

# Fachbereich Mathematik, Naturwissenschaften und Informatik

# Projektdokumentation Instant-Messaging-Dienst

Entwicklung sicherer, hardwarenaher Anwendungen

Wintersemester 15/16

Stand: 30.04.2016

Projektleiter: Projektteam: Leonard Schmischke Daniel Kreck

Ewald Bayer

Kursleitung: Sebastian Westbrock

Florian von Zabiensky Thomas Iffland

# Inhaltsverzeichnis

1	Projektidee 3		
2	Vorgehen	3	
3	Pflichtenheft 3		
4	Architektur 4.1 Kommunikationsprotokoll	<b>5</b>	
	4.1.1 Registrierung	6 7 8	
	4.1.4 Chatten	10 11	
	1 0 0	12 12	
5	Benutzerhandbuch 13		
	5.2 Client	13 15 15 16	
6	Dokumentation der Sprache Ada	16 17 17 18 19	
Aı	hang	Ι	
A	Endfassung Lauflicht Quellcode	Ι	
В	Endfassung Taschenrechner Quellcode II		
$\mathbf{C}$	Endfassung Teatimer Quellcode V		
D	Motorsteuerung Quellcode VII		
${f E}$	Fernbedienung Quellcode X		

Kapitel 3 Projektidee

# 1 Projektidee

Das Ziel ist es einen Instant-Messaging-Dienst zu entwickeln, der es erlaubt, mit anderen Nutzern einzeln oder in Gruppen in Echtzeit zu kommunizieren. Hierbei handelt es sich um ein Gruppenprojekt, dass im Rahmen des Kurses Entwicklung sicherer, hardwarenaher Anwendungen in der Programmiersprache Ada entwickelt wird.

Der Dienst ist in Client und Server unterteilt. Beide Komponenten können über grafische Benutzerschnittstellen bedient werden. Die des Servers informiert über alle Ereignisse, die auf dem Server eintreten und erlaubt eine rudimentäre Verwaltung von angemeldeten Nutzern. Die Benutzerschnittstelle des Clients gestattet das Registrieren und Einloggen am Server. Im Anschluss bekommt der Nutzer seine Kontaktliste angezeigt, in der er unter anderem andere Nutzer als Freunde hinzufügen oder löschen kann. Bei Doppelklick auf einen befreundeten Nutzer öffnet sich ein seprarates Chatfenster zur direkten Kommunikation. Diese kann zur Gruppenkommunikation erweitert werden, indem weitere Freunde zum Chat eingeladen werden.

# 2 Vorgehen

Nachdem die Projektidee gefunden war wurde das Projekt analysiert und systematisch eingeteilt. Hierzu wurde sich im Team Gedanken gemacht, was der Instant-Messaging-Dienst im Einzelnen an Funktionaltität bereitstellen soll. Die Gruppe definierte dazu genaue Pflichten und skizzierte anhand dieser die Benutzeroberflächen.

Die daraus resultierenden Aufgabenbereiche wurde im Anschluss auf die Gruppenmitglieder verteilt:

Geschäftslogik Server: Herr Kreck und Herr Schmischke

Benutzeroberfläche Server: Herr Iffland

Geschäftslogik Client: Herr Westbrock

Benutzeroberfläche Client: Herr Bayer

Organisatorisch beschloss das Projektteam wöchentliche Treffen um die bisher entwickelte Funktionalität zusammenzuführen und zu testen. Des Weiteren wurden die Aufgaben für die nächste Woche besprochen und festgesetzt.

### 3 Pflichtenheft

Folgende Funktionalität wurden bzgl. des Clients festgelegt. Einem Nutzer soll es möglich sein:

Kapitel 4 Pflichtenheft

• sich durch eine Registrierung ein Konto zu erstellen. Hierfür muss ein freiwählbarer aber eindeutiger Benutzername ausgewählt und ein Passwort zum späteren Login festgelegt werden.

- sich über einen Loginscreen mit seinem Benutzernamen und Passwort in den Chat einwählen zu können.
- nach vorangegangenem Login seine Kontaktliste einsehen zu können, Kontakte daraus zu entfernen oder neue über einen Kontaktanfrage hinzuzufügen zu können.
- über Kontaktanfragen selbstständig entscheiden zu dürfen, d.h. diese entweder annehmen oder ablehnen zu können.
- durch Interaktion mit der Kontaktliste mit seinen Kontakten kommunizieren zu können. Dieses soll er sowohl mit einem einzelnen Kommunikationspartner als auch mit mehreren gleichzeitig vollziehen können.

Folgende Funktionalität wurden bzgl. des Servers festgelegt. Einem Administrator soll es möglich sein:

- den Server von der GUI aus zu starten und zu stoppen.
- auszuwählen auf welchem Port der Server kommunizieren soll.
- die momentan verbundenen Benutzer mit zusätzlichen Informationen einsehen zu können (Client-IP, Kontakte, offene Chaträume).
- einen zuvor selektierten Benutzer zu kicken.
- die Anzahl der momentan verbundenen Benutzer einsehen zu können.
- die momentan zur Kommunikation genutzten Chaträume einsehen zu können.
- einen Überblick über die Aktivitäten des Servers zu erlangen, indem dieser diese zur Kenntnissnahme wichtige Aktivitäten in Informations- und Fehlerfeldern ausgibt.
- einen Mitschnitt über die momentan aublaufende Nutzerkommunikation angezeigt zu bekommen.

Aus diesen für den Nutzer und Administrator zur Verfügung gestellten Funktionen resultiert unter anderem, dass die Geschäftslogik des Servers Nutzer, Chaträume, Kontaktanfragen usw. verwalten können muss und dass diese Daten beim Starten und Beenden der Serveranwendung persistent gespeichert bzw. aus einer Datebank geladen werden.

# 4 Architektur

Der Instant-Messaging-Dienst unterliegt dem Client-Server-Paradigma. Zur Kommunikation zwischen den Clients und dem Server ist ein Protokoll erforderlich, welches den Kommunikationsablauf und entsprechend das Verhalten der Kommunikationsteilnehmer regelt.

### 4.1 Kommunikationsprotokoll

Server und Client kommunizieren über Nachrichten. Eine Nachricht besteht aus vier Komponenten:

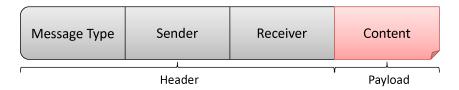


Abbildung 1: Struktur einer Nachricht

Die einzelnen Teile einer Nachricht werden durch ein definiertes Trennzeichen separiert. Hierbei handelt es sich um ein nicht druckbares Zeichen, um den Zeichenraum der Nutzer beim Chatten nicht unnötig einzuschränken. Ein anderes ebenso nicht druckbares Zeichen zeigt das Ende dieser Nachricht an.

Während Bestandteile des Headers nicht mehr weiter unterteilbar sind, wird der Inhalt je nach Nachrichtentyp noch feiner strukturiert, indem in ihm das gleiche Trennzeichen wiederholt zur Anwendung kommt.

