# Régression en grande dimension

### Laurent Rouvière

#### 2020-06-17

## Table des matières

P	resentation	1
1	Introduction à la grande dimension         1.1 Fléau de la dimension pour les plus proches voisins	4
2	Régression sur composantes         2.1 Sélection de variables	<b>8</b>
	2.2       Régression sur composantes principales (méthodo)	
3	Régressions pénalisées (ou sous contraintes)3.1 Ridge et lasso avec glmnet	26
4	Modèle additif 4.1 Pseudo backfitting	38

### Présentation

Ce tutoriel présente quelques exercices d'application du cours Modèle linéaire en grande dimension. On pourra trouver les documents de cours ainsi que les données utilisées à l'adresse suivante <a href="https://lrouviere.gi">https://lrouviere.gi</a> thub.io/stat\_grand\_dim/. Des connaissances de base en R sont nécessaires. Le tutoriel se structure en 4 parties :

- Fléau de la dimension : identification du problème de la dimension pour le problème de régression ;
- Régression sur composantes : présentation des algorithmes PCR et PLS;
- Régressions pénalisées : régularisation à l'aide de pénalités de type Ridge/Lasso
- Modèle additif : conservation de la structure additive du modèle linéaire mais modélisation non paramétrique des composantes.

# 1 Introduction à la grande dimension

Nous proposons ici d'illustrer le problème de la grande dimension en régression. On commencera par étudier, à l'aide de simulation, ce problème pour l'estimateurs des k plus proches voisins, puis pour les estimateurs des

moindres carrés dans le modèle linéaire. Quelques exercices sont ensuite proposées pour calculer les vitesses de convergence de ces estimateurs dans des modèles simples.

### 1.1 Fléau de la dimension pour les plus proches voisins

La fonction suivante permet de générer un échantillon d'apprentissage et un échantillon test selon le modèle

$$Y = X_1^2 + \dots + X_p^2 + \varepsilon$$

où les  $X_j$  sont uniformes i.i.d de loi uniorme sur [0,1] et le bruit  $\varepsilon$  suit une loi  $\mathcal{N}(0,0.5^2)$ .

```
> simu <- function(napp=300,ntest=500,p=3,graine=1234){
+ set.seed(graine)
+ n <- napp+ntest
+ X <- matrix(runif(n*p),ncol=p)
+ Y <- apply(X^2,1,sum)+rnorm(n,sd=0.5)
+ Yapp <- Y[1:napp]
+ Ytest <- Y[-(1:napp)]
+ Xapp <- data.frame(X[1:napp,])
+ Xtest <- data.frame(X[-(1:napp),])
+ return(list(Xapp=Xapp,Yapp=Yapp,Xtest=Xtest,Ytest=Ytest))
+ }
> df <- simu(napp=300,ntest=500,p=3,graine=1234)</pre>
```

La fonction knn.reg du package FNN permet de construire des estimateurs des k plus proches voisins en régression. On peut par exemple faire du 3 plus proches voisin avec

```
> library(FNN)
> mod3ppv <- knn.reg(train=df$Xapp,y=df$Yapp,k=3)</pre>
```

Parmi toutes les sorties proposées par cette fonction on a notamment

```
> mod3ppv$PRESS
[1] 98.98178
```

qui renvoie la somme des carrés des erreurs de prévision par validation croisée Leave-One-Out (LOO). On peut ainsi obtenir l'erreur quadratique moyenne par LOO

```
> mod3ppv$PRESS/max(c(nrow(df$Xapp),1))
[1] 0.3299393
```

- 1. Construire la fonction sel.k qui admet en entrée :
  - une grille de valeurs possibles de plus proches voisins (un vecteur).
  - une matrice **Xapp** de dimension  $n \times p$  qui contient les valeurs variables explicatives.
  - un vecteur **Yapp** de dimension n qui contient les valeurs de la variable à expliquer

et qui renvoie en sortie la valeur de k dans la grille qui minimise l'erreur LOO présentée ci-dessus.

```
> sel.k <- function(K_cand=seq(1,50,by=5),Xapp,Yapp){
+ ind <- 1
+ err <- rep(0,length(K_cand))
+ for (k in K_cand){
+ modkppv <- knn.reg(train=Xapp,y=Yapp,k=k)
+ err[ind] <- modkppv$PRESS/max(c(nrow(Xapp),1))
+ ind <- ind+1
+ }
+ return(K_cand[which.min(err)])
+ }</pre>
```

Une fois la fonction créée, on peut calculer l'erreur de l'estimateur sélectionné sur un échantillon test avec

```
> k.opt <- sel.k(seq(1,50,by=5),df$Xapp,df$Yapp)
> prev <- knn.reg(train=df$Xapp,y=df$Yapp,test=df$Xtest,k=k.opt)$pred
> mean((prev-df$Ytest)^2)
[1] 0.283869
```

2. On souhaite comparer les erreurs des règles des k plus proches voisins en fonction de la dimension. On considère 4 dimensions collectées dans le vecteur DIM et la grille de valeurs de k suivantes :

```
> DIM <- c(1,5,10,50)
> K_cand <- seq(1,50,by=5)
```

Pour chaque valeur de dimension répéter B=100 fois :

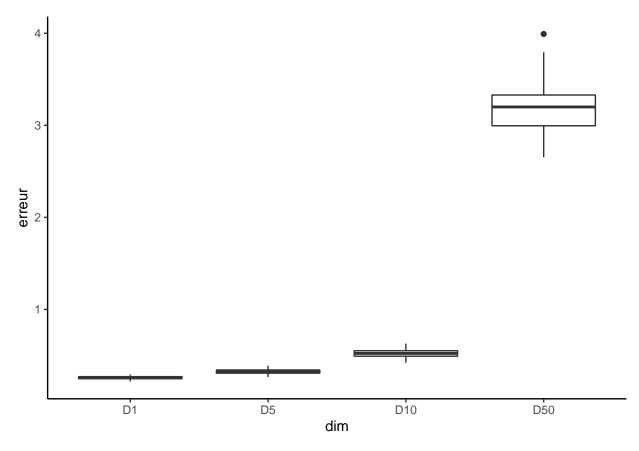
- simuler un échantillon d'apprentissage de taille 300 et test de taille 500
- calculer la valeur optimale de k dans  $\mathbf{K}$ \_cand grâce à sel. $\mathbf{k}$
- calculer l'erreur de l'estimateur sélectionné sur un échantillon test.

On pourra stocker les résultats dans une matrice de dimension  $B \times 4$ .

```
> B <- 100
> mat.err <- matrix(0,ncol=length(DIM),nrow=B)
> for (p in 1:length(DIM)){
+    for (i in 1:B){
+    df <- simu(napp=300,ntest=500,p=DIM[p],graine=1234*p+2*i)
+    k.opt <- sel.k(K_cand,df$Xapp,df$Yapp)
+    prev <- knn.reg(train=df$Xapp,y=df$Yapp,test=df$Xtest,k=k.opt)$pred
+ mat.err[i,p] <- mean((prev-df$Ytest)^2)
+    }
+ }</pre>
```

3. A l'aide d'indicateurs numériques et de boxplots, comparer la distribution des erreurs en fonction de la dimension.

```
> df1 <- pivot_longer(df,cols=everything(),names_to="dim",values_to="erreur")
> df1 <- df1 %>% mutate(dim=fct_relevel(dim,nom.dim))
> ggplot(df1)+aes(x=dim,y=erreur)+geom_boxplot()+theme_classic()
```



#### 3. Conclure

Les estimateurs sont moins précis lorsque la dimension augmente. C'est le fléau de la dimension.

### 1.2 Influence de la dimension dans le modèle linéaire

En vous basant sur l'exercice précédent, proposer une illustration qui peut mettre en évidence la précision d'estimation dans le modèle linéaire en fonction de la dimension. On pourra par exemple considérer le modèle linaire suivant

$$Y = X_1 + 0X_2 + \dots + 0X_p + \varepsilon$$

et étudier la performance de l'estimateur MCO du coefficient de  $X_1$  pour différentes valeurs de p. Par exemple avec p dans le vecteur

```
> DIM <- c(0,50,100,200)
```

Les données pourront être générées avec la fonction suivante

```
> n <- 250
> p <- 1000
> X <- matrix(runif(n*p),ncol=p)
> simu.lin <- function(X,graine){
+    set.seed(graine)
+    Y <- X[,1]+rnorm(nrow(X),sd=0.5)
+    df <- data.frame(Y,X)
+    return(df)
+ }</pre>
```

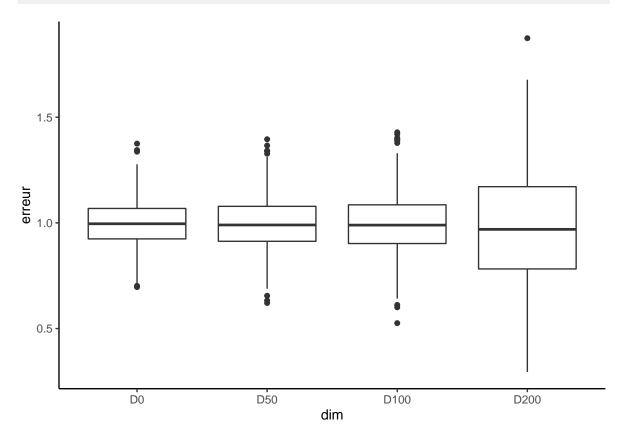
On s'intéresse à la distribution de  $\hat{\beta}_1$  en fonction de la dimension. Pour ce faire, on calcule un grand nombre d'estimateurs de  $\hat{\beta}_1$  pour différentes valeurs de p.

```
> B <- 500
> matbeta1 <- matrix(0,nrow=B,ncol=length(DIM))
> for (i in 1:B){
+    dftot <- simu.lin(X,i+1)
+    for (p in 1:length(DIM)){
+        dfp <- dftot[,(1:(2+DIM[p]))]
+        mod <- lm(Y~.,data=dfp)
+        matbeta1[i,p] <- coef(mod)[2]
+    }
+ }</pre>
```

On compare, pour chaque dimension considérée, les distributions de  $\widehat{\beta}_1$ :

```
> df <- data.frame(matbeta1)
> nom.dim <- paste("D",DIM,sep="")
> names(df) <- nom.dim</pre>
```

```
en visualisant la distribution avec un boxplot
> df1 <- gather(df,key="dim",value="erreur")
> df1 <- df1 %>% mutate(dim=fct_relevel(dim,nom.dim))
> ggplot(df1)+aes(x=dim,y=erreur)+geom_boxplot()+theme_classic()
```



On retrouve bien que la dimension impacte notamment la variance des estimateurs.

#### 1.3 Exercices

Exercice 1.1 (Distances entre deux points, voir [@gir15). ]

Soit  $X^{(1)}=(X_1^{(1)},\ldots,X_p^{(1)})$  et  $X^{(2)}=(X_1^{(2)},\ldots,X_p^{(2)})$  deux variables aléatoires indépendantes de loi uniforme sur l'hypercube  $[0,1]^p$ . Montrer que

$$\mathbf{E}[\|X^{(1)} - X^{(2)}\|^2] = \frac{p}{6} \text{ et } \sigma[\|X^{(1)} - X^{(2)}\|^2] \approx 0.2\sqrt{p}.$$

Soit U et U' deux variables aléatoires indépendantes de loi uniforme sur [0,1]. On a

$$\mathbf{E}[\|X^{(1)} - X^{(2)}\|^2] = \sum_{k=1}^p \mathbf{E}\left[\left(X_k^{(1)} - X_k^{(2)}\right)\right] = p\mathbf{E}[(U - U')^2] = p(2\mathbf{E}[U^2] - 2\mathbf{E}[U]^2) = \frac{p}{6}$$

car  $\mathbf{E}[U^2] = 1/3$  et  $\mathbf{E}[U] = 1/2$ . De même

$$\sigma[\|X^{(1)} - X^{(2)}\|^2] = \sqrt{\sum_{k=1}^{p} \mathbf{V}\left[\left(X_k^{(1)} - X_k^{(2)}\right)\right]} = \sqrt{p\mathbf{V}[(U' - U)^2]} \approx 0.2\sqrt{p}$$

car

$$\mathbf{E}[(U'-U)^4] = \int_0^1 \int_0^1 (x-y)^4 dxdy = \frac{1}{15}$$

et donc  $\mathbf{V}[(U'-U)^2] = 1/15 - 1/36 \approx 0.04$ .

