

Computação Gráfica

Aula 2: Desenhando Triângulos

Telas / Displays

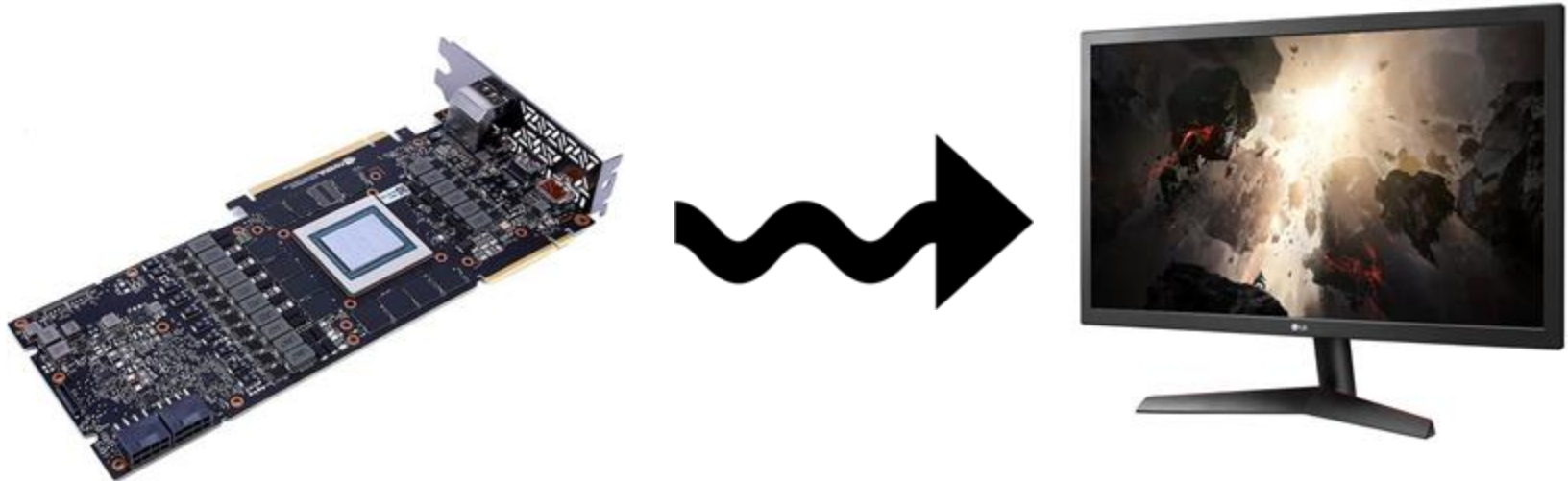
As telas são compostas de pixels
Iremos simplificar como quadradinhos
Cada "quadradinho" vai ter sua cor



Um pixel

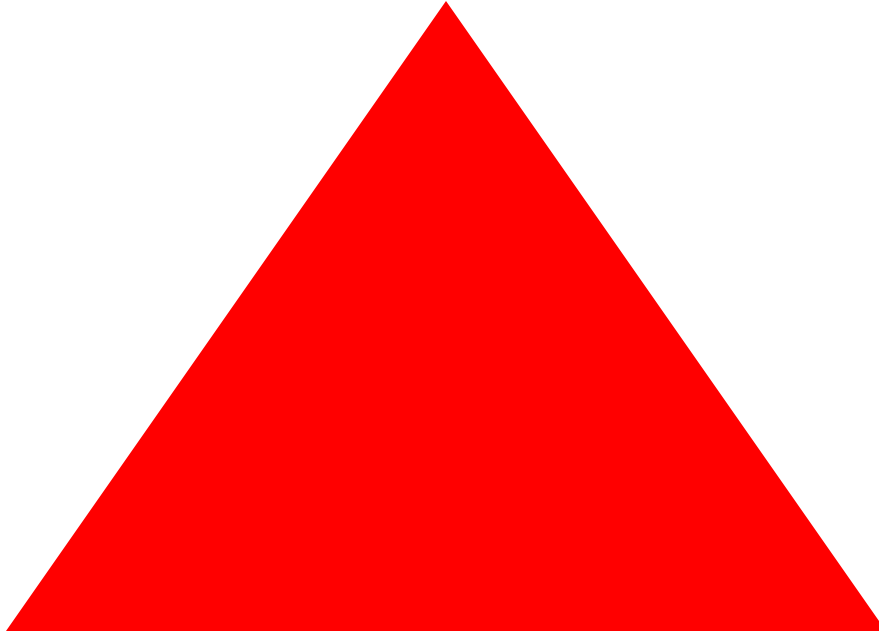
Framebuffer

Memória na placa gráfica que será usada para produzir a imagem no monitor que estiver conectado.



Computação Gráfica

Desenhando Triângulos



Aviso: Para essa aula estaremos trabalhando no espaço bidimensional (2D)

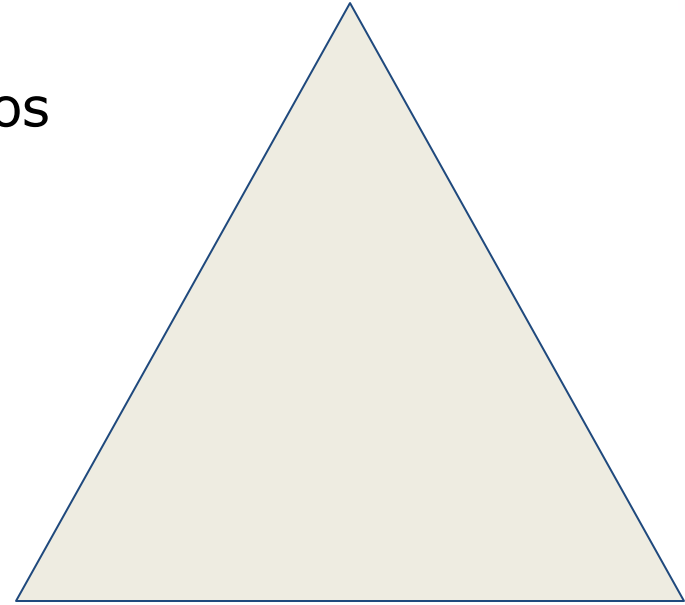
Triângulo – Primitiva Fundamental

Por que triângulos?

- Polígono mais simples possível
- Outros polígonos podem ser subdivididos em triângulos
- Podemos focar em otimizar um tipo de operação

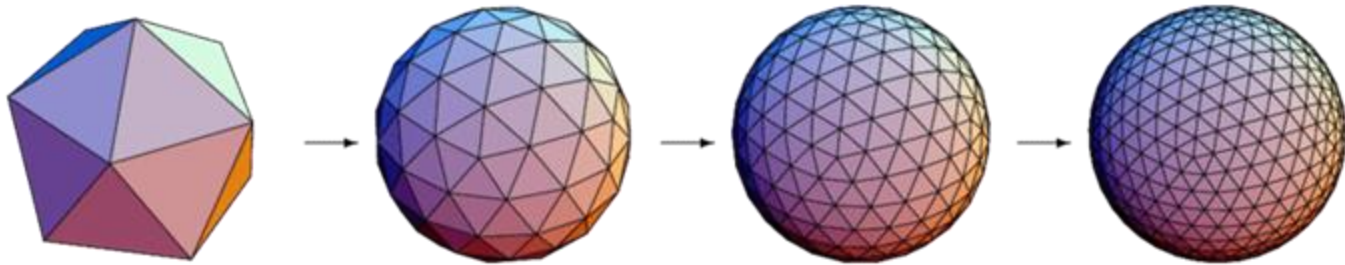
Triângulos têm propriedades únicas:

- São sempre planos
- Têm um interior bem definido
- Interpolar valores no seu interior é simples

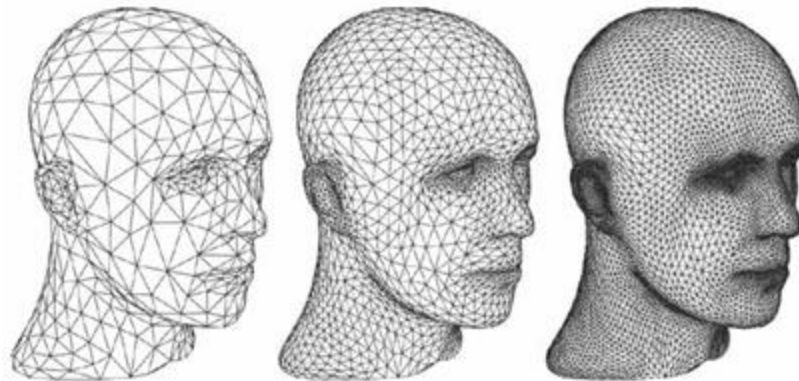


Triângulos (High e Low Poly Count)

Os triângulos são um dos blocos básicos para criar formas e superfícies geométricas mais complexas.



por Martin Styner



Low Poly e High Poly



Star Fox / SNES (1993)



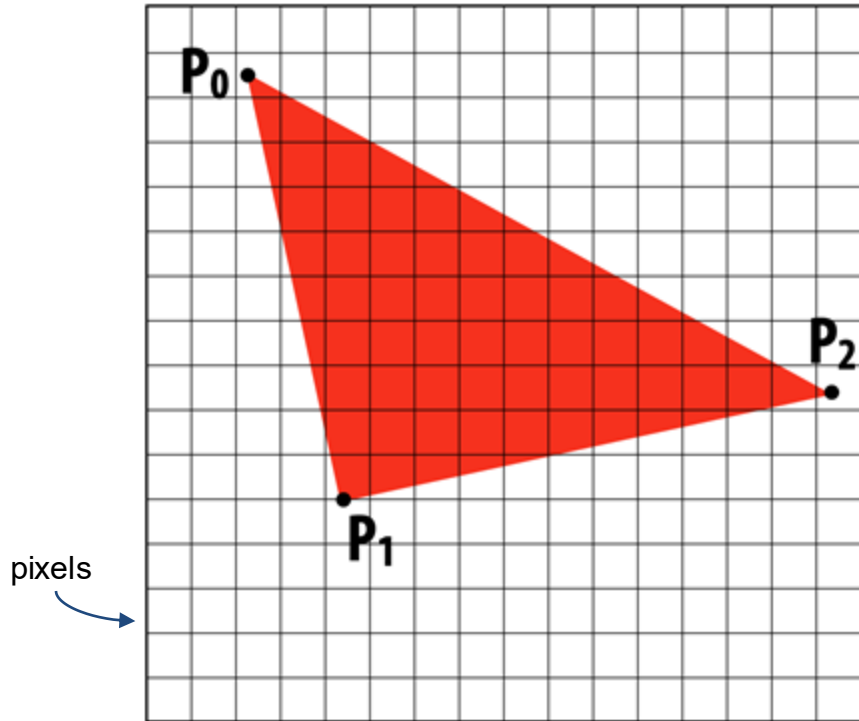
Unreal 5 / PS5 (2019)

Desenhando um Triângulo no Framebuffer

Processo que chamamos de: Rasterização (triangle rasterization)

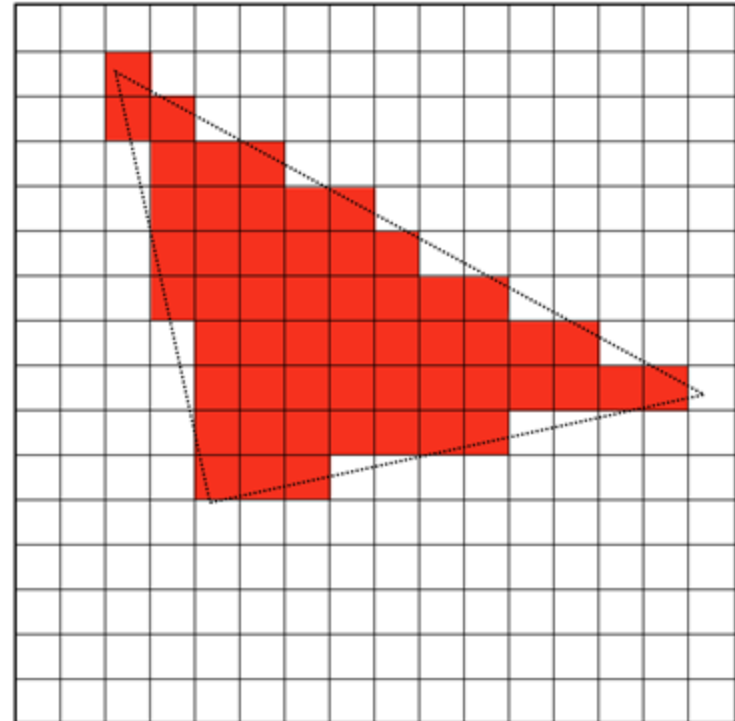
Entrada:

Posições projetadas dos vértices do triângulo

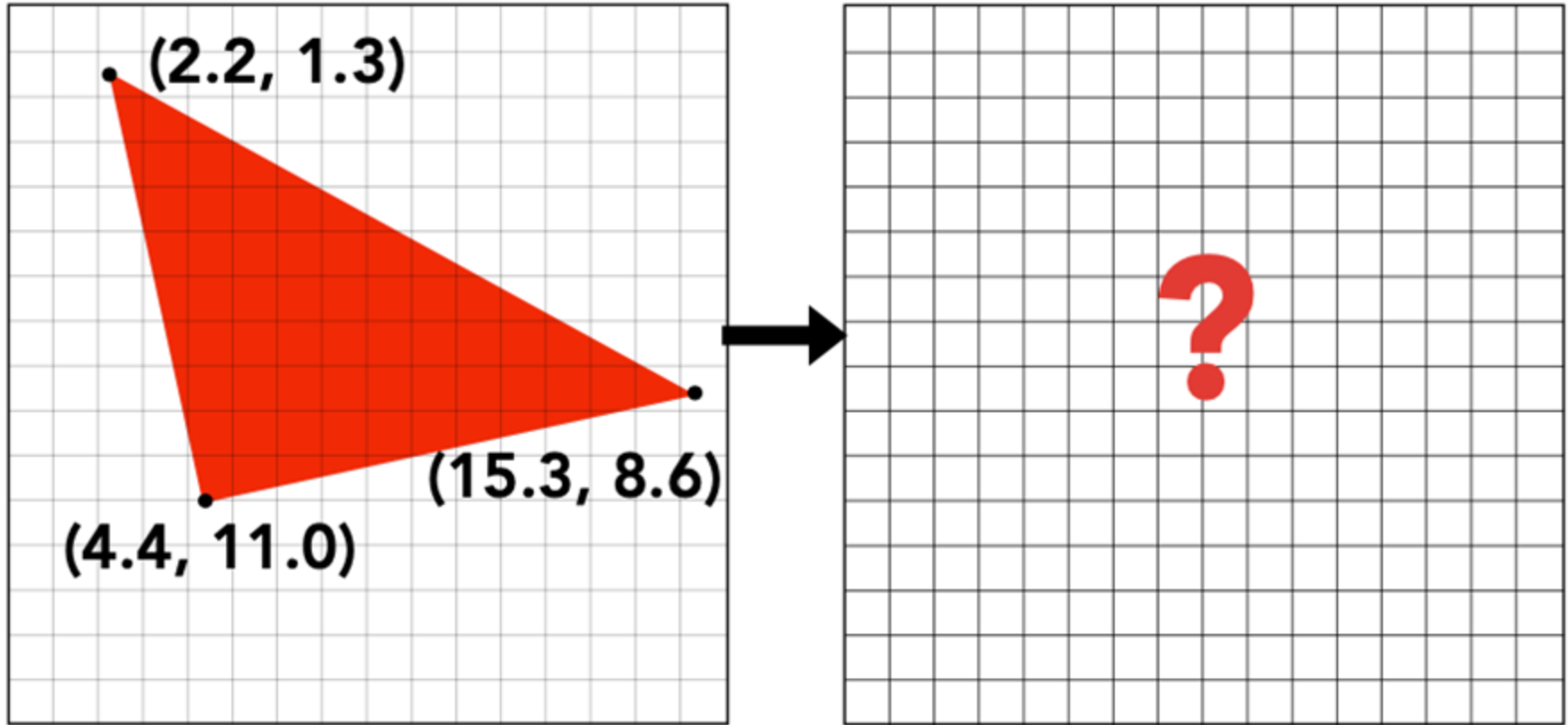


Saída:

conjunto de pixels coloridos pelo triângulo



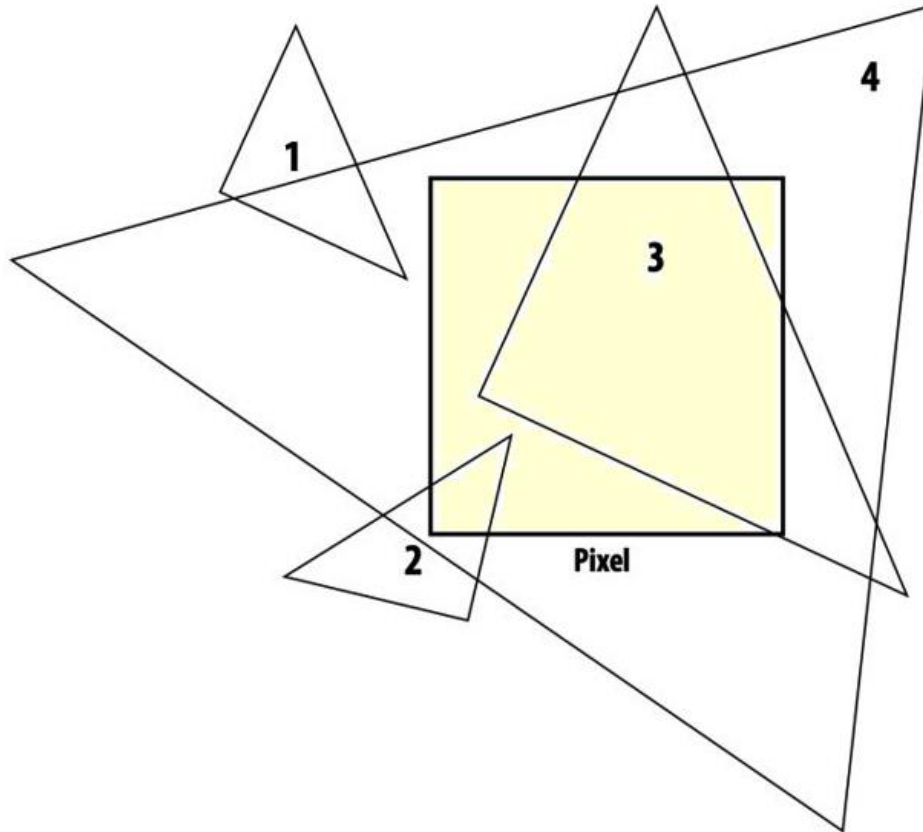
Quais valores os pixels terão após a renderização?



