Fontes principais

- E. Cáceres, H. Mongeli, S. Song: Algoritmos paralelos usando CGM/PVM/MPI: uma introdução http://www.ime.usp.br/~song/papers/jai01.pdf
- 2. L. Gonda: Algoritmos BSP/CGM para ordenação, dissertação de mestrado, UFMS, 2004.

Modelos Realísticos

Modelos Realísticos

Anos 80: crise na área de computação paralela

- > Resultados desapontadores, quando implementados em máquinas reais.

Modelos Realísticos

Anos 90: Surgem os modelos computação de granularidade grossa

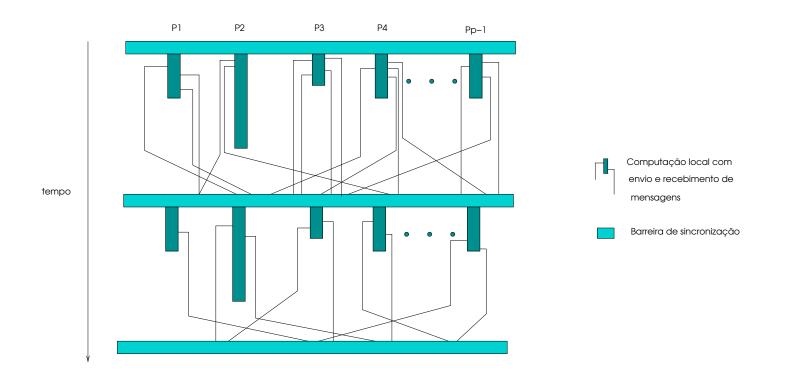
- ▷ BSP Bulk Synchronous Parallel Model.

O modelo BSP (Bulk Synchronous Parallel) foi proposto por Valiant em 1990

- ⊳ Foi um dos primeiros modelos a considerar custo de comunicação.
- ▶ A comunicação é feita por meio de rede de interconexão, gerenciados por roteador e com facilidades de sincronização global.

Um algoritmo BSP consiste de:

- ▷ Em cada superpasso cada processador executa uma combinação de:
 - o passos de computação (computações locais), e;
- o passos de comunicação (através da transmissão e recebimentos de mensagens).



O modelo possui os seguintes parâmetros:

- $\triangleright n$: tamanho do problema;
- $\triangleright p$: número de processadores disponíveis, cada um com sua memória local;
 - $\triangleright L$: tempo mínimo de um superpasso (latência);
 - $\triangleright g$: taxa de eficiência da computação/comunicação.

Custo (superpasso
$$i$$
): w_i+gh_i+L , $w_i=\{L,t_1,t_2,\cdots,t_p\}$ e $h_i\{L,c_1,c_2,\cdots,c_p\}$

Custo Total:
$$W+gH+L$$
, $W=\sum_{i=0}^T w_i$ e $H=\sum_{i=0}^T h_i$, onde T é o número de superpassos

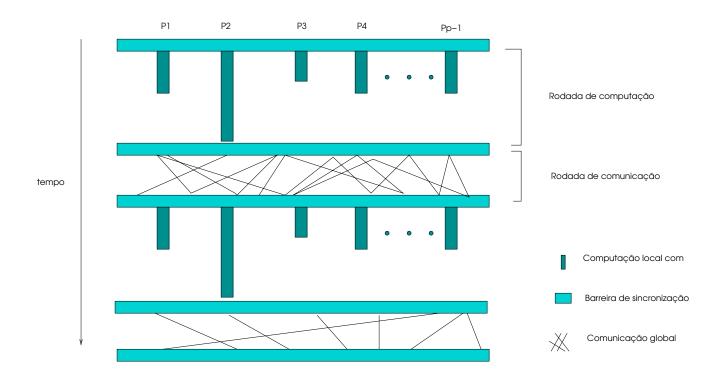
O modelo CGM foi proposto por Frank Dehne e é derivado do BSP. O CGM é definido em apenas dois parâmetros:

- 1. n: tamanho do problema
- 2. p: número de processadores P_1, P_2, \dots, P_p , cada um com uma memória local de tamanho O(n/p).

Um algoritmo CGM consiste de uma sequência alternada de rodadas de computação e rodadas de comunicação separadas por uma barreira de sincronização.

Na fase de comunicação quantidade de dados trocados por cada processador deve ser O(n/p).

O objetivo de um algoritmo CGM é minimizar o número de superpassos e a quantidade de computação local.



Seja A um vetor de ordem n, considere o problema de computar a soma $S = A(1) + \cdots + A(n-1)$ no modelo com p processadores, onde p << n.

Seja r=n/p. A é particionado como segue: $A=(A_1,A_2,\cdots,A_{p-1})$, onde cada A_i tem tamanho r.

Para determinar a soma S, cada processador P_i computa a i-ésima soma parcial $s_i = A_i((i-1)r+1) + \cdots + A_i(ir)$, para $1 \le i \le p$, e envia s_i , através de uma mensagem, para o processador P_1 , que computa o total das somas parciais.

Entrada:(1) O número do processador i; (2) O número p de processadores; (3) O i-ésimo sub-vetor B = A((i-1)r + 1 : ir) de tamanho r, onde r = n/p.

Saída: Processador P_i calcula o valor $S = s_1 + \cdots + s_i$ e envia o resultado para P_1 . Quando o algoritmo termina, P_1 terá a soma S.

Algoritmo

```
1 z := B[1] + \cdots B[r]
```

2 se i = 1 então S := zsenão $envia(z, P_1)$

```
3 se i=1 então

para i:=2 até p faça

recebe(z,P_i)

S:=S+z
```

Complexidade:

- \triangleright Passo 1: Cada P_i efetua r operações.
- ightharpoonup Passo 2: P_1 efetua uma operação e os demais processadores P_i enviam uma mensagem.
 - \triangleright Passo 3: P_1 recebe p-1 mensagens e efetua p-1 operações.

Complexidade:

- \triangleright Tempo de computação: O(n/p)
- $ightharpoonup P_1$ recebe p-1 mensagens, todas no mesmo superpasso(BSP) ou rodada(CGM), logo o algoritmo utiliza O(1) rodadas de comunicação.

A solução do problema de soma de prefixos no modelo BSP/CGM é semelhante ao da soma de n números.

A idéia é o de dividir a entrada em p (número de processadores) subconjuntos, cada um com n/p elementos e distribuir esses subconjuntos entre os processadores (um subconjunto para cada processador).

Entrada: (1) O número do processador i; (2) O número p de processadores; (3) O i-ésimo sub-vetor B = A(ir : (i+1)r - 1) de tamanho r, onde r = n/p.

Saída: Cada processador P_i contém o valor das somas de prefixos S[i*r+j], $0 \le j \le n/p-1$

Algoritmo

```
1 s_i := B[0] + \cdots B[r-1]

2 broadcast(s_i, p_j \neq i)

3 S[i*r] := s_0 + \cdots + s_i

4 S[i*r] := S[i*r] - s_i + B[0]

5 para k := 1 até r - 1 faça

S[i*r+k] := S[i*r+k-1] + B[k]
```

Complexidade:

- \triangleright Passo 1: Cada P_i efetua r operações.
- \triangleright Passo 2: Os processadores executam um *broadcast* de s_i para os demais processadores. Essa comunicação pode ser feita em uma única rodada de comunicação.
- \triangleright Passo 3: Cada processador calcula o valor da soma dos A(0:(i+1)r-1) elementos do vetor.
- \triangleright Passo 4 e 5: Utiliza o valor computado no passo 3 para calcular as somas dos prefixos dos A(ir:(i+1)r-1) elementos do vetor A.

Complexidade:

- \triangleright Tempo de computação: O(n/p)
- ightharpoonup Cada processador P_i tem que receber p-1 mensagens, todas no mesmo superpasso(BSP) ou rodada(CGM), logo o algoritmo utiliza O(1) rodadas de comunicação.

Algoritmo de ordenação no BSP/CGM

Algoritmo de ordenação split sort no BSP/CGM

O algoritmo $split\ sort$, ou ordenação por divisão, consiste em dividir um conjunto de números em cestos, e distribuir os cestos de forma adequada, para que se possa ordenar n números divididos em p processadores, utilizando O(1) rodadas de comunicação para $\frac{n}{p} \geq p^2$

Algoritmo de ordenação split sort no BSP/CGM

Na divisão dos cestos, utilizamos a idéia de calcular um conjunto de separadores (*splitters*), denominados de p-quartis, baseado no cálculo de medianas de um conjunto de elementos.

