

Universidade Federal de Ouro Preto - UFOP  
Departamento de Computação

**BCC202 - Estruturas de Dados I**

Trabalho Prático I: Solução de 3-CNF SAT

**Aluno:** [Seu Nome Completo]

**Aluno:** [Nome da Dupla, se houver]

28 de janeiro de 2026

# 1 Implementação

O objetivo deste trabalho foi desenvolver um solucionador para o problema da Satisfatibilidade Booleana na forma 3-CNF, utilizando a linguagem C, Tipos Abstratos de Dados (TAD) e recursão com *backtracking*.

## 1.1 Estruturas de Dados e Modularização

Conforme exigido, o código foi modularizado em três arquivos: `formula.h` (interface), `formula.c` (implementação) e `tp.c` (cliente)[cite: 81].

Para representar o problema, foram criadas as seguintes estruturas:

- **Literal:** Armazena o ID da variável e uma *flag* indicando se ela é negada.
- **Clausula:** Um vetor estático de 3 Literais.
- **Formula:** O TAD principal, contendo o número de variáveis ( $N$ ), o número de cláusulas ( $M$ ) e ponteiros para a alocação dinâmica das cláusulas e do vetor de valoração.

## 1.2 Algoritmo de Resolução (Backtracking)

A função principal, `solucaoFormula`, utiliza uma abordagem recursiva. O algoritmo tenta atribuir valores (TRUE e FALSE) para cada variável sequencialmente.

A otimização crucial implementada foi a função `verificaConflito`. Antes de avançar para a próxima variável, o algoritmo verifica se a atribuição atual tornou alguma cláusula falsa. Isso realiza a “poda” da árvore de busca, evitando processar ramos inviáveis.

Abaixo, o trecho do código que implementa a recursão com poda, conforme solicitado nas instruções de documentação:

```
1 int resolveRecursivamente(Formula *f, int idx_var) {
2     // 1. CASO BASE: Sucesso se passamos da ultima variavel
3     if (idx_var > f->num_variaveis) {
4         return TRUE;
5     }
6
7     // 2. Loop de Tentativas: TRUE (1) e FALSE (0)
8     int opcoes[] = {TRUE, FALSE};
9
10    for (int i = 0; i < 2; i++) {
11        f->valoracao_variaveis[idx_var] = opcoes[i];
12
13        // PODA: So avanca se nao houver conflito imediato
14        if (verificaConflito(f) == FALSE) {
15            // Passo Recursivo
```

```

16     if (resolveRecursivamente(f, idx_var + 1) == TRUE) {
17         return TRUE;
18     }
19 }
20 }
21
22 // 3. BACKTRACK: Reseta valor antes de retornar erro
23 f->valoracao_variaveis[idx_var] = NAO_VALORADA;
24 return FALSE;
25 }
```

Listing 1: Função recursiva de resolução do SAT

## 2 Impressões Gerais

O desenvolvimento deste Trabalho Prático I proporcionou uma experiência prática robusta no gerenciamento manual de memória e na aplicação de algoritmos recursivos.

### Aspectos Positivos:

- A obrigatoriedade da modularização reforçou a importância de separar a interface da implementação, facilitando a organização do código.
- O uso da ferramenta valgrind foi fundamental para garantir que não houvesse vazamentos de memória (*memory leaks*), especialmente ao lidar com a destruição da estrutura `Formula` em casos de erro[cite: 49].

### Dificuldades Encontradas:

- A implementação da função de poda (`verificaConflito`) exigiu atenção aos detalhes da lógica booleana, para diferenciar corretamente uma cláusula “Falsa” (conflito) de uma cláusula “Indeterminada” (ainda válida).
- Garantir que o formato de saída fosse exato ao do enunciado [cite: 98] exigiu testes manuais repetidos.

