

Dimensionalidad

Alcances de la unidad:

- Entender el problema de la "maldición de la dimensionalidad" y sus implicancias para el modelo.
- Conocer la aproximación psicométrica del Principal Component Analysis y el Análisis Factorial.
- Implementar algoritmos de reducción de dimensiones (Principal Components Analysis) y de reconocimiento de estructuras latentes (Análisis factorial) con `sklearn`.
- Utilizar técnicas para identificar patrones de datos perdidos.
- Implementar algoritmos de agrupación (k-Means)

A lo largo de esta unidad conoceremos y emplearemos técnicas de aprendizaje **no-supervisado**. Por ésto hacemos referencia a la ausencia de información previa sobre los atributos y/o del vector objetivo. Cuando trabajamos desde esta perspectiva, hablamos de "dimensiones latentes" como atributos existentes pero no medibles.

El aprendizaje **no-supervisado** se puede categorizar en las técnicas de *reducción de dimensionalidad* y *clustering*.

Hablamos de técnicas de *reducción de dimensionalidad* cuando el objetivo es minimizar una gran cantidad de atributos en una serie de dimensiones substancialmente menores.

Las técnicas de *clustering* buscan agrupar los puntos en distintos conjuntos de datos dado reglas de similitud o diferencias.

Maldición de la Dimensionalidad

Los algoritmos que implementamos operan en un número finito de dimensiones que se establecen en una serie de espacios d -dimensionales. En la medida que esta cantidad de dimensiones aumenta, el desempeño de los algoritmos empeorará. Este fenómeno se conoce como la maldición de la dimensionalidad.

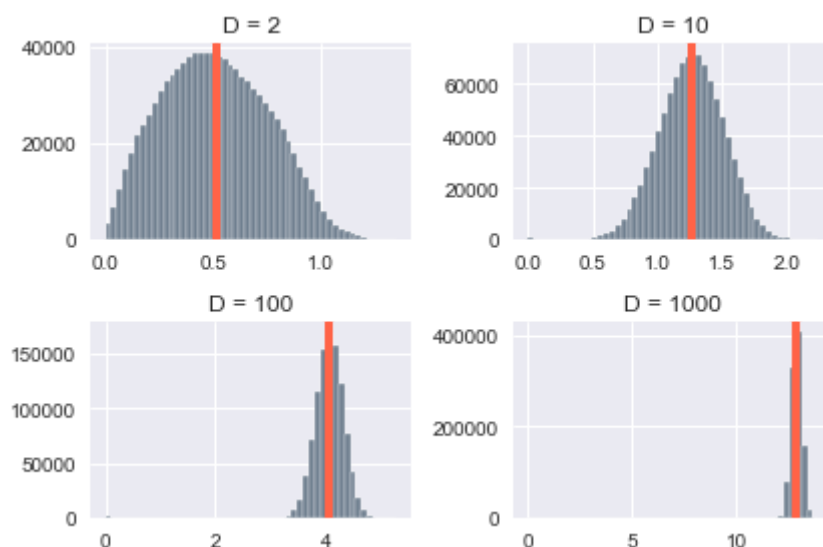
El problema es que la convergencia de cualquier estimador al parámetro verdadero de una función definida en un espacio d -dimensional es muy lento dado al exceso de atributos y falta de observaciones. Ejemplifiquemos la distancia entre puntos cuando aumentamos la cantidad de dimensiones. Para ello implementamos la función `sim_distance`.

La función simula una serie finita de 1000 puntos aleatorios en un cubo y estima sus distancias. Evaluaremos la función cuando tenemos 2, 10, 100 y 1000 atributos. La función retorna un histograma de la distancia y la recta roja señala la media de la distancia. En la medida que aumentamos artificialmente la cantidad de dimensiones, la distancia promedio entre dos puntos aumenta substancialmente. Esto genera problemas de estimación y de velocidad en las computaciones.

```
import pandas as pd
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
%matplotlib inline
import scipy.stats as stats
import seaborn as sns
import lec7_graphs as gfx
import warnings

warnings.filterwarnings(action="ignore")
plt.style.use('seaborn')
```

```
for i, e in enumerate([2, 10, 100, 1000]):
    plt.subplot(2,2, i+1)
    gfx.sim_distance(e)
    plt.tight_layout()
```



Digresión: Bendiciones de la dimensionalidad

No todo lo asociado con la dimensionalidad es negativo. Donoho (2000) sugiere que un problema a investigar con más dimensiones que observaciones permite concentrar las mediciones en dimensiones que capturen distintos aspectos de los atributos. Esta nueva proyección será constante en el espacio de los datos, la distancia promedio entre dos puntos tiende a aumentar substancialmente.

Este aumento de la distancia conlleva a las matrices dispersas, asociadas a problemas computacionales.

Las representaciones y distribuciones dispersas son un tema de amplio estudio en machine learning y deep learning ya que permiten agilizar los cálculos computacionales y debido al alto ruido que suelen presentar, aumentan la correlación entre los atributo. Se sabe que algunas redes neuronales pueden verse beneficiadas con el ruido en los atributos.

¿Y cómo resolvemos el problema de la dimensionalidad?

Existen dos escuelas de análisis frente a la dimensionalidad. Una escuela *psicométrica*, enfocada en la identificación de "factores causales" condicionales a un conjunto $d \gg n$ de datos. La otra escuela, más cercana a las ciencias de la computación busca redimensionar los factores latentes mediante la maximización de la varianza.

Análisis Factorial: La visión psicométrica

El análisis factorial busca extraer información sobre la variabilidad de conjunto finito de variables, y transformarla en una serie de factores latentes (o no-observables empíricamente). Para ello, el análisis busca la *variación conjunta* de dos variables en respuesta a un factor específico. Las variables observadas se modelan como una combinación lineal de los factores y errores.

Si deseamos analizar cómo una serie de variables observadas X están asociadas de forma lineal a una cantidad finita de factores f , empleamos el siguiente sistema de ecuaciones

$$\begin{aligned}X_1 &= \lambda_{10} + \lambda_{11}f_1 + \dots \lambda_{1k}f_k + \varepsilon_1 \\X_2 &= \lambda_{20} + \lambda_{21}f_1 + \dots \lambda_{2k}f_k + \varepsilon_2 \\&\vdots \\X_N &= \lambda_{n0} + \lambda_{n1}f_1 + \dots \lambda_{nk}f_k + \varepsilon_n\end{aligned}$$

donde λ representa la carga asociada a la combinación lineal y ε representa el error en la medición del constructo.

Implementando un análisis de factores con `factor_analyzer`

A lo largo de esta sección, trabajaremos con una encuesta del Centro de Estudios Públicos realizada en Junio del 2003. Parte de la batería de preguntas está asociada a preguntas sobre el nivel de confianza institucional.

Las preguntas se refieren la evaluación en una serie de instituciones de la sociedad civil, tales como:

- `p17_a` : La Iglesia Católica.
- `p17_b` : La Iglesia Evangélica.
- `p17_c` : Las Fuerzas Armadas.
- `p17_d` : Los Tribunales de Justicia.
- `p17_e` : La Prensa Escrita.
- `p17_f` : La Televisión.
- `p17_g` : Los Sindicatos.
- `p17_h` : Los Carabineros.
- `p17_i` : El Gobierno.
- `p17_j` : Los Partidos Políticos.
- `p17_k` : El Congreso.
- `p17_l` : Las Empresas.
- `p17_m` : Las Universidades.
- `p17_n` : La Radio.

Cada una de éstas preguntas se evalúa en una escala entre 1 (Mucha Confianza), 2 (Bastante Confianza), 3 (No Mucha Confianza), 4 (Ninguna Confianza). Las categorías 8 (No sabe), 9 (No contesta) representan valores perdidos.

Para implementar un análisis factorial en Python, utilizaremos la librería `factor_analyzer`.

Digresión: Instalando librerías con `conda-forge`

Dado que la cantidad de librerías que se generan en Python, el administrador `conda` por defecto no logra incluir todas las librerías. En el caso que queramos instalar nuevas librerías, podemos utilizar en el terminal.

```
conda install -c conda-forge <nombrelibreria>
```

Para este caso importaremos las librerías `factor_analyzer` y `missingno`, para realizar análisis factorial y visualizar patrones de datos perdidos, respectivamente.

```
conda install -c desilinguist factor_analyzer
```

```
conda install -c conda-forge missingno
```

Hay una característica no menor del análisis factorial: **las variables deben compartir la misma escala**. Para este ejemplo no es un problema mayor, dado que emergen de un diseño estadístico deliberado y las variables contienen una estructura coherente. Aún así, podríamos estar ante la eventualidad de variables en distintas escalas. Una alternativa viable es estandarizar todas las variables a incorporar en el análisis factorial.

