

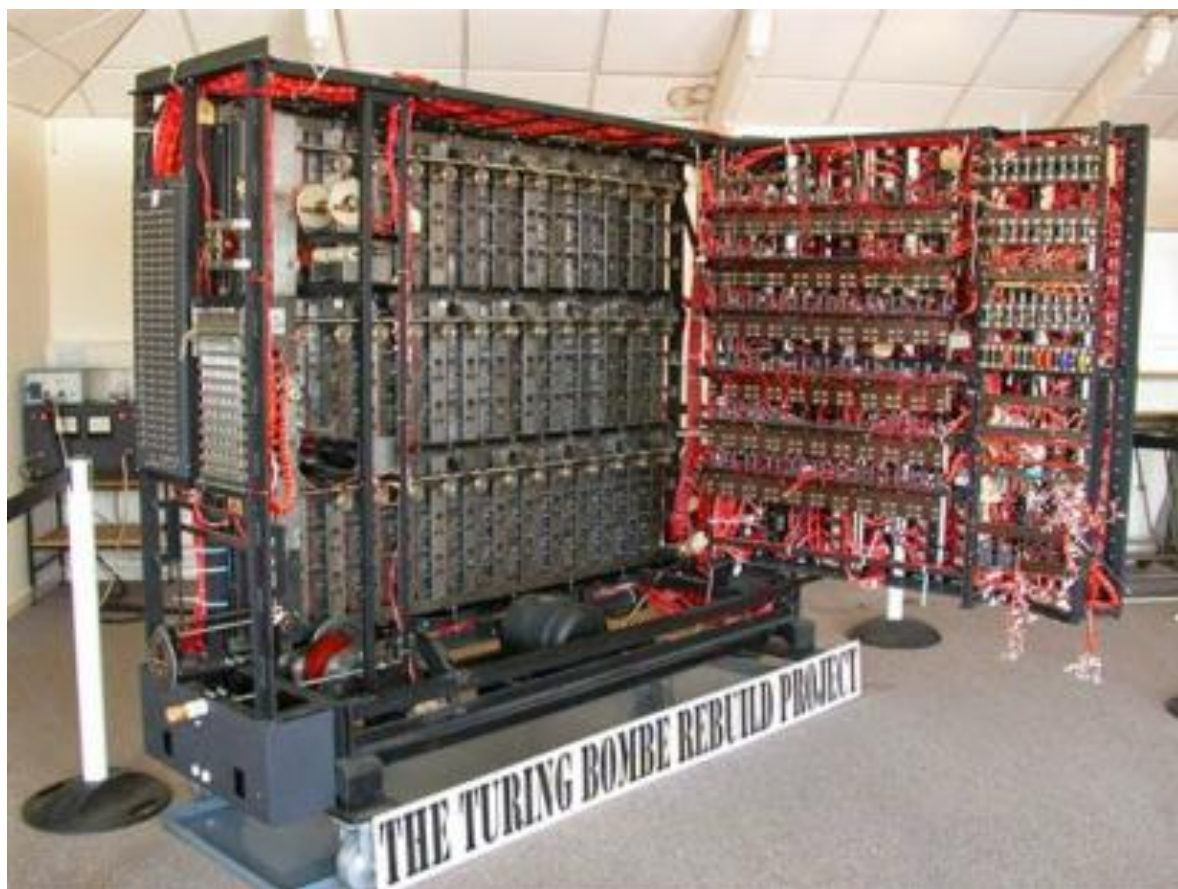
Paradigma Imperativo

Variáveis e tipos

Fabio Lubacheski
fabio.lubacheski@mackenzie.br

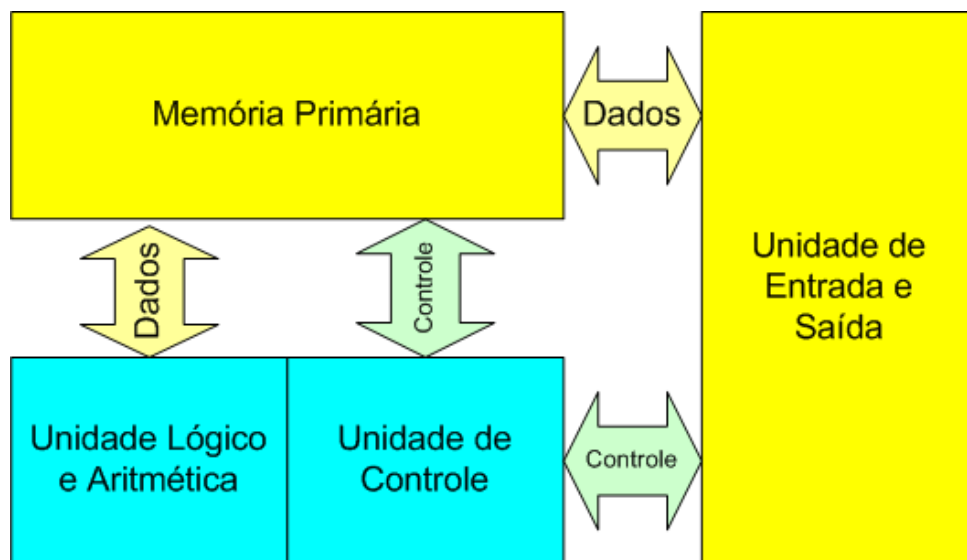
Paradigma imperativo

O modelo fundamental do paradigma imperativo a **Máquina de Turing**, que nada mais é que uma abstração matemática que corresponde ao conjunto de funções computáveis.



Paradigma imperativo

- A Máquina de Turing foi aprimorada por John Von Neumann a uma arquitetura de computadores que fundamenta os computadores construídos até hoje.



- A máquina de Von Neumann, consequentemente o paradigma Imperativo, é baseada na execução sequencial de comandos e no armazenamento de dados na memória do computador (variáveis).

Variável – Capítulo 4 Tucker

- Uma **variável** é uma **ligação** de um **nome** (identificador) com um **endereço de memória**. Além disso, uma variável possui um **tipo**, um **valor** e um **tempo de vida**.
- Um **tipo** é um conjunto de **valores** e um conjunto de **operações** sobre esses valores.
- Os tipos que todas as linguagens imperativas suportam são os **básicos** ou **primitivos** (inteiros, reais, booleanos e caracteres) e **compostos** (ponteiros, cadeias de caracteres, matrizes e estruturas/registros).

Tipagem estática e dinâmica – Capítulo 5 Tucker

- Em C um único tipo é associado a uma variável quando essa for declarada, permanecendo associada por toda sua vida em **tempo de execução**. Isso permite que o tipo de valor de uma expressão seja determinado em **tempo de compilação**, ou seja, temos uma **tipagem estática**.
- O Python permite que o tipo de uma variável seja redefinido cada vez que um novo valor for atribuído a ela, em **tempo de execução**, temos assim uma **tipagem dinâmica**.
- O seria uma linguagem não tipada ? Poderíamos dizer que o Python é uma linguagem não tipada ?

