# Projeto de Fundamentos de Sistemas Operacionais: Pseudo-SO Multiprogramado

Luana Cruz Silva (202033543) Lucas de Oliveira Silva (200022857) Regina Emy da Nóbrega Kamada (190037351)

<sup>1</sup>Departamento de Ciência da Computação – Universidade de Brasília (UnB) CiC - Organização e Arquitetura de Computadores

Resumo. Este trabalho apresenta a implementação de um pseudo-sistema operacional multiprogramado em Python, desenvolvido para simular os principais mecanismos de gerenciamento de um SO moderno, incluindo escalonamento de processos, gerenciamento de memória, alocação de recursos de E/S e operações em sistema de arquivos. O sistema foi projetado seguindo especificações rigorosas que incluem múltiplas filas de prioridade com realimentação, alocação contígua de memória e disco, e controle de acesso a recursos compartilhados.

## 1. Introdução

Os sistemas operacionais modernos precisam gerenciar eficientemente recursos computacionais limitados entre múltiplos processos concorrentes. Este projeto implementa um simulador didático que reproduz quatro subsistemas essenciais de um SO: gerenciamento de processos, memória, dispositivos de E/S e sistema de arquivos. A implementação em Python permite demonstrar claramente os conceitos teóricos através de um código modular e bem estruturado, seguindo especificações do projeto.

## 2. Descrição das Ferramentas e Linguagens

O sistema foi desenvolvido utilizando:

- **Python**: Escolhido por sua sintaxe clara, tipagem dinâmica e rica biblioteca padrão, ideal para prototipagem rápida e código legível.
- **VSCode**: Ambiente de desenvolvimento com excelente suporte para Python e ferramentas de depuração.
- Git/GitHub: Para controle de versão e colaboração em equipe.
- **Sistema Operacional**: Desenvolvido em Windows e Ubuntu, mas compatível com qualquer plataforma que execute Python 3.

## 3. Solução Proposta: Arquitetura e Implementação

#### 3.1. Arquitetura Geral

A solução foi construída a partir de uma arquitetura modular, em que cada componente representa um subsistema fundamental de um sistema operacional. Os módulos principais são:

• **Dispatcher**: Núcleo do sistema, responsável pela coordenação da execução dos processos e controle global da simulação.

- **Gerenciador de Processos**: Mantém os dados de cada processo, como tempo de execução, prioridade e recursos utilizados.
- Gerenciador de Filas: Implementa a política de escalonamento por múltiplas filas com realimentação e controle de aging.
- Gerenciador de Memória: Realiza a alocação contígua de blocos de memória, com separação entre memória de tempo real e de usuários.
- Gerenciador de Recursos: Gerencia a alocação exclusiva de dispositivos de entrada e saída.
- Gerenciador de Arquivos: Simula um sistema de arquivos com alocação contígua em disco e controle de permissões.

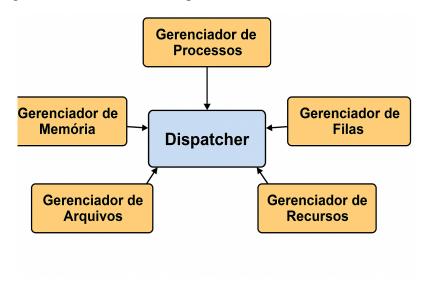


Figura 1. Diagrama de arquitetura do sistema

## 3.2. Descrição Teórica da Solução

#### 3.2.1. Escalonamento de Processos

A política de escalonamento adotada busca equilibrar a eficiência e a justiça entre processos:

- **FIFO não-preemptivo** para processos de tempo real (prioridade 0), garantindo execução imediata e exclusiva.
- **Múltiplas Filas com Realimentação** para processos de usuário (prioridades 1, 2 e 3), com rebaixamento automático em caso de não conclusão.
- **Aging**: Processos que permanecem por 5 unidades de tempo em filas de menor prioridade são promovidos, evitando starvation.

#### 3.2.2. Gerenciamento de Memória

O gerenciamento de memória é baseado em partição fixa e alocação contígua:

- A memória total é dividida em 64 blocos para processos de tempo real e 960 para processos de usuário.
- Utiliza o algoritmo **first-fit** para localizar o primeiro espaço contíguo disponível.
- Os limites de acesso são verificados para garantir proteção de memória.

#### 3.2.3. Gerenciamento de E/S

Os dispositivos são compartilhados entre processos por meio de alocação exclusiva e nãopreemptiva:

- Recursos disponíveis: 1 scanner, 2 impressoras, 1 modem e 2 discos SATA.
- A alocação ocorre apenas se todos os recursos solicitados estiverem disponíveis.
- Processos de tempo real são restritos a não utilizarem E/S.

