

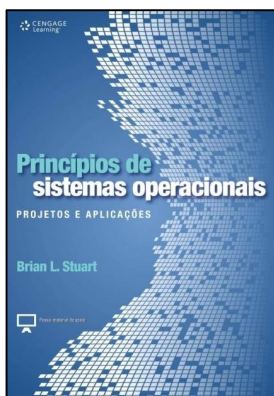
FACULDADE DE COMPUTAÇÃO E INFORMÁTICA
BACHARELADO EM CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO
SISTEMAS OPERACIONAIS – Aula 02 – 1º SEMESTRE/2020
PROF. LUCIANO SILVA

TEORIA: GERENCIADOR DE PROCESSOS (PARTE I)



Nossos **objetivos** nesta aula são:

- conhecer o conceito de processo e sua representação como estrutura de dados
- conhecer o conceito de escalonamento (*scheduling*)
- conhecer o conceito de mudança de contexto



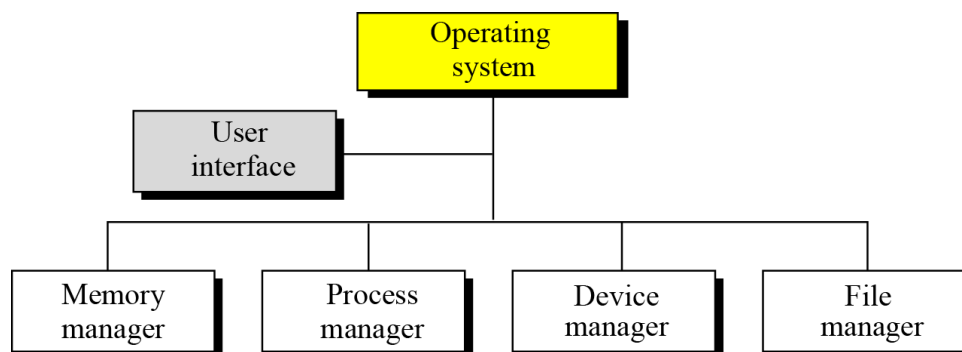
Para esta aula, usamos como referência as seções 5.1, 5.2, 5.4 (exceto algoritmos) e 5.5 do **Capítulo 5 (Princípios de gerenciamento de processos)** do nosso livro-texto:

STUART, B.L., **Princípios de Sistemas Operacionais: Projetos e Aplicações**. São Paulo: Cengage Learning, 2011.

Não deixem de ler estas seções depois desta aula!

PROCESSOS

- O núcleo (kernel) de um sistema operacional, geralmente, é formado por quatro módulos de gerenciamento (managers):

