

PONTIFÍCIA UNIVERSIDADE CATÓLICA DE MINAS GERAIS
ROBÔS SENSORES E APLICAÇÕES
CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO

IMPLEMENTAR ROBÔ SERIAL

POÇOS DE CALDAS - MG

2021

θ = é o ângulo de rotação de Z Deixa o X_f e X_i paralelos

d = é a distância no eixo Z, de X_f até X_i

a = é a distância do Z_f até o Z_i , no eixo X

α = é o ângulo de rotação de X, Para deixar os eixos Z_f e Z_i paralelos

	Z		X	
J	θ	d	a	α
1	θ_1	L_a	L_b	180°
2	θ_2	L_d	L_c	0°
3	θ_3	L_e	0	0°

