



Universidade Federal do Ceará  
Centro de Tecnologia  
Departamento de Engenharia de Teleinformática  
Filtragem Adaptativa - TIP7188

## Lista de Exercícios

**Aluno:** Lucas de Souza Abdalah (539567)

**Professor:** Charles Casimiro Cavalcante e Guilherme de Alencar Barreto

**Data de Entrega:** 20/07/2022

Fortaleza  
2022

# Sumário

<b>1</b>	<b>Lista 1: Estatísticas de Segunda Ordem</b>	<b>2</b>
1.1	Média e Autocorrelação . . . . .	2
1.2	Processos Estacionários . . . . .	2
1.3	Matriz de Autocorrelação . . . . .	4
1.4	Matriz Definida Positiva . . . . .	5
1.5	Covariância e correlação . . . . .	5
1.6	Função de autocorrelação . . . . .	6
1.7	Exercícios Propostos . . . . .	8
<b>2</b>	<b>Lista 2: Filtragem Linear Ótima</b>	<b>10</b>
2.1	Filtragem Ótima . . . . .	10
2.2	Erro Médio Quadrático Mínimo . . . . .	11
2.3	Cancelamento de Ruído . . . . .	11
2.4	Predição Ótima . . . . .	12
2.5	Superfície de Erro . . . . .	13

# 1 Lista 1: Estatísticas de Segunda Ordem

## 1.1 Média e Autocorrelação

Para obter a média, basta a expressão de acordo com o operador esperança  $\mathbb{E}\{\cdot\}$ , dado que as variáveis aleatórias tem mesma média, resume-se a expressão:

$$\begin{aligned}\mathbb{E}\{x(n)\} &= \mathbb{E}\{v(n) + 3v(n-1)\} \\ &= \mu + 3\mu \\ &= 4\mu\end{aligned}$$

Já a variância, é obtida aplicando o mesmo operador, "abrindo" o termo ao quadrado, reorganizando em função do termo  $\sigma^2$  e sabendo que  $v(n)$  e  $v(n-1)$  são descorrelacionadas:

$$\begin{aligned}\mathbb{E}\{[(x(n) - \mu_X)]^2\} &= \mathbb{E}\{[v(n) - 3v(n-1) - \mu_X]^2\} \\ &= \mathbb{E}\{[v(n) - 3v(n-1) - 4\mu]^2\} \\ &= \mathbb{E}\{[v(n) - \mu + 3v(n-1) - 3\mu]^2\} \\ &= \sigma^2 + 9\sigma^2 + \mathbb{E}\{6[v(n) - \mu][v(n-1) - \mu]\} \\ &= 10\sigma^2\end{aligned}$$

Para afirmar que o processo apresentado é estacionário em sentido amplo, abreviado em inglês para **WSS**, as estatísticas de primeira e de segunda ordem devem ser independentes ao deslocamento no tempo. Isto pode ser observado, assumindo novamente que  $x(n)$  e  $x(n+\tau)$ , via função de correlação, dada por:

$$\begin{aligned}\mathbb{E}\{x(n)x(n+\tau)\} &= \mathbb{E}\{[v(n) + 3v(n-1)][v(n+\tau) + 3v(n-1+\tau)]\}, \\ &= \mathbb{E}\{v(n)v(n+\tau) + 3v(n)v(n-1+\tau) + 3v(n-1)v(n+\tau) + 9v(n-1)v(n-1+\tau)\} \\ &= \mathbb{E}\{\mu^2 + 3\mu^2 + 3\mu^2 + 9\mu^2\} \\ &= 16\mu^2\end{aligned}$$

Visto que os pré-requisitos são cumpridos, pode-se concluir que o processo é de fato WSS. Entretanto, para afirmar algo além disso é necessário conhecer os movimentos de ordem superior do caso estudado.

## 1.2 Processos Estacionários

### Funções de autocorrelação de $x$ e de $y$

Primeiramente, é conveniente definir o processo de ruído branco, visto que este possui propriedades bastante conveniente para a solução do problema. O processo desta natureza tem média nula e tem todas as suas amostras independentes entre si. Isto permite que seja obtida a média de novos processos resultantes da mistura linear desses ruídos.

Para  $x(n)$ , obtém-se a média dado:

$$\begin{aligned}\mathbb{E}\{x(n)\} &= \mathbb{E}\{v_1(n) + 3v_2(n-1)\} \\ &= \mu_1 + 3\mu_2 \\ &= 0\end{aligned}$$

Enquanto para a variância, tem-se que (semelhante ao exercício 1.1):

$$\begin{aligned}
\mathbb{E}\{[x(n) - \mu]^2\} &= \mathbb{E}\{[x(n) - 0]^2\} \\
&= \mathbb{E}\{[v_1(n) + 3v_2(n-1)]^2\} \\
&= \mathbb{E}\{[v_1^2(n)] + 6[v_1(n)v_2(n-1)] + 9[v_2^2(n-1)]\} \\
&= 1\sigma_1^2 + 9\sigma_2^2 \\
&= 5
\end{aligned}$$

