# Máquinas de Soporte Vectorial \_

# Motivación

### ¿Qué son?

Las máquinas de soporte vectorial son un marco analítico que entrega soluciones a problemas de regresión y clasificación.

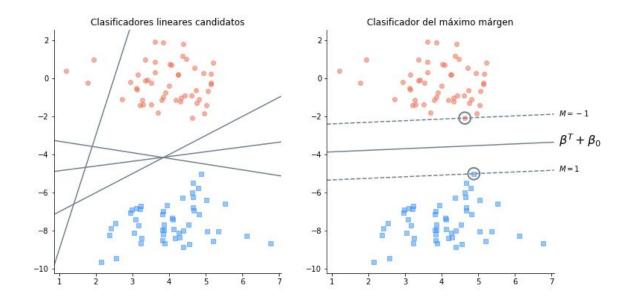
Presentan varias virtudes en comparación a otros modelos:

- Presentan una implementación rápida.
- Buenos resultados predictivos.
- Permite enfrentar problemas de nolinealidad.
- Se beneficia de las matrices dispersas.

# Clasificadores de Máximo Margen

# Casos separables

- SVM es un modelo discriminativo: generamos una función candidata y posteriormente la implementamos en un conjunto de datos.
- El problema es que en un conjunto de datos, puede existir más de una función candidata que separe las clases de un conjunto.
- Este problema se conoce como no identificabilidad de la función candidata.
- SVM implementa el principio del máximo margen para encontrar un clasificador lineal óptimo.
- Busca aumentar el margen existente en la distancia entre las dos nubes de datos.



$$\left\{ x : f(x) = \mathbf{X}^{\mathsf{T}} \beta + \beta_0 = 0 \right\}$$

El plano satisface una función lineal.

$$\left\{x: f(x) = \mathbf{X}^{\mathsf{T}}\beta + \beta_0 = 0\right\}$$

- El plano satisface una función lineal.
- La principal diferencia con métodos como MCO o EMV, es que éste se optimiza mediante la maximización del margen.

$$G(x) = \operatorname{sign}\left[\mathbf{X}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\beta}_0\right]$$

- El plano satisface una función lineal.
- La principal diferencia con métodos como MCO o EMV, es que éste se optimiza mediante la maximización del margen.
- Si tenemos un problema binario con clases -1 y 1, el clasificador responderá si es que una observación se posiciona sobre o bajo el plano.

$$lpha ext{rgmax} M \ eta, eta_0, ||eta|| = 1$$

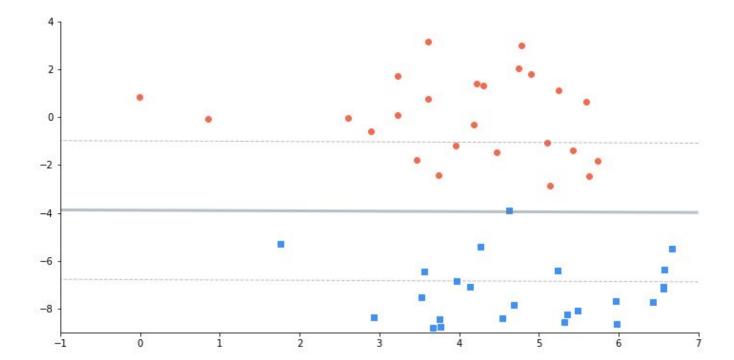
Subjeto a: 
$$y_i(\mathbf{X}^\mathsf{T}\beta + \beta_0) \geq M \quad \forall i \in N$$