Der Nachrichtentyp wird durch die Definition eines Aufzählungstypen mit 13 zu unterscheidenden Werten realisiert. Das Absender-Feld hält den Namen des Benutzers als Zeichenkette fest, wohingegen das Empfänger-Feld einen Chatraum als positive Ganzzahl kodiert. Dies hat den Grund, dass zur Kommunikation immer ein Chatraum erforderlich ist. Alle Nachrichten werden zunächst als Broadcast gehandhabt, allerdings kann durch einen Chatraum von zwei Nutzern Unicast-Kommunikation verwirklicht werden.

Bei diesem Vorgehen nimmt der Standard-Chatraum mit der Nummer  $\theta$  eine besondere Rolle ein. Jeder nicht verbundene Client befindet sich in einem individuellen Standard-Chatraum mit dem Server. Er ist die Anlaufstelle für eingehende Verbindungsanfragen, da erst im folgenden Schritt dem anfragenden Client dynamisch ein einzelner Chatraum zur Kommunikation mit dem Server zugewiesen werden kann. Nach dem Verbindungsaufbau verfügt demnach jeder Client über einen eigenen Server-Chatraum und ggf. wenn

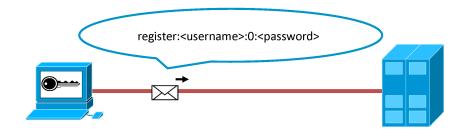
er die Kommunikation mit anderen Clients sucht, über jeweils einen Chatraum für jeden Kommunikationspartner. Diese werden zunächst als Einzelchats zwischen zwei Nutzern erzeugt, können aber durch Benutzerinteraktion um beliebig viele Teilnehmer erweitert werden, wodurch Gruppenkommunikation möglich ist.

Das Protokoll lässt sich um beliebig viele weitere Funktionen erweitern. Hierzu muss nur ein neuer Nachrichtentyp eingeführt und die Kontrollstrukturen des Clients und Servers angepasst werden.

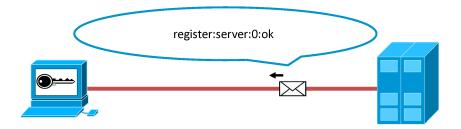
#### 4.1.1 Registrierung

Ein Client meldet sich als ein Benutzer beim Server an. Dieser muss zuvor über eine Registrierung mit frei wählbarem Benutzernamen und Passwort angelegt.

Hierzu schreibt das Protokoll folgendes Verhalten vor: Der Client sendet eine Registrierungsanfrage an den Server. Diese ist vom Nachrichtentyp register und trägt im Absender-Feld den gewünschten Benutzernamen. Als Receiver wird der Standard-Chatraum des Servers angegeben. Der Inhalt der Nachricht ist das verschlüsselt zu übertragende Passwort des Benutzers.

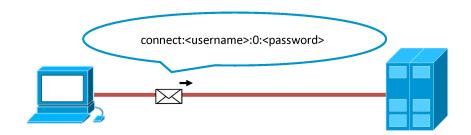


Wenn der Server die Nachricht empfängt, quittiert er den Erfolgsfall, indem ebenfalls eine register-Nachricht, mit dem Inhalt "ok" zurückgeschickt wird. Sollte der Benutzername bereits verwendet werden, wird eine refused-Nachricht mit Inhalt "registration failed, name in use" versendet.



#### 4.1.2 Einloggen

Sobald ein Benutzer registriert wurde, kann sich der Client nun unter Angabe des Benutzernamens und Passworts beim Server per *connect*-Nachricht einloggen. Da noch kein Chat zu diesem existiert, wird der Standard-Chatraum adressiert.



Der Verbindungsversuch hat zwei mögliche Resultate:

#### • Einloggen erfolgreich

In diesem Fall antwortet der Server ebenfalls mit einer *connect*-Nachricht. Die Empfänger-Nummer stellt die ID des Chatraums dar, indem dieser Client zukünftig mit dem Server kommuniziert, künftig Server-Chatraum genannt. Das erfolgreiche Verbinden wird zusätzlich durch ein "ok" im Inhalt der Nachricht ausgedrückt.

#### • Einloggen fehlgeschlagen

Sollte das Verbinden nicht gelingen, wird vom Server eine an den Standard-Chatraum adressierte *refused*-Nachricht versendet, deren Inhalt Aufschluss über die Hintergründe des Misserfolgs liefert. Hierfür existieren vier verschiedene Szenarien.

#### 1. der Benutzer ist unbekannt

Wird ein Benutzername übergeben, welcher dem Server nicht bekannt ist, schlägt das Einloggen fehl. Der Inhalt der Nachricht lautet dann "user not found in database".

#### 2. das Passwort ist nicht korrekt

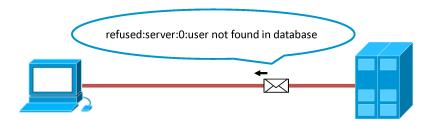
Sollte das übergebene Passwort nicht mit dem in der Datenbank des Servers hinterlegtem Passwort des Benutzers übereinstimmen, kann der Client nicht eingeloggt werden. Der Inhalt der Nachricht lautet dann "invalid password".

#### 3. der angegebene Benutzer ist schon eingeloggt

Hier ist bereits ein Benutzer mit dem angegebenen Benutzernamen mit dem Server eingeloggt. Der Inhalt der Nachricht lautet dann "user already logged in".

#### 4. der Client ist bereits eingeloggt

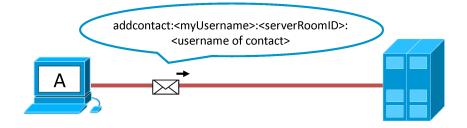
Wenn der Client sich bereits als ein Benutzer zum Server verbunden hat, lehnt der Server ein erneutes Einloggen ab. Der Inhalt der Nachricht lautet dann "you are already logged in to an account".



#### 4.1.3 Kontaktanfrage

Sobald der Client eingeloggt ist, kann er nun mit Kontakten chatten. Kontakte sind beidseitig, das heißt, man kann nicht mit einem Benutzer befreundet sein, ohne gleichzeitig auch Kontakt des Benutzers zu sein.

Diese Kontakte müssen vor dem Chatten angelegt werden. Eine addcontact-Nachricht, adressiert an den Server, teilt diesem mit, dass dem im Inhalt der Nachricht genannten Benutzer eine Kontaktanfrage gestellt werden soll.



Der Server gibt diese Intention dem requestierten Benutzer weiter, sollte dieser eingeloggt sein.



Eine Kontaktanfrage kann angenommen werden, indem man dem anfragenden User eine

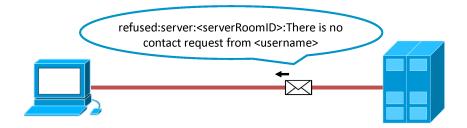
Kontaktanfrage zurück stellt.

