

Universidade Federal do Mato Grosso

Discente: Lucas de Andrade Lucena

Docente: Rafael teixeira

Data: Julho de 2025

Resumo

Este trabalho implementa e compara três algoritmos de busca — Hill Climbing, Simulated Annealing e Algoritmo Genético — para resolver o problema das N-Rainhas com $N = 32, 64$ e 128 . O objetivo é avaliar o desempenho em termos de tempo de execução, qualidade das soluções (número de conflitos) e robustez contra mínimos locais. Os resultados mostram que o Hill Climbing e o Simulated Annealing são rápidos e confiáveis para N pequeno e médio, enquanto o Algoritmo Genético é menos eficiente em tempo, mas mais robusto para N grande, embora com menor taxa de sucesso. A análise destaca os trade-offs entre velocidade e qualidade, com o Simulated Annealing oferecendo o melhor equilíbrio para $N = 128$.

Palavras-chave: N-Rainhas, Hill Climbing, Simulated Annealing, Algoritmo Genético, Inteligência Artificial, Busca Heurística.

1. Introdução

1.1 Definição do Problema

O problema das N-Rainhas consiste em posicionar N rainhas em um tabuleiro $N \times N$ de forma que nenhuma rainha ataque outra, ou seja, elas não podem compartilhar a mesma linha, coluna ou diagonal. Cada rainha é colocada em uma linha distinta, e a solução é representada por uma permutação das colunas, onde cada posição indica a coluna da rainha em uma linha específica.

1.2 Relevância

O problema das N-Rainhas é amplamente utilizado como benchmark em Inteligência Artificial devido ao seu espaço de busca combinatorialmente grande e à presença de múltiplos mínimos locais. Ele desafia algoritmos de busca a explorar eficientemente soluções viáveis, sendo um modelo para problemas de otimização e planejamento em áreas como escalonamento e design de sistemas.

1.3 Objetivo do Relatório

Este relatório tem como objetivo implementar, executar e comparar o desempenho dos algoritmos Hill Climbing, Simulated Annealing e Algoritmo Genético para o problema das N-Rainhas com $N = 32, 64$ e 128 . A análise considera tempo de execução, qualidade das

soluções (número de conflitos) e robustez, com base em cinco execuções por algoritmo e valor de N.

2. Modelagem e Metodologia

2.1 Definições Gerais

- **Representação:** Um vetor de tamanho N, onde o índice (i) representa a linha e o valor (v[i]) a coluna da rainha, formando uma permutação de 1 a N. Isso elimina conflitos por linha e coluna, focando nos conflitos diagonais.
- **Função de Avaliação:** Conta o número de pares de rainhas em conflito (mesma coluna ou diagonal), com o objetivo de minimizá-lo para zero.
- **Ambiente de Teste:** Python 3.9 em um processador Intel i5 com 8GB de RAM, Windows 10.

2.2 Hill Climbing

- **Definição de Vizinhança:** Os vizinhos são gerados trocando duas posições no vetor, produzindo $(N*(N-1)/2)$ vizinhos por estado. O melhor vizinho (menor número de conflitos) é selecionado.
- **Parâmetros:** Máximo de 1000 iterações por reinício, 100 reinícios aleatórios.
- **Justificativa:** A troca de posições mantém a permutação válida, e os reinícios aleatórios ajudam a escapar de mínimos locais, comuns no problema. O limite de iterações evita loops longos em estados estagnados.

2.3 Simulated Annealing

- **Vizinhança:** Um vizinho é gerado trocando aleatoriamente duas posições no vetor.
- **Parâmetros:** Temperatura inicial = 100.0, taxa de resfriamento = 0.95, temperatura mínima = 0.01, 100 iterações por temperatura.
- **Justificativa:** A temperatura inicial alta promove exploração inicial, enquanto a taxa de resfriamento gradual garante convergência. Gerar um único vizinho por iteração reduz o custo computacional, e a probabilidade de aceitar soluções piores evita mínimos locais.

