## 数据科学和大数据处理第一次作业

刘群\*

## 地球系统科学研究中心

Center for Earth System Science

## 2015 年 4 月

**1.** 假设 p 是分布在 0 到 1 之间的均匀分布 (UniformDistribution), 即关于 x 的概率密度函数 p 满足: x 在 0 和 1 之间时 p(x) = 1, 其余 x 取值时 p(x) = 0。推导关于 p 的两个无关采样  $x_1$  和  $x_2$ , 其平均值的分布与方差特征。并使用 MATLAB 验证多次采样下的均值分布趋近于正态分布。

一般来说, 多次采样的均值和方差的无偏估计分别为

$$\bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i, \quad s^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})^2$$

从而有, 当 n=2 时, 均值为

$$\bar{x} = \frac{x_1 + x_2}{2}$$

方差为

$$s^{2} = \frac{1}{2-1} \left( (x_{1} - \bar{x})^{2} + (x_{2} - \bar{x})^{2} \right) = \frac{(x_{1} - x_{2})^{2}}{2}$$

下面用 MATLAB 验证多次采样下的均值分布趋于正态分布, 如图??所示, 当采样点个数为 1 时, 样本是均匀分布, 随着采样点的数目增加, 比如说增加到 30 时, 所有样本点的均值已经趋于正态分布。

**2.** 设定基于随机变量 x 的 n 个采样的偏斜度 (Skewness) 样本估计为:

$$b_1 = \frac{m_3}{s^3} = \frac{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})^3}{\left[\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})^2\right]^{\frac{3}{2}}}$$

其中  $x_i$  为 x 的第 i 个采样, 而 x 为其样本均值。对以下问题进行说明:

- 1) b<sub>1</sub> 是否为对真实偏斜度的无偏估计;
- 2) b<sub>1</sub> 是否能正确估计概率密度分布的偏斜度其符号 (即左偏或右偏).

<sup>\*</sup>电子邮件: liu-q14@mails.tsinghua.edu.cn,学号: 2014211591

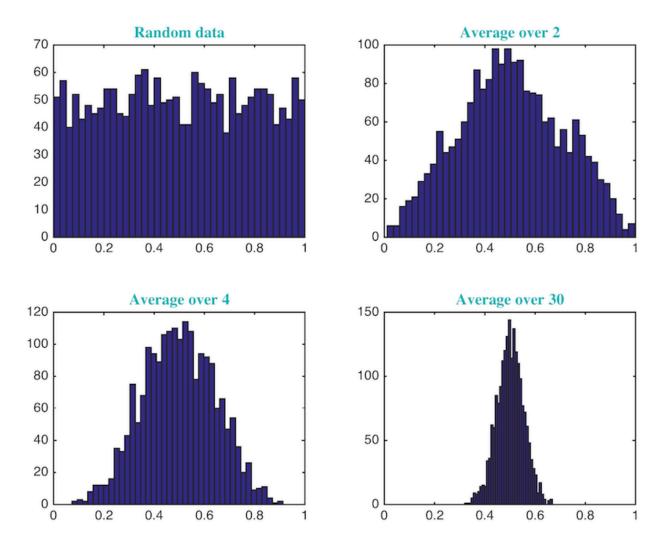


图 1: 中心极限定理的验证

(1)  $b_1$  不是为对真实偏斜度的无偏估计, 原因如下: 随机变量 X 的偏斜度  $\gamma_1$  的定义为:

$$\begin{split} \gamma_1 = & E\left[\left(\frac{X - \mu}{\sigma}\right)^3\right] = \frac{E\left[(X - \mu)^3\right]}{\sigma^3} \\ = & \frac{E\left[X^3 - 3X^2\mu + 3X\mu^2 + \mu^3\right]}{\sigma^3} \\ = & \frac{E\left[X^3\right] - E[3X^2\mu] + E[3X\mu^2] - E\left[\mu^3\right]}{\sigma^3} \\ = & \frac{E\left[X^2\right] E[X] - 3\mu E[X^2] + 3\mu^2 E[X] - \mu^3}{\sigma^3} \\ = & \frac{(\mu^2 + \sigma^2)\mu - 3\mu(\mu^2 + \sigma^2) + 3\mu^3 + \mu^3}{\sigma^3} \\ = & \frac{-2\mu\sigma^2}{\sigma^3} = \frac{-2\mu}{\sigma} \end{split}$$