Algoritmo de ordenação split sort no BSP/CGM

Entrada: (1) Um vetor A com n elementos. (2) p processadores $p_0, p_1, p_2 \cdots, p_{p-1}$. (3) Os elementos do vetor A são distribuídos entre os p processadores (n/p elementos por processador).

Saída: Todos os elementos ordenados dentro de cada processador e por processador, ou seja, se i < j, temos que os elementos em p_i são menores que os elementos pertencentes a p_i .

Algoritmo

- 1 Compute um conjunto divisor $S = \{s_1, s_2, \dots, s_{p-1}\}$
- 2 $broadcast(S, p_i) > p_0$ envia S para todos os processadores
- 3 Particionar os elementos de p_i em buckets B_i^i de acordo com S
- 4 $envia(B^i_j,p_j)
 ightharpoonup$ cada processador P_i envia B^i_j para p_j , $1 \leq i,j \leq p$
- 5 Ordene $B_i^k = B_i^0 \cup B_i^1 \cup \dots \cup B_i^{p-1}$

É fácil veriricar que este algoritmo ordena qualquer entrada, visto que não foi efetuado nenhuma restrição ao tamanho dos buckets.

Como no modelo CGM temos que cada processador tem O(n/p) memória local, devemos escolher cuidadosamento o conjunto S, pois isso influenciará no tamanho dos buckets.

Vamos apresentar um algoritmo CGM para computar o conjunto S (conjunto splitter), que utiliza apenas O(p) espaço de memória por processador.

O método divide a entrada em p subconjuntos de mesmo tamanho como segue.

Definição 1. A **mediana** de um conjunto ordenado de n números é o (n+1)/2-ésimo elemento de n para n ímpar ou a média do n/2-ésimo com (n+1)/2-ésimo elemento para n par.

Split sort no BSP/CGM

Definição 2. Os **p-quartis** de um conjunto ordenado A de tamanho n são os p-1 elementos, de índice $\frac{n}{p}, \frac{2n}{p}, \cdots, \frac{(p-1)n}{p}$, que dividem A em p partes de igual tamanho.

Os p-quartis podem ser facilmente computados de forma sequencial usando um algoritmo recursivo em tempo $O(n \log p)$

Algoritmo p-quartis sequencial

Entrada: (1) Um vetor A com n elementos. (2) p o número de

quartis

Saída: O conjunto A dividido em p-quartis

Algoritmo p-quartis sequencial

Algoritmo

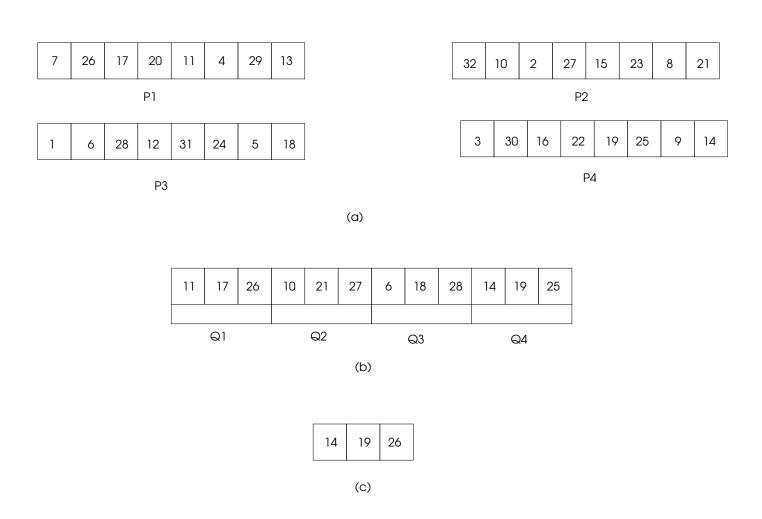
- 1 Compute a mediana de A
- 2 Usando a mediana, divida A em dois subconjuntos $A_{f 1}$ e $A_{f 2}$
- 3 Aplique o algoritmo recursivamente, até que p-1 splitter sejam encontrados

Entrada: (1) Um vetor A com n elementos. (2) p processadores p_0, p_1, \dots, p_{p-1} (3) Os elementos do vetor A são distribuídos entre os p processadores (n/p elementos por processador)

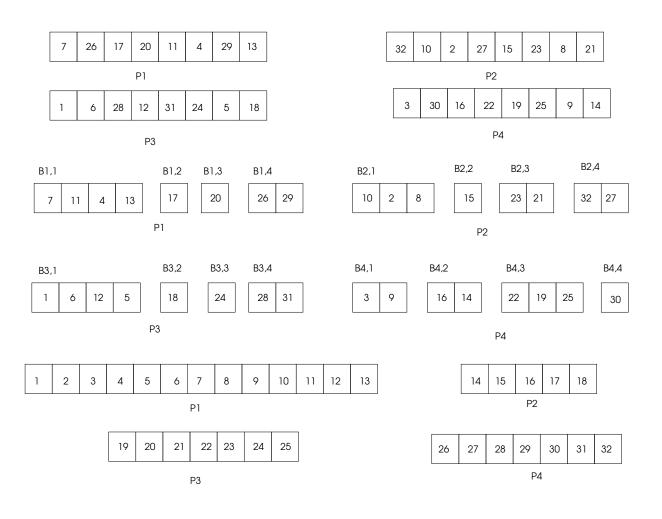
Saída: O conjunto A dividido em p-quartis

Algoritmo

```
Q_i := p - quartis(A_i) \rhd \text{Cada processador } p_i \text{ calcula} \rhd \text{ sequencialmente seus } p - quartis 2 \quad envia(Q_i, p_0) \rhd \text{ Todos os processador } p_i \text{ enviam } Q_i \text{ para } p_0 3 \quad \textbf{se } i = 0 \quad \textbf{então} 4 \quad Q := Ordena(Q_0 \cup Q_1 \cup \cdots \cup Q_{p-1}) 5 \quad S := p - quartis(Q) 6 \quad broadcast(S, p_i)
```



Algoritmo split-sort no Modelo BSP/CGM



Complexidade:

- ightharpoonup Tempo de computação local: $O(\frac{n\log p}{p})$, onde $\frac{n}{p} \geq p^2$
- \triangleright Rodadas de comunicação: O(1)

Complexidade:

- \triangleright Tempo de computação local: $O(\frac{n \log p}{p})$, onde $\frac{n}{p} \ge p^2$
- \triangleright Rodadas de comunicação: O(1)

Este tempo de computação local pode ser melhorado de tal forma que $\frac{n}{p} \geq p$

Algoritmo CGM de ordenação por inserção

Algoritmo CGM de ordenação por inserção

Entrada: (1) O número de processadores; (2) O número i do processador, onde $0 \le i \le p-1$, e (3) Um conjunto de n números distintos, $S = \{s_0, s_1, \dots, s_{n-1}\}$.

Saída: $S' = \{s'_0, s'_1, \dots, s'_{n-1}\}$, onde $s_{i-1} < s_i$

Algoritmo

```
1 \quad r = n/p
2 se i = 0 então
3
          leia S_0 = \{s_0, s_1, \cdots, s_{r-1}\}
          S'_{0} \leftarrow Ordene(S_{0})
5
    senão
6
          S_0' \leftarrow \emptyset
7
    para k=1 até p-1 faça
          se i = 0 então
8
                leia S_k = \{s_{kr}, s_{kr+1}, \cdots, s_{(k+1)r-1}\}
9
               S'_k \leftarrow Ordene(S'_{k-1} \cup S_k)
10
               R_k \leftarrow s'_r, s'_{r+1}, \cdots, s'_{2r-1}
11
               S'_{k} \leftarrow s'_{0}, s'_{1}, \cdots, s'_{r-1}
12
               envia(R_k, P_1)
13
```

Algoritmo CGM de ordenação por inserção

- \triangleright Entrada de n/p números de cada vez, ao invés de um número por processador.
- \triangleright Requer O(p) rodadas de comunicação.
- \triangleright Computação local em cada rodada: ordenar 2n/p números.
- \triangleright Portanto $O(\frac{n}{p}\log\frac{n}{p}) = O(\frac{n\log n}{p})$ (em cada rodada).
- \triangleright A computação local total (considerando O(p) rodadas) é $O(n \log n)$

Características da computação "pipeline"

- ▶ A ordenação por inserção é um exemplo de computação sistólica ou "pipeline"
- > Vantagens:

 - No início e no final poucos processadores trabalham.