Alguns pixels são cobertos pelo triângulo outros não.

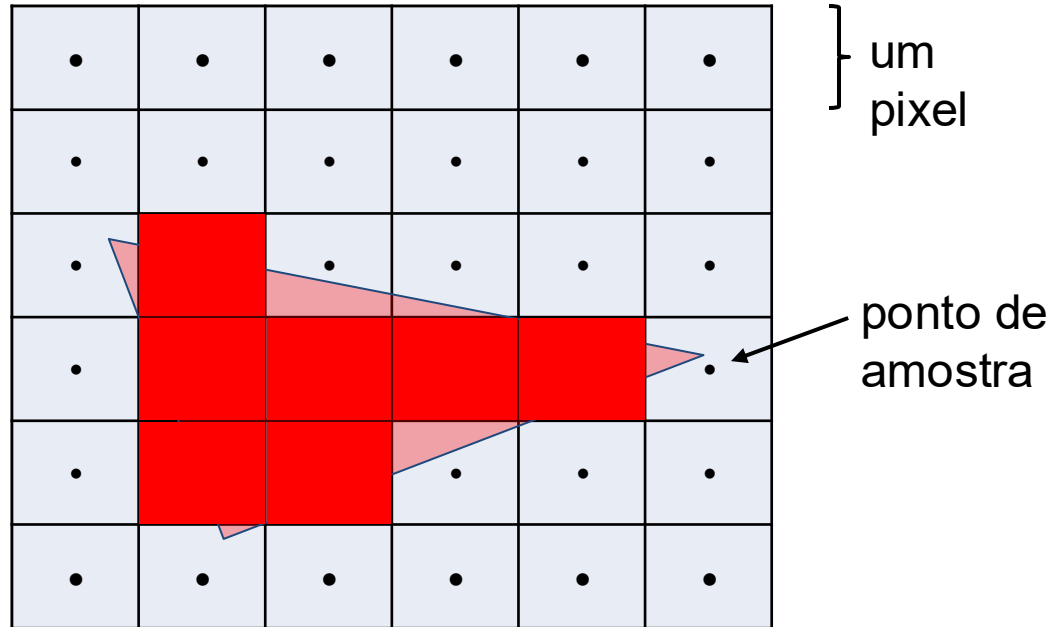
O que significa cobrir um pixel por triângulos?

Pergunta: quais triângulos “cobrem” este pixel?

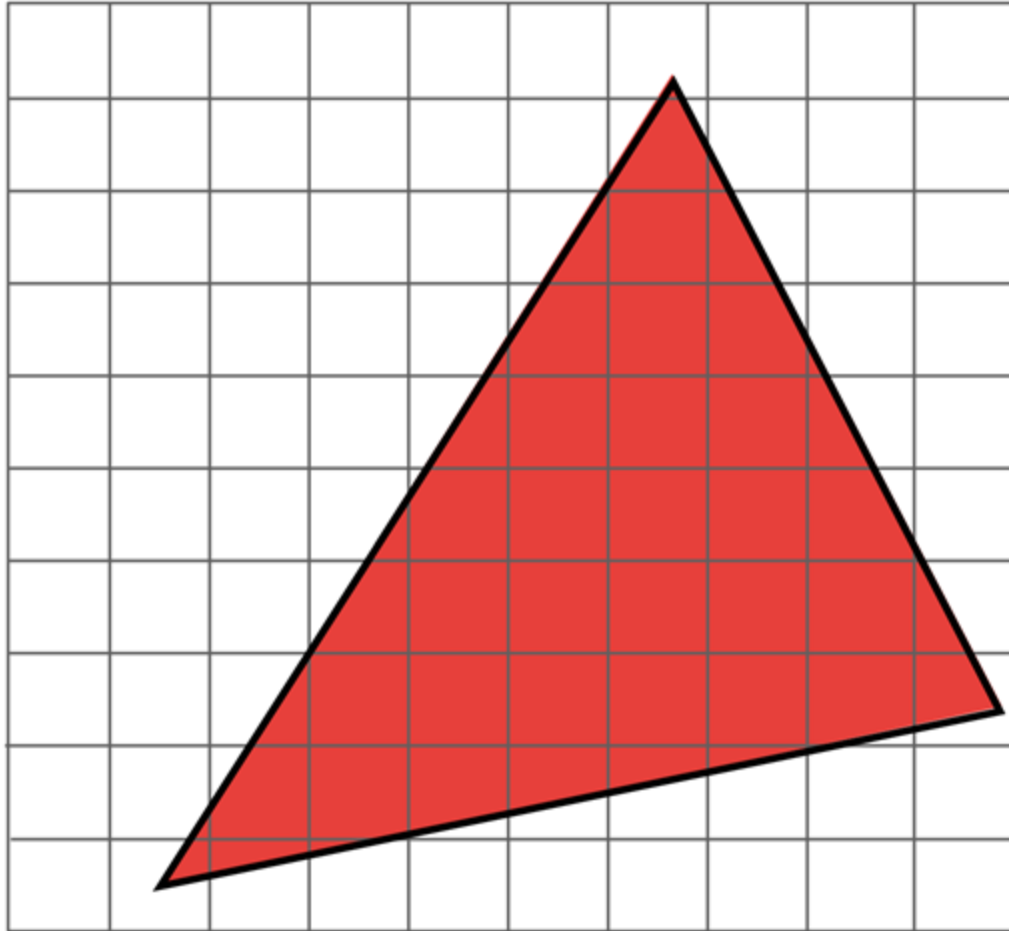


Desenhando os pixels dos triângulos

Uma forma de saber a cor do pixel é amostrando um ponto do pixel para coletar a cor do objeto.



Desenhando um triângulo por amostragem 2D



Definindo uma função binária

inside(tri, x, y) =

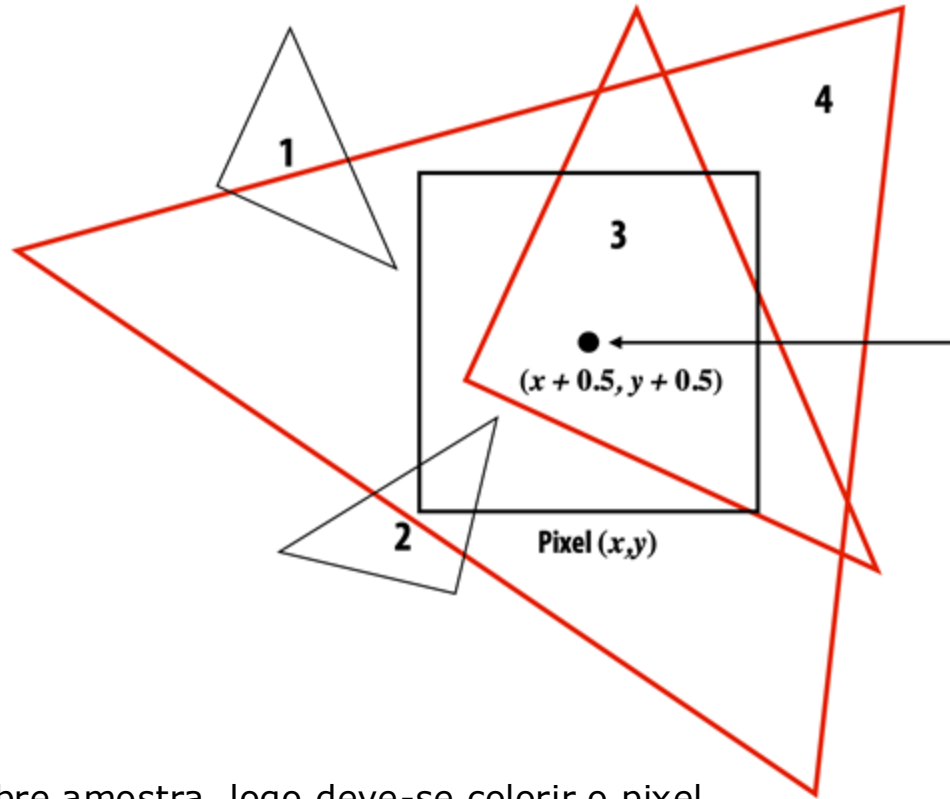
1 se (x,y) dentro do triângulo

0 caso contrário



tri = triângulo

Nas APIs gráficas esse teste pode ser chamado de inside-outside test ou ainda coverage test.

Amostrando a função binária



Escolhi o centro do pixel para ser o local da amostragem

-  = triângulo cobre amostra, logo deve-se colorir o pixel
-  = triângulo não cobre a amostra, não colorir o pixel

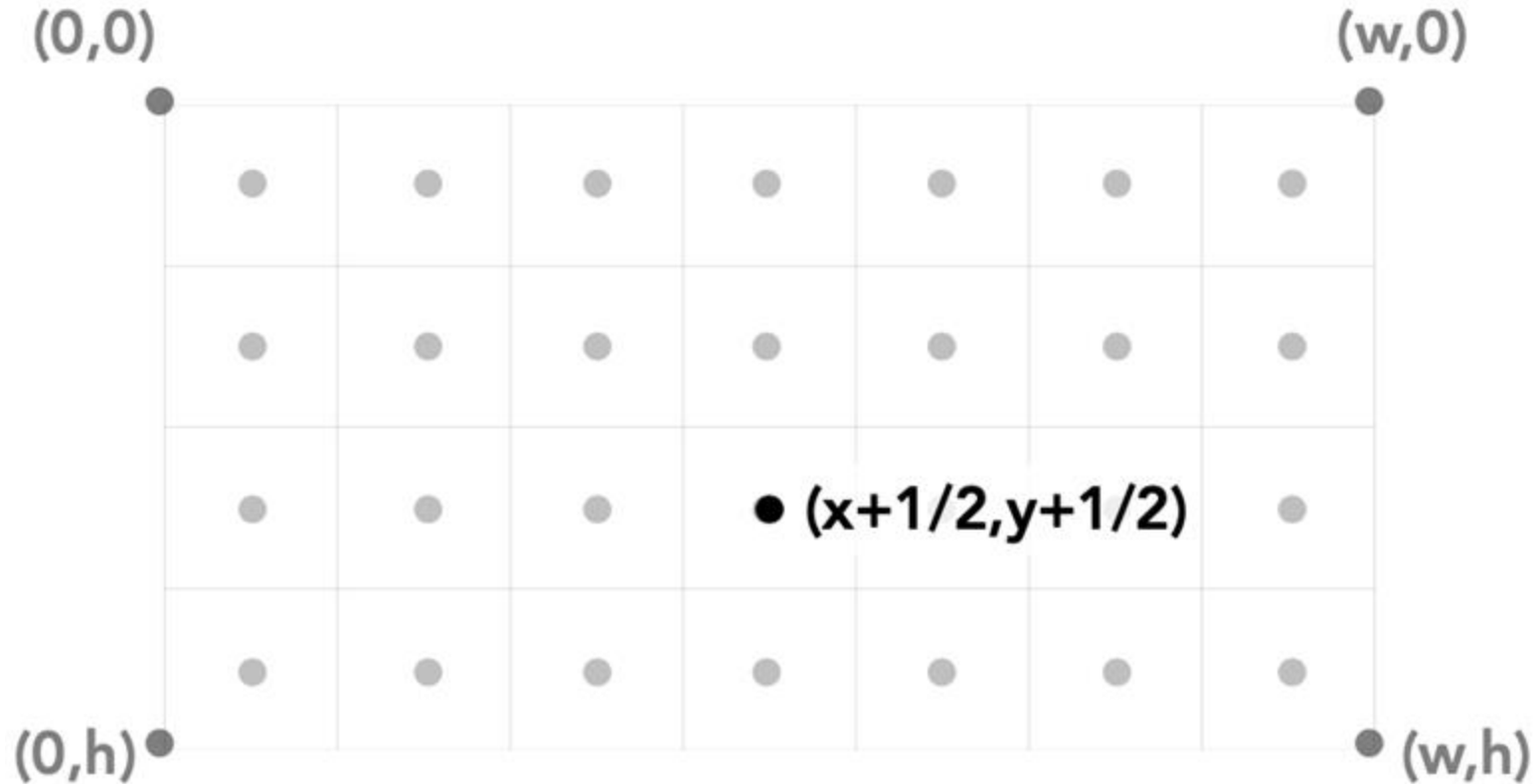
Rasterização

Amostrando os pixels de uma imagem

```
for (int x = 0; x < xmax; x++)  
    for (int y = 0; y < ymax; y++)  
        image[x][y] = inside(tri, x + 0.5, y + 0.5);
```

Lembrando que ainda devemos ter n triângulos na nossa cena.

Detalhes: Localização da Amostra



Localização da amostra para pixel (x, y)

Avaliando se dentro do triângulo



inside(tri, x, y)

Mas como saber se está dentro do triângulo?
Antes disso: como definimos um triângulo?