Um eine Kontaktanfrage abzulehnen, kann eine *remcontact*-Nachricht an den Server gesendet werden. Als Inhalt ist der Benutzernamen des anfragenden Benutzers zu nennen.

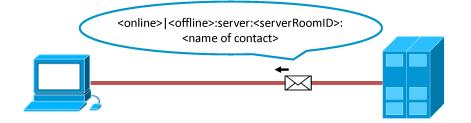


Über eine Nachricht in dieser Form kann auch ein Kontakt entfernt werden. Dies quittiert der Server mit einer *remcontact*-Nachricht, welche den Benutzernamen des entfernten Kontakts als Inhalt trägt. Eine analoge Nachricht wird auch den an entfernten Kontakt gesendet.

Sollte der Client versuchen, einen Benutzer von seiner Kontaktliste zu entfernen, welcher sich nicht auf dieser befindet, oder versuchen, eine Kontaktanfrage von einem Benutzer abzulehnen, welcher keine Anfrage gestellt hat, wird die remcontact-Nachricht vom Server mit einer refused-Nachricht beantwortet und keine weiteren Aktionen ausgelöst. Der Inhalt der Nachricht lautet dann dementsprechend der Situation "there is no contact request from '<username>'" beziehungsweise "there is no contact with name '<username>'".

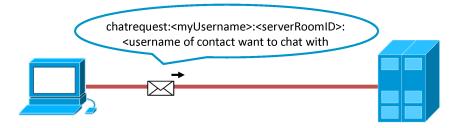


Sollte sich der Online-Status eines Kontaktes ändern, durch Ein-/Ausloggen oder nach dem er als neuer Kontakt hinzugefügt wurde, wird der neue Status dem Benutzer durch eine offline- oder online-Nachricht mitgeteilt.

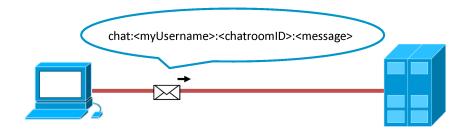


#### 4.1.4 Chatten

Jeder Form des Chattens findet in einem Chatraum statt. Dieser muss zuerst vom Server erstellt werden. Hierzu muss der Client eine *chatrequest*-Nachricht an den Server senden. Adressiert wird diese an den Serverchatraum, der Inhalt gibt an, mit welchem eingeloggten Kontakt man chatten möchte. Mit Benutzern, die nicht Kontakt des Clients sind, kann nicht gechattet werden.



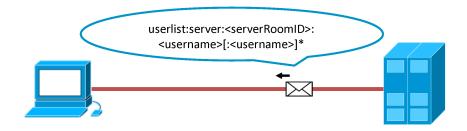
Der Server verarbeitet die Anfrage, in dem er einen Chatraum mit einer einzigartigen ID erstellt und den anfragenden sowie den angefragten Benutzer zu dem Chatraum hinzufügt. Dem anfragenden Benutzer wird anschließend mit einer *chatrequest*-Nachricht geantwortet, die als Empfänger-ID die Nummer des Chatraums trägt. Diese Nummer dient nun als Adresse aller *chat*-Nachrichten, die in diesem Raum ausgetauscht werden.



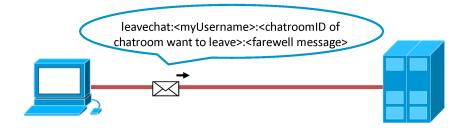
Möchte der Benutzer einen weiteren Kontakt zu diesem Chat hinzufügen, sendet er eine analoge *chatrequest*-Nachricht mit der Chatraum-ID als Empfänger-ID.

Ändert sich die Teilnehmerliste eines Chats, indem ein neuer Benutzer hinzugefügt wurde oder ein Benutzer den Chat verlässt, teilt der Server dies allen übrigen Teilnehmern

im Chat mit einer *userlist*-Nachricht mit. Im Inhalt dieser an den jeweiligen Chatraum adressierten Nachricht befinden sich die Benutzernamen aller Teilnehmer, durch das vom Protokoll genutzte Trennzeichen jeweils separiert.

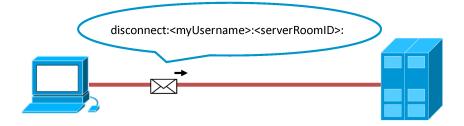


Ein Chatraum wird durch Versenden einer an den jeweiligen Chatraum adressierte *leavechat*-Nachricht verlassen. Dem Benutzer steht es offen einen Abschiedstext anzugeben, der nach dem Verlassen im Chat angegeben wird.

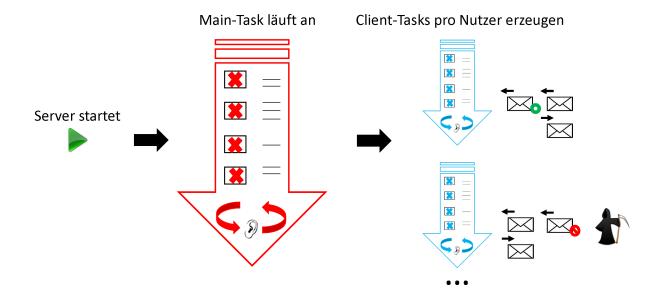


#### 4.1.5 Ausloggen

Das Ausloggen wird mit einer disconnect-Nachricht bewerkstelligt. Wenn der Server diese durch eine weitere disconnect-Nachricht dem Inhalt "ok". bestätigt, wurde der Benutzer erfolgreich ausgeloggt.



# 4.2 Implementierungslogik



### 4.3 Klassendiagramme

Die Klassendiagramme können aufgrund ihrer Größe dem beigelegten Verzeichniss "Klassendiagramme" entnommen werden.

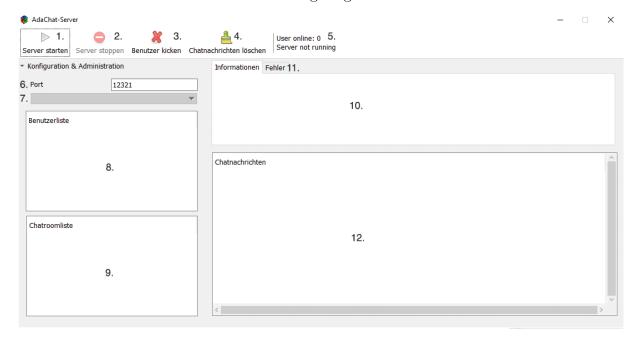
Kapitel 5 Benutzerhandbuch

# 5 Benutzerhandbuch

Im Folgenden soll die Benutzung der Oberflächen erklärt werden, um dem Benutzer einen leichten Einstieg zu gewähren.

#### 5.1 Server

Die Server-GUI dient als Oberfläche dazu, die Steuerung der Serverlogik einfach zu gestalten und somit eine effiziente Verwaltung zu gewährleisten.