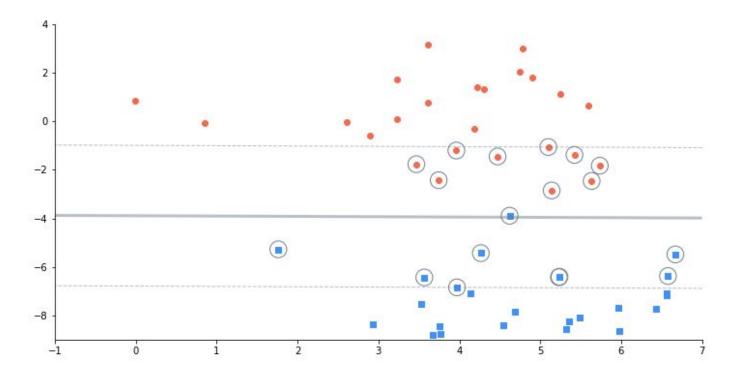
- El plano satisface una función lineal.
- La principal diferencia con métodos como MCO o EMV, es que éste se optimiza mediante la maximización del margen.
- Si tenemos un problema binario con clases -1 y 1, el clasificador responderá si es que una observación se posiciona sobre o bajo el plano.

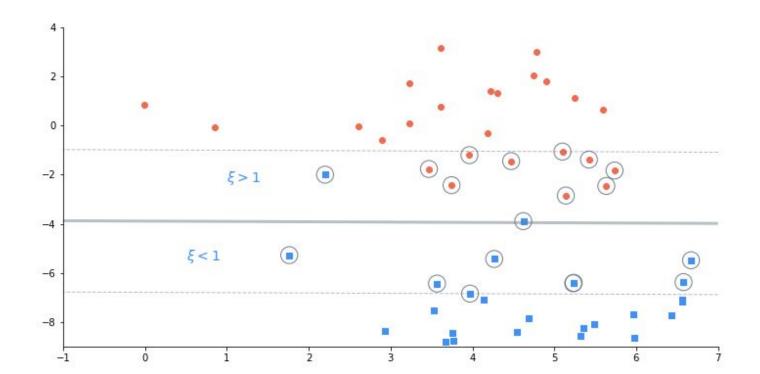
# Máquinas de Soporte Vectorial

# **Casos No Separables**

- Posterior a la definición del plano de división, el segundo elemento es considerar la tolerancia a observaciones predichas incorrectamente.
- Éstas se materializan en variables slacks:
  - $\circ$   $\xi > 1$  : Observación se posiciona sobre el margen de su clase. Situación esperable.
  - $\circ$   $\xi < 1$ : Observación cruza el clasificador lineal y se posiciona en el margen de la clase contraria. Situación a minimizar.







### Estandarización de atributos

- SVM se apoya en vectores para dimensionar el margen existente en una tarea de clasificación.
- El problema es que los vectores dependerán del rango de los atributos.
- Si tenemos rangos distintos en nuestra matriz de atributos en entrenamiento, puede que el modelo no sirva para la predicción de nuevas observaciones.
- Por lo general podemos implementar la estandarización/normalización de éstos.

# **Pipelining**

### Solución sin Pipelines

```
X_std=StandardScaler().fit_transform()

X_dim_red=PCA(n_components=3).fit_transform(X_std)

model=LinearRegression().fit(X_dim_red, y_train)
```

### Solución con Pipelines

```
pipeline_model = Pipeline(
    [('scale', StandardScaler()),
        ('pca', PCA(n_components=3)),
        ('model', LinearRegression())]
)
pipeline_model.fit(X_train, y_train)
```

# Kernelización

# ¿Qué es un kernel?

- De manera adicional a flexibilizar los slacks en nuestro margen, podemos reexpresar nuestros datos en un nuevo espacio donde sí sean linealmente separables.
- **Esto se logra mediante un kernel**: permiten a las funciones operar en altas dimensiones mediante el cálculo del producto interno de cada par de datos en el espacio de atributos.

# ¿Cómo funciona un kernel?

$$\kappa(x, x^{\mathsf{T}}) = \exp(-\gamma \|x - x^{\mathsf{T}}\|^2)$$

$$\mathbf{X} = egin{bmatrix} (x_1, x_1) & \cdots & (x_1, x_n) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ (x_n, x_1) & \cdots & (x_m, x_n) \end{bmatrix}$$

Implementaremos un kernel que nos permita reexpresar la similitud entre puntos.

