Universidade Federal do Rio Grande do Norte

Departamento de Engenharia de Computação e Automação DCA3602 - Processamento Digital de Sinais Aluno: Lucas Tomaz de Moura

10 de janeiro de 2025

Implementação de algoritmo de FFT: Overlap-save ou Overlapadd

Simulação 1:

Inicialmente, implemente o algoritmo de convolução escolhido (overlap-save ou overlap-add) e valide a implementação com sinais aleatórios para a entrada x[n] e para o filtro FIR h[n]. Utilize como comprimento do sinal de entrada (em amostras) um valor não múltiplo de L, em que L=N-M+1, sendo No número de pontos da FFT e M o número de amostras da resposta ao impulso h[n]. Escolha ainda um valor para M em torno de 150 amostras. Utilize um valor de comprimento para o sinal de entrada aproximadamente igual a 15,3 L.

- O algoritmo implementado no passo anterior deve ser validado comparando o resultado de saída do processamento com o resultado de uma convolução no tempo entre o sinal de entrada x[n] e o filtro h[n] escolhidos.
- Os resultados obtidos com a validação do Passo 1 também devem ser incluídos no relatório do projeto.

Simulação 2:

Após a validação do método de convolução implementado anteriormente, o utilize em substituição à função filter do MATLAB (ou conv, ou similar em outra linguagem de programação) que tenha sido utilizada no projeto anterior de filtragem do sinal de voz da UII.

- Utilize dessa vez um sinal de voz com duração mínima de 10 segundos. Novamente, grave uma amostra de seu próprio sinal de voz.
- Utilize o mesmo filtro FIR projetado anteriormente, no projeto de filtragem de voz desenvolvido na UII.

Implementação dos parâmetros:

Todo o projeto da implementação usando FFT foi desenvolvido no software octave. Abaixo está o modelo de pseudocódigo descrevendo a lógica de execução do código que representa a simulação 1. Na figura 1, está elencado a saída dos sinais e uma comparação entre os dois métodos de implementação.

Resultados

A partir dos resultados obtidos, foi possível observar que o erro entre a implementação utilizando a Transformada Rápida de Fourier (FFT) com o método de overlap-save e a convolução direta no domínio do tempo ainda está alto. A diferença máxima entre os sinais gerados por ambos os métodos sugere que há discrepâncias significativas na forma como o sinal filtrado foi processado. Levando isso em conta, os resultados de implementação neste primeiro momento não são satisfatórios, cabendo uma melhor análise detalhada de cada elemento do programa e suas saídas.

Algoritmo 1: Filtro de Ruído com Overlap-Save

```
1: N \leftarrow 1024
                                                                                 ⊳ Número de pontos para a FFT
 2: M \leftarrow 150
                                                                                           ⊳ Tamanho do filtro FIR
 3: L \leftarrow N - M + 1
                                                                                           ▶ Tamanho do bloco útil
 4: x\_length \leftarrow \operatorname{arredondar}(15.3 \times L)
 5: x \leftarrow \text{gerarSinalAleatorio}(1, x\_length)
                                                                   ▷ Sinal de entrada com comprimento correto
 6: Se mod(length(x), L) = 0 Então
 7:
        x \leftarrow \text{concatenar}(x, \text{gerarSinalAleatorio}(1, 1))
                                                                                   ▶ Adicionar uma amostra extra
 8: end Se
 9: h \leftarrow \operatorname{gerarSinalAleatorio}(1, M)
                                                                                              ⊳ Filtro FIR aleatório
                                                                          ▷ Preenchimento inicial com M-1 zeros
10: x \leftarrow \text{concatenar}(\text{zeros}(1, M - 1), x)
11: num\_blocks \leftarrow teto((length(x) - (M-1))/L)
                                                                                                 Número de blocos
12: y \leftarrow \text{zeros}(1, \text{length}(x) + M - 1)
                                                                                  ▶ Inicialização do vetor de saída
13: H \leftarrow \text{fft}(h, N)
                                                                                                      ▶ FFT do filtro
14: Para i \leftarrow 1 to num\_blocks Faça
        start\_idx \leftarrow (i-1) \times L + 1
                                                                                         ▶ Índice de início do bloco
15:
        end_{-i}dx \leftarrow \min(start_{-i}dx + N - 1, \operatorname{length}(x))
                                                                                            ▶ Índice de fim do bloco
16:
        x\_block \leftarrow x[start\_idx : end\_idx]
                                                                                                      ⊳ Extrair bloco
17:
18:
        x\_block \leftarrow \operatorname{concatenar}(x\_block, \operatorname{zeros}(1, N - \operatorname{length}(x\_block)))
                                                                                                      ▶ Zero-padding
        X\_block \leftarrow \text{fft}(x\_block, N)
                                                                                                      ▶ FFT do bloco
19:
        Y\_block \leftarrow X\_block \times H
                                                                         ▶ Convolução no domínio da frequência
20:
        y\_block \leftarrow ifft(Y\_block, N)
                                                                        ▷ IFFT para saída no domínio do tempo
21:
        useful\_part \leftarrow y\_block(M:M+L-1)
                                                                                                ⊳ Parte útil do bloco
22:
        start_{-}y \leftarrow (i-1) \times L + 1
                                                                               ▶ Índice de início no vetor de saída
23:
        end_{-}y \leftarrow start_{-}y + length(useful_{-}part) - 1
                                                                                 ▶ Índice de fim no vetor de saída
24:
        y[start\_y:end\_y] \leftarrow useful\_part
                                                                                    ⊳ Armazenar no vetor de saída
25:
26: end Para
27: y \leftarrow y[M:end]
                                                                               ▶ Remover o preenchimento inicial
28: y\_direct \leftarrow conv(x(M:end), h)
                                                                                    ▶ Convolução direta no tempo
29: y\_adjusted \leftarrow y[1 : length(y\_direct)]
                                                                     ▶ Ajuste de comprimento para comparação
30: error \leftarrow norm(y\_adjusted - y\_direct)
                                                                                            ▷ Erro entre os métodos
31: Exibir("Erro entre a implementação de FFT e a convolução direta: "+ error)
32: max\_diff \leftarrow m\acute{a}ximo(abs(y\_adjusted - y\_direct))
                                                                                                 ⊳ Diferença máxima
33: Exibir("Diferenca máxima: "+ max_diff)
34: CriarFigura()
35: Subplot(2, 1, 1)
36: Plot(y_direct)
37: Título ("Resultado da convolução direta")
38: Subplot(2, 1, 2)
39: Plot(y_adjusted)
40: Título ("Resultado da convolução usando overlap-save")
```

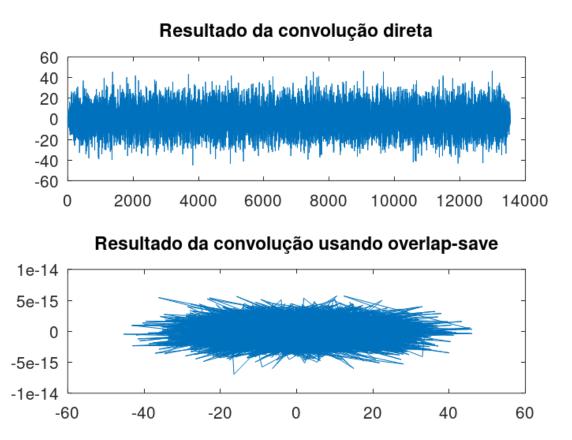


Figura 1: . Representação gráfica dos resultados da aplicação da convolução usando fft e overlap-save, respectivamente.