

# E220-900T22S(JP) データシート

920Mhz 13dBm(20mW) 次世代 LoRa ワイヤレスモジュール 920MHz 特定省電力無線 LPWA(Low-Power Wide-Area)

製 造 : Chengdu Ebyte Electronic Technology Co., LTD.

日本国内サポート : CLEALINK TECHNOLOGY CO., LTD.

# 目次

免責	青事項および著作権表示	3
注意	Ţ	3
日本	語ドキュメントについて	4
1.	概要	5
2.	仕様とパラメータ	7
3.	サイズとピンアサイン	10
4.	MCU との接続	12
5.	機能詳細	13
6.	オペレーティングモード	18
7.	レジスタの読み出しと、書き込み制御	21
8.	ハードウェアデザイン	28
9.	FAQ	30
10.	リフローソルダリングガイド	32
11.	推奨アンテナ	34
12.	バルクオーダーパッケージ	35
13.	製品のお問い合わせとサポート	36
改訂	「履歴	39

### 免責事項および著作権表示

このドキュメントは「現状の形」で提供され、商品性、特定目的への適合性、または非侵害の保証、他の場所で参照されている提案、仕様、サンプルの保証など、いかなる種類の保証もありません。 参照用 URL を含む、この資料の情報は予告なしに変更される場合があります。

このドキュメントは、このドキュメントに含まれる情報の使用に起因する特許権の侵害を含め、いかなる責任も負いません。知的財産の使用については、明示または黙示を問わず、禁反言またはその他のライセンスはここでは付与されません。

このドキュメントで得られたすべてのテストデータは EBYTE 研究所によって取得されたものであり、実際の結果はわずかに異なる場合があります。

本書に記載されているすべての商号、商標、および登録商標は、それぞれの所有者に帰属します。 最終的な解釈の権利は、英文原文においては、Chengdu Ebyte Electronic Technology Co., LTD. および、本文書においては、株式会社クレアリンクテクノロジーに帰属します。

#### 注意

本書の内容は、製品のバージョンアップ等により変更される場合があります。Chengdu Ebyte Electronic Technology Co., LTD.、および、株式会社クレアリンクテクノロジーは、予告なしに本書の内容を変更する権利を有します。このマニュアルはガイドとしてのみ使用され、Chengdu Ebyte Electronic Technology Co., LTD.、および、株式会社クレアリンクテクノロジーはこのマニュアルで正確な情報を提供するためにあらゆる努力を払っていますが、このマニュアルの内容に完全な誤りがないことを保証するものではありません。また、このマニュアルの全ての記述、情報および提案は、明示または黙示いずれの場合にも保証をもたらすものではありません。

### 日本語ドキュメントについて

本日本語で記述された本文書は、Chengdu Ebyte Electronic Technology Co., LTD.の許諾を受けて、日本国内での日本人技術者向けに、日本国内の電波法に適合させた製品のサポートを行うためにその販売・サポート元となる株式会社クレアリンクテクノロジーが作成したものです。

本内容は、Chengdu Ebyte Electronic Technology Co., LTD.によって、日本国外で販売されているモジュールには適用されず、また、仕様も異なるため、型番、日本国内の電波法の認可などを確認してご使用ください。株式会社クレアリンクテクノロジーが提供した製品で、かつ、本ドキュメントの対象製品以外においては、本ドキュメントの事項は適用されません。また、それらの仕様によって発生したいかなる問題についても、株式会社クレアリンクテクノロジーはサポート、および、保証するものではありません。

#### 1. 概要

#### 1.1. はじめに

E220-900T22S(JP)は、LoRa ワイヤレスの新世代モジュール、SEMTEC 社の LLCC68 チップを採用した UART 無線シリアル通信インターフェースを持つ通信モジュールです。このモジュールは、LoRa 伝送の多様な方式とパラメータをサポートし、920.6~928.0MHz



の周波数帯の920MHz帯アンライセンスバンドを使用し、LoRaスペクトラム拡散技術で動作します。TTLレベル出力は、3.3VのI/Oポート電圧と互換性があります。

E220-900T22S(JP)は、新世代のLoRa ソリューションを採用しています。従来のSX1276 ソリューションと比較して 伝送距離が長く、速度が速く、消費電力が低くなっています。

Wake on Radio(無線によるウェイクアップ)、carrier monitoring(キャリアモニタリング)、communication encryption key(通信暗号キー)などの機能をサポートし、sub-packet length(サブパケットの長さ)設定をサポートします。LLCC68のスキームと比べると、高いコストパフォーマンスが利点です。本製品は日本国内でアンライセンスでの利用が許可された920MHz帯の広い周波数範囲をカバーすることができます。

#### 1.2. 機能

- ●LLCC68 チップソリューションを使用すると、低消費電力、高速、長距離という大きな利点がえられます。
- 理想的な条件下では、通信距離は 5km に達する可能性があります。
- 最大送信電力は 13dBm(約 20mW)でソフトウェアから調整可能です。
- 本モジュールの制御は、外部 MCU によって、M0,M1,AUXPIN とシリアルポート(UART)

である RXD,TXD を使用して行います。

- ソフトウェアの開発者や利用者自身で communication encryption key(通信暗号キー)を設定できるようにサポート可能です。このキーは読み取ることができないため、LoRa 通信におけるユーザーデータの機密性が大幅に向上します。
- 信号品質の評価、通信ネットワークの改善、および測距のための RSSI 信号強度インジケータ機能をサポートします。
- バッテリー駆動のアプリケーションに適した、Wake on Radio(無線によるウェイクアップ)、 つまり超低消費電力機能をサポートします。
- 固定デバイス宛送信、ブロードキャスト送信、チャネル監視をサポートします。
- 日本国内での ISM 920MHz 周波数帯域をサポートします。
- パラメータは電源オフ後、保存され、モジュールは電源投入後に、その保存されたパラメータに従って動作します。
- 効率的なウォッチドッグ設計で、例外が発生すると、モジュールは自動的に再起動し、以前のパラメータ設定に従って動作し続けます。
- ●1.7K $\sim$ 62.5kbps のデータ伝送レートをサポートします。
- 3.3~5.5V の DC 電源をサポートします。
- 業界標準設計の、-40~+85°C環境下での長期使用をサポートします。
- デュアルアンテナはオプション(IPEX /スタンプホール)で使用でき、ユーザーによる開発およびシステム統合に利用でき便利です。