Algoritmo Bucket Sort no Modelo BSP/CGM

Ordenação por partição ou Bucket Sort

- ▶ Não é baseado no paradigma de comparar e trocar de posição.
- \triangleright Supõe que os números a serem ordenados estão uniformemente distribuídos dentro de um intervalo de 0 a a-1.

Ideia do Bucket Sort

Particionar os números (uniformemente distribuído em [0, a-1]) em m intervalos (buckets).

Os buckets são portanto de

- o de 0 a $\frac{a}{m} 1$,
- \circ de $\frac{a}{m}$ a $2\frac{a}{m}-1$,
- \circ de $2\frac{a}{m}$ a $3\frac{a}{m}-1$, etc.

Algoritmo Bucket Sort no Modelo BSP/CGM

Com a distribuição uniforme no intervalo [0, a-1], a quantidade de números dentro de cada bucket será aproximadamente igual.

Cada partição é então ordenada. (Novamente nos sub-buckets podem ser usados, dentro do paradigma de divisão e conquista).

Como particionar em Buckets

Sejam m buckets. O número x será colocado no bucket $\lfloor \frac{x}{a/m} \rfloor$ (divisão).

Se m é uma potência de 2, i.e. $m=2^k$, então a divisão resume em escolher os k bits mais significativos do número binário x.

Por exemplo: $m=2^3=8$. O número x=1100101 é colocado no bucket 110 (3 bits mais significativos de x).

Bucket Sort sequencial

Dados n números a serem ordenados, o particionamento em buckets leva tempo O(n).

Cada ordenação do bucket leva tempo $O(\frac{n}{m}\log \frac{n}{m})$.

Bucket Sort sequencial

Para ordenar todos os m buckets: $O(m\frac{n}{m}\log\frac{n}{m}) = O(n\log\frac{n}{m})$.

- \triangleright O tempo total será $O(n + \log \frac{n}{m})$.
- \triangleright Se fizermos $k = \frac{n}{m} =$ constante, então o Bucket Sort leva tempo O(n).

Lembrete: é necessário ter distribuição uniforme dos números e o uso de divisão.

Bucket Sort paralelo

Considere p processadores com memória local O(n/p).

Usamos m = p buckets correspondentes aos p processadores.

Supondo a distribuição uniforme dos números no intervalo 0 a a-1, temos aproximadamente n/p números em cada bucket, portanto cada bucket cabe num processador.

Bucket i corresponde ao processador i, $0 \le i \le p-1$.

Bucket Sort paralelo

Entrada:(1) vetor A de n elementos. (2) p processadores $p_0.p_1, \cdots, p_{p-1}$ (3) Elementos de A distribuídos entre os p processadores (n/p) elementos por processador).

Saída: Todos os elementos ordenados dentro de cada processador e por processador, i.e. se i < j, então todos os elementos de p_i são menores que os de p_j .

Bucket Sort paralelo

algoritmo bucket-sort

- (1) Compute $max \ e \ min \ de \ A$; b = (max min)/p;
- (2) Compute um conjunto divisor $D = \{min + b, min + 2b, \cdots, min + (p-1)b\};$
- (3) Particionar os elementos de p_i em buckets B_i^j de acordo com D;
- (4) $envia(B_i^j, p_j);$
- (5) $recebe(B_j^i, p_j);$
- (6) Ordene $\bigcup_{j=0}^{p-1} B_j^i = B_0^i \cup B_1^i \cdots B_{p-1}^i$;

Algoritmo Bucket Sort no Modelo BSP/CGM

Cada processador tem inicialmente n/p números. Cada processador determinar os buckets (0 a p-1) de seus números.

Cada processador i envia os seus números do bucket j ao processador j. Recebe por sua vez dos outros processadores os números do bucket i.

Algoritmo Bucket Sort no Modelo BSP/CGM

Cada processador ordena seus números. (O processador p_0 terá os menores números, o processador p_1 terá os próximos menores, etc.)

- \triangleright Rodada de comunicação: O(1)
- \triangleright Computação local: $O(\frac{n}{p}\log\frac{n}{p})$

Lembre-se da suposição de distribuição uniforme da entrada.

Sequência bitônica: uma sequência de números $(s_0, s_1, \dots, s_{n-1})$ que cresce (decresce) monotonicamente, atinge um único máximo (mínimo), e então decresce (cresce) monotonicamente:

$$s_0 < s_1 < \cdots s_{i-1} < s_i > s_{i+1} > s_{i+2} > \cdots > s_{n-2} > s_{n-1},$$

 $0 \le i \le n$

Também é uma sequência bitônica se existe um deslocamento cíclico σ de $(0,1,\cdots,n-1)$ tal que a sequência $(s_{\sigma(0)},s_{\sigma(1)},\cdots,s_{\sigma(n-1)})$ satisfaça a condição anterior.

Sequências bitônicas podem ser formadas pela concatenação de sequencias em ordem crescente (decrescente) e outra em ordem decrescente (crescente).

Exemplo: {2, 5, 7, 9, 8, 4, 3, 0}

Propriedade de Split Bitônico

Dada uma sequência bitônica de números distintos $(s_0, s_1, \dots, s_{n-1})$, então as sequências

$$S_{\min} = (\min(s_0, s_{\frac{n}{2}}), \min(s_1, s_{\frac{n}{2}+1}), \cdots, \min(s_{\frac{n}{2}-1}, s_{n-1})) e$$

$$S_{\max} = (\max(s_0, s_{\frac{n}{2}}), \max(s_1, s_{\frac{n}{2}+1}), \cdots, \max(s_{\frac{n}{2}-1}, s_{n-1}))$$

são também bitônicas e, mais ainda, todos os elementos de S_{\min} são menores que todos os elementos de S_{\max} .

Propriedade de Split Bitônico

Exemplo: sequência bitônica

produz

$$\triangleright S_{min} = (2,4,3,0)$$

$$\triangleright S_{max} = (8, 5, 7, 9)$$

Podemos ordenar uma sequência bitônica

$$(s_0,s_1,\cdots,s_{n-1})$$

usando sucessivos splits bitônicos.

Exemplo:

| passos | elementos | | | | | | | | |
|--------|-----------|---|---|---|------------|---|---|---|--|
| 0 | 2 | 5 | 7 | 9 | 8 | 4 | 3 | 0 | |
| | ↑ | | | | \uparrow | | | | |

Exemplo:

| passos | elementos | | | | | | | | |
|--------|-----------|---|---|---|------------|---|---|---|--|
| 0 | 2 | 5 | 7 | 9 | 8 | 4 | 3 | 0 | |
| | ↑ | | | | \uparrow | | | | |
| 1 | 2 | 4 | 3 | 0 | 8 | 5 | 7 | 9 | |
| | | | | | \uparrow | | | | |

| passos | elementos | | | | | | | | |
|--------|-----------|-----------------|------------|---|------------|---|------------|---|--|
| 0 | 2 | 2 5 7 9 8 4 3 0 | | | | | | | |
| | ↑ | | | | \uparrow | | | | |
| 1 | 2 | 4 | 3 | 0 | 8 | 5 | 7 | 9 | |
| | ↑ | | \uparrow | | \uparrow | | \uparrow | | |

| passos | elementos | | | | | | | |
|--------|-----------|---|------------|---|------------|---|------------|---|
| 0 | 2 | 5 | 7 | 9 | 8 | 4 | 3 | 0 |
| | | | | | \uparrow | | | |
| 1 | 2 | 4 | 3 | 0 | 8 | 5 | 7 | 9 |
| | | | \uparrow | | \uparrow | | \uparrow | |
| 2 | 2 | 0 | 3 | 4 | 7 | 5 | 8 | 9 |
| | | | \uparrow | | \uparrow | | \uparrow | |

| passos | elementos | | | | | | | |
|--------|-----------|------------|------------|------------|------------|------------|------------|------------|
| 0 | 2 | 5 | 7 | 9 | 8 | 4 | 3 | 0 |
| | ↑ | | | | \uparrow | | | |
| 1 | 2 | 4 | 3 | 0 | 8 | 5 | 7 | 9 |
| | ↑ | | \uparrow | | \uparrow | | \uparrow | |
| 2 | 2 | 0 | 3 | 4 | 7 | 5 | 8 | 9 |
| | 1 | \uparrow |

| passos | elementos | | | | | | | |
|--------|-----------|------------|------------|------------|------------|------------|------------|------------|
| 0 | 2 | 5 | 7 | 9 | 8 | 4 | 3 | 0 |
| | ↑ | | | | \uparrow | | | |
| 1 | 2 | 4 | 3 | 0 | 8 | 5 | 7 | 9 |
| | ↑ | | \uparrow | | \uparrow | | \uparrow | |
| 2 | 2 | 0 | 3 | 4 | 7 | 5 | 8 | 9 |
| | ↑ | \uparrow |
| 3 | 0 | 2 | 3 | 4 | 5 | 7 | 8 | 9 |
| | | \uparrow |

A técnica descrita anteriormente funciona para ordenar uma sequência bitônica.