Digresión: Estandarizando un conjunto de variables

Ante la eventualidad de estandarizar, la opción más viable es mapear una función a lo largo del conjunto de variables. Esto se puede lograr con:

```
df.loc[:, 'conjunto':'variables'].applymap(lambda x: stats.zscore(x))
```

Importemos la base de datos:

```
import factor_analyzer as factor
import missingno as msngo

df = pd.read_csv('cep45.csv')
```

Nuestro objetivo es preprocesar y analizar la batería de preguntas asociadas a la confianza institucional. Para ello nos enfocaremos en el comportamiento empírico de las variables y en las tasas de valores perdidos.

Dado que trabajaremos de manera reiterada con este conjunto, una buena práctica es separarlo en un nuevo objeto. Ya sabemos cómo segmentar columnas con `loc`, ahora lo haremos con `filter`. Dentro de los argumentos de `filter` implementaremos la opción `regex`, que emplea expresiones regulares para encontrar patrones comunes entre strings. Para este caso emplearemos un asterisco como comodín.

Con nuestra batería seleccionada, grafiquemos el comportamiento de las respuestas utilizando `iteritems()` como un orientador del loop. Se observa que a lo largo de todas las preguntas las tasas de no respuesta son bajas, no superando el 1% del total de las observaciones,

```
# filtamos las columnas
trust_df = df.filter(regex="p17_.*")

trust_df = trust_df.rename(columns={'p17_a': 'I.Catolica', 'p17_b': 'I.Evangelica', 'p17_c': 'FFAA', 'p17_d':
'Justicia',
                                'p17_e': 'Prensa', 'p17_f': 'Television', 'p17_g': 'Sindicatos', 'p17_h': 'Carabineros',
                                'p17_i': 'Gobierno', 'p17_j': 'PartidosPol', 'p17_k': 'Congreso', 'p17_l': 'Empresas',
                                'p17_m': 'Universidades', 'p17_n': 'Radio'})
```

```
def fetch_missing(df, missing_vals):
    for colname, serie in df.iteritems():
        print(colname, serie.isin(missing_vals).value_counts('%')[1].round(2))

fetch_missing(trust_df, missing_vals=[8, 9])
```

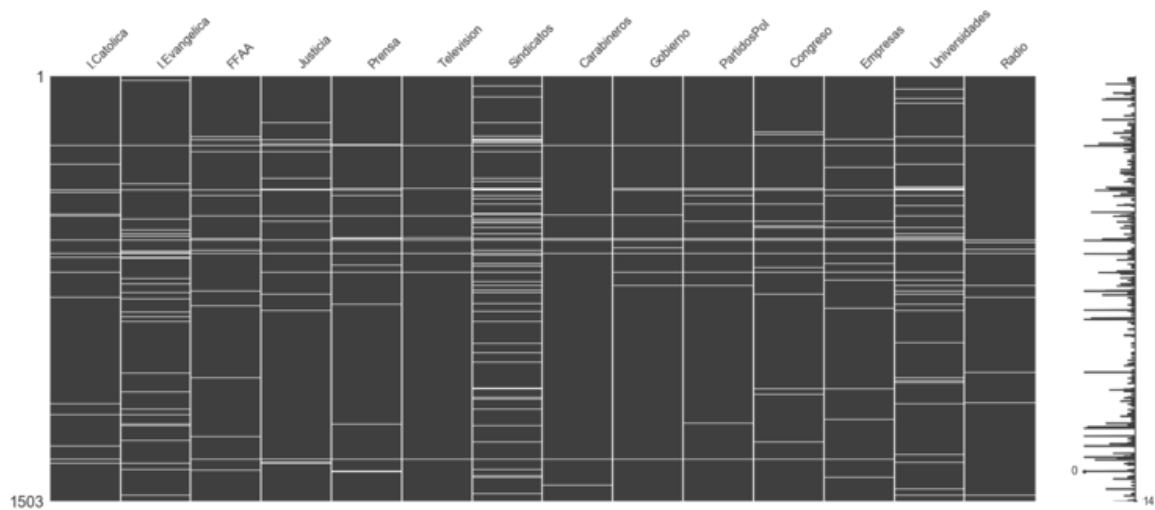
```
I.Catolica 0.03
I.Evangelica 0.07
FFAA 0.04
Justicia 0.04
Prensa 0.03
Television 0.02
Sindicatos 0.09
Carabineros 0.02
Gobierno 0.03
PartidosPol 0.03
Congreso 0.05
Empresas 0.04
Universidades 0.07
Radio 0.03
```

La función `matrix` dentro de la librería `missingno` permite visualizar la matriz de datos, las líneas en blanco representan respuestas perdidas (o negadas) por el encuestado. De manera similar a lo entregado por nuestra función `fetch_missing`, las preguntas con mayores niveles de perdidos son `p17_b` (La Iglesia Evangélica), `p17_g` (Los Sindicatos), `p17_m` (Las Universidades).

Esperamos que éstas variables presenten cargas bajas en los factores. Este punto será retomado posteriormente

```
plt.figure(figsize=(4,4))
msngo.matrix(trust_df.replace([8, 9], [np.nan, np.nan]));
```

```
<matplotlib.figure.Figure at 0x1a1afa5908>
```



Una vez analizado el patrón de datos perdidos, optamos por eliminarlos y procedemos con inspeccionar las medias de cada variable en la batería de preguntas mediante un dotplot.

```
# Generamos dos arrays vacíos para guardar el nombre de la variable y la media
```

```
variable = []
```

```
mean = []
```

```
# para cada columna de la base, extraemos su nombre y sus valores
```

```
for colname, serie in trust_df.iteritems():
```

```
    # guardamos el nombre en variable
```

```
    variable.append(colname)
```

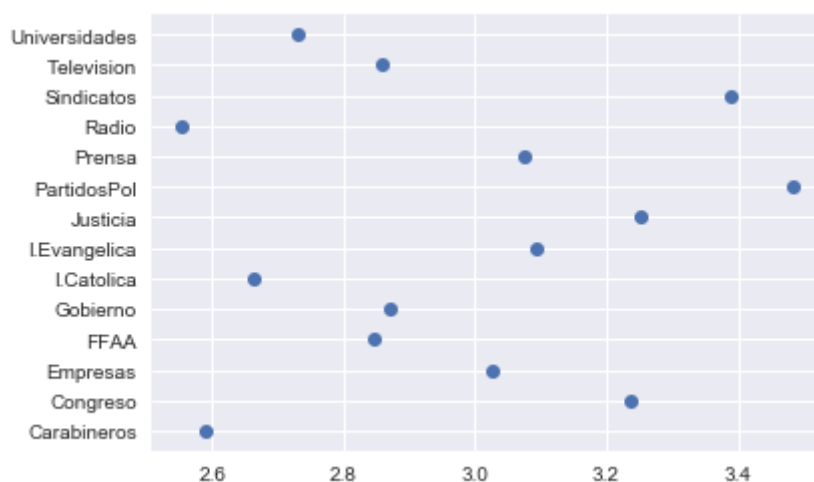
```
    # calculamos y procesamos la media
```

```
    mean.append(serie.mean())
```

```
df = pd.DataFrame({'var': variable, 'mean': mean}).sort_values(by=['mean'])
```

```
plt.plot(df['mean'], df['var'], 'o')
```

```
[<matplotlib.lines.Line2D at 0x1a1fc25d30>]
```



Recordemos que valores más altos en la escala de confianza significa que la sociedad confía menos en las instituciones. En un extremo observamos a instituciones de carácter político como los Partidos Políticos, los Tribunales de Justicia, el Congreso y los Sindicatos.

En el otro extremo encontramos a instituciones "cotidianas", aquellas que presentan un mayor grado de interacción con las personas como los Carabineros, la Iglesia Católica y la Radio. Esto entrega indicios sobre dos grupos de instituciones.

Antes de modelar los factores latentes de nuestro modelo, es necesario realizar un par de pruebas sobre la idoneidad de nuestra matriz de datos para extraer factores. Las pruebas de esfericidad de Barlett y de muestreo de Kaiser-Meyer-Olkin entregan información sobre la existencia de covarianza entre variables en la batería de preguntas. Si nos encontramos ante casos donde las cargas en la matriz de covarianza son bajas y/o responden a otras estructuras de datos, es preferible implementar otros enfoques que escapen a los objetivos del curso.