#### 1.3. アプリケーション

- ホームセキュリティアラームとリモートキーレスエントリー
- スマートホームおよび産業用センサー
- ワイヤレスアラームセキュリティシステム
- ビルディングオートメーションソリューション

- ワイヤレス産業グレードリモートコントロール
- ヘルスケア製品
- 高度な検針アーキテクチャ (AMI)
- 自動車産業のアプリケーション。

### 2. 仕様とパラメータ

### 2.1. 定格

パラメータ	定	格	詳細
7.75-5	最小	最大	
給電電圧(V) 3.3		5.5	5.5V を超える電圧を印加すると、モジュール
給電電圧(V)	3.3	5.5	は恒久的な損傷を受ける可能性があります。
ブロッキング電力※(dBm)		10	短距離での使用の場合でも焼損の可能性は低
プロッキング 电刀然(dbm)	-	10	いです。
動作温度範囲 (℃)	-40	+85	産業・工業グレード設計

※ブロッキング電力とは、ノイズなどの干渉信号による妨害で、受信機のアンプが線形増幅できない信号歪みの生ずる点を超えて、信号の利得が 3dB 低下するポイント(3dB compression point)の干渉信号の電力を表します。受信モジュールのすぐ近くで、同一周波数帯の信号を発信すると、受信感度が低下します。

VCC 端子の絶対最大定格は-0.3V~+5.5V

各 I/O 端子(M0, M1, RXD, TXD および AUX)の絶対最大定格は-0.3V~+3.5V

# 2.2. 動作パラメータ

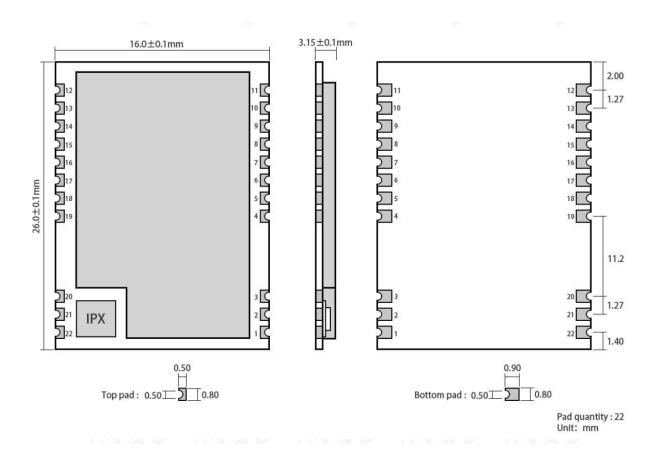
パラメータ		性能値			200.000
		最小 標準 最大		最大	詳細
	動作電圧(V)	3.5	5.0	5.5	
	ロジックレベル(V)	-	3.3	-	5V TTL の場合、焼損する可能性があります
	動作温度範囲 (℃)	-40	-	85	産業・工業グレード設計
	中心周波数(MHz)	920.6	-	928.0	日本国内での ISM バンドをサポート
	送信時(mA)		43		瞬間消費電流@13dBm
	受信時(mA)		8.2		
	WOR 受信モード				
消費	待機時(μA)		5.5		
電流	WOR 受信モード		8.1		WOR サイクル 2000ms のとき
	動作時(mA)		8.1		受信チェック動作時間: 20ms
	Config/DeepSleep		2 5		
	モード時(μA)		2.5		
	最大送信電力(dBm)	-	13	-	
					-124dbm, BW_L=125kHz, SF = 7
					-129dbm, BW_L=125kHz, SF = 9
	再层成亩(JD…。)	124	-124		-121dbm, BW_L=250kHz, SF = 7
	受信感度(dBm)		-124	-	-129dbm, BW_L=250kHz, SF = 10
					-117dbm, BW_L=500kHz, SF = 7
					-127dbm, BW_L=500kHz, SF = 11
	伝送速度(bps)	1.7k	5.4k	62.5k	BW 値、SF 値の設定で変更可能
					送信パケット毎に 32/64/128/200byte で設定可
	送信サブパケット長	200 Byte			能(ワイヤレス送信の Payload 長は 7.2.レジス
					タ詳細の REG1、REG3 を参照)
	バッファ長		400 Byte		
	変調方式		LoRa		次世代 LoRa モジュール技術
インターフェース			UART		TTL Level
	パッケージ		22 端面スルー	・ホール	
7, 9, 9 - 9		S	MT 実装タイ	プ	
	コネクタピッチ		1.27mm		端面スルーホール(スタンプホール)
	サイズ	16mm × 26mm × 3.0mm		3.0mm	
	重量	2g			
アンテナ端子		IPEX / スタンプホール			インピーダンス 50Ω

### 2.3. 準拠規格

一般社団法人電波産業会(ARIB)ARIB STD-T108

「920MHz 帯テレメータ用、テレコントロール用及びデータ伝送用無線設備」

### 3. サイズとピンアサイン

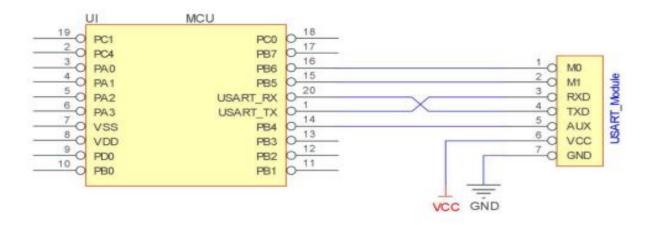


### ピンアサイン

No.	ピン名称	方向	機能説明
1	GND	-	グランド
2	GND	-	グランド
3	GND	-	グランド
4	GND	-	グランド
F	MO	I	(weak pull-up)
5	M0	Input	M1 ピンとセットにて、モジュールの 4 つの動作モードを決定します。
	М1	T t	(weak pull-up)
6	M1	Input	M0 ピンとセットにて、モジュールの 4 つの動作モードを決定します。
7	RXD	Input	TTL UART 入力、外部(MCU、PC)TXD 出力ピンに接続します。
8	TXD	Output	TTL UART 出力、外部 RXD(MCU、PC)入力ピンに接続します。
			モジュールの動作状態を示すために使用されます。
9	AUX	UX Output	外部 MCU をウェイクアップするとき、および、モジュールへの電源投入時のセ
9			ルフチェック初期化中に Low レベルを出力します。
			(使用しない場合は、フローティングのままにすることができます)
10	VCC	電源	電源供給端子として、 3.3~5.5V DC を供給します
11	GND	-	グランド
12	NC	-	Empty Pin
13	GND	-	グランド
14	NC	-	Empty Pin
15	NC	-	Empty Pin
16	NC	-	Empty Pin
17	NC	-	Empty Pin
18	NC	-	Empty Pin
19	GND	-	グランド
20	GND	-	グランド
21	ANT	RF	アンテナ接続端子
22	GND	-	グランド

