

Übungsblatt №1

Beispiel 1 (Randwertproblem). Für $\varepsilon > 0$, $x \in (0, 1)$, $u(0) = 0$ und $u(1) = 1$ bestimme man die Lösung des Randwertproblems

$$-\varepsilon^2 u''(x) + u(x) = 0.$$

Die charakteristische Gleichung ist $-\varepsilon^2 \lambda^2 + 1 = 0$ mit den Lösungen $\lambda = \pm \nu = \pm \frac{1}{\varepsilon}$. Die allgemeine Lösung ist also

$$u(x) = c_1 e^{\nu x} + c_2 e^{-\nu x}.$$

Mit den Randwerten folgt $u(0) = c_1 + c_2 \stackrel{!}{=} 0$, daher also $c_1 = -c_2$ und somit $u(x) = c \sinh(\nu x)$, wobei $c \in \mathbb{R}$. Mittels $u(1) = 1$ folgt indessen, dass $c = \frac{1}{\sinh(\nu)}$.

Beispiel 2. Man betrachte das System von partiellen Differentialgleichungen der linearen Elastostatik

$$-\mu \Delta \mathbf{u}(x) - (\lambda + \mu) \nabla(\operatorname{div} \mathbf{u}(x)) = \mathbf{f}(x).$$

Für den Ansatz $\mathbf{u} = \Delta \mathbf{v} + \alpha \nabla(\operatorname{div} \mathbf{v})$ bestimme man α so, dass \mathbf{u} eine Lösung ist und erhalte daraus eine partielle Differentialgleichung in \mathbf{v} .

Wir setzen $\Delta(\Delta \mathbf{v}) = \Delta^2 \mathbf{v}$. Es folgt also

$$\Delta \mathbf{u} = \Delta^2 \mathbf{v} + \alpha \Delta \nabla(\operatorname{div} \mathbf{v})$$

und

$$\operatorname{div} \mathbf{u} = \operatorname{div}(\Delta \mathbf{v} + \alpha \nabla(\operatorname{div} \mathbf{v})) = \operatorname{div}(\Delta \mathbf{v}) + \alpha \operatorname{div}(\nabla(\operatorname{div} \mathbf{v})).$$

Ferner

$$\begin{aligned} \operatorname{div} \mathbf{v} &= \sum_{i=1}^n \partial_i v_i \implies \nabla(\operatorname{div} \mathbf{v}) = \begin{bmatrix} \partial_1 \sum_{j=1}^n \partial_j v_j \\ \vdots \\ \partial_n \sum_{j=1}^n \partial_j v_j \end{bmatrix} \\ \implies \operatorname{div}(\nabla(\operatorname{div} \mathbf{v})) &= \sum_{i=1}^n \partial_i^2 \sum_{j=1}^n \partial_j v_j = \Delta(\operatorname{div} \mathbf{v}). \end{aligned}$$

Zusätzlich folgt

$$\Delta \mathbf{v} = \begin{bmatrix} \Delta v_1 \\ \vdots \\ \Delta v_n \end{bmatrix} \implies \operatorname{div}(\Delta \mathbf{v}) = \sum_{i=1}^n \partial_i \Delta v_i = \sum_{i=1}^n \partial_i \sum_{j=1}^n \partial_j^2 v_i = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \partial_i \partial_j^2 v_i = \sum_{j=1}^n \partial_j^2 \sum_{i=1}^n \partial_i v_i = \Delta(\operatorname{div} \mathbf{v})$$

nach dem Satz von Schwarz. Es folgt damit also

$$\operatorname{div} \mathbf{u} = \operatorname{div}(\Delta \mathbf{v}) + \alpha \operatorname{div}(\nabla \operatorname{div}(\mathbf{v})) = (1 + \alpha) \Delta(\operatorname{div} \mathbf{v}).$$