Tipo ponteiro – Capítulo 5 Tucker

- Um **ponteiro** é um valor que representa uma referência ou um endereço de memória e são usados nas linguagens C, C++, Ada e Perl.
- A linguagem C fornece duas operações com ponteiros: o operador **endereço** de (unário &) recebe uma variável como argumento e retorna o endereço dessa variável, veja o exemplo:

```
int main (void) {  
    int i = 1234;  
    printf (" valor de i          = %d\n", i);  
    printf ("long int &i          = %ld\n", (long int) &i);  
    printf ("hexadecimal &i = %p\n", &i);  
    return 0;  
}
```

Tipo ponteiro – Capítulo 5 Tucker

- O operador de **desreferenciação** (unário*) recebe uma referência e acessa o valor dessa referência (conteúdo). O operador (*) também é usada para declarar uma variável do ponteiro.
- Para declarar uma variável do tipo ponteiro que armazena a referência de uma variável do tipo int basta usar **int *p;**

```
int main (void) {  
    int i; int *p;  
    i = 1234; p = &i;  
    printf ("*p = %d\n", *p);  
    printf (" p = %ld\n", (long int) p);  
    printf (" p = %p\n", (void *) p);  
    printf ("&p = %p\n", (void *) &p);  
    return 0;  
}
```

Tipos definidos pelo programador – Capítulo 5

Tucker

- Uma **estrutura** ou um **registro** é um conjunto de elementos de tipos diferentes com nomes distintos denominados **campos**.
- A utilização das **estrutura/registro** se originou nas linguagens **Pascal** e **C**, em **Python** as estruturas são como listas e a **linguagem Java** omite as estruturas completamente, utilizando uma classe para essa abstração, e a **linguagem C++** possui tanto estruturas quanto classes.

Tipos definidos pelo programador – Capítulo 5

Tucker

- Definindo um tipo na linguagem C.

Você conseguiria definir um tipo (estrutura/registro) com três campos que possam ser usados para armazenar **datas** (dia, mês e ano) ?