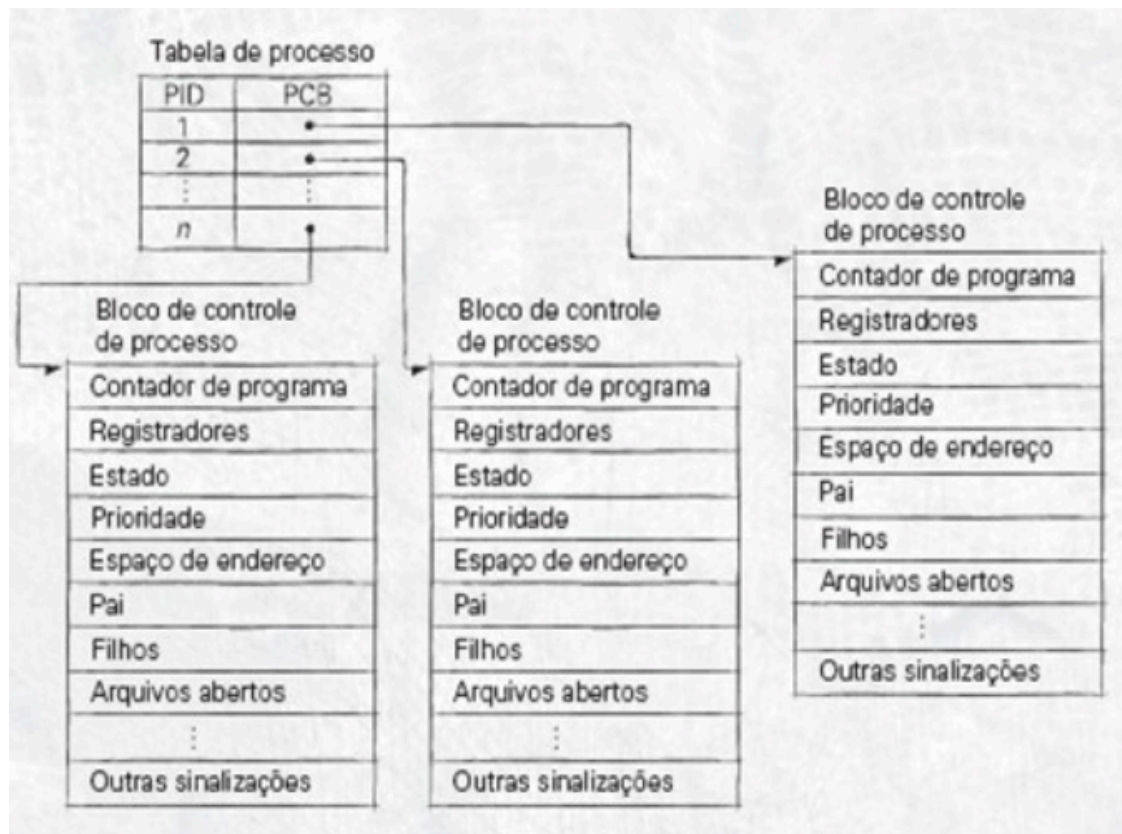


- Cada um destes gerenciadores é responsável por um tipo de objeto: **gerenciador de memória** (memória), **gerenciador de processos** (programas em execução), **gerenciador de dispositivos** (teclados, vídeo, discos,...) e **gerenciador de arquivos** (dados e pastas armazenados em memória secundária como, por exemplo, arquivos em discos).

- Um **processo** é um **programa em execução**. Para controlar a execução, o S.O. utiliza uma estrutura de dados para representar o processo chamada **BCP (Bloco de Controle de Processo)**. A estrutura típica de um BCP é mostrada abaixo:



- Cada uma destas estruturas possui uma entrada na Tabela de Processos, que contém todos os processos sob o controle de um S.O.. Esta tabela é indexada pelo identificador do processo (PID) e, associado a cada PID, existe um BCP.



