Lógica Reconfigurável: Trabalho 2

Aluno: Luan Carlos Klein

Data: 02/11/2021

Parte 1

Definições:

Velocidade do motor	Código		
00	Parado		
11	Parado		
01	Meia Velocidade		
10	Velocidade Máxima		

Estado	Nome		
S0	Parado		
S1	Andando para Frente		
S2	Virando a Esquerda		
S3	Virando a direita		

Tabela:

		Sensor Esquerda/ Sensor Direita				Saída	
		00	01	10	11	Motor E	Motor D
Estado	S0	S0	S2	S3	S1	00	00
	S1	S0	S2	S3	S1	01	01
	S2	S0	S2	S3	S1	01	00
Atual	S3	S0	S2	S3	S1	00	01

Parte 2:

Definições:

Velocidade do motor	Código		
00	Parado		
11	Parado		
01	Meia Velocidade		
10	Velocidade Máxima		

Estado	Nome		
S0	Parado		
S1	Andando para Frente		
S2	Virando a Esquerda		
S3	Virando a direita		
S4	Saiu pela esquerda		
S5	Saiu pela direita		

Tabela:

		Sensor Esquerda/ Sensor Direita			reita	Saída	
		00	01	10	11	Motor E	Motor D
	S0	S0	S2	S3	S1	00	00
	S1	S0	S2	S3	S1	10	10
	S2	S4	S2	S3	S1	10	00
	S3	S5	S2	S3	S1	0	10
Estado	S4	S4	S2	S3	S1	01	00
Atual	S5	S5	S2	S3	S1	00	01