Shieldbot小车电路底盘是一个比较完整的电路板，涉及多个模块，各个模块测试如下：

准备材料：

1,Arduino 主控板一块，

2，7.4V的900mah可充电锂电池一个

3，一个电子积木LED灯模块

4，一个老式的小USB 线

,5，一个新式的小USB线

1. 把Arduino主控板插到Shieldbot小车电路底板上，然后在…\arduino-ws\arduino-ws-robot\ShieldBot文件夹下，选择ShieldbotBoardTest程序，烧录ShieldbotBoardTest程序，
2. 首先进行红外反射器模块检测，把拨码开关都打到ON，打开Arduino串口显示窗口，把手靠近电路下层板某一个红外反射器下面，在红外反射器上层电路板上，可以看到相应的灯亮，同时我们可以看到串口窗口中打印红外值为1，手离开红外发射器，变为0，灯灭；依次类推，总共5个红外测试.
3. 接下来测试l298n电机驱动，在电机旁边，我们可以看到各有两个LED，它们每隔一秒两秒一次，交替闪烁，说明L298n电机检测通过
4. 接下来是电子积木接口测试，我们使用电子积木led灯模块，插入到任意一个Grove接口，led点亮，后再熄灭，如此循环，则电子积木接口测试通过。
5. 接下来测试充电模块。首先拔下主控板上的USB连接线，然后用老式的USB接线连接Shieldbot电路板尾部的USB接口；我们可以看到电路板中间有一个绿色的led亮起了；插上电池，然后我们可以看到电路板中间有一个红色的led亮起了，之前的绿灯灭了表明正在充电。
6. 复位开关测试，按下尾部的复位按钮，旁边的红色灯闪烁一下。
7. 电池供电测试，打开尾部的电池供电开关，可以看到，开关旁边的绿色LED亮起了，同时我们可以看到红外反射灯也亮了，电机指示灯也不停的亮灭，说明电池供电正常！

到这里整个电路板测试结束，