Tipos definidos pelo programador – Capítulo 5

Tucker

- Tipo data

```
typedef struct {  
    int dia;  
    int mes;  
    int ano;  
}data;
```

- Para criar uma variável do tipo data e atribuir valor temos:

```
data hoje;  
hoje.dia = 07;  
hoje.mes = 02;  
hoje.ano = 2020;
```

Estruturas e ponteiros – Capítulo 5 Tucker

- Cada registro tem um endereço na memória do computador, podemos usar uma variável do tipo ponteiro para armazenar o endereço de um registro, por exemplo:

```
data *p; // p é um ponteiro para registros do tipo data
data hoje;
p = &hoje; // agora p aponta para hoje
(*p).dia = 31; // mesmo efeito que x.dia = 31
              // visto anteriormente
```

- Cuidado! a expressão `*p.dia` equivale a `*(p.dia)` e tem significado muito diferente de `(*p).dia`.
- A expressão `p->dia` é uma abreviatura muito útil da expressão `(*p).dia`, ou seja, `p->dia = 31` tem o mesmo valor que `(*p).dia = 31`

Tempo de vida e escopo de variável – Capítulo 4

Tucker

- Considere o exemplo da função abaixo, Qual sua saída do programa, tente explicar ?

```
1  int soma=0;
2  int calcula( int vetor[], int tam){
3      int soma=0,i;
4      for( i=0; i < tam; i++){
5          soma = soma + vetor[i];
6      }
7      return soma;
8  }
9  int main (void) {
10     int v[]={1,2,3,4};
11     printf("soma1=%d\n",calcula(v,4));
12     printf("soma=%d\n",soma);
14     ....
```

Escopo de uma variável – Capítulo 4 Tucker

- O **escopo de uma variável** permite que os programadores reensem o mesmo identificador para definir variáveis com o mesmo nome em escopo diferentes, o identificador é sempre associado à declaração mais recente da variável, com base no histórico de execução do programa.
- No exemplo a variável **soma** é declarada logo no início do programa função (linha 1) e dentro do corpo da função (linha 3), a declaração dentro do laço sobrepõe a declaração externa (escopo mais interno), ou seja, a instrução **soma = soma + vetor[i];** é realizada utilizando a variável **soma** com a declaração mais recente (linha 3).

Tempo de vida de uma variável – Capítulo 4

Tucker

- O **tempo de vida de uma variável** se refere ao intervalo de tempo durante qual a variável fica alocada na memória, o que pode ocorrer **estática** ou **dinamicamente** .
- As variáveis com **tempo de vida estático** (variáveis globais) são alocadas a memória no início da execução do programa e permanecem "vivas" até que o programa termine.
- As variáveis com **tempo de vida dinâmico** são alocadas a partir da pilha de tempo de execução, por exemplo as variáveis declaradas dentro de funções são alocadas quando a função é chamada e são liberadas quando a função completa sua execução.

Tempo de vida e escopo de variável – Capítulo 4

Tucker

- No exemplo a variável **soma** (linha 1) tem **tempo de vida estático**, ou seja, global e permanece alocada durante todo o tempo de execução do programa. Dentro da função **calcula()** é declarada dinamicamente (na pilha) outra variável **soma** que ficará viva somente durante a execução da função **calcula()**.

Exercícios

- 1) Para linguagem C, C++ e Java, liste todos os **tipos básicos** suportados e seus tamanhos em bytes.
- 2) Explique o que seria uma linguagem fortemente tipada, de exemplos de linguagens fortemente tipadas e não fortemente tipadas.
- 3) Explique porque a expressão `*p.dia` tem significado muito diferente de `(*p).dia`.
- 4) Leia a seção 5.4.3 do livro de Sebesta e responda qual é vantagem e desvantagens de se utilizar variáveis com tempo de vida estático.

Exercícios

5) Escreva um programa que leia um inteiro representando um tempo medido em minutos e calcula o número equivalente de horas e minutos armazenando o cálculo em um tipo registro (por exemplo, 131 minutos equivalem a 2 horas e 11 minutos). Para esse exercício use o tipo **tempo** definido abaixo para armazenar a resposta do programa, ao final o seu programa imprime o resultado armazenado na variável do tipo **tempo**.

```
typedef struct{
    int horas;
    int minutos;
}tempo;
```

Exercícios

6) Escreva um programa que leia um valor inteiro correspondente à idade de uma pessoa em dias e informe-a em anos, meses e dias armazenado em variável registro do tipo **data** definida abaixo:

```
typedef struct{  
    int dia;  
    int mes;  
    int ano;  
}data;
```

Obs.: apenas para facilitar o cálculo, considere todo ano com 365 dias e todo mês com 30 dias. Nos casos de teste nunca haverá uma situação que permite 12 meses e alguns dias, como 360, 363 ou 364. Este é apenas um exercício com objetivo de testar seu entendimento do tipo registro.

Para saber mais

- Leia os capítulo 4 seções 4.2, 4.3 e 4.9 e capítulo 5 seções 5.2, 5.3 e 5.4 do livro TUCKER, A. B.; NOONAN, R. E. **Linguagens de programação: Princípios e Paradigmas.**
- Leia os capítulo 5 as seções 5.4 e 5.6 do livro SEBESTA, R.W. **Conceitos de Linguagens de programação.**

Fim