

## Desafio #4.2

# Sistema de Controle de Bicicletário

### Implementação “não integrada”

## Descrição

Você e sua equipe devem implementar uma API para o controle de bicicletas de uma empresa que faz o aluguel em totens disponibilizados na rua. A implementação deve respeitar a especificação de software e a modelagem Swagger disponibilizados previamente.

Importante: esta etapa deve ser desenvolvida de forma “não integrada”. Isto é, as chamadas entre microsserviços não devem ser implementadas neste momento. Nos pontos do código em que a dependência seja necessária, substitua por um código temporário que retorne um valor conveniente para a execução.

## Instruções

- Cada microsserviço deve ser desenvolvido pelos seus responsáveis (duplas ou grupos).
- A aplicação deve ser versionada no git no repositório Devops. Cada microsserviço deve estar em um repositório separado.
- A ferramenta Sonar configurada (no sonarcloud.io) para cada microsserviço. Este deve ser executado manualmente (ou de forma automatizada).
- Os microsserviços serão disponibilizados em infraestrutura própria (máquina virtual Nebula) cujos deploys (automatizados) serão configurados na plataforma Devops.

## Entrega

- Na entrega na plataforma classroom deve ser enviada uma [TAG do git](#) para indicar a versão exata da entrega.
- Os grupos farão uma apresentação de 30 a 40 min. da sua implementação.
  - Preparem os dados para fazer as chamadas aos endpoints no dia da apresentação. Utilizem ferramentas como postman e soapui.