- 1. Mit diesem Button lässt sich der Server starten. Diese Schaltfläche ist nur aktiviert, wenn der Server nicht läuft.
- 2. Mit diesem Button lässt sich der Server stoppen. Diese Schaltfläche ist nur aktiviert, wenn der Server läuft.
- 3. Mit dieser Schaltfläche ist es möglich einen Benutzer aus dem Chat zu entfernen ("kicken"). Der User, der entfernt werden soll, wird aus dem Drop-down-Menü unter 7. ausgewählt.
- 4. Mit der Schaltfläche ist es möglich das Fenster mit den Chatnachrichten zu leeren.
- 5. Hier wird der aktuelle Status des Servers angezeigt und die Anzahl der verbundenen Benutzer.
- 6. In diesem Textfeld lässt sich der Port einstellen. Diese Einstellung lässt sich nicht zur Laufzeit verändern, sondern nur vor dem Start des Servers.

Kapitel 5 Benutzerhandbuch

7. In diesem Drop-down-Menü befinden sich alle Nutzer, die aktuell online sind. Wenn hier ein Benutzer ausgewählt wird, kann er über Schaltfläche 3. entfernt werden.

- 8. Hier befindet sich die Benutzerliste. Dort erhalten Sie folgende Informationen über einen Benutzer:
  - Benutzernamen
  - IP-Adresse
  - Seine Kontakte
  - Die Chaträume in denen er sich befindet
- 9. Hier finden Sie die Chaträume und die Benutzer, die sich in dem jeweiligen Raum befinden.
- 10. In dem Feld unter dem Reiter *Informationen* befinden sich Nachrichten des Servers über Ereignisse und Zustandsänderungen.
- 11. In dem Feld unter dem Reiter Fehler finden sich Fehlermeldungen des Servers.
- 12. In diesem Feld befinden sich die Nachrichten der Benutzer in den einzelnen Chaträumen.

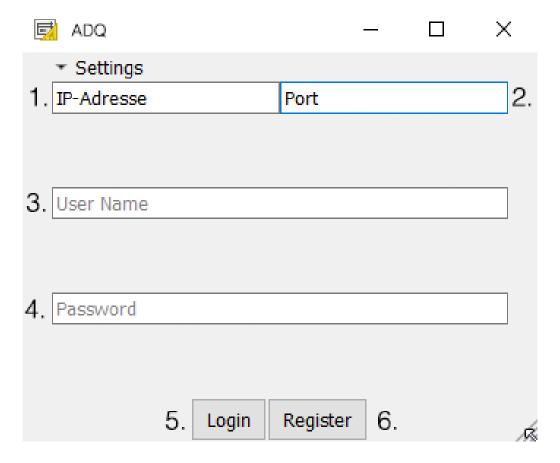
Kapitel 5 Benutzerhandbuch

#### 5.2 Client

Nach dem Server soll nun die Benutzeroberfläche der Clientanwendung beschrieben werden. Der Client besteht aus drei verschiedenen Oberflächen: Eine Loginoberfläche, ein Chatfenster und eine Übersichtsdarstellung.

#### 5.2.1 Loginoberfläche

Die Loginoberfläche dient dazu einen vorhanden Benutzer beim Server anzumelden oder, falls der Benutzer noch nicht vorhanden ist, diesen zu registrieren.

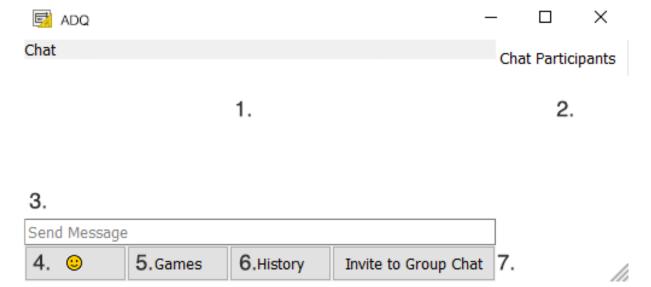


- 1. In diesem Feld wird die IP-Adresse des Rechners angegeben, auf dem der Server läuft.
- 2. Hier wird der Port angegeben, auf dem der Server lauscht. Der Standardport ist 12321.
- 3. Hier wird der Benutzername eingegeben.
- 4. In dieses Feld wird das Passwort eingegeben
- 5. Mit einem Druck auf "Login"wird der Benutzer, falls die Benutzerdaten korrekt sind, beim Sever angemeldet.

6. Mit einem Druck auf "Register" wird ein Benutzer mit den eingegebenen Benutzerdaten beim Server registriert.

#### 5.2.2 Chatoberfläche

Die Chatoberfläche ist das Fenster, in dem Chatnachrichten zwischen den Benutzern ausgetauscht werden.



- 1. In diesem Textfeld befindet sich eine Übersicht der bisher ausgetauschten Chatnachrichten.
- 2. Hier befinden sich die Teilnehmer des Chats.
- 3. In diesem Textfeld werden die Chatnachrichten eingegeben, die an die anderen Teilnehmer gesendet werden sollen.
- 4. Über diesen Button lassen sich Smileys einfügen.
- 5. Über diese Schaltfläche lassen sich Spiele mit den anderen Chatteilnehmern starten.
- 6. Hierüber kann man sich vergangene Konversationen ansehen.
- 7. Über diesen Button ist es möglich einen weiteren Teilnehmer zum Chat hinzuzufügen.

### 6 Hindernisse

Im Folgenden sind die Problemstellungen aufgeführt, die in den Augen des Projektteams gravierend waren und die Entwicklung merkbar gehemmt haben.

#### 6.1 Dokumentation der Sprache Ada

Das schwerwiegenste Problem, dass das Team über das ganze Projekt begleitet hat, war die unzureichende bis nicht vorhandene Dokumentation der Sprache Ada bzw. ihrer API.

Das Verhalten von bspw. Unterprogrammroutinen musste sich häufig allein durch die Bezeichnung und den Paramtern oder aus dem Kontext eines Programmierbeispiels von einem beliebigen Blog hergeleitet werden. Durch darauf folgendes mühsames und zeitintensives experimentieren konnte die fehlende Dokumentation dann meist kompensiert werden.

Es gibt zwar das Ada Reference Manual, welches sich jedoch meist nicht als sonderlich hilfreich erwies.

Jedoch muss man erwähnen, dass die Code-Qualität trotz alledem unmittelbar darunter gelitten hat. Denn dadurch dass die Bibliotheksroutinen nicht ausreichend dokumentiert sind, kann unser Programm nur beschränkt auf z.B. Fehlersituationen oder anderweitiges situationsbedingtes Verhalten reagieren.

Abgesehen davon wird aus diesem Grund eine Beschäftigung mit der Spache über den Kurs hinaus kaum Anhang finden.

### 6.2 Zirkuläre Abhängigkeiten

Beim Aufbau von Datenstrukturen, wo die einen Bestandteil der anderen sind, traten des Öfteren zirkuläre Abhängigkeitsprobleme auf. Es wurden zwei Methoden verwendet, um diese Probleme zu beseitigen. Zum einen ist es möglich, alle Datentypen in einer gemeinsamen Spezifikationsdatei (.ads) zu definieren. Somit ist es nicht notwendig, andere Spezifikationen einzubinden, es existieren keine Abhängigkeiten nach außen. Da dies allerdings zu einer sehr unübersichtlichen Projektstruktur führt, wurde wenn möglich die umgekehrte Methodik verwendet und unabhängige Datenstrukturen jeweils in ihrem eigenen File beschrieben, welches dann von den zwei nutzenden Strukturen referenziert wird.