Pergunta: para ordenar uma sequência de números quaisquer (não bitônica), como tranformá-la em uma sequência bitônica?

Transformando uma sequência qualquer em Bitônica

Seja uma sequência de 8 números (s_0, s_1, \dots, s_7) .

- \triangleright Ordene pares de números e produza (s'_0, s'_1) crescente e (s'_2, s'_3) decrescente; (s'_4, s'_5) crescente e (s'_6, s'_7) decrescente;
- \triangleright Ordene a sequência bitônica (s_0', s_1', s_2', s_3') em ordem crescente. Ordene a sequência bitônica (s_4', s_5', s_6', s_7') em ordem de crescente.

Transformando uma sequência qualquer em Bitônica

Temos então uma sequência bitônica de 8 elementos:

| passos | elementos | | | | | | | |
|--------|-----------|---|---|---|---|---|---|---|
| 0 | 8 | 3 | 4 | 7 | 9 | 2 | 0 | 5 |
| 1 | 3 | 8 | 7 | 4 | 2 | 9 | 5 | 0 |
| 2 | 3 | 4 | 7 | 8 | 5 | 9 | 2 | 0 |
| 3 | 3 | 4 | 7 | 8 | 9 | 5 | 2 | 0 |

A ordenação bitônica de uma sequência qualquer de n números leva tempo $O(\log^2 n)$

Vamos assumir n elementos do conjunto S a serem ordenados seja uma potência de dois. Assuminos que o número de processadores p também é potência de dois.

A cada rodada do algoritmo, cada processador conterá $\frac{n}{p}$ elementos.

Idéia: Divisões bitônicas sucessivas e ordenações locais, até que toda a sequência esteja ordenada.

Cada operação de divisão bitônica é sempre executada entre pares de processadores.

Após cada operação, S_{min} fica armazenado em um dos processadores e S_{max} em outro.

Entrada: uma sequência de n elementos, distribuídos entre os p processadores, rotulados de 0 a p-1 com $\frac{n}{p}$ elementos em cada processador. Durante o algoritmo os processadores são rerotulados localmente da forma $p_{g,i}$, onde g é o rótulo do grupo a quem pertence e i é o rótulo do processador dentro do grupo.

Saída: A sequência ordenada de elementos distribuída entre os p processadores.

algoritmo ordenação_bitônica

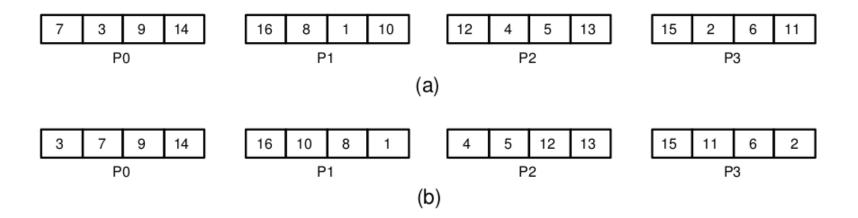
- (1) Cada processador ordena seus dados localmente. Os processadores de identificador par ordena em ordem crescente e os processadores de identificador ímpar ordenam os dados em ordem decrescente.
- (2) para i de 1 até $\log p 1$ faça
 - $(2.1) k = 2^{i-1}$
 - (2.2) Agrupe os processadores em $g = \frac{p}{2k}$ grupos, contendo t = 2k processadores adjacente cada. Os grupos são rotulados de 0 a g-1 e os processadores são identificados dentro do seu grupo através de índices de 0 a t-1.

- (2.3) Execute em paralelo, em cada um dos g grupos, a operação de divisão bitônica entre $p_{g,j}$ e $p_{g,j+k}$, onde $0 \le j < k$. Nos grupos de rótulo par, S_{min} ficará armazenada no processador de menor índice global e S_{max} ficará armazenada no processador de maior índice global. Nos grupos de rótulo ímpar, S_{min} ficará armazenada no processador de maior índice global e S_{max} ficará armazenada no processador de menor índice global.
- (2.4) Cada processador ordena seus dados localmente, onde os processadores que pertencem aos grupo de rótulo par, ordenam os dados em ordem crescente e os processadores que pertencem aos grupo de rótulo ímpar, ordenam os dados em ordem decrescente.
- (3) para i de 1 até $\log p$ faça (3.1) $k = \frac{p}{2^i}$

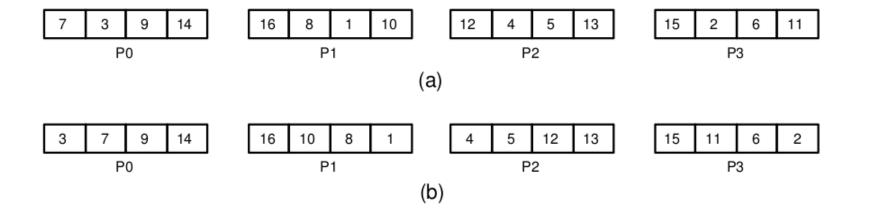
- (3.2) Agrupe os processadores em $g = \frac{p}{2k}$ grupos, contendo t = 2k processadores adjacentes cada. Os grupos são rotulados de 0 a a g-1 e os processadores são identificados dentro do seu grupo através de índices de 0 a t-1.
- (3.3) Execute em paralelo, em cada um dos g grupos, a operação de divisão bitônica entre $p_{g,j}$ e $p_{g,j+k}$, onde $0 \le j < k$. Nos grupos de rótulo par, S_{min} ficará armazenada no processador de menor índice global e S_{max} ficará armazenada no processador de maior índice global. Nos grupos de rótulo ímpar, S_{min} ficará armazenada no processador de maior índice global e S_{max} ficará armazenada no processador de menor índice global.
- (4) Cada processador ordena localmente seus elementos em ordem crescente.

Sequência: (7, 3, 9, 14, 16, 8, 1, 10, 12, 4, 5, 13, 15, 2, 6, 11)

Número de processadores: 4

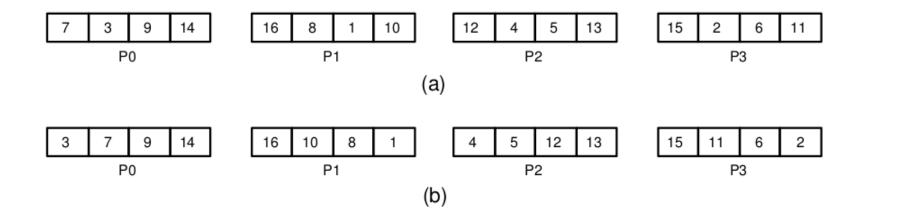


Sequência: (7, 3, 9, 14, 16, 8, 1, 10, 12, 4, 5, 13, 15, 2, 6, 11)



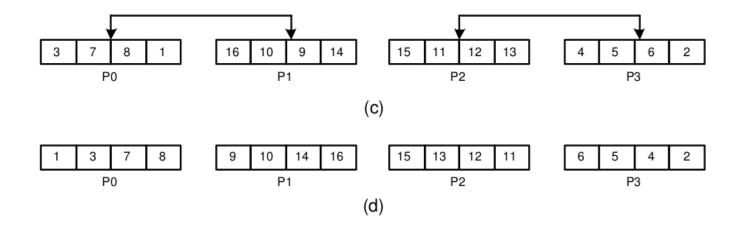
(a) distribuir os elementos pelos processadores.