EXERCÍCIO COM DISCUSSÃO EM DUPLAS

Abaixo, temos parte do arquivo `proc.h`, que o MINIX utiliza como representação de processo. Identifique os campos que representam um processo no MINIX.

```
struct proc {
    struct stackframe_s p_reg; /* process' registers saved in stack frame */

    #if (CHIP == INTEL)
        reg_t p_ldt_sel; /* selector in gdt giving ldt base and limit */
        struct segdesc_s p_ldt[4]; /* local descriptors for code and data */
        /* 4 is LDT_SIZE - avoid include protect.h */
    #endif /* (CHIP == INTEL) */

    #if (CHIP == M68000)
        reg_t p_splow; /* lowest observed stack value */
        int p_trap; /* trap type (only low byte) */
        char *p_crp; /* mmu table pointer (really struct _rpr *) */
        int p_nflips; /* statistics */
    #if defined(FPP)
        struct fsave p_fsave; /* FPP state frame and registers */
        int align2; /* make the struct size a multiple of 4 */
    #endif
    #endif /* (CHIP == M68000) */

    reg_t *p_stguard; /* stack guard word */

    int p_nr; /* number of this process (for fast access) */

    char p_int_blocked; /* nonzero if int msg blocked by busy task */
    char p_int_held; /* nonzero if int msg held by busy syscall */
    struct proc *p_nextheld; /* next in chain of held-up int processes */

    int p_flags; /* SENDING, RECEIVING, etc. */
    struct mem_map p_map[NR_SEGS]; /* memory map */
    pid_t p_pid; /* process id passed in from MM */
    int p_priority; /* task, server, or user process */

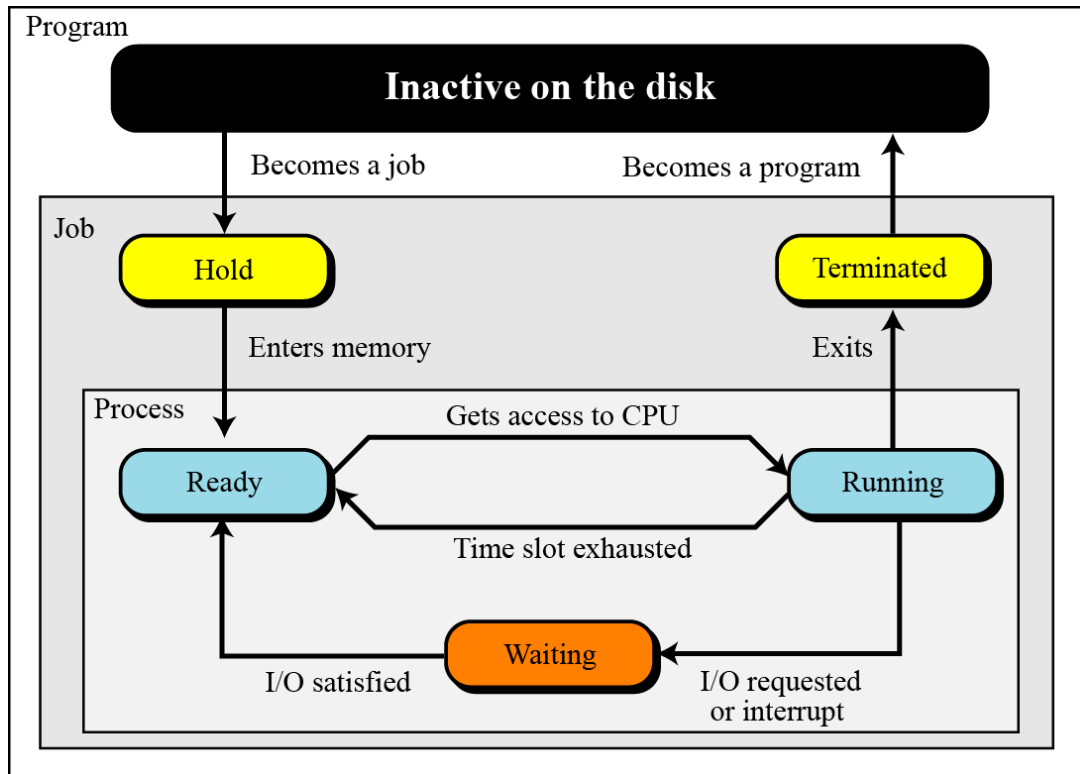
    clock_t user_time; /* user time in ticks */
    clock_t sys_time; /* sys time in ticks */
    clock_t child_utime; /* cumulative user time of children */
    clock_t child_stime; /* cumulative sys time of children */

    timer_t *p_exptimers; /* list of expired timers */

    ...
};
```

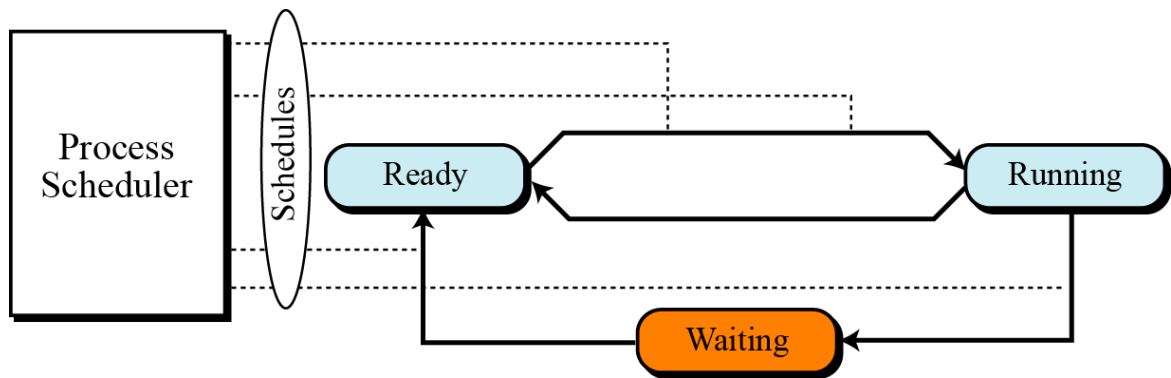
GERENCIADOR DE PROCESSOS

- Um gerenciador de processos controla a execução de programas. Para se transformar em processo, o programa passa por uma fase intermediária chamada **tarefa (job)**, quando ele deve ser preparado para executar (carga da memória) ou terminar a execução.