Prueba de esfericidad de errores de Bartlett

Con nuestra matriz de factores estimada, ahora debemos preguntarnos si nuestra matriz de correlaciones está relacionada con una matriz de identidad (matriz donde la diagonal principal es de 1 y los triángulos superiores e inferiores son 0).

De manera similar a las otras pruebas de estadísticos de ajuste, si encontramos evidencia para fallar en rechazar la hipótesis nula, la prueba concluye que la matriz sigue una distribución multivariada normal no sigue una matriz de identidad, por lo que se puede proceder con el análisis de factores

Para implementar la prueba dentro de Python, utilizamos el método `calculate_bartlett_sphericity` de la librería `factor_analyzer` en nuestra batería de preguntas. La prueba retorna un puntaje `chi-square` de la distribución y un `p-value` asociado a esa prueba. En este caso, la prueba de esfericidad de errores sugiere que la matriz de correlaciones no es igual a la matriz de identidad, por lo que se puede seguir con el análisis.

```
import factor_analyzer as fact
```

```
fact.calculate_bartlett_sphericity(trust_df)
```

```
(6630.891612219014, 0.0)
```

Prueba de muestreo Kaiser-Meyer-Olkin (KMO)

De manera adicional a la prueba de Bartlett, podemos medir si las correlaciones parciales dentro de la matriz son cercanas a 0. De ser este el caso, la prueba sugiere la existencia de por lo menos un factor latente dentro de la batería de preguntas.

Se puede implementar mediante el método `calculate_kmo` de la librería `factor_analyzer`. El método devuelve el puntaje KMO para cada ítem dentro de la batería, así como un puntaje global para todos los ítems.

Se sugiere que para seguir con el análisis factorial, el KMO debe presentar valores superiores a .7. En este caso se satisface el punto y podemos proseguir.

Ante el caso en que encontremos puntajes bajos, la estructura a estimar se puede mejorar al eliminar los ítems con cargas KMO inferiores al puntaje de corte.

La eliminación de éstos ítems permite liberar la matriz de elementos inestables que dificulten la identificación de los factores a extraer.

```
fact.calculate_kmo(trust_df)
```

```
(          KMO
I.Catolica  0.938611
I.Evangelica 0.927266
FFAA        0.931852
Justicia    0.952914
Prensa      0.919814
Television  0.885661
Sindicatos  0.936799
Carabineros 0.911312
Gobierno    0.939891
PartidosPol 0.913019
Congreso    0.919379
Empresas    0.942421
Universidades 0.951845
Radio       0.932296, 0.9275552166414559)
```

Estimando la cantidad de factores a extraer

Posterior al análisis de la idoneidad de nuestra matriz de datos para el análisis factorial, la siguiente pregunta a responder es *¿qué tantos factores necesitamos?*

Para ello podemos analizar los valores propios (*eigenvalues*) de la decomposición de la matriz. Estos informan qué tanta varianza se puede atribuir un factor en específico. Mediante la definición de qué tantos factores necesitamos para caracterizar una matriz podemos obtener una estructura parsimoniosa e interpretable.

La manera más simple de analizar esto es mediante un *scree plot*, que visualiza los eigenvalues en la medida que se aumenta la cantidad de factores. Por convención no pueden existir más factores que variables dentro de la matriz.

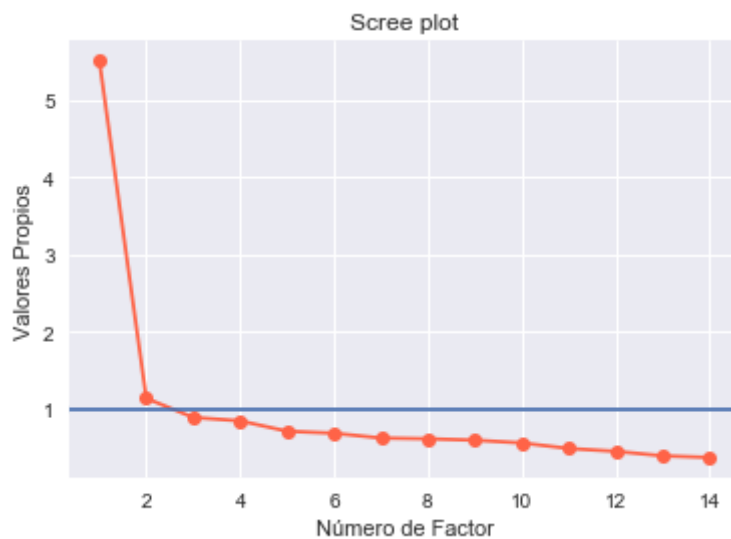
Comencemos por implementar un modelo con `factor_analyzer`.

- Nuestro objeto instanciado, podemos implementar en análisis con `factorize.analyze`. El primer parámetro (`data`) que debe ser ingresado es la matriz a decomponer. El segundo parámetro (`n_factors`) es la cantidad de factores a extraer. Por último, `method` hace referencia a la rotación aplicada en la matriz de cargas. Implementaremos la estrategia más simple conocida como `varimax`.
- Con las cargas λ podemos estimar una matriz de covarianza Λ para calcular la matriz de covarianza **observable**. Asumiendo cumplimiento de los supuestos, se asume que Λ es un buen aproximado de la covarianza **observable**.
- Por lo general empleamos Análisis de Componentes Principales para estimar la comunalidad total de la matriz.
- Las cargas λ no tienen una identificación única, por lo que se puede emplear una "rotación" de la matriz para encontrar una mejor estructura latente. Están los métodos ortogonales (que no permiten correlación entre factores) y oblicuos (que sí permiten correlación entre factores). Algunas de las más utilizadas son:
 - *Varimax*: rotación que busca maximizar la varianza de las cargas para cada factor.
 - *Quartimax*: rotación que busca maximizar la varianza de las cargas y tiende a producir cargas más altas para cada variable.
- Para generar el *scree plot*, extraemos los eigenvalues reportados en `factorize.get_eigenvalues()[0]` y los graficamos contra la cantidad de factores estimables.

```

# Generamos una nueva instancia en el objeto factorize
factorize = fact.FactorAnalyzer()
# Implementamos el análisis
factorize.analyze(data=trust_df, n_factors=2, method='varimax')
# extraemos los eigenvalues
factor_screepplot = factorize.get_eigenvalues()[0]
# graficamos los eigenvalues contra la cantidad de dimensiones estimables
plt.plot(factor_screepplot.index + 1, factor_screepplot.values, 'o-', color='tomato')
plt.xlabel('Número de Factor')
plt.ylabel('Valores Propios')
# visualizamos el criterio de corte
plt.axhline(1)
plt.title("Scree plot");

```



A modo de guía: Un factor con valor propio de **exactamente** 1 significa que ese factor explica una parte de la varianza igual a la de una variable, de forma análoga, un factor con valor propio mayor/menor a 1 explica una varianza total mayor/menor a la de una sola variable.

La convención indica que se deben preservar todos los factores con eigenvalues mayores a 1. De esta forma maximizamos la cantidad de varianza explicada por la matriz. Los resultados indican que hay 2 dimensiones substanciales.

Digresión: Sobre los criterios de elección del número de factores

Si bien en esta ocasión utilizamos el valor propio de los factores como criterio de selección, cabe destacar que no existe una regla clara a la hora de escoger la cantidad de factores a preservar y todo depende de lo que veamos en el gráfico, por ejemplo, otra regla común para esta tarea es fijarse en el 'codo' de la curva en el scree plot, si nos fijamos, la curva parece disminuir la pendiente a valores cercanos a 0 en el factor 3, por lo que podemos tomar ese punto como límite para los factores con los que nos quedaremos, en este caso, con los factores 1 y 2.