2.4 Algoritmo Genético

- **Representação:** Cromossomo como uma permutação de 1 a N.
- **Operadores:** Seleção por torneio (tamanho 3), crossover de ordem (OX1), mutação por troca (taxa 5%).
- **Parâmetros:** População de 100 indivíduos, máximo de 1000 gerações.
- **Justificativa:** O torneio balanceia pressão seletiva e diversidade. O crossover OX1 é adequado para permutações, preservando a ordem relativa. A mutação introduz diversidade, e a população de 100 é suficiente para explorar o espaço de busca sem custo excessivo.

3. Resultados Obtidos

3.1 Ambiente de Teste

Os experimentos foram realizados em Python 3.9, em um computador com processador Intel i5, 8GB de RAM e sistema operacional Windows 10. Cada algoritmo foi executado cinco vezes para $N = 32, 64$ e 128 .

3.2 Tabelas de Resultados

Hill Climbing

| N | Execução | Tempo (s) | Conflitos | Solução Válida |
|-----|----------|-----------|-----------|----------------|
| 32 | 1 | 0.66 | 0 | Sim |
| 32 | 2 | 0.26 | 0 | Sim |
| 32 | 3 | 1.85 | 0 | Sim |
| 32 | 4 | 3.85 | 0 | Sim |
| 32 | 5 | 0.60 | 0 | Sim |
| 64 | 1 | 35.04 | 0 | Sim |
| 64 | 2 | 31.02 | 0 | Sim |
| 64 | 3 | 27.79 | 0 | Sim |
| 64 | 4 | 10.29 | 0 | Sim |
| 64 | 5 | 14.19 | 0 | Sim |
| 128 | 1 | 903.14 | 0 | Sim |
| 128 | 2 | 291.33 | 0 | Sim |
| 128 | 3 | 1280.34 | 0 | Sim |
| 128 | 4 | 439.35 | 0 | Sim |
| 128 | 5 | 985.88 | 0 | Sim |

Simulated Annealing

| N | Execução | Tempo (s) | Conflitos | Solução Válida |
|----|----------|-----------|-----------|----------------|
| 32 | 1 | 1.31 | 0 | Sim |

| | | | | |
|-----|---|-------|---|-----|
| 32 | 2 | 1.04 | 0 | Sim |
| 32 | 3 | 0.82 | 0 | Sim |
| 32 | 4 | 0.97 | 0 | Sim |
| 32 | 5 | 0.90 | 0 | Sim |
| 64 | 1 | 4.43 | 0 | Sim |
| 64 | 2 | 4.02 | 0 | Sim |
| 64 | 3 | 4.31 | 0 | Sim |
| 64 | 4 | 3.67 | 0 | Sim |
| 64 | 5 | 4.48 | 0 | Sim |
| 128 | 1 | 16.43 | 0 | Sim |
| 128 | 2 | 18.65 | 1 | Não |
| 128 | 3 | 19.42 | 2 | Não |
| 128 | 4 | 19.39 | 0 | Sim |
| 128 | 5 | 21.22 | 2 | Não |

Algoritmo Genético

| N | Execução | Tempo (s) | Conflitos | Solução Válida |
|----|----------|-----------|-----------|----------------|
| 32 | 1 | 7.22 | 0 | Sim |
| 32 | 2 | 11.98 | 1 | Não |
| 32 | 3 | 6.15 | 0 | Sim |
| 32 | 4 | 22.61 | 3 | Não |
| 32 | 5 | 20.30 | 1 | Não |
| 64 | 1 | 64.23 | 1 | Não |
| 64 | 2 | 35.18 | 1 | Não |
| 64 | 3 | 44.76 | 1 | Não |
| 64 | 4 | 28.58 | 0 | Sim |
| 64 | 5 | 30.11 | 1 | Não |

| | | | | |
|-----|---|--------|---|-----|
| 128 | 1 | 118.59 | 4 | Não |
| 128 | 2 | 138.19 | 5 | Não |
| 128 | 3 | 137.23 | 4 | Não |
| 128 | 4 | 154.42 | 3 | Não |
| 128 | 5 | 178.38 | 5 | Não |

3.3 Resumo da Qualidade

- **Hill Climbing:** Média de conflitos: N=32: 0.0, N=64: 0.0, N=128: 0.0. Encontrou soluções válidas em todas as execuções.
- **Simulated Annealing:** Média de conflitos: N=32: 0.0, N=64: 0.0, N=128: 1.0. Encontrou soluções válidas em todas as execuções para N=32 e 64, e em 2/5 para N=128.
- **Algoritmo Genético:** Média de conflitos: N=32: 1.0, N=64: 0.8, N=128: 4.2. Encontrou soluções válidas em 2/5 para N=32, 1/5 para N=64 e 0/5 para N=128.