Ada 2005 bietet zur Beseitigung von zirkulären Abhängigkeiten die "limited with"-Klausel an. Da dies aber nur eine unvollständige Sicht auf das somit eingebundene Paket oder den somit eingebundenen Typen liefert, konnte dies nicht immer verwendet werden (siehe http://www.adaic.org/resources/add\_content/standards/05rat/html/Rat-1-3-3.html).

Rekursive Datenstrukturen - zum Beispiel ein Benutzer, der seine Kontakte in einer Liste aus Benutzern speichert - können in Ada nur definiert werden, in dem der Datentyp zuvor

als unvollständiger Typ deklariert wurde. Dieses Prinzip ist zwar aus anderen Programmiersprachen wie C bekannt, zerstückelt den Quellcode aber dennoch und ist somit ein weiterer Nachteil dieser Sprache.

Außerdem war verwunderlich, dass das Einbinden von Spezifikationsdateien in eine Bodydatei (.adb) ein anderes Folgeverhalten bezüglich der zirkulären Abhängigkeiten aufweisen kann, als wenn diese in die dem Body zugehörige Spezifikationsdatei eingebunden werden. Manche zirkuläre Abhängigkeit konnte nur so aufgelöst werden.

#### 6.3 Arbeiten mit GtkAda

GtkAda ist eine Ada-Implementierung des erfolgreichen GTK+ Toolkits, mit dem sich grafische Oberflächen entwickeln lassen. Es ist neben Qt die Bibliothek zum entwickeln von GUIs. Während der Entwicklung traten einige Dinge besonders negativ in den Vordergrund.

#### 1. Dokumentation

Wie auch schon Ada im allgemeinen ist die Dokumentations- und Informationslage zu GtkAda dürftig. Es gibt keine offizielle Dokumentation und wenige Beispiele, die leider auch meistens nur einen kleinen Umfang haben und nur einzelne Komponenten abdecken, nicht jedoch mehrere Komponenten im Zusammenspiel. Falls man nach Lösungen zu bestimmten Fragestellungen sucht, findet man meistens keine GtkAda spezifische Antwort, sondern muss oftmals Lösungen aus anderen Programmiersprachen (Python oder C) auf Ada übertragen. Dies lässt sich jedoch oftmals nicht ganz einfach umsetzen, da GtkAda manche Dinge anders handhabt bzw. benennt (Beispielsweise bei der Nutzung von  $Gtk\_Tree\_Model$  und  $Gtk\_Tree\_Store$ ).

#### 2. Glade

Glade ist ein Tool um sich grafische Oberflächen schnell zu erstellen und diese in eine .glade Datei zu exportieren. Dabei handelt es sich um eine XML-strukturierte Datei, die die Oberfläche und Voreinstellungen enthält. Das Problem an Glade ist leider, das es nicht sonderlich stabil läuft und Portierungen für Windows und Mac OS X zu Darstellungsfehlern und Performanceeinbrüchen neigen.

#### 3. GtkAda & Tasks

Leider ist es mit GtkAda auch nicht möglich aus einem laufenden Task heraus dynamisch neue Objekte zu erzeugen und diese der Oberfläche hinzuzufügen. Dies verhindert beispielsweise einen einzelnen Task pro Konversationsfenster zu erstellen.

# 6.4 dies und das

bla bla

# **Anhang**

# A Endfassung Lauflicht Quellcode

```
\#include <msp430x22x2.h>
                                // Headerdatei mit Hardwaredefinitionen
2
   // Funktions-Prototypen
   void Warteschleife(unsigned long wartezeit);
                                                     // Software Warteschleife
   int main(void) {
    WDICIL = WDIPW + WDIHOLD;
                                   // Watchdog-Timer anhalten
8
9
     // Hardware-Initialisierung
     // Port 1 arbeitet mit allen Leitungen (P1.0-P1.7) als Ausgabeport
11
     P1DIR = 0xFF;
12
13
     unsigned char bitmaske = 0x01;
14
     unsigned long wartezeit = 25000;
15
     while (1) { // Endlosschleife
16
       for (unsigned char i=0; i<7; i++) {
17
       // hochzaehlen (von rechts nach links)
18
         P1OUT = ~bitmakse;
19
         bitmaske = bitmaske << 1;
20
         Warteschleife (wartezeit);
21
       }
22
       for (unsigned char i=0; i < 7; i++) {
23
       // runterzaehlen (von links nach rechts)
         P1OUT = ~bitmaske;
25
         bitmaske = bitmaske >> 1;
26
         Warteschleife (wartezeit);
27
       }
28
29
30
    // return 0;
                    // Statement wird niemals erreicht
32
33
   void Warteschleife(unsigned long wartezeit) {
     unsigned long i;
35
     for (i=wartezeit; i>0; i--);
36
37
```