Exercice 1.2 (Vitesse de convergence pour l'estimateur à noyau).

On considère le modèle de régression

$$Y_i = m(x_i) + \varepsilon_i, \quad i = 1, \dots, n$$

où  $x_1, \ldots, x_n \in \mathbb{R}^d$  sont déterministes et  $\varepsilon_1, \ldots, \varepsilon_n$  sont des variables i.i.d. d'espérance nulle et de variance  $\sigma^2 < +\infty$ . On désigne par  $\|\cdot\|$  la norme Euclidienne dans  $\mathbb{R}^d$ . On définit l'estimateur localement constant de m en  $x \in \mathbb{R}^d$  par :

$$\hat{m}(x) = \operatorname*{argmin}_{a \in \mathbb{R}} \sum_{i=1}^{n} (Y_i - a)^2 K\left(\frac{\|x_i - x\|}{h}\right)$$

où h > 0 et pour  $u \in \mathbb{R}, K(u) = \mathbf{1}_{[0,1]}(u)$ . On suppose que  $\sum_{i=1}^{n} K\left(\frac{\|x_i - x\|}{h}\right) > 0$ .

1. Donner la forme explicite de  $\hat{m}(x)$ .

En annulant la dérivée par rapport à a, on obtient

$$\hat{m}(x) = \frac{\sum_{i=1}^{n} Y_i K\left(\frac{\|x_i - x\|}{h}\right)}{\sum_{i=1}^{n} K\left(\frac{\|x_i - x\|}{h}\right)}.$$

2. Montrer que

$$\mathbf{V}[\hat{m}(x)] = \frac{\sigma^2}{\sum_{i=1}^n K\left(\frac{\|x_i - x\|}{h}\right)}$$

et

$$\mathbf{E}[\hat{m}(x)] - m(x) = \frac{\sum_{i=1}^{n} (m(x_i) - m(x)) K\left(\frac{\|x_i - x\|}{h}\right)}{\sum_{i=1}^{n} K\left(\frac{\|x_i - x\|}{h}\right)}.$$

Ces propriétés se déduisent directement en remarquant que  $\mathbf{V}[Y_i] = \sigma^2$  et  $\mathbf{E}[Y_i] = m(x_i)$ .

3. On suppose maintenant que m est Lipschitzienne de constante L, c'est-à-dire que  $\forall (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d$ 

$$|m(x_1) - m(x_2)| \le L||x_1 - x_2||.$$

Montrer que

$$|\text{biais}[\hat{m}(x)]| \leq Lh.$$

On a  $|m(x_i) - m(x)| \le L||x_i - x||$ . Or

$$K\left(\frac{\|x_i - x\|}{h}\right)$$

est non nul si et seulement si  $||x_i - x|| \le h$ . Donc pour tout i = 1, ..., n

$$L||x_i - x||K\left(\frac{||x_i - x||}{h}\right) \le LhK\left(\frac{||x_i - x||}{h}\right).$$

D'où le résultat.

4. On suppose de plus qu'il existe une constante  $C_1$  telle que

$$C_1 \le \frac{\sum_{i=1}^n \mathbf{1}_{B_h}(x_i - x)}{n \operatorname{Vol}(B_h)},$$

où  $B_h = \{u \in \mathbb{R}^d : ||u|| \le h\}$  est la boule de rayon h dans  $\mathbb{R}^d$  et  $\operatorname{Vol}(A)$  désigne le volume d'un ensemble  $A \subset \mathbb{R}^d$ . Montrer que

$$\mathbf{V}[\hat{m}(x)] \le \frac{C_2 \sigma^2}{nh^d},$$

où  $C_2$  est une constante dépendant de  $C_1$  et d à préciser.

On a

$$\mathbf{V}[\hat{m}(x)] = \frac{\sigma^2}{\sum_{i=1}^n K\left(\frac{\|x_i - x\|}{h}\right)} = \frac{\sigma^2}{\sum_{i=1}^n \mathbf{1}_{B_h}(x_i - x)}.$$

Or

$$\sum_{i=1}^{n} \mathbf{1}_{B_h}(x_i - x) \ge C_1 n \operatorname{Vol}(B_h) \ge C_1 \gamma_d n h^d$$

où  $\gamma_d$  désigne le volume e la boule unité en dimension d. On a donc

$$\mathbf{V}[\hat{m}(x)] \le \frac{\sigma^2}{C_1 \gamma_d n h^d}.$$

5. Déduire des questions précédentes un majorant de l'erreur quadratique moyenne de  $\hat{m}(x)$ .

On déduit

$$\mathbf{E}[(\hat{m}(x) - m(x))^2] \le L^2 h^2 + \frac{C_2 \sigma^2}{n h^d}.$$

6. Calculer  $h_{\text{opt}}$  la valeur de h qui minimise ce majorant. Que vaut ce majorant lorsque  $h = h_{\text{opt}}$ ? Comment varie cette vitesse lorsque d augmente? Interpréter.

Soit M(h) le majorant. On a

$$M(h)' = 2hL^2 - \frac{C_2\sigma^2d}{n}h^{-d-1}.$$

La dérivée s'annule pour

$$h_{\text{opt}} = \frac{2L^2}{C_2 \sigma^2 d} n^{-\frac{1}{d+2}}.$$

Lorsque  $h = h_{\text{opt}}$  l'erreur quadratique vérifie

$$\mathbf{E}[(\hat{m}(x) - m(x))^2] = O\left(n^{-\frac{2}{d+2}}\right).$$

# 2 Régression sur composantes

Les performances des estimateurs classiques (MCO) des paramètres du modèle linéaire

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_d X_d + \varepsilon$$

peuvent se dégrader lorsque la dimension d est grande ou en présence de dépendance linéaire entre les variables explicatives. Les régressions sur composantes consistent à trouver de nouvelles composantes  $Z_k, j = k, \ldots, q$  avec  $q \leq p$  qui s'écrivent le plus souvent comme des combinaisons linéaires des  $X_j$  dans l'idée de diminuer le nombre de paramètres du modèlé ou la dépendance entre les covariables. Il existe plusieurs façons de construire ces composantes, dans cette partie nous proposons :

- la **régression sous composantes principales (PCR)** : il s'agit de faire simplement une ACP sur la matrice des variables explicatives;
- la **régression partial least square (PLS)** qui fait intervenir la variable cible dans la construction des composantes.

Nous commençons par un bref rappel sur la sélection de variables.

#### 2.1 Sélection de variables

On considère le jeu de données ozone.txt où on cherche à expliquer la concentration maximale en ozone relevée sur une journée (variable maxO3) par d'autres variables essentiellement météorologiques.

```
> ozone <- read.table("data/ozone.txt")</pre>
> head(ozone)
               T9 T12 T15 Ne9 Ne12 Ne15
        max03
                                             Vx9
                                                    Vx12
                                                           Vx15 max03v
20010601 87 15.6 18.5 18.4 4
                                4
                                       8 0.6946 -1.7101 -0.6946
                                                                    84
                                  5
                                       7 -4.3301 -4.0000 -3.0000
20010602
           82 17.0 18.4 17.7 5
                                                                    87
20010603
          92 15.3 17.6 19.5 2 5
                                       4 2.9544 1.8794 0.5209
                                                                    82
20010604
         114 16.2 19.7 22.5 1 1
                                       0 0.9848 0.3473 -0.1736
                                                                    92
          94 17.4 20.5 20.4 8
                                8
                                       7 -0.5000 -2.9544 -4.3301
20010605
                                                                   114
20010606
           80 17.7 19.8 18.3 6 6
                                       7 -5.6382 -5.0000 -6.0000
                                                                    94
         vent pluie
20010601 Nord
                Sec
20010602
         Nord
                Sec
20010603
          Est
                Sec
20010604 Nord
                Sec
20010605 Ouest
                Sec
20010606 Ouest Pluie
```

1. Ajuster un modèle linéaire avec 1m et analyser la pertinence des variables explicatives dans le modèle.

```
> lin.complet <- lm(max03~.,data=ozone)
> summary(lin.complet)

Call:
lm(formula = max03 ~ ., data = ozone)

Residuals:
    Min    1Q    Median    3Q    Max
```

```
-51.814 -8.695 -1.020 7.891 40.046
Coefficients:
          Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) 16.26536 15.94398 1.020 0.3102
T9
           0.03917
                    1.16496 0.034
                                    0.9732
T12
          1.97257
                    1.47570 1.337
                                    0.1844
T15
          0.45031 1.18707 0.379 0.7053
Ne9
          -2.10975
                    0.95985 -2.198 0.0303 *
                  1.42634 -0.425 0.6721
Ne12
          -0.60559
Ne15
          -0.01718 1.03589 -0.017 0.9868
Vx9
          0.48261 0.98762 0.489 0.6262
Vx12
          0.51379 1.24717 0.412
                                    0.6813
          0.72662
Vx15
                    0.95198 0.763
                                    0.4471
max03v
         ventNord
         0.53956 6.69459 0.081 0.9359
ventOuest
          5.53632
                    8.24792 0.671
                                    0.5037
ventSud
          5.42028
                    7.16180 0.757
                                    0.4510
pluieSec
         3.24713 3.48251 0.932 0.3534
Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
Residual standard error: 14.51 on 97 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.7686,
                          Adjusted R-squared: 0.7352
F-statistic: 23.01 on 14 and 97 DF, p-value: < 2.2e-16
> anova(lin.complet)
Analysis of Variance Table
Response: max03
        Df Sum Sq Mean Sq F value
                                  Pr(>F)
T9
         1 43138 43138 205.0160 < 2.2e-16 ***
         1 11125
                 11125 52.8706 9.165e-11 ***
T12
T15
             876
                    876 4.1619 0.0440614 *
         1
         1 3244
                  3244 15.4170 0.0001613 ***
Ne9
Ne12
        1 232
                    232 1.1035 0.2961089
             5
Ne15
         1
                      5 0.0248 0.8752847
         1
Vx9
             2217
                    2217 10.5355 0.0016079 **
Vx12
         1 1
                     1 0.0049 0.9443039
             67
                         0.3186 0.5737491
Vx15
        1
                     67
         1 6460
                    6460 30.6993 2.584e-07 ***
max03v
vent
         3
            234
                     78
                         0.3709 0.7741473
              183
                    183 0.8694 0.3534399
pluie
         1
Residuals 97 20410
                     210
Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
```

Il semble que quelques variables ne sont pas nécessaires dans le modèle.

2. Expliquer les sorties de la commande

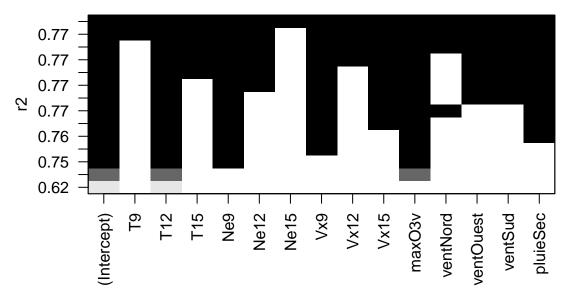
```
> library(leaps)
> mod.sel <- regsubsets(max03~.,data=ozone,nvmax=14)
> summary(mod.sel)
Subset selection object
Call: regsubsets.formula(max03 ~ ., data = ozone, nvmax = 14)
14 Variables (and intercept)
```

```
Forced in Forced out
Т9
              FALSE
                         FALSE
T12
              FALSE
                         FALSE
T15
              FALSE
                         FALSE
             FALSE
                         FALSE
Ne9
Ne12
             FALSE
                         FALSE
Ne15
             FALSE
                         FALSE
Vx9
                         FALSE
             FALSE
Vx12
             FALSE
                         FALSE
Vx15
                         FALSE
              FALSE
max03v
             FALSE
                         FALSE
ventNord
              FALSE
                         FALSE
ventOuest
              FALSE
                         FALSE
ventSud
              FALSE
                         FALSE
             FALSE
                         FALSE
pluieSec
1 subsets of each size up to 14
Selection Algorithm: exhaustive
          T9 T12 T15 Ne9 Ne12 Ne15 Vx9 Vx12 Vx15 max03v ventNord ventOuest
         \Pi = \Pi
                                    H=H=H=H=-H=H
                                                  \mathbf{u}=\mathbf{u}
   (1)
         0 0 0 0
                               11 11
                                             11 11
   (1)
5
  (1)
6
   (1)
   (1)
8
   (1
10
  (1)
                                                                  11 * 11
    (1)
         " " "*" "*" "*" "*"
                               11 11
                                                                  "*"
12
   (1)
   ( 1 ) "*" "*" "*" "*" "*"
                                                         "*"
                                                                  11 * 11
   ( 1 ) "*" "*" "*" "*" "*"
                                                                  "*"
          ventSud pluieSec
1
   (1)
   (1)
          11 11
3
   (1)
   (1)
5
  (1)
6
   (1)
          \Pi = \Pi
7
   (1)
8
   (1)
9
   (1)
10 (1)
   ( 1
       )
11
12 (1)
                  "*"
13 (1) "*"
                  11 * 11
14 (1) "*"
```

On obtient une table avec des étoiles qui permettent de visualiser les meilleurs modèles à 1, 2, ..., 8 variables au sens du  $\mathbb{R}^2$ .