O mesmo procedimento é aplicado para  $y(n)$ :

$$\begin{aligned}
\mathbb{E}\{y(n)\} &= \mathbb{E}\{v_2(n+1) + 3v_1(n-1)\} \\
&= \mu_2 + 3\mu_1 \\
&= 0
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\mathbb{E}\{[y(n) - \mu]^2\} &= \mathbb{E}\{[y(n) - 0]^2\} \\
&= \mathbb{E}\{[v_2(n+1) + 3v_1(n-1)]^2\} \\
&= \mathbb{E}\{[v_2^2(n)] + 6[v_2(n+1)v_1(n-1)] + 9[v_1^2(n-1)]\} \\
&= 9\sigma_1^2 + 1\sigma_2^2 \\
&= 5
\end{aligned}$$

Para função de autocorrelação de  $x(n)$ , sabe-se que as amostras são descorrelacionadas e o processo é de média nula, então o produto de diversos termos igual a zero também é zero. Temos que:

$$\begin{aligned}
r_x(\tau) &= \mathbb{E}\{x(n)x(n+\tau)\} = \mathbb{E}\{[v_1(n) + 3v_2(n-1)][v_1(n+\tau) + 3v_2(n-1+\tau)]\}, \\
&= \mathbb{E}\{v_1(n)v_1(n+\tau) + 3v_1(n)v_2(n-1+\tau) + 3v_2(n-1)v_1(n+\tau) + 9v_2(n-1)v_2(n-1+\tau)\} \\
&= \vdots \quad (\text{Mesmo passo a passo do problema 1.1}) \\
&= 0
\end{aligned}$$

Para  $y(n)$ , o processo é o mesmo, consequentemente  $r_y(\tau) = 0$ .

Finalmente, observa-se que estatísticas de primeira e de segunda ordem são independentes do tempo para ambos, i.e, os dois processos são **WSS**.

### **Função de correlação cruzada**

Para obter a função de correlação cruzada, basta aplicar as premissas utilizadas anteriormente: I) Processo de ruído branco é descorrelacionado; II) Média nula.

$$\begin{aligned}
r_{x,y}(n_1, n_0) &= \mathbb{E}\{[x(n_1)y^*(n_0)]\} \\
&= \mathbb{E}\{[v_1(n_1) + 3v_2(n_1-1)][v_2(n_0+1) + 3v_1(n_0-1)]^*\}, \\
&= \mathbb{E}\{v_1(n_1)v_2^*(n_0+1) + 3v_1(n_1)v_1^*(n_0-1) + 3v_2(n_1-1)v_2^*(n_0+1) + 9v_2(n_1-1)v_1^*(n_0-1)\} \\
&= 0
\end{aligned}$$

Esta função também é igual a zero,  $r_{x,y}(n_1, n_0) = 0$ . Isto implica que os processos são conjuntamente estacionários, pois há independência do tempo da função, e por partir de processos de ruído branco, processos WSS individualmente, isto sustenta os desenvolvimento acima.

### 1.3 Matriz de Autocorrelação

Organizar

$$\mathbf{R} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \quad (1.1)$$

devem satisfazer tal que  $\mathbf{R}$  seja uma matriz de autocorrelação válida de

item

Um vetor aleatório bidimensional?

**Solução:**

Em suma, precisamos estar atentos às seguintes propriedades para garantir que temos em mãos uma matriz de autocorrelação válida

- $\mathbf{R}_x = \mathbf{R}_x^H$
- $\mathbf{a}^H \mathbf{R}_{xx} \mathbf{a} \geq 0$
- $\mathbf{A} \mathbf{x} = \lambda \mathbf{x}, \forall \lambda \geq 0 \text{ and } \mathbf{x} \in \mathbb{R}$

Desse modo, considerando um vetor aleatório bidimensional descrito por  $\mathbf{X} = (x_1, x_2)$  podemos então

$$\mathbf{R} = \begin{bmatrix} \mathbb{E}\{[x_1^2]\} & \mathbb{E}\{[x_1 x_2^*]\} \\ \mathbb{E}\{[x_2 x_1^*]\} & \mathbb{E}\{[x_2^2]\} \end{bmatrix}, \quad (1.2)$$

$$\mathbf{R}^H = \begin{bmatrix} \mathbb{E}\{[x_1^2]\} & \mathbb{E}\{[x_2 x_1^*]\} \\ \mathbb{E}\{[x_1 x_2^*]\} & \mathbb{E}\{[x_2^2]\} \end{bmatrix}. \quad (1.3)$$

Inicialmente, podemos garantir a simetria quanto ao hermitiano se fizermos

$$\mathbb{E}\{[x_1 x_2^*]\} \triangleq \mathbb{E}\{[x_2 x_1^*]\}, \quad \mathbb{E}\{[x_2 x_1^*]\} \triangleq \mathbb{E}\{[x_1 x_2^*]\}. \quad (1.4)$$

Entretanto, sabemos que o operador esperança é linear tornando assim as expressões acima equivalentes. Em continuidade do problema, podemos considerar que a restrição as quais os autovalores estão submetidos pode ser facilmente atingida ao garantirmos que o determinante da matriz de correlação seja maior que a nulidade

$$\mathbb{E}\{[x_1^2]\} \mathbb{E}\{[x_2^2]\} - \mathbb{E}\{[x_1 x_2]\} \mathbb{E}\{[x_2 x_1]\} > 0, \quad (1.5)$$

$$\mathbb{E}\{[x_1^2]\} \mathbb{E}\{[x_2^2]\} > \mathbb{E}\{[x_1 x_2]\} \mathbb{E}\{[x_2 x_1]\}. \quad (1.6)$$

item

Um processo estocástico estacionário escalar?

