# td2 miniriscv

### August 2, 2022

## 1 Introduction

Durant ce TD, vous disposez d'un modèle systemC d'un processeur RISCV simple. Ce modèle est incomplet : il manque le shifter, le composant permettant d'effectuer tous les décalages.

(plus d'explication sur le foncitonnement du processeur, sur le debug en utilisant gtkwave, etc)

# 2 Comprendre le mini riscv

## 2.1 Compilation d'un fichier de test

Pour tester le processeur, il faut compiler un exécutable pour l'architecture risc-v.

Lorsqu'on execute un programme avec un système d'exploitation, on a accès à une librairie standard, qui gère quelques initialisations, l'appel vers la fonction  $main, \dots$ 

Ici, nous n'avons pas accès à une telle librairie. On utilise donc un petit bout d'assembleur, situé dans SW/reset.s, qui définit un segment reset, initialise la pile, et saute vers la fonction main, qui devrai être définie par le programme de test. Ce programme définit aussi deux fonction,  $\_good$  et  $\_bad$ , qui permettent de sortir de la simulation selon le résultat d'un test.

Pour compiler votre programme, il faudra donc commencer par compiler le fichier *reset.o*, en utilisant la commande :

```
riscv32-unknown-elf-gcc -nostdlib -c SW/reset.s -o reset.o
```

Puis, il faut générer le .o de votre test, avec la commande

```
riscv32-unknown-elf-gcc -nostdlib -c [votre fichier] -o app.o
```

en remplaçant [votre fichier] par le nom du fichier que vous souhaitez compiler. Enfin, il faut *linker* c'es deux fichiers, avec un fichier d'édition de lien spécial. Cela correspond à la commande :

riscv32-unknown-elf-gcc -nostdlib reset.o app.o -T SW/link.ld -o app

Cela vous génère un executable risc-v nommé *app*. Vous pourrez lancer la simulation sur ce fichier de la manière suivante :

```
./run.exe app
```

Pour observer le contenu du programme compilé, et ainsi savoir quelle instruction est présente dans quelle case mémoire, vous pouvez utiliser l'outil objdump :

riscv32-unknown-elf-objdump -D app

# 2.2 Création d'un premier fichier & observation avec GTK-WAVE

Créez un fichier de test contenant une fonction main, contenant une unique instruction.

```
.global main main:
addi a0, x0, 23
```

Lancez la simulation. Que se passe-il?

Ouvrez le fichier tf.vcd avec GTKWAVE pour essayer d'observer ce qu'il se passe. Vous pouvez par exemple afficher les signaux suivants :

- 1. CLK (signal d'horloge)
- 2.  $decode/PC\_RI$  (PC de l'instruction en cours d'execution dans l'étage decode)
- 3.  $decode/INSTR\_RI$  (valeur de l'instruction en cours d'execution dans decode).

Ajoutez maintenant une instruction

j \_good

à la fin de votre programme, et testez à nouveau. Maintenant, le programme devrait d'arrêter comme il faut.

### 2.3 écriture d'un véritable test

### 2.3.1 test de l'instruction addi

Écrivez un test qui vérifie que l'instruction add fonctionne. Voici quelques instructions pour vous aider :

```
add [rd], [rs1], [rs2] : place rs1 + rs2 dans rd
li [rd], immediat : charge l'immédiat (un nombre) dans le registre rd
beg [rs1], [rs2], [label] : saute au label spécifié si rs1 = rs2
j _good : signale au simulateur que le test réussi
j _bad : signale au simulateur que le test échoue
```

Ces instruction suffisent pour écrire le test demandé, mais vous pouvez en utiliser d'autres.

Votre test doit terminer, et indiquer "Success".

#### 2.3.2 test des instruction de shift

On vous demande maintenant d'écrire des test sur les instructions de shift suivantes :

```
slli [rd], [rs], immediat : effectue un shift gauche logique de rs1 d'une valeur
    contenue dans l'immediat.
srli [rd], [rs], immediat : effectue un shift droite logique de rs1 d'une valeur
    contenue dans l'immédiat
srai [rd], [rs], immediat : effectue un shift droite arithmétique de rs1 d'une valeu
    contenue dans l'immédiat
```

Ces test doivent *échouer*, car le shifter n'est pas implémenté. Ce sera à vous de modifier le processeur pour que les test passent dans la partie suivante.

Petit rappel sur la différence entre décalage arithmétique et logique :

- Dans un décalage à droite arithmétique, on considère des entiers signés. Si on décale l'entier -2 de 1, le résultat est -1.
   Pour ce faire, il faut décaler les bits vers la droite, en copiant le bit de signe : 10000 devient ainsi 11000, et 01111 devient 00111.
- 2. Dans un décalage droit logique, on considère des entiers non signés, et on insère simplement des zéros à gauche pour compléter après le décallage. Ainsi, 10000 devient 01000. Notez que -2 est interprété comme 0xFFFFFFE, et devient donc 0X7FFFFFFF,

Notez que -2 est interprété comme 0xFFFFFE, et devient donc 0x7FFFFFFF, soit aux alentours de 2 milliards.

# 3 Ajout du shifter

Votre objectif est maintenant de compléter le composant *shifter* du processeur. Le fichier shifter h contenant les entrées / sorties du composant vous est fourni. A vous d'écrire les méthodes de la classe shifter permettant de calculer les sorties en fonction des entrées.

NB : en systemC, vous avez accès à toutes les fonctions classiquesx du C++, comme par exemple l'opérateur de shift >>