# **Analysis 2**

#### Übungsblatt 6

Lösungsskizze

12. Juni 2023

### Übung 6.1

(Endliche Vereinigung von Kompakta). Besitzt ein topologischer Raum eine endliche Überdeckung durch Kompakte Teilmengen, so ist er bereits selbst kompakt.

Beweis.

Nach Definition 5.13 ist X top. Raum kompakt, wenn X überdeckungskompakt ist. Wir wollen also, dass jede offene Überdeckung von X eine endliche Teilüberdeckung besitzt.

nach Voraussetzung ist  $X = \bigcup_{i=1}^{m} K_i$  mit  $K_i$  kompakt.

sei  $X \subset \bigcup_{i \in J} V_i$  offene Überdeckung von X.

 $\Rightarrow \bigcup_{i \in J} (V_i \cap K_i)$  ist offene Überdeckung von  $K_i$ 

 $\Rightarrow$  da  $K_i$  kompakt ist exisitiert endliche Indexmenge  $J_i \subset J$  sodass  $K_i \subset \bigcup_{j \in J_i} V_j$ 

 $\Rightarrow X \subset \bigcup_{i=1}^m \bigcup_{j \in J_i} V_j$ 

П

### Übung 6.2

(Nichtleere Schnitte in Kompakta) Ist in einem kompakten topologischem Raum X ein System abgeschlossener Teilmengen  $\mathcal{K} \subset \mathcal{P}(X)$  mit leerem Schnitt  $\bigcap_{K \in \mathcal{K}} K = \emptyset$  gegeben, so gibt es bereits ein endliches Teilsystem  $\mathcal{E} \subset \mathcal{K}$  mit leerem Schnitt  $\bigcap_{K \in \mathcal{E}} K = \emptyset$  Beweis.

sei  $U := \{X \setminus K | K \in \mathcal{K} \text{ System von offenen ( da K abgeschlossen) Teilmengen.}$ 

$$\bigcup_{V \in U} V = \bigcup_{K \in \mathcal{K}} X \setminus K = X \setminus \bigcap_{K \in \mathcal{K}} K = X \setminus \emptyset = X$$

Damit ist U offene Überdeckung von X. Da X kompakt ist, existiert eine endliche Überdeckung  $\mathcal{F} \subset U$  mit  $\bigcup_{V \in \mathcal{F}} F = X$ 

sei  $\xi := \{X \setminus V | V \in \mathcal{F}\}$  endliches System von abgeschlossenen (da V offen) Mengen. Damit erhalten wir:

$$X \setminus \bigcap_{K \in \xi} = \bigcup_{K \in \xi} (X \setminus K) = \bigcup_{V \in \mathcal{F}V} = X$$

$$\Rightarrow \bigcap_{K \in \xi} K = \emptyset$$

### Übung 6.3

Man zeige, dass für  $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$  stetig mit kompakten Träger und  $\varphi: \mathbb{R}^2 \tilde{\to} \mathbb{R}^2$  eine affine Bijektion mit linearem Anteil  $\vec{\varphi}$  gilt

$$\int_{\mathbb{R}^2} f = |det(\vec{\varphi})| \int_{\mathbb{R}^2} f \circ \varphi$$

Beweis.

zunächst  $\varphi$  ist eine affine lineare Bijektion d.h.  $\varphi = \vec{\varphi}(x) + b$  mit  $b \in \mathbb{R}^2$  (vgl 2.2.2-2.2.4) und da  $\varphi$  linear ist  $d_x \vec{\varphi} = \vec{\varphi}$ 

Der Träger von f ist  $supp(f) = \{x | f(x) \neq 0\} \subset \mathbb{R}^m$  Wir finden offene Teilmenge  $U \subset \mathbb{R}^2$  sodass  $supp(f) \subset U$ , z.B.  $B_r(0)$  für r groß genung sodass:

$$\begin{split} \int_{\mathbb{R}^2} f &= \underbrace{\int_{\mathbb{R}^2 \backslash U} f}_{f=0} + \int_{U} f \\ Trafoformel \ Satz \ 5.2.8 &= \int_{V=f(U)} (f \circ \varphi) |det d\vec{\varphi}| \\ d_x \vec{\varphi} &= \vec{\varphi} = |det(\vec{\varphi})| \int_{V=f(U)} (f \circ \varphi) \\ &= |det(\vec{\varphi})| \int_{\mathbb{R}^2} (f \circ \varphi) \end{split}$$