**Solução:**

Considerando um processo estocástico estacionário escalar do tipo  $\mathbf{X}_t = x(t)$  e uma versão atrasada desse processo definida por  $\mathbf{X}_{t+\tau} = x(t + \tau)$  temos que a matriz de correlação pode ser escrita da seguinte forma

$$\mathbf{R} = \begin{bmatrix} \mathbb{E}\{[x^2(t)_1]\} & \mathbb{E}\{[x(t)x^*(t+\tau)]\} \\ \mathbb{E}\{[x(t+\tau)x^*(t)]\} & \mathbb{E}\{[x^2(t+\tau)]\} \end{bmatrix}, \quad (1.7)$$

$$\mathbf{R}^H = \begin{bmatrix} \mathbb{E}\{[x^2(t)_1]\} & \mathbb{E}\{[x(t+\tau)x^*(t)]\} \\ \mathbb{E}\{[x(t)x^*(t+\tau)]\} & \mathbb{E}\{[x^2(t+\tau)]\} \end{bmatrix}. \quad (1.8)$$

Em sequência, podemos garantir a simetria quanto ao hermitiano se fizermos

$$\mathbb{E}\{[x(t)x^*(t+\tau)]\} \triangleq \mathbb{E}\{[x(t+\tau)x^*(t)]\}, \quad (1.9)$$

$$\mathbb{E}\{[x(t+\tau)x^*(t)]\} \triangleq \mathbb{E}\{[x(t)x^*(t+\tau)]\}, \quad (1.10)$$

mas, mais uma vez, considerando que o operador esperança é linear então as duas expressões são equivalentes. Já considerando a restrição imposta aos autovalores da matriz temos novamente

$$\mathbb{E}\{[x^2(t)]\}\mathbb{E}\{[x^2(t+\tau)]\} > \mathbb{E}\{[x(t)x^*(t+\tau)]\}\mathbb{E}\{[x(t+\tau)x^*(t)]\}. \quad (1.11)$$

## 1.4 Matriz Definida Positiva

Organizar

$$\mathbb{E}\{\mathbf{x}^H \mathbf{R}_x^{-1} \mathbf{x}\} = N \quad (1.12)$$

**Solução:**

Inicialmente podemos escrever a expressão regular para a matriz de autocorrelação e supondo que de fato existe uma inversa bem definida para a matriz de autocorrelação

$$\mathbb{E}\{\mathbf{x}\mathbf{x}^H\} = \mathbf{R}_x, \quad (1.13)$$

$$\mathbb{E}\{\mathbf{x}\mathbf{x}^H\} \mathbf{R}_x^{-1} = \mathbf{R}_x \mathbf{R}_x^{-1}, \quad (1.14)$$

$$\mathbb{E}\{\mathbf{x}\mathbf{x}^H \mathbf{R}_x^{-1}\} = \mathbf{I}_N, \quad (1.15)$$

$$(1.16)$$

Desse modo, podemos aplicar o operador traço de matriz e por meio da propriedade de permutação cíclica desse operador chegamos ao seguinte resultado

$$\text{Tr}\{\mathbb{E}\{\mathbf{x}\mathbf{x}^H \mathbf{R}_x^{-1}\}\} = \text{Tr}\{\mathbf{I}_N\}, \quad (1.17)$$

$$\text{Tr}\{\mathbb{E}\{\mathbf{x}^H \mathbf{R}_x^{-1} \mathbf{x}\}\} = \text{Tr}\{\mathbf{I}_N\}, \quad (1.18)$$

$$\text{Tr}\{\mathbb{E}\{\mathbf{x}^H \mathbf{R}_x^{-1} \mathbf{x}\}\} = N, \quad (1.19)$$

onde a ultima expressão se justifica pois temos uma matriz identidade de ordem  $N$  no lado direito. Desse modo, seu traço é dado por  $\sum_{i=1}^N 1 = N$ .

## 1.5 Covariância e correlação

Organizar

item

$$\mathbf{R}_x = \mathbf{C}_x + \mu_x \mu_x^H$$

**Solução:**

$$C_X = \mathbb{E}\{[(x - \mu)(x - \mu)^H]\} = \mathbb{E}\{[xx^H - x\mu^H - \mu x^H + \mu\mu^H]\}, \quad (1.20)$$

$$C_X = \mathbb{E}\{[xx^H]\} - \mathbb{E}\{[x\mu^H]\} - \mathbb{E}\{[\mu x^H]\} + \mathbb{E}\{[\mu\mu^H]\}. \quad (1.21)$$

