

Esercitazione 5 - Texture mapping

Punto 1

Il primo punto dell'esercitazione richiede di implementare il texture mapping 2D del toro con immagini lette da file in formato .bmp. Per fare ciò si è modificato il metodo putVert() come segue:

```
int numTexVer = 2; // ripetizioni verticali della texture sul toro
int numTexHor = 10; // ripetizioni orizzontali della texture sul toro

void putVert(int i, int j) {
    float phi = PI2 * j / NumPerWrap;
    float theta = PI2 * i / NumWraps;
    float sinphi = sin(phi);
    float cosphi = cos(phi);
    float sintheta = sin(theta);
    float costheta = cos(theta);
    float r = MajorRadius + MinorRadius * cosphi;

    glNormal3f(sintheta * cosphi, sinphi, costheta * cosphi);

    float s = (float) i / (float) NumWraps * (float) numTexHor;
    float t = (float) j / (float) NumPerWrap * (float) numTexVer;

    glTexCoord2f(s, t);

    glVertex3f(sintheta * r, MinorRadius * sinphi, costheta * r);
}
```

Di particolare interesse sono i parametri s e t che definiscono le coordinate da considerare sulla texture. I parametri s e t sono compresi, rispettivamente, sugli intervalli $[0, \text{numTexHor}]$ e $[0, \text{numTexVer}]$, fatto abbastanza inusuale in quanto di solito si considera l'intervallo $[0, 1]$. L'utilizzo di due ulteriori funzioni di OpenGL permette il corretto funzionamento del mapping:

```
glTexParameteri(GL_TEXTURE_2D, GL_TEXTURE_WRAP_S, GL_REPEAT);
glTexParameteri(GL_TEXTURE_2D, GL_TEXTURE_WRAP_T, GL_REPEAT);
```

In questo modo, quando i parametri s e t sono superiori a 1, ne viene considerata solamente la parte decimale. Ad esempio, se $s = 1,32$ OpenGL considera $s = 0,32$.

Di seguito è mostrato un esempio con $\text{NumWraps} = 4$, $\text{NumPerWrap} = 4$, $\text{numTexHor} = 2$, $\text{numTexVer} = 2$.

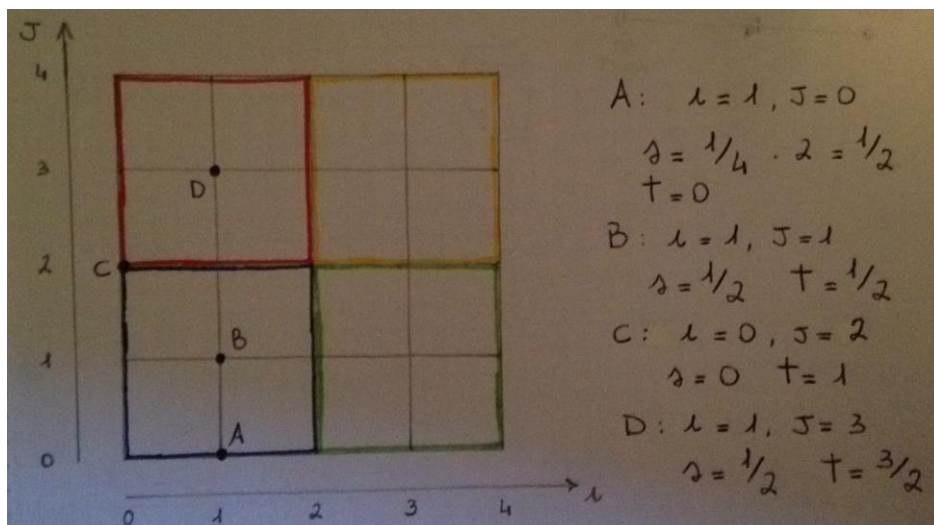


Figura 1 - Esempio di mapping

Il risultato finale applicando diverse texture:

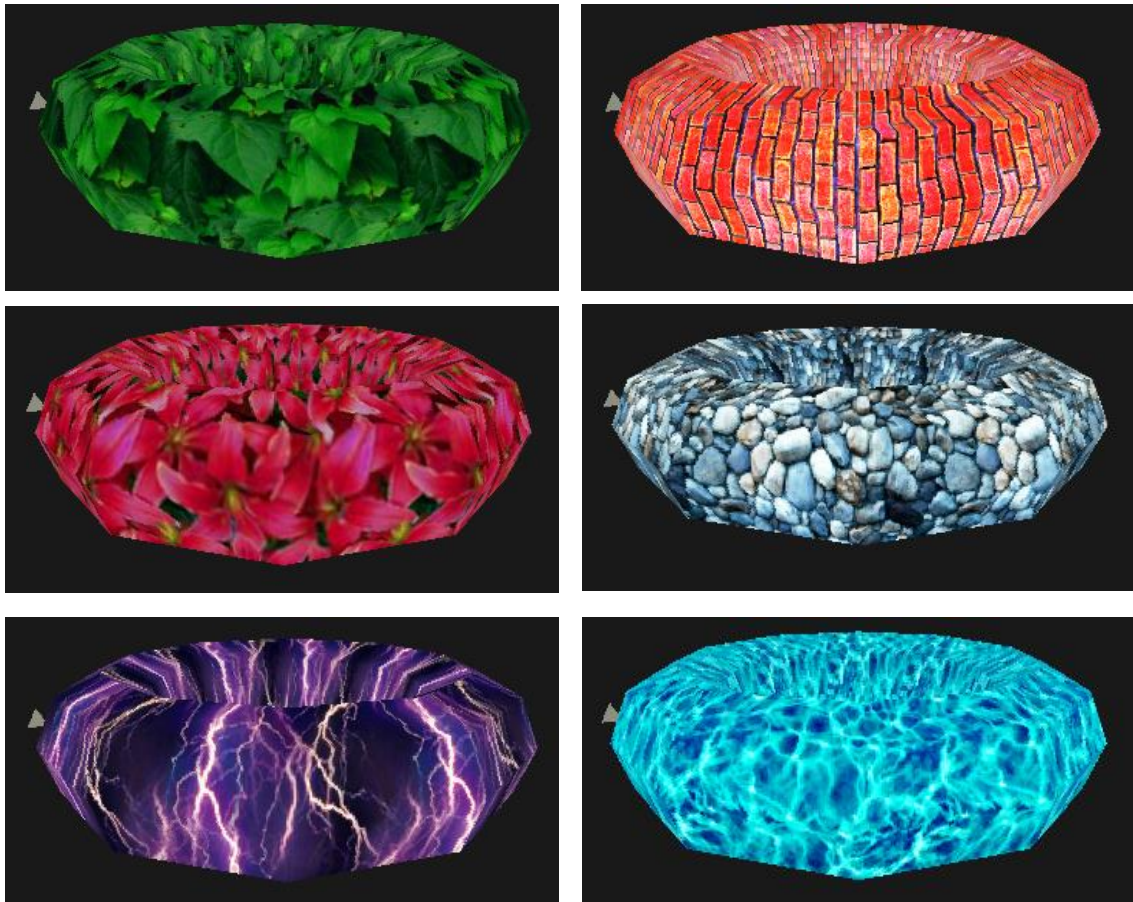


Figura 2 - Applicazione di diverse texture

Punto 2

Il secondo punto dell'esercitazione richiede di implementare l'environment mapping sferico e cubico.