#### 3.2.4. Sistema de Arquivos

O sistema de arquivos simula blocos de disco com controle de permissões:

- Alocação contígua baseada em first-fit.
- Processos de tempo real têm permissão para deletar qualquer arquivo.
- Exibição de mapa textual do disco ao final da simulação.

#### 3.3. Descrição Prática da Implementação

#### 3.3.1. Módulo de Processos

A classe Processo encapsula as principais características de um processo, incluindo:

- Identificador (PID), prioridade, tempo de CPU e momento de inicialização.
- Requisitos de memória e dispositivos de E/S.
- Estado de execução e recursos alocados.

#### 3.3.2. Gerenciador de Filas

Implementado com collections. deque para representar filas de prioridades distintas. O dispatcher executa o seguinte ciclo:

- 1. Verifica a fila de processos de tempo real (prioridade 0).
- 2. Executa o processo de maior prioridade dentre os usuários.
- 3. Se não finalizado, rebaixa sua prioridade.
- 4. Aplica o mecanismo de aging após cada ciclo.

#### 3.3.3. Gerenciador de Memória

```
class Gerenciador Memoria:
```

```
def __init__(self):
    self.memoria_tempo_real = [False] * 64
    self.memoria_usuario = [False] * 960
    self.processo_por_bloco = {}
```

Esse módulo realiza a alocação contígua e rastreia os blocos ocupados por processo.

#### 3.3.4. Gerenciador de Recursos

```
recursos = {
    'scanner': 1,
    'impressora': [1, 1],
    'modem': 1,
    'disco': [1, 1]
}
```

Os recursos são verificados e alocados de forma atômica, garantindo que o processo só execute se todos os dispositivos solicitados estiverem disponíveis.

### 3.3.5. Gerenciador de Arquivos

- Suporte a operações atômicas de criação e exclusão.
- Verificação de permissões conforme a prioridade do processo.
- Mapa do disco impresso ao final da simulação.

## 4. Saída da Simulação

Abaixo está um trecho da saída da simulação com dois processos de tempo real, utilizando os arquivos de exemplo (processes.txt, files.txt) das especificações de implementação do projeto:

```
Tempo 2:
dispatcher =>
PID: 0
offset: 0
```

=== Iniciando Simulação do Pseudo-SO ===

blocks: 64
priority: 0
time: 3
printers: 0
scanners: 0
modems: 0

drives: 0
process 0 =>
P0 STARTED

PO instruction 1

Tempo 3: PO instruction 2

Tempo 4: P0 instruction 3 P0 return SIGINT

```
Tempo 8:
dispatcher =>
    PID: 1
    offset: 0
    blocks: 64
    priority: 0
    time: 2
    printers: 0
    scanners: 0
    modems: 0
    drives: 0
process 1 =>
P1 STARTED
P1 instruction 1
Tempo 9:
P1 instruction 2
P1 return SIGINT
Sistema de arquivos =>
Operação 1 => Falha: O processo 0 não pode criar o arquivo A (falta de
Operação 2 => Sucesso: O processo 0 deletou o arquivo X
Operação 3 => Falha: O processo 2 não existe
Operação 4 => Sucesso: O processo 0 criou o arquivo D (blocos 0-2)
Operação 5 => Sucesso: O processo 1 criou o arquivo E (blocos 8-9)
Mapa de ocupação do disco:
| D | D | D | Y | O | Z | Z | Z | E | E |
=== Simulação Concluida ===
```

#### 5. Principais Dificuldades e Soluções

- Sincronização de Recursos: Evitamos inconsistência implementando alocação atômica com verificação prévia.
- Starvation: Corrigido por meio da promoção de processos via aging.
- Fragmentação de Memória: Limitada devido ao uso de alocação contígua, o que é aceitável neste contexto didático.

#### 6. Divisão de Tarefas

- Luana: Implementação do Gerenciador de Processos e Filas.
- Lucas: Gerenciador de Memória e Recursos de E/S.
- Regina: Gerenciador de Arquivos e integração geral do sistema.

#### 7. Conclusão

Este projeto permitiu a aplicação prática de diversos conceitos fundamentais de sistemas operacionais. A arquitetura modular e a implementação em Python proporcionaram uma

visão clara e acessível dos desafios envolvidos na gerência de memória, escalonamento de processos, controle de E/S e manipulação de arquivos.

## Referências

[1] Tanenbaum, A. Modern Operating Systems. Pearson, 2015.