Considerando a matriz de correlação pode ser escrita por  $R_X = \mathbb{E}\{xx^H\}$  e que o valor médio de um escalar é o próprio escalar temos

$$C_X = R_X - \mathbb{E}\{x\mu^H\} - \mathbb{E}\{\mu x^H\} + \mu\mu^H, \quad (1.22)$$

$$C_X = R_X - \mu^H \mathbb{E}\{[x]\} - \mu \mathbb{E}\{[x^H]\} + \mu\mu^H, \quad (1.23)$$

$$C_X = R_X - \mu\mu^H - \mu\mu^H + \mu\mu^H, \quad (1.24)$$

$$C_X = R_X - \mu\mu^H, \quad (1.25)$$

$$R_X = C_X + \mu\mu^H. \quad (1.26)$$

item

$\mathbf{C}_{\mathbf{x}+\mathbf{y}} = \mathbf{C}_{\mathbf{x}} + \mathbf{C}_{\mathbf{y}}$ , para  $\mathbf{x}$  e  $\mathbf{y}$  descorrelacionados

**Solução:**

$$\mathbf{C}_{\mathbf{x}+\mathbf{y}} = \mathbf{C}_{\mathbf{x}} + \mathbf{C}_{\mathbf{xy}} + \mathbf{C}_{\mathbf{yx}} + \mathbf{C}_{\mathbf{y}}. \quad (1.27)$$

Onde os termos de correlação cruzada  $\mathbf{C}_{\mathbf{xy}}$  e  $\mathbf{C}_{\mathbf{yx}}$  podem ser obtidos da seguinte maneira

$$\mathbf{C}_{\mathbf{xy}} = \mathbb{E}\{[x - \mu_x][y - \mu_y]\}, \quad (1.28)$$

$$\mathbf{C}_{\mathbf{xy}} = \mathbb{E}\{[xy]\} - \mathbb{E}\{[x\mu_y]\} - \mathbb{E}\{[\mu_x y]\} + \mathbb{E}\{[\mu_x \mu_y]\}, \quad (1.29)$$

$$\mathbf{C}_{\mathbf{xy}} = \mathbb{E}\{[xy]\} - \mu_y \mu_x - \mu_x \mu_y + \mu_x \mu_y, \quad (1.30)$$

$$\mathbf{C}_{\mathbf{xy}} = \mathbb{E}\{[xy]\} + \mu_x \mu_y, \quad (1.31)$$

$$\mathbf{C}_{\mathbf{xy}} = \mu_x \mu_y, \quad (1.32)$$

$$(1.33)$$

$$\mathbf{C}_{\mathbf{yx}} = \mathbb{E}\{[y - \mu_y][x - \mu_x]\}, \quad (1.34)$$

$$\mathbf{C}_{\mathbf{yx}} = \mathbb{E}\{[yx]\} - \mathbb{E}\{[y\mu_x]\} - \mathbb{E}\{[\mu_y x]\} + \mathbb{E}\{[\mu_y \mu_x]\}, \quad (1.35)$$

$$\mathbf{C}_{\mathbf{yx}} = \mathbb{E}\{[yx]\} - \mu_y \mu_x - \mu_x \mu_y + \mu_y \mu_x, \quad (1.36)$$

$$\mathbf{C}_{\mathbf{yx}} = \mathbb{E}\{[yx]\} - \mu_x \mu_y, \quad (1.37)$$

$$\mathbf{C}_{\mathbf{yx}} = -\mu_x \mu_y. \quad (1.38)$$

Portanto, é possível afirmar que a soma dos termos de correlação cruzada é nula e que a correlação da soma de dois vetores descorrelacionados é de fato dada por  $\mathbf{C}_{\mathbf{x}+\mathbf{y}} = \mathbf{C}_{\mathbf{x}} + \mathbf{C}_{\mathbf{y}}$

$$\mathbf{C}_{\mathbf{xy}} + \mathbf{C}_{\mathbf{yx}} = \mu_x \mu_y - \mu_x \mu_y, \quad (1.39)$$

$$\mathbf{C}_{\mathbf{xy}} + \mathbf{C}_{\mathbf{yx}} = 0. \quad (1.40)$$

## 1.6 Função de autocorrelação

Organizar

$$x(n) = v_1(n) + 2v_1(n+1) + 3v_2(n-1)? \quad (1.41)$$

Este é um processo WSS? Justifique.

**Solução:**

Para simplificar o desenvolvimento iremos considerar que os processos possuem media nula e são descorrelacionados

$$\begin{aligned}
r_x &= \mathbb{E}\{x(n)x^*(n)\}, \\
r_x &= \mathbb{E}\{[v_1(n) + 2v_1(n+1) + 3v_2(n-1)][v_1(n) + 2v_1(n+1) + 3v_2(n-1)]^*(n)\}, \\
r_x &= \mathbb{E}\{[v_1(n)v_1^*(n) + 2v_1(n)v_1^*(n+1) + 3v_1(n)v_2^*(n-1) + 2v_1(n+1)v_1^*(n) + 4v_1(n+1)v_1^*(n+1) \\
&\quad + 6v_1(n+1)v_2^*(n-1)] + 3v_2(n-1)v_1^*(n) + 6v_2(n-1)v_1^*(n+1) + 9v_2(n-1)v_2^*(n-1)\}, \\
r_x &= r_v(n, n) + 2r_v(n, n+1) + 0 + 2r_v(n+1, n) + 4r_v(n+1, n+1) + 0 + 0 + 0 + 9r_v(n-1, n-1), \\
r_x &= r_v(n, n) + 2r_v(n, n+1) + 2r_v(n+1, n) + 4r_v(n+1, n+1) + 9r_v(n-1, n-1).
\end{aligned}$$