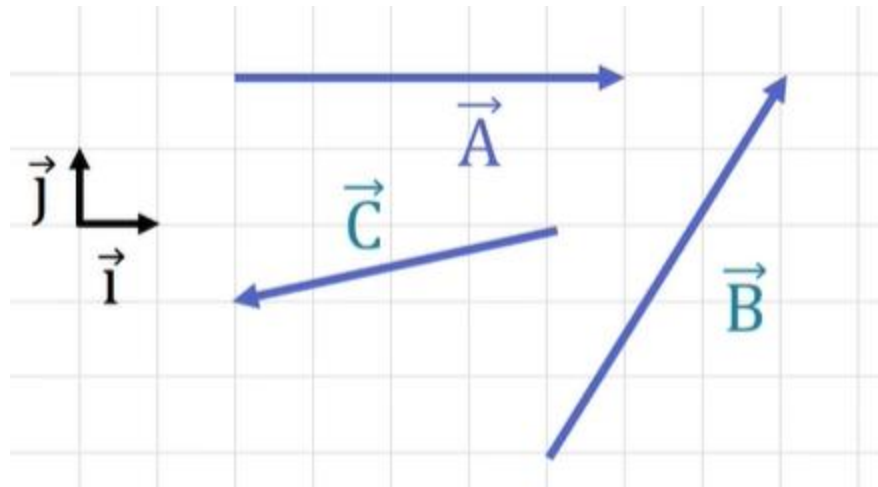
Notações Básicas em Matemática

Vetor: entidade com magnitude (ou comprimento), direção e sentido.

representação: \vec{v}

Versor: vetor unitário

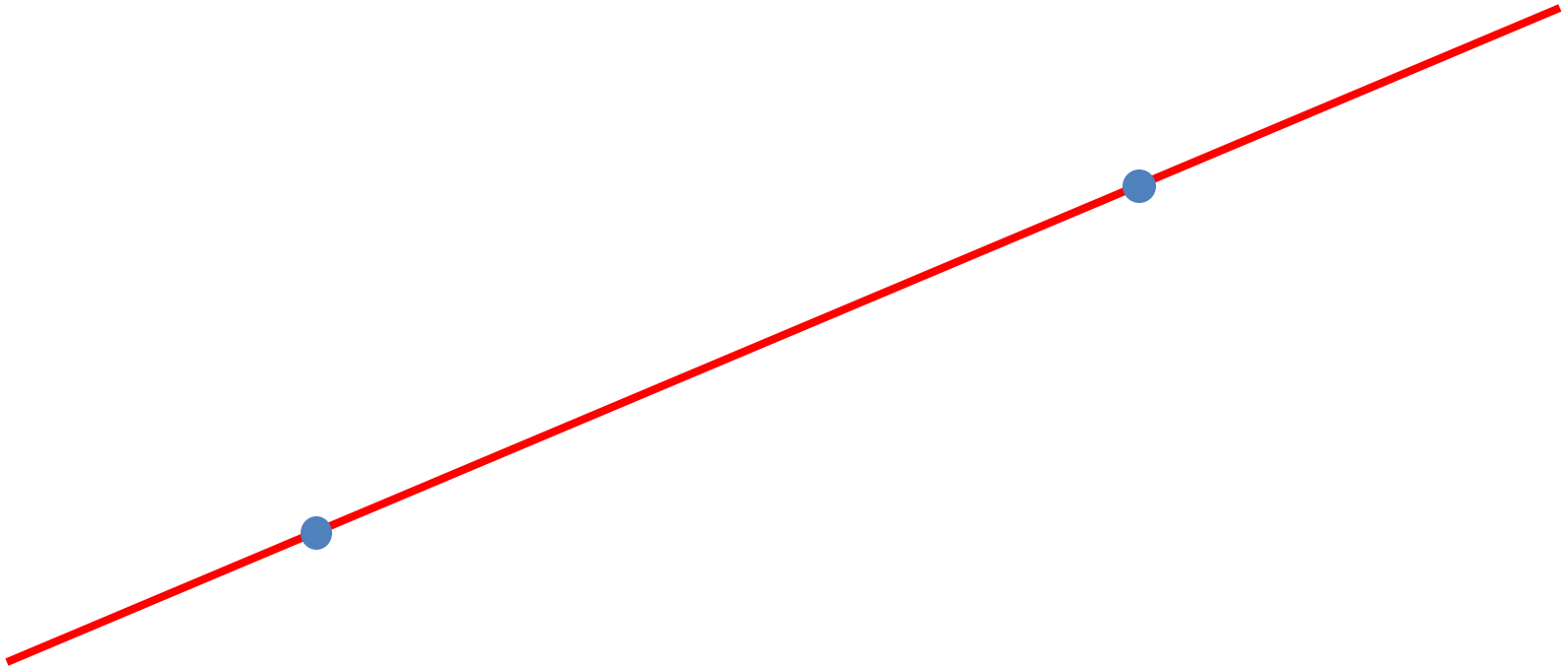
representação: \hat{l}



exemplo

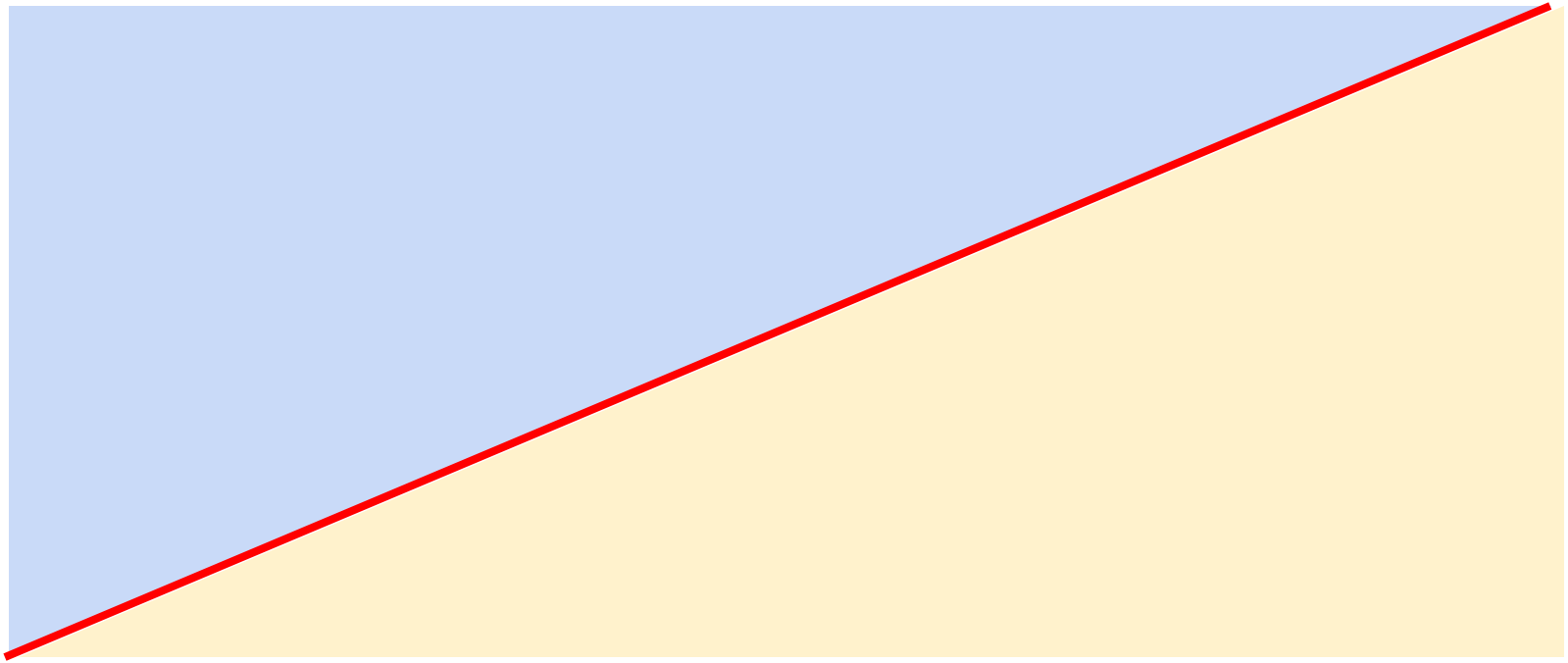
Reta

Dois pontos definem uma reta.



