命名实体识别常见面试篇

来自: AiGC面试宝典



2024年01月12日 06:39

• 命名实体识别常见面试篇

•一、CRF 常见面试题

- 1.1 什么是CRF? CRF的主要思想是什么?
- 1.2 CRF的三个基本问题是什么?
- 1.3 线性链条件随机场的参数化形式?
- 1.4 CRF的优缺点是什么?
- 1.5 HMM与CRF的区别?
- 1.6 生成模型与判别模型的区别?

•二、HMM 常见面试题

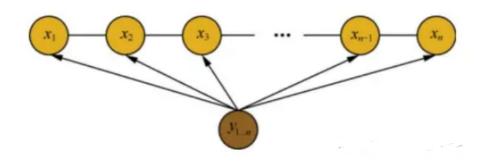
- 2.1 什么是马尔科夫过程?
- 2.2 马尔科夫过程的核心思想是什么?
- 2.3 隐马尔可夫算法中的两个假设是什么?
- 2.4 隐马尔可夫模型三个基本问题是什么?
- 2.5 隐马尔可夫模型三个基本问题的联系?
- 2.6 隐马尔可夫算法存在哪些问题?
- 致谢

一、CRF 常见面试题

1.1 什么是CRF? CRF的主要思想是什么?

设 $X = Y = \mathbb{E}$ 为 $Y = \mathbb{E}$

CRF 的 主要思想统计全局概率,在做归一化时,考虑了数据在全局的分布。



1.2 CRF的三个基本问题是什么?

- 定义: 给定 观测序列 x 和 状态序列 y, 计算概率 P(y|x)
- •解决方法:前向计算、后向计算
- 学习计算问题
 - 定义: 给定训练数据集估计条件随机场模型参数的问题, 即条件随机场的学习问题。
 - •公式定义:利用极大似然的方法来定义目标函数
 - •解决方法: 随机梯度法、牛顿法、拟牛顿法、迭代尺度法这些优化方法来求解得到参数。
 - •目标:解耦模型定义,目标函数,优化方法
- 预测问题
 - 定义:给定条件随机场 P(Y|X) 和输入序列(观测序列) x ,求条件概率最大的输出序列(标记序列) y^* ,即对观测序列进行标注。
 - •方法:维特比算法

1.3 线性链条件随机场的参数化形式?

在随机变量 X 取值为 x 的条件下, 随机变量 Y 取值为 y 的条件概率如下:

$$P(y \mid x) = rac{1}{Z(x)} \exp\left(\sum_{i,k} \lambda_k t_k \left(y_{i-1}, y_i, x, i\right) + \sum_{i,l} \mu_l s_l \left(y_i, x, i\right)\right)$$

其中, $Z(x) = \sum_y \exp\left(\sum_{i,k} \lambda_k t_k \left(y_{i-1}, y_i, x, i\right) + \sum_{i,l} \mu_l s_l \left(y_i, x, i\right)\right)$

- Z(x): 是规范化因子, 求和是在所有可能得输出序列上进行的。
- t_{k}: 是定义在边上的特征函数, 称为转移特征, 依赖于当前和前一个位置。
- •s (I): 是定义在结点上的特征函数, 称为状态特征, 依赖于当前位置。

1.4 CRF的优缺点是什么?

- 优点:
 - 为每个位置进行标注过程中可利用丰富的内部及上下文特征信息;
 - · CRF模型在结合多种特征方面的存在优势;
 - 避免了标记偏置问题;
 - · CRF的性能更好,对特征的融合能力更强;
- •缺点:
 - ·训练模型的时间比ME更长,且获得的模型非常大。在一般的PC机上可能无法执行;
 - •特征的选择和优化是影响结果的关键因素。特征选择问题的好与坏,直接决定了系统性能的高低

1.5 HMM与CRF的区别?

共性:都常用来做序列标注的建模,像词性标注。

HMM是有向图, CRF是无向图。

HMM 只使用了局部特征(齐次马尔科夫假设和观测独立性假设),只能找到局部最优解;CRF使用了全局特征(在所有特征进行全局归一化),可以得到全局的最优值。

隐马尔可夫模型 (HMM) 是描述两个序列联合分布 P(I, O) 的概率模型;条件随机场模型 (CRF) 是给定观测状态O的条件下预测状态序列 I 的 P(I/O) 的条件概率模型。

HMM是生成模型, CRF是判别模型。

CRF包含HMM, 或者说HMM是CRF的一种特殊情况。

1.6 生成模型与判别模型的区别?