L'environment mapping sferico si implementa molto facilmente in quanto è necessario disporre solamente di un'immagine con effetto "fisheye" e di abilitare alcune funzioni di OpenGL.

```
glEnable(GL_TEXTURE_2D);  
glTexGeni(GL_S, GL_TEXTURE_GEN_MODE, GL_SPHERE_MAP);  
glTexGeni(GL_T, GL_TEXTURE_GEN_MODE, GL_SPHERE_MAP);  
glEnable(GL_TEXTURE_GEN_S);  
glEnable(GL_TEXTURE_GEN_T);  
glBindTexture(GL_TEXTURE_2D, sphereTexture);
```

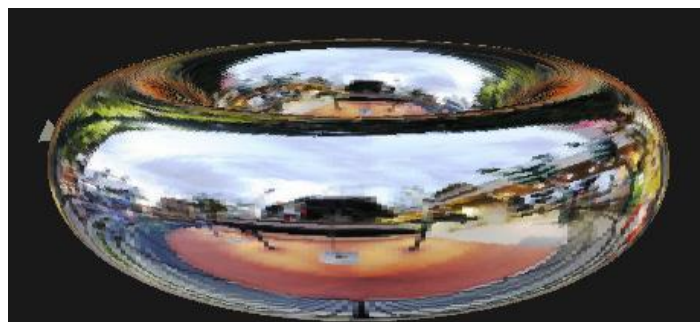


Figura 3 - Environment mapping sferico

L'environment mapping cubico necessita l'abilitazione di alcune funzioni di OpenGL similmente al caso di mapping sferico.

```
glEnable(GL_TEXTURE_CUBE_MAP);
glTexGeni(GL_S, GL_TEXTURE_GEN_MODE, GL_REFLECTION_MAP);
glTexGeni(GL_T, GL_TEXTURE_GEN_MODE, GL_REFLECTION_MAP);
glTexGeni(GL_R, GL_TEXTURE_GEN_MODE, GL_REFLECTION_MAP);
glEnable(GL_TEXTURE_GEN_S);
glEnable(GL_TEXTURE_GEN_T);
glEnable(GL_TEXTURE_GEN_R);
glBindTexture(GL_TEXTURE_CUBE_MAP, cubeTexture);
```

Inoltre, è necessario effettuare il mapping delle sei immagini del cubo secondo lo schema mostrato qui a sotto.