Após uma breve análise na expressão  $r_v(n_1, n_0)$  é possível verificar que determinados termos anulam-se ao considerar um único momento temporal devido a presença da função degrau unitário, permitindo a seguinte simplificação:

$$r_x = 2r_v(n, n+1) + 2r_v(n+1, n), \quad (1.42)$$

$$r_x = \delta(n - n - 1) + \delta(n + 1 - n). \quad (1.43)$$

Onde a generalização pode ser descrita por:

$$r_x(n_1, n_2) = \delta(n_1 - n_2) + \delta(n_2 - n_1). \quad (1.44)$$

Uma vez que a correlação é dependente apenas de um deslocamento temporal, então podemos classificar esse processo como WSS.

item

Encontre a a matrix de correlação de um vetor aleatório consistindo de oito amostras consecutivas de  $x(n)$ .

**Solução:**

$$\mathbf{R}_x = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \quad (1.45)$$

Para chegar a esse resultado foi utilizado a expressão para a correlação obtida no item anterior. Uma vez que a função delta de dirac terá um valor não nulo apenas quando o argumento for zero, isso irá acontecer apenas quando os momentos  $n_1$  e  $n_2$  forem iguais e isso irá acontecer apenas com os elementos da diagonal principal.





## Filtragem Adaptativa - TIP 7188

Prof. Dr. Charles Casimiro Cavalcante  
Prof. Dr. Guilherme de Alencar Barreto

Período: 2022.2

### *Lista de Exercícios No. 1: Estatísticas de Segunda Ordem*

- 1. (Média e autocorrelação)** Determine a média e a função de autocorrelação para o processo aleatório

$$x(n) = v(n) + 3v(n-1)$$

em que  $v(n)$  é uma sequência de variáveis aleatórias independentes com média  $\mu$  e variância  $\sigma^2$ .  $x(n)$  é estacionário? Justifique.

- 2. (Processos estacionários)** Sejam os processos aleatórios  $x(n)$  e  $y(n)$  definidos por

$$x(n) = v_1(n) + 3v_2(n-1)$$

e

$$y(n) = v_2(n+1) + 3v_1(n-1)$$

em que  $v_1(n)$  e  $v_2(n)$  são processos de ruído branco independentes cada um com variância igual a 0,5.

- (a) Quais são as funções de autocorrelação de  $x$  e de  $y$ ? Os processos são WSS?  
(b) Qual é a função de correlação cruzada  $r_{xy}(n_1, n_0)$ ? Estes processos são conjuntamente estacionários (no sentido amplo)? Justifique.

- 3. (Matriz de autocorrelação)** Quais as condições que os elementos de uma matriz

$$\mathbf{R} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

devem satisfazer tal que  $\mathbf{R}$  seja uma matriz de autocorrelação válida de

- (a) Um vetor aleatório bidimensional?  
(b) Um processo estocástico estacionário escalar?

- 4. (Matriz definida positiva)** Assuma que a inversa  $\mathbf{R}_x^{-1}$  da matriz de autocorrelação de um vetor coluna  $N$ -dimensional exista. Mostre que

$$E \{ \mathbf{x}^H \mathbf{R}_x^{-1} \mathbf{x} \} = N$$

- 5. (Covariância e correlação)** Mostre que as matrizes de correlação e covariância satisfazem as relações abaixo:

- $\mathbf{R}_x = \mathbf{C}_x + \boldsymbol{\mu}_x \boldsymbol{\mu}_x^H$
- $\mathbf{C}_{x+y} = \mathbf{C}_x + \mathbf{C}_{xy} + \mathbf{C}_{yx} + \mathbf{C}_y$ , para  $\mathbf{x}$  e  $\mathbf{y}$  descorrelacionados



- 6. (Função de autocorrelação)** Processos aleatórios  $v_1(n)$  e  $v_2(n)$  são independentes e têm a mesma função de correlação

$$r_v(n_1, n_0) = 0.5\delta(n_1 - n_0)$$

- (a) Qual é a função de correlação do processo aleatório

$$x(n) = v_1(n) + 2v_1(n + 1) + 3v_2(n - 1)?$$

Este é um processo WSS? Justifique.

- (b) Encontre a a matrix de correlação de um vetor aleatório consistindo de oito amostras consecutivas de  $x(n)$ .

## 2 Lista 2: Filtragem Linear Ótima

### 2.1 Filtragem Ótima

#### Coeficientes de Wiener

Considerando o problema de filtragem de Wiener, e assumindo conhecimento da matriz de correlação  $\mathbf{R}_X$  e do vetor de correlação cruzada  $\mathbf{p}_{Xd}$ , pode-se obter os coeficientes de  $\mathbf{w}$ .

$$\mathbf{w} = \mathbf{R}_X^{-1} \mathbf{p}_{Xd} \quad (2.1)$$

Aplicando a equação 2.1, obtém-se o vetor de pesos do filtro.

$$\mathbf{R}_X^{-1} = \begin{bmatrix} 1.3333 & -0.6667 \\ -0.6667 & 1.3333 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \mathbf{w} &= \begin{bmatrix} 1.3333 & -0.6667 \\ -0.6667 & 1.3333 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.25 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