Listing 1: Lauflicht.c

### **B** Endfassung Taschenrechner Quellcode

```
_{1} #include <msp430x22x2.h>
2 #include <lcd_bib.h>
3 #include <lcd_bib.c>
5 #define RED_BTN (0x01)
6 #define YEL_BTN (0x02)
7 #define GREBTN (0x04)
  #define BLU_BTN (0x20)
  // Funktions-Prototypen
10
  void Warteschleife(unsigned long Anzahl);
11
  unsigned int result = 0x00; // aktueller Wert des TR
   unsigned char text [] = ""; // CharArray fuer Textausgabe (LCD)
13
   void writeToLCD(int wert,char column,char row,char anzahlDigits);
14
15
   int main (void) {
16
17
     WDICIL = WDIPW + WDIHOLD; // Watchdog timer anhalten
18
19
     // Hardware-Initialisierung
20
     P1DIR = 0xFF;
21
     // 1101 1000 - Ports der Schalter auf Einlesen stellen (0 = Einlesen)
22
     P2DIR = P2DIR \& 0xD8;
23
24
     lcd_init (16);
                        // Initialisierung des Displays mit 16 Spalten
25
                        // Display wird geloescht
     lcd_clear();
     lcd_gotoxy(0,0);
                        // Cursor wird auf 0,0 gesetzt
27
28
     P1OUT = "result; // Startwert auf LEDs
29
30
     // Port 2 Interrupt Enable an Leitung 0/1/2/5 \rightarrow Alle Tasten
31
     P2IE = BIT0 \mid BIT1 \mid BIT2 \mid BIT5;
32
     // Interrupt Edge Select -> fallende Flanke
33
     P2IES = BIT0 \mid BIT1 \mid BIT2 \mid BIT5;
34
35
36
     lcd_gotoxy(0,0);
37
     lcd_puts("Taschenrechner");
38
     writeToLCD(0,1,1,5);
39
     __enable_interrupt(); // Interrupts global frei schalten
40
41
```

```
_{-low\_power\_mode\_4}();
42
43
     while (1) \{\}
44
     // return 0;
^{45}
46
47
   void Warteschleife(unsigned long Anzahl) {
48
     unsigned long i;
49
     for (i=Anzahl; i>0; i--);
50
   }
51
52
   void writeToLCD(int wert, char column, char row, char anzahlDigits) {
53
     uint2string(text, wert);
54
     lcd_gotoxy(column,row);
55
     lcd_puts(text+(5-anzahlDigits));
56
   }
57
58
  #pragma vector=PORT2_VECTOR
59
   __interrupt void Port2ISR(void) {
60
     int interruptWert = P2IFG & (RED.BTN | YEL.BTN | GRE.BTN | BLU.BTN);
61
     lcd_clear();
62
     writeToLCD(result, 0, 0, 5); // alter Wert
63
     switch (interruptWert) {
64
     case (BLU_BTN) :
65
       result++;
66
       lcd_gotoxy(5, 0);
67
       lcd_puts("+1");
68
       break;
69
     case (GRE_BTN) :
70
       result --;
71
       lcd_gotoxy(5, 0);
72
       lcd_puts("-1");
73
       break;
     case (YEL_BTN) :
75
       result = result << 1;
76
       lcd_gotoxy(5, 0);
77
       lcd_puts("*2");
78
       break;
79
     case (RED_BTN) :
80
       result = result >> 1;
81
       lcd_gotoxy(5, 0);
82
       lcd_puts("/2");
83
       break;
84
85
86
```

```
lcd_gotoxy(0, 1);
lcd_puts("=");
writeToLCD(result, 1, 1, 5); // neuer Wert
PlOUT = ~result; // LEDs zeigen Wert
Warteschleife(25000); // kompensiert Prellen
Plout = 0; // Interupt bearbeitet, Interrupt-Flag-Register loeschen
Interrupt | Possible |
```

Listing 2: Taschenrechner.c

# C Endfassung Teatimer Quellcode

```
1 #include < msp430x22x2.h >
2 #include <lcd_bib.h>
  #include <lcd_bib.c>
   void Warteschleife(long);
   void writeToLCD(int,char,char,char);
   void piepen(int);
   long takt = 32768;
   int sekunden = 20;
10
   int intCounter = 0;
11
   unsigned char text [16];
12
13
   void main(void) {
14
     WDTCTL = WDIPW + WDTHOLD; // Stop Watchdog Timer
15
16
     TACTL = TASSEL_1 + TACLR;
17
     // Interrupt-Ausloesung durch Capture/Compare-Unit0 freischalten
18
     TACCTL0 = CCIE;
19
     // Capture/Compare-Register 0 mit Zaehlwert belegen
20
     TACCR0 = takt;
21
22
     P1DIR \mid = 0xFF;
     {\rm P2DIR} \ \mid = \ {\rm BIT4} \, ; \ \ / / \ \ \textit{Konfiguration} \ \ \textit{Lautsprecher}
24
25
     lcd_init(16);
26
     lcd_clear();
27
     lcd_gotoxy(0,0);
28
     lcd_puts("TeaTimer");
29
     writeToLCD (sekunden, 1, 1, 5); // Startwert anzeigen
30
     P1OUT =  sekunden;
31
32
33
     TACTL = MC_1;
                                    // Start Timer_A im Up-Mode
34
     __enable_interrupt();
                                    // Interrupts global freischalten
35
     while (intCounter != sekunden) {
36
        _{-low\_power\_mode\_0}();
37
        _no_operation();
                                    // nur fuer C-Spy-Debugger
38
39
40
41
```

```
// Timer A0 interrupt service routine
   // wird jedesmal aufgerufen, wenn Interrupt CCRO von Timer_A kommt
  #pragma vector=TIMERA0_VECTOR
   __interrupt void Timer_A0 (void) {
45
46
     intCounter++;
     writeToLCD(sekunden-intCounter, 1, 1, 5); // Zeit auf LCD anzeigen
47
     P1OUT = ~(sekunden-intCounter);
                                               // Zeit mit LEDs anzeigen
48
     if(intCounter == sekunden) {
49
       TACTL = MC_0;
                                               // Timer wird angehalten
50
       lcd_gotoxy(1,1);
51
       lcd_puts("FERTIG");
52
       P1OUT = 0x00;
                                               // Alle LEDs an
53
       piepen (10);
54
     }
55
   }
56
57
   void piepen(int anzahlPieps) {
58
     int frequenz = 200; // hoeherer Wert entspricht tieferem Ton
59
     int dauerTon = 100; // keine genaue Zeiteinheit
60
     for (int i=0; i<anzahlPieps; i++) {
61
       for (int j=0; i < dauerTon; j++) {
62
         Warteschleife (frequenz);
         P2OUT = BIT4;
64
       }
65
       // wartet entsprechend der Dauer des Tons
66
       Warteschleife (dauerTon*frequenz);
68
   }
69
70
   void Warteschleife (long dauer) {
71
     for(long i=0; i< dauer; i++) {}
72
   }
73
   void writeToLCD(int wert, char column, char row, char anzahlDigits) {
75
     uint2string(text, wert);
76
     lcd_gotoxy(column, row);
     lcd_puts(text+(5-anzahlDigits));
78
   }
79
```