安定動作のため GND 端子はすべてを接続、接地することを推奨します。

### 4. MCU との接続

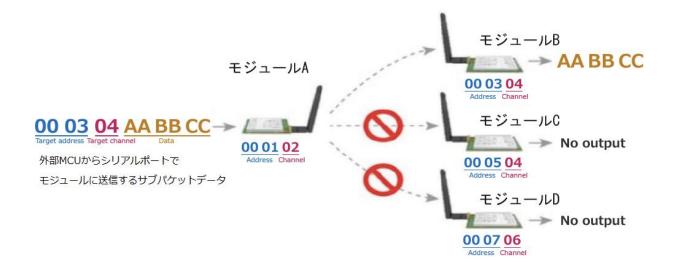


MCU との接続に関する注意

No.	モジュールと MCU 間の接続の簡単な説明(上図は例として STM8L MCU の場合)
1	本 UART インターフェースの LoRa モジュールは TTL レベルです。
	TTL レベルの MCU ポートに接続してください。
2	一部の MCU は 5V DC で動作するため、TXD および AUX ピンに 4.7k~10KΩのプルアップ抵
2	抗を追加する必要がある場合があります。

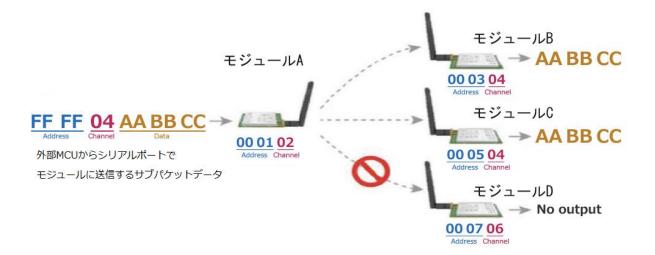
### 5. 機能詳細

#### 5.1. デバイス指定送信 (固定送信モード時)



モジュールAにおいて、サブパケット送信データの先頭でターゲットデバイスの アドレス 0x0003 とチャンネル 0x04 を送信。上図の場合モジュール B のみが受信。

#### 5.2. ブロードキャスト送信 (固定送信モード時)



モジュール A において、サブパケット送信データの先頭でアドレス 0xFFFF とチャンネル 0x04 を送信。 チャンネル 0x04 のすべてのデバイスで受信。上図の場合チャンネル 0x04 のモジュール B とモジュール C が受信。

### 5.3. ブロードキャストアドレス (トランスペアレント送信モード時)

- 例えば、モジュール A のアドレスを 0xFFFF に設定し、チャンネルを 0x04 に設定します。
- モジュール A が送信機の場合、チャンネル 0x04 の下のすべてのモジュールがデータを受信し、ブロードキャスト送信が実現できます。

#### 5.4. モニターアドレス

- 例えば、モジュール A のアドレスを 0xFFFF に設定し、チャネルを 0x04 に設定します。
- モジュール A が受信機の場合、チャンネル 0x04 ですべてのモジュールから送信された データを受信でき、モニターが実現できます。

#### 5.5. リセット

モジュールに電力が供給されると、AUX はすぐに Low レベルを出力し、ハードウェアのセルフチェックを実行し、ユーザーのパラメータに基づいて動作モードを設定します。

この動作中は、AUX は Low レベルのままです。

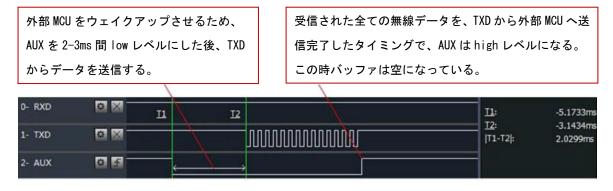
このプロセスが完了すると、AUX は High レベルを出力し、M1 と M0 を組み合わせによって 設定された動作モードに従って動作を開始します。したがって、ユーザーはモジュールの通常 の動作の開始として AUX の立ち上がりエッジを待つ必要があります。

#### 5.6. AUX 詳細(補助出力信号)

- AUX ピンは、ワイヤレス送受信バッファおよびセルフチェックのインジケーターとして 使用できます。
- ワイヤレスでまだ送信されていないデータがあるかどうか、すべてのワイヤレスデータ が UART を介して送信されているかどうか、またはモジュールがまだセルフチェックの 初期化の過程にあるかどうかを示します。

### 5.6.1. UART 出力の状態指示

外部 MCU をウェイクアップするには、



TXD ピンが送信するときの AUX のタイミングシーケンス図

#### 5.6.2. ワイヤレス送信の状態指示

● バッファが空のとき:内部 400 バイトバッファ内のデータがワイヤレスチップに書き込まれます(自動サブパッケージング)。

AUX = 1(High)の場合、内部 400 バイトバッファ内のデータはワイヤレスチップに書き込まれて、内部バッファは空の状態になっているので、ユーザーはオーバーフローすることなく、400 バイト未満のデータを継続的に書き込むことができます。

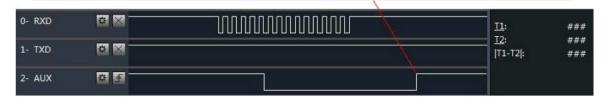
AUX = 0(Low)の場合、内部バッファは空ではありません。内部 400 バイトバッファ内のデータをワイヤレスチップに書き込み終わっていない状態で、また、送信も開始されている状態です。

このとき、モジュールは、ワイヤレスパケット送信が進行中であるか、もしくはシリアルポートからのユーザーデータがタイムアウトして終了するのを待っている可能性もあります。

【注意】AUX = 1(High)の場合、モジュールのすべてのシリアルポート受信データがワイヤレスで送信されたことを意味するわけではなく、データの最後のパケットが送信されている可能性があります。