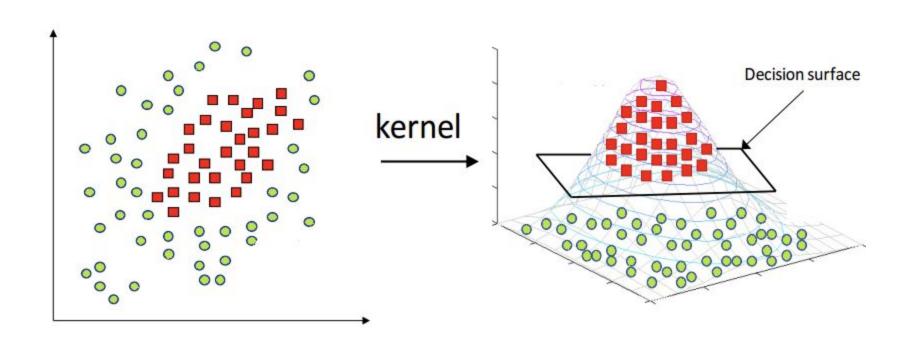
De esta manera, explotaremos la comunalidad entre los atributos en un espacio de mayor dimensionalidad.

Tenemos una matriz de atributos a reexpresar.

# ¿Cómo funciona un kernel?

$$\mathbf{X} = \begin{bmatrix} (x_1, x_1) & \cdots & (x_1, x_n) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ (x_n, x_1) & \cdots & (x_m, x_n) \end{bmatrix} \qquad \mathbf{X} = \begin{bmatrix} \kappa(x_1, x_1) & \cdots & \kappa(x_1, x_n) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \kappa(x_n, x_1) & \cdots & \kappa(x_m, x_n) \end{bmatrix}$$

# Visualización



Hiperparámetros

# Hiperparámetros en SVM

**Costo:** Maneja el trueque entre la penalización de observaciones clasificadas de forma incorrectas y la estabilización de la función de decisión.

Gamma: Maneja la influencia de una observación específica en la función de decisión.

Ambos hiperparámetros apuntan a la misma dirección: modificar la tolerancia del plano ante los vectores de soporte y slacks.

Búsqueda de

Hiperparámetros en Grilla

	C			
$\gamma$	(100, 0.0001)	(10,0.0001)	(5,0.0001)	(1,0.0001)
	(100,0.001)	(10,0.001)	(5,0.001)	(1,0.001)
	(100,0.01)	(10,0.01)	(5,0.0.01)	(1,0.01)
	(100,0.1)	(10,0.1)	(5,0.1)	(1,0.1)

	C			
$\gamma$	(100, 0.0001)	(10,0.0001)	(5,0.0001)	(1,0.0001)
	(100,0.001)	(10,0.001)	(5,0.001)	(1,0.001)
	(100,0.01)	(10,0.01)	(5,0.0.01)	(1,0.01)
	(100,0.1)	(10,0.1)	(5,0.1)	(1,0.1)

$$\#\mathsf{Modelos} = \prod_{i=1}^{\mathsf{Hiperparams}} \xi_i imes \#\mathsf{CantidadCV}$$

	C			
<b>O</b> /	(100, 0.0001)	(10,0.0001)	(5,0.0001)	(1,0.0001)
Y	(100,0.001)	(10,0.001)	(5,0.001)	(1,0.001)
	(100,0.01)	(10,0.01)	(5,0.0.01)	(1,0.01)
	(100,0.1)	(10,0.1)	(5,0.1)	(1,0.1)

$$\#\mathsf{Modelos} = \prod_{i=1}^{\mathsf{Hiperparams}} \xi_i imes \#\mathsf{CantidadCV}$$

$$c:100,\gamma:0.001$$

	C			
~	(100, 0.0001)	(10,0.0001)	(5,0.0001)	(1,0.0001)
Y	(100,0.001)	(10,0.001)	(5,0.001)	(1,0.001)
	(100,0.01)	(10,0.01)	(5,0.0.01)	(1,0.01)
	(100,0.1)	(10,0.1)	(5,0.1)	(1,0.1)

