Aflevering 1

Lucas Bagge

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
```

a)

Forneden har jeg valgt nogle tilfældige værdier og forsøgt at efterligne ovenstående plot.

```
x = np.array([0, 1, 1.5, 1.56, 1.52])
y = np.array([0, 3, 3.2, 2.2, 1.8])
fig, ax = plt.subplots()
ax.plot(x, y, marker = 'o')
fig.show()
```

b) Bestem vektoren altså bestem norm

Vi kan bruge numpy np.linalg.norm til dette formål

```
x_y = np.array([x,y])

OP = np.linalg.norm(x_y)
print("Længden er:", '%.3g' % OP )
```

Længden er: 5.94

c) Vis at c bøjes med en rotationsmatrix

```
fig, ax = plt.subplots()
ax.plot(x, y, marker = 'o')
fig.show()
```

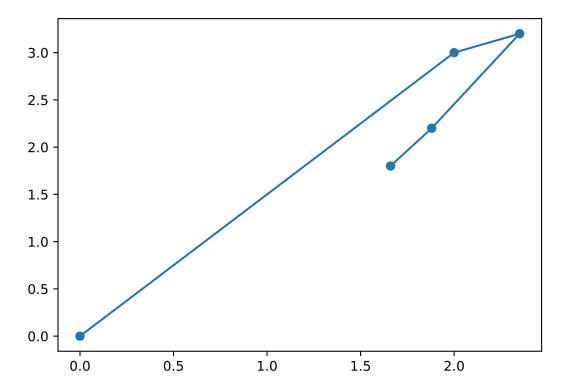
```
def rotatation(x,y,c,s):
    return c * x + s * y, s * y - c * y

c, s = 0.4, np.sqrt(0.84)

r1x, r1y = rotatation(x, y, c, s)

a = 1.0
b = 0.5
```

```
c = 0.5
d = 0.50
fig, ax = plt.subplots()
ax.plot(d*x + d*y, y , marker = 'o')
```



I ovenstående graf har jeg forsøgt at vise:

$$b \varnothing j_C(s) = [a|b|c|R_Cd]$$

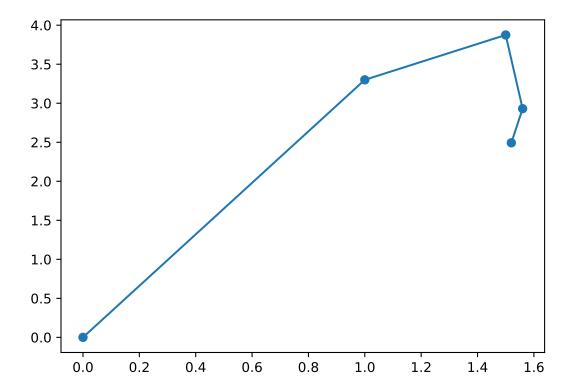
I mit plot har jeg anvendt værdien d
 på min matrix og ser at vi har en stor rotation i B og C leddet. Jeg har ikke kunne isoler en effekt alene på C leddet, men dog kan vi se at når vi anvende en rotationsmatrix R_C så bøjer C leddet sig også.

d) Giv en opskrift for bøjA, armen kun bøjes i A.

Her kan vi skrive følgende rotationmatrix formel opskrift

$$b \varnothing j_A(S) = [R_A a | b | c | d]$$

```
a = 0.3
b = 0.7
c = 0.7
d = 0.3
fig, ax = plt.subplots()
ax.plot(x, a*x**2 + y, marker = 'o')
```



I ovenstående har jeg forsægt at bøje A leddet alene.

e) Vis det generelle udtyk at der ingen betydning er på hvilket led man bøjer først.

Vi får af vide at S er en matrix og således er $b \varnothing j_A$ en skalar man ganger på, så vi kan simpel vise nogle af matrix regne regler:

$$b \varnothing j_A(b \varnothing j_C(S))$$

Af definitionen af skalar produkt kan vie skrive

$$b \varnothing j_A (b \varnothing j_C \cdot S)$$

$$(b \varnothing j_A \cdot b \varnothing j_C) \cdot S$$

$$b \varnothing j_C(b \varnothing j_A \cdot S)$$

Som giver det ønskede resultat og viser at det ikke har en betydning for hvilket led vi bøjer først.