## Übung 6.4

Wir erinnern uns an die Kugelkoordinatenabbildung K aus Übung 2.1. Man drücke das Integral einer stetigen Funktion f auf der Kugel

$$M := \{(x, y, z)|x^2 + y^2 + z^2 = 25\}$$

mit Radius 5 deren Träger nicht den Längengrad  $\{(x,y,z)|y=0,z\geq 0\}$  trifft, aus als ein Integral in den Winkelkoordinaten  $\varphi$  und  $\theta$ 

Beweis. zunächst:

Übung 2.1. Berechnen Sie die Jacobimatrix der Kugelkoordinatenabbildung

$$\begin{array}{ccc} K: & \mathbb{R}^3 & \to & \mathbb{R}^3 \\ & (r, \vartheta, \varphi) & \mapsto & (r\cos\varphi\sin\vartheta, r\sin\varphi\sin\vartheta, r\cos\vartheta) \end{array}$$

Drücken sie die Länge des Geschwindigkeitsvektors in  $\mathbb{R}^3$  eines sich auf der Einheitskugel bewegenden Käfers  $\kappa:t\mapsto K(1,\vartheta(t),\varphi(t))$  durch  $\vartheta,\varphi,\vartheta',\varphi'$  aus.

Übung 2.4. Wir setzen als klar voraus, daß die Kugelkoordinatenabbildung eine Bijektion  $K:(0,\infty)\times(0,\pi)\times(0,2\pi)\stackrel{\sim}{\to} U\otimes\mathbb{R}^3$  auf eine offene Teilmenge des  $\mathbb{R}^3$  ist und die Umkehrabbildung  $K^{-1}:U\to\mathbb{R}^3$  differenzierbar. Man berechne die Jacobimatrix von  $K^{-1}$  an der Stelle  $(-3,0,0)^{\top}$ .

Nach Aufgabe 2.1 und 2.4 sind die Kugelkoordinaten eine Karte und nach Voraussetzung ist auch  $supp(f) \subset K(\{5\} \times (0, \pi) \times (0, 2\pi))$  Wir können also die Transformationsformel anwenden.

#### 5.3 Integration über Mannigfaltigkeiten

Satz 5.3.1 (Integration über Mannigfaltigkeiten). Für jede k-Mannigfaltigkeit  $M \subset \mathbb{R}^n$  gibt es genau eine  $\mathbb{R}$ -lineare Abbildung

$$\int_M:\mathcal{C}_!(M,\mathbb{R})\to\mathbb{R}$$

derart, daß für jede Karte  $\varphi:W\to M$  und jede Funktion  $f\in\mathcal{C}_!(M,\mathbb{R})$  mit Träger im Bild besagter Karte  $\operatorname{supp} f\subset\varphi(W)$  gilt

$$\int_{M} f = \int_{W} f(\varphi(x)) \sqrt{\det (\mathbf{d}_{x}\varphi)^{\top} (\mathbf{d}_{x}\varphi)} \ \mathbf{d}^{k} x$$

$$\begin{split} \int_{M} f &= \int_{U} f \circ K \sqrt{det(dK^{t}dK)} \\ &= \int_{(0,\pi)\times(0,2\pi)} f(K(5,\theta,\varphi)) \sqrt{det(dK^{t}dK)} d\theta d\varphi \end{split}$$

Wir berechnen die benötigten Matrizen

$$dK = \begin{pmatrix} 5\cos\varphi\cos\theta & -5\sin\varphi\sin\theta \\ 5\sin\varphi\cos\theta & 5\cos\varphi\sin\theta \\ -5\sin\theta & 0 \end{pmatrix}$$

$$dK^{t}dK = \begin{pmatrix} 25(\cos\varphi^{2} \cdot \cos\theta^{2} + \sin\varphi^{2} \cdot \cos\theta^{2} + \sin\theta^{2} & 0\\ & = 1\\ 0 & 25\sin(\theta)^{2} \end{pmatrix}$$

damit erhalten wir  $det(dK^tdK) = 25^2\sin^2(\theta)$  und somit  $\sqrt{det(dK^tdK)} = 25|\sin(\theta)|$ 

$$\int_{M} f = \int_{(0,\pi)\times(0,2\pi)} f(K(5,\theta,\varphi)) 25 |\sin(\theta)| d\theta d\varphi$$