Listing 3: Teatimer.c

# D Motorsteuerung Quellcode

```
_{1} #include <msp430x22x2.h>
2 #include <lcd_bib.h>
  #include <lcd_bib.c>
  #define RED_BTN (0x01)
6 #define YEL_BTN (0x02)
  #define GRE_BTN (0x04)
  #define BLU_BTN (0x20)
  void Warteschleife (long wartezeit);
10
   void writeToLCD(int wert,char column,char row,char anzahlDigits);
11
12
  unsigned char text [16];
13
   unsigned int taktA = 32768;
14
   int counter=0;
   int sekunden=0;
   int impulseProUmdrehung=24;
17
18
   int main(void) {
19
     WDTCIL = WDIPW + WDIHOLD;
20
21
     // Hardware-Konfiguration
22
     P2DIR = P2DIR & 0xD8; // 1101 1000 - Ports der Schalter auf Einlesen
23
     P1DIR = 0xFF;
                            // LED Ports als Ausgang
24
25
     // Beschreiben des TimerA-Controlregisters, zwei Bits setzen:
                - TimerA Source Select = 1 (Eingangstakt ist TAClock)
27
                - Clear TimerA-Register
                                              (Zaehlregister auf 0 setzen)
28
                - Timer startet noch nicht
29
     TACTL = TASSEL_1 + TACLR;
30
     TBCTL = TBSSEL_0 + TBCLR;
31
32
     // Port 2 Interrupt Enable an Leitung 0/1/2/5 \rightarrow Alle Tasten
33
     P2IE = BIT0 \mid BIT1 \mid BIT2 \mid BIT5;
34
     // Interrupt Edge Select -> fallende Flanke
35
     P2IES = BIT0 \mid BIT1 \mid BIT2 \mid BIT5;
36
37
     TACCTL0 = CCIE;
38
     TACCR0 = taktA;
39
     P4SEL = BIT7; // P7 soll alternativ angesteuert werden
40
     P4DIR = "BIT7; // P4.7 ist Input, Rest Output
41
```

```
42
     lcd_init (16);
43
     lcd_clear();
44
     writeToLCD (0,0,0,5);
45
     lcd_gotoxy(6, 0);
46
     lcd_puts("rounds/min");
47
48
     P4OUT=0;
                      // Strom an Motor ist aus
49
     P1OUT=0xFF;
50
51
     TACTL \mid= MC_1; // Start Timer_A im Up-Mode
52
     TBCTL |= MC_2; // Start Timer_B im Continuous-Mode
53
54
55
    __enable_interrupt();
56
     while (1) {
57
       _{-low\_power\_mode\_3}();
58
       _no_operation(); // nur fuer C-Spy-Debugger
59
60
61
     // return 0;
62
63
64
65
   // Timer_A interrupt service routine
66
  #pragma vector=TIMERA0_VECTOR
   __interrupt void Timer_A0(void) {
68
     unsigned int drehzahl = TBR * 5 / 2;
69
     writeToLCD(drehzahl, 0, 0, 5);
70
     TBCTL |= TBCLR; // Zaehlregister wird zurueckgesetzt
71
   }
72
73
  #pragma vector=PORT2_VECTOR
   __interrupt void Port2ISR (void) {
75
     int interruptWert = P2IFG & (BIT0 | BIT1 | BIT2 | BIT5);
76
     lcd_gotoxy(0,1);
77
78
     switch (interruptWert) {
79
       case (BLU_BTN):
80
         // Linkslauf
81
         // P4.6 soll angesteuert werden
82
         // P4.4 soll kein Strom bekommen
83
         P4OUT = BIT6;
84
         lcd_puts("Linkslauf");
85
         break;
86
```

```
case (GREBTN):
87
          // Rechtslauf
88
          // P4.4 soll angesteuert werden
89
          // P4.6 soll kein Strom bekommen
90
          P4OUT = BIT4;
          lcd_puts("Rechtslauf");
92
          break;
93
        case (YELBTN) :
          // keine Funktion
95
          break;
96
        case (RED_BTN):
97
          // Stop
          // P4.4 und P4.6 soll kein Strom bekommen
99
          P4OUT = 0;
100
          lcd_puts ("Stopp
                                ");
101
          break;
102
      }
103
104
      Warteschleife (25000); // kompensiert Prellen
105
                              // Interupt bearbeitet, Flag-Register loeschen
      P2IFG=0;
106
   }
107
108
   void writeToLCD(int wert, char column, char row, char anzahlDigits) {
109
      uint2string(text, wert);
110
      lcd_gotoxy(column, row);
111
      lcd_puts(text+(5-anzahlDigits));
   }
113
114
   void Warteschleife (long wartezeit) {
115
      for (long i=0; i< wartezeit; i++);
116
   }
117
```

