Algoritmos e Estruturas de Dados 2

Trabalho Unidade 2

Rafael Beserra Gomes

Universidade Federal do Rio Grande do Norte

16 de maio de 2013

Unidade 2



Implementações Unidade 2

Sobre as implementações da unidade 2

A implementação de cada estrutura de dados é livre. Entretanto, o grupo deve fornecer uma classe para cada estrutura de dado com um método main que leia um arquivo de entrada (cada estrutura terá uma especificação de entrada) e gere um arquivo de saída (também especificado).

Arquivos para testes

Arquivos de entrada (.in) e arquivos de saída correspondentes (.out) estão disponíveis na página do professor para testes. Observe que os testes podem não incluir casos em que o algoritmo do grupo não funciona. Testes diferentes serão aplicados na avaliação da implementação.

Implementações Unidade 2

Especificações

Você deve assumir que o arquivo de input a ser utilizado segue corretamente cada especificação. Se houver uma Sequência de operações significa que nesse trecho da especificação poderá ocorrer qualquer uma das operações no bloco delimitado por chaves, em qualquer ordem e inúmeras vezes.

Observações importantes que se aplicam a todos os algoritmos

- 1) Você deve assumir que em qualquer operação qualquer referência a um nó é um índice válido no momento da ocorrência dessa operação.
- 2) Qualquer valor definido como ∞ ou $-\infty$ no seu código, caso venha a ser escrito em file output, deve ser escrito com a string inf e -inf, respectivamente.



Implementações Unidade 2

Observações importantes

- 1) Caso o grupo precise utilizar uma pilha, uma fila ou uma lista encadeada, pode utilizar a classe correspondente na biblioteca de Java.
 - Implemente uma classe Grafo que contém duas representações possíveis para grafo: lista de adjacência e matriz de adjacência. Não utilize as duas representações simul-
- 2) taneamente, mas implemente de forma que quem instanciar um objeto grafo possa escolher a representação apropriada para o algoritmo em questão (qual a melhor representação para cada algoritmo?).



Busca BFS e DFS

Busca BFS e DFS



Implementação BFS e DFS

Input

```
<n>: inicializa o grafo com os nós indexados de 0 a n-1 Sequência de operações { edge <i> <j>: especifica que há uma aresta entre i e j não orientada, 0 \le i, j < n } Sequência de operações { shortest <i> <j>: escreve no file output o menor caminho de i até j e o custo associado, 0 \le i, j < n path <i> <j>: escreve no file output um caminho (qualquer) entre o nó i e o nó j, 0 \le i, j < n }
```

Sample Input

```
4
edge 1 2
edge 2 3
edge 3 2
shortest 2 1
path 3 0
```

Busca BFS e DFS

Observações importantes

- 1) Caso não haja um caminho existente entre dois nós do grafo, a operação shortest e a operação path deve escrever em file output a string "No path" ao invés do caminho e o custo associado (no caso de shortest).
- 2) Toda operação deve escrever uma linha (e somente uma) em file output. Caso alguma operação não especifique saída, escreva em file output um traço -". Assim é possível associar o número de linha do arquivo de input com o mesmo número de linha do arquivo de output.

Fila de Prioridades

Fila de Prioridades



Implementação Fila de Prioridades

Input

```
<min | max>: especifica se é uma fila de prioridade máxima ou mínima Sequência de operações { insert <id> <chave>: insere a chave com um id externo associado, id \ge 0 extract: extrai o min ou max da heap e escreve seu id e chave no file output decrease <id> <nova chave>: decrementa a chave associada ao id para <nova chave> , id \ge 0 increase <id> <nova chave>: incrementa a chave associada ao id para <nova chave> , id \ge 0 }
```

Sample Input

```
max
insert 3 5
insert 5 8
insert 8 2
extract
increase 8 4
extract
```

extract

Implementação Fila de Prioridades

Observações importantes

- 1) Utilize uma heap para a fila de prioridades.
- 2) Utilize um vetor para implementar as chaves da heap.
- 3) Como saber de imediato a que elemento externo está associado o mínimo ou máximo da heap?
- 4) Dado um elemento externo, como saber de imediato o índice associado na heap?
- 5) Toda operação deve escrever uma linha (e somente uma) em file output. Caso alguma operação não especifique saída, escreva em file output um traço -". Assim é possível associar o número de linha do arquivo de input com o mesmo número de linha do arquivo de output.
- **6)** Caso a heap esteja vazia, ao extrair o mínimo ou máximo, escreva no file output "empty"ao invés do identificador e chave.
- 7) Operações increase constam apenas se a heap for máxima e decrease constam apenas se a heap for mínima.

Para operações inválidas

- 8) Na inserção, se o elemento externo já estiver presente na heap, não efetue a inserção na heap e escreva "notinserted"ao invés de traço no file output.
- 9) Operações increase cuja nova chave não for maior que a atual ou operações decrease cuja nova chave não for menor que a atual não devem ser realizadas na heap. O seu programa deve então escrever "notupdated"ao invés de traco no file output.

