

二分与贪心算法

郭 炜 刘家瑛

北京大学 算法基础

POJ 1328 雷达安装问题





▲问题描述

- 一共有n个小岛位于x轴之上,x轴为海岸,x轴上方为海洋
- 现需要在海岸上建立雷达,每个雷达的覆盖半径为d
- 也就是说每个雷达能覆盖距离它不超过d的所有点
- 要求求出在海岸建立最少的雷达的数目,使得可以覆盖所有的小岛,可以认为每个小岛都是一个点

▲ 程序输入

- 输入包含若干组数据
- 每组数据的第一行是两个整数n和d $(1 \le n \le 1000)$,分别表示小岛的数量和雷达的半径
- 接下来有n行,每行的两个整数,分别表示各个小岛的坐标
- · 输入以0 0结束

4程序输出

- ▲ 对于每组数据,输出一行
 - 最小的雷达数, 如果无解则输出-1

样例输入

- 3 2
- 1 2
- -3 1
- 2 1

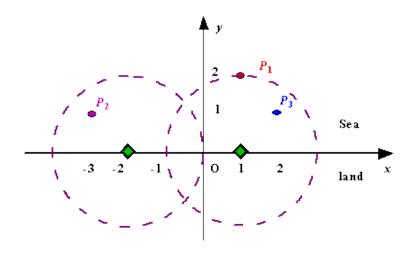
- 1 2
- 0 2

0 0

▲ 样例输出

Case 1: 2

Case 2: 1



■ 找最少的雷达覆盖所有的小岛



直接求解并不容易

- 反过来, 从小岛入手,考虑每个小岛被覆盖所需雷达的位置!
- ▲ 根据每个小岛的位置
- → 求出这个 小岛i 对应覆盖它的雷达的位置
- → 必须在x轴的 [s[i].left, s[i].right] 之间

- ▲ 问题转化为:
 - 每个小岛对应x轴上的一段线段[s[i].left, s[i].right]
 - 现在要求出最少的点, 使得所有的线段都被覆盖到
 - 贪心解决!

- ▲ 由小到大将线段按左端点排序
 - 贪心: 找到一个点, 能覆盖尽可能多的线段
- ▲ 因此, 依次加入一根 线段 i
 - 如果这个线段与当前的所有线段 (j, j+1, ... i-1) 没有公共交点,
 - 则说明需新建雷达
 S[i].left > min(s[j].right, s[j+1].right, ..., s[i-1].right)
 - 否则加入当前的线段集合

- ▲ 实现的时候, 只用维护 当前集合右端点的最小值
- ▲ 即判断新加入的线段的左端点是否大于当前集合右端点最小值
 - 若小于等于, 说明有公共交点
 - 加入当前集合, 更新右端点的最小值
 - 若大于, 说明无公共交点
 - 建立新雷达,建立新集合

重点函数分析

■ 求解每个case

```
int Solve() {
   int ans; double now;
   sort(s, s+n); //先按左端点排序
   ans = 1; now = s[0].right; //当前雷达数为1,
                            //当前集合右端点最小值为第一个点的右端点
   for (int i = 1; i < n; ++i)
       if (s[i].left <= now) now = min(now, s[i].right);</pre>
       //若当前线段与目前集合中的线段有公共交点,则更新右端点最小值
       else { //否则加入新雷达
           ++ans;
          now = s[i].right;
   return ans;
```

```
#include <stdio.h>
#include <iostream>
#include <algorithm>
#include <math.h>
using namespace std;
#define MAXN (1000+10)
//线段两端
struct Node {
    double left, right;
};
```

```
int T, n, d;
Node s[MAXN];
//Node按左端点大小排序
bool operator < (const Node &a, const Node &b) {</pre>
    return a.left < b.left;</pre>
//求解每个case
int Solve() {
    int ans;
    double now;
```

```
//按左端点排序
   sort(s, s+n);
   //若当前线段与目前集合中的线段没有公共交点, 则新加入一个雷达
   ans = 1; now = s[0].right;
   for (int i = 1; i < n; ++i)
       if (s[i].left <= now) now = min(now, s[i].right);</pre>
       else {
           ++ans;
           now = s[i].right;
   return ans;
} //end Solve()
```

```
int main() {
    int x, y;
   bool flag;
   T = 0;
   while (1) {
        ++T;
        scanf("%d%d", &n, &d);
        if (n == 0 \&\& d == 0) break;
        //读入
        flag = true;
```

```
for (int i = 0; i < n; ++i) {
           scanf("%d%d", &x, &y);
           if (y > d) flag = false;
           else {
               s[i].left = x - sqrt(d*d - y*y);
               s[i].right = x + sqrt(d*d - y*y);
       //若有小岛距离x轴大于d,则输出-1
       if (flag) printf("Case %d: %d\n", T, Solve());
       else printf("Case %d: -1\n", T);
   return 0;
}//end main
```