サブパッケージ送信(RXDで受信)された最後のデータをワイヤレスチップに書き込み終わったタイミングで、AUX は high レベルになる。

外部 MCU からデータが送信され続けている場合には、バッファが空になっているので、次の 400 bytes を継続して受信し続けることが可能である。



RXD ピンが受信したときの AUX のタイミングシーケンス図

### 5.6.3. モジュールの設定手順

電源投入時のリセットまたはスリープモードの終了時にのみ発生します



セルフチェック時の AUX のタイミングシーケンス図

### 5.6.4. <u>AUX</u> に関わる注釈

No.	AUX 詳細
	上記の機能 5.6.1 UART 出力と機能 5.6.2 ワイヤレス送信については、Low レベル出力のものを優先する
1	必要があります。つまり、Low レベル出力条件のいずれかを満たしている場合、AUX は Low レベルを出
	力し、Low レベル条件のいずれも満たされていない場合は、 AUX は High レベルを出力します。
2	AUX 出力が Low レベルの場合、モジュールがビジーで動作モードチェックを実行できないことを意味し
2	ます。 AUX が High レベルを出力してから 1ms 以内でモード切り替えが完了します。
	新しい動作モードに切り替えた後、新しいモードではすぐには機能せず、AUXの立ち上がりエッジから
3	2ms 経ってから新しいモードで動作します。 AUX が High レベルのままである場合は、動作モードスイ
	ッチはすぐに切り替えられる可能性があります。
4	ユーザーが mode 3 (スリープモード) から他の動作モードに切り替えるか、リセットプロセス中の場合、
4	モジュールはユーザーパラメータをリセットし、その間に AUX 出力が Low レベルになります。
	LoRa 変調方式の特性により、情報伝送遅延は FSK よりもはるかに長くなります。たとえば、2.4kbps の
5	Air data rate では、100 バイトの伝送遅延は約 1.5 秒です。
3	データの滞留によるデータ損失による通信異常を回避するため、低い伝送ビットレートで大量のデータを
	送信しないことをお勧めします。

#### 6. オペレーティングモード

M1と M0 によって設定される 4 つの動作モードがあります。詳細は次のとおりです。

Mode (0-3)	M1	M0	機能説明
mode 0:	0	0	通常のデータ送受信が可能です。デフォルトではトランスペアレント送信
(ノーマルモード)	0		モードが有効になります。
			送信前に WOR 受信モードのデバイスをウェイクアップさせるためのプ
mode 1:	0	1	リアンブル(preamble) が自動的に追加されます。通常のデータ受信が可
(WOR 送信モード)	0		能で、受信機能は mode 0 と同じです。
			Wake up over air 機能をサポートします。
mode 2:	1	0	送信機能はオフになります。WOR 送信モードで送信されたデータのみ受
(WOR 受信モード)	1	1 0	信可能です。
mode 3:			コマンドでパラメータを設定することができます。パラメータ設定時は
(Config/DeepSLeep	1	1	baud rate=9600, parity=8N1 で行う必要があります。
モード)			

- WOR (Wake on Radio): ワイヤレス電波により待機状態のモジュールを活性化する機能
- 周波数チャンネルが 920.6 MHz~923.4MHz の範囲、すなわち

BW:125kHz で CH:0-14 を選択した場合、

BW:250kHz で CH:0-13 を選択した場合、

および BW:500kHz で CH:0-12 を選択した場合

- ▶ 1回の送信ごとの送信休止時間が50msとなるよう制御されております。
- 周波数チャンネルが 923.5 MHz~928.0MHz の範囲、すなわち

BW:125kHz で CH:15-37 を選択した場合、

BW:250kHz で CH:14-36 を選択した場合、

および BW:500kHz で CH:13-30 を選択した場合

➤ 送信時間が 400ms 制限の規定があるため、レジスタでの設定値によらずサブパケット長が 32byte に変更されます。また、プリアンブル送信にかかる時間が制限を超えてしまうため、WORモードは利用しないでください。

▶ 1時間あたりの送信時間総和が360秒以下の規定があるため、送信休止時間を送信時間の10倍となるように制御されております。

### 6.1. モード切り替え

No.	モード切り替え動作の補足
	● ユーザーは、M1 と M0 を High レベルと Low レベルを組み合わせて、動作モードを決定できます。
	外部 MCU の 2 つの GPIO を使用して、モード切り替え制御が可能です
	● M1 と M0 を変更した後、モジュールがアイドル状態の場合は、1ms 後、新しいモードに従って動作
	を開始します
1	● モジュール内のシリアルポート受信データがワイヤレス送信されていない場合は、送信完了後に新し
1	い動作モードに切り替わります。
	● モジュールがワイヤレスデータを受信し、シリアルポートを介してデータをMCUに送信する場合、
	新しい動作モードに切り替える前に送信を完了する(MCUで受信を完了する)必要があります
	● したがって、モード切り替えは、AUX 出力が High レベルの場合にのみ有効になります。それ以外
	の場合は、モード切り替えは遅延します。
	● たとえば、ユーザーは大量のデータを継続的にモジュールに入力し、同時にモード切り替えを実行し
	たとします。この時点では、モード切替は無効です。モジュールは、新しいモードの検出を実行する
2	前に、すべてのユーザーからのデータを処理します。
	● したがって、一般的なに推奨される手順としては、AUX ピンの出力状態を検査し、出力が High レ
	ベルになってから 2ms 後に切り替えることです。
	モジュールが他のモードからスリープモードに切り替えられたとき、データがまだ処理されていない場合
	は、以下の動作となります。
	● モジュールは、スリープモードに入る前に、これらのデータ(受信と送信を含む)を処理します。 こ
	の機能は、電力を節約する高速スリープに使用できます。 たとえば、トランスミッタモジュールは
3	mode 0 で動作している状態で、ユーザーはシリアルポートにデータ「12345」を送信すると、AUX
	ピンがアイドル状態(High レベル)になるのを待つ必要がなく、直接スリープモードに切り替える
	ことができます。 ユーザーはメイン MCU をすぐにスリープ状態にすることができ、モジュールは
	ユーザーデータをワイヤレス送信後、1ms 以内に自動的にスリープ状態になります。
	● この動作シーケンスを採用することにより、MCUの作業時間が節約され、消費電力が削減されます。
	● 同様に、どのモード切り替えでもこの機能を使用できます。 モジュールが現在のモードのイベント
	を処理した後、1ms内で自動的に新しいモードに入ります。 したがって、ユーザーが AUX を検査
4	し、高速スイッチングの目的を達成する必要がなくなります。
	● たとえば、送信モードから受信モードに切り替えるとき、 ユーザーMCU は、モード切り替えの前
	にスリープ状態に入ることができます。