Listing 4: Motorsteuerung.c

# E Fernbedienung Quellcode

```
_{1} #include <msp430x22x2.h>
2 #include <lcd_bib.h>
  #include <lcd_bib.c>
  #include <string.h>
  #define arraySize
                          100
  #define telegrammSize 14
   // Tasten
  #define Taste_0
                          0
  #define Taste_1
                          1
  #define Taste_2
                          2
  #define Taste_3
                          3
  #define Taste_4
                          4
  #define Taste_5
                          5
  #define Taste_6
                          6
                          7
  #define Taste_7
  #define Taste_8
                          8
  #define Taste_9
                          9
  #define VolPlus
                         16
  #define VolMinus
                         17
  #define ChPlus
                         22
  #define ChMinus
                         21
  #define TV_AV
                         56
  #define Standby
                         12
  #define SmartPicture 13
  #define SmartSound
                         36
  #define Favorite
                         34
  #define Mute
                         13
  #define Menu
                         18
  #define OK
                         47
  #define Display
                         15
  #define A_Ch
                         23
  #define Sleep
                         35
  #define MTS
                         44
35
36
   void Warteschleife(long);
37
   void writeToLCD(int, char, char, char);
38
   void piepen(char);
39
   void goToState(int);
   void executeKommando(int);
```

```
42
   // Fernbedienung
  #define KONFIG 0
  \#define RUNNING 1
  #define STOPPED 2
  #define BEEPING 3
47
48
   unsigned char text[16];
49
   int message[telegrammSize];
50
   int dateCounter = 0;
51
   int slowFlank = 58;
   int fastFlank = 29;
   int bitValue = 1;
54
   int hilfsFlanke = 0;
55
   int kommando = -1;
   int oldToggleBit;
57
58
   // TeaTimer
59
  #define MaxTimer 65535
  #define MaxPieps 5
61
62
   long sekundenTakt = 32768;
63
   unsigned int StartZeit = 0;
64
   unsigned int vergangeneZeit = 0;
65
   char state = 0;
66
   char timerString[5];
67
68
   void main(void) {
69
     WDTCTL = WDIPW + WDTHOLD;
70
71
     TACTL = TASSEL_1 + TACLR;
72
     TBCTL = TBSSEL_1 + TBCLR;
73
     TBCCTL0 = CCIE;
75
76
     P2IE = BIT3;
                           // Port 2 Interrupt Enable an Leitung 3
77
                           // Interrupt bei fallender Flanke an Leitung 3
     P2IES = BIT3;
78
79
     P2DIR \mid = BIT4;
                           // Konfiguration des Lautsprecher
80
81
     lcd_init (16);
82
     lcd_clear();
83
84
     goToState (KONFIG); // Anfangszustand
85
     lcd_gotoxy(0, 1);
86
```

```
lcd_puts("Time: 00000");
87
88
     TACTL \mid MC_2;
                            // Timer_A startet in Continuous-Mode
89
90
      __enable_interrupt();
      while (1) {
92
        _{-low\_power\_mode\_3}();
93
   }
95
96
   // PORT2 interrupt service routine - von der Infrator-Schnittstelle
   #pragma vector=PORT2_VECTOR
    __interrupt void PORT2ISR(void) {
99
      int timerAReg = TAR;
100
     TAR = 0; // Register zuruecksetzen
101
102
      /* langsame Flanke */
103
      if (timerAReg < slowFlank + 10 && timerAReg > slowFlank - 10) {
104
        bitValue ^= 1;
105
        message [dateCounter++] = bitValue;
106
        hilfsFlanke = 0;
107
108
      /* schnelle Flanke */
109
      else if (timerAReg < fastFlank + 10 && timerAReg > fastFlank - 10) {
110
        // letzte Flanke war informationstragend, dies ist eine Hilfsflanke
111
        if (hilfsFlanke == 0) {
          hilfsFlanke = 1;
113
        }
114
        // letzte Flanke war Hilfsflanke, diese ist informationstragend
115
        else {
116
          message [dateCounter++] = bitValue;
117
          hilfsFlanke = 0; // war keine HilfsFlanke
118
        }
119
      }
120
      else {
121
        /* Zaehlwert liegt ausserhalb der definierten Werte, muss daher der
122
            Anfang eines neuen Telegramms sein */
        dateCounter = 0;
123
        bitValue = 1;
124
        message [dateCounter++] = bitValue;
125
126
      P2IES = P2IES ^ BIT3; // toggle EdgeSelect
127
128
      /* Telegramm vollstaendig empfangen */
129
      if (dateCounter == telegrammSize) {
130
```

```
bitValue = 1; // Startwert des naechsten Telegramms
131
        dateCounter = 0;
132
        P2IES = BIT3; // soll wieder bei fallender Flanke ausloesen
133
134
        /* pruefe, ob neues Telegramm */
        int newToggleBit = message[2];
136
        if (newToggleBit != oldToggleBit) {
137
          oldToggleBit = newToggleBit;
138
          kommando = 0;
139
140
          // setzt Kommando zusammen und stelle es dar
141
          for (char i = 8; i < telegrammSize; i++) {
            kommando = kommando \ll 1;
143
            kommando += message[i];
144
145
          lcd_gotoxy(12, 0);
146
          lcd_puts("K: ");
147
          writeToLCD (kommando, 14, 0, 2);
148
149
          /* Fuehre Kommando aus */
150
          executeKommando (kommando);
151
        }
152
153
      P2IFG = 0; // Interupt bearbeitet, Interrupt-Flag-Register loeschen
154
155
156
    void executeKommando(int kommando) {
157
      switch (state) {
158
      case KONFIG:
159
        if (kommando < 10) { // Ziffern-Tasten
160
          /* Ziffer an den aktuelle Statzeit anhaengen bis zu Max */
161
          if ((MaxTimer - kommando) / 10 < StartZeit) {</pre>
162
            StartZeit = MaxTimer;
163
          }
164
          else {
165
            StartZeit *= 10;
166
            StartZeit += kommando;
167
168
          writeToLCD(StartZeit, 6, 1, 5);
169
170
        else if (kommando == Display) {
171
          StartZeit = 0;
172
          writeToLCD(StartZeit, 6, 1, 5);
173
        else if (kommando == OK) {
175
```

```
goToState(RUNNING);
176
        break;
178
      case RUNNING:
179
        if (kommando == Standby) {
          goToState(STOPPED);
181
182
        break;
183
      case STOPPED:
184
        if (kommando == OK) {
185
          goToState(RUNNING);
186
187
        else if (kommando == Display) {
188
          goToState(KONFIG);
189
190
        break;
191
      case BEEPING:
192
        if (kommando == Mute) {
193
          goToState(KONFIG);
194
        }
195
        break;
196
197
198
199
   char blinkToggle = 0;
200
   char anzahlPieps = 0;
201
    // Timer_B0 interrupt service routine
202
   #pragma vector=TIMERB0_VECTOR
203
    __interrupt void Timer_B0(void) {
204
      switch (state) {
205
      case KONFIG:
206
        // ohne Funktion
207
        break;
208
      case RUNNING:
209
        //\ muss\ im\ Sekundentakt\ runterzaehlen
210
        vergangeneZeit++;
        if (StartZeit - vergangeneZeit == 0) {
212
          goToState(BEEPING);
213
214
        writeToLCD(StartZeit - vergangeneZeit, 6, 1, 5);
215
        break;
216
      case STOPPED:
217
        // Timer steht - Restanzeige muss blinken
218
        if (blinkToggle == 1) {
          writeToLCD(StartZeit - vergangeneZeit, 6, 1, 5);
220
```

```
}
221
        else {
222
          lcd_gotoxy(6, 1);
223
          lcd_puts("----");
224
        blinkToggle ^= 1;
226
        break;
227
      case BEEPING:
228
        piepen (2); // Doppel-Piepen
229
        anzahlPieps++;
230
        if (anzahlPieps == MaxPieps) {
231
          goToState(KONFIG);
232
233
        {\bf break}\,;
234
235
236
237
   void Warteschleife(long dauer) {
238
      for (long i=0; i<dauer; i++) \{\}
   }
240
241
   void writeToLCD(int wert, char column, char row, char anzahlDigits) {
242
      uint2string(text, wert);
243
      lcd_gotoxy(column, row);
244
      lcd_puts(text + (5 - anzahlDigits));
245
   }
246
247
    void piepen(char anzahlPieps) {
248
      int frequenz = 200; // hoeherer Wert entspricht tieferer Ton
249
      int dauerTon = 100; // entspricht NICHT Sekunden
250
      for (char pieps = 0; pieps < anzahlPieps; pieps++) {
251
        /* Ton-Phase */
252
        for (long i = 0; i < dauerTon; i++) {
253
          Warteschleife (frequenz);
254
          P2OUT = BIT4;
255
256
        /* Pause-Phase */
257
        // wartet entsprechend der Dauer des Tons
258
        Warteschleife (dauerTon*frequenz);
259
260
261
262
   void goToState(int newState) {
263
      state = newState;
264
265
```

```
switch (newState) {
266
      case KONFIG:
267
        TBCTL = MC_0; // Timer \ anhalten
268
         vergangeneZeit = 0;
269
         StartZeit = 0;
         anzahlPieps = 0;
271
        writeToLCD(\,StartZeit\;,\;\;6\,,\;\;1\,,\;\;5)\,;
272
        lcd_gotoxy(0, 0);
273
         lcd_puts("Konfig ");
274
        break;
275
      case RUNNING:
276
         if (StartZeit == 0) goToState(BEEPING);
277
278
           TBCCR0 = sekundenTakt;
279
           TBCTL = TBSSEL_1 + TBCLR;
280
           TBCTL \mid= MC_1; // Starten im Up-Mode
281
           lcd_gotoxy(0, 0);
282
           lcd_puts("Running");
283
           writeToLCD(StartZeit - vergangeneZeit, 6, 1, 5);
284
         }
285
        break;
286
      case STOPPED:
287
        TBCCR0 = sekundenTakt / 2;
288
        TBCTL \mid = TBCLR;
289
        lcd_gotoxy(0, 0);
290
        lcd_puts("Stopped");
        break;
292
      case BEEPING:
293
        TBCCR0 = sekundenTakt;
294
        TBCTL = TBSSEL_1 + TBCLR;
295
        TBCTL \mid= MC<sub>-</sub>1;
296
        lcd_gotoxy(0, 0);
297
         lcd_puts("Beeping");
        break;
299
300
    }
301
```

Listing 5: FernbedienungTeatimer.c

# Erklärung

Hiermit versicheren wir, dass wir unsere Praktikumsdokumentation selbständig verfasst und keine anderen als die angegebenen Quellen und Hilfsmittel benutzt haben.

Datum:	
	(Unterschrift)
Datum:	
	(Unterschrift)