Sequência: (7, 3, 9, 14, 16, 8, 1, 10, 12, 4, 5, 13, 15, 2, 6, 11)



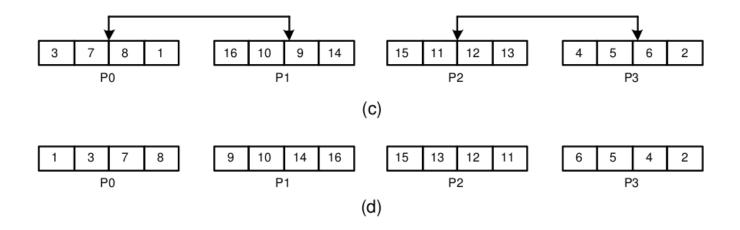
(b) ordenação local. Processadores pares ordenam em ordem crescente e processadores ímpares ordenam e ordem decrescente.

Sequência: (7, 3, 9, 14, 16, 8, 1, 10, 12, 4, 5, 13, 15, 2, 6, 11)



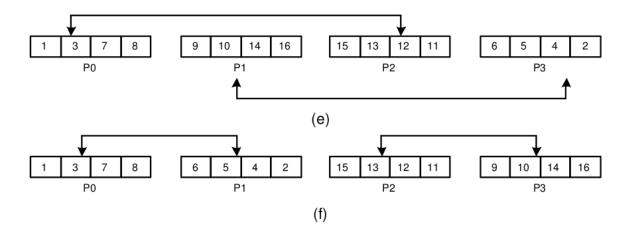
(c) Executa uma rodada de comunicação, duas operações de divisão bitônicas são executadas entre p_0 e p_{0+1} e outra entre p_0 e p_{2+1} , pois p_0 pois p_0 e p_0 pois p_0 pois p_0 e p_0 pois p_0 p

Sequência: (7, 3, 9, 14, 16, 8, 1, 10, 12, 4, 5, 13, 15, 2, 6, 11)



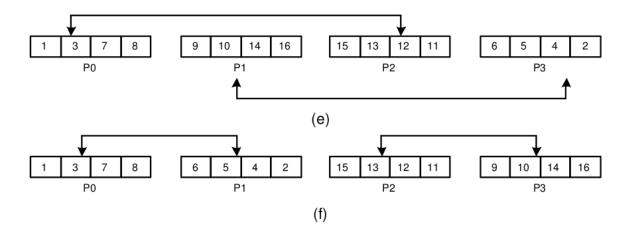
(d) ordenação local. processadores que pertencem ao grupo de rótulo par, ordenam em ordem crescente e os processadores que pertencem ao grupo de rótulo ímpar, ordenam em ordem decrescente.

Sequência: (7, 3, 9, 14, 16, 8, 1, 10, 12, 4, 5, 13, 15, 2, 6, 11)



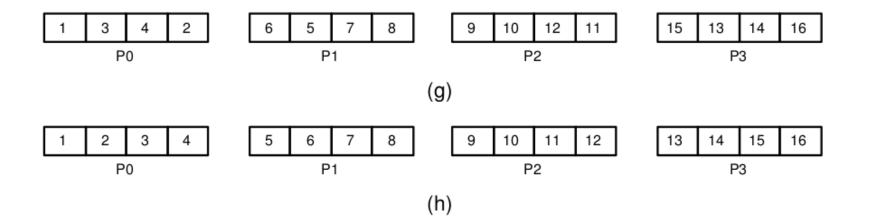
(e) Como k=2 executar operação de divisão bitônica entre p_0 e p_2 e outra entre p_1 e p_3 .

Sequência: (7, 3, 9, 14, 16, 8, 1, 10, 12, 4, 5, 13, 15, 2, 6, 11)



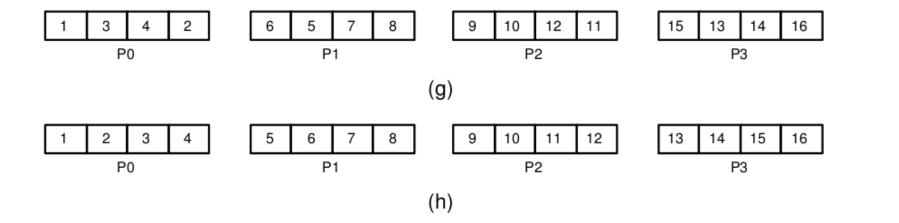
(f) k passa a ser igual a 1, executar operação de divisão bitônica entre p0 e p_1 e outra entre p_2 e p_3 .

Sequência: (7, 3, 9, 14, 16, 8, 1, 10, 12, 4, 5, 13, 15, 2, 6, 11)



(g) Resultado das operações de divisão bitônica do passo anterior.

Sequência: (7, 3, 9, 14, 16, 8, 1, 10, 12, 4, 5, 13, 15, 2, 6, 11)



(h) Ordenação local, todos os elementos estão ordenados e distribuídos nos processadores.

Características:

- ightharpoonup Em cada rodada de comunicação são enviados $\frac{n}{p}$ elementos.

Dados a_0, a_1, \dots, a_n inteiros no intervalo [0, m-1]. Se m é grande, podemos usar o algoritmo radix sort para ordenar os n elementos inteiros.

Considere k dígitos decimais. Uma forma simples é fazer radix sort com base em cada dígito (começando com o mais significativo) para separar os números em buckets de 0 a 9.

```
Exemplo: 45, 24, 39, 58, 23, 32, 25, 47, 18, 54, 51, 42, 43
```

Ordenar pelo primeiro digito:

```
18 24 39 45 58
23 32 47 54
25 42 51
43
```

Ordenar pelo segundo digito:

```
      18
      23
      32
      42
      51

      24
      39
      43
      54

      25
      45
      58

      47
      47
```

Os próximos slides apresentam dois algoritmos de Chan e Dehne.

- ▷ algoritmo 2: distribuição em grupos e aplicação do algoritmo1.

Dados n inteiros no intervalo $[1..n^c]$, para constante c.

- ▶ Mistura split sort com radix sort na fase sequencial.
- Não há nenhuma suposição quanto a distribuição dos números.
- $\triangleright p$ processadores com restrição $n/p \ge p^2$. (Essa restrição pode ser reduzida para $n/p \ge p$.)

Idéia:

Cada processador ordena seus n/p números usando radix sort.

Cada processador seleciona uma amostra local de p números: considera os n/p números já ordenados e escolhe um número a cada intervalo de n/p^2

Idéia: (cont.)

Cada processador envia sua amostra local de p números ao processador p_1 . Note que p_1 vai receber p^2 números. Portanto memória local deve satisfazer $n/p \ge p^2$.

 p_1 ordena todos os p^2 números recebidos usando radix sort.

Idéia: (cont.)

 p_1 considera todos os p^2 números ordenados e seleciona uma amostra global de p números pegando um número a cada intervalo de p.

 p_1 envia a *amostra global* a todos os processadores.

Idéia: (cont.)

Cada processador p_i particiona os seus n/p números em p Buckets $B_{i,1}, B_{i,2}, \cdots, B_{i,p}$. $B_{i,j}$ contém valores entre (j-1)-ésima e a j-ésima amostra global.

Cada processador p_i envia Buckets $B_{i,j}$ para o processador p_j , para todo j.

Entrada: n inteiros no intervalo $1\cdots n^c$, para a constante fixa c, armazenados em p processadores, $\frac{n}{p}$ inteiros por processador. $\frac{n}{p} \geq p^2$.