5

● この動作モードは非常に柔軟で効率的であり、ユーザーの MCU の操作の利便性に応じて設計されており、システム全体のワークロードを可能な限り削減し、システム効率を向上させ、消費電力を削減できます。

### 6.2. ノーマルモード (mode 0)

動作	M0=0, M1=0 の場合: mode 0 での動作
	ユーザーはシリアルポートの RXD を介してモジュールにデータを入力でき、モジュールはワ
`* <i>E</i>	イヤレス送信を開始します。送信開始のタイミングはサブパケット長毎、あるいは RXD で受
送信	信した最後のデータの後のスタートビットが途切れた段階でワイヤレス送信を開始します。
	(詳細は、7.2.レジスタ詳細の REG1 を参照)
五层	モジュールのワイヤレス受信機能がオンになり、ワイヤレスデータを受信した後、シリアルポ
受信	ートの TXD ピンから出力されます。

### 6.3. WOR 送信モード(mode 1)

動作	M0=1, M1=0 の場合: mode 1 での動作
送信	ワイヤレスデータ送信がオンとなります。
受信	ワイヤレスデータ受信がオンとなります。

# 6.4. WOR 受信モード(mode 2)

動作	M0=0, M1=1 の場合: mode 2 での動作
送信	ワイヤレスデータ送信がオフとなります。
受信	ワイヤレスデータ受信がオンとなります。

# 6.5. Config/DeepSleep ₹- ド (mode 3)

動作	M0=1, M1=1 の場合: mode 3 での動作
送信	ワイヤレスデータを送信できません。
受信	ワイヤレスデータを受信できません。
設定	ユーザーはシリアルポートでレジスタにアクセスして、モジュールの動作ステータスを設定で
(Configuration)	きます。
	スリープモードから他のモードに移行すると、モジュールはパラメータを再設定します。
注釈	設定変更のプロセス中、AUX は Low レベルのままになります。設定後、High レベルを出力し
	ます。ユーザーは立ち上がりエッジ T_BUSY を検査することをお勧めします。

### 7. レジスタの読み出しと、書き込み制御

### 7.1. コマンドフォーマット

設定 (コンフィグレーション) モード  $(mode\ 3: M1 = 1, M0 = 1)$  でサポートされるコマンドリストは次のとおりです(設定時、9600、8N1 形式のみがサポートされます)。

下記詳細フォーマットでレジスタ値を書き込むこと(Set Register)によってモジュールの初

期設定、設定変更などを行います。

No.	コマンド書式			詳細		
	Set Register	Command: C0	+ starting	address + le	ngth + pa	rameters
	(レジスタ値の書き込み)	Response: C1	+ starting (	address + len	gth + pai	rameters
		example 1: Cha	nnel を 0x09 に	設定		
			command	Starting addr	length	parameter
		TXD	$C0_{H}$	$04_{ m H}$	$01_{H}$	09 <sub>H</sub>
1		RXD	С1н	$04_{ m H}$	01 <sub>H</sub>	09 <sub>H</sub>
		example 2: モミ	ブュールアドレ	スを 0x1234、シリ	リアルポート	・を 9600bps、Air
		Data Rate を 62	2.5kbps に設定	T	1	
			command	Starting addr	Length	parameter
		TXD	$C0_{H}$	$00_{\rm H}$	03 <sub>H</sub>	12 34 62 <sub>H</sub>
		RXD	С1н	$00_{\mathrm{H}}$	03н	12 34 62н
	Read Register	Command: C1	+ starting	address + le	ngth	
	(レジスタ値の読み出し)	Response: C1	+ starting (	address + len	gth + pai	rameters
		Example 1: Cha	innel の設定内	容を取得 	T	
			command	Starting addr	length	parameter
2		TXD	С1н	$04_{ m H}$	01 <sub>H</sub>	
2		RXD	C1 <sub>H</sub>	$04_{ m H}$	01 <sub>H</sub>	09 <sub>H</sub>
		Example 2: モ	ジュールアドレ	ス、シリアルポー	-ト、Air Da	ita Rate の設定を
		同時に取得する	)	1	, ,	
			command	Starting addr	Length	parameter
		TXD	С1н	$00_{\rm H}$	03н	

		RXD	C1 <sub>H</sub>	$00_{ m H}$	03н	12 34 62н
	Set Temporary Register	Command: C2	+ starting	address + ler	ngth + pa	rameters
	(一時作業レジスタの	Response: C1	+ starting o	address + len	gth + par	ameters
	書き込み)					
		Example 1: Cha	nnelを 0x09 に	設定		
			command	Starting addr	length	parameter
		TXD	С2н	04 <sub>H</sub>	$01_{ m H}$	09н
3		RXD	$C1_{H}$	$04_{ m H}$	$01_{\mathrm{H}}$	09 <sub>H</sub>
						_
		Example 2: モミ	ジュールアドレ	スを 0x1234、シリ	リアルポート	を 9600bps、Air
		Data Rate を 62	2.5kbps に設定			
			command	Starting addr	Length	parameter
		TXD	С2н	00 <sub>H</sub>	03н	12 34 62н
		RXD	С1н	00н	03н	12 34 62н
4	Wrong Format	フォーマットカ	『間違っている』	場合の応答		
4	(書式エラー応答)	FF FF FF <sub>H</sub>				