Extracción e interpretación de los factores

La evidencia apunta que nuestro modelo está correctamente especificado, y tenemos 2 grandes dimensiones no observables. Para extraer los resultados sobre qué preguntas están asociadas entre sí, podemos solicitar las cargas λ en cada factor con `factorize.loadings`.

```
factor_loadings = factorize.loadings
factor_loadings
```

	Factor1	Factor2
I.Catolica	-0.006062	0.530973
I.Evangelica	0.065790	0.315996
FFAA	0.342838	0.328120
Justicia	0.453837	0.199869
Prensa	0.229146	0.450862
Television	-0.144955	0.832695
Sindicatos	0.587491	-0.065191
Carabineros	-0.006789	0.626017
Gobierno	0.424934	0.308520
PartidosPol	0.741004	-0.019458
Congreso	0.868179	-0.157577
Empresas	0.588731	0.076255
Universidades	0.403977	0.180980
Radio	-0.019821	0.636357

La información presentada en la matriz no es muy clara. Emplearemos un par de métodos para simplificar su interpretación:

1. El método `applymap` permite aplicar una función a una serie de columnas. En este caso implementaremos una función `lambda` en ambas columnas.
2. El primer elemento a emplear es el reemplazar los valores con un string vacío cuando sus cargas sean menores a .4. La lógica de excluir cargas menores es limpiar cargas bajas con cada factor y simplificar la estructura. Esto lo logramos con `np.where`.
3. El segundo elemento es redondear las cargas en aquellos elementos substanciales con `round`.

```
factor_loadings.applymap(lambda x: np.where(x < .4, '', round(x, 2)))
```

	Factor1	Factor2
I.Catolica		0.53
I.Evangelica		
FFAA		
Justicia	0.45	
Prensa		0.45
Television		0.83
Sindicatos	0.59	
Carabineros		0.63
Gobierno	0.42	
PartidosPol	0.74	
Congreso	0.87	
Empresas	0.59	
Universidades	0.4	
Radio		0.64

Las cargas señalan que el Factor 1 se compone de instituciones explícitamente políticas, donde destacan el Poder Judicial, los Sindicatos, El Gobierno, Los Partidos Políticos, el Congreso, las Empresas y Universidades. Este factor se puede denominar como confianza en los elementos más políticos de las instituciones.

El Factor 2 presenta cargas altas asociadas a la Iglesia Católica, Prensa, Televisión, Carabineros y Radio. A diferencia del primer factor, en éste predominan los elementos más cotidianos de la sociedad. Estas son las instituciones con las cuales se interactúa de una manera más frecuente.

Ambos factores están asociados y se pueden presentar en un diagrama de dispersión. Este muestra que ambos se sitúan en una relación inversa. Valores más altos en el Factor 1 están asociados a valores bajos en el Factor 2.

```
# guardemos la varianza explicada por cada dimensión
factor_var = factorize.get_factor_variance()

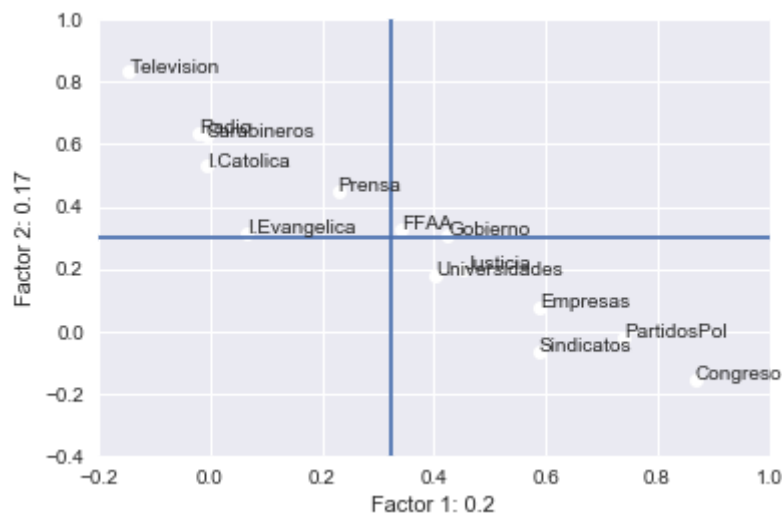
# cruzamos ambos factores
plt.plot(factor_loadings.Factor1, factor_loadings.Factor2,'o',color='white')
plt.xlim((-0.2,1)) # definimos límites
plt.ylim((-0.4, 1))

# Para cada elemento en los factores
for i, txt in enumerate(factor_loadings.index):
    # anotemos el nombre de la variable
    plt.annotate(txt, (factor_loadings['Factor1'][i],
                        factor_loadings['Factor2'][i]))

# Grafiquemos la media de ambos factores
plt.axvline(factor_loadings['Factor1'].mean())
plt.axhline(factor_loadings['Factor2'].mean())

# Reportemos la varianza de cada dimensión
plt.xlabel('Factor 1: {}'.format(round(factor_var['Factor1'][1], 2)))
plt.ylabel('Factor 2: {}'.format(round(factor_var['Factor2'][1], 2)))
```

```
Text(0,0.5,'Factor 2: 0.17')
```



¿Cuánto explica cada factor?

Resulta que cada dimensión estimada busca maximizar la varianza de la matriz. Podemos obtener la varianza explicada de cada dimensión con `get_factor_variance`. En este caso observamos que con dos dimensiones capturamos un 36% de la varianza de la matriz entre ambas dimensiones, lo cual suena bastante bajo.

De acá se desprende un tema no menor. De manera similar a nuestras técnicas de aprendizaje automatizado donde debemos vigilar la capacidad de generalización del modelo mediante el trueque Sesgo-Varianza.

Mientras que un modelo con más dimensiones puede aumentar la cantidad de varianza explicada, se hace a expensas de generar un modelo menos parsimonioso y difícil de interpretar.

```
factor_var = factorize.get_factor_variance()
factor_var
```

	Factor1	Factor2
SS Loadings	2.740167	2.386112
Proportion Var	0.195726	0.170437
Cumulative Var	0.195726	0.366163

Extracción de puntajes

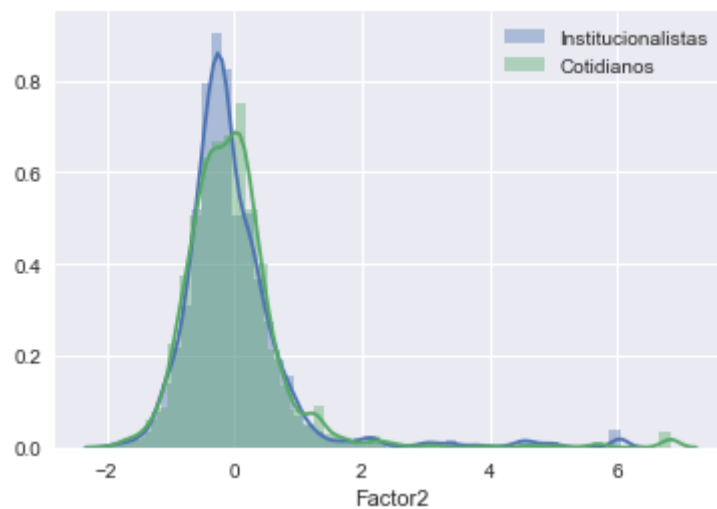
Cada factor se presentaba como la combinación lineal entre las cargas y las respuestas de cada ítem. Como tal, se pueden extraer los puntajes estimados entre ambos elementos mediante el método `get_scores` para cada factor generado.

Éstos puntajes vienen dados por la estandarización de los factores, por lo que tendrán una distribución $\tilde{X} \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$.

Los puntajes pueden ser utilizado posteriormente en modelos predictivos como variables dependientes y/o independientes, así como en la creación y construcción de índices compuestos.

```
extract_factor_scores = factorize.get_scores(trust_df)
sns.distplot(extract_factor_scores.loc[:, 'Factor1'], label="Institucionalistas")
sns.distplot(extract_factor_scores.loc[:, 'Factor2'], label="Cotidianos")
plt.legend()
```

<matplotlib.legend.Legend at 0x1a1aec4e48>



Análisis de Componentes Principales

A diferencia del análisis de factores, el Análisis de Componentes Principales no es un método analítico, pero un método de transformación lineal ortogonal que mapea los datos originales en un nuevo sistema de coordenadas que busca maximizar la varianza de las extrapolaciones.

Por lo general el análisis busca representar un conjunto \mathbb{N} -dimensional de datos en un primer eje (aquél que maximice más la varianza), y un segundo eje (el segundo componente que maximice la varianza).