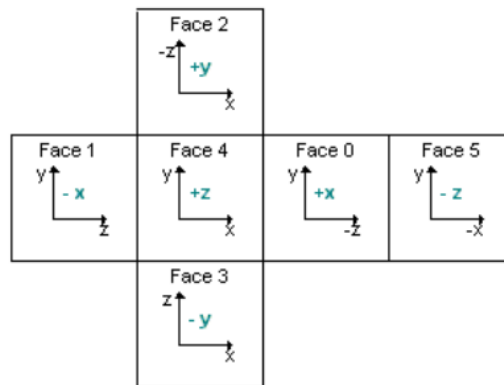


Figura 4 - Mapping delle sei immagini del cubo

A livello implementativo:

```
glGenTextures(1, &cubeTexture);
glBindTexture(GL_TEXTURE_CUBE_MAP, cubeTexture);
glTexGeni(GL_S, GL_TEXTURE_GEN_MODE, GL_REFLECTION_MAP);
glTexGeni(GL_T, GL_TEXTURE_GEN_MODE, GL_REFLECTION_MAP);
glTexGeni(GL_R, GL_TEXTURE_GEN_MODE, GL_REFLECTION_MAP);

RgbImage img1 = getTextureFromFile(cube[0]);
RgbImage img2 = getTextureFromFile(cube[1]);
RgbImage img3 = getTextureFromFile(cube[2]);
RgbImage img4 = getTextureFromFile(cube[3]);
RgbImage img5 = getTextureFromFile(cube[4]);
RgbImage img6 = getTextureFromFile(cube[5]);

glTexImage2D(GL_TEXTURE_CUBE_MAP_NEGATIVE_X, 0, GL_RGB, 256, 256, 0, GL_RGB, GL_UNSIGNED_BYTE,
ImageData(&img1));
glTexImage2D(GL_TEXTURE_CUBE_MAP_POSITIVE_X, 0, GL_RGB, 256, 256, 0, GL_RGB, GL_UNSIGNED_BYTE,
ImageData(&img2));
glTexImage2D(GL_TEXTURE_CUBE_MAP_NEGATIVE_Y, 0, GL_RGB, 256, 256, 0, GL_RGB, GL_UNSIGNED_BYTE,
ImageData(&img3));
glTexImage2D(GL_TEXTURE_CUBE_MAP_POSITIVE_Y, 0, GL_RGB, 256, 256, 0, GL_RGB, GL_UNSIGNED_BYTE,
ImageData(&img4));
glTexImage2D(GL_TEXTURE_CUBE_MAP_NEGATIVE_Z, 0, GL_RGB, 256, 256, 0, GL_RGB, GL_UNSIGNED_BYTE,
ImageData(&img5));
glTexImage2D(GL_TEXTURE_CUBE_MAP_POSITIVE_Z, 0, GL_RGB, 256, 256, 0, GL_RGB, GL_UNSIGNED_BYTE,
ImageData(&img6));

glTexParameter(GL_TEXTURE_CUBE_MAP, GL_TEXTURE_MAG_FILTER, GL_LINEAR);
glTexParameter(GL_TEXTURE_CUBE_MAP, GL_TEXTURE_MIN_FILTER, GL_LINEAR);
glTexParameter(GL_TEXTURE_CUBE_MAP, GL_TEXTURE_WRAP_S, GL_CLAMP_TO_EDGE);
glTexParameter(GL_TEXTURE_CUBE_MAP, GL_TEXTURE_WRAP_T, GL_CLAMP_TO_EDGE);
glTexParameter(GL_TEXTURE_CUBE_MAP, GL_TEXTURE_WRAP_R, GL_CLAMP_TO_EDGE);
```

Si noti come si sia utilizzata una funzione di libreria per leggere correttamente le immagini in formato .bmp.

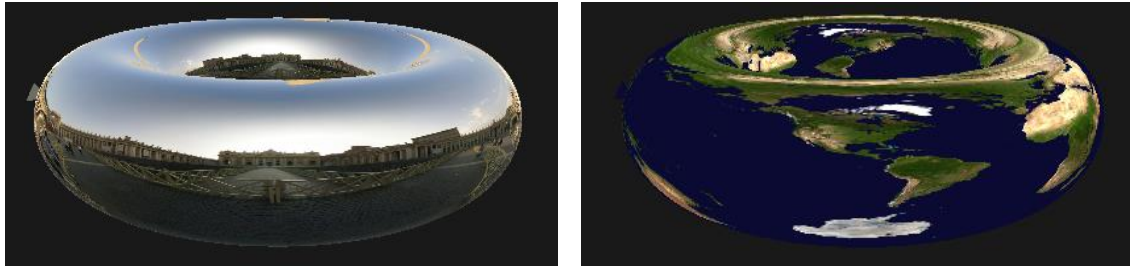


Figura 5 - Environment mapping cubico

Punto 3

Il terzo punto dell'esercitazione richiede di implementare il *procedural mapping* con algoritmo a piacere. A tal fine si è modificato il metodo esistente `initCheckerTextures()` (che implementava un texture mapping a scacchiera) per ottenere una texture con i colori dell'arcobaleno.

```
GLubyte image[7][1][3];
int colors[7][3] = { {255, 0, 0}, {255, 196, 0}, {255, 247, 0}, {0, 255, 0},
                    {0, 230, 255}, {0, 0, 255}, {213, 0, 255} };

for (int i = 0; i < 7; i++) {
    for (int j = 0; j < 1; j++) {
        image[i][j][0] = (GLubyte) colors[i][0];
        image[i][j][1] = (GLubyte) colors[i][1];
        image[i][j][2] = (GLubyte) colors[i][2];
    }
}
```



Figura 6 - Procedural mapping