#### Erro Médio Quadrático

A partir do vetor de pesos, resultado de 2.1, basta aplicá-lo na equação do erro mínimo.

$$\mathbb{E}\{e^2(n)\} = \sigma_d^2 - 2\mathbf{w}^\top \mathbf{p}_{Xd} + \mathbf{w}^\top \mathbf{R}_X \mathbf{w} \quad (2.2)$$

$$\begin{aligned} e &= \sigma_d^2 - 2 \begin{bmatrix} 0.5 & 0.0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.25 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0.5 & 0.0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -0.5 \\ -0.5 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.0 \end{bmatrix} \\ &= \sigma_d^2 - 2 \times 0.25 + 0.25 \\ &= \sigma_d^2 - 0.25 \end{aligned}$$

#### Representação em Autovalores

A decomposição em valores singulares (EVD) pode ser aplicada na matriz de correlação

$$\mathbf{R}_X = \mathbf{Q} \mathbf{\Lambda} \mathbf{Q}^{-1} \quad (2.3)$$

Aplicando diretamente o resultado da EVD 2.3 na equação do filtro ótimo 2.1, obtém-se:

$$\mathbf{w} = (\mathbf{Q} \mathbf{\Lambda} \mathbf{Q}^{-1})^{-1} \mathbf{p}_{Xd} \quad (2.4)$$

Finalmente, o resultado é uma expressão que compreende a inversão de matrizes menos custosas computacionalmente. Isto se dá principalmente por  $\mathbf{\Lambda}$  ser uma matriz diagonal contendo os autovalores da matriz de autocorrelação, bastando calcular  $1/\lambda_i$  para obter a sua inversa.

$$\mathbf{w} = \mathbf{Q}^{-1} \mathbf{\Lambda}^{-1} \mathbf{Q} \mathbf{p}_{Xd}. \quad (2.5)$$

## 2.2 Erro Médio Quadrático Mínimo

Para verificar a expressão proposta, é necessário obter a matriz de correlação do vetor aumentado.

$$\begin{aligned}\mathbf{A} &= \mathbb{E} \left\{ \begin{bmatrix} d(n) \\ x(n) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} d(n)^\top & x(n)^\top \end{bmatrix} \right\} \\ &= \begin{bmatrix} \mathbb{E}\{d(n)d(n)^\top\} & \mathbb{E}\{d(n)x(n)^\top\} \\ \mathbb{E}\{x(n)d(n)^\top\} & \mathbb{E}\{x(n)x(n)^\top\} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \sigma_d^2 & \mathbf{p}_{\mathbf{X}d}^\top \\ \mathbf{p}_{\mathbf{X}d} & \mathbf{R}_X \end{bmatrix}\end{aligned}$$

É conveniente observar que ao desenvolver a equação, os elementos resultantes da expressão são todos conhecidos. Multiplicando o resultado obtido pelo vetor  $\begin{bmatrix} 1 \\ -\mathbf{w} \end{bmatrix}$  à direita e assumindo o modelo nas condições de filtragem ótima, dado filtro de Wiener, onde,  $\mathbf{w}_{\text{opt}} = \mathbf{R}_X^{-1} \mathbf{p}_{\mathbf{X}d}$ , temos que:

$$\begin{aligned}\mathbf{A} \begin{bmatrix} 1 \\ -\mathbf{w} \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} \sigma_d^2 & \mathbf{p}_{\mathbf{X}d}^\top \\ \mathbf{p}_{\mathbf{X}d} & \mathbf{R}_X \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -\mathbf{w} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \sigma_d^2 - \mathbf{p}_{\mathbf{X}d}^\top \mathbf{w} \\ \mathbf{p}_{\mathbf{X}d} - \mathbf{R}_X \mathbf{w} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \sigma_d^2 - \mathbf{p}_{\mathbf{X}d}^\top \mathbf{R}_X^{-1} \mathbf{p}_{\mathbf{X}d} \\ \mathbf{p}_{\mathbf{X}d} - \mathbf{R}_X \mathbf{R}_X^{-1} \mathbf{p}_{\mathbf{X}d} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \sigma_d^2 - \mathbf{p}_{\mathbf{X}d}^\top \mathbf{R}_X^{-1} \mathbf{p}_{\mathbf{X}d} \\ \mathbf{p}_{\mathbf{X}d} - \mathbf{I}_X \mathbf{p}_{\mathbf{X}d} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \sigma_d^2 - \mathbf{p}_{\mathbf{X}d}^\top \mathbf{R}_X^{-1} \mathbf{p}_{\mathbf{X}d} \\ 0 \end{bmatrix}\end{aligned}$$

Finalmente, dado a equação obtida, com expressão equivalente à  $J_{\min}$ , pode-se escrever a relação proposta.

$$\mathbf{A} \begin{bmatrix} 1 \\ -\mathbf{w} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} J_{\min} \\ 0 \end{bmatrix}$$