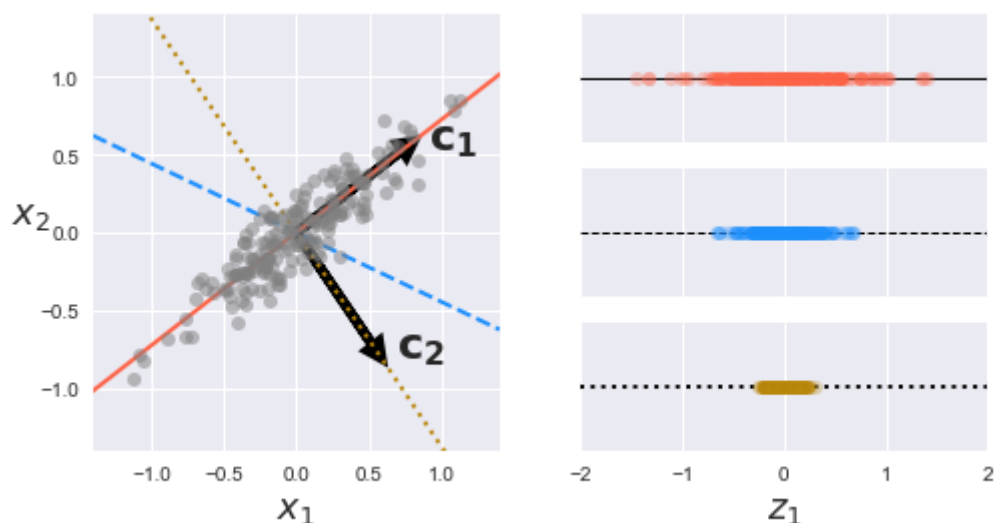
Si tenemos una matriz de datos originales X , podemos obtener la matriz transformada \tilde{X} mediante un argumento de transformación lineal P , que generalmente toma una forma geométrica (rango y rotación).

$$\tilde{X} = P \cdot X$$

El Análisis de Componentes Principales busca reducir la redundancia de los datos entre una serie de expansiones basales candidatas. Aquella que aproxime su matriz de covarianza a una matriz diagonal (entradas diagonales cercanas a 1 y triángulos cercanos a 0), se denomina como el primer componente principal.

El proceso se itera, rankeando todas las expansiones basales en términos de maximización de varianza y reducción de redundancia de datos. El proceso se ilustra en la figura `gfx.pca_variance()`

```
gfx.pca_variance()
```



En el gráfico izquierdo se presenta un diagrama de dispersión entre dos variables x_1 y x_2 que presentan una relación bivariada positiva. El objetivo del análisis de componentes principales es obtener dimensiones que capturen y mapeen la varianza conjunta.

En el siguiente caso se presentan 3 rectas asociadas a los principales eigenvalues. En el lado derecho del gráfico se presenta la cantidad de varianza capturada (dado z_1) por cada una de las dimensiones.

La recta roja se posiciona como la dimensión que captura una parte substancial de la varianza conjunta entre x_1 y x_2 , dado que pasa de a lo largo de la tendencia. En segundo lugar, la recta amarilla captura una mayor parte de la varianza en comparación a la tercera dimensión representada en la recta azul.

Optamos por la recta amarilla por sobre la azul dado que ésta preserva la ortogonalidad de la matriz de datos (existe un ángulo de 90 grados entre ambas, lo cual implica que no hay covarianza entre éstas dimensiones).

Supongamos que deseamos restringir nuestra reducción a las dos principales dimensiones que maximizan la varianza capturada. Nuestro criterio de selección mantendría las rectas roja (asignándole un c_1) y amarilla (asignándole un c_2)

Existen una serie de supuestos asociados:

- *Linealidad*: La nueva expansión basal **es una expresión lineal de la base original**.
- *Media y varianza*: Media y varianza son estadísticas suficientes para describir la distribución empírica de los datos. $\mathcal{N}(0, \sigma^2)$ es idóneo.
- *SNR (Signal Noise Ratio)*: PCA asume que las dinámicas tienen un alto rango de señal por sobre ruido (es un método varianza-dependiente).
- *Ortonormalidad de los componentes*: tienen norma 1 y producto de 0.

Digresión: Decomposición de Valores Singulares (SVD)

Otra alternativa para encontrar los eigenvalues de una matriz de datos es mediante la decomposición de valores singulares. Esta busca separar la matriz en tres componentes, siguiendo la fórmula

$$\mathbf{X} = \mathbf{U} \cdot \mathbf{\Sigma} \cdot \mathbf{V}^T$$

Donde:

- \mathbf{U} es una matriz $n \times n$ que representa la matriz ortogonal de las columnas.
- $\mathbf{\Sigma}$ es una matriz $n \times m$ que representa la matriz diagonal.
- \mathbf{V} es una matriz $m \times m$ que representa la matriz ortogonal de las filas.

El efecto de ésta última es generar una medición de la importancia relativa de cada columna y fila de la matriz \mathbf{X} .

La principal diferencia entre PCA y SVD es que la primera obtiene las dimensiones mediante la maximización de la varianza en d dimensión, y SVD obtiene las dimensiones mediante la medición de la importancia relativa.

SVD se considera numéricamente más estable y puede ser más eficiente en estimar las dimensiones.

Identificando números escritos

Una de las principales aplicaciones del PCA es la reducción de dimensionalidad cuando tenemos muchos más atributos que observaciones. Un ejemplo clásico de esto es el reconocimiento de imágenes, una imagen se compone de una serie de píxeles distribuidos de forma cuadrada o rectangular.

Durante este ejemplo utilizaremos la base de datos MNIST de números escritos a mano disponibles en <http://yann.lecun.com/exdb/mnist/>. Partamos por ver la representación nativa de un número en la base. La base de datos se encuentra como parte de `scikit-learn`.

```
from sklearn.datasets import load_digits
df = load_digits()
```

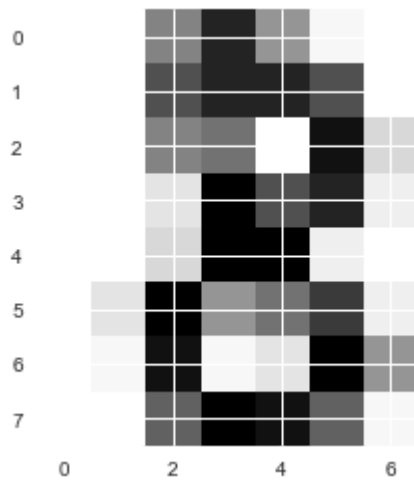
Solicitemos el array 8 de esta base de datos. La información viene en un array unidimensional como representación nativa. Cada uno de los valores fluctúa entre 0 y 1, donde mayores valores representan saturaciones mayores en la escala de grises. Vamos a reacomodar el array a una matriz de 8×8 con `reshape`.

```
df.data[8].reshape([8,8])
```

```
array([[ 0.,  0.,  9., 14.,  8.,  1.,  0.,  0.],
       [ 0.,  0., 12., 14., 14., 12.,  0.,  0.],
       [ 0.,  0.,  9., 10.,  0., 15.,  4.,  0.],
       [ 0.,  0.,  3., 16., 12., 14.,  2.,  0.],
       [ 0.,  0.,  4., 16., 16.,  2.,  0.,  0.],
       [ 0.,  3., 16.,  8., 10., 13.,  2.,  0.],
       [ 0.,  1., 15.,  1.,  3., 16.,  8.,  0.],
       [ 0.,  0., 11., 16., 15., 11.,  1.,  0.]])
```

La matriz retornada aún resulta poco intuitiva, porque está diseñada para ser interpretada de forma eficiente por el computador y no el ojo humano. Implementaremos el método `imshow` de `matplotlib` para generar una representación "más afable" al ojo humano.

```
plt.imshow(df.data[8].reshape([8, 8]));
```



La matriz equivale al número 8. Nuestro objetivo es abstraer las principales características de los trazos al momento de escribir. Para ello implementaremos un Análisis de Componentes Principales. Su implementación se encuentra en la clase `PCA` del módulo `decomposition` de la librería `sklearn`.

Reduciendo dimensiones

Sabemos que la representación afable para el computador es una matriz con 64 columnas, donde cada una representa un porcentaje en la escala de grises. Esta representación es poco afable para nosotros.

```
print("Dimensión original de la base:", df.data.shape)
```

```
Dimensión original de la base: (1797, 64)
```

Implementemos un modelo de reducción a dos dimensiones, asumiendo que ésta es la representación más afable para el ojo humano. Partamos por importar `PCA`.

El primer paso es instanciar un objeto con la clase `PCA` donde ingresamos el número de componentes que deseamos extraer con el argumento `n_components`. En este caso lo realizaremos con 2.

