

Aula 20 (15/11/20)

Na aula de hoje:

- \* Revisão das aulas anteriores.
- \* Variáveis incompatíveis e relações de incerteza.
- \* Propriedades da evolução temporal de um sistema quântico.

———— // ————

Revisão da aula anterior

- \* Postulados da Mecânica Clássica.
- \* Postulados da Mecânica Quântica.
- \* Quantificação Canônica
- \* Variáveis compatíveis e incompatíveis.

———— // ————

⑤.4) Variáveis compatíveis e incompatíveis (cont.)

5.4.3) Variáveis incompatíveis e relações de incerteza.

Consideremos duas observáveis compatíveis tal que  $[\hat{A}, \hat{B}] = 0$ . Consideremos também o estado  $| \psi \rangle$  que podemos escrever, em termos de base de auto-

- Vectors de  $\hat{A}$  e de  $\hat{B}$ , i.e.  $\{|a_m, b_p, i\rangle\}$  onde  $a_m$  e  $b_p$  são auto-vals. de  $\hat{A}$  e  $\hat{B}$ , sendo  $i$  a degenerescência de  $(a_m, b_p)$ ,

$$|\psi\rangle = \sum_{m,p,i} c_{m,p,i} |a_m, b_p, i\rangle,$$

Vamos assumir  $\langle\psi|\psi\rangle = 1$ .

Se medirmos  $\hat{A}$  e depois  $\hat{B}$ , qual a probabilidade de obter  $a_m$  e  $b_p$ ,  $P(a_m, b_p)$ ?

$$|\psi\rangle \xrightarrow[\text{obtemos } \underline{a_m}]{\text{medimos } \hat{A}} |\psi'_m\rangle = \frac{1}{\sqrt{\sum_{p,i} |c_{m,p,i}|^2}} \sum_{p,i} c_{m,p,i} |a_m, b_p, i\rangle$$

$$\downarrow$$

$$P(a_m) = \sum_{p,i} |c_{m,p,i}|^2$$

$$\downarrow