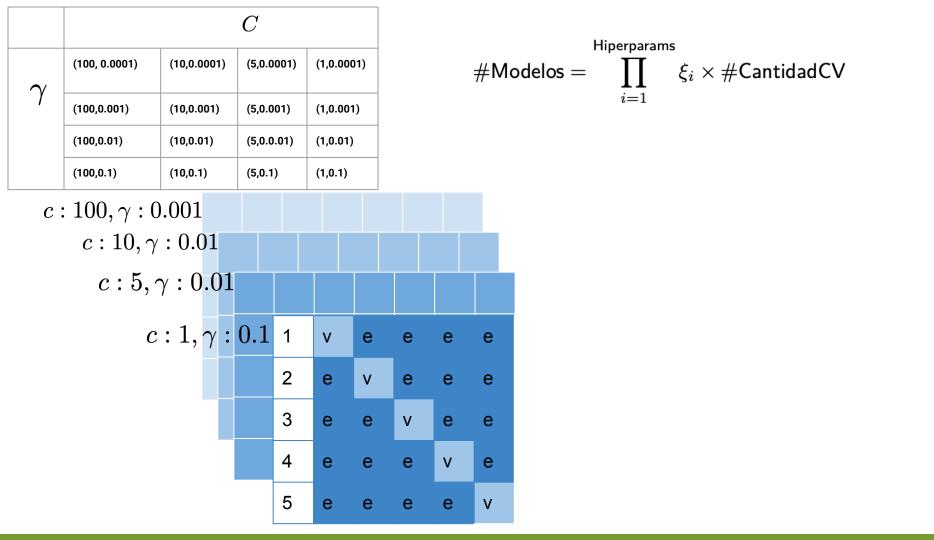
$$\#\mathsf{Modelos} = \prod_{i=1}^{\mathsf{Hiperparams}} \xi_i imes \#\mathsf{CantidadCV}$$

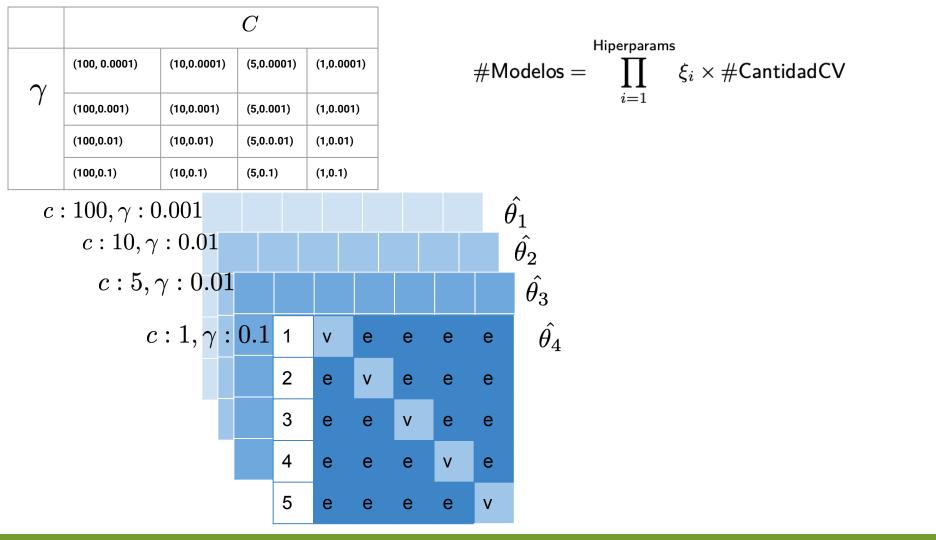
$$c: 100, \gamma: 0.001$$
  $c: 10, \gamma: 0.01$ 