Posterior a la creación de objeto, podemos ingresar los datos mediante `fit_transform`. La función ejecutará dos procesos:

1. *Estandarización*: De manera similar al análisis de factores, centrar los datos (hacer que cada vector tenga media 0 y error estandar unitario) facilita la implementación y estimación de matrices de covarianza. De esta manera el método llama de forma interna al `StandardScaler` que utilizamos en la unidad de clasificación logística.
2. *Implementación del modelo*: Posteriormente ingresa los datos al método que decompone la matriz a una serie de eigenvalues.

```
from sklearn.decomposition import PCA
```

```
dimred = PCA(n_components = 2)  
project_x = dimred.fit_transform(df.data)
```

La implementación del modelo la guardamos en el objeto `project_x`. Si solicitamos las dimensiones con `shape`, observamos que pasamos de 64 a 2 columnas.

```
print("La nueva dimensión de la base es de:",project_x.shape)
```

```
La nueva dimensión de la base es de: (1797, 2)
```

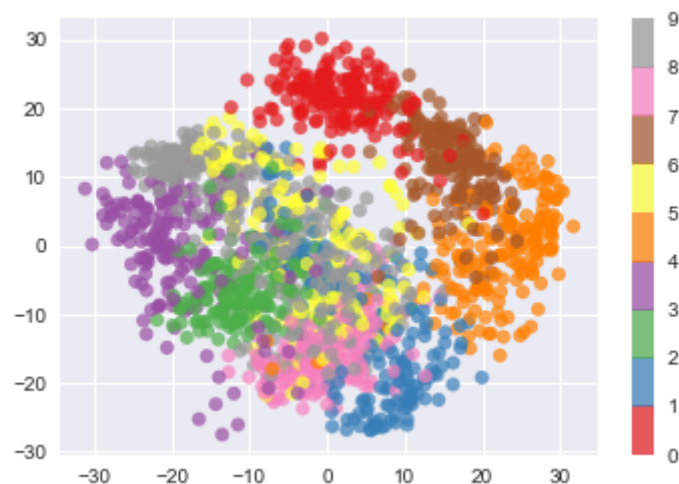
¿Y qué significa todo esto?

Hasta el momento hemos realizado una serie de transformaciones, pero no obtenemos resultados tangibles al respecto. Lo que podemos hacer es graficar cada una de las dos dimensiones para intentar hacer sentido al respecto.

Implementaremos un diagrama de dispersión con el método `plt.scatter`, donde ingresamos cada una de las dimensiones y modificamos los atributos visuales de los puntos para identificar cada número con `df.target`. Finalmente implementamos `colorbar` para añadir una leyenda discreta a cada valor.

```
plt.scatter(project_x[:, 0], project_x[:, 1],  
            c=df.target, edgecolor='none', alpha=.7, cmap='Set1')  
plt.colorbar()
```

```
<matplotlib.colorbar.Colorbar at 0x1a1fcd9898>
```



Resulta que ambas dimensiones representan atributos sobre los trazos de los números. Los trazos entre los 4 y los 9 tienden a ser similares de igual manera que 7 y 5.

Maximizando varianza

Retomemos el significado del Análisis de Componentes Principales: **buscar aquellas dimensiones que maximicen la varianza total de una matriz finita de datos.**

Así, parte importante de la implementación de PCA es el estimar cuántos elementos son necesarios para obtener el máximo de varianza explicada. Solicitemos la varianza explicada de cada dimensión de nuestro primer modelo.

```
print("La varianza explicada de cada dimensión es de:", dimred.explained_variance_ratio_)
print("En conjunto, ambas dimensiones explican la varianza en un: ",
sum(dimred.explained_variance_ratio_))
```

```
La varianza explicada de cada dimensión es de: [0.14890594 0.13618771]
En conjunto, ambas dimensiones explican la varianza en un: 0.2850936482369783
```

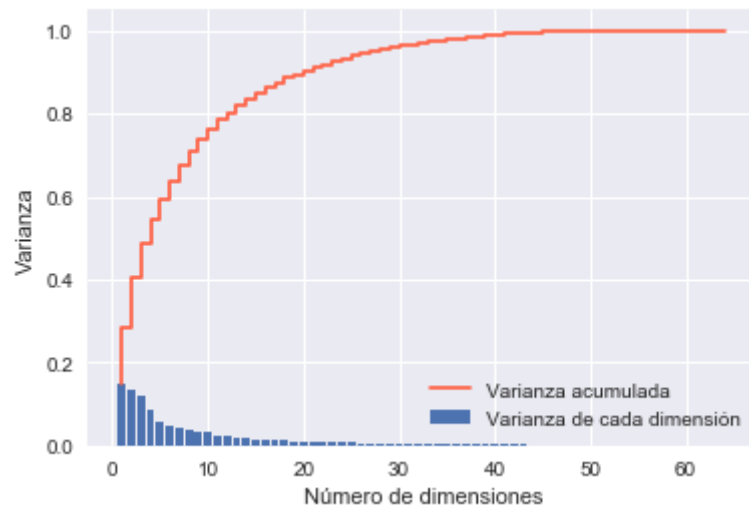
Estos números se pueden mejorar de forma substancial. Para obtener una evaluación agnóstica de la cantidad de dimensiones, podemos instanciar un objeto `PCA` sin declarar la cantidad de dimensiones en `n_components`. Esta información la graficaremos de la siguiente manera:

1. Primero extraemos la cantidad de dimensiones estimadas por el modelo. Un punto a mencionar es que el límite superior de la cantidad de dimensiones es $\tilde{X}_d = p$.
2. Graficaremos el porcentaje de varianza explicada de cada elemento en barras verticales.
3. Para visualizar la varianza acumulada a lo largo de las dimensiones, utilizamos `plt.step`.

```
fetch_dims = PCA().fit(df.data)
dims_quant = len(fetch_dims.components_)

plt.bar(range(1, dims_quant + 1), fetch_dims.explained_variance_ratio_, label="Varianza de cada dimensión")
plt.step(range(1, len(fetch_dims.components_) + 1), np.cumsum(fetch_dims.explained_variance_ratio_),
color='tomato', label="Varianza acumulada")
plt.xlabel('Número de dimensiones')
plt.ylabel('Varianza')
plt.legend()
```

```
<matplotlib.legend.Legend at 0x1a1c5064a8>
```

Se observa que con alrededor de 10 dimensiones alcanzamos un 80% de varianza explicada. Después de la 10 dimensión la curva de varianza acumulada tiende a suavizarse, y cuando se alcanzan 30 dimensiones la cantidad de varianza explicada por cada dimensión es cercana a 0.

Refactoricemos nuestro modelo con $d = 10$. Explicamos un 74% de la varianza con 10 dimensiones.

```
pca = PCA(n_components=10)
project_x = pca.fit_transform(df.data)

print("Varianza acumulada con 10 dimensiones:", np.cumsum(pca.explained_variance_ratio_)[-1])
```

```
Varianza acumulada con 10 dimensiones: 0.7382262239711577
```

¿Qué significa cada componente?

Hasta el momento sabemos el objetivo general del PCA y cómo refactorizar el modelo para aumentar su capacidad explicativa. Pero cada una de las dimensiones resume parte importante de cómo se efectúa cada traza que permite identificar un número.

Sabemos que cada número en la base está representado por un array de 64 dígitos entre 0 y 1.

```
df.data[6]
```

```
array([ 0.,  0.,  0., 12., 13.,  0.,  0.,  0.,  0.,  0.,  5., 16.,  8.,  
        0.,  0.,  0.,  0., 13., 16.,  3.,  0.,  0.,  0.,  0.,  0.,  
       14., 13.,  0.,  0.,  0.,  0.,  0.,  0., 15., 12.,  7.,  2.,  0.,  
        0.,  0.,  0., 13., 16., 13., 16.,  3.,  0.,  0.,  0.,  7., 16.,  
       11., 15.,  8.,  0.,  0.,  0.,  1.,  9., 15., 11.,  3.,  0.]])
```

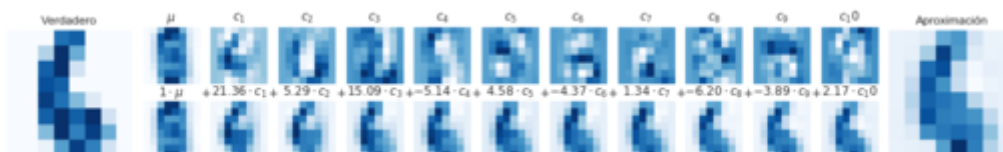
La representación aproximada de una imagen mediante PCA se realiza en base a la **combinación lineal de factores**. En este caso optimizamos nuestro algoritmo para extraer las primeras 10 dimensiones que representen el mapeo de un número, por lo que la representación de una imagen se lograría:

$$\text{imagen}(x) = \mu + \sum_{i=1}^{10} \lambda_i x_i$$

Así, la reconstrucción de cada imagen es una conjetura de coeficientes λ_i estimados y multiplicados por la matriz entre 0 y 1 de las trazas.