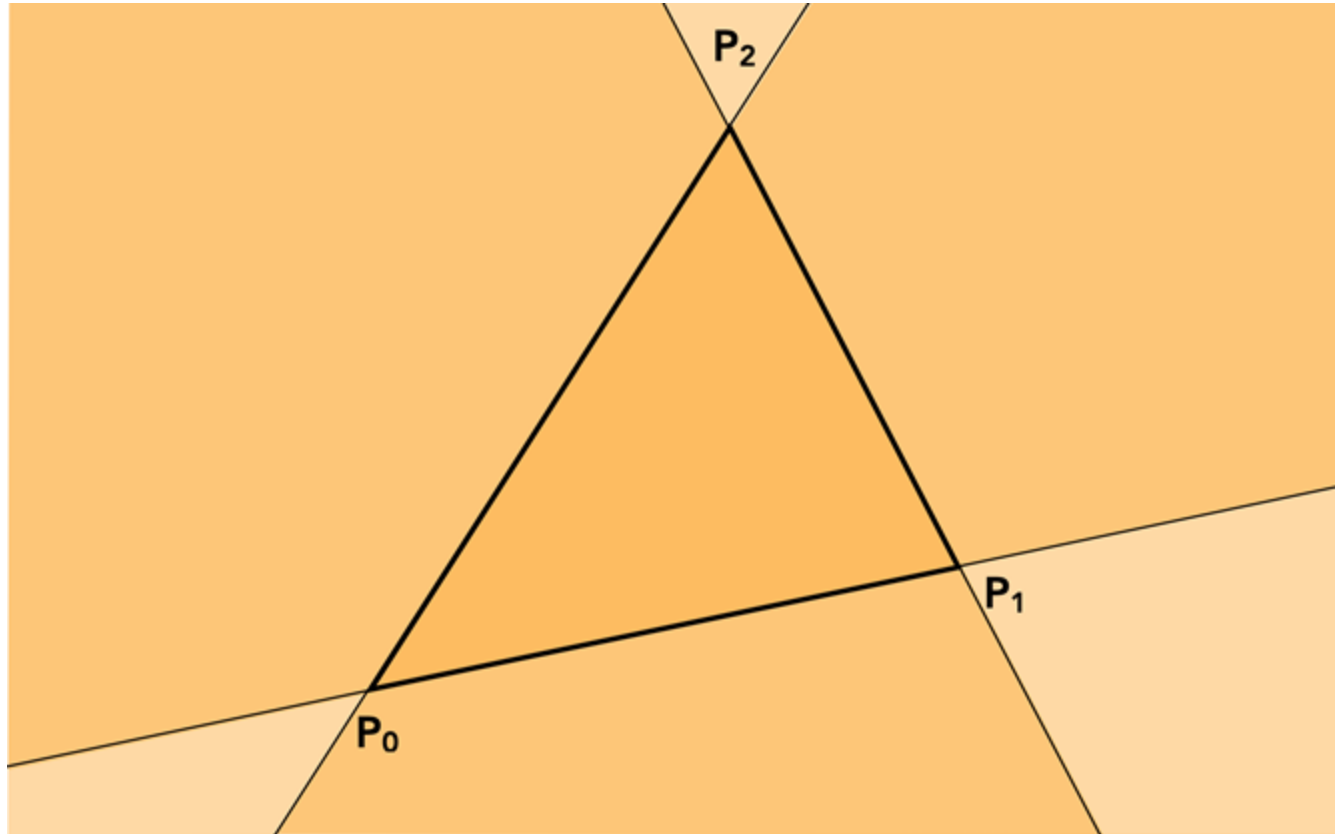
Triângulo

Toda reta divide o plano em que está contida em dois semiplanos



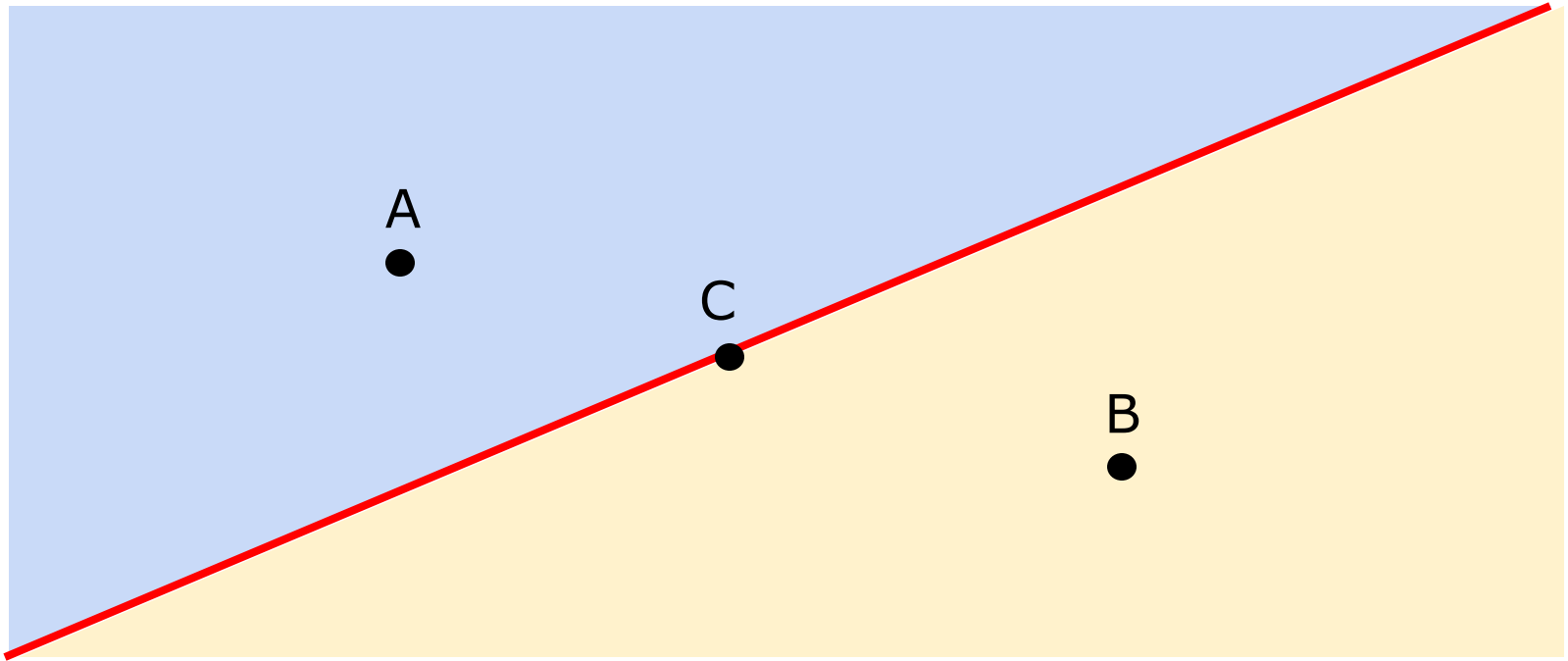
Triângulo

Podemos entender um triângulo como a interseção de três semiplanos

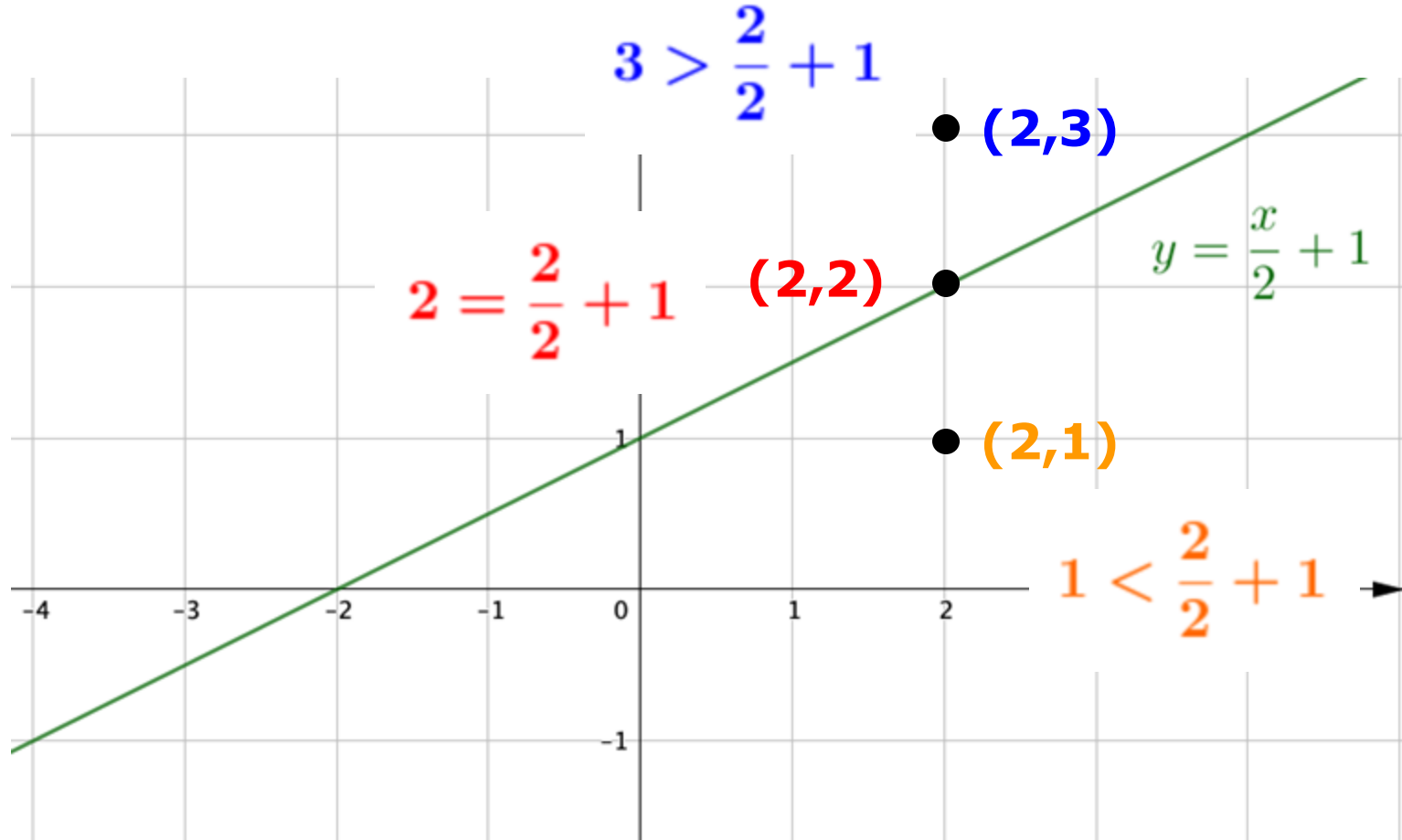


Triângulo

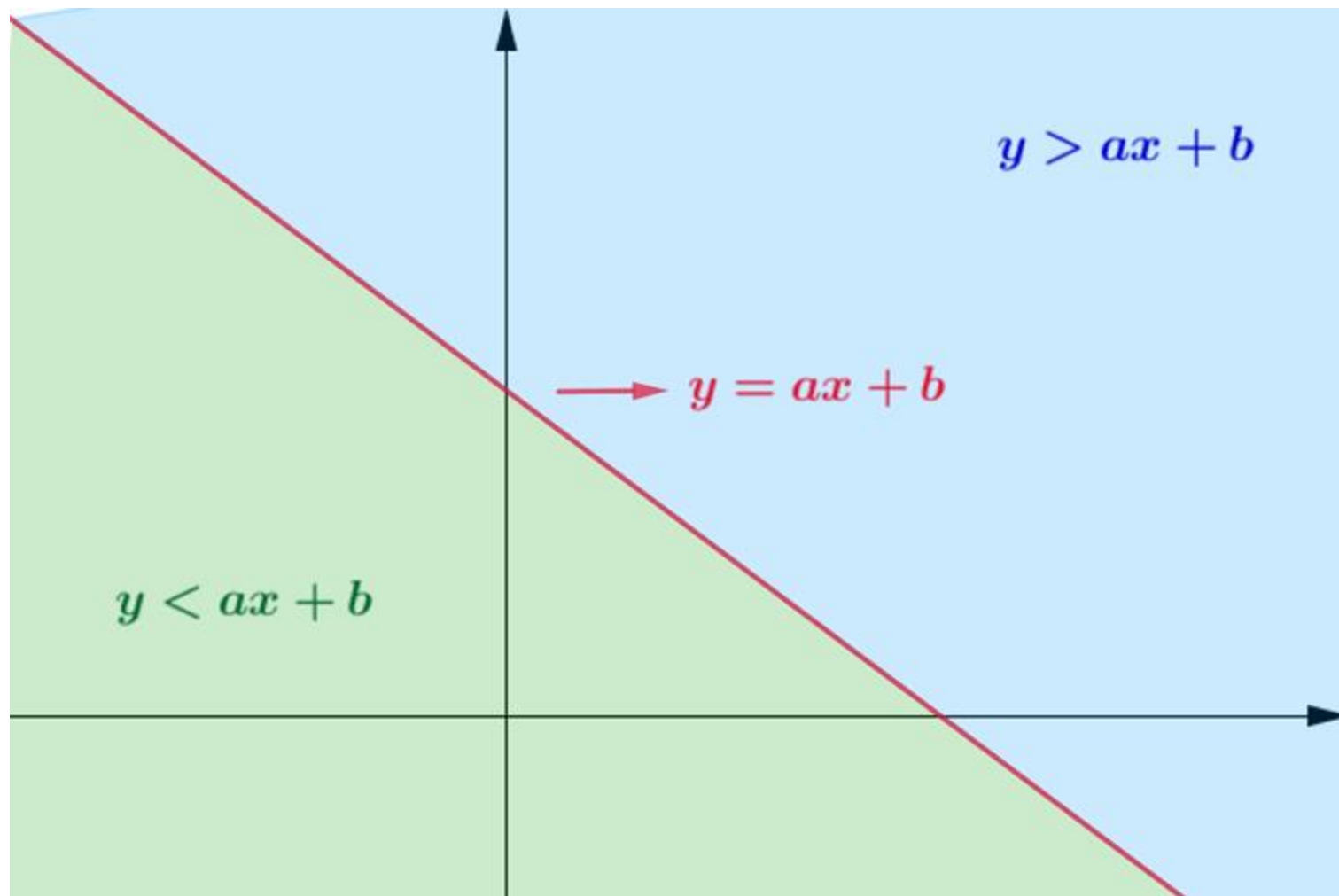
Como decidir em qual semiplano se encontra um ponto dado?



Geometria Analítica - Ensino Médio

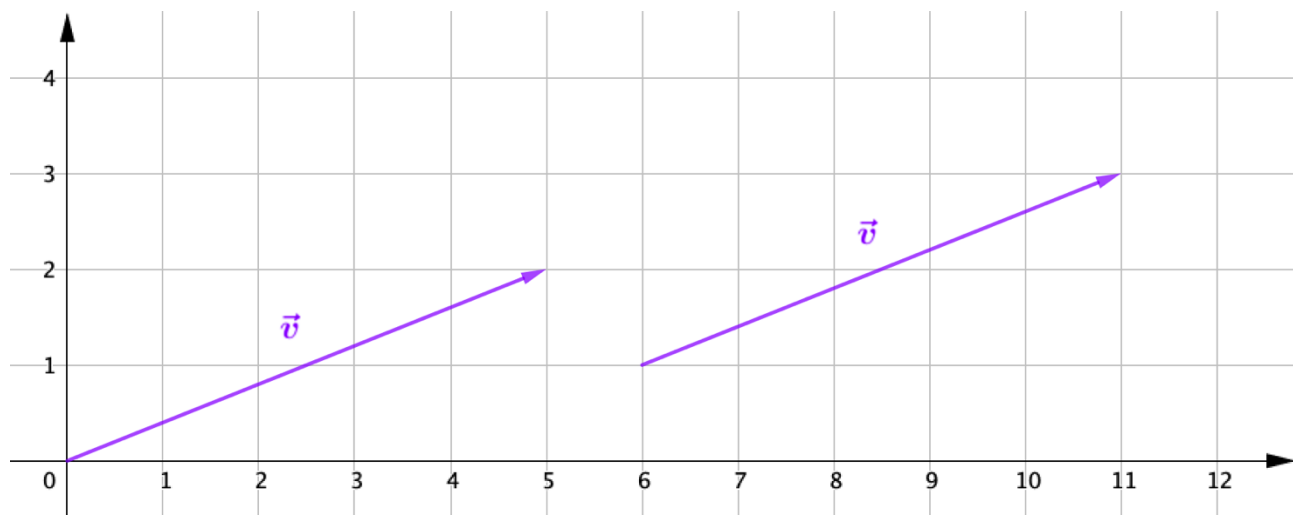


Geometria Analítica - Ensino Médio



Vetores e a Reta

Neste curso, será fundamental lidar com vetores. Vamos, então, fazer uma abordagem vetorial para nosso problema.

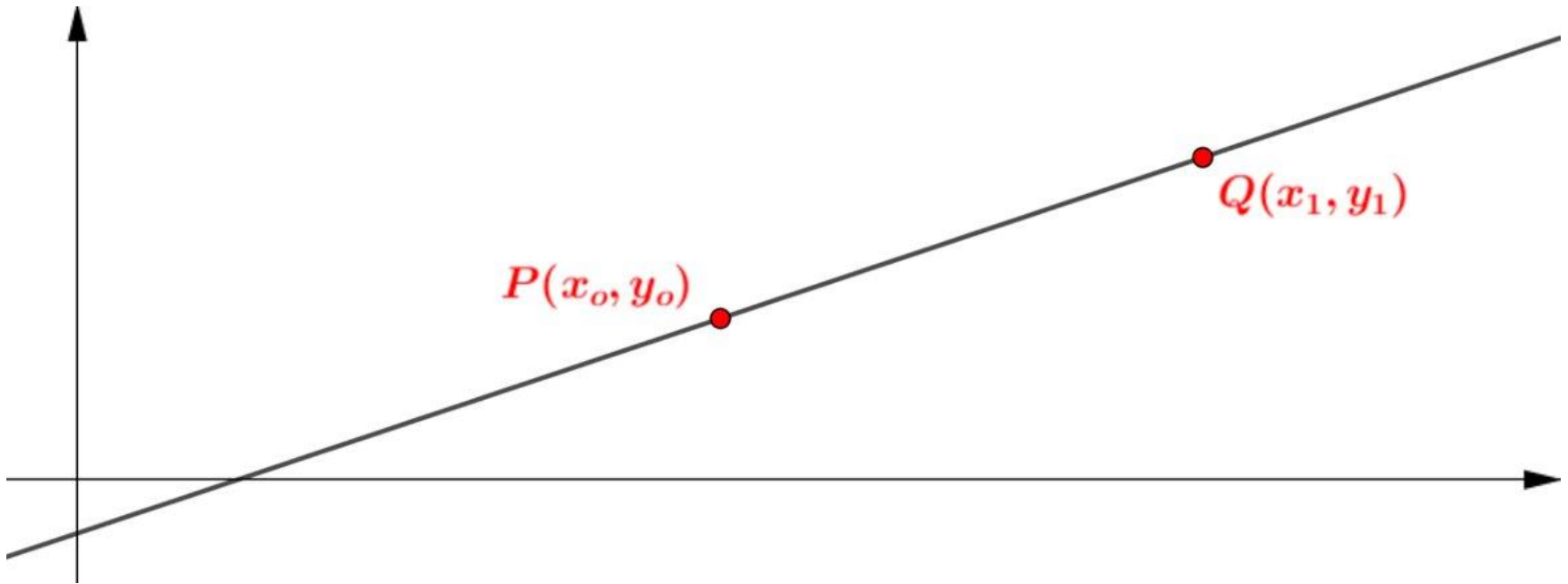


$$\vec{v} = 5\hat{i} + 2\hat{j}$$

$$\vec{v} = (5,2)$$

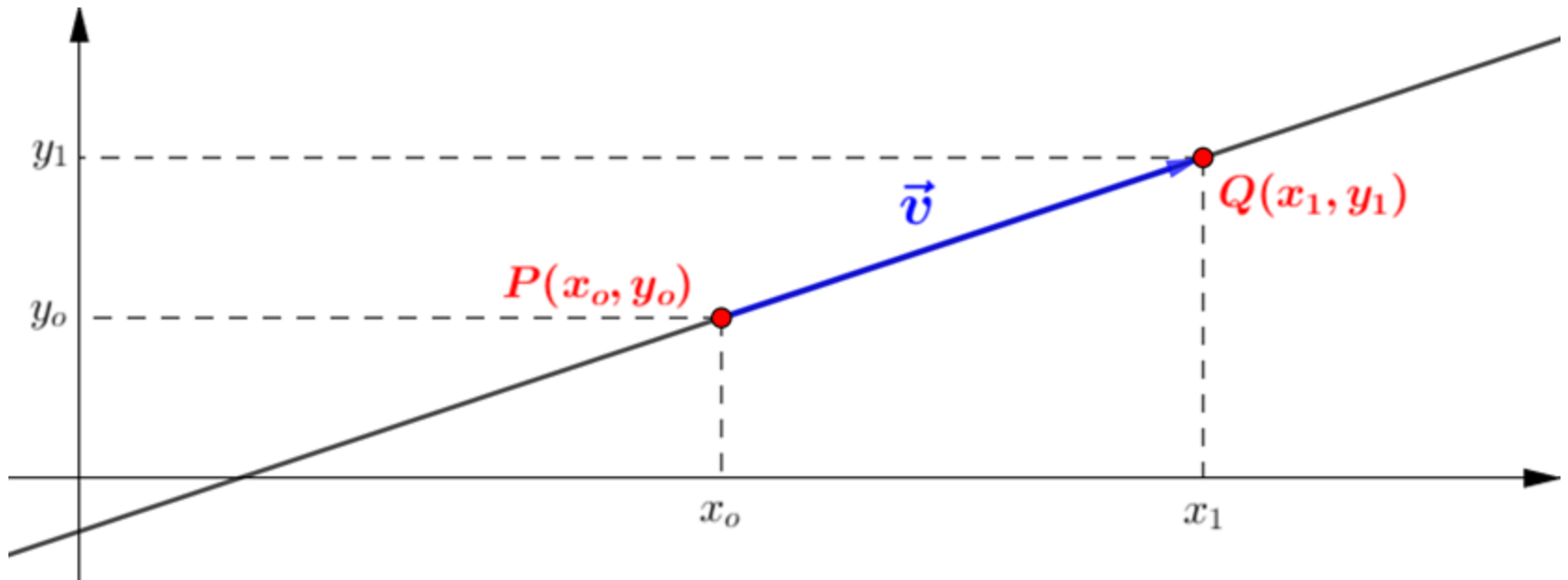
Vetores e a Reta

Vetor diretor de uma reta



Vetores e a Reta

Vetor diretor de uma reta



$$\vec{v} = (x_1 - x_0, y_1 - y_0)$$

Recordando o produto escalar

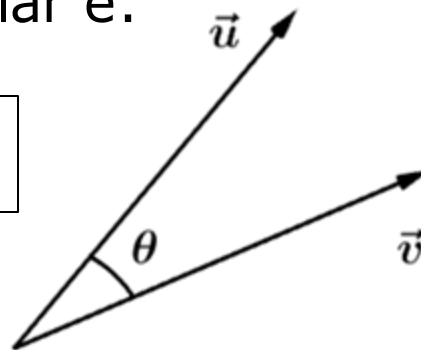
Todos se lembram disso?

O **produto escalar** (ou interno) entre dois vetores $\vec{u} = (u_1, u_2)$ e $\vec{v} = (v_1, v_2)$ é:

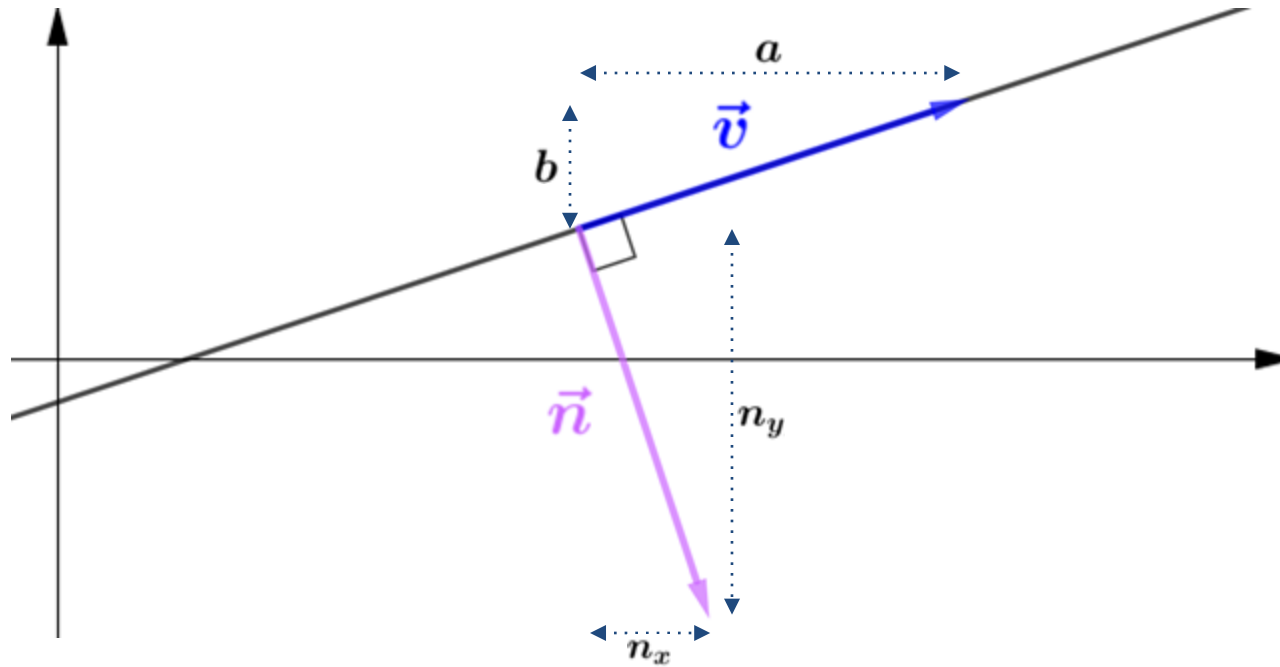
$$\vec{u} \cdot \vec{v} = u_1 v_1 + u_2 v_2$$

Podemos também falar que o produto escalar é:

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos \theta$$



Vetor normal à reta no plano



$$\vec{v} \cdot \vec{n} = 0$$

$$(a, b) \cdot (n_x, n_y) = 0$$

Escolhendo $n_x = b$:

$$(a, b) \cdot (b, n_y) = 0$$

$$ab + b \cdot n_y = 0$$

$$n_y = -a$$

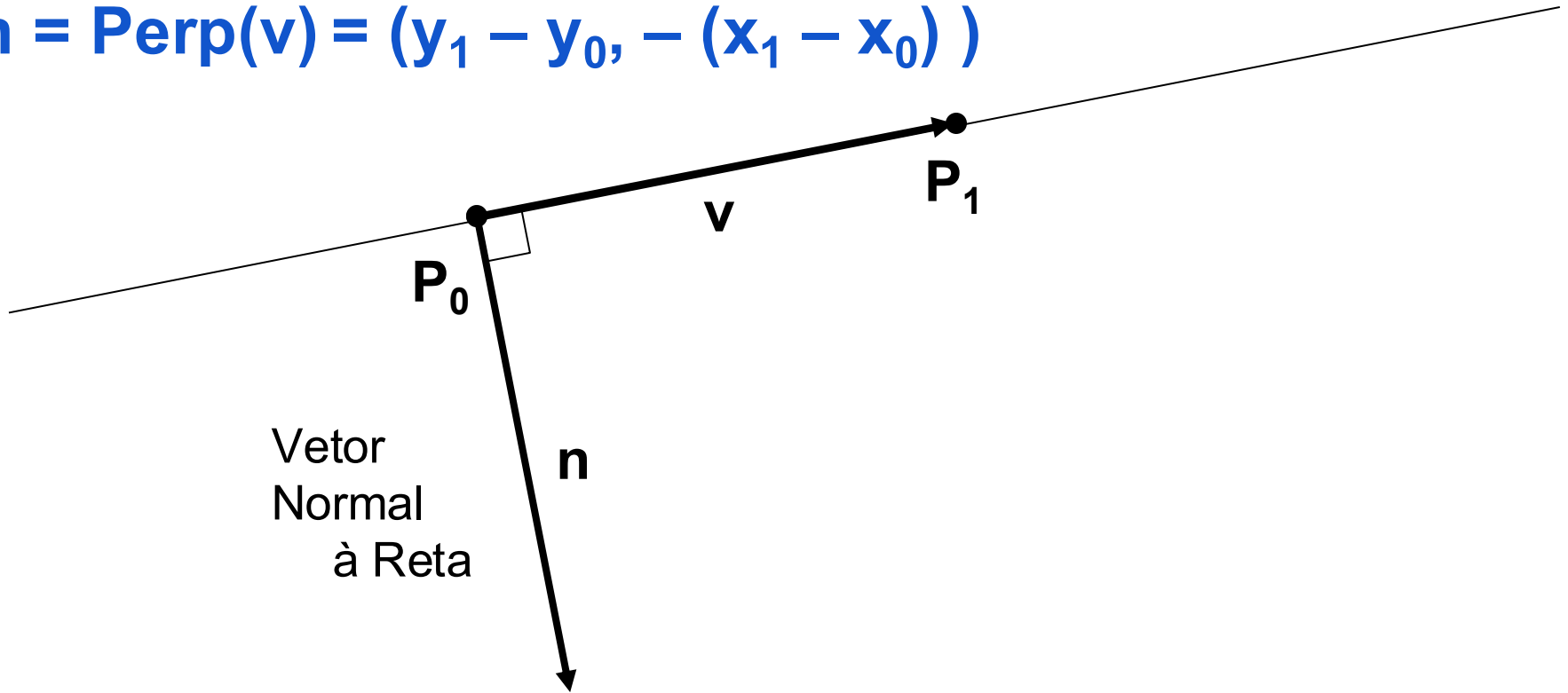
Então:

$$\vec{n} = (b, -a)$$

Trabalhando com o Vetor Normal

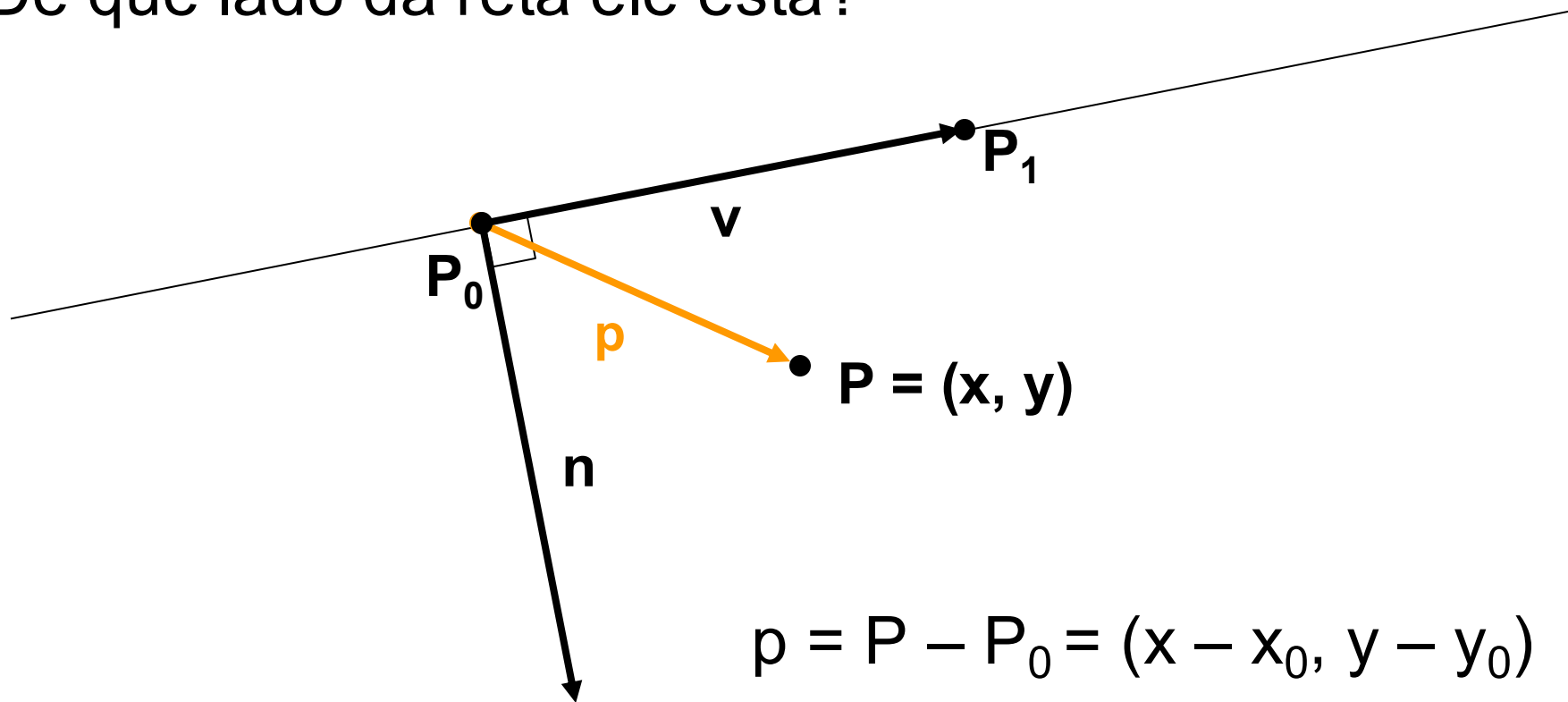
$$\mathbf{v} = (x_1 - x_0, y_1 - y_0)$$

$$\mathbf{n} = \text{Perp}(\mathbf{v}) = (y_1 - y_0, -(x_1 - x_0))$$



Trabalhando com o Vetor Normal

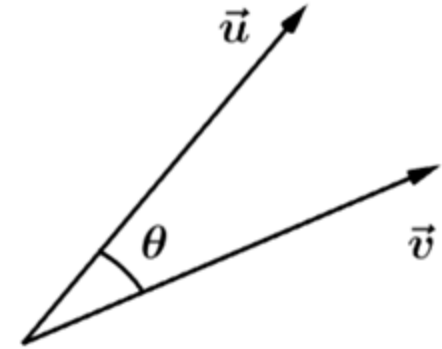
Considere um ponto qualquer do plano, $P = (x, y)$.
De que lado da reta ele está?



Como já dissemos...

Os vetores \vec{u} e \vec{v} são ortogonais ($\theta = \pi/2$) se, e somente se, o produto escalar entre eles é zero:

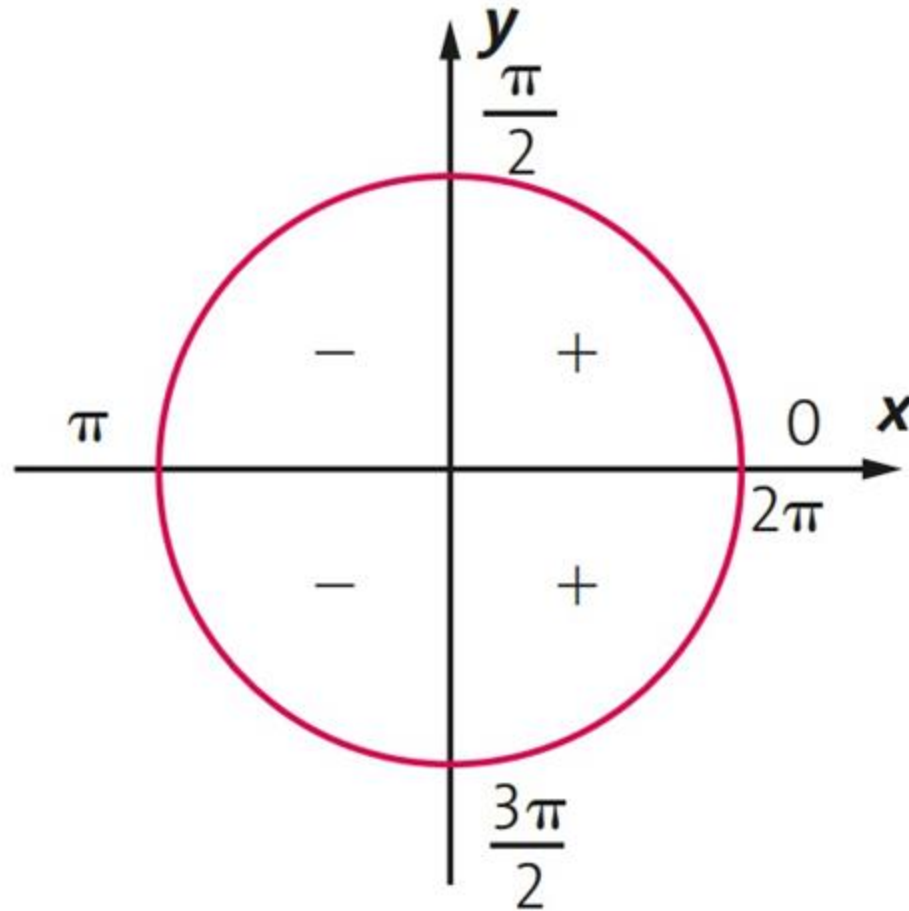
$$\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$$



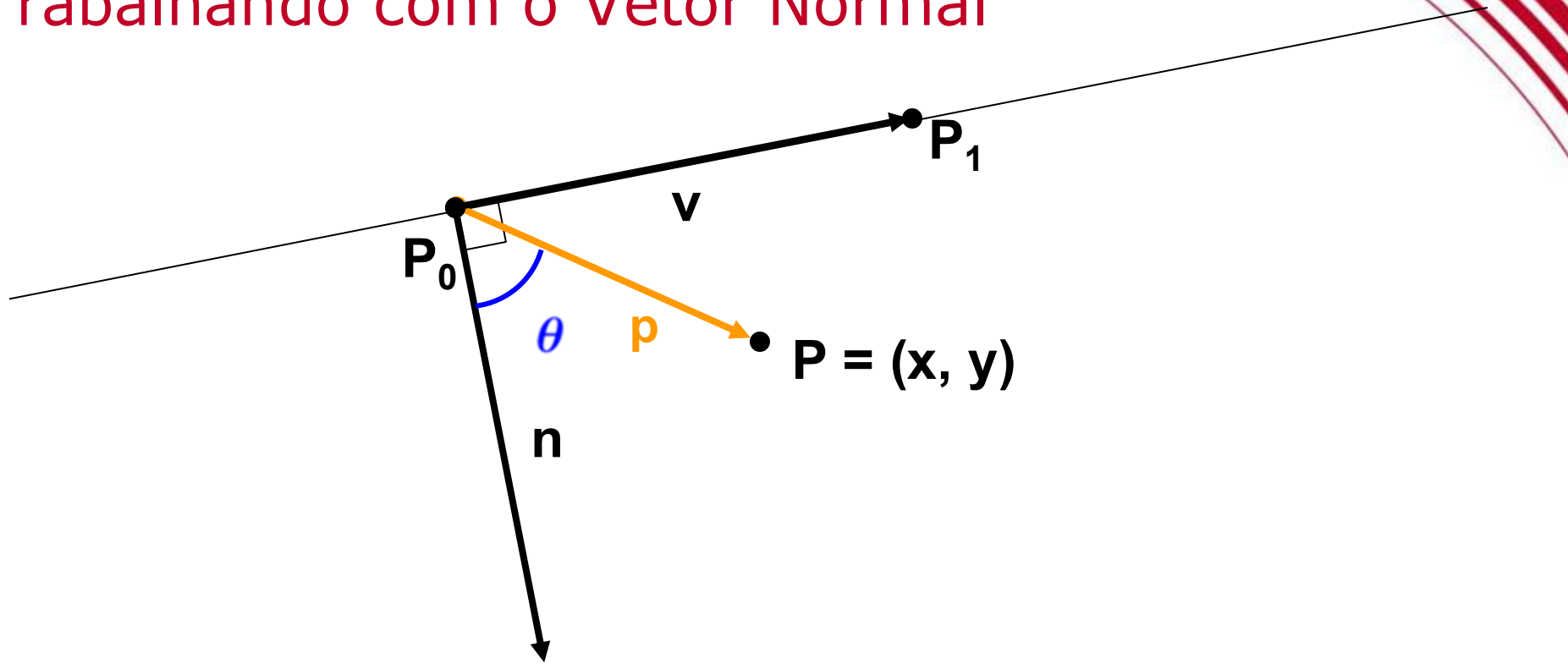
E se for positivo ou negativo?

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos \theta$$

Cosseno



Trabalhando com o Vetor Normal



- Se $0 \leq \theta < \pi/2$, P está no mesmo semiplano que \mathbf{n} .
- Se $\theta = \pi/2$, P pertence à reta.
- Se $\pi/2 < \theta \leq \pi$, P e \mathbf{n} estão em semiplanos opostos.

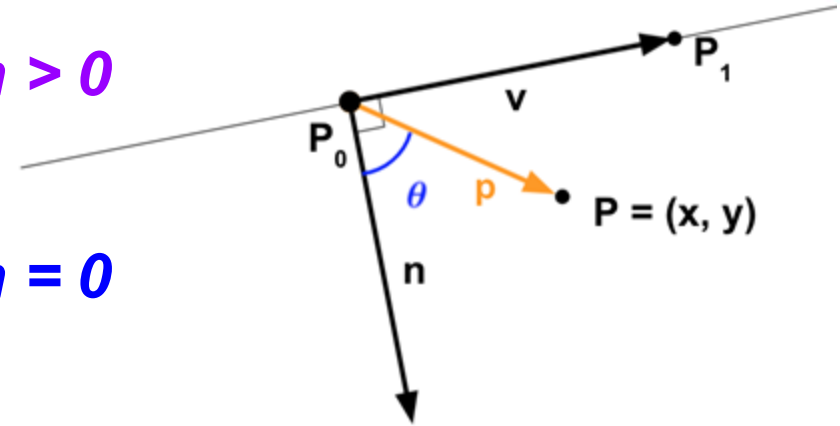
Trabalhando com o Vetor Normal

- Se $0 \leq \theta < \pi/2$, P está no mesmo semiplano que n.
- Se $\theta = \pi/2$, P pertence à reta.
- Se $\pi/2 < \theta \leq \pi$, P e n estão em semiplanos opostos.