## 2.3 Cancelamento de Ruído

### Organizar

Inicialmente é necessário calcular a equação de erro do sistema aqui proposto

$$e(n) = x(n) - \hat{v}_1 = x(n) - \mathbf{w}^T v_2(n) \quad (2.6)$$

Em seguida faz-necessário calcular a função mean square error(MSE) que é facilmente fornecida pela manipulação algébrica abaixo

$$e^2(n) = [x(n) - \mathbf{w}^T v_2(n)][x(n) - \mathbf{w}^T v_2(n)]^T, \quad (2.7)$$

$$e^2(n) = x^2(n) - 2x(n)\mathbf{w}^T v_2(n) + \mathbf{w}^T v_2(n)v_2^T \mathbf{w}. \quad (2.8)$$

Sendo considerado que o filtro apresenta coeficientes constantes é possível aplicar o operador Valor Esperado de forma a obter a seguinte relação

$$\mathbb{E}\{e^2(n)\} = \mathbb{E}\{x^2(n)\} - 2\mathbf{w}^T \mathbb{E}\{x(n)v_2(n)\} + \mathbf{w}^T \mathbb{E}\{v_2(n)v_2(n)^T\} \mathbf{w}, \quad (2.9)$$

$$\mathbb{E}\{e^2(n)\} = \sigma_x^2 - 2\mathbf{w}^T \mathbf{p}_{xv_2} + \mathbf{w}^T \mathbf{R}_{v_2} \mathbf{w}. \quad (2.10)$$

Por fim, basta encontrar o  $\mathbf{w}$  que minimiza o MSE acima. Para chegar a esse fim, calcula-se o gradiente quanto ao  $\mathbf{w}$  igualando-se o resultado da operação a zero

$$\nabla_{\mathbf{w}} \mathbb{E}\{e^2(n)\} = -2\mathbf{p}_{xv_2} + 2\mathbf{R}_{v_2} \mathbf{w} = 0, \quad (2.11)$$

$$-\mathbf{p}_{xv_2} + \mathbf{R}_{v_2} \mathbf{w} = 0, \quad (2.12)$$

$$\mathbf{R}_{v_2} \mathbf{w} = \mathbf{p}_{xv_2}. \quad (2.13)$$

Utilizando a identidade matricial abaixo é possível resolver a equação acima para obter o seguinte resultado

$$\mathbf{R}_{v_2}^{-1} \mathbf{R}_{v_2} \mathbf{w} = \mathbf{R}_{v_2}^{-1} \mathbf{p}_{xv_2}, \quad (2.14)$$

$$\mathbf{I} \mathbf{w} = \mathbf{R}_{v_2}^{-1} \mathbf{p}_{xv_2}, \quad (2.15)$$

$$\mathbf{w} = \mathbf{R}_{v_2}^{-1} \mathbf{p}_{xv_2}. \quad (2.16)$$

Onde é possível reescrever o termo final como

$$\mathbf{w} = \mathbf{R}_{v_2}^{-1} (\mathbf{p}_d + \mathbf{p}_{v_1} + \mathbf{p}_{v_2}) \quad (2.17)$$

## 2.4 Predição Ótima

### Organizar

O filtro linear ótimo que minimiza o erro médio quadrático é descrito pela solução das equações de Wiener. Portanto, inicialmente definir a matriz de autocorrelação para o processo descrito por  $x(n)$

$$\mathbf{R}_x = \begin{bmatrix} \mathbb{E}\{x(n)x^*(n)\} & \mathbb{E}\{x(n-1)x^*(n)\} \\ \mathbb{E}\{x(n)x^*(n-1)\} & \mathbb{E}\{x(n-1)x^*(n-1)\} \end{bmatrix}, \quad (2.18)$$

se considerarmos que o processo  $S(n)$  é WSS com variância  $\sigma_s^2$  podemos calcular as correlações como se segue

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\{x(n)x^*(n)\} &= \mathbb{E}\{s(n-a)s^*(n-a) + s(n-a)s^*(n-4a) + s(n-4a)s^*(n-a) \\ &\quad + s(n-4a)s^*(n-4a)\} = \sigma_s^2 + 0 + 0 + \sigma_s^2 = 2\sigma_s^2, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\{x(n-1)x^*(n)\} &= \mathbb{E}\{s(n-1-a)s^*(n-a) + s(n-1-a)s^*(n-4a) + s(n-1-4a)s^*(n-a) \\ &\quad + s(n-1-4a)s^*(n-4a)\} = 0 + 0 + 0 + 0 = 0, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\{x(n)x^*(n-1)\} &= \mathbb{E}\{s(n-a)s^*(n-1-a) + s(n-a)s^*(n-1-4a) + s(n-4a)s^*(n-1-a) \\ &\quad + s(n-4a)s^*(n-1-4a)\} = 0 + 0 + 0 + 0 = 0, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\{x(n-1)x^*(n-1)\} &= \mathbb{E}\{s(n-1-a)s^*(n-1-a) + s(n-1-a)s^*(n-1-4a) \\ &\quad + s(n-1-4a)s^*(n-1-a) + s(n-1-4a)s^*(n-1-4a)\} = \sigma_s^2 + 0 + 0 + \sigma_s^2 = 2\sigma_s^2 \end{aligned}$$

obtendo assim

$$\mathbf{R}_x = \begin{bmatrix} 2\sigma_s^2 & 0 \\ 0 & 2\sigma_s^2 \end{bmatrix}. \quad (2.19)$$

