Exercício de Threads e Semáforos:

Implementando exemplo 1/2:

```
3.2 disclose opthosed.by
3.3 sinclose state.by
3.3 sinclose state.by
3.4 printed state.by
3.5 sent. seni;
3.5 sent. seni;
3.6 printed state.by
3.7 printed state.by
3.8 printed state.by
3.9 printed s
```

De acordo com as aulas do dia 18/10 e 20/10

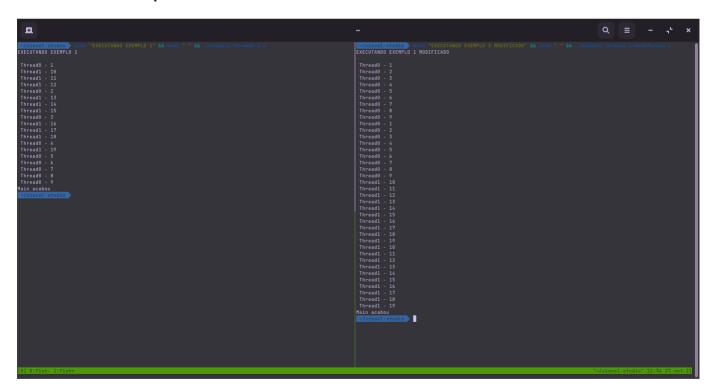
Modificando exemplo 1:

Adicionando semáforos e duplicando as threads.

Compilando exemplo 1:

```
Applications of the control of the c
```

Executando exemplo 1:



Resultados:

Ao implementar duas seções críticas nas funções Thread0() e Thread1(), a execução manteve os outputs das threads em ordem:

```
sem_t semid;
void * Thread0() {
   int i=0;
   sem_wait(&semid);// Iniciando seção crítica, P.
    for(i=1;i<10;i++){</pre>
        printf(" Thread0 - %d\n",i);
        sleep(3);
   sem_post(&semid); // Finalizando seção crítica, S
}
void * Thread1(){
   int i=0;
   sem_wait(&semid); // Iniciando seção crítica, P.
   for(i=10;i<20;i++){</pre>
        printf(" Thread1 - %d\n",i);
        sleep(1);
   }
   sem_post(&semid); // Finalizando seção crítica, S.
```

Dentro da função main(), mais duas threads são criadas, ret2 e ret3, executando as funções Thread0() e Thread1() respectivamente:

```
int main(){
    pthread_t t0, t1, t2, t3;
    int ret0, ret1, ret2, ret3;

sem_init(&semid, 0, 1);

ret0 = pthread_create(&t0, NULL, Thread0, NULL);
    ret1 = pthread_create(&t1, NULL, Thread1, NULL);
    ret2 = pthread_create(&t2, NULL, Thread0, NULL); // Thread0 duplicada
    ret3 = pthread_create(&t3, NULL, Thread1, NULL); // Thread1 duplicada

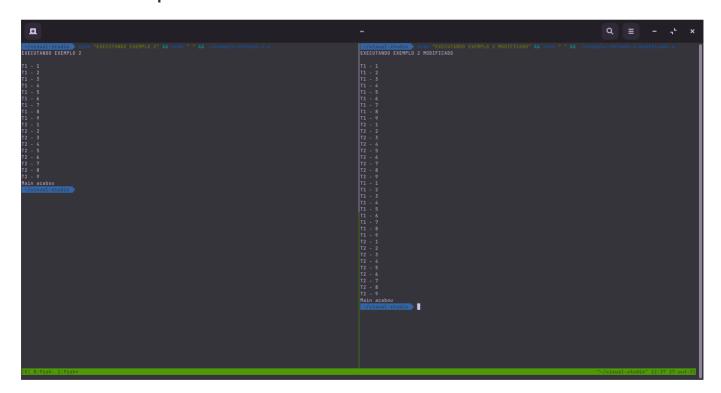
pthread_join(t0, NULL);
    pthread_join(t1, NULL);
    pthread_join(t2, NULL);
    pthread_join(t3, NULL);
    printf("Main acabou\n");
}
```

Modificando exemplo 2:

Compilando exemplo 2:

```
A CANADA STATE OF THE STATE OF
```

Executando exemplo 2:



Resultados:

Os outputs de cada uma das funções foram intercalados e duplicados. Primeiro todos os outputs da Thread1() e depois todos os outputs da Thread2(). Após isso o processo se repetiu pois duas threads a mais, executando as funções Thread1() e Thread2(), foram adicionadas.

```
int main(){
    pthread_t t1,t2, t3, t4;
    int ret1,ret2, ret3, ret4;

sem_init(&semid, 0, 1);

ret1 = pthread_create(&t1,NULL, Thread1, NULL);
    ret2 = pthread_create(&t2,NULL, Thread2, NULL);
    ret3 = pthread_create(&t3,NULL, Thread1, NULL); // Thread1 duplicada
    ret4 = pthread_create(&t4,NULL, Thread2, NULL); // Thread2 duplicada

pthread_join(t1,NULL);
    pthread_join(t2,NULL);
    pthread_join(t3,NULL);
    pthread_join(t4,NULL);

printf("Main acabou\n");
}
```

Conclusão:

Devido o tempo de espera de cada função, o sistema operacional as executou com prioridade diferente sobre as outras.

No exemplo 1, o tempo de sleep() da Thread0() é maior que o da Thread1(), o que resultou em outputs sequenciais, primeiro todas as threads que executavam Thread0() e depois todas que executavam Thread1().

Já no exemplo 2, como o tempo de sleep() de ambas funções eram o mesmo, o resultado foi um input intercalado.

Manaus/AM - 26/10/2021