Außerdem folgt

$$\Delta \nabla(\operatorname{div} \mathbf{v}) = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^n \partial_i^2 \partial_1 \sum_{j=1}^n \partial_j v_j \\ \vdots \\ \sum_{i=1}^n \partial_i^2 \partial_n \sum_{j=1}^n \partial_j v_j \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \partial_1 \sum_{i=1}^n \partial_i^2 \sum_{j=1}^n \partial_j v_j \\ \vdots \\ \partial_n \sum_{i=1}^n \partial_i^2 \sum_{j=1}^n \partial_j v_j \end{bmatrix} = \nabla \Delta(\operatorname{div} \mathbf{v})$$

erneut aus dem Satz von Schwarz. Unsere Gleichung hat also insgesamt die Form

$$\begin{aligned} & -\mu \Delta^2 \mathbf{v} - \mu \alpha \Delta(\nabla(\operatorname{div} \mathbf{v})) - (\lambda + \mu)(1 + \alpha) \Delta(\nabla(\operatorname{div} \mathbf{v})) \\ &= -\mu \Delta^2 \mathbf{v} - \Delta(\nabla(\operatorname{div}(\mathbf{v}))) (\mu \alpha + (\lambda + \mu)(1 + \alpha)) = \mathbf{f} \end{aligned}$$

Da wir den Parameter α frei wählen können, liegt es nahe

$$\mu\alpha + (\lambda + \mu)(1 + \alpha) = 0$$

zu bestimmen. Wir erhalten also für $\alpha = -\frac{\lambda+\mu}{2\mu+\lambda}$ die Bilaplace-Gleichung

$$-\mu\Delta^2 v = f.$$

Beispiel 3. Man bestimme die Lösung der linearen partiellen Differentialgleichung

$$x\partial_x u + y\partial_y u = 1 \quad u(1, y) = y.$$

Die charakteristischen Gleichungen sind

$$X' = X \quad Y' = Y \quad U' = 1$$

mit Lösungen $X(s) = x_0 e^s$, $Y(s) = y_0 e^s$ und $U(s) = u_0 + s$. Aus $u(1, y) = y$ erhalten wir $X(0) = 1$, $Y(0) = y_0$ und $U(0) = y_0$. Insgesamt also $X(s) = e^s$, $Y(s) = y_0 e^s$ und $U(s) = y_0 + s$. Ferner

$$\begin{aligned} x = e^s &\implies s = \ln(x) \rightsquigarrow y = y_0 e^{\ln x} = y_0 x & y = y_0 x &\implies y_0 = \frac{y}{x} \\ \implies u(x, y) = U(s) &= \frac{y}{x} + \ln(x). \end{aligned}$$

Beispiel 4. Man bestimme die Lösung der partiellen Differentialgleichung

$$y\partial_x u - x\partial_y u = 0 \quad u(x, 0) = x.$$

Die charakteristischen Gleichungen sind

$$X' = Y \quad Y' = -X \quad U' = 0.$$

Wir erhalten für X und Y also das folgende gekoppelte System erster Ordnung

$$\begin{bmatrix} X' \\ Y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix}.$$

Für dieses ergibt sich die Lösung

$$\begin{bmatrix} X(s) \\ Y(s) \end{bmatrix} = c_1 \begin{bmatrix} \cos(s) \\ -\sin(s) \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} \sin(s) \\ \cos(s) \end{bmatrix}.$$

Die Anfangsbedingungen $X(0) = x_0$ und $Y(0) = 0$ liefern $c_2 = 0$ und $c_1 = x_0$. Die Lösung für U ist offenbar $U(s) = u_0$, womit aus der Anfangsbedingung $u(x, 0) = x$ folgt, dass $U(s) = x_0$. Wir führen eine Transformation zu Polarkoordinaten durch. Es gilt also

$$x = r \cos(\varphi) \quad \text{und} \quad y = r \sin(\varphi).$$

Damit erhalten wir aus $X(0) = x_0 \cos(s)$, dass $s = \varphi$ und $r = x_0$. In Polarkoordinaten ergibt sich somit die Lösung