$$p \cdot n > 0$$

$$p \cdot n = 0$$

$$p \cdot n < 0$$



$$L(x, y) = p \cdot n = (x - x_0; y - y_0) \cdot (y_1 - y_0; -(x_1 - x_0))$$

$$= (x - x_0)(y_1 - y_0) - (y - y_0)(x_1 - x_0)$$

$$= (y_1 - y_0)x - (x_1 - x_0)y + y_0(x_1 - x_0) - x_0(y_1 - y_0)$$

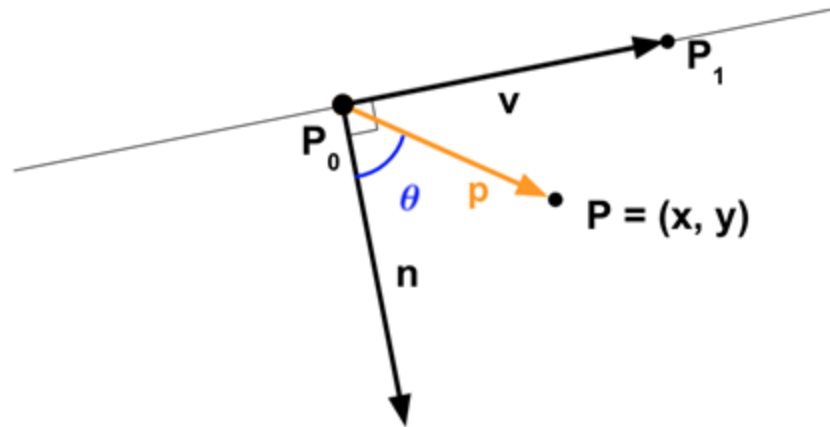
Trabalhando com o Vetor Normal

$$L(x, y) = p \cdot n = (x - x_0; y - y_0) \cdot (y_1 - y_0; -(x_1 - x_0))$$

$$= (x - x_0)(y_1 - y_0) - (y - y_0)(x_1 - x_0)$$

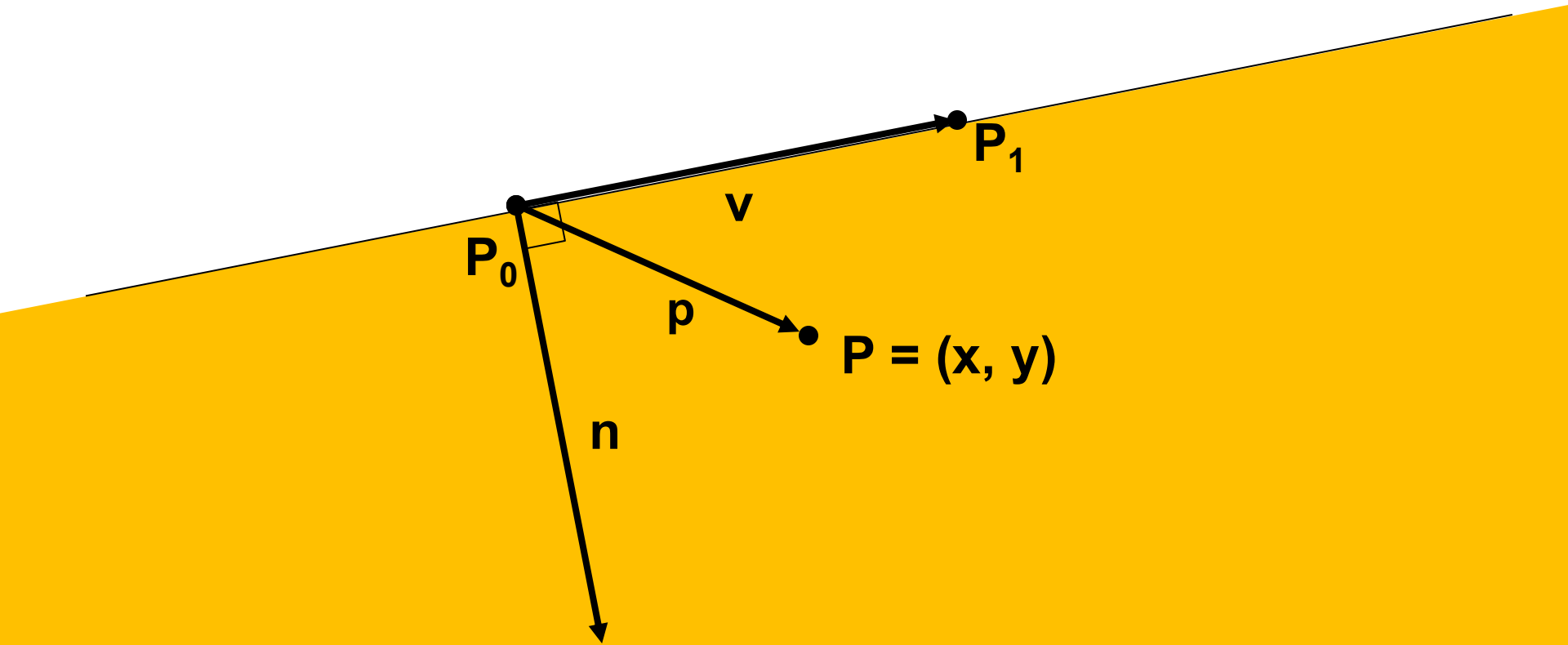
$$= (y_1 - y_0)x - (x_1 - x_0)y + y_0(x_1 - x_0) - x_0(y_1 - y_0)$$

$$L(x, y) = p \cdot n = \mathbf{Ax + By + C}$$



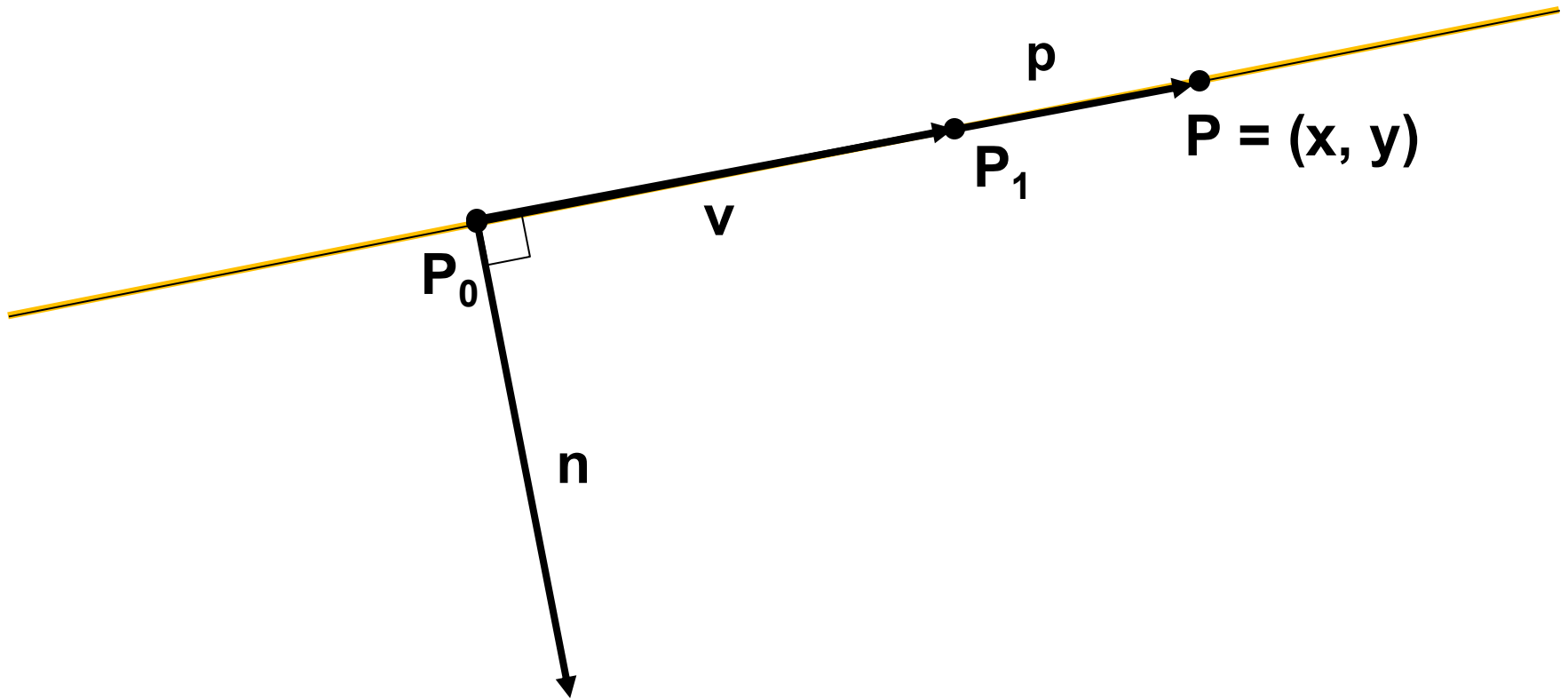
Testando o Ponto na Equação

$$L(x, y) = p \cdot n > 0$$



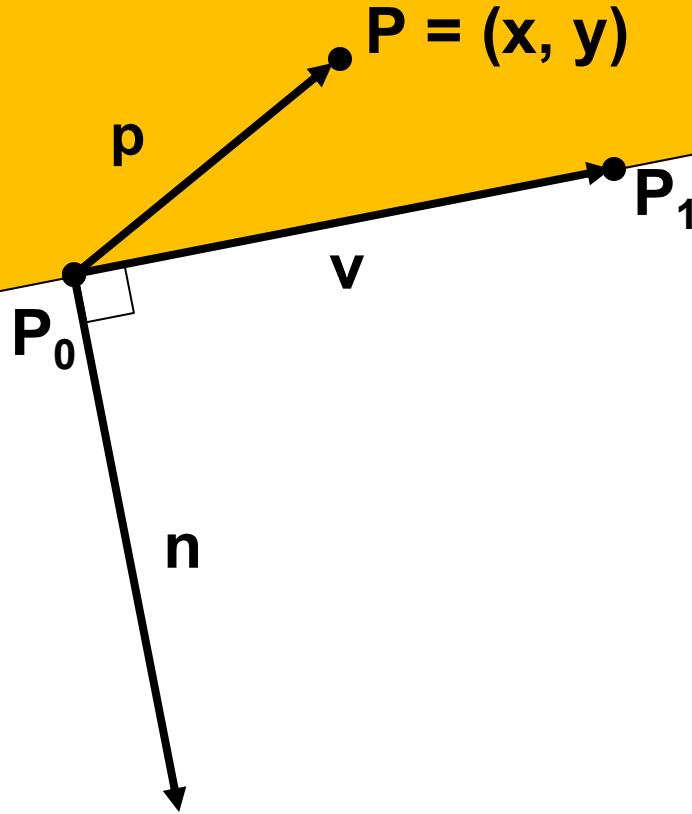
Testando o Ponto na Equação

$$L(x, y) = p \cdot n = 0$$



Testando o Ponto na Equação

$$L(x, y) = p \cdot n < 0$$



Alternativa para organizar o teste de borda

Essa expressão também pode ser organizada com auxílio da matriz:

$$\begin{bmatrix} (x - x_0) & (y - y_0) \\ (x_1 - x_0) & (y_1 - y_0) \end{bmatrix}$$

Se definirmos $A = (P - P_0)$ e $B = (P_1 - P_0)$

$$\begin{bmatrix} A_x & A_y \\ B_x & B_y \end{bmatrix}$$

O determinante dessa matriz é:

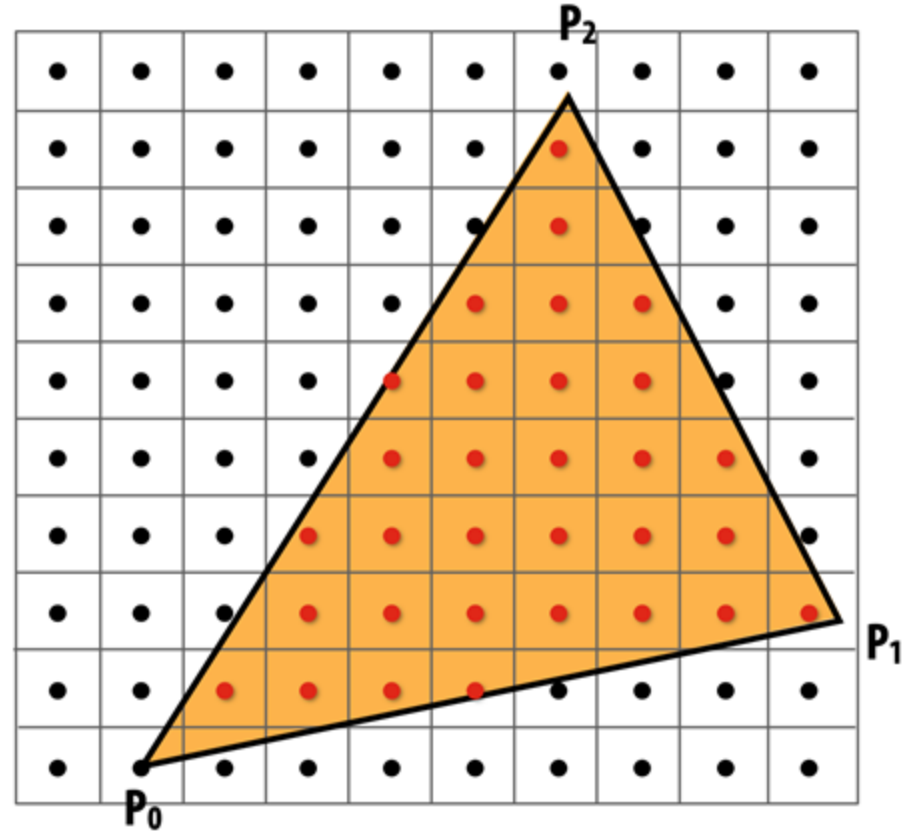
$$A_x * B_y - A_y * B_x$$

Teste do ponto no triângulo

O ponto amostrado $s = (sx, sy)$ está dentro do triângulo se estiver "dentro" em relação aos três lados.

$inside(sx, sy) =$
 $L_0(sx, sy) < 0 \ \&\&$
 $L_1(sx, sy) < 0 \ \&\&$
 $L_2(sx, sy) < 0;$

Nota: na prática não são feitos tantos testes assim, existem várias otimizações



Teste do ponto no triângulo

É preciso tomar um cuidado: fizemos as contas com o eixo y no sentido convencional (apontando para cima).

Porém, é muito comum adotamos o sentido contrário (apontando para baixo) para representar telas na Computação Gráfica.

Assim, as relações ficam:

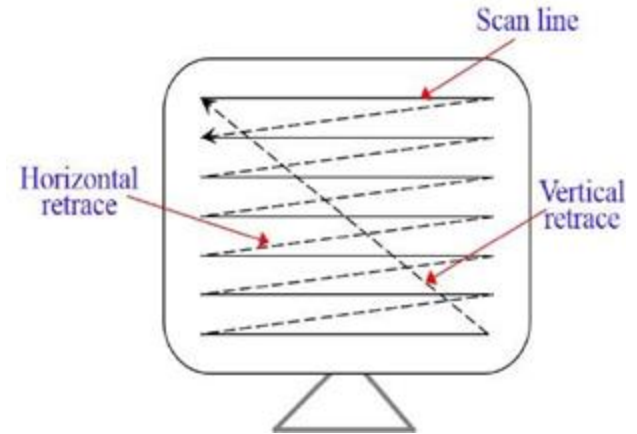
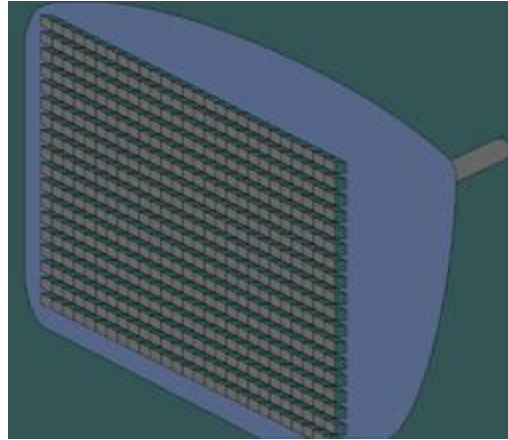
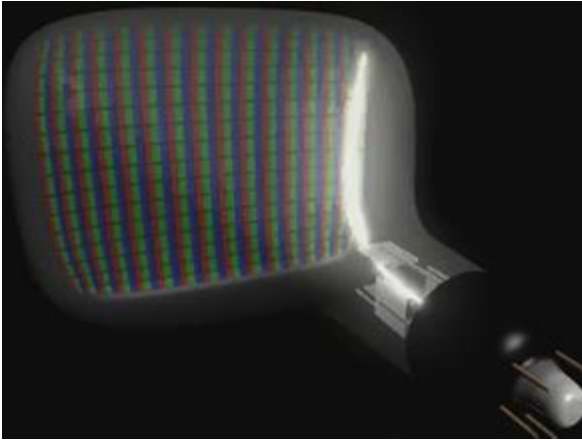
$$\begin{aligned} \text{inside}(sx, sy) = \\ L_0(sx, sy) > 0 \ \&\& \\ L_1(sx, sy) > 0 \ \&\& \\ L_2(sx, sy) > 0; \end{aligned}$$

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
0																
1																
2																
3																
4																
5																
6																
7																
8																
9																
10																
11																
12																
13																
14																
15																

Eixos das Imagens

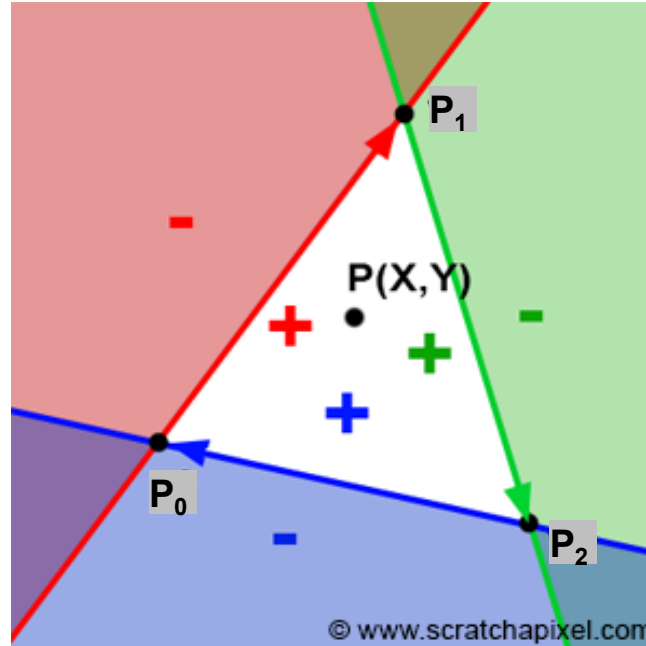
"However, in computer graphics and image processing one often uses a coordinate system with the y axis pointing down (as displayed on the computer's screen). This convention developed in the 1960s (or earlier) from the way that images were originally stored in display buffers."

Fonte: https://simple.wikipedia.org/wiki/User:Jeffwang/Cartesian_coordinate_system



Se todos os 3 testes forem positivos

Estamos dentro do triângulo



Esse teste é baseado na estratégia conhecida como Edge Function, proposto por Juan Pineda em 1988 no paper "**A Parallel Algorithm for Polygon Rasterization**".