4. Discussão sobre o Comportamento dos Métodos

4.1 Análise do Hill Climbing

O Hill Climbing foi o mais rápido para N=32 (média de 1.44s) e altamente confiável, encontrando soluções válidas em todas as execuções para todos os N. No entanto, para N=128, o tempo médio aumentou significativamente (780.01s), devido ao grande número de vizinhos avaliados ($(N*(N-1)/2)$). A estagnação em mínimos locais foi evitada pelos reinícios aleatórios, que foram eficazes mesmo para N grande, mas o custo computacional cresceu quadraticamente.

4.2 Análise do Simulated Annealing

Comparado ao Hill Climbing, o Simulated Annealing foi ligeiramente mais lento para N=32 (1.01s) e N=64 (4.18s), mas muito mais rápido para N=128 (19.02s). Ele encontrou soluções válidas em todas as execuções para N=32 e 64, mas apenas em 2/5 para N=128, com média de conflitos de 1.0. A capacidade de aceitar soluções piores no início, graças à temperatura inicial de 100.0, ajudou a explorar o espaço de busca, mas a taxa de resfriamento (0.95) pode ter sido muito rápida para N=128, limitando a convergência. O custo computacional extra em relação ao Hill Climbing foi justificado para N=128, onde o SA foi significativamente mais rápido.

4.3 Análise do Algoritmo Genético

O Algoritmo Genético foi o mais lento, com tempos médios de 13.65s (N=32), 40.57s (N=64) e 145.36s (N=128). Sua robustez foi inferior, com taxas de sucesso baixas (2/5 para N=32, 1/5 para N=64, 0/5 para N=128) e médias de conflitos mais altas (1.0, 0.8, 4.2). A

diversidade genética, mantida por mutação (5%) e crossover OX1, não foi suficiente para $N=128$, possivelmente devido ao tamanho da população (100) ou ao número de gerações (1000). Para N pequeno, o AG foi menos eficiente que os outros métodos.

4.4 Análise Comparativa Geral

O Hill Climbing destacou-se pela velocidade e confiabilidade para $N=32$ e 64 , mas seu tempo para $N=128$ foi excessivo. O Simulated Annealing ofereceu o melhor equilíbrio, com tempos razoáveis e boa qualidade para $N=128$, sendo o mais eficaz geral. O Algoritmo Genético foi o menos competitivo, com alto custo computacional e baixa taxa de sucesso. Para cenários onde a velocidade é crítica (ex.: $N=32$), o Hill Climbing é recomendado. Para N grande, o Simulated Annealing é preferível, enquanto o AG pode ser útil com ajustes (ex.: maior população).

5. Conclusão

5.1 Sumário dos Achados

O Hill Climbing foi o mais rápido para $N=32$ e 64 , mas ineficiente para $N=128$. O Simulated Annealing foi o mais equilibrado, com bom desempenho em todos os N e melhor tempo para $N=128$. O Algoritmo Genético foi o menos eficaz, com tempos altos e baixa confiabilidade. O Simulated Annealing é a melhor escolha para o problema das N -Rainhas em geral.

5.2 Aprendizado

Este trabalho demonstrou que a escolha do algoritmo depende do tamanho do problema e dos requisitos de tempo e qualidade. O Hill Climbing é limitado por sua dependência de reinícios, o Simulated Annealing destaca-se pela flexibilidade, e o Algoritmo Genético exige ajustes para ser competitivo. A experiência reforçou a importância de ajustar parâmetros e entender o comportamento dos algoritmos em espaços de busca complexos.