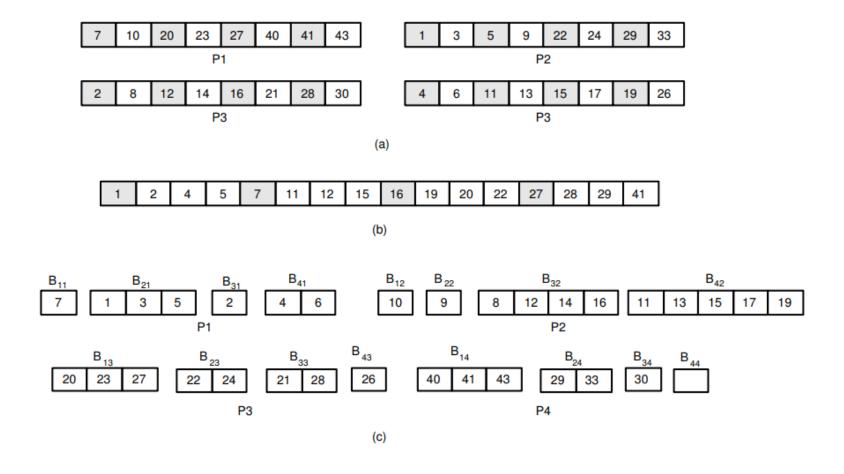
Saída: Os inteiros ordenados.

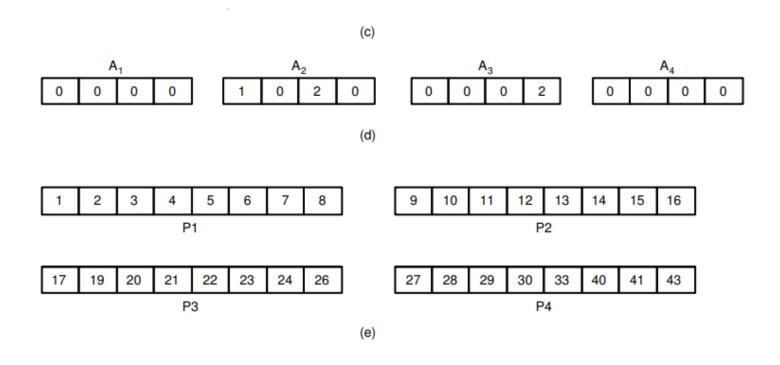
algoritmo Ordenação_CD

- (1) Cada processador ordena localmente seus $\frac{n}{p}$ inteiros, usando o radix sort.
- (2) Cada processador seleciona de seus inteiros localmente ordenados, uma amostra (sample) de p inteiros com ranks $i(\frac{n}{p^2})$, $0 \le i \le p-1$. Denominaremos estes inteiros selecionados como amostras locais. Todas as amostras locais são enviadas ao processador p_1 . (Note que p_1 receberá um total de p^2 inteiros). Para isso, necessitamos que $O(\frac{n}{p}) \ge p^2$).

- (3) p_1 ordena as p^2 amostras locais recebidas no passo 2 (usando radix sort) e seleciona uma amostra de p inteiros com ranks ip, $0 \le i \le p-1$. Chamaremos estes inteiros selecionados de amostras globais. As p amostras globais são enviadas broadcast a todos os processadores.
- (4) Baseado nas amostras globais recebidas, cada processador p_i , particiona seus $\frac{n}{p}$ inteiros em Buckets $B_{i,1}, B_{i,2}, \cdots, B_{i,p}$ onde $B_{i,j}$ são inteiros locais com valores entre (j-1)-ésimo e j-ésimo elemento das amostras globais.
- (5) Em uma (combinada) h-relação, cada processador p_i , $1 \le i \le p$, envia $B_{i,j}$ para o processador p_j , $1 \le i \le p$. Seja R_j o conjunto dos inteiros recebidos pelo processador p_j , $1 \le i \le p$, e seja $r_i = |R_i|$.

- (6) Cada processador p_i , $1 \le i \le p$, ordena localmente R_i usando radix sort.
- (7) Uma operação de balanceamento (balancing shift) que distribui igualmente todos os inteiros entre os processadores sem alterar sua ordem é realizada como segue: Cada processador p_i , $1 \le i \le p$, envia r_i para p_1 . O processador p_1 calcula para cada p_j um vetor A_j de p números indicando quantos de seus inteiros devem ser removidos para os respectivos processadores. Em uma h-relação, todo A_j é enviado a p_j , $1 \le j \le p$. O balanceamento é então executado em uma h-relação subsequente de acordo com os valores de A_j .





Usa 6 rodadas de comunicação

- \triangleright sendo 2 rodadas com h = n/pPasso 5 e 7
- ightharpoonup e 4 rodadas com $h=p^2$ na h-relação Passo 2 e 3 Passo 7 requer duas rodadas

Computação local: O(n/p).

Idéia: Particionar p processadores em \sqrt{p} grupos de mesmo tamanho e realizar permutações entre elementos a serem ordenados de tal forma que teremos todos os elementos do grupo G_i menores que os elementos do grupo G_j , se i < j.

Para realizar a ordenação, aplicamos o algoritmo 1 (ordenação por amostragem) em cada \sqrt{p} grupos. Este algoritmo utiliza a idéia de dividir os processadores em grupos para garantir que $\frac{n}{p} \geq p$

Entrada: n inteiros de $1 \cdots n^c$, para uma constante c, armazenada em p processadores, n/p inteiros por processadores. $\frac{n}{p} \geq p$.

Saída: Os elementos ordenados, divididos em grupos de processadores.

algoritmo Ordenação_CD2

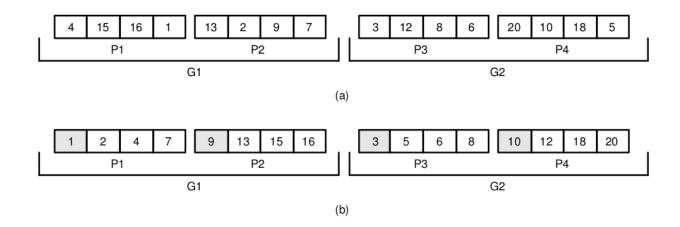
- (1) Agrupe os p processadores em \sqrt{p} grupos $G_1, G_2 \cdots G_{\sqrt{p}}$.
- (2) Em cada um dos grupos obtidos, aplique o algoritmo ordenacao_CD.
- (3) Cada processador obtém seu menor elemento, denominado $minimo\ local\ e\ envia\ para\ p_1$.
- (4) p_1 ordena os elementos recebidos no passo 3 e seleciona \sqrt{p} inteiros com rank $i\sqrt{p}$, denominados divisores globais. Em seguida, envia os \sqrt{p} divisores globais para todos os processadores.
- (5) Cada processador p_i divide seu conjunto de $\frac{n}{p}$ inteiros em \sqrt{p} cestos $B_{i,j}$, contendo os elementos entre (j-1)-ésimo e o j-ésimo elementos dos divisores globais, onde $1 \le j \le \sqrt{p}$.

- (6) p_i envia $B_{i,j}$ para um processador no grupo G_j , onde $1 \le i \le p$ e $1 \le j \le \sqrt{p}$. Denominaremos R'_j , o conjunto de inteiros enviados para o grupo G_j .
- (7) Em cada um dos grupo G_i , calcula-se o tamanho do conjunto de inteiros enviados ao grupo G_j , $1 \le j \le \sqrt{p}$, denominado de $t_{i,j}$.
- (8) Todos $t_{i,j}$ e os tamanhos de $B_{i,j}$ são enviados para um processador em cada grupo, denominado de processador principal.
- (9) Em cada grupo, o processador principal computa uma escala de roteamento para realizar balanceamento na distribuição dos dados entre os processadores do grupo e envia aos demais processadores do grupo.

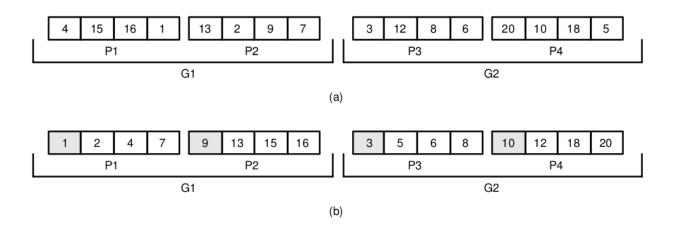
(10) Usando a ordenação_CD, cada grupo G_j , $1 \le j \le \sqrt{p}$, ordena R_j' .

(11) Uma operação de balanceamento (balancing shift) distribui todos os inteiros igualmente entre os processadores sem mudar sem mudar sua ordem. Este passo é análogo ao passo 7 do algoritmo ordenação_CD, porém utilizando duas fases como nos passos 7, 8 e 9 deste algoritmo.