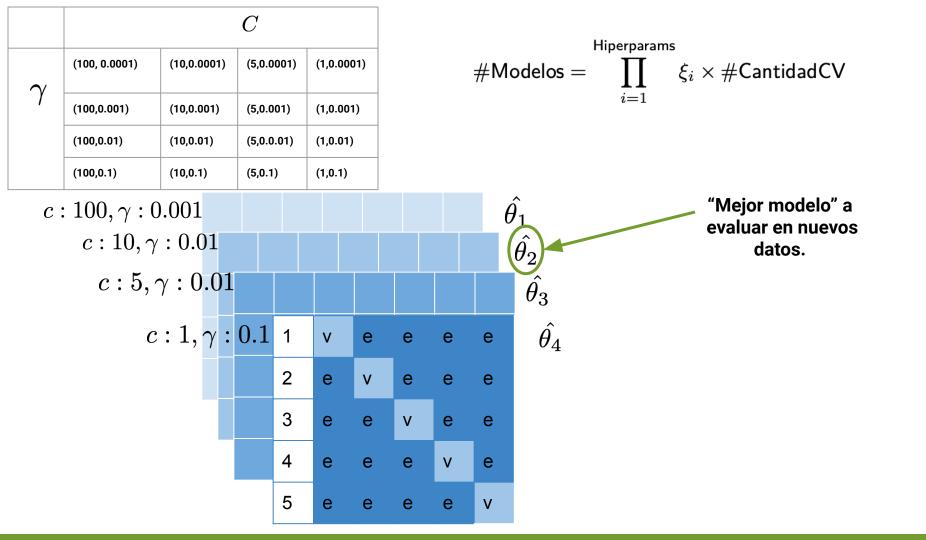
	C			
$\gamma$	(100, 0.0001)	(10,0.0001)	(5,0.0001)	(1,0.0001)
	(100,0.001)	(10,0.001)	(5,0.001)	(1,0.001)
	(100,0.01)	(10,0.01)	(5,0.0.01)	(1,0.01)
	(100,0.1)	(10,0.1)	(5,0.1)	(1,0.1)

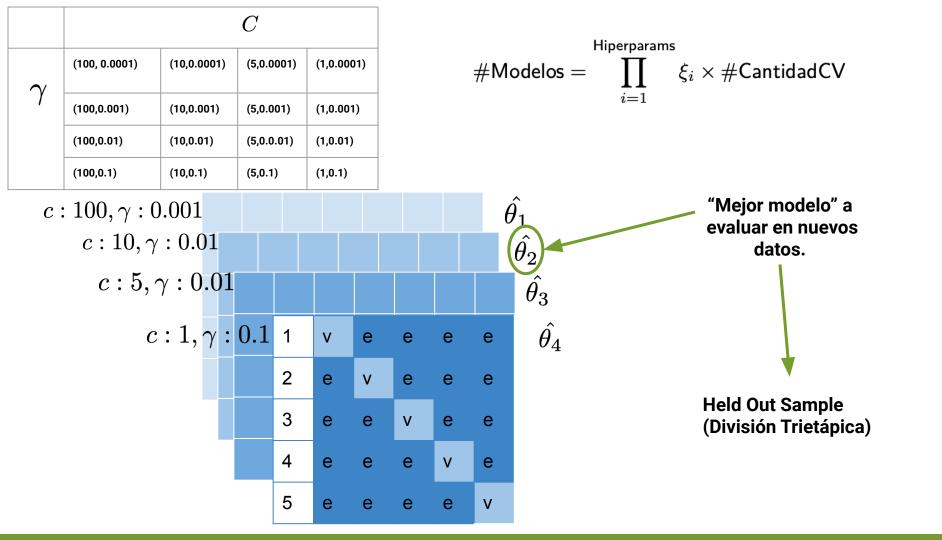
$$\#\mathsf{Modelos} = \prod_{i=1}^{\mathsf{Hiperparams}} \xi_i imes \#\mathsf{CantidadCV}$$