$$\tilde{u}(r, \varphi) = r.$$

Sei $\Omega = \mathbb{R}^2 \setminus \{(x, 0) : x \leq 0\}$, dann folgt für $\Psi: \mathbb{R}^+ \times (-\pi, \pi) \rightarrow \Omega$ mit $\Psi(r, \varphi) = (x, y)$, dass Ψ ein \mathcal{C}^1 -Diffeomorphismus ist. Es gibt also eine stetig differenzierbare Umkehrabbildung Φ für die gilt

$$d\Phi = (d\Psi)^{-1}.$$

Ferner erhalten wir

$$d\Psi(r, \varphi) = \begin{bmatrix} \cos(\varphi) & -r \sin(\varphi) \\ \sin(\varphi) & r \cos(\varphi) \end{bmatrix} \implies d\Phi = \frac{1}{r} \begin{bmatrix} r \cos(\varphi) & r \sin(\varphi) \\ -\sin(\varphi) & \cos(\varphi) \end{bmatrix}.$$

Mit der Kettenregel folgt also, da $\tilde{u} = u \circ \Psi$, dass $du = d\tilde{u}d\Phi$, sprich mit $d\tilde{u}(r, \varphi) = (1, 0)$ folgt

$$\begin{bmatrix} \partial_x u \\ \partial_y u \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \end{bmatrix}.$$

Insgesamt also

$$y\partial_x u - x\partial_y u = r \cos(\varphi) \sin(\varphi) - r \cos(\varphi) \sin(\varphi) = 0.$$

Mit $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ erhalten wir $u(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$.

Beispiel 5. Man bestimme die Lösung der quasi-linearen partiellen Differentialgleichung

$$u\partial_x u + \partial_y u = 2 \quad u(y, y) = 1 + y.$$

Als charakteristische Gleichungen ergeben sich

$$X' = U \quad Y' = 1 \quad U' = 2.$$

Wir erhalten $Y(s) = y_0 + s$ und $U(s) = u_0 + 2s$. Damit ergibt sich ebenfalls $X(s) = x_0 + su_0 + s^2$. Mit $X(0) = y_0$ folgt $x_0 = y_0$. Ferner gilt $U(0) = 1 + y_0$, sprich $u_0 = 1 + y_0$. Ferner erhalten wir

$$\begin{aligned} s &= y - y_0 \quad \text{und} \quad x = y_0 + s(1 + y_0) + s^2 \rightsquigarrow x = y_0 + (y - y_0)(1 + y_0) + y^2 - 2yy_0 + y_0^2 \\ &= y_0 + y + yy_0 - y_0 - y_0^2 + y^2 - 2yy_0 + y_0^2 = y - yy_0 + y^2 = x \\ \iff x - y - y^2 &= -yy_0 \implies y_0 = \frac{y^2 + y - x}{y}. \end{aligned}$$

Es folgt also

$$u(x, y) = U(s) = u_0 + 2s = 1 + y_0 + 2(y - y_0) = 1 + 2y - y_0 = 1 + 2y + \frac{x - y - y^2}{y} = \frac{x + y^2}{y}$$

Beispiel 6. Man bestimme die Lösung des Anfangswertproblems

$$\partial_t u + u\partial_x u = 0 \quad u(0, x) = x.$$

Die charakteristischen Gleichungen sind

$$T' = 1 \quad X' = U \quad U' = 0.$$

Es ergibt sich also $T(s) = s + t_0$, $U(s) = u_0$ und daher $X(s) = u_0 s + x_0$. Aus $u(0, x) = x$ folgt $T(0) = 0 = t_0$ und $u_0 = x_0$. Also haben wir $T(s) = s$, $U(s) = x_0$ und $X(s) = x_0(s + 1)$. Da $t = s$ folgt direkt $x_0 = \frac{x}{t+1}$ und daher

$$u(t, x) = U(s) = \frac{x}{t+1}.$$