シリアルポートの TXD: 要求、RXD: 応答で、それぞれこのモジュールへのリクエストとレスポンスに対応する。

### 7.2. レジスタ詳細

Address	Read/ Write	名称	詳細							注釈	
00 н	Read / Write	ADDH	AI	ADDH (default 0)						モジュールアドレスの上位バ イトと下位バイト。 注:モジュールアドレスが FFFF の場合、ブロードキャス	
01 н	Read / Write	ADDL	AI	ADDL (default 0)						トおよびモニターアドレスと して使用できます。つまり、モ ジュールはこの時点でアドレ スフィルタリングを行いませ ん。	
02 н	Read / Write	REG0	7 0 0 0 1 1 1	0 0 1 1 0 0 1	0 1 0 1 0 1	UA UA UA (de UA UA	ART ART ART ART ART	Serial Port Rate lt) Serial Port Rate	1,200 2,400 4,800 9,600 19,20 38,40 57,60	000000000000000000000000000000000000000	外部MCUとのシリアルポートのボーレートになります。相互に通信する2つのモジュールの場合、外部MCUとのシリアルポートのボーレートが異なる可能性があり、検証方法も異なる可能性があります。大きなデータパケットを継続的じボーレートによって引き起こさがあります。一般に、接続する2つの通信ポートのボーレートは同じにします。アプリケーションによってださ切なレートを選択してくださ
			4	3	2	1	0	Air Data Rate	SF	BW	い。 モジュール同士のワイヤレス
				0	0	0	0	(bps)	5	(kHz)	通信の伝送レートになります。
			0	0	1	0	0	9,375	6	125 125	双方の伝送レートは同じでなければなりません。伝送レート

			0	1	0	0	0	5,469	7	125	が高いほど、遅延が小さくなり
			0	1	1	0	0	3,125	8	125	ますが、伝送距離が短くなりま
			1	0	0	0	0	1,758	9	125	t.
			0	0	0	0	1	31,250	5	250	7 0
			0	0	1	0	1	18,750	6	250	
			0	1	0	0	1	10,938	7	250	
			0	1	1	0	1	6,250	8	250	
			1	0	0	0	1	3,516	9	250	
			1	0	1	0	1	1,953	10	250	
			0	0	0	1	0	62,500	5	500	
								(default)			
			0	0	1	1	0	37,500	6	500	
			0	1	0	1	0	21,875	7	500	
			0	1	1	1	0	12,500	8	500	
			1	0	0	1	0	7,031	9	500	
			1	0	1	1	0	3,906	10	500	
			1	1	0	1	0	2,148	11	500	
			7	6	サ	ブバ	『ケ	ット長			外部 MCU からユーザーがシ
								リアルポートで送信するデー			
											タ長を意味します。(Payload
											(ユーザアプリのデータ長) は
											送信モードによって異なりま
											す)。ユーザからのデータがサ
											ブパケット長以下の場合、最後
											のデータの次のスタートビッ
											トが検出できない状態になっ
0.2	Read /	DEC1									たとき、1パケットとして処理
03 н	Write	REG1	0	0	20	00 by	rte (	(default)			します。
			0	1	12	28 by	rte				サブパケット長より大きい場
			1	0	64	byt	e				合、ワイヤレスデータはサブパ
			1	1	32	byt	e				ケット長単位で処理されます。
											Payload長についてはREG3を
											参照。
											BW:125kHz で CH:15-37 を選
											択した場合、
										BW:250kHz で CH:14-36 を選	
											択した場合、
											·

	+2 + 7 € DW.5001-U- ~
	および BW:500kHz で
	CH:13-35 を選択した場合は、
	送信時間が 400ms に制限され
	るため、サブパケット長が
	32byte に変更されます。
5 RSSI 環境ノイズの有効化	有効にすると, ノーマルモード
0 無効 (default)	(mode 0)または WOR 送信モ
1 有効	ード(mode 1)において、コマ
	ンド CO C1 C2 C3 を送るこ
	とで、次のレジスタを読み出す
	ことができます。
	レジスタ 0x00:現在の環境ノ
	イズ RSSI
	レジスタ 0x01:前回のデータ
	受信時の RSSI
	現在のチャンネルノイズは次
	式で計算できます:dBm = -
	(256 - RSSI)
	要求フォーマット:C0 C1 C2
	C3 + start address +
	length
	応答フォーマット:C1 +
	start address + read
	length + read valid
	value
	例:
	要求:C0 C1 C2 C3 00 01
	応答:C1 00 01 97
	要求:C0 C1 C2 C3 00 02
	応答:C1 00 02 95 E0
	(開始アドレスは 00 しか指定
	できません)
4 3 2 未使用(予約)	
1 0 送信出力電力	電力と電流の関係は非線形で

			0	0	利用不可	あり、電源は最大電力で最高の		
			0	1	13dBm	  効率を発揮します。		
			1	0	7dBm	   電力の減少と同じ割合で電流		
			1	1	0dBm	   が減少することはありません。		
						送信出力		
			周	波数	L 女チャンネルの指定:	実際の周波数は、		
			BV	W12	25kHz を選択した場合、	   BW125kHz を選択した場合、		
			0-3	37 4	の計 38 チャンネルを指定できます。	920.6 MHz + CH×200kHz		
04 <sub>H</sub>	Read /	REG2	BV	W25	50kHz を選択した場合、	   BW250kHz を選択した場合、		
	Write		0-3	36	の計 37 チャンネルを指定できます。	920.7 MHz + CH×200kHz		
			BV	W50	00kHz を選択した場合、	   BW500kHz を選択した場合、		
			0-3	30 4	の計 31 チャンネルを指定できます。	920.8 MHz + CH×200kHz		
			7	RS	 SSI バイトの有効化	有効時、モジュールは無線デー		
			0	無	効(default)	タを受信し、シリアルポート		
			1	有		TXD を介して出力した後、続		
				1.1	<i>7</i> 43	いて RSSI 強度バイトを出力し		
						ます。		
						RSSI の dBm 換算は次式です。		
						dBm = - (256 - RSSI)		
			6	送		2つのワイヤレス送信モード。		
			0		ランスペアレント送信モード(default)	トランスペアレント送信モー		
			1		定送信モード	- ドの場合:同じアドレス、同じ		
						周波数チャンネルを設定した		
						モジュール間での通信が可能		
05 н	Read /	REG3				です。外部 MCU からの送信パ		
	Write					ケットは Payload (ユーザアプ		
						   リデータ) だけになります。ま		
						た、送信側アドレスを FFFF と		
						すると、同チャンネルのすべて		
						のアドレスで受信できます。		
						固定送信モードの場合:送信パ		
						ケットの最初の3バイトを「ア		
						ドレスの上位バイト+アドレ		
						スの下位バイト+周波数チャ		
						ンネル」として認識し、無線伝		
						送のターゲットとして使用し		
						ます。Payload は 4 バイト目か		
						より。rayload は4ハイト日か		