$$c:100, \gamma:0.001 \ c:10, \gamma:0.01 \ c:5, \gamma:0.01$$





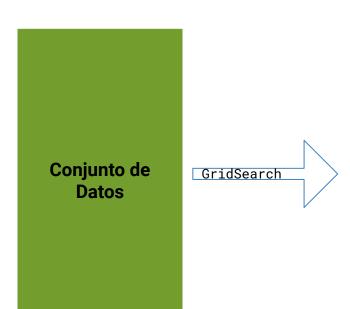


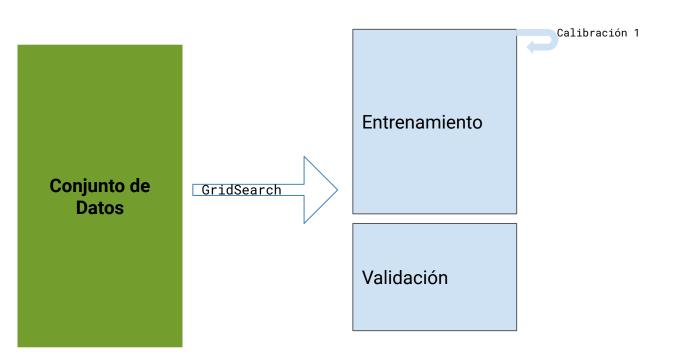


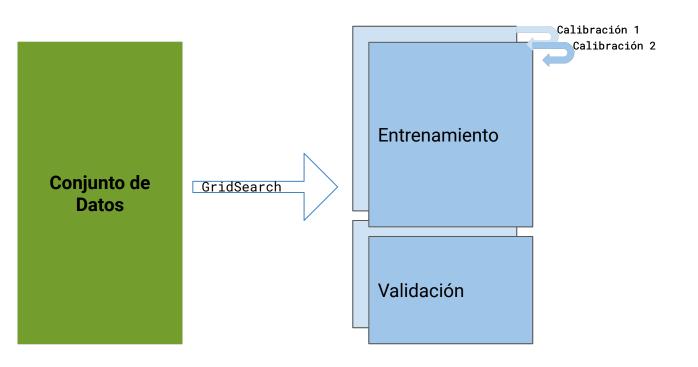
**División Trietápica** 

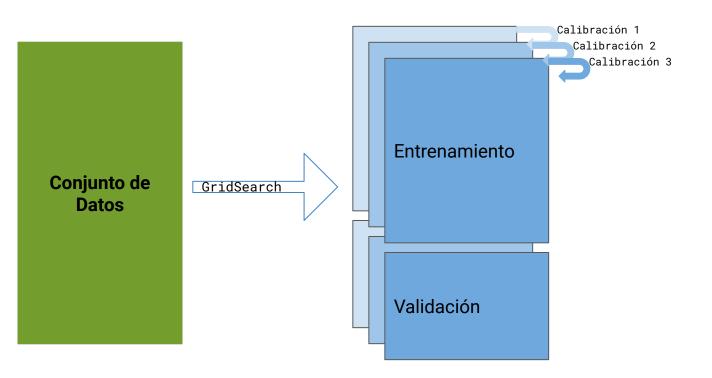