Conjuntos Disjuntos

Conjuntos Disjuntos

Implementação Conjuntos Disjuntos

```
Input <n>: inicializa os conjuntos de 0 até n-1 Sequência de operações { compare <i> <j>: escreve no output true ou false se i e j estiverem no mesmo conjunto, 0 \le i, j < n union <i> <j>: une os dois conjuntos relativos a i e a j, 0 \le i, j < n
```

Sample Input

```
compare 0 1
compare 1 2
compare 0 3
union 1 2
compare 1 2
```

4

Conjuntos Disjuntos

Observações importantes

1) Toda operação deve escrever uma linha (e somente uma) em file output. Caso alguma operação não especifique saída, escreva em file output um traço -". Assim é possível associar o número de linha do arquivo de input com o mesmo número de linha do arquivo de output.

Sua implementação deve considerar duas heurísticas para redução da complexidade

das operações em conjuntos disjuntos: união por ordenação e compressão de caminhos.



Árvore Geradora Mínima

Árvore Geradora Mínima



Implementação Kruskal e Prim

Input

```
<n>: inicializa o grafo com os nós indexados de 0 a n-1 Sequência de operações { edge <i> <j> : especifica que há uma aresta entre i e j não orientada de peso p, 0 \le i, j < n } <kruskal | prim>: escreve na tela as arestas que fazem parte da árvore geradora mínima utilizando o método kruskal ou prim
```

Sample Input

```
edge 1 2 1
edge 2 3 2
edge 3 2 1
kruskal
```

Árvore Geradora Mínima

Observações importantes

- 1) O grafo especificado no arquivo de entrada é conectado.
- 2) O grafo de entrada é não orientado.
- 3) A escrita no arquivo de saída consiste em: (a) uma lista de n-1 arestas (cada aresta em uma linha) que fazem parte da árvore geradora mínima, cada aresta na forma x y e (b) o custo total das arestas da árvore



Menor caminho: algoritmo de Bellman-Ford

Menor caminho: algoritmo de Bellman-Ford



Implementação Bellman-Ford

Input

```
<n>: inicializa o grafo com os nós indexados de 0 a n-1 Sequência de operações { edge <i> <j> : especifica que há uma aresta entre i e j orientada de peso p, 0 \le i, j < n } hasNegativeCicle: escreve no file output true ou false se o grafo possui um ciclo de peso negativo Sequência de operações { Sequência de operações { Sentest <i> <j>: escreve no file output o menor caminho de i até j e o custo associado, 0 \le i, j < n }
```

Sample Input

```
6
edge 1 2 1
edge 2 3 2
edge 3 2 1
hasNegativeCicle
shortest 2 5
shortest 1 3
```

Menor caminho: algoritmo de Bellman-Ford

Observações importantes

- 1) Caso não haja um caminho existente entre dois nós do grafo, a operação shortest deve escrever em file output a string "No path" ao invés do caminho e o custo associado.
- 2) Toda operação deve escrever uma linha (e somente uma) em file output. Caso alguma operação não especifique saída, escreva em file output um traço -". Assim é possível associar o número de linha do arquivo de input com o mesmo número de linha do arquivo de output.

Menor caminho: algoritmo de Floyd

Menor caminho: algoritmo de Floyd

Implementação Floyd

Input

```
<n>: inicializa o grafo com os nós indexados de 0 a n-1 Sequência de operações { edge <i> <j> : especifica que há uma aresta entre i e j orientada de peso p, 0 \le i,j < n } Sequência de operações { shortest <i> <j>: escreve no file output o menor caminho de i até j e o custo associado, 0 \le i,j < n }
```

Sample Input

```
4
edge 1 2 1
edge 2 3 2
edge 3 2 1
shortest 2 1
```

Menor caminho: algoritmo de Floyd

Observações importantes

- 1) Caso não haja um caminho existente entre dois nós do grafo, a operação shortest deve escrever em file output a string "No path" ao invés do caminho e o custo associado.
- 2) Toda operação deve escrever uma linha (e somente uma) em file output. Caso alguma operação não especifique saída, escreva em file output um traço -". Assim é possível associar o número de linha do arquivo de input com o mesmo número de linha do arquivo de output.

Menor caminho: algoritmo de Dijkstra

Menor caminho: algoritmo de Dijkstra



Implementação Dijkstra

Input

```
<n>: inicializa o grafo com os nós indexados de 0 a n-1 Sequência de operações { edge <i>> <j> : especifica que há uma aresta entre i e j orientada de peso p, 0 \le i, j < n, p > 0 } Sequência de operações { shortest <i> <j>: escreve no file output o menor caminho de i até j e o custo associado, 0 \le i, j < n }
```

Sample Input

```
6
edge 1 2 1
edge 2 3 2
edge 3 2 1
shortest 2 5
```

Menor caminho: algoritmo de Dijkstra

Observações importantes

- 1) Caso não haja um caminho existente entre dois nós do grafo, a operação shortest deve escrever em file output a string "No path" ao invés do caminho e o custo associado.
- 2) Toda operação deve escrever uma linha (e somente uma) em file output. Caso alguma operação não especifique saída, escreva em file output um traço -". Assim é possível associar o número de linha do arquivo de input com o mesmo número de linha do arquivo de output.