Podemos visualizar el proceso de reconstrucción de imágenes con el siguiente código con la función `plot_pca_components`.

```
gfx.plot_pca_components(df.data[6], project_x[6], pca.mean_, pca.components_);
```



Algoritmos de agrupación

A lo largo de la lectura estudiamos la reducción de dimensionalidad como un método de aprendizaje no supervisado: tenemos una matriz de datos y nosotros tenemos poca información sobre cómo se comportan las dimensiones latentes.

El otro método de aprendizaje es la agrupación (o clustering en la jerga inglesa). La tarea principal de los algoritmos de agrupación es **dividir los datos en una serie de grupos en base a alguna medida de similitud entre los puntos**. Si bien la agrupación busca asignar etiquetas de similar manera que las estrategias de clasificación, en los métodos de agrupación **no tenemos certeza sobre la cantidad de grupos emergentes**.

Implementar algoritmos de agrupación dentro del flujo de análisis facilita la representación de la estructura de los datos así como el descubrimiento de nuevos patrones.

KMeans

La idea de kMeans es desarrollar una segmentación de vectores en un espacio d -dimensional de manera tal de inferir grupos que no se superpongan. El método clásico para obtener una serie de clusters se basa en:

1. Asignar una cantidad k de clusters: Por lo general el investigador debe probar con distintos valores de k .
2. Asignar a cada observación en el espacio al cluster **más cercano**: Los clusters se generan a partir de la media aritmética de todos los puntos cercanos al cluster.
3. Por cada cluster, actualizar su centroide como la media para todos sus puntos asignados.
4. Iterar los puntos 2 y 3 hasta que se satisfaga algún criterio.

Implementación

Para demostrar la aplicación de kMeans generaremos un caso artificial con `make_blobs`, que permite generar "grupos de datos siguiendo una función Gausiana Isotrópica". Por Gausiana entendemos una distribución normal, y por Isotrópica entenderemos una distribución normal donde la matriz de covarianza se simplifica a la matriz de identidad $\Sigma = \sigma^2 \mathbf{I}$.

La función `make_blobs` se encuentra en el módulo `datasets` de la librería `sklearn`. La función necesita de la cantidad de casos a simular en total definidos en `n_clusters`, así como los parámetros media (`centers`) y varianza (`cluster_std`). En este caso generamos un array de arrays donde definimos las coordenadas de cada blob a generar, así como un array que contiene la varianza asociada a cada blob. Como con toda simulación, es necesario definir una semilla pseudoaleatoria para asegurar replicabilidad de los resultados.

`make_blobs` retornará las coordenadas para cada punto en el objeto `X_mat` y la pertenencia de cada punto a alguna agrupación.

Para este caso estamos simulando 3000 casos repartidos en 7 grupos.

```
# importamos make_blobs
from sklearn.datasets import make_blobs

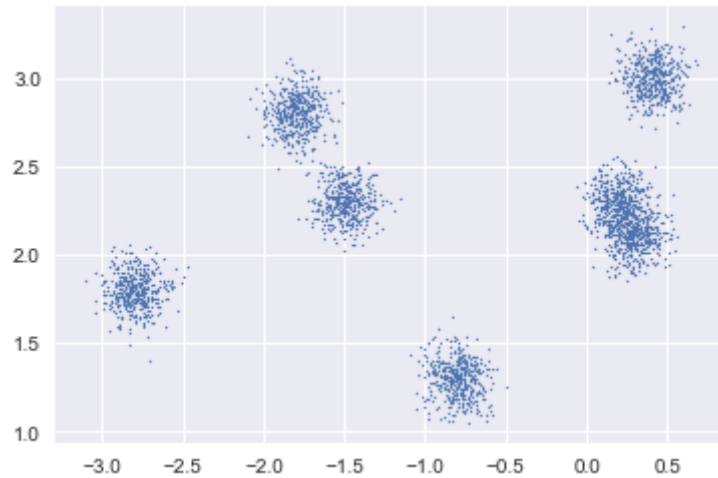
# Definimos los centros
bivariate_mu_params = list([[ 0.2,  2.3], [-1.5,  2.3],
                           [-2.8,  1.8], [-1.8,  2.8],
                           [-.8,  1.3], [.3, 2.1],
                           [.4, 3]])

# Definimos las varianzas
bivariate_sigma_params = list([0.1, 0.1, 0.1, 0.1, 0.1, .1, .1])

X_mat, y_vec = make_blobs(n_samples=3000, centers=bivariate_mu_params,
                          cluster_std=bivariate_sigma_params, random_state=11238)

plt.scatter(X_mat[:, 0], X_mat[:, 1], s=1)
```

```
<matplotlib.collections.PathCollection at 0x1a1bfa3048>
```



Para implementar `KMeans`, lo importamos desde el módulo `cluster` de la librería `sklearn`. La forma más fácil de instanciar una clase `KMeans`, asignamos la cantidad de grupos a identificar (que se declara en `n_clusters`) y una semilla pseudoaleatoria para replicabilidad (declarada con `random_state`).

Existen más especificaciones en esta etapa como `n_init` que define la cantidad de veces que el algoritmo será iniciado con distintos centroides, así como `max_iter` que define la cantidad máxima de iteraciones en una etapa.

```
# importamos el modulo
from sklearn.cluster import KMeans
# instanciamos KMeans en un nuevo objeto
kmeans = KMeans(n_clusters=7, random_state=11238)
# obtenemos los resultados
fit_results = kmeans.fit_predict(X_mat)
```

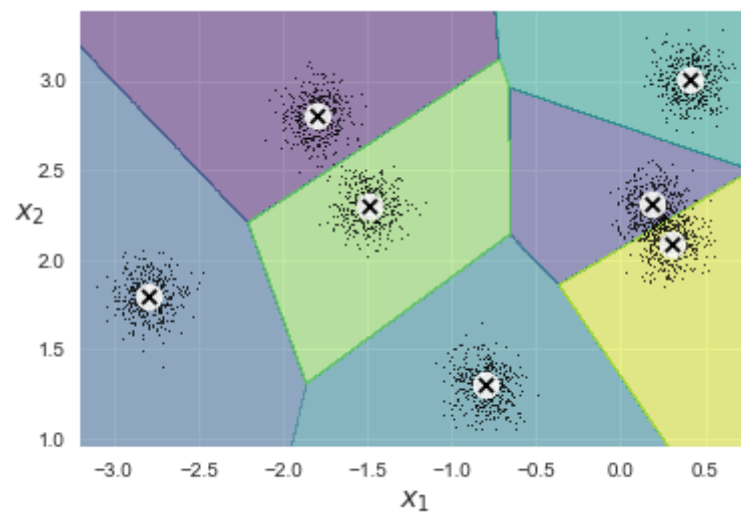
```
kmeans.labels_
```

```
array([3, 5, 6, ..., 6, 6, 1], dtype=int32)
```

```
pd.Series(kmeans.labels_).value_counts('%')
```

```
1 0.144000
0 0.143667
2 0.143000
3 0.142667
4 0.142667
5 0.142333
6 0.141667
dtype: float64
```

```
gfx.plot_decision_boundaries(kmeans, X_mat)
```



Inercia del modelo

Si bien no podemos medir el desempeño del modelo (porque no tenemos etiquetas previas), podemos medir la distancia promedio entre cada número y su centroide mediante la inercia, entendida como la suma de distancias cuadráticas. Esto lo logramos mediante la métrica de inercia.

Podemos obtener la inercia de un modelo creado con `KMeans` al solicitar `.inertia_`. En este caso la inercia asociada al modelo cuando estimamos 7 clusters es de 56.

```
kmeans.inertia_
```

```
56.260957408127865
```

¿Cuál es el resultado esperado respecto a la inercia de un modelo? Buscamos aquél que presente una reducción substancial de las distancias cuadráticas entre los puntos y sus centroides. Así, estamos frente a una estrategia de minimización de pérdidas.