							らになり、サブパケット長ー3
							バイトが Payload 長となりま
							す。)
			5	4	3	未使用(予約)	
			2	1	0	WOR サイクル	サイクルT = ( 1+ WOR) ×
			0	0	0	500ms	500ms、最大値は 3,000ms で
			0	0	1	1,000ms	最小値は 500ms です。
			0	1	0	1,500ms	WOR の監視間隔が長いほど、
			0	1	1	2,000ms(default)	平均消費電力は低くなります
			1	0	0	2,500ms	が、データの遅延は大きくなり
			1	0	1	3,000ms	ます。
							送信側と受信側の両方がこの
							設定を同値にする必要があり
							ます。
			Κe	у Н	ligh	Byte / 上位バイト(default 0)	書き込みのみ可能で、読み出し
							た場合は、必ず0となります。
06 н	Write	CRYPT_H					同種のモジュールによるワイ
0011	***************************************	01111 1_11					ヤレスデータの傍受を回避す
							るための暗号化に使用されま
							す。 モジュールは、これらの
			Ke	y L	ow	Byte / 下位バイト(default 0)	2 バイトを計算係数として使
07 н	07 <sub>H</sub> Write CRY						用して、ワイヤレス信号を変換
0.11	***************************************	CRIT I_E					および暗号化します。(設定値
							0でも0を計算係数とします)
08 н	Read	Version	バ	ーシ	ブヨ	ン番号	1 バイト表現のバージョン番
UO H	read	v ersion					号

# 7.3. 出荷時デフォルトパラメータ

Model	出荷時ディフォルト: C0 00 08 00 00 62 00 0F 03 00 00							
Model No.	アドレス	ボーレート	パリティ	Air Data Rate	SF (拡散率)	BW (帯域幅)		
E220-900T22S(JP)	0x0000	9600 bps	8N1 (固定)	62,500 bps	5	500 kHz		

Model	出荷時ディフォルト: C0 00 08 00 00 62 00 0F 03 00 00					
Model No.	サブパケット長	RSSI 環境ノイズの有効化	送信出力	周波数チャネル		
E220-900T22S(JP)	200 bytes	無効	13 dBm	923.8 MHz (CH: 15)		

Model	出荷時ディフォルト: C0 00 08 00 00 62 00 0F 03 00 00						
Model No.	RSSI バイトの有効化	送信方法	WOR サイクル	暗号化キー			
E220-900T22S(JP)	無効	トランスペアレ ント送信モード	2000 ms	0x0000			

### 8. ハードウェアデザイン

- モジュールに電力を供給するために、DC 安定化電源を使用することをお勧めします。 電力リップル係数はできるだけ小さくする必要があり、モジュールは確実に接地する必要があります。
- 電源の正極と負極の正しく接続してください。逆接続をすると、モジュールが恒久的に損傷する可能性があります。
- 電源が推奨される電源電圧内にあることをご確認ください。最大値を超えると、モジュー ルに恒久的な損傷を与えます。
- 電源の安定性を確認してください。電圧が大きく頻繁に変動しないようにしてください。
- モジュールの電源回路を設計するときは、マージンを 30%以上確保することが推奨されます。機器全体が長期的に安定した動作に役立ちます。
- モジュールは、電源トランス、高周波配線、および電磁干渉が大きいその他の部品からで きるだけ離してください。
- 高周波デジタルトレース、高周波アナログトレース、および電力トレースは、モジュールの下に設置しないようにする必要があります。どうしてもモジュールの下をこれらの配線が通過する必要がある場合は、モジュールが最上層にはんだ付けされていると仮定して、モジュールが接触する基盤の最上層に銅箔を敷き(銅箔は全体に接地をした状態)、配線をモジュールのデジタル部分に寄せるように配置し、かつ、最下層に配線する必要があります。
- モジュールが最上層にはんだ付けもしくは、配置されていると仮定すると、ワイヤを最下 層レイヤーや他のレイヤーにランダムに配線することは誤りです。モジュールの電気的な 浮遊の影響を受け受信感度などへさまざまな程度で影響します。
- モジュールの周囲に大きな電磁干渉のあるデバイスがあると、モジュールのパフォーマン スに大きく影響します。 干渉の強さに応じて、モジュールからそれらのデバイスを遠ざけ ることをお勧めします。 状況が許せば、適切な隔離やシールドが可能です。

- モジュールの周囲に大きな電磁干渉のあるトレース(高周波デジタル高周波アナログ、電源配線)がある場合も、モジュールのパフォーマンスにも大きな影響を与えます。 干渉の強さに応じて、モジュールから遠ざけることをお勧めします。 隔離やシールドが可能です。
- USB3.0、2.4GHz TTL プロトコルのある物理層部分に近づけないようにしてください。
- アンテナの設置構造は、モジュールの性能に大きな影響を与えます。アンテナが露出していることを確認してください。アンテナを垂直に上向きにするのが最適です。
- モジュールをケースの内側に取り付ける場合は、高品質のアンテナ延長ケーブルを使用すれば、アンテナをケースの外側に延長できます。
- アンテナを金属シェルの内側に設置しないでください。伝送距離を大幅に短くすることに つながります。

#### 9. FAQ

### 9.1. 通信可能距離

- 直線通信障害がある場合、通信距離はそれに応じて減衰します。
- 温度、湿度、および同一周波数の干渉により、通信パケットの損失率が増加します。
- 地面は電波を吸収・反射するので、地面付近の試験結果は良くありません。アンテナを高く上げることを推奨します。
- 海水は電波を吸収するため、海辺でのテスト結果はよくありません。
- アンテナの近くに金属製の物体がある場合、もしくは、金属製のシェルの中にアンテナが 置かれている場合、信号の減衰は非常に深刻になります。
- 出力レジスタ(Air data rate)の設定が間違っていないかご確認ください。Air data rate が高いほど、通信距離が近くなります。
- 室温での電源の低電圧は推奨値よりも低く、電圧が低いほど、出力は低くなります。
- ▼ンテナとモジュールの整合度が悪い場合や、アンテナ自体の品質に問題があると、通信 に影響します。設置状態でのアンテナインピーダンスやモジュールの取り付け状態などを 確認してください。

### 9.2. モジュール

- 電源装置をチェックして、推奨電源電圧内にあることを確認してください。 最大値を超 えると、モジュールが恒久的に損傷します。
- 電源の安定性を確認してください。電圧が大きく頻繁に変動しないようにしてください。
- 設置および使用中は、必ず静電気防止対策を行ってください。高周波コンポーネントは静 電気に敏感です。
- 設置および使用中は、高湿度を避けてください。一部のコンポーネントは湿度に敏感なデ バイスです。
- 特別な要件がない場合は、高温または低温での使用はお勧めしません。