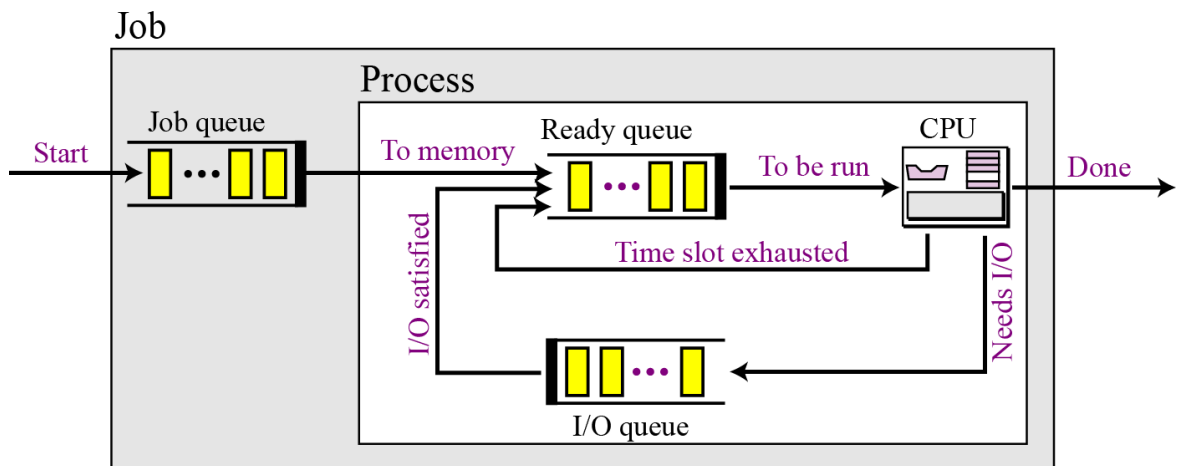


- Um processo pode estar em um dos seguintes estados:
 - pronto (ready)**: está aguardando a CPU estar livre para ser executado
 - executando ou rodando (running)**: está efetivamente usando a CPU
 - em espera (waiting)**: está esperando por algum dispositivo de E/S (exemplo, esperando um usuário digitar um número no teclado)
- Um processo, quando ganha a CPU para execução, possui um tempo máximo de execução chamado **fatia de tempo (time slice)**. A fatia de tempo varia, geralmente, de 10 ms a 100 ms em vários SOs.
- Quando termina a fatia de tempo do processo, ele precisa deixar a CPU para outro processo possa usá-la.

- A decisão de qual processo irá usar a CPU depende do **escalonador (scheduler)**. Existem diversas técnicas de escalonamento: FCFS, Round Robin, Prioridades,... . Veremos, em aulas posteriores, estes algoritmos em detalhes.



- O controle de processos prontos e em espera é feito através de filas de processos.

