# TRABAJO FINAL: PIPELINE PROCESADOR MIPS SIMPLIFICADO

Arquitectura de Computadoras 2020

## Consigna

Implementar el pipeline de 5 etapas del procesador MIPS

Requerimientos

#### Implementar el Procesador MIPS Segmentado en las siguientes Etapas

- IF (Instruction Fetch): Búsqueda de la instrucción en la memoria de programa.
- ID (Instruction Decode): Decodificación de la instrucción y lectura de registros.
- **EX (Excecute):** Ejecución de la instrucción.
- MEM (Memory Access): Lectura o escritura desde/hacia la memoria de datos.
- WB (Write back): Escritura de resultados en los registros.

#### Instrucciones a implementar

#### R-type

```
SLL, SRL, SRA, SLLV, SRLV, SRAV, ADDU, SUBU, AND, OR, XOR, NOR, SLT
```

#### I-Type

```
LB, LH, LW, LWU, LBU, LHU, SB, SH, SW, ADDI, ANDI, ORI, XORI, LUI, SLTI, BEQ, BNE, J, JAL
```

#### J-Type

JR, JALR

## Riesgos

- El procesador debe tener soporte para los siguientes tipos:
  - Estructurales. Se producen cuando dos instrucciones tratan de utilizar el mismo recurso en el mismo ciclo.
  - De datos. Se intenta utilizar un dato antes de que esté preparado. Mantenimiento del orden estricto de lecturas y escrituras.
  - De control. Intentar tomar una decisión sobre una condición todavía no evaluada.

#### Riesgos

- Para dar soporte a los riesgos nombrados se debe implementar las dos unidades riesgos:
  - Unidad de Cortocircuitos
  - Unidad de Detección de Riesgos

## Otros requerimientos

- El programa a ejecutar debe ser cargado en la memoria de programa mediante un archivo ensamblado.
  - Debe implementarse un programa ensamblador que convierte código assembler de MIPS a codigo de instruccion.
  - Debe transmitirse ese programa mediante interfaz UART antes de comenzar a ejecutar
- Se debe simular una unidad de Debug que envíe información hacia y desde el procesador mediante UART.

#### Debug unit

- Se debe enviar a través de la UART:
  - Contenido de los 32 registros
  - PC
  - Contenido de la memoria de datos usada
  - Cantidad de ciclos de clock desde el inicio

## Modos de operación

- Antes de estar disponible para ejecutar, el procesador está a la espera para recibir un programa mediante la Debug Unit.
- Una vez cargado el programa, debe permitir dos modos de operación:
  - Continuo, se envía un comando a la FPGA por la UART y esta inicia la ejecución del programa hasta llegar al final del mismo (Instrucción HALT). Llegado ese punto se muestran todos los valores indicados en pantalla.
  - Paso a paso: Enviando un comando por la UART se ejecuta un ciclo de Clock. Se debe mostrar a cada paso los valores indicados.

#### Modo de presentación

- Al no disponer de placas de desarrollo, el trabajo se debe presentar simulado.
- La simulación debe ser post-síntesis incluyendo información de timing.
- Mostrar reporte de timing, con máxima frecuencia de clock soportada.
- El clock del sistema debe crearse usando el ip-core correspondiente.

# Bibliografía

- Instrucciones:
  - MIPS IV Instruction Set
- Pipeline:
  - Computer Organization and Design 3rd
     Edition. Chapter 6. Hennessy- Patterson