# El escenario

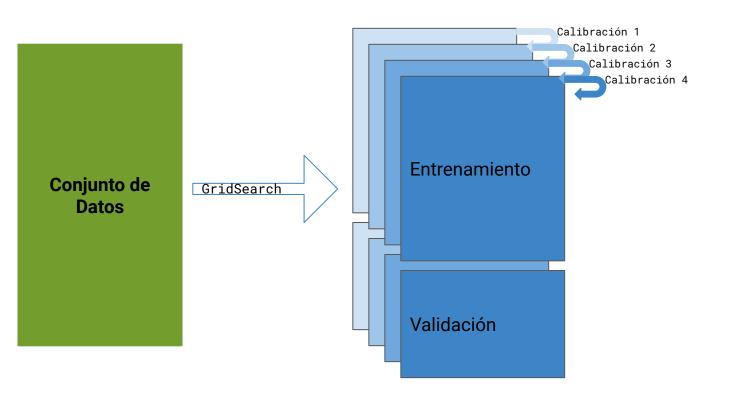
Conjunto de Datos

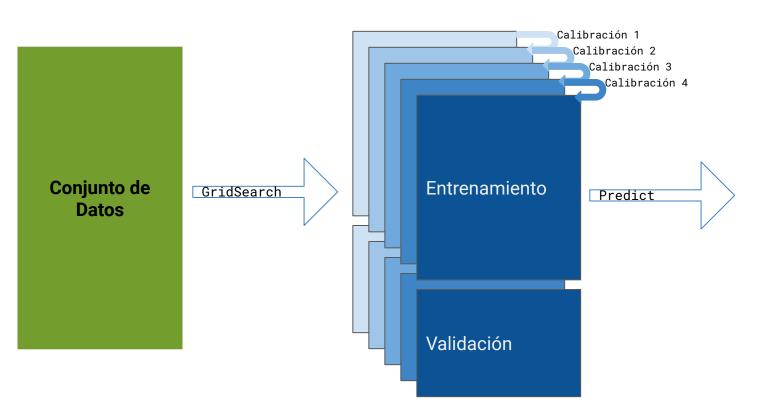


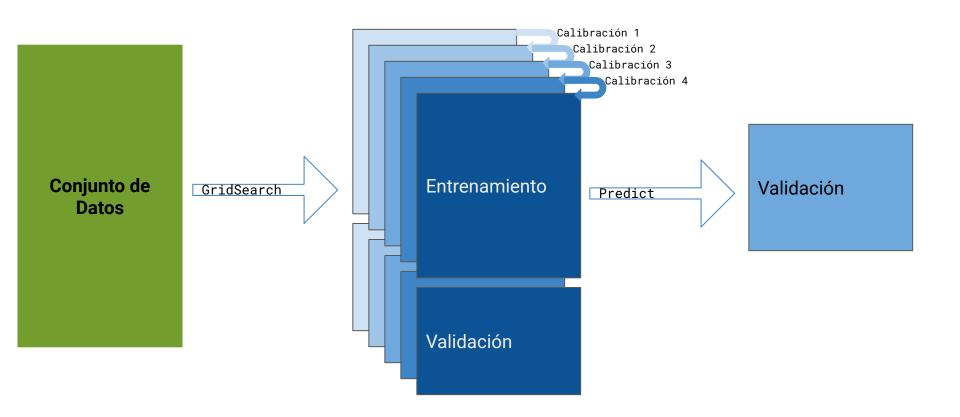


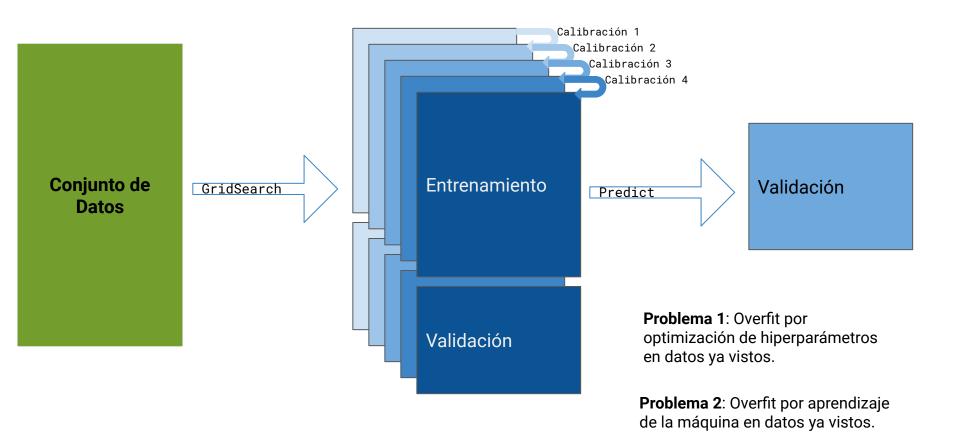






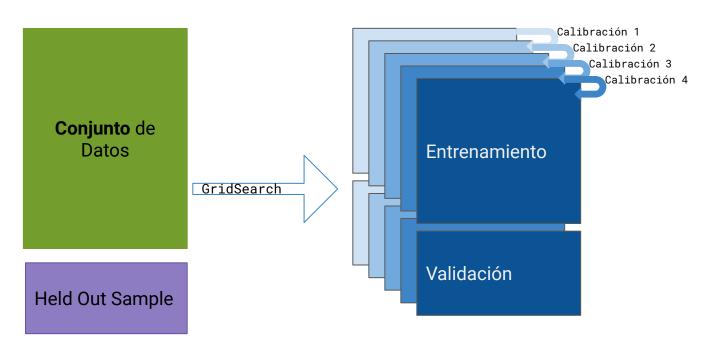


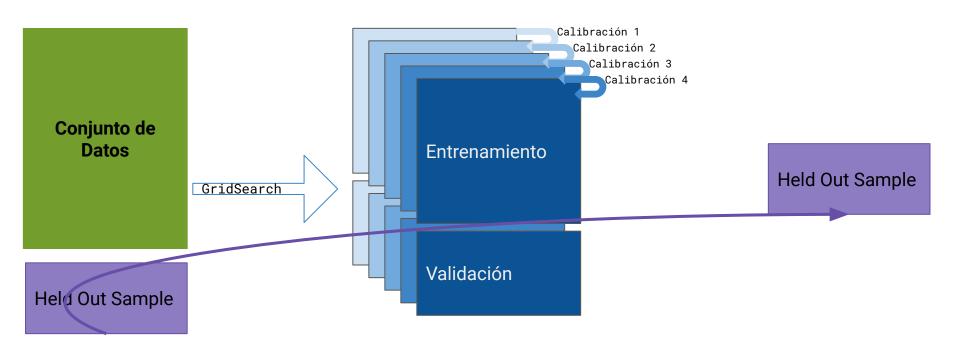