## 3 Análise de Resultados

O problema 3-CNF SAT pertence à classe NP-Completo[cite: 38]. Teoricamente, o pior caso do algoritmo de força bruta seria  $O(2^N)$ . No entanto, a implementação do *backtracking* com poda demonstrou ser significativamente mais eficiente na prática.

### 3.1 Análise de Complexidade Assintótica

A tabela a seguir detalha a complexidade de tempo (Big-O) e de espaço auxiliar para as principais funções implementadas no Trabalho Prático. Considera-se  $N$  como o número de variáveis e  $M$  como o número de cláusulas.

Tabela 1: Análise de Complexidade das Funções

Função	Tempo	Espaço (Aux)	Justificativa
<i>Gerenciamento de Memória e Estrutura</i>			
<code>criaLiteral</code>	$O(1)$	$O(1)$	Executa apenas operações aritméticas e atribuições simples, sem laços de repetição.
<code>criaFormula</code>	$O(N)$	$O(1)$	Realiza a alocação dinâmica e um laço para inicializar o vetor de valoração de tamanho $N$ . O espaço alocado no Heap é $O(N + M)$ .
<code>destroiFormula</code>	$O(1)$	$O(1)$	Executa chamadas diretas de <code>free</code> para liberar a memória alocada, independente do conteúdo.
<code>adicionaClausula</code>	$O(1)$	$O(1)$	Acessa o vetor de cláusulas por índice direto e preenche 3 literais.
<i>Entrada e Saída (I/O)</i>			
<code>imprimeFormula</code>	$O(M)$	$O(1)$	Percorre o vetor de cláusulas (tamanho $M$ ) uma vez para imprimir os literais.
<code>imprimeValoracao</code>	$O(N)$	$O(1)$	Percorre o vetor de valoração (tamanho $N$ ) linearmente para imprimir os estados.
<i>Algoritmo de Resolução (Backtracking)</i>			
<code>verificaConflito</code>	$O(M)$	$O(1)$	No pior caso, verifica todas as $M$ cláusulas para garantir a consistência. O custo por cláusula é constante (3 literais).
<code>resolveRecursivamente</code>	$O(M \cdot 2^N)$	$O(N)$	<b>Tempo:</b> No pior caso (força bruta sem poda efetiva), explora $2^N$ estados, executando a verificação ( $O(M)$ ) em cada um. <b>Espaço:</b> Profundidade máxima da pilha de recursão é igual ao número de variáveis ( $N$ ).
<code>solucaoFormula</code>	$O(M \cdot 2^N)$	$O(N)$	Wrapper que inicia a recursão, herdando a complexidade da função recursiva.

Como observado na Tabela 1, a complexidade exponencial  $O(2^N)$  é inerente à natureza

NP-Completa do problema SAT. No entanto, o espaço auxiliar mantém-se linear  $O(N)$  na pilha de execução, o que é seguro para os limites especificados ( $N \leq 26$ ).

### 3.2 Comportamento do Algoritmo

Observou-se nos testes que, para fórmulas insatisfatóveis que geram contradições logo nas primeiras variáveis (ex:  $a$  e  $\neg a$  na mesma cláusula), a função `verificaConflito` corta a execução imediatamente, impedindo o crescimento exponencial da árvore de recursão.

Para fórmulas satisfatóveis, o algoritmo segue a heurística de testar `TRUE` primeiro, encontrando rapidamente a solução quando ela reside nos primeiros ramos da árvore de decisão.

## 4 Conclusão

O trabalho atingiu seus objetivos ao implementar corretamente um solucionador SAT modularizado e livre de erros de memória. A solução final utiliza estruturas dinâmicas e recursão para navegar pelo espaço de busca de forma controlada.

A principal lição aprendida foi como a técnica de *backtracking*, aliada a uma boa estrutura de dados (TAD), pode tornar tratável a resolução de problemas combinatórios complexos, desde que haja mecanismos eficientes de poda para conter a complexidade exponencial. O código entregue respeita todas as especificações de entrada e saída, garantindo sua correção automática[cite: 98].