# SEMINARIO INTERNACIONAL Tendencias y futuro en el análisis del movimiento humano con tecnología de BTS 2-3 Octubre 2025, Bogotá, Colombia



La extensión será de hasta 2 páginas, incluyendo las Referencias.

## TÍTULO (TIMES NEW ROMAN MAYÚSCULA 11)

## Nombre completo de los autores (Times New Roman Negrita 11),

Institución, país, correo electrónico (Times New Roman 11)

(incluir la anterior información para cada uno de los autores)

Resumen: 100 palabras máximo. Times New Roman 11. Espaciado 1.5

Palabras clave: máximo cuatro.

### 1. Introducción

Times New Roman 11. Espaciado 1.5

## 2. Métodos

Times New Roman 11. Espaciado 1.5

#### 3. Resultados

Times New Roman 11. Espaciado 1.5. Las tablas y figuras deben estar con formato APA

## 4. Discusión

Times New Roman 11. Espaciado 1.5

### 5. Conclusiones

Times New Roman 11. Espaciado 1.5

### 6. Referencias

Formato APA. Listar alfabéticamente sólo las citadas. Ejemplos: [1] y [2].

[1] M. A. Gomes, G. L. M. Silveira, and A. A. G. Siqueira. Gait pattern adaptation for an active lower-limb orthosis based on neural networks. Advanced Robotics, 25(1):1903–1925, 2011.

# SEMINARIO INTERNACIONAL Tendencias y futuro en el análisis del movimiento humano con tecnología de BTS 2-3 Octubre 2025, Bogotá, Colombia



[2] J C Perez Ibarra, W M Santos, H I Krebs, and A A G Siqueira. Adaptive impedance control for robot-aided rehabilitation of ankle movements. In 5th IEEE RAS & EMBS International Conference on Biomedical Robotics and Biomechatronics, pages 664–669, São Paulo, Brazil, 2014.