3. Sélectionner le meilleur modèle au sens du  $\mathbb{R}^2$ . Que remarquez-vous?

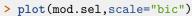
```
> plot(mod.sel,scale="r2")
```

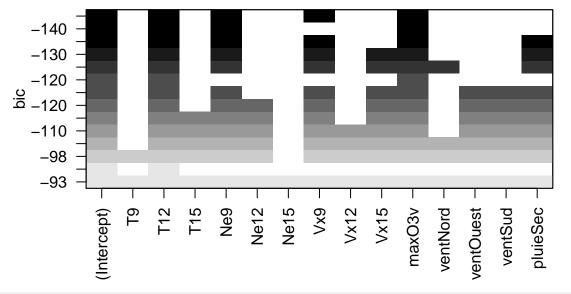


### \begin{corR}

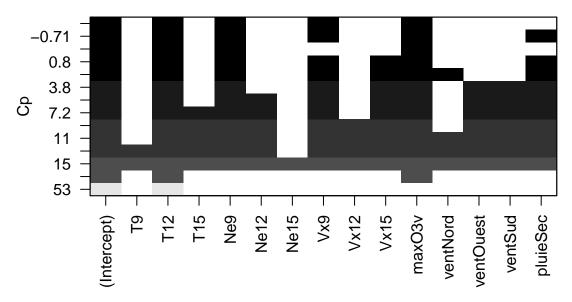
Le meilleur modèle est le modèle complet. C'est logique puisque le  $\(R^2\)$  va toujours privilégier le modèle le plus complexe, c'est un critère  $\text{texttt}\{d\text{textquotesingle}\}$  ajustement}.  $\end{corR}$ 

4. Faire de même pour le  $C_p$  et le BIC. Que remarquez-vous pour les variables explicatives qualitatives ?





> plot(mod.sel,scale="Cp")



Ces critères choisissent ici le même modèle, avec 4 variables. On remarque que les variables qualitatives ne sont pas réellement traitées comme des variables : une modalité est égale à une variable. Par conséquent, cette procédure ne permet pas vraiment de sélectionner des variables qualitatives.

- 5. Comparer cette méthode avec des modèles sélectionnées par la fonction step ou la fonction bestglm du package bestglm.
  - La fonction step permet de faire de la sélection pas à pas. Par exemple, pour une procédure descendante avec le critère AIC on utilisera :

— La fonction bestglm permet quant à elle de faire des sélections exhaustive ou pas à pas, on pour l'utiliser pour tous les glm. Attention les variables qualitatives doivent être des facteurs et la variable à expliquer doit être positionnée en dernière colonne pour cette fonction.

```
> ozone1 <- ozone %>% mutate(vent=as.factor(vent),pluie=as.factor(pluie)) %>%
    select(-max03, everything())
> library(bestglm)
> model.bglm <- bestglm(ozone1,IC="BIC")</pre>
> model.bglm$BestModel %>% summary()
Call:
lm(formula = y ~ ., data = data.frame(Xy[, c(bestset[-1], FALSE),
    drop = FALSE, y = y)
Residuals:
    Min
             1Q Median
                              30
                                     Max
-52.396 -8.377 -1.086
                          7.951
                                 40.933
Coefficients:
            Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
```

```
(Intercept) 12.63131
                                  1.148 0.253443
                       11.00088
T12
             2.76409
                        0.47450
                                  5.825 6.07e-08 ***
                                -3.722 0.000317 ***
Ne9
            -2.51540
                        0.67585
Vx9
             1.29286
                        0.60218
                                  2.147 0.034055 *
max03v
             0.35483
                        0.05789
                                  6.130 1.50e-08 ***
Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
Residual standard error: 14 on 107 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.7622,
                                Adjusted R-squared: 0.7533
F-statistic: 85.75 on 4 and 107 DF, p-value: < 2.2e-16
```

#### 2.2 Régression sur composantes principales (méthodo)

On considère le jeu de données **Hitters** dans lequel où on souhaite expliquer la variable **Salary** par les autres variables du jeu de données. On supprime les individus qui possèdent des données manquantes.

```
> library(ISLR)
> Hitters <- na.omit(Hitters)</pre>
```

1. Parmi les variables explicatives, certaines sont qualitatives. Expliquer comment, à l'aide de la fonction **model.matrix** on peut utiliser ces variables dans un modèle linéaire. On appellera **X** la matrice des variables explicatives construites avec cette variable.

Comme pour le modèle linéaire, on utilise des contraintes identifiantes. Cela revient à prendre une modalité de référence et à coder les autres modalités par 0-1.

```
> X <- model.matrix(Salary~.,data=Hitters)[,-1]</pre>
```

2. Calculer la matrice  $\mathbf{X}\mathbf{cr}$  qui correspond à la matrice  $\mathbf{X}$  centrée réduite. On pourra utiliser la fonction scale.

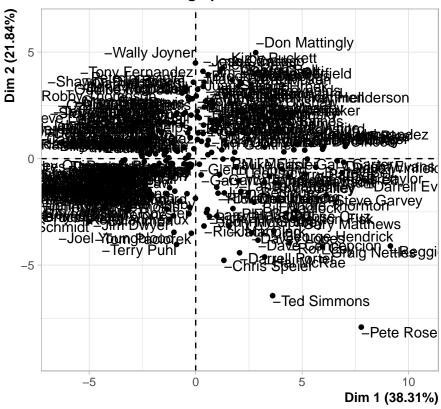
```
> Xcr <- scale(X)
> Xbar <- apply(X,2,mean)
> stdX <- apply(X,2,sd)</pre>
```

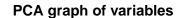
3. A l'aide de la fonction PCA du package FactoMineR, effectuer l'ACP du tableau Xcr avec l'option scale.unit=FALSE.

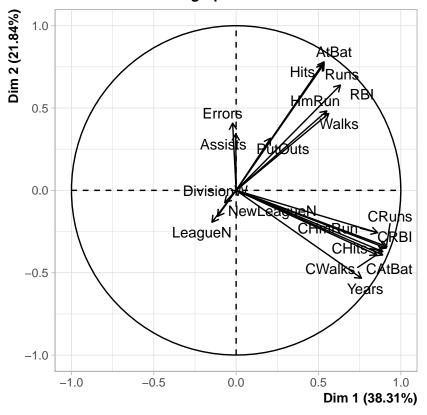
On utilise ici scale.unit=FALSE car les données sont déjà centrées-réduites. Ca nous permet de contrôler cette étape.

```
> library(FactoMineR)
> acp.hit <- PCA(Xcr,scale.unit=FALSE,graph=TRUE)</pre>
```

# PCA graph of individuals







- 4. Récupérer les coordonnées des individus sur les 5 premiers axes de l'ACP (variables Z dans le cours).
  > Z <- acp.hit\$ind\$coord</li>
- 5. Effectuer la régression linéaire sur les 5 premières composantes principales et calculer les estimateurs des MCO ( $\hat{\theta}_k, k = 1, \dots, 5$  dans le cours).

```
> donnees <- cbind.data.frame(Z,Salary=Hitters$Salary)</pre>
> mod <- lm(Salary~.,data=donnees)</pre>
> theta <- coef(mod)</pre>
> theta
(Intercept)
                    Dim.1
                                 Dim.2
                                               Dim.3
                                                             Dim.4
                                                                          Dim.5
  535.92588
              106.57139
                              21.64469
                                            24.34057
                                                         37.05637
                                                                      -58.52540
```

Remarque : on peut aussi tout faire "à la main" (sans utiliser PCA)

```
> acp.main <- eigen(t(Xcr)%*%Xcr)</pre>
> U <- acp.main$vectors
> CC <- Xcr%*%(-U[,1:5])
> D <- cbind.data.frame(CC,Salary=Hitters$Salary)
> modS <- lm(Salary~.,data=D)</pre>
> coefS <- modS$coefficients</pre>
> coef(modS)
(Intercept)
                      11
                                   `2`
                                                 `3`
                                                                           `5`
  535.92588
               106.57139
                              21.64469
                                           24.34057
                                                        37.05637
                                                                     -58.52540
```

- 6. En déduire les estimateurs dans l'espace des données initiales pour les données centrées réduites, puis pour les données brutes. On pourra récupérer les vecteurs propres de l'ACP ( $u_k$  dans le cours) dans la sortie  $\mathbf{svd}$  de la fonction  $\mathbf{PCA}$ 
  - Pour les données centrées-réduites, les coefficients s'obtiennent avec les formules vues en cours

$$\widehat{\beta}_0 = \overline{y}$$
 et  $\widehat{\beta}_i = \widehat{\theta}' v_i$ .

```
> U <- acp.hit$svd$V
> V <- t(U)
> beta0.cr <- mean(Hitters$Salary)</pre>
> beta.cr <- as.vector(theta[2:6])%*%V</pre>
> beta.cr
          [,1]
                    [,2]
                            [,3]
                                      [,4]
                                                [,5]
                                                                   [,7]
[1,] 28.76604 30.44702 25.8445 33.00088 33.81997 35.08779 22.35103 29.01477
                  [,10]
                            [,11]
                                      [,12]
                                                [,13] [,14]
                                                                  [,15]
          [,9]
[1,] 29.78584 30.00201 32.06912 31.11231 31.48735 19.439 -63.20387 17.36044
          [,17]
                     [,18]
[1,] -5.523264 -6.044002 21.74267
```

— Pour les données brutes, on utilise les formules :

$$\widehat{\beta}_0 = \bar{y} - \sum_{j=1}^p \widehat{\theta}' v_j \frac{\bar{x}_j}{\sigma_{x_j}}$$
 et  $\widehat{\beta}_j = \frac{\widehat{\theta}' v_j}{\sigma_{X_j}}, j = 1, \dots, p.$ 

7. Retrouver les estimateurs dans l'espace des données initiales pour les données centrées réduites à l'aide de la fonction pcr du package pls.

```
> library(pls)
> pcr.fit <- pcr(Salary~.,data=Hitters,scale=TRUE,ncomp=19)</pre>
> coefficients(pcr.fit,ncomp=5)
, , 5 comps
               Salary
AtBat
            28.766042
Hits
            30.447021
HmRun
            25.844498
Runs
            33.000876
R.B.T
            33.819966
Walks
            35.087794
Years
            22.351033
CAtBat
            29.014768
CHits
            29.785842
CHmRun
            30.002014
CRuns
            32.069124
CRBI
            31.112315
CWalks
            31.487349
LeagueN
            19.438996
DivisionW -63.203872
PutOuts
            17.360440
Assists
            -5.523264
Errors
            -6.044002
NewLeagueN 21.742668
```

8. On considère les individus suivants

```
> df.new <- Hitters[c(1,100,80),]</pre>
```

Calculer de 3 façons différentes les valeurs de salaire prédites par la régression sur 5 composantes principales.