### 9.3. BER(ビットエラーレート)

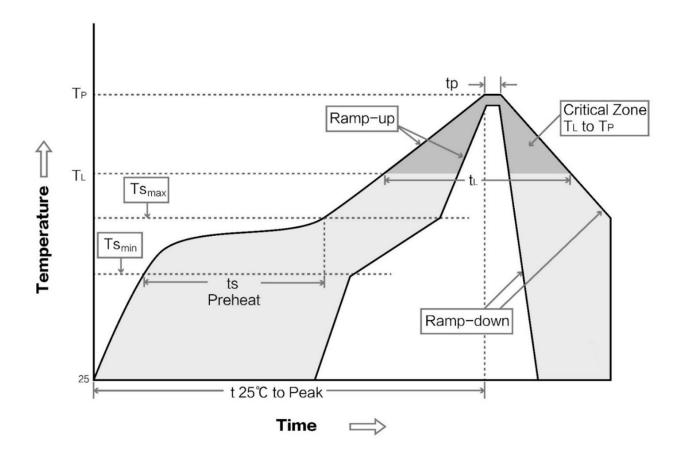
- 近くに同周波数信号干渉がある場合は、BERが高くなります。干渉源から離れるか、干渉 を避けるために周波数とチャネルを変更してください。
- 電源が不十分な場合も、伝送データが文字化けする可能性があります。電源の信頼性を確保してください。
- 信号や電源の延長ケーブルやフィーダーの品質が不十分または長すぎると、ビットエラー 率が高くなる可能性があります。

### 10. リフローソルダリングガイド

# 10.1. リフローでのソルダリング温度

プロファイル項目	Sn-Pb 実装	Pb-Free 実装
Solder Paste / 半田ペースト材	Sn63/Pb37	Sn96.5/Ag3/Cu0.5
Preheat Temperature min / 最小予熱温度 (Tsmin)	100°C	150°C
Preheat temperature max / 最大予熱温度(Tsmax)	150°C	200°C
Preheat Time (Tsmin to Tsmax) / 予熱時間 (ts)	60 – 120 sec	60 – 120 sec
Average ramp-up rate (Tsmax to Tp)/ 平均上昇率	3°C/second max	3°C/second max
Liquidous Temperature (TL) / 融点	183°C	217°C
Time (tL) Maintained Above (TL) 融点での維持時間	60 – 90sec	30 – 90 sec
Peak temperature / ピーク温度 (Tp)	220 – 235°C	230 – 250°C
Average ramp-down rate (Tp to Tsmax) / 平均冷却率	6°C/second max	6°C/second max
Time 25°C to peak temperature / ピーク温度までの時間	6 minutes max	8 minutes max

### 10.2. リフローでのソルダリングカーブ



### 11. 推奨アンテナ

アンテナは通信プロセスにおいて重要な役割を果たしており、多くの場合、劣ったアンテナは通信 システムに大きな影響を及ぼします。そのため、当社のワイヤレスモジュールを優れた性能とリー ズナブルな価格でサポートするために、いくつかのアンテナをお勧めします。

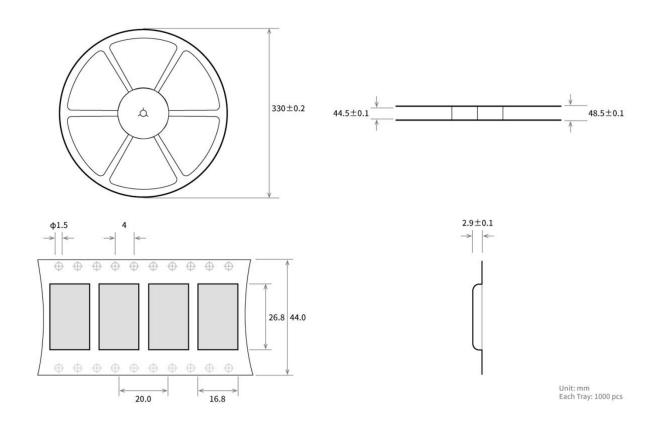
### 11.1. 特定省電力無線における、使用可能なアンテナに関する注意

特定小電力無線機器は、工事設計認証または技術基準技適証明を申請した時に指定したアンテナ以外はご使用頂けませんので、適合したアンテナをお求めください。

ただし、受信機および受信専用での利用については高利得の鋭い指向性アンテナなども利用可能です。

推奨アンテナのリストは、随時更新されるため、別途提供する一覧にてご確認ください。

# 12. バルクオーダーパッケージ



### 13. 製品のお問い合わせとサポート

### 株式会社クレアリンクテクノロジー

CLEALINK TECHNOLOGY CO., LTD.

### https://clealink.jp

〒619-0237 京都府相楽郡精華町光台 1-7 けいはんなプラザ ラボ棟 7F

### 13.1. 製品の製造について

本製品は、Chengdu Ebyte Electronic Technology Co., LTD. (中国 EBYTE 社)、ISO 認定工場にて製造されたものです。認証に関わる情報が必要な場合は、株式会社クレアリンクテクノロジーの営業問い合わせ先へお問い合わせください。

# 改訂履歴

2022年7月15日	初版	Rev 1.0	
2022年7月15日		Rev 1.1	<i>3.サイズとピンアサイン</i> のピンアサイン図を訂正
2023年1月27日		Rev 1.2	7.1.コマンドフォーマット の誤記訂正
2023年2月7日		Rev 1.3	・3.サイズとピンアサイン のピンアサイン表に記載の
			VCC に関する説明の誤記訂正
			・2.1.定格 に絶対最大定格の記載追加
			・6.オペレーティングモード に周波数チャンネルの範囲に
			よる制限事項を追記
2023年5月19日		Rev 1.4	7.2. レジスタ詳細 の記載修正
2023年12月20日		Rev 1.5	6.オペレーティングモード の周波数チャンネルの
			範囲の誤記訂正
2024年3月22日		Rev 1.6	送信出力電力のレジスタ表示を訂正
			・サブパケット長に関する補足説明の追記
			・5.機能詳細に追記と図の修正(モジュール名付加)
			・他細部について補足説明の追記