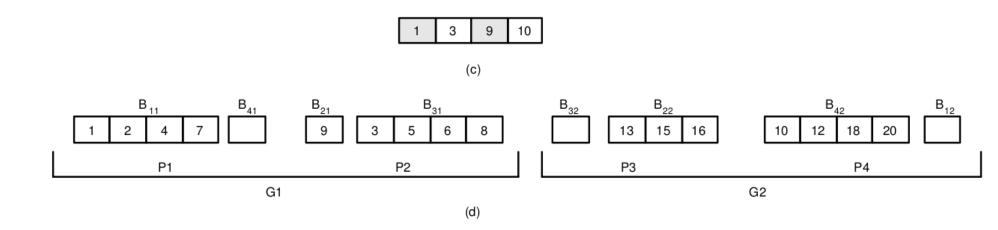
fim do algoritmo



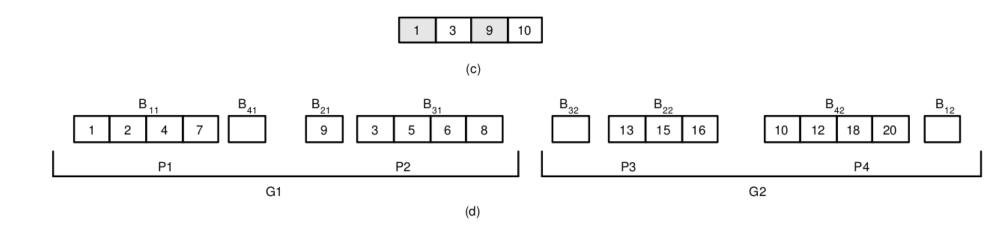
(a) G_1 , composto por p_1 e p_2 ; e G_2 composto por p_3 e p_4 . Depois, o algoritmo ordenação_CD é aplicado em cada grupo separadamente.



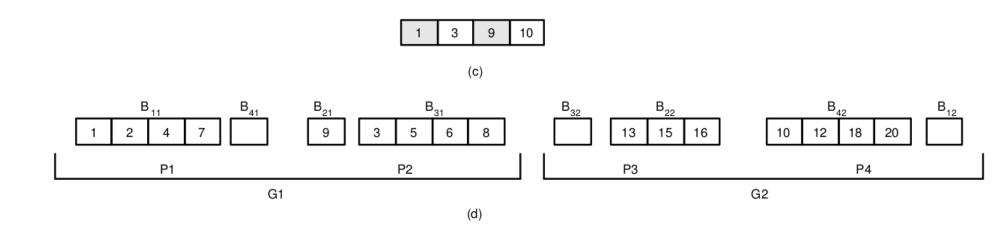
(b) Cada processador seleciona o minimo local e envia para o processador p_1 .



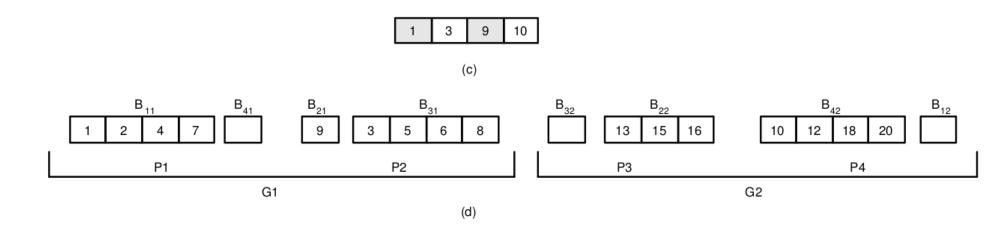
(c) o processador p_1 ordena os elementos recebidos e escolhe uma amostra de \sqrt{p} inteiros, e envia para todos os processadores.



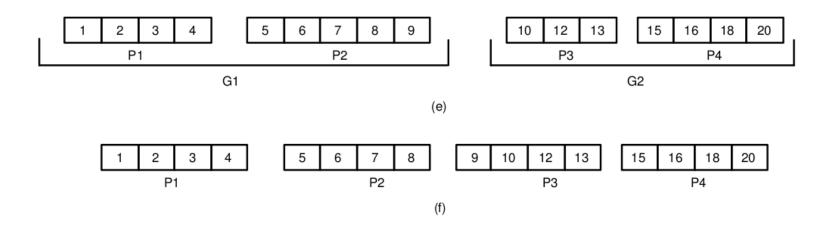
(d) cada processador divide seus $\frac{n}{p}$ dados em cestos $B_{i,j}$, envia para um processador no grupo G_j .



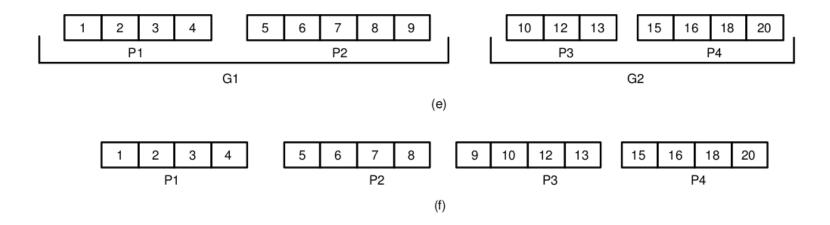
(d) p_1 permaneceu com o cesto $B_{1,1}$ e enviou o cesto $B_{1,2}$ para o processador p_4 , que pertence ao grupo G_2 .



(d) Analogamente, p_3 enviou o cesto $B_{3,1}$ para o processador p_2 , que pertence ao grupo G_1 .



(e) Cada um dos grupos G_1 e G_2 executa novamente o algoritmo de ordenação_CD.



(f) Por fim, é realizado um balanceamento de modo que todos os processadores tenham $\frac{n}{p}$ elementos.

List Ranking no Modelo BSP/CGM

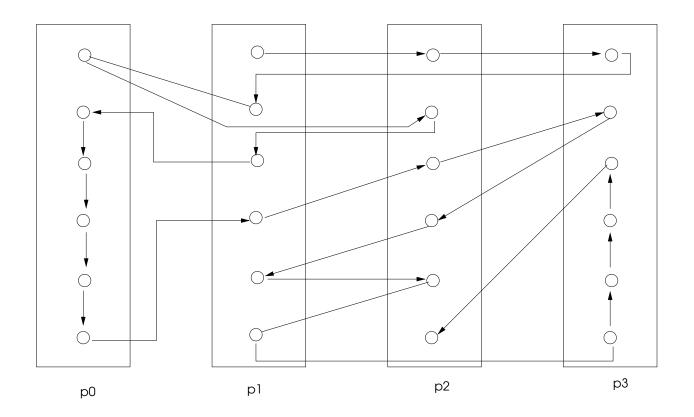
Seja L uma lista representada por um vetor s tal que s[i] é o nó sucessor de i na lista L, para u, o último elemento da lista L, s[u] = u. Denominamos i e s[i] por vizinhos.

A **distância** entre i e j, $d_L(i,j)$, é o número de nós entre i e j mais 1.

O problema do **list ranking** consiste em computar para cada $i \in L$, a distância entre i e o último elemento j, denotado por $rank_L(i) = d_L(i,j)$.

Não é possível aplicar a idéia do teorema de Brent no problema do list ranking.

- \triangleright O número de nós da lista cujos sucessores não estão armazenados no mesmo processador pode variar de 0 a n/p.
- ▶ Mesmo se todos os sucessores estiverem em um dado processador, após a aplicação da duplicação recursiva (pointer jumping), não há garantia que isto ocorra nos passos seguintes.



> n = 24 elementos armazenados em p = 4 processadores. Cada processador armazena n/p = 6 elementos.

O número de rodadas de comunicação pode chegar a $O(\log n)$, uma vez que pode ser necessária a comunicação para obter o sucessor de um dos seus elementos.

A simples aplicação da duplicação recursiva não leva a um algoritmo CGM eficiente.

Para diminuir o número de rodadas de comunicação, a idéia é a de selecionar um conjunto de elementos $i^* \in L$ bem distribuido em L, de tal forma que a distância de qualquer $i \in L$ a i^* possa ser computada em $O(\log^k p)$ aplicações de pointer jumping.