Entretanto, considerando que o processo  $D(n)$  têm média nula então temos na verdade um vetor de correlação cruzada nulo. Desse modo, o filtro linear ótimo para esse processo seria o próprio vetor nulo. Sendo assim

$$\mathbf{w}_{\text{opt}} = \mathbf{R}_x^{-1} \mathbf{p}_{xd} = \begin{bmatrix} 2\sigma_s^2 & 0 \\ 0 & 2\sigma_s^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad (2.20)$$

## 2.5 Superfície de Erro

### Organizar

A partir dos coeficientes fornecidos é possível escrever a matrix de correlação necessário para o filtro ótimo de wiener como uma matriz identidade de ordem 2

$$\mathbf{R}_X = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (2.21)$$

Ao utilizar a solução fechada do problema chega-se ao seguinte vetor resultado

$$\mathbf{w}_{\text{opt}} = \mathbf{R}_x^{-1} \mathbf{p}_{xd} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 4.5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 4.5 \end{bmatrix}. \quad (2.22)$$

A superfície definida por  $J(\mathbf{w})$ . Faça um gráfico da mesma.

**Solução:**

Para obter a expressão que define a superfície basta desenvolver a expressão para o erro médio

$$\mathbf{J}(w) = \mathbb{E}\{e^2(n)\} = \sigma_d^2 - 2\mathbf{w}^T \mathbf{p}_{xd} + w^T \mathbf{R}_X \mathbf{w}. \quad (2.23)$$

Substituindo os valores encontrados anteriormente na expressão da superfície

$$\mathbf{J}(w_0, w_1) = 24.40 - 2[w_0 w_1] \begin{bmatrix} 2 \\ 4.5 \end{bmatrix} + [w_0 w_1] \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_0 \\ w_1 \end{bmatrix}, \quad (2.24)$$

$$\mathbf{J}(w_0, w_1) = 24.40 - 4w_0 - 9w_1 + w_0^2 + w_1^2. \quad (2.25)$$

Utilizando um software gráfico é possível obter a Figura 2.1 onde é traçada a superfície de erro MSE expressa na Equação (2.23).

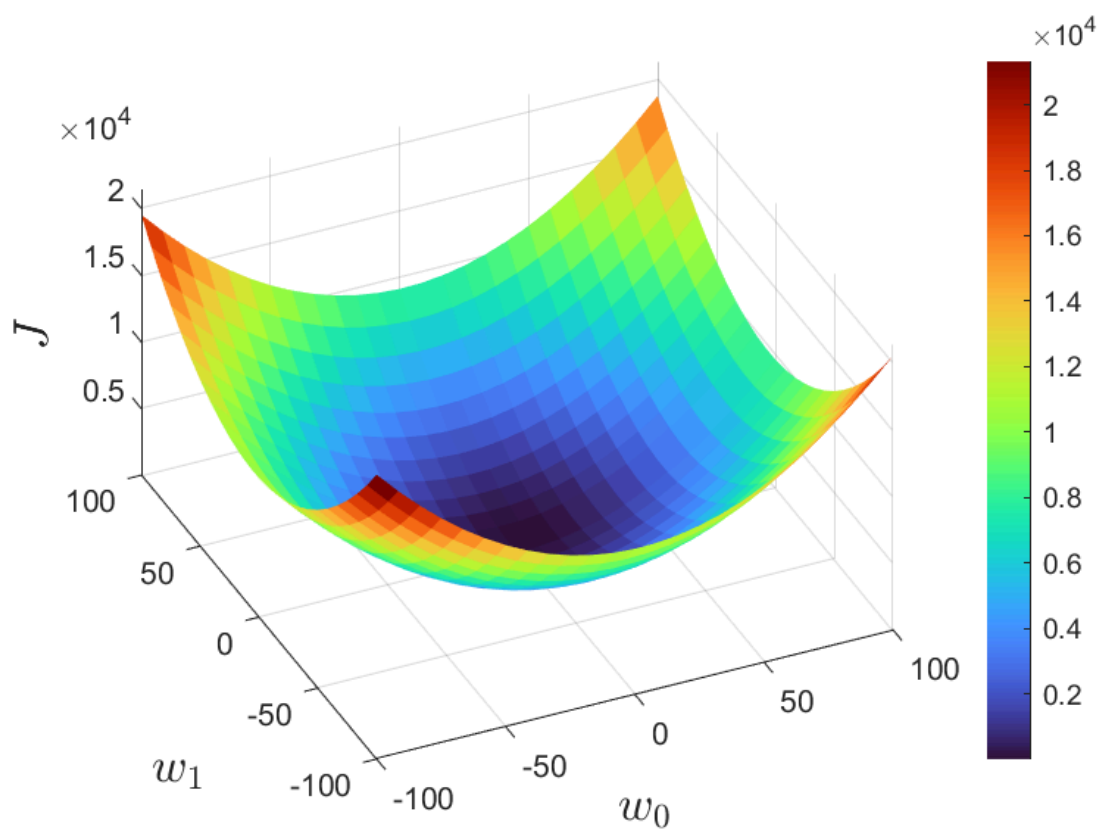


Figura 2.1: Superfície de erro  $J(w_0, w_1)$ .