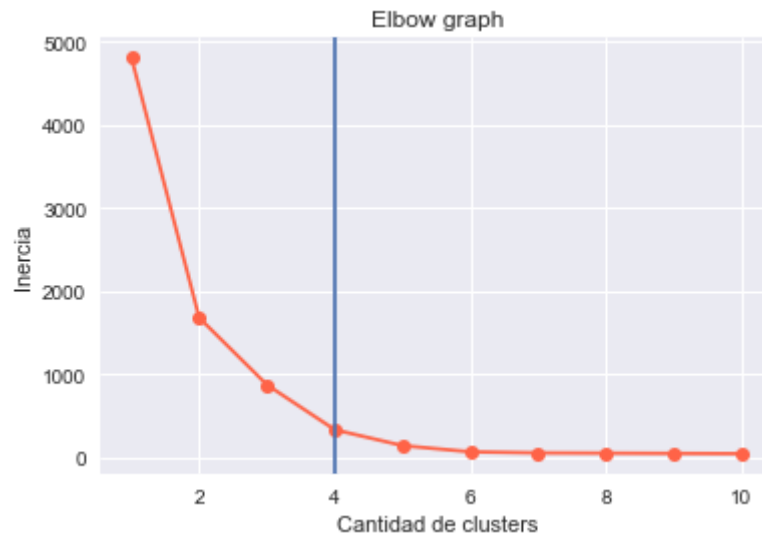
De manera similar al promedio del error cuadrático en los modelos lineales, la inercia sólo tiene sentido en la medida que comparamos entre múltiples candidatos. Para ello vamos a estimar la inercia cuando aumentamos la cantidad de clusters de 1 a 10 en pasos de a 1. Compararemos la inercia de cada modelo candidato mediante un gráfico.

```
# generamos un array para guardar los resultados.
inertia = []

# Para cada número entre 1 y 10
for i in range(1, 11):
    # Agregamos la inercia
    inertia.append(KMeans(n_clusters=i,
                          random_state=11238).fit(X_mat).inertia_)

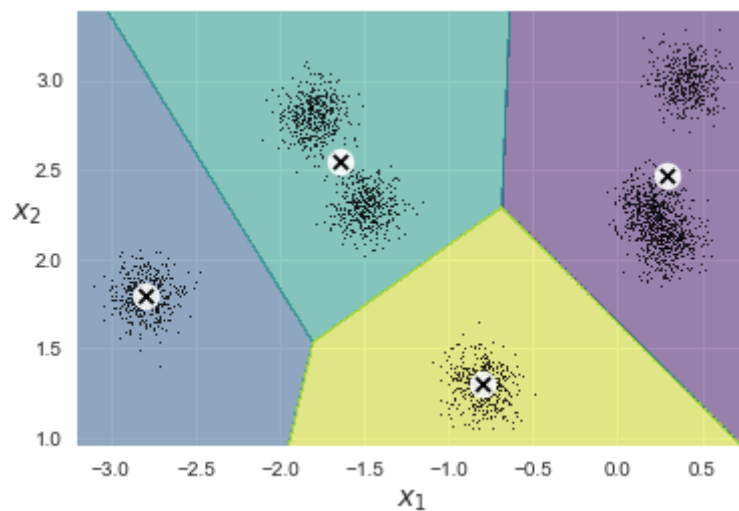
# graficamos el resultado
plt.plot(range(1, 11), inertia, 'o-', color='tomato')
plt.xlabel("Cantidad de clusters")
plt.ylabel("Inercia")
plt.title("Elbow graph")
plt.axvline(4)
```

```
<matplotlib.lines.Line2D at 0x1a1c1886d8>
```



Una estrategia ineficiente es escoger el modelo candidato que minimice la inercia sin tener en consideración el resto de los modelos, dado que siempre tenderá a minimizarse en la medida que aumentamos la cantidad de grupos. Mediante el gráfico podemos encontrar un punto de inflexión que generalmente se encuentra **antes** de que la inercia se estabilice. El gráfico sugiere que un modelo que agrupe los datos entre 4 grupos minimiza la distancia entre los puntos y sus centroides.

```
kmeans = KMeans(n_clusters=4, random_state=11238)
fit_results = kmeans.fit_predict(X_mat)
gfx.plot_decision_boundaries(kmeans, X_mat)
```



Variabilidad del algoritmo de agrupación

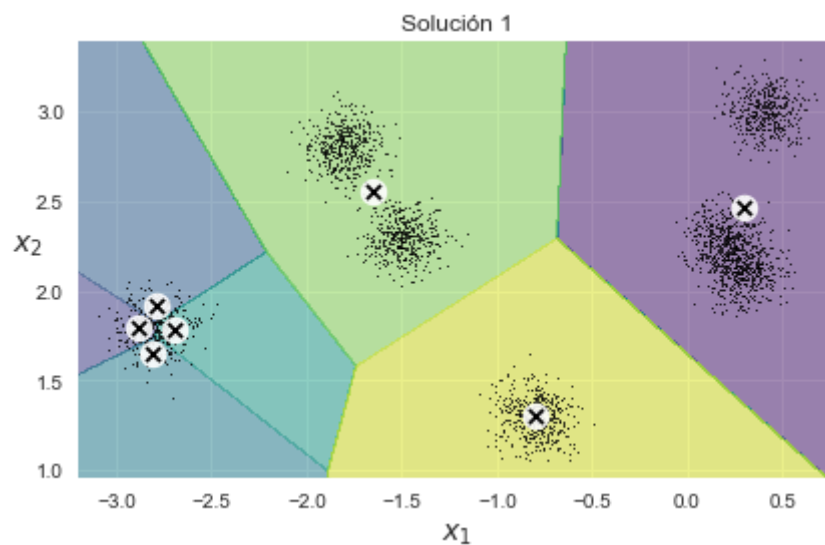
En la variante más simple del algoritmo KMeans los centroides se inicializan de forma aleatoria, y éste busca mejorar de forma gradual la posición de los centroides.

Un problema substancial de ésto es que se pueden llegar a soluciones distintas dependiendo de la semilla pseudoaleatoria.

En el siguiente ejemplo graficamos dos soluciones para un modelo con 7 grupos, donde sólo varían `random_state` .

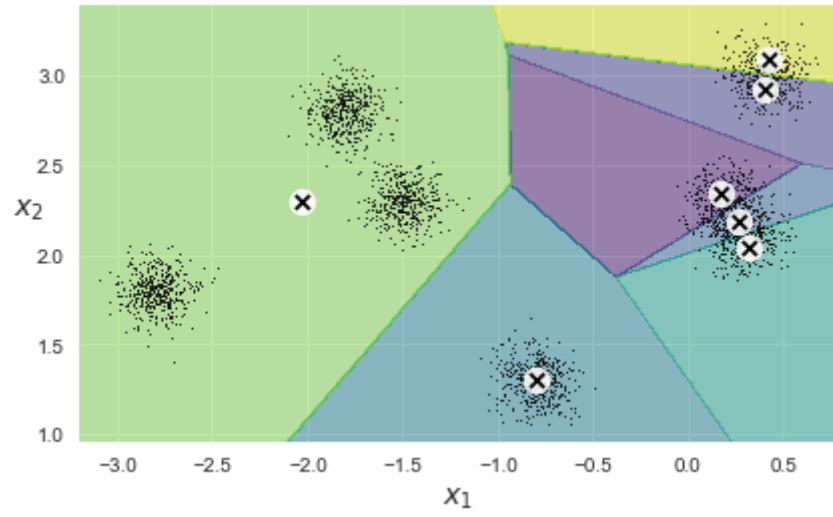
```
init_1 = KMeans(n_clusters=7, random_state=5342, init="random", n_init=1)
init_1.fit(X_mat)
init_2 = KMeans(n_clusters=7, random_state=138, init="random", n_init=1)
init_2.fit(X_mat)

gfx.plot_decision_boundaries(init_1, X_mat)
plt.title('Solución 1')
plt.tight_layout()
```



```
plt.title('Solución 2')
gfx.plot_decision_boundaries(init_2, X_mat)
plt.tight_layout()
```

Solución 2



Referencias

- Donoho, David. 2000. High-Dimensional Data Analysis: the Curses and Blessings of Dimensionality.
- Bellman, Richard. 1961. Adaptive Control Processes: A guided tour. Princeton University Press.
- Revelle, William. 2017. Psychometric Theory.
 - Ch6: Construct, Components and Factor Models.
- Bartholomew, D; Steele, F; Moustaki; Galbraith, J. 2008. Analysis of Multivariate Social Science Data:
 - Ch2: Cluster Analysis.
 - Ch5: Principal Components Analysis.
 - Ch7: Factor Analysis.
- Wansbeek, T; Meijer, E. 2000. Measurement Error and Latent Variables in Econometrics:
 - Ch7: Factor analysis and related methods.