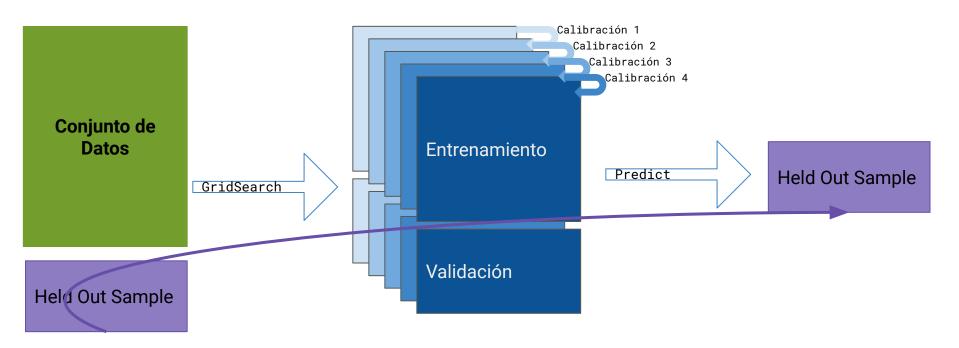
Conjunto de Datos

Held Out Sample





Evaluación con datos excluídos de la Calibración y el entrenamiento



Evaluación con datos excluídos de la Calibración y el entrenamiento

# {desafío} Academia de talentos digitales