Devoir 3

BLAIS REGOUT, Lucien SAVOIE, Olivier

IFT436 - Algoritmes et structures de données

Faculté des Sciences Université de Sherbrooke

Présenté à Pr BLONDIN, Michael

Question 1

a)

V =Les bassins du manège aquatique (sommets).

E = Les corridors entre les bassins, potentiellement des glissades(arêtes).

G = Manège aquatique est dirigé.

b)

G ne peut pas être un cycle dû aux contraintes stipulées. Cette contrainte, ci-dessous, en témoigne.

Il n'y a pas de corridor passant d'un bassin vers lui-même.

Il est impossible qu'un cycle soit établi avec un seul bassin considérant qu'il y a aucun corridor qui part d'un dit bassin en arrivant dans ce même bassin.

Finalement, cette seconde contrainte, implique que, dû à l'inclinaison, l'un ne peut pas revenir au bassin précédent. Cela implique qu'il y a aucun cycle possible et que de ce fait, le manège aquatique G est acyclique et dirigé.

Puisque les bassins sont situés de plus en plus bas, le long d'une colline, si on peut atteindre un bassin j à partir d'un bassin i, alors on ne peut pas atteindre le bassin i à partir du bassin j.

c)

Si le graphe G est considéré non dirigé, il y a plusieurs arrangements d'arêtes qui rendrait G cyclique et pour lesquels |E| > |V| - 1. Ainsi, dans la majorité des cas, G n'est pas un arbre, car il ne respecte pas les propriétés essentielles pour en être un. Toutefois, il y a toujours la possibilité qu'aucun cycle, simple ou non, ne s'y retrouve et que le nombre d'arête soit équivalent au nombre de sommet -1. De sorte que les propriétés suivantes soit respectées.

—
$$G$$
 est $connexe$ et $\mathbf{E}| = |\mathbf{V}| - 1$

d)

$$min = n - 1, \quad \forall n \ge 1$$

Dans le cas minimal, les arêtes placées représenterons un graphe G qui sera forcément un arbre, respectant les contraintes, ainsi que l'explication élaborée à la lettre précédente, c).

$$max = \sum_{i=1}^{n} n - i = \sum_{i=1}^{n} n - \sum_{i=1}^{n} i = n^{2} - \frac{n}{2}(n+1) = \frac{n^{2} - n}{2}$$

Advennant que chacun des bassins présents se voient attribués un corridor vers chacun des bassins soudjacents, l'équation maximal reflètera la composition du chemin le plus long.

e)

Bassin départ : De toutes les paires de sommets composants les arêtes, le sommet qui se retrouvera uniquement en index 0 de la paire, à la gauche, qui est donc toujours le sommet de départ, sera donc considéré comme sommet de départ.

Bassin d'arrivée : Suivre le même résonnement, mais pour le sommet qui se retrouve toujours en index 1 de la paire et qui est donc toujours le bassin d'arrivée dans toutes les paires, sera donc considéré comme sommet d'arrivée.

Algorithme 1 : Calcul de la séquence qui possède un temps maximal passé dans une attraction G

```
Entrées : Manège G tel que G = (V,E) et sommet initial u tel que u appartien à V.
   Résultat : Une séquence S de bassins de temps maximal dans le manège G.
1 S ← []
2 Ttot \leftarrow 0
\mathbf{3} \ Parent \leftarrow u
4 parcours (x):
       SPrime \leftarrow S
       Temps \leftarrow Ttot
6
       \mathbf{si} \ x \ non \ marqu\'ee \ \mathbf{alors}
7
            Temps \leftarrow Temps + c[Parent, x]
8
            marquer x
            ajouter x à SPrime
10
            si\ Temps > Ttot\ alors
11
                Ttot \leftarrow Temps
12
                S \leftarrow SPrime
13
            \mathbf{pour}\ u \in \mathbf{V}: x \to y \ \mathbf{faire}
14
                Parent \leftarrow x
15
                parcours(y)
16
17 parcours (u) retourner S
```

Algorithme 2 : Calcul de la séquence qui possède un temps maximal passé dans une attraction *G*, donné 5 remontées

Entrées : Manège G tel que G = (V,E), que le sommet initial u tel que $u \in V$, que $v \in V$, ainsi que v est le bassin finale.

Résultat : Une séquence S de bassins, de temps maximal dans le manège G, considérant que l'utilisateur peut remonter au bassin initial un maximum de 5 fois.

```
1 S \leftarrow []
2 Ttot \leftarrow 0
3 \ Parent \leftarrow u
4 Ascension \leftarrow 5
5 parcours (x):
       SPrime \leftarrow S
       Temps \leftarrow Ttot
       si x non marquée alors
 8
           Temps \leftarrow Temps + c[Parent, x]
 9
           marquer x
10
           ajouter x à SPrime
11
           si Temps > Ttot alors
12
                Ttot \leftarrow Temps
13
                S \leftarrow SPrime
14
           \mathbf{si} prochain voisin de x = v alors
15
                Ascension \leftarrow Acension - 1
16
                retirer les marqueurs
17
                Parent \leftarrow S[0]
18
                parcours (Parent)
19
           sinon
20
                pour u \in V : x \to y faire
21
22
                    Parent \leftarrow x
                    parcours(y)
23
24 parcours (u) retourner S
```

Ici, il fera exactement comme l'algorithme précédent, à l'exception que lorsqu'il se rendra au plus long parcours précédent le bassin final, et se 5 fois. La 5e fois, le sera possiblement différent mais restera cependant couvers par l'algorithme.

Question 2

a)

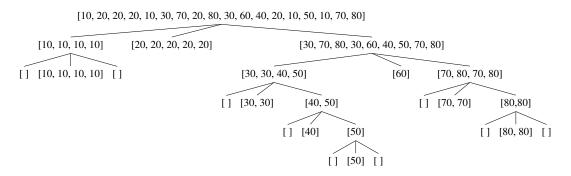
```
Algorithme 3: Tri d'une séquence et calcul des valeurs modales
```

```
Entrées : Une séquence S non vide d'éléments comparables. Résultat : Les valeurs modalesm trouvées dans la séquence S
```

```
1 mode \leftarrow []
\mathbf{2} \ modeQty \leftarrow 0
3 trouverMode (x):
        \mathbf{si} |x| = 0 \mathbf{alors}
            {\bf retourner}\ mode
 5
        sinon
 6
            pivot \leftarrow mediane(x)
 7
            gauche \leftarrow [x \in S : x < pivot]
 8
            centre \leftarrow [x \in S : x = pivot]
            droite \leftarrow [x \in S : x > pivot]
10
            \mathbf{si} | centre | = modeQty \mathbf{alors}
11
                 ajouter pivot à mode
12
            |si| |centre| > modeQty | alors
13
                 modeQty \leftarrow |centre|
14
                 mode \leftarrow [pivot]
15
            sinon
16
                 trouverMode(gauche)
17
18
                 trouverMode(droite)
```

19 retourner trouverMode (S)

b)



Question 3

- a)
- b)
- c)