— Approche classique : on utilise predict.pcr :

```
> predict(pcr.fit,newdata=df.new,ncomp=5)
, , 5 comps

Salary
-Alan Ashby 495.0068
-Hubie Brooks 577.9581
-George Bell 822.0296
```

— On considère les valeurs centrées réduites et on utilise :

$$\widehat{y} = \overline{y} + \widehat{\theta}' v_1 \widetilde{x}_1 + \dots + \widehat{\theta}' v_p \widetilde{x}_p$$

— On considère les données brutes et on utilise :

$$\widehat{y} = \widehat{\beta}_0 + \widehat{\beta}_1 x_1 + \dots + \widehat{\beta}_p x_p$$

```
> beta0+beta %*% t(as.matrix(X[c(1,100,80),]))
    -Alan Ashby -Hubie Brooks -George Bell
[1,] 495.0068 577.9581 822.0296
```

### 2.3 Régression PLS: méthodo

On considère les mêmes données que précédemment.

1. A l'aide du vecteur Y (Salary) et de la matrice des X centrées réduites calculées dans l'exercice précédent, calculer la première composante **PLS**  $Z_1$ .

```
> Y <- as.vector(Hitters$Salary)</pre>
> w1 <- t(Xcr)%*%Y
> w1
                   [,1]
AtBat
             46659.1995
             51848.3247
Hits
HmRun
             40543.5500
             49624.3823
Runs
RBI
             53122.7240
Walks
             52462.0450
Years
             47354.8899
CAtBat
             62185.5603
CHits
             64877.3193
CHmRun
             62043.1671
CRuns
             66504.6198
CRBI
             67011.4288
CWalks
             57893.5821
LeagueN
            -1688.0134
DivisionW
           -22753.8726
PutOuts
             35514.7030
Assists
              3006.3756
Errors
              -638.3256
              -335.0136
NewLeagueN
> Z1 <- Xcr%*%w1
```

2. En déduire le coefficient associé à cette première composante en considérant le modèle

$$Y = \alpha_1 Z_1 + \varepsilon$$
.

3. En déduire les coefficients en fonction des variables initiales (centrées réduites) de la régression PLS à une composante

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \varepsilon.$$

```
> alpha1*w1
                   [,1]
AtBat
            25.0420570
Hits
            27.8270677
HmRun
            21.7597795
Runs
            26.6334747
RBI
            28.5110396
Walks
            28.1564522
Years
            25.4154350
CAtBat
            33.3750764
CHits
            34.8197471
CHmRun
            33.2986538
CRuns
            35.6931216
CRBI
            35.9651267
CWalks
            31.0715657
LeagueN
            -0.9059591
DivisionW
           -12.2120349
PutOuts
            19.0607903
Assists
             1.6135259
Errors
            -0.3425902
NewLeagueN -0.1798022
```

4. Retrouver ces coefficients en utilisant la fonction plsr.

```
> pls.fit <- plsr(Salary~.,data=Hitters,scale=TRUE)
> coefficients(pls.fit,ncomp = 1)
, , 1 comps
                 Salary
AtBat
            25.0420570
            27.8270677
Hits
HmRun
            21.7597795
Runs
            26.6334747
RBI
            28.5110396
Walks
            28.1564522
Years
            25.4154350
CAtBat
            33.3750764
CHits
            34.8197471
{\tt CHmRun}
            33.2986538
CRuns
            35.6931216
CRBI
            35.9651267
CWalks
            31.0715657
LeagueN
            -0.9059591
DivisionW
           -12.2120349
PutOuts
            19.0607903
Assists
             1.6135259
Errors
            -0.3425902
NewLeagueN -0.1798022
```

#### 2.4 Comparaison: PCR vs PLS.

1. Séparer le jeu de données en un échantillon d'apprentissage de taille 200 et un échantillon test de taille 63.

```
> set.seed(1234)
> perm <- sample(nrow(Hitters))
> dapp <- Hitters[perm[1:200],]
> dtest <- Hitters[perm[201:nrow(Hitters)],]</pre>
```

2. Avec les données d'apprentissage uniquement construire les régressions PCR et PLS. On choisira les nombres de composantes par validation croisée.

```
> choix.pcr <- pcr(Salary~.,data=dapp,validation="CV")
> ncomp.pcr <- which.min(choix.pcr$validation$PRESS)

> choix.pls <- plsr(Salary~.,data=dapp,validation="CV")
> ncomp.pls <- which.min(choix.pls$validation$PRESS)</pre>
```

3. Comparer les deux méthodes en utilisant l'échantillon de validation. On pourra également utiliser un modèle linéaire classique.

4. Comparer ces méthodes en faisant une validation croisée 10 blocs.

On définit d'abord les 10 blocs pour la validation croisée.

```
> set.seed(1234)
> bloc <- sample(1:10,nrow(Hitters),replace=TRUE)</pre>
> table(bloc)
bloc
1 2 3 4 5 6 7 8 9 10
19 22 31 29 28 39 19 26 25 25
> set.seed(4321)
> prev <- data.frame(matrix(0,nrow=nrow(Hitters),ncol=3))</pre>
> names(prev) <- c("lin", "PCR", "PLS")</pre>
> for (k in 1:10){
+ # print(k)
    ind.test <- bloc==k
   dapp <- Hitters[!ind.test,]</pre>
  dtest <- Hitters[ind.test,]</pre>
   choix.pcr <- pcr(Salary~.,data=dapp,validation="CV")</pre>
   ncomp.pcr <- which.min(choix.pcr$validation$PRESS)</pre>
  choix.pls <- plsr(Salary~.,data=dapp,validation="CV")</pre>
  ncomp.pls <- which.min(choix.pls$validation$PRESS)</pre>
    mod.lin <- lm(Salary~.,data=dapp)</pre>
  prev[ind.test,] <- data.frame(</pre>
+ lin=predict(mod.lin,newdata=dtest),
+ PCR=as.vector(predict(choix.pcr,newdata = dtest,ncomp=ncomp.pcr)),
```

```
+ PLS=as.vector(predict(choix.pls,newdata = dtest,ncomp=ncomp.pls)))
> prev %>% mutate(obs=Hitters$Salary) %>% summarize at(1:3,~(mean((.-obs)^2))) %>% sqrt()
                 PCR
1 340.0631 343.8019 350.6712
On compare à un modèle qui prédit toujours la moyenne :
> var(Hitters$Salary) %>% sqrt()
[1] 451.1187
On peut retenter l'analyse en considérant toutes les interactions d'ordre 2 :
> set.seed(54321)
> prev1 <- data.frame(matrix(0,nrow=nrow(Hitters),ncol=3))</pre>
> names(prev1) <- c("lin", "PCR", "PLS")</pre>
> for (k in 1:10){
+ # print(k)
    ind.test <- bloc==k
    dapp <- Hitters[!ind.test,]</pre>
    dtest <- Hitters[ind.test,]</pre>
   choix.pcr <- pcr(Salary~.^2,data=dapp,validation="CV")</pre>
   ncomp.pcr <- which.min(choix.pcr$validation$PRESS)</pre>
   choix.pls <- plsr(Salary~.^2,data=dapp,validation="CV")</pre>
    ncomp.pls <- which.min(choix.pls$validation$PRESS)</pre>
    mod.lin <- lm(Salary~.^2,data=dapp)</pre>
+ prev1[ind.test,] <- data.frame(</pre>
+ lin=predict(mod.lin,newdata=dtest),
+ PCR=as.vector(predict(choix.pcr,newdata = dtest,ncomp=ncomp.pcr)),
+ PLS=as.vector(predict(choix.pls,newdata = dtest,ncomp=ncomp.pls)))
+ }
On obtient les performances suivantes :
> prev1 %>% mutate(obs=Hitters$Salary) %>% summarize_at(1:3,~(mean((.-obs)^2))) %>% sqrt()
       lin
                 PCR.
1 1494.847 330.0474 349.1116
```

On mesure bien l'intérêt de réduire la dimension dans ce nouveau contexte.

# 3 Régressions pénalisées (ou sous contraintes)

Nous considérons toujours le modèle linéaire

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_d X_d + \varepsilon$$

Lorsque d est grand ou que les variables sont linéairement dépendantes, les estimateurs des moindres carrées peuvent être mis en défaut. Les méthodes pénalisées ou sous contraintes consistent alors à restreindre l'espace sur lequel on minimise ce critère. On va alors chercher le vecteur  $\beta$  qui minimise

$$\sum_{i=1}^{n} \left( y_i - \beta_0 - \sum_{j=1}^{d} x_{ij} \beta_j \right)^2 \quad \text{sous la contrainte} \quad \sum_{j=1}^{d} \beta_j^2 \le t$$

ou de façon équivalente (dans le sens où il existe une équivalence entre t et  $\lambda$ )

$$\sum_{i=1}^{n} \left( y_i - \beta_0 - \sum_{j=1}^{d} x_{ij} \beta_j \right)^2 + \lambda \sum_{j=1}^{d} \beta_j^2.$$

Les estimateurs obtenus sont les estimateurs **ridge**. Les estimateurs **lasso** s'obtiennent en remplaçant la contrainte ou la pénalité par une norme 1  $(\sum_{j=1}^{d} |\beta_j|)$ . Nous présentons dans cette partie les étapes principales qui permettent de faire ce type de régression avec **R**. Le package le plus souvent utilisé est **glmnet**.

#### 3.1 Ridge et lasso avec glmnet

On considère le jeu de données ozone.txt où on cherche à expliquer la concentration maximale en ozone relevée sur une journée (variable max03) par d'autres variables essentiellement météorologiques.

```
> ozone <- read.table("data/ozone.txt")</pre>
> head(ozone)
         max03
                 T9
                    T12 T15 Ne9 Ne12 Ne15
                                                  Vx9
                                                          Vx12
                                                                  Vx15 max03v
20010601
            87 15.6 18.5 18.4
                                 4
                                       4
                                               0.6946 -1.7101 -0.6946
                                                                            84
20010602
            82 17.0 18.4 17.7
                                 5
                                       5
                                            7 -4.3301 -4.0000 -3.0000
                                                                            87
20010603
            92 15.3 17.6 19.5
                                 2
                                       5
                                              2.9544
                                                      1.8794 0.5209
                                                                           82
20010604
           114 16.2 19.7 22.5
                                 1
                                       1
                                            0 0.9848 0.3473 -0.1736
                                                                           92
20010605
            94 17.4 20.5 20.4
                                 8
                                       8
                                            7 -0.5000 -2.9544 -4.3301
                                                                           114
20010606
            80 17.7 19.8 18.3
                                 6
                                       6
                                            7 -5.6382 -5.0000 -6.0000
                                                                           94
          vent pluie
20010601
                  Sec
          Nord
20010602
          Nord
                  Sec
20010603
           Est
                  Sec
20010604 Nord
                  Sec
20010605 Ouest
                  Sec
20010606 Ouest Pluie
```

Contrairement à la plupart des autres package  $\mathbf{R}$  qui permettent de faire de l'apprentissage, le package glmnet n'autorise pas l'utilisation de formules : il faut spécifier explicitement la matrice des X et le vecteur des Y. On peut obtenir la matrice des X et notamment le codage des variables qualitatives avec la fonction model.matrix :

```
> ozone.X <- model.matrix(max03~.,data=ozone)[,-1]
> ozone.Y <- ozone$max03</pre>
```

1. Charger le package glmnet et à l'aide de la fonction glmnet calculer les estimateurs ridge et lasso.

```
> library(glmnet)
> mod.R <- glmnet(ozone.X,ozone.Y,alpha=0)
> mod.L <- glmnet(ozone.X,ozone.Y,alpha=1)</pre>
```

2. Analyser les sorties qui se trouvent dans les arguments lambda et beta de glmnet.

La fonction glmet calcule tous les estimateurs pour une grille de valeurs de lambda spécifiée ici:

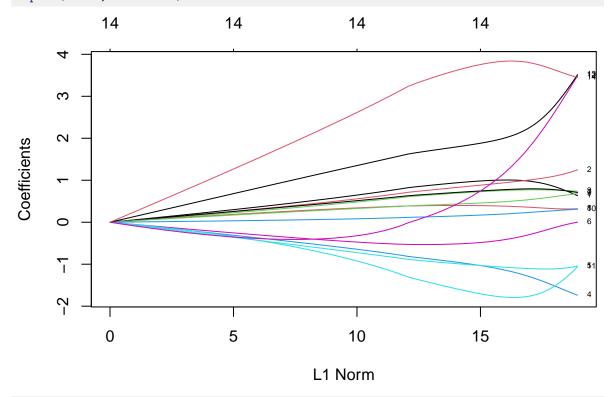
```
> mod.R$lambda %>% head()
[1] 22007.27 20052.20 18270.82 16647.69 15168.76 13821.21
```