Atividade

Identifique se o pixel está dentro ou fora do triângulo realizando os cálculos manualmente.

Triângulo: $P_0 = (2, 11)$ $P_1 = (11, 7)$ $P_2 = (6, 2)$

Pixels: $A = (5, 7)$ $B = (9, 5)$ $C = (8, 13)$

$$L(x, y) = (y_1 - y_0)x - (x_1 - x_0)y + y_0(x_1 - x_0) - x_0(y_1 - y_0)$$

$$L(x, y) = (x - x_0)(y_1 - y_0) - (y - y_0)(x_1 - x_0)$$

Se definirmos $A = (P - P_0)$ e $B = (P_1 - P_0)$

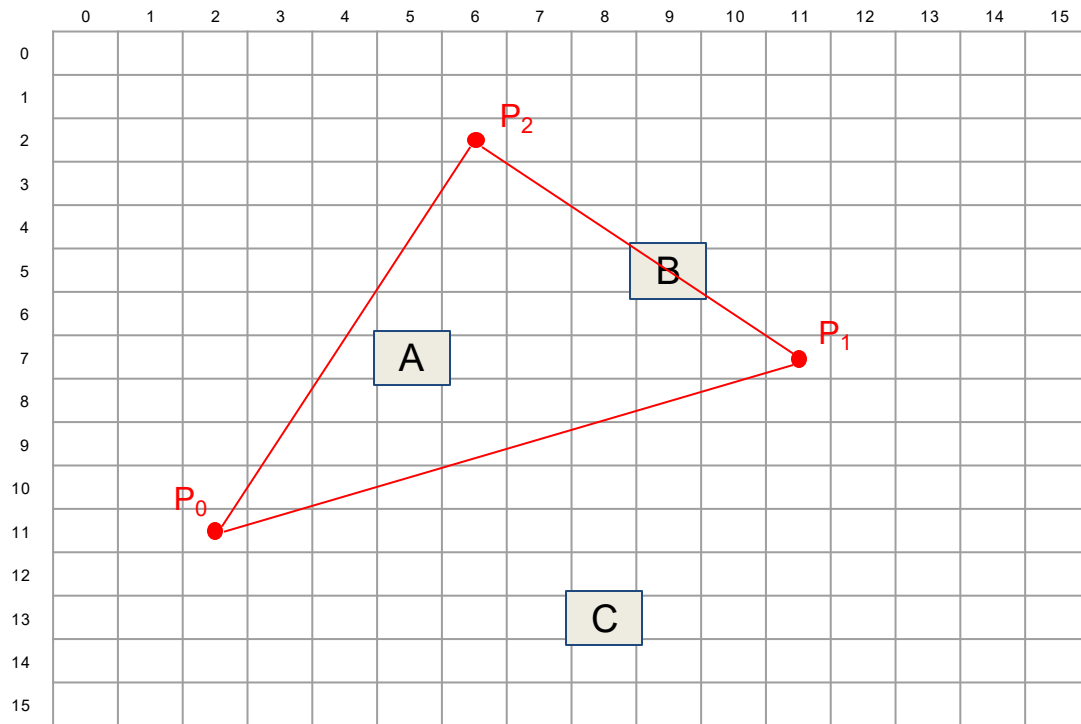
$$\begin{bmatrix} A_x & A_y \\ B_x & B_y \end{bmatrix}$$

Obs:

1. considere o eixo y invertido, assim verifique se as equações $L(x, y)$ são positivas.
2. considere que os pontos P_0 , P_1 e P_2 estão exatamente no centro do pixel (não adicione o 0,5).

Atividade

Identifique se o pixel está dentro ou fora do triângulo realizando os cálculos manualmente.



Resolvendo

$$P_0 = (2, 11) \quad P_1 = (11, 7) \quad P_2 = (6, 2)$$

$$A = (5, 7) \quad B = (9, 5) \quad C = (8, 13)$$

$$L(x, y) = (y_1 - y_0)x - (x_1 - x_0)y + y_0(x_1 - x_0) - x_0(y_1 - y_0)$$

$$L_1(x, y) = (7 - 11)x - (11 - 2)y + 11(11 - 2) - 2(7 - 11)$$

$$L_1(x, y) = -4x - 9y + 107$$

$$L_2(x, y) = (2 - 7)x - (6 - 11)y + 7(6 - 11) - 11(2 - 7)$$

$$L_2(x, y) = -5x + 5y + 20$$

$$L_3(x, y) = (11 - 2)x - (2 - 6)y + 2(2 - 6) - 6(11 - 2)$$

$$L_3(x, y) = 9x + 4y - 62$$

$$A = (5, 7) \quad B = (9, 5) \quad C = (8, 13)$$

$$L_1(x, y) = -4x - 9y + 107$$

$$L_2(x, y) = -5x + 5y + 20$$

$$L_3(x, y) = 9x + 4y - 62$$

A)

$$\text{inside}(5, 7) = L_1(5, 7) \geq 0 \ \&\& \ L_2(5, 7) \geq 0 \ \&\& \ L_3(5, 7) \geq 0$$

$$\text{inside}(5, 7) = -4*5 - 9*7 + 107 \geq 0 \ \&\& \ -5*5 + 5*7 + 20 \geq 0 \ \&\& \ 9*5 + 4*7 - 62 \geq 0$$

$$\text{inside}(5, 7) = -20 - 63 + 107 \geq 0 \ \&\& \ -25 + 35 + 20 \geq 0 \ \&\& \ 45 + 28 - 62 \geq 0$$

$$\text{inside}(5, 7) = 24 \geq 0 \ \&\& \ 30 \geq 0 \ \&\& \ 11 \geq 0$$

$$\text{inside}(5, 7) = \text{True} \quad (\text{dentro})$$

B)

$$\text{inside}(9, 5) = L_1(9, 5) \geq 0 \ \&\& \ L_2(9, 5) \geq 0 \ \&\& \ L_3(9, 5) \geq 0$$

$$\text{inside}(9, 5) = -4*9 - 9*5 + 107 \geq 0 \ \&\& \ -5*9 + 5*5 + 20 \geq 0 \ \&\& \ 9*9 + 4*5 - 62 \geq 0$$

$$\text{inside}(9, 5) = -36 - 45 + 107 \geq 0 \ \&\& \ -45 + 25 + 20 \geq 0 \ \&\& \ 81 + 20 - 62 \geq 0$$

$$\text{inside}(9, 5) = 26 \geq 0 \ \&\& \ 0 \geq 0 \ \&\& \ 39 \geq 0$$

$$\text{inside}(9, 5) = \text{True} \quad (\text{dentro, intersectando um dos lados})$$

$$A = (5, 7) \quad B = (9, 5) \quad C = (8, 13)$$

$$L_1(x, y) = -4x - 9y + 107$$

$$L_2(x, y) = -5x + 5y + 20$$

$$L_3(x, y) = 9x + 4y - 62$$

C)

$$\text{inside}(8, 13) = L_1(8, 13) \geq 0 \ \&\& \ L_2(8, 13) \geq 0 \ \&\& \ L_3(8, 13) \geq 0$$

$$\text{inside}(8, 13) = -4*8 - 9*13 + 107 \geq 0 \ \&\& \ -5*8 + 5*13 + 20 \geq 0 \ \&\& \ 9*8 + 4*13 - 62 \geq 0$$

$$\text{inside}(8, 13) = -32 - 117 + 107 \geq 0 \ \&\& \ -40 + 65 + 20 \geq 0 \ \&\& \ 72 + 52 - 62 \geq 0$$

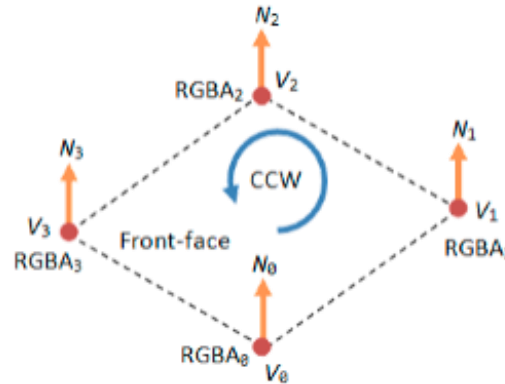
$$\text{inside}(8, 13) = -42 \geq 0 \ \&\& \ 45 \geq 0 \ \&\& \ 62 \geq 0$$

$$\text{inside}(8, 13) = \text{False} \quad (\text{fora})$$

Ordem dos Pontos

Perceba que a ordem dos pontos é importante, senão você poderá estar pegando semiplanos errados.

Ao se criar um polígono em OpenGL, a ordem padrão para se conectar os vértices é no sentido anti-horário. Isso é conhecido como a "winding order".

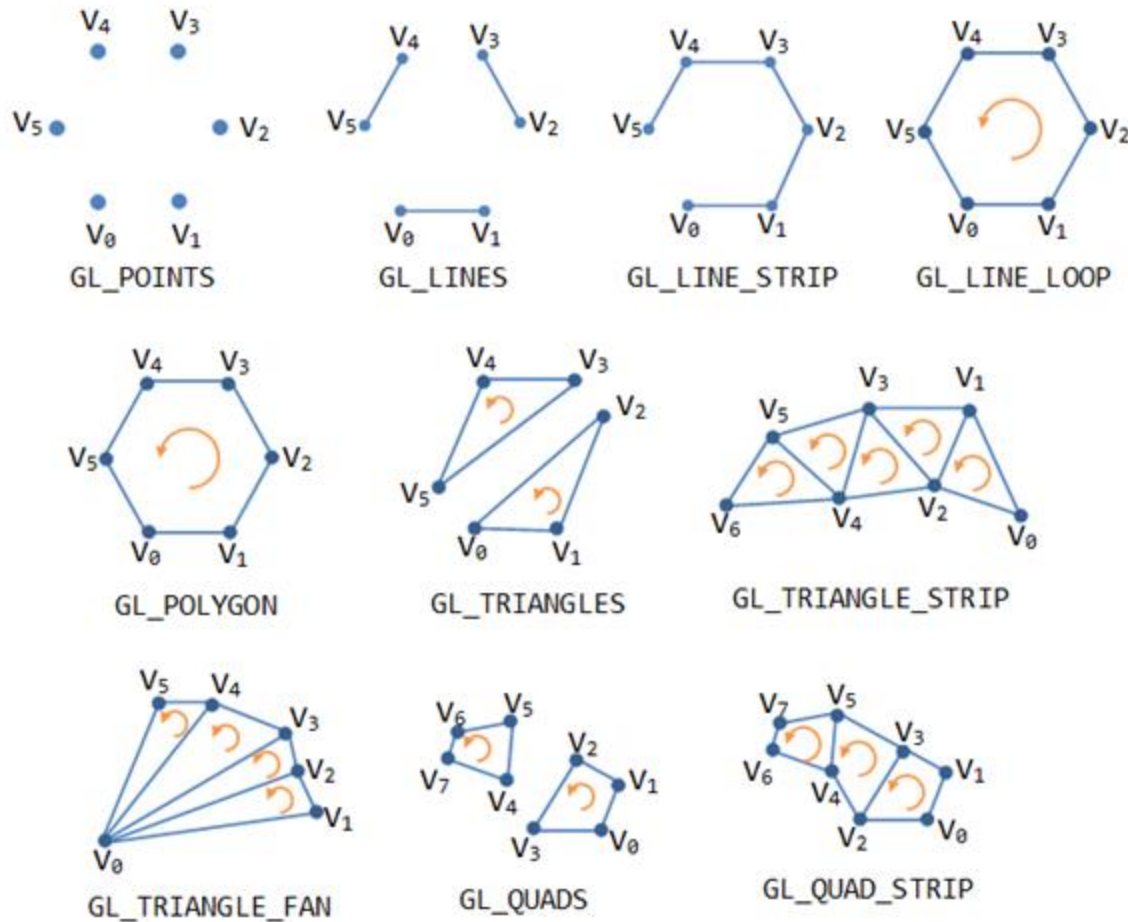


A estratégia de ordem pode ser alterada invocando a função:

```
void glFrontFace(GLenum mode);
```

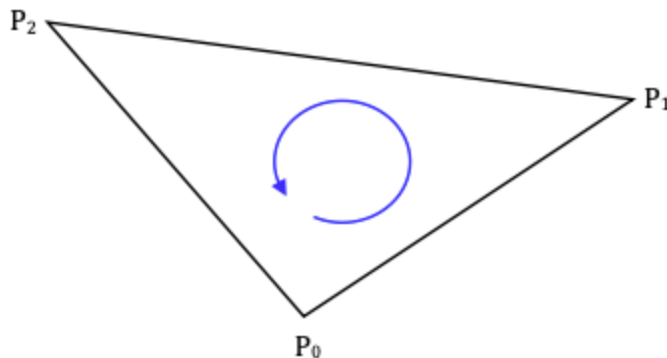
o parâmetro pode ser: GL_CW (horário) ou GL_CCW (anti-horário)

Primitivas Gráficas em OpenGL



Cuidado

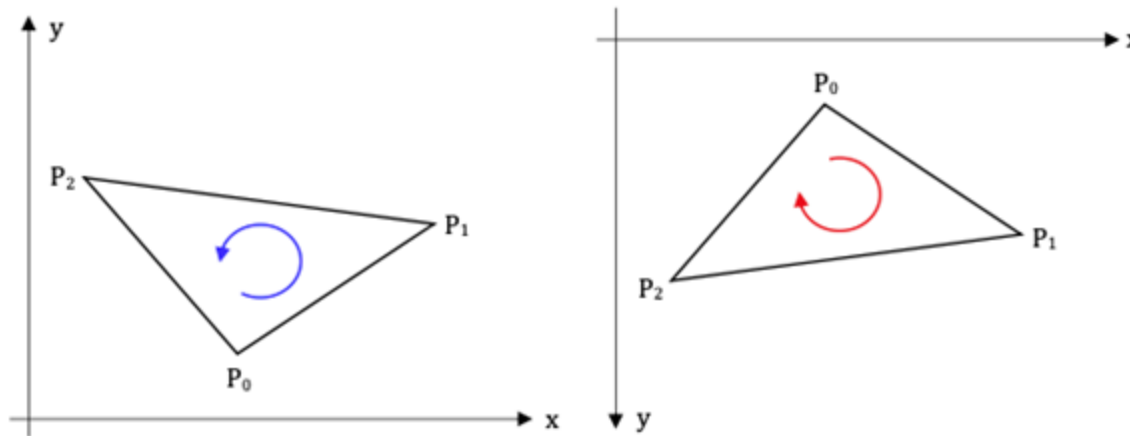
Pessoal, um ponto de atenção sobre as convenções para a ordem dos vértices do triângulo quando queremos decidir se um ponto está dentro ou fora desse triângulo. Convencionamos adotar sempre o sentido anti-horário, como ilustrado na figura abaixo.



Com isso, podemos afirmar que um ponto pertence ao interior do triângulo quando os valores numéricos das três expressões $Li(x, y)$ são negativos. Chegamos a essa conclusão adotando a orientação convencional do plano cartesiano, ou seja, o eixo x para a direita e o eixo y para cima.

Invertendo

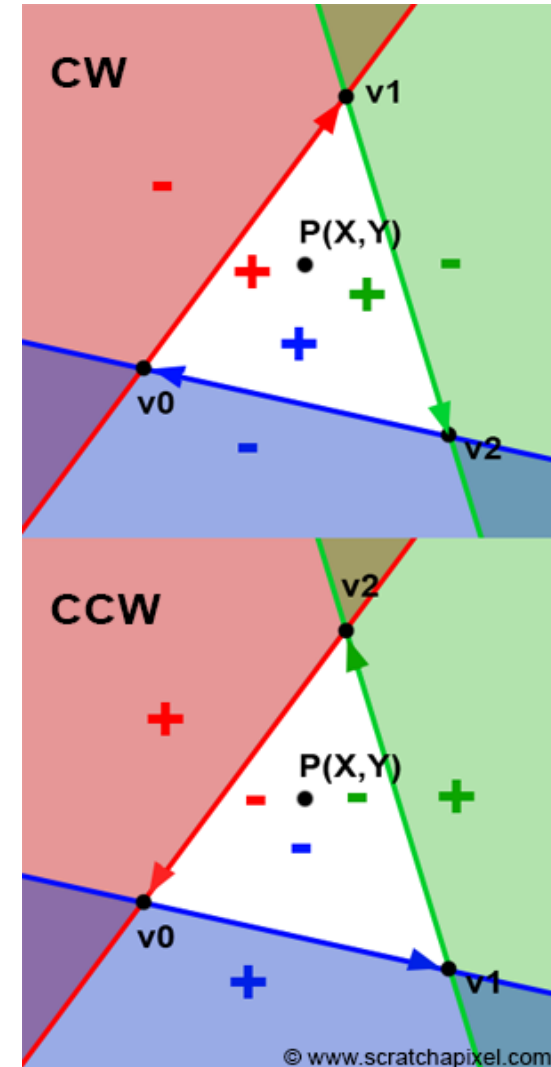
No exercício e também no projeto a ser entregue, usamos o sistema de coordenadas usual do sistema de pixels, ou seja, com o eixo x orientado para a direita, mas com o eixo y orientado para baixo. Observe o que acontece com o mesmo triângulo representado nesses dois sistemas.