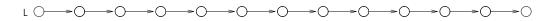
r-ruling set

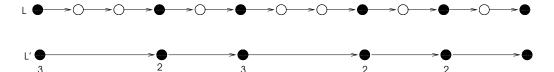
Um r-ruling set de L é um subconjunto de elementos selecionados da lista L com as seguintes propriedades:

- (1) Dois vizinhos nunca são selecionados.
- (2) A distância entre qualquer elemento não selecionado ao próximo elemento selecionado é no máximo r.

r-ruling set

Uma lista L e um 3-ruling set.





Algoritmo List Ranking

Algoritmo List Ranking determinístico

Entrada: Uma lista ligada L de comprimento n onde cada processador armazena n/p elemento $i \in L$ e seus respectivos ponteiros $s_L[i]$.

Saída: Para cada elemento i da lista obter seu $rank_L(i)$ em L.

Algoritmo List Ranking determinístico

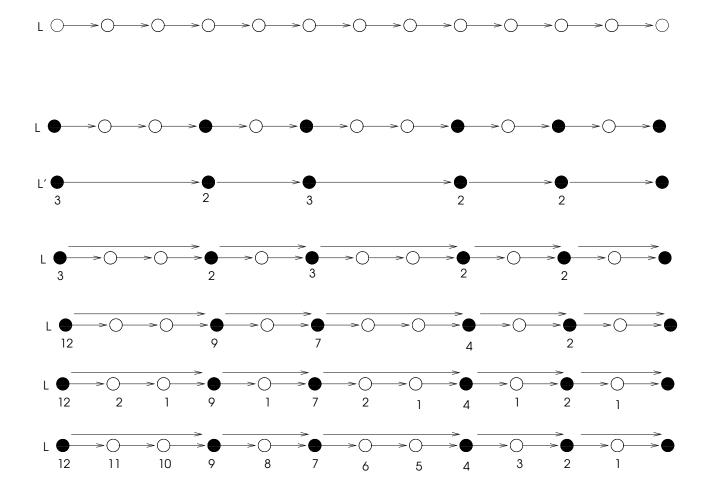
- 1. Calcular $O(p^2)$ -ruling set R com |R| = O(n/p).
- 2. Fazer um *broadcast* de R para todos os processadores. O subconjunto R é uma lista ligada onde cada elemento i é atribuído um ponteiro para o próximo elemento $j \in R$ com respeito à ordem induzida por L.
- 3. Calcular sequencialmente em cada processador o List Ranking de R, isto é, calcular para cada $j \in R$ seu $rank_L(j)$ em L.

4. Obter para cada elemento $i \in L-R$ sua distância $d_L(i,s_R[i])$ ao próximo elemento $s_R[i]$ em R através da duplicação recursiva.

5. Calcular em cada processador os ranks dos seus elementos $i \in L - R$ com:

$$rank_L[i] = d_L(i, s_R[i]) + rank_L(s_R[i])$$

Algoritmo List Ranking determinístico



Compressão determinística de listas

Para computar um $O(p^2)$ -ruling set em $O(\log p)$ rodadas de comunicação, usaremos uma técnica chamada **compressão determinística de lista**.

Compressão determinística de listas

Na compressão determinística da lista aplica-se uma sequência alternada de fases de compressão e de concatenação.

Compressão determinística de listas

Na fase de compressão, seleciona-se um subconjunto de elementos da lista L, utilizando um esquema de rotulação (*deterministic coin tossing*).

A fase de concatenação consiste da construção de uma lista ligada, através da duplicação recursiva, com os elementos selecionados na fase de compressão.

Compressão determinística de listas

O rótulo l(i), $\forall i \in L$, na fase de compressão é o número do processador p que armazena o nó i.

Neste esquema, cada elemento de L tem no máximo p rótulos distintos.

Seja $M = \{i, i+1, \cdots, i+k\} \subseteq L$, tal que $l(i) \neq l(s[i])$, $\forall i \in L$, onde o s[i] é o máximo local se l(i) < l(s[i]) > l(s[s[i]]).

Compressão determinística de listas

Selecionando apenas máximos locais não há garantia de distância menor que O(p).

Pode haver
$$L'=\{j,j+1,\cdots,j+k\}\subseteq L$$
, onde $l(s[j])=l(j), \forall j\in L'$ e $k>p$

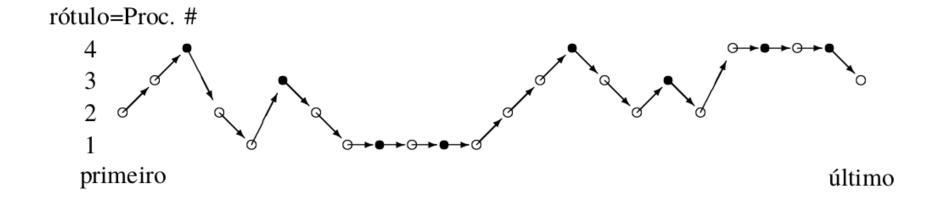
Para contornar esse problema, sempre que tivermos um subconjunto com esta característica, selecionamos todos os segundos elementos.

Entrada: (1) Uma lista ligada L representada pelo vetor s onde s[i] é o sucessor de i na lista L. (2) p processadores $p_0, p_1, \cdots, p_{p-1}$.

Saída: Um subconjunto $R \subset L$ de nós selecionados.

algoritmo p – rulling set

- (1) para $i = p_j * (n/p) + 1$ até $(p_j + 1) * (n/p)$ faça (1.1) $sel[i] \leftarrow$ não selecionado
- (2) para $i = p_j * (n/p) + 1$ até $(p_j + 1) * (n/p)$ faça $(2.1) \text{ se } l(i) < l(s[i]) > l(s[s[i]) \text{ então } sel[s[i]] \leftarrow \text{ selecionado}$ (2.2) se l(i) = l(s[i]) então se l(s[i]) = l(s[s[i]]) então $sel[s[i]] \leftarrow \text{ selecionado}$ senão se l(s[i]) > l(s[s[i]]) então $sel[i] \leftarrow \text{ selecionado}$
 - Fim do algoritmo



O algoritmo computa O(p)-ruling set R, mas |R| pode ser igual a O(n), pois se os n/p elementos da lista L em cada processador p_j tiverem rótulo igual a j, serão selecionados n/2 elementos.

Para selecionar O(n/p) elementos necessitamos executar o algoritmo $\log p$ vezes.

Para obter uma p^2 -ruling set R de elementos selecionados com O(n/p) elementos, necessitamos desmarcar elementos que foram selecionados.

Para isso, construímos uma nova lista ligada com elementos selecionados e aplicamos o procedimento de marcação (máximos locais e segundos elementos de sublista no mesmo processador)

Se dois elementos selecionados estão a uma distância $\Theta(p)$ a um dado momento, então não é necesário aplicar novamente a compressão para reduzir o número de elementos selecionados.

Abordagem básica: intercalar duplicação recursiva (concatenação) com compressão.

Não aplicar duplicação recursiva aos elementos que estão apontando para elementos selecionados.

Entrada: L representada pelo vetor s onde s[i] é o sucessor de i na lista L. (2) processadores $p_0, p_1, \cdots, p_{p-1}$ e LC uma cópia de L.

Saída: $R \subset L$ de nós selecionados e |R| = O(n/p).

- (1) $R \leftarrow p ruling_set(LC)$
- (2) para k = 1 até $\log p$ faça
 - (2.1) para todo $i \in L$ faça em paralelo se s[i] = não selecionado então s[i] = s[s[i]]
 - (2.2) para todo $i \in L$ faça em paralelo se (i, s[i] e s[s[i]] são selecionado) e não (l(i) < l(s[i]) > l(s[s[i]])) e $(l(s[i]) \neq l(s[s[i]]))$ então $s[i] \leftarrow$ não-selecionado.

(2.3) Sequencialmente, cada processador processa as sublistas de elementos subsequentes que estão armazenadas no mesmo processador. Para cada sublista, marque todo segundo elemento como não selecionado. Se uma das sublistas possui apenas dois elementos, marque ambos como não selecionado.

(3) Selecione o último elemento.

O algoritmo computa um p^2 -ruling set R onde |R| = O(n/p) usando $O(\log^2 p)$ rodadas de comunicação e O(n/p) computação local por rodada.

Algoritmo List Ranking determinístico

O problema do list ranking para uma lista L com n vértices pode ser resolvido no modelo CGM com p processadores e O(n/p) memória local por processador usando $O(\log p)$ rodadas de comunicação e O(n/p) computação local por rodada.

Fim