On peut récupérer les valeurs de beta associées à chaque valeur de la grille avec

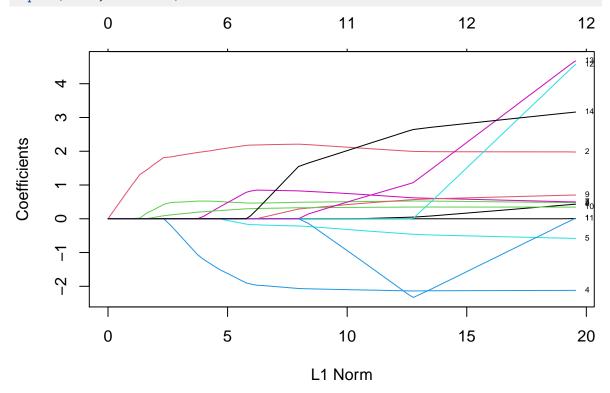
```
> mod.R$beta[,1]
           T9
                         T12
                                        T15
                                                      Ne9
                                                                    Ne12
                              4.867402e-36 -6.821464e-36 -7.994984e-36
6.376767e-36
               5.523924e-36
         Ne15
                         Vx9
                                       Vx12
                                                     Vx15
                                                                  max03v
-5.839057e-36
               5.706014e-36
                              4.387350e-36
                                             3.970583e-36
                                                            6.892387e-37
     ventNord
                   ventOuest
                                   ventSud
                                                 pluieSec
-5.830507e-36 -1.022483e-35
                              1.519222e-35
                                             2.772246e-35
```

3. Visualiser les chemins de régularisation des estimateurs ridge et lasso. On pourra utiliser la fonction plot.

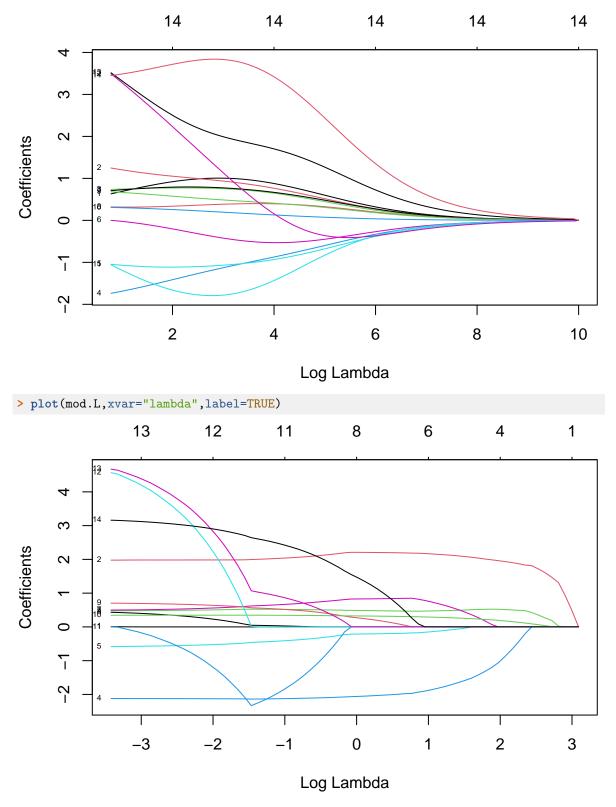
## > plot(mod.R,label=TRUE)



# > plot(mod.L,label=TRUE)



> plot(mod.R,xvar="lambda",label=TRUE)



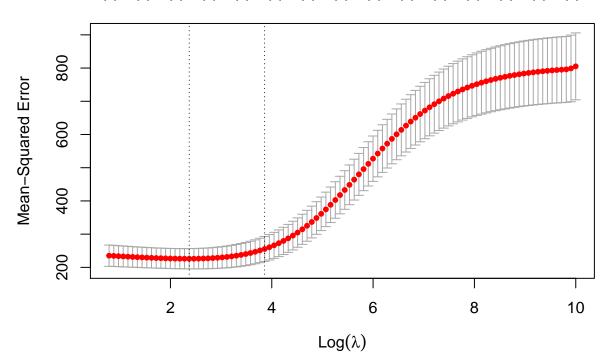
4. Sélectionner les paramètres de régularisation à l'aide de la fonction cv.glmnet. On pourra notamment faire un plot de l'objet et expliquer le graphe obtenu.

Commençons par ridge:

```
> ridgeCV <- cv.glmnet(ozone.X,ozone.Y,alpha=0)</pre>
```

> plot(ridgeCV)

#### 



On visualise les erreurs quadratiques calculées par validation croisée 10 blocs en fonction de lambda (échelle logarithmique). Deux traites verticaux sont représentés :

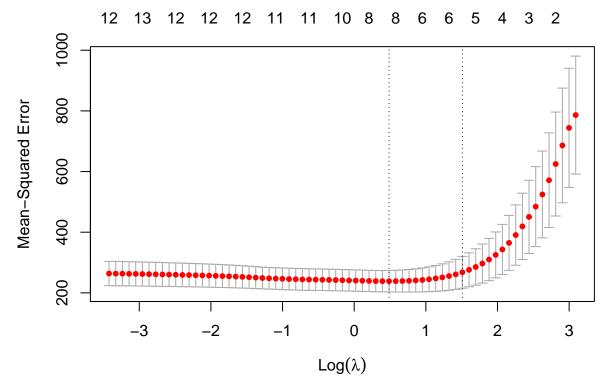
- celui de gauche correspond à la valeur de lambda qui minimise l'erreur quadratique;
- celui de droite correspond à la plus grande valeur de lambda telle que l'erreur ne dépasse pas l'erreur minimale + 1 écart-type estimé de cette erreur.

D'un point de vu pratique, cela signifie que l'utilisateur peut choisir n'importe quelle valeur de lambda entre les deux traits verticaux. Si on veut diminuer la complexité du modèle on choisir la valeur de droite. On peut obtenir ces deux valeurs avec

```
> ridgeCV$lambda.min
[1] 10.70126
> ridgeCV$lambda.1se
[1] 47.41322
```

On peut faire de même pour le lasso :

- > lassoCV <- cv.glmnet(ozone.X,ozone.Y,alpha=1)</pre>
- > plot(lassoCV)



5. On souhaite prédire la variable cible pour de nouveaux individus. Prenons par exemple les 25ème et 50ème individus du jeu de données. Calculer les valeurs prédites.

Une première approche pourrait consister à réajuster le modèle sur toutes les données pour la valeur de lambda sélectionnée. Cette étape est en réalité déjà effectuée par la fonction cv.glmnet. Il suffit par conséquent d'appliquer la fonction predict à l'objet obtenu avec cv.glmnet en spécifiant la valeur de lambda souhaitée. Par exemple pour ridge :

On peut faire de même pour le lasso :

6. A l'aide d'une validation croisée, comparer les performances des estimateurs **MCO**, **ridge** et **lasso**. On pourra utiliser les données ozone\_complet.txt qui contiennent plus d'individus et de variables.

```
> ozone1 <- read.table("data/ozone_complet.txt",sep=";") %>% na.omit()
> ozone1.X <- model.matrix(max03~.,data=ozone1)[,-1]
> ozone1.Y <- ozone1$max03</pre>
```

On crée une fonction qui calcule les erreurs quadratiques par validations croisée des 3 procédures d'estimation.

```
> cv.ridge.lasso <- function(data,form){</pre>
    set.seed(1234)
    data.X <- model.matrix(form,data=data)[,-1]</pre>
   data.Y <- data$max03</pre>
  blocs <- caret::createFolds(1:nrow(data),k=10)</pre>
    prev <- matrix(0,ncol=3,nrow=nrow(data)) %>% as.data.frame()
   names(prev) <- c("lin", "ridge", "lasso")</pre>
  for (k in 1:10){
+ app <- data[-blocs[[k]],]
+ test <- data[blocs[[k]],]
+ app.X <- data.X[-blocs[[k]],]
+ app.Y <- data.Y[-blocs[[k]]]</pre>
+ test.X <- data.X[blocs[[k]],]
+ test.Y <- data.Y[blocs[[k]]]
+ ridge <- cv.glmnet(app.X,app.Y,alpha=0)
+ lasso <- cv.glmnet(app.X,app.Y,alpha=1)
+ lin <- lm(form,data=app)
+ prev[blocs[[k]],] <- tibble(lin=predict(lin,newdata=test),
             ridge=as.vector(predict(ridge,newx=test.X)),
              lasso=as.vector(predict(lasso,newx=test.X)))
    }
    err <- prev %>% mutate(obs=data$max03) %>% summarise_at(1:3,~mean((obs-.)^2))
    return(err)
+ }
> cv.ridge.lasso(ozone1,form=formula(max03~.))
       lin
              ridge
                        lasso
1 184.3755 192.4984 191.5436
```

On remarque que les approches régularisées n'apportent rien par rapport aux estimateurs MCO ici. Ceci peut s'expliquer par le fait que le nombre de variables n'est pas très important.

7. Refaire la question précédente en considérant toutes les interactions d'ordre 2.

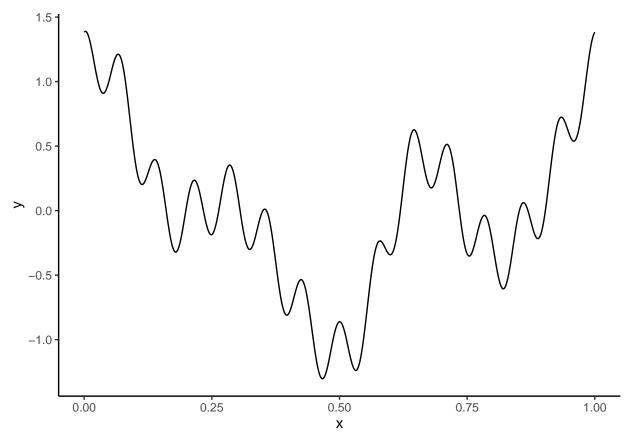
Les méthodes régularisées permettent ici de diminuer les erreurs quadratiques de manière intéressante. Cela vient certainement du fait du nombre de variables explicatives qui est beaucoup plus important lorsqu'on prend en compte toutes les interactions d'ordre 2, nous en avons en effet 253:

```
> ozone2.X <- model.matrix(max03~.^2,data=ozone1)[,-1]
> dim(ozone2.X)
[1] 1366 253
```

#### 3.2 Reconstruction d'un signal

Le fichier signal.csv contient un signal que l'on peut représenter par une fonction  $m: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ . On le visualise

```
> signal <- read_csv("data/signal.csv")
> ggplot(signal)+aes(x=x,y=y)+geom_line()
```

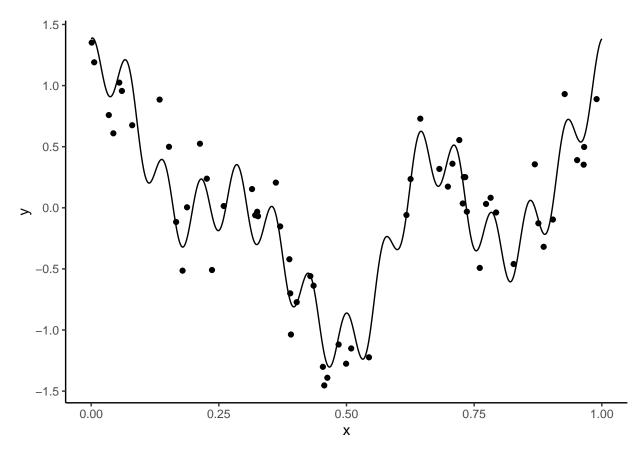


Plaçons nous dans le cas où on ne dispose que d'une version bruitée de ce signal. La courbe n'est pas observée mais on dispose d'un échantillon  $(x_i, y_i), i = 1, \dots, n$  généré selon le modèle

$$y_i = m(x_i) + \varepsilon_i.$$

Le fichier ech\_signal.csv contient n=60 observations issues de ce modèle. On représente les données et la courbe

```
> donnees <- read_csv("data/ech_signal.csv")
> ggplot(signal)+aes(x=x,y=y)+geom_line()+
+ geom_point(data=donnees,aes(x=X,y=Y))
```



Nous cherchons dans cette partie à reconstruire le signal à partir de l'échantillon. Bien entendu, vu la forme du signal, un modèle linéaire de la forme

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_i + \varepsilon_i$$

n'est pas approprié. De nombreuses approches en **traitement du signal** proposent d'utiliser une base ou dictionnaire représentée par une collection de fonctions  $\{\psi_j(x)\}_{j=1,...,K}$  et de décomposer le signal dans cette base :

$$m(x) \approx \sum_{j=1}^{K} \beta_j \psi_j(x).$$

Pour un dictionnaire donné, on peut alors considérer un modèle linéaire

$$y_i = \sum_{j=1}^K \beta_j \psi_j(x) + \varepsilon_i. \tag{1}$$

Le problème est toujours d'estimer les paramètres  $\beta_j$  mais les variables sont maintenant définies par les élements du dictionnaire. Il existe différent type de dictionnaire, dans cet exercice nous proposons de considérer la base de Fourier définie par

$$\psi_0(x) = 1$$
,  $\psi_{2j-1}(x) = \cos(2j\pi x)$  et  $\psi_{2j}(x) = \sin(2j\pi x)$ ,  $j = 1, \dots, K$ .