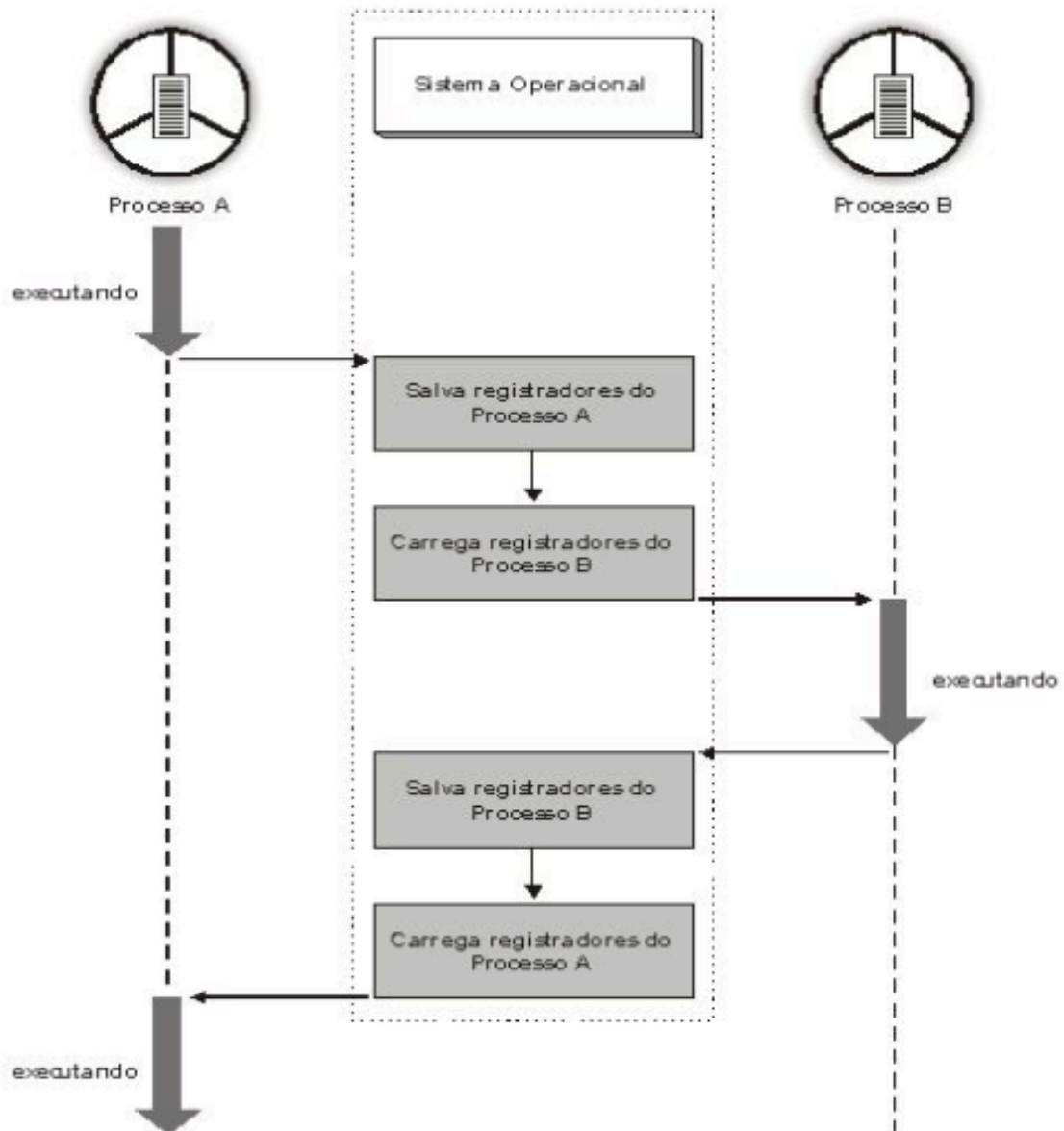


EXERCÍCIO COM DISCUSSÃO EM DUPLAS

Na imagem acima, temos uma CPU com um único core. Como você modificaria a estrutura do núcleo do seu S.O. se a sua CPU tivesse mais que um core de processamento (por exemplo, um quadcore).

MUDANÇA DE CONTEXTO (CONTEXT SWITCHING)

- Quando um **processo muda de estado** (PRONTO, EXECUÇÃO ou EM ESPERA), dizemos que ocorreu uma **mudança de contexto (context switching)**. O esquema típico de mudança de contexto é mostrado abaixo:



- Como a **mudança de contexto** é um procedimento simples, ela pode ser **efetuada por software** pelo próprio S.O. ou **pela CPU**, para aumentar o desempenho do S.O..

EXERCÍCIO EXTRA-CLASSE

Descrever como é o escalonamento de processos nos sistemas operacionais WINDOWS, LINUX, MacOS, Android, iOS e MINIX.