Isso mesmo! O sentido do polígono inverte, ou sejam, fica alterado de anti-horários para horário e vice-versa.

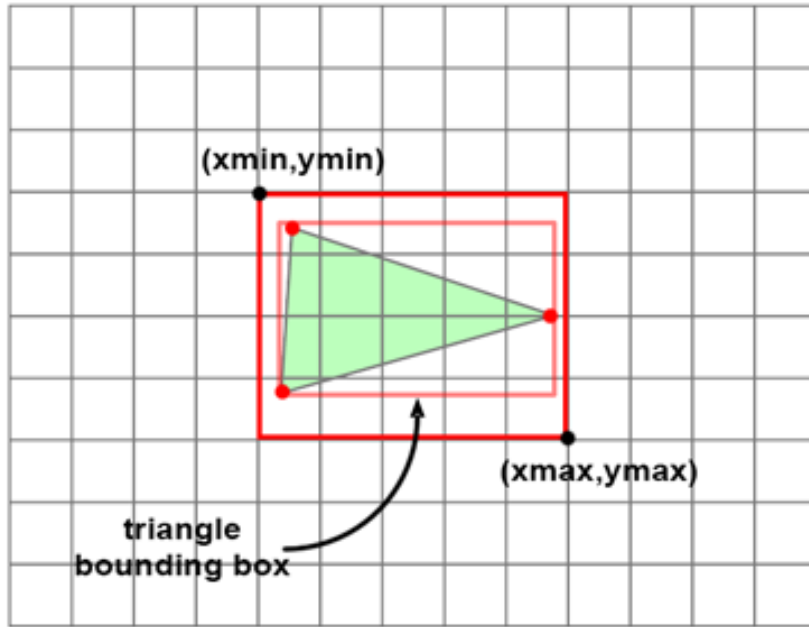
E o que fazer?

Calma, tudo continua valendo da mesma forma, só que os sinais das três expressões $L_i(x, y)$ ficarão invertidos. Então, usando esse sistema de coordenadas com o eixo y apontando para baixo, podemos afirmar que um ponto pertence ao interior do triângulo quando os valores numéricos das três expressões $L_i(x, y)$ são positivos. Fiquem atentos a essa questão e bom trabalho!

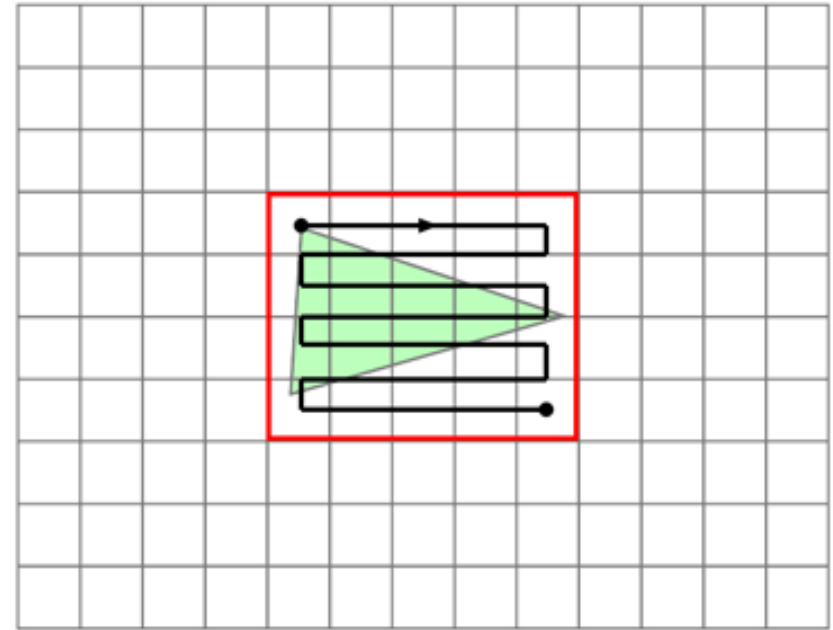


Otimizações: Bounding Box de Triângulos 2D

Para evitar a iteração em todos os pixels da imagem, podemos iterar em todos os pixels contidos na caixa delimitadora (Bounding Box) do triângulo 2D.



© www.scratchapixel.com



© www.scratchapixel.com

Traversal de Triângulos

Traversal de triângulos é implementado nas GPUs modernas. Um artigo descrevendo o funcionamento se encontra em:

http://oa.upm.es/9184/1/INVE_MEM_2010_84947.pdf

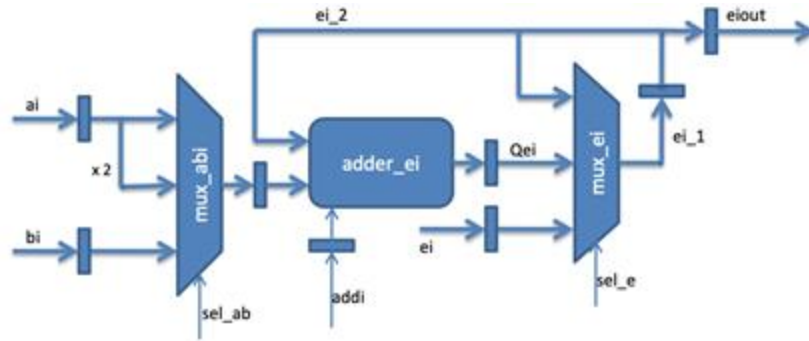


Fig. 6. Full schematic of an e_i adder.

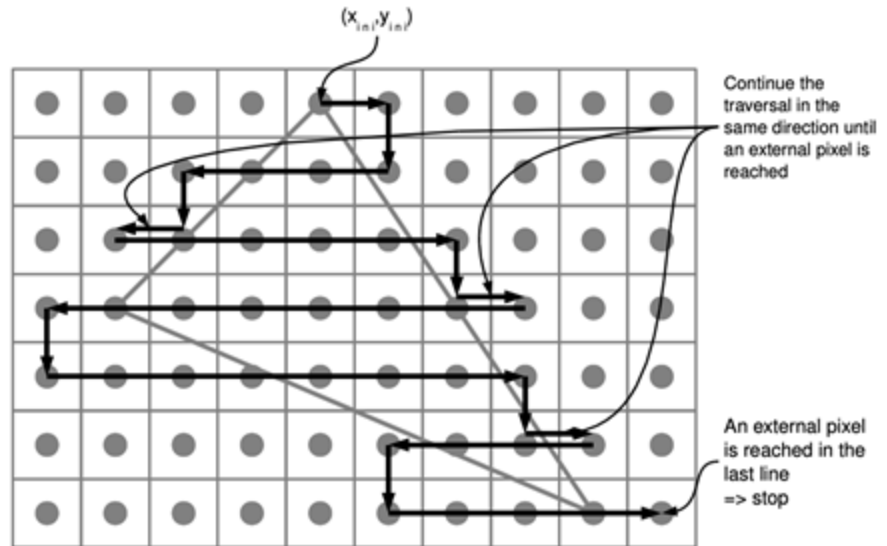


Fig. 7. Zig-zag traversal algorithm.

Referência recomendada

[Home](#)

[Donate](#) ❤️

Rasterization: a Practical Implementation

Distributed under the terms of the [CC BY-NC-ND 4.0](#) License.

[An Overview of the Rasterization Algorithm](#)

[The Projection Stage](#)

[The Rasterization Stage](#)

[The Visibility Problem, the Depth Buffer Algorithm and Depth Interpolation](#)

[Perspective Correct Interpolation and Vertex Attributes](#)

[Rasterization: a Practical Implementation](#)

[Source Code \(external link GitHub\)](#)

<https://www.scratchapixel.com/lessons/3d-basic-rendering/rasterization-practical-implementation/overview-rasterization-algorithm.html>

Projeto 1 : Primeira Parte

Fazer um renderizador:

- 1 – Capaz de desenhar Pontos
- 2 – Capaz de desenhar Linhas
- 3 – Capaz de desenhar Triângulos

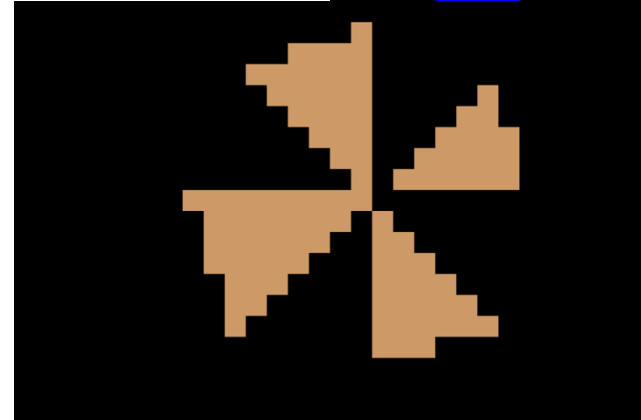
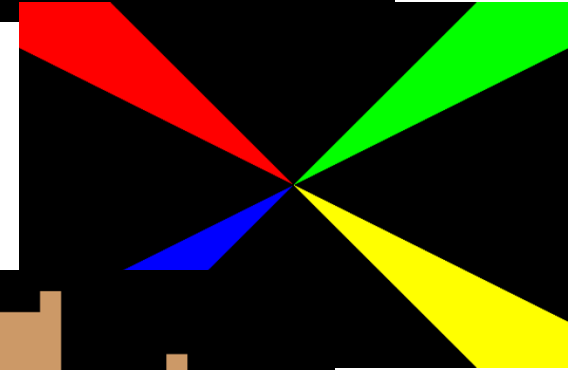
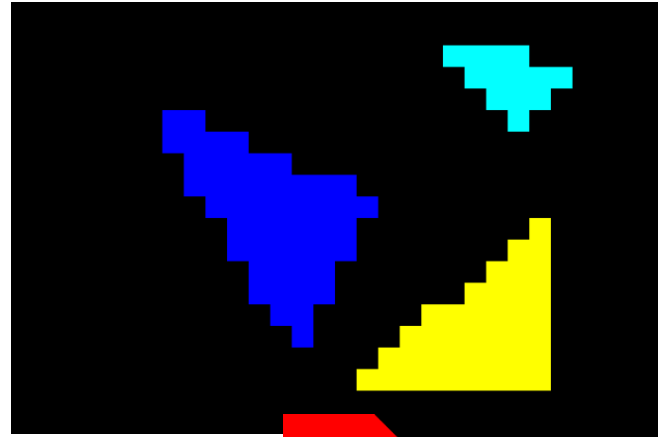
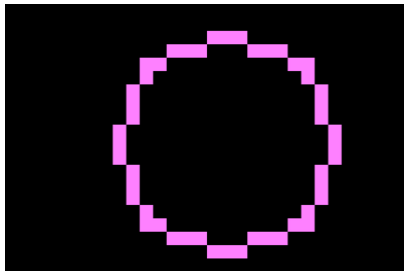
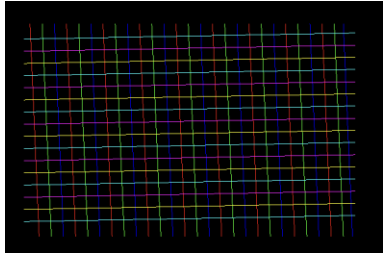
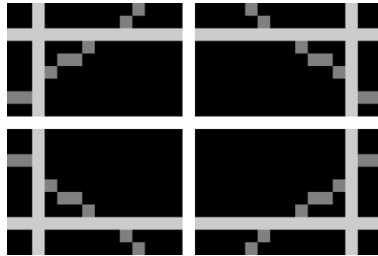
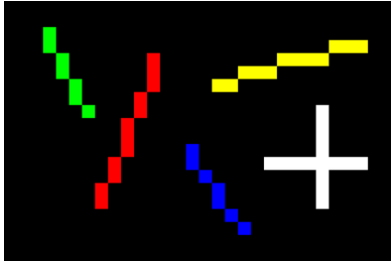
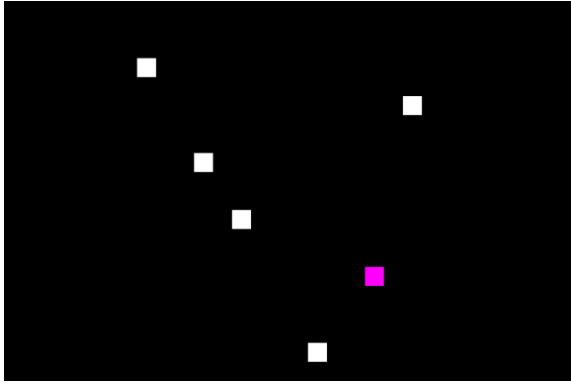
Data de Entrega:

19/8/2025 às 23:59, via Blackboard (<https://insper.blackboard.com/>)

Detalhes:

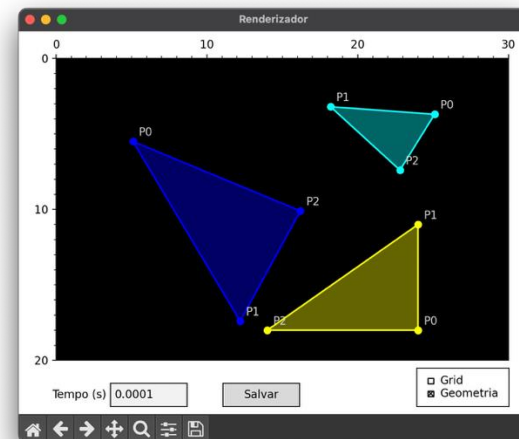
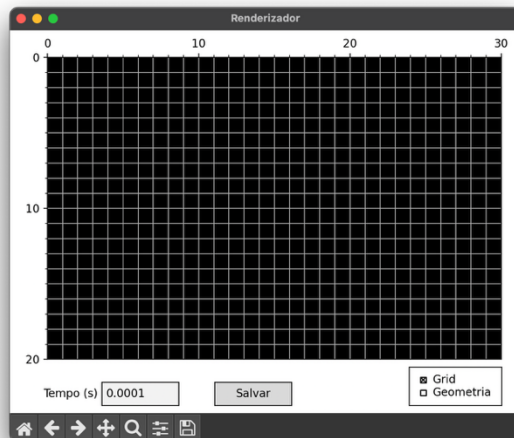
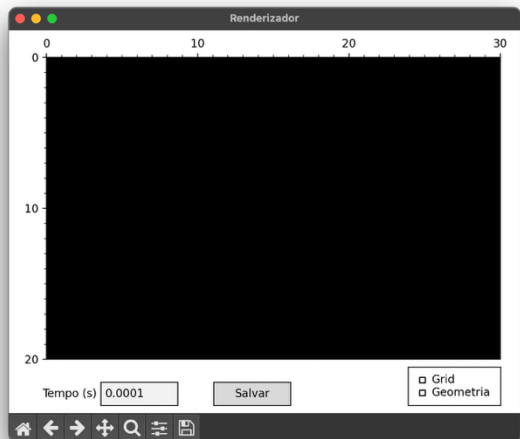
Página da Disciplina (<https://lpsoares.github.io/ComputacaoGrafica/>)

Exemplos



Renderizador

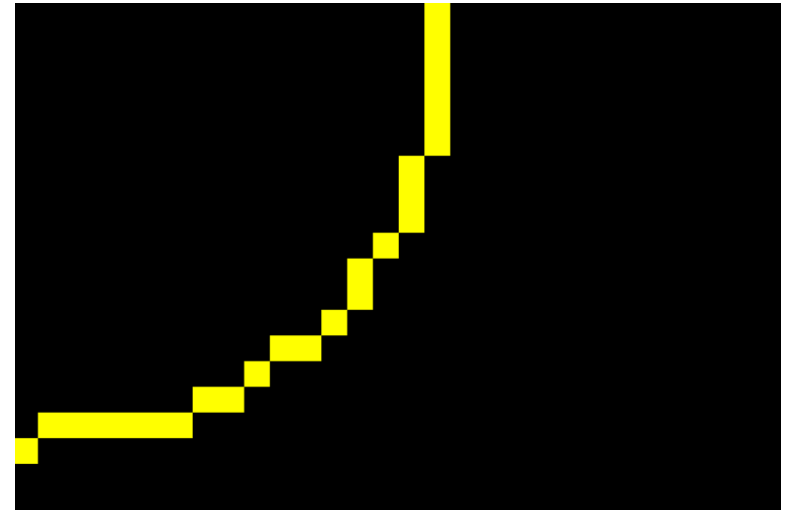
Possível mostrar Grid e Geometria (nessa fase do projeto).



Extra

Desenhar um círculo (ou pelo menos parte dele).

```
<X3D>
  <Scene>
    <Transform>
      <Shape>
        <Circle2D radius='16' />
        <Appearance>
          <Material emissiveColor='1 1 0' />
        </Appearance>
      </Shape>
    </Transform>
  </Scene>
</X3D>
```



Computação Gráfica

Luciano Soares

<lpsoares@insper.edu.br>

Fabio Orfali

<fabioO1@insper.edu.br>