- 1. Écrire une fonction  ${f R}$  qui admet en entrée :
  - une grille de valeurs de x (un vecteur)

— une valeur de K (un entier positif)

et qui renvoie en sortie une matrice qui contiennent les valeurs du dictionnaire pour chaque valeur de x. Cette matrice devra donc contenir 2K colonnes et le nombre de lignes sera égal à la longueur du vecteur x.

```
> mat.dict <- function(K,x){
+    res <- matrix(0,nrow=length(x),ncol=2*K) %>% as_tibble()
+    for (j in 1:K){
+       res[,2*j-1] <- cos(2*j*pi*x)
+       res[,2*j] <- sin(2*j*pi*x)
+    }
+    return(res)
+ }</pre>
```

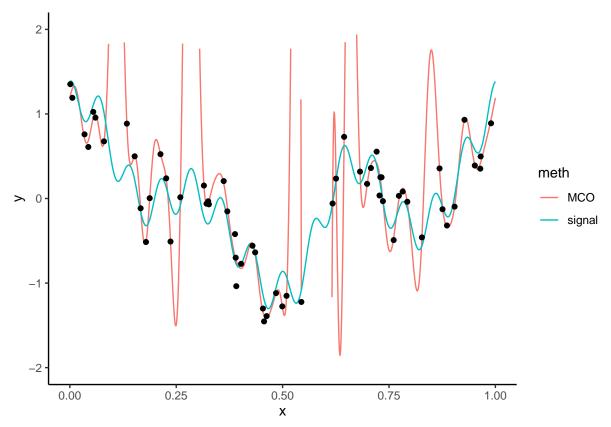
2. On fixe K=25. Calculer les estimateurs des moindres carrés du modèle (1).

Il suffit d'ajuster le modèle linéaire où les variables explicatives sont données par le dictionnaire :

```
> D25 <- mat.dict(25,donnees$X) %>% mutate(Y=donnees$Y)
> mod.lin <- lm(Y~.,data=D25)</pre>
```

3. Représenter le signal estimé. Commenter le graphe.

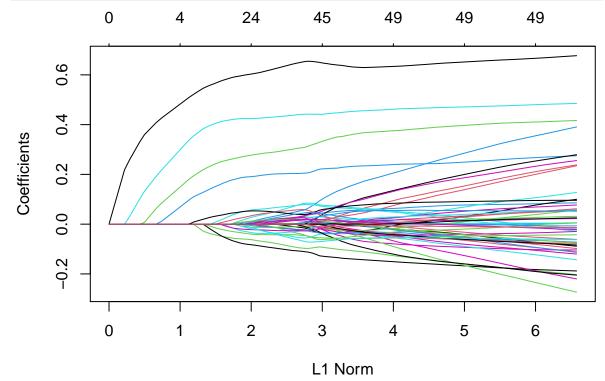
```
> S25 <- mat.dict(25,signal$x)
> prev.MCO <- predict(mod.lin,newdata = S25)
> signal1 <- signal %>% mutate(MCO=prev.MCO) %>% rename(signal=y)
> signal2 <- signal1 %>% pivot_longer(-x,names_to="meth",values_to="y")
> ggplot(signal2)+aes(x=x,y=y)+geom_line(aes(color=meth))+
+ scale_y_continuous(limits = c(-2,2))+geom_point(data=donnees,aes(x=X,y=Y))
```



Le signal estimé a tendance à surajuster les données. Cela vient du fait que on estime 51 paramètres avec seulement 60 observations.

4. Calculer les estimateurs **lasso** et représenter le signal issu de ces estimateurs. On regarde tout d'abord le chemin de régularisation des estimateurs **lasso** 

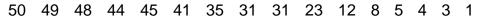
```
> X.25 <- model.matrix(Y~.,data=D25)[,-1]
> lasso1 <- glmnet(X.25,D25$Y,alpha=1)
> plot(lasso1)
```

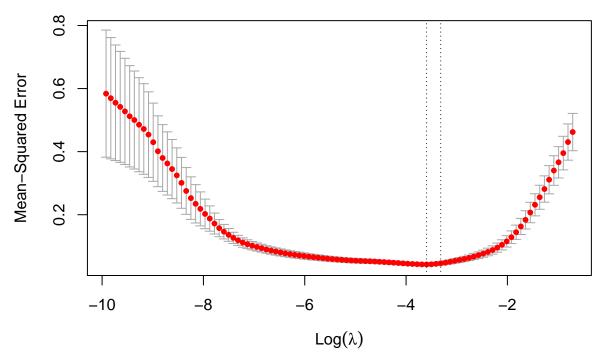


Il semble que quelques coefficients quittent la valeur 0 bien avant les autres. On effectue maintenant la validation croisée pour sélectionner le paramètre  $\lambda$ .

```
> lasso.cv <- cv.glmnet(X.25,D25$Y,alpha=1)</pre>
```

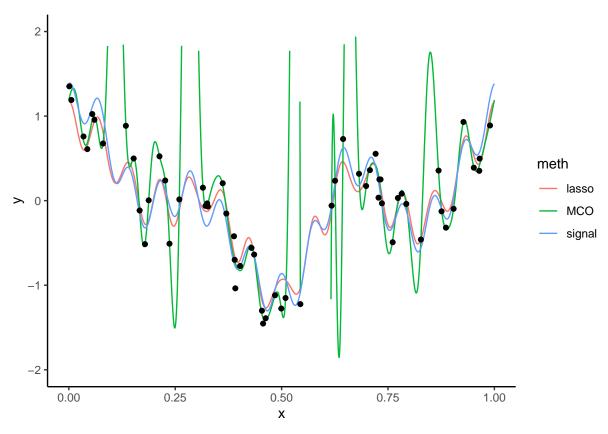
<sup>&</sup>gt; plot(lasso.cv)





On calcule les prévisions et on trace le signal.

```
> prev.lasso <- as.vector(predict(lasso.cv,newx=as.matrix(S25)))
> signal1$lasso <- prev.lasso
> signal2 <- signal1 %>% pivot_longer(-x,names_to="meth",values_to="y")
> ggplot(signal2)+aes(x=x,y=y)+geom_line(aes(color=meth))+
+ scale_y_continuous(limits = c(-2,2))+geom_point(data=donnees,aes(x=X,y=Y))
```



L'algorithme lasso a permi de corriger le problème de sur-apprentissage.

5. Identifier les coefficients lasso sélectionnés qui ne sont pas nuls.

```
> v.sel <- which(coef(lasso.cv)!=0)
> v.sel
[1] 1 2 4 5 6 8 21 28 30 36 37 38 40
```

- 6. Ajouter les signaux ajustés par les algorithme PCR et PLS.
  - On effectue la PCR :

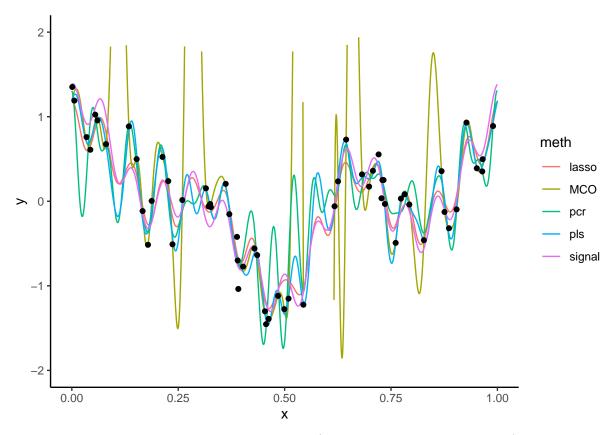
```
> pcr.fit <- pcr(Y~.,data=D25,validation="CV")
> ncomp.pcr <- which.min(pcr.fit$validation$PRESS)
> ncomp.pcr
[1] 33
> prev.pcr <- predict(pcr.fit,newdata=S25,ncomp=ncomp.pcr)</pre>
```

— Puis la PLS :

```
> pls.fit <- plsr(Y~.,data=D25,validation="CV")
> ncomp.pls <- which.min(pls.fit$validation$PRESS)
> ncomp.pls
[1] 7
> prev.pls <- predict(pls.fit,newdata=S25,ncomp=ncomp.pls)</pre>
```

— On trace les signaux :

```
> signal1$pcr <- prev.pcr
> signal1$pls <- prev.pls
> signal2 <- signal1 %>% pivot_longer(-x,names_to="meth",values_to="y")
> ggplot(signal2)+aes(x=x,y=y)+geom_line(aes(color=meth))+
+ scale_y_continuous(limits = c(-2,2))+geom_point(data=donnees,aes(x=X,y=Y))
```



On peut également obtenir les erreurs quadratiques (puisqu'on connait la vraie courbe)

```
> signal1 %>% summarise_at(-(1:2),~mean((.-signal)^2)) %>%
+ sort() %>% round(3)
# A tibble: 1 x 4
  lasso pls pcr MCO
  <dbl> <dbl> <dbl> <dbl> 1 0.014 0.055 0.152 598.
```

### 3.3 Régression logistique pénalisée

On considère le jeu de données sur la détection d'images publicitaires disponible ici https://archive.ics.uci.edu/ml/datasets/internet+advertisements.

```
> ad.data <- read.table("data/ad_data.txt",header=FALSE,sep=",",dec=".",na.strings = "?",strip.white =
> names(ad.data)[ncol(ad.data)] <- "Y"
> ad.data$Y <- as.factor(ad.data$Y)</pre>
```

La variable à expliquer est

```
> summary(ad.data$Y)
ad. nonad.
459 2820
```

Cette variable est binaire. On considère une régression logistique pour expliquer cette variable. Le nombre de variables explicatives étant important, comparer les algorithmes du maximum de vraisemblance aux algorithmes de type **ridge/lasso** en faisant une validation croisée 10 blocs. On pourra utiliser comme critère de comparaison l'erreur de classification, la courbe ROC et l'AUC. Il faudra également prendre des décisions pertinentes vis-à-vis des données manquantes. . .

On commence par regarder les données manquantes :

```
> sum(is.na(ad.data))
[1] 2729
> var.na <- apply(is.na(ad.data),2,any)
> names(ad.data)[var.na]
[1] "V1" "V2" "V3" "V4"
> ind.na <- apply(is.na(ad.data),1,any)
> sum(ind.na)
[1] 920
```

On remarque que 920 individus ont au moins une donnée manquante alors que seules les 4 premières variables ont des données manquantes, on choisit donc de supprimer ces 4 variables.