$$E(b_{1}) = E\left(\frac{\frac{1}{n}\sum i = 1^{n}(x_{i} - \bar{x})^{3}}{\left[\frac{1}{n-1}\sum i = 1^{n}(x_{i} - \bar{x})^{2}\right]^{\frac{3}{2}}}\right) = \frac{\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}E(x_{i} - \bar{x})^{3}}{E(s^{3})} = \frac{E(x_{i} - \bar{x})^{3}}{E(s^{2})E(s)}$$

$$= \frac{E(x_{i}^{3} - 3x_{i}^{2}\bar{x} + 3x\bar{x}^{2} - \bar{x}^{3})}{\sigma^{2}E(s)} = \frac{E(x_{i}^{3}) - 3E(x_{i}^{2}\bar{x}) + 3E(x\bar{x}^{2}) - E(\bar{x}^{3})}{\sigma^{2}E(s)}$$

$$= \frac{(\mu^{2} + \sigma^{2})\mu - 3\left[\frac{-2\mu\sigma^{2}}{n} + \frac{n+2}{n}\sigma^{2}\mu + \mu^{3}\right] + 2E(\bar{x}^{3})}{\sigma^{2}E(s)} \text{ (Because } E(x_{i}\bar{x}^{2}) = E(\bar{x}^{3}))$$

$$= \frac{(\mu^{2} + \sigma^{2})\mu - 3\left[\frac{-2\mu\sigma^{2}}{n} + \frac{n+2}{n}\sigma^{2}\mu + \mu^{3}\right] + 2\left(-2\mu\sigma^{2}/n^{2} + 3\sigma^{2}\mu/n + \mu^{3}\right)}{\sigma^{2}E(s)}$$

$$= \frac{-2(n-2)(n-1)\mu\sigma^{2}}{n^{2}\sigma^{2}E(s)} = \frac{-2\mu}{E(s)}\frac{(n-2)(n-1)}{n^{2}}$$

$$\neq \frac{-2\mu}{\sigma}$$

故 b<sub>1</sub> 是真实偏斜度的有偏估计。

- (2) 当 n 很大时, $b_1$  可以看成是真实偏斜度的一个近似估计,因此可以正确估计偏斜度的符号,但是 当 n 很小、即样本比较少时,可能会造成一些误判。
- 3. 证明最优插值 (Optimal Interpolation, OI) 所导出的增益矩阵:

$$(B^{-1} + H^T R^{-1} H)^{-1} H^T R^{-1}$$

与基于三维变分法 (Three-Dimensional Variational Method, 3D-Var) 导出的增益矩阵:

$$(BH^T)(R+HBH^T)^{-1}$$

相等。

证明:分别在两个矩阵的左边乘以  $(B^{-1} + H^T R^{-1} H)$ , 右边乘以  $(R + H B H^T)$ , 有最优插值的增益矩阵变为:

$$(B^{-1} + H^{T}R^{-1}H) (B^{-1} + H^{T}R^{-1}H)^{-1} H^{T}R^{-1} (R + HBH^{T})$$

$$= H^{T}R^{-1} (R + HBH^{T})$$

$$= H^{T} + H^{T}R^{-1}HBH^{T}$$

基于三维变分法的增益矩阵变为:

$$(B^{-1} + H^{T}R^{-1}H) (BH^{T}) (R + HBH^{T})^{-1} (R + HBH^{T})$$

$$= (B^{-1} + H^{T}R^{-1}H) (BH^{T})$$

$$= H^{T} + H^{T}R^{-1}HBH^{T}$$

对比上面最终的结果可以看到,两种方法导出的增益矩阵是相等的。