生成模型: 学习得到联合概率分布P(x,y), 即特征x, 共同出现的概率

常见的生成模型: 朴素贝叶斯模型, 混合高斯模型, HMM模型。

判别模型: 学习得到条件概率分布P(y|x), 即在特征x出现的情况下标记y出现的概率。

常见的判别模型: 感知机,决策树,逻辑回归, SVM, CRF等。

判别式模型:要确定一个羊是山羊还是绵羊,用判别式模型的方法是从历史数据中学习到模型,然后通过提取这只羊的特征来预测出这只羊是山羊的概率,是绵羊的概率。

生成式模型:是根据山羊的特征首先学习出一个山羊的模型,然后根据绵羊的特征学习出一个绵羊的模型,然后从这只羊中提取特征,放到山羊模型中看概率是多少,再放到绵羊模型中看概率是多少,哪个大就是哪个。

二、HMM 常见而试题

2.1 什么是马尔科夫过程?

假设一个随机过程中,t n 时刻的状态 x n 的条件发布,只与其前一状态x (n-1) 相关,即:

$$P(x_n|x_1,x_2,\ldots,x_{n-1})=P(x_n|x_{n-1})$$

则将其称为马尔可夫过程。

2.2 马尔科夫过程的核心思想是什么?

对于马尔可夫过程的思想,用一句话去概括: 当前时刻状态仅与上一时刻状态相关,与其他时刻不相关。 可以从 马尔可夫过程图去理解,由于每个状态间是以有向直线连接,也就是当前时刻状态仅与上一时刻状态相关。

2.3 隐马尔可夫算法中的两个假设是什么?

齐次马尔可夫性假设:即假设隐藏的马尔科夫链在任意时刻 t 的状态只依赖于其前一时刻的状态,与其他时刻的状态及观测无关,也与时刻 t 无关;

$$P(x_i|x_1,x_2,\ldots,x_{i-1})=P(x_i|x_{i-1})$$

观测独立性假设:即假设任意时刻的观测只依赖于该时刻的马尔科夫链的状态,与其他观测及状态无关。

$$P(y_i|x_1,x_2,\ldots,x_{i-1},y_1,y_2,\ldots,y_{i-1},y_{i+1},\ldots) = P(y_i|x_i)$$

2.4 隐马尔可夫模型三个基本问题是什么?

- (1) 概率计算问题:给定模型(A,B,\pi)和观测序列,计算在模型下观测序列出现的概率。(直接计算法理论可行,但计算复杂度太大 (O(N^2T));用前向与后向计算法)
- (2) 学习问题:已知观测序列,估计模型参数,使得在该模型下观测序列概率最大。(极大似然估计的方法来估计参数,Baum-Welch算法(EM算法))
- (3) 预测问题,也称为解码问题:已知模型和观测序列,求对给定观测序列条件概率最大的状态序列。(维特比算法,动态规划,核心:边计算边删掉不可能是答案的路径,在最后剩下的路径中挑选最优路径)

2.5 隐马尔可夫模型三个基本问题的联系?

三个基本问题存在渐进关系。首先,要学会用前向算法和后向算法算观测序列出现的概率,然后用Baum-Welch算法求参数的时候,某些步骤是需要用到前向算法和后向算法的,计算得到参数后,我们就可以用来做预测了。因此可以看到,三个基本问题,它们是渐进的,解决NLP问题,应用HMM模型做解码任务应该是最终的目的。

2.6 隐马尔可夫算法存在哪些问题?

因为HMM模型其实它简化了很多问题,做了某些很强的假设,如齐次马尔可夫性假设和观测独立性假设,做了假设的好处是,简化求解的难度,坏处是对真实情况的建模能力变弱了。

在序列标注问题中,隐状态(标注)不仅和单个观测状态相关,还和观察序列的长度、上下文等信息相关。例如词性标注问题中,一个词被标注为动词还是名词,不仅与它本身以及它前一个词的标注有关,还依赖于上下文中的其他词。可以使用最大熵马尔科夫模型进行优化。

一 Ċ 知识星球 🕒