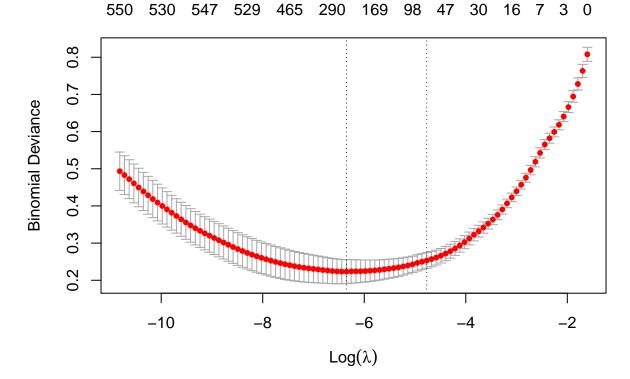
```
> ad.data1 <- ad.data[,var.na==FALSE]
> dim(ad.data1)
[1] 3279 1555
> sum(is.na(ad.data1))
[1] 0
```

On construit les matrices des variables explicatives pour les méthodes lasso et ridge (glmnet veut les variables explicatives sous forme de matrices).

```
> X.ad <- model.matrix(Y~.,data=ad.data1)[,-1]
> Y.ad <- ad.data1$Y</pre>
```

Avant de faire la validation croisée, nous présentons juste comment faire l'algorithme lasso. Comme pour la régression, on utilise la fonction cv.glmnet, il faut juste ajouter l'argument family="binomial":

```
> set.seed(1234)
> lasso.cv <- cv.glmnet(X.ad,Y.ad,family="binomial",alpha=1)
> plot(lasso.cv)
```



Par défaut le critère utilisé pour la classification binaire est celui de la déviance. On peut utilisé d'autres

critères comme l'erreur de classification ou l'auc en modifiant l'argument type.measure. On gardera la déviance dans la suite. On peut maintenant faire la validation croisée 10 blocs pour calculer les prévisions des 3 algorithmes.

```
> set.seed(5678)
> blocs <- caret::createFolds(1:nrow(ad.data1),k=10)</pre>
> score <- matrix(0,ncol=3,nrow=nrow(ad.data1)) %>% as.data.frame()
> names(score) <- c("MV", "ridge", "lasso")</pre>
> for (k in 1:10){
    print(k)
    app <- ad.data1[-blocs[[k]],]</pre>
   test <- ad.data1[blocs[[k]],]</pre>
   app.X <- X.ad[-blocs[[k]],]
    app.Y <- Y.ad[-blocs[[k]]]</pre>
   test.X <- X.ad[blocs[[k]],]</pre>
   test.Y <- Y.ad[blocs[[k]]]</pre>
    ridge <- cv.glmnet(app.X,app.Y,family="binomial",alpha=0)</pre>
    lasso <- cv.glmnet(app.X,app.Y,family="binomial",alpha=1)</pre>
    MV <- glm(Y~.,data=app,family="binomial")</pre>
    score[blocs[[k]],] <- tibble(MV=predict(MV,newdata=test,type="response"),</pre>
                ridge=as.vector(predict(ridge,newx=test.X,type="response")),
                lasso=as.vector(predict(lasso,newx=test.X,type="response")))
```

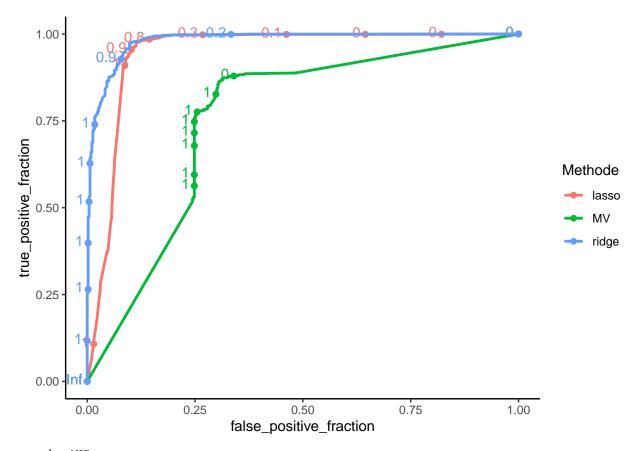
Le tibble score contient, pour chaque individu, les prévisions eds probabilités a posteriori

$$P(Y = nonad.|X = x_i), i = 1, ..., n.$$

On peut déduire de ce tableau les critères souhaités :

— les courbes ROC :

```
> score1 <- score %>%
+ mutate(obs=fct_recode(ad.data1$Y,"0"="ad.","1"="nonad.")) %>%
+ pivot_longer(-obs,names_to="Methode",values_to="score")
> ggplot(score1)+aes(m=score,d=as.numeric(obs),color=Methode)+plotROC::geom_roc()
```



- les  $\mathit{AUC}$  :

— les erreurs de classification :

On remarque que les méthodes pénalisées sont nettement meilleures que l'approche classique par maximum de vraisemblance sur cet exemple.

### 4 Modèle additif

Le modèle additif (modèle GAM) peut être vu comme un compromis entre une modélisation linéaire et non paramétrique de la fonction de régression. Il suppose que cette fonction s'écrit

$$m(x) = m(x_1, \dots, x_d) = \alpha + g_1(x_1) + \dots + g_d(x_d).$$

#### 4.1 Pseudo backfitting

L'algorithme du backfitting est souvent utilisé pour estimer les composantes du modèle additif. Etant donné un échantillon  $(x_i, y_i), i = 1, ..., n$  on note  $\bar{\mathbb{Y}}$  le vecteur des  $y_i$  et  $\mathbb{X}_k$  le vecteur contenant les observations de la variable k pour k = 1, ..., d. L'algorithme se résume ainsi

```
    Initialisation: α = Ψ, ĝ<sub>k</sub>(x<sub>k</sub>) = X̄<sub>k</sub>.
    Pour k = 1,...,d:

            Ψ<sup>(k)</sup> = Ψ - α - ∑<sub>j≠k</sub> ĝ<sub>j</sub>(X̄<sub>j</sub>) (résidus partiels)
            ĝ<sub>k</sub>: lissage non paramétrique de Ψ<sup>(k)</sup> sur X̄<sub>k</sub>.

    Répéter l'étape précédente tant que les ĝ<sub>k</sub> changent.
```

On propose dans cette partie d'utiliser cet algorithme pour estimer les paramètres du modèle linéaire en remplaçant le lissage non paramétrique par un estimateur MCO. On considère le modèle de régression linéaire

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \beta_2 X_2 + \varepsilon$$

avec  $X_1$  et  $X_2$  de lois uniformes sur [0,1] et  $\varepsilon$  de loi  $\mathcal{N}(0,1)$  ( $\varepsilon$  est indépendante de  $(X_1,X_2)'$ ).

1. Générer un échantillon  $(x_i, y_i)$  de taille n = 300 selon le modèle ci-dessus pour  $\beta_0 = 1, \beta_1 = 3, \beta_2 = 5$ .

```
> set.seed(1234)
> n <- 300
> X1<-runif(n)
> X2<-runif(n)
> bruit<-rnorm(n)
> Y<-1+3*X1+5*X2+bruit
> donnees<-data.frame(Y,X1,X2)</pre>
```

2. Créer une fonction  $\mathbf{R}$  qui admet en entrée un jeu de données et qui fournit en sortie les estimateurs par la méthode du backfitting.

```
> pseudo_back <- function(df,eps=0.00001){
+ mat.X <- model.matrix(Y~.,data=df)
+ beta_i <- rep(0,ncol(mat.X))
+ beta <- rep(1,ncol(mat.X))
+ while (min(abs(beta_i-beta))>eps){
+ beta_i <- beta
+ for (k in 1:ncol(mat.X)){
+ Yk <- Y-mat.X[,-k]%*%(beta[-k])
+ dfk <- data.frame(Yk=Yk,Xk=mat.X[,k])
+ beta[k]<-coef(lm(Yk~Xk-1,data=dfk))
+ }
+ }
+ return(beta)
+ }</pre>
```

3. En déduire les estimateurs backfitting pour le problème considéré.

```
> pseudo_back(donnees)
[1] 1.021341 2.864543 4.980367
```

4. Comparer aux estimateurs MCO.

On obtient les mêmes estimateurs.

#### 4.2 Modèle GAM

On considère les données générées selon

```
> n <- 1000
> set.seed(1465)
> X1 <- 2*runif(n)
> X2 <- 2*runif(n)
> bruit <- rnorm(n)
> Y <- 2*X1+sin(8*pi*X2)+bruit
> donnees<-data.frame(Y,X1,X2)</pre>
```

1. Écrire le modèle

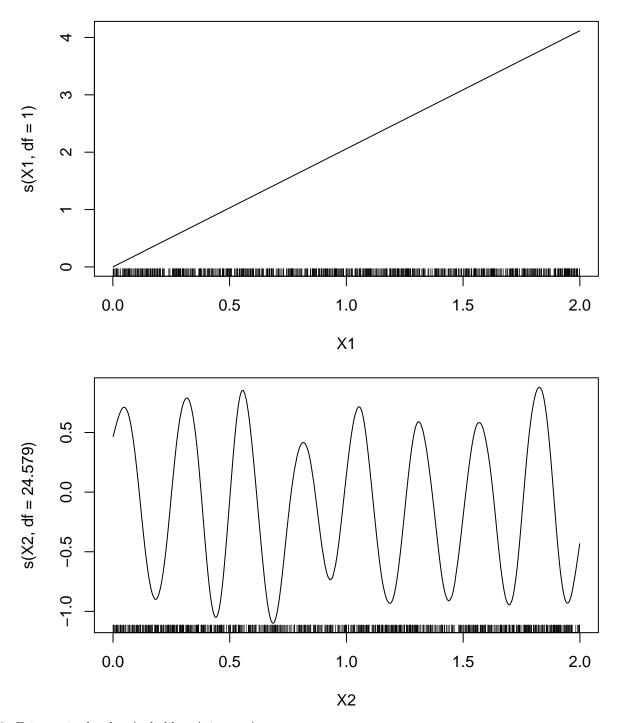
Il s'agit d'un modèle additif

$$Y = 2X_1 + \sin(8\pi X_2) + \varepsilon$$

où  $X_1$  et  $X_2$  sont uniformes sur [0,1] et  $\varepsilon$  suit une  $\mathcal{N}(0,1)$ .

2. A l'aide du package **gam** visualiser les estimateurs des composantes additives du modèle. On utilisera tout d'abord un lissage par **spline** avec 1 ddl pour la première composante et 24.579 ddl pour la seconde.

```
> library(gam)
> model1 <- gam(Y~s(X1,df=1)+s(X2,df=24.579)-1,data=donnees)
> plot(model1)
```

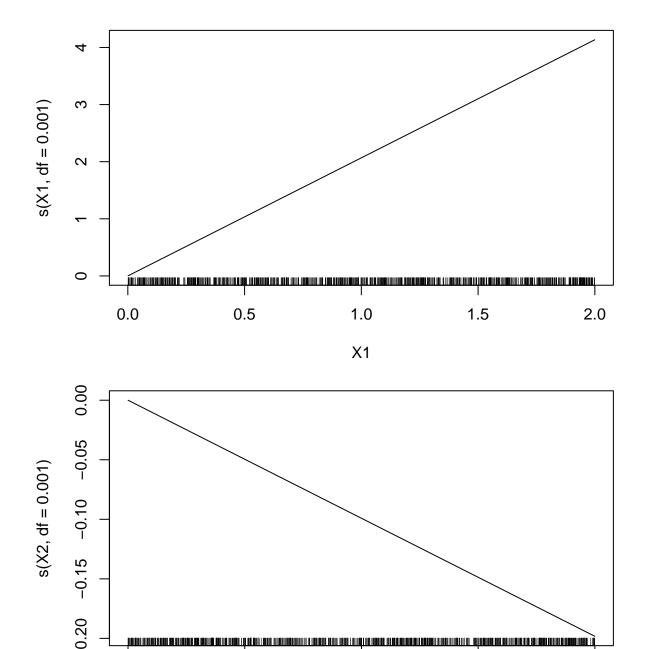


3. Faire varier les degrés de liberté, interpréter.

On prend d'abord peu de degrés de liberté.

```
> model2 <- gam(Y~s(X1,df=0.001)+s(X2,df=0.001)-1,data=donnees)
```

> plot(model2)



Le sinus n'est pas bien estimé. On prend maintenant un grand nombre de degrés de liberté.

1.0

X2

1.5

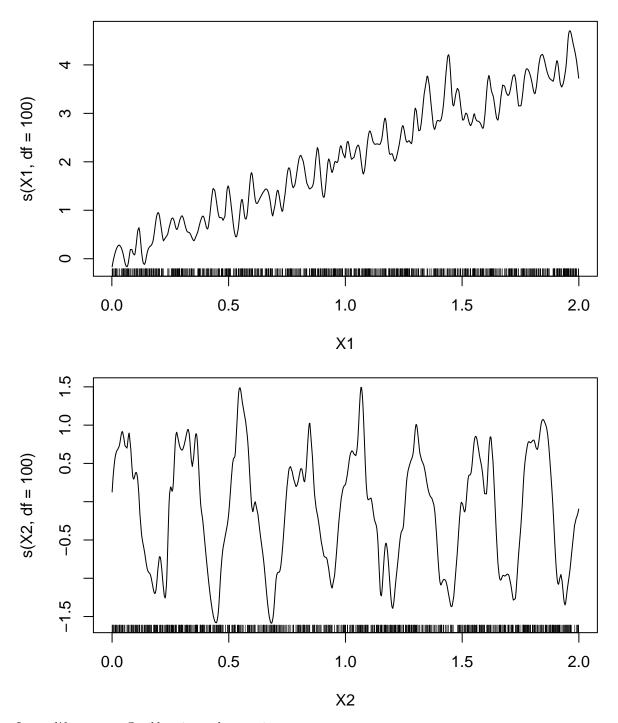
2.0

```
> model2 <- gam(Y~s(X1,df=100)+s(X2,df=100)-1,data=donnees)
```

0.5

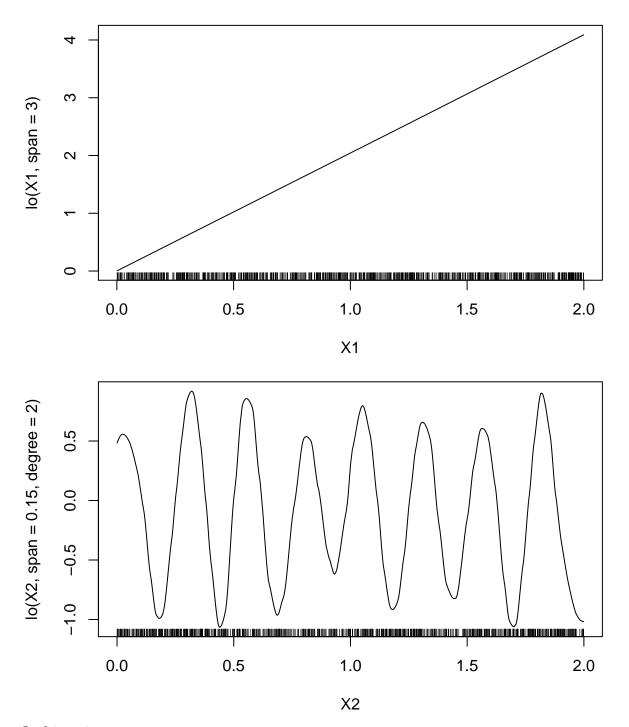
0.0

<sup>&</sup>gt; plot(model2)



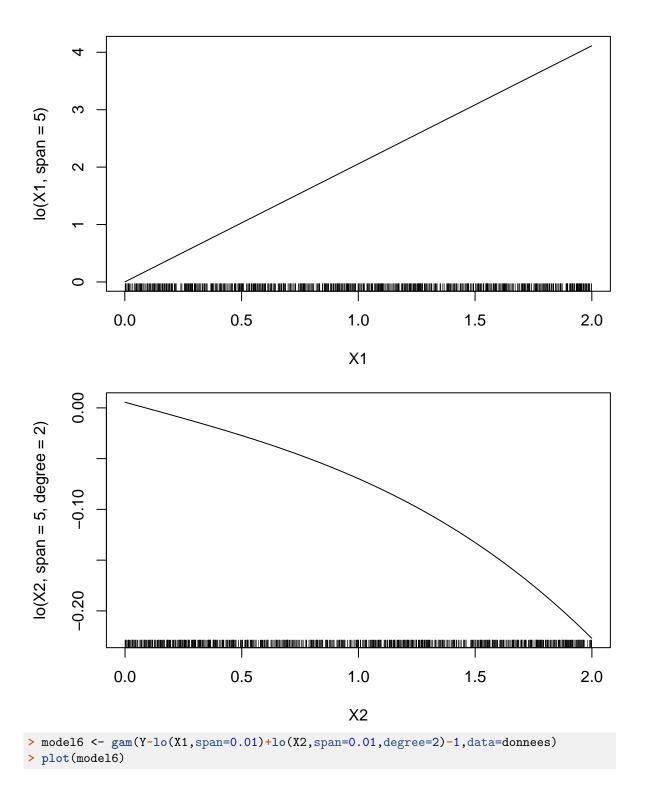
Le modèle est trop flexible, risque de sur-ajustement.

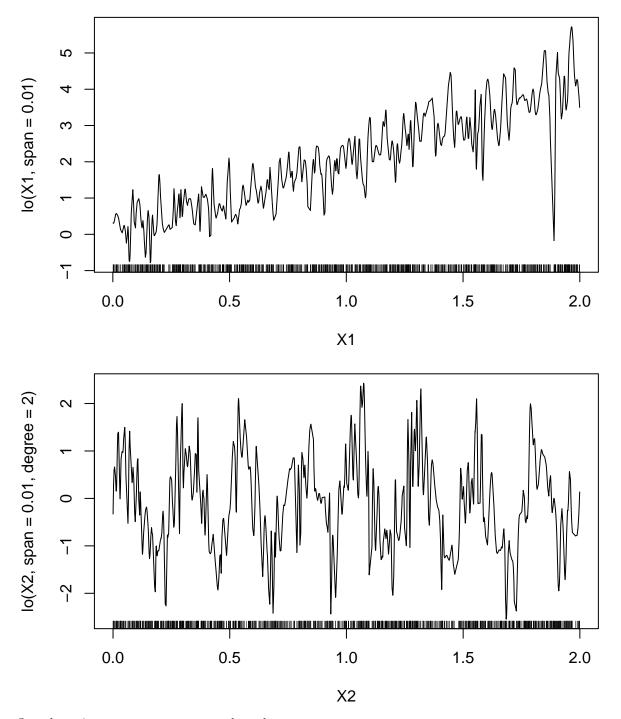
- 4. Faire le même travail avec le lisseur **loess**. On commencera avec **degree=2** et **span=0.15** puis on fera varier le paramètre **span**.
  - > model4 <- gam(Y~lo(X1,span=3)+lo(X2,span=0.15,degree=2)-1,data=donnees)
    > plot(model4)



On fait varier span:

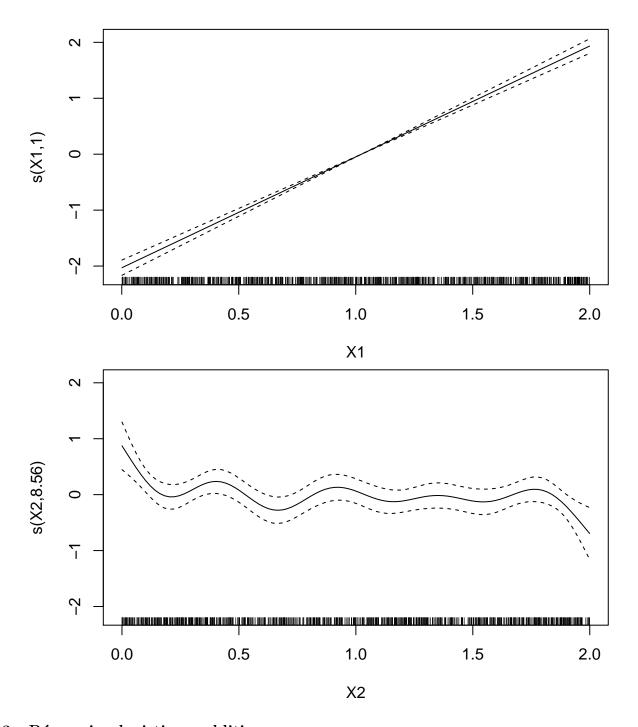
- > model5 <- gam(Y~lo(X1,span=5)+lo(X2,span=5,degree=2)-1,data=donnees)
- > plot(model5)





On a les mêmes remarques que pour les splines.

- 5. Estimer le degrés de liberté avec la fonction gam du package mgcv (Il n'est pas nécessaire de charger le package pour éviter les conflits).
  - > mod.mgcv <- mgcv::gam(Y~s(X1)+s(X2),data=donnees)</pre>
  - > plot(mod.mgcv)



### 4.3 Régression logistique additive

On considère le jeu de données **panne.txt** qui recense des pannes de machine (etat=1) en fonction de leur âge et de leur marque.

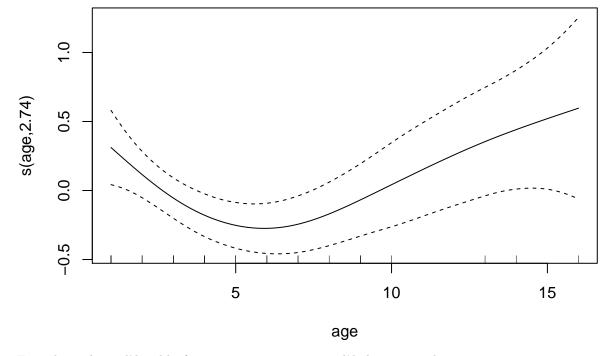
- 1. Faire une régression logistique permettant d'expliquer la variable etat par la variable age uniquement. Critiquer le modèle.
  - > panne <- read.table("data/panne.txt",header=TRUE)
  - > mod1 <- glm(etat~age,data=panne,family=binomial)</pre>
  - > summary(mod1)

```
Call:
glm(formula = etat ~ age, family = binomial, data = panne)
Deviance Residuals:
   Min
            10 Median
                            3Q
                                   Max
-1.253 -1.199
                 1.015
                         1.183
                                 1.210
Coefficients:
            Estimate Std. Error z value Pr(>|z|)
(Intercept) -0.10748
                                            0.858
                        0.59864
                                 -0.180
             0.03141
                        0.09117
                                  0.345
                                            0.730
(Dispersion parameter for binomial family taken to be 1)
    Null deviance: 45.717 on 32
                                  degrees of freedom
Residual deviance: 45.598
                           on 31
                                  degrees of freedom
AIC: 49.598
Number of Fisher Scoring iterations: 3
```

Le modèle n'est pas pertinent. On accepte la nullité du coefficient age, ce qui signifie que le modèle constant est meilleur que le modèle avec la variable age.

2. Ajuster un modèle additif, toujours avec uniquement la variable age.

```
> mod.panne <- mgcv::gam(etat~s(age),data=panne)
> plot(mod.panne)
```



 $3. \ \, \text{En utilisant le modèle additif}, proposer un nouveau modèle logistique plus pertinent}.$ 

Il semble que l'âge agisse de façon quadratique. Cela peut s'expliquer par le fait que les pannes interviennent souvent au début (phase de rodage) et à la fin (vieillissement de la machine).

```
> mod2 <- glm(etat~age+I(age^2),data=panne,family=binomial)
> summary(mod2)
```

```
Call:
glm(formula = etat ~ age + I(age^2), family = binomial, data = panne)
Deviance Residuals:
    Min 1Q Median
                               3Q
                                        Max
-1.54043 -0.74739 0.00033 0.64877 1.88091
Coefficients:
          Estimate Std. Error z value Pr(>|z|)
(Intercept) 4.18501 1.73860 2.407 0.01608 *
          I(age<sup>2</sup>)
          0.17601
                     0.07044 2.499 0.01247 *
Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
(Dispersion parameter for binomial family taken to be 1)
   Null deviance: 45.717 on 32 degrees of freedom
Residual deviance: 31.279 on 30 degrees of freedom
AIC: 37.279
Number of Fisher Scoring iterations: 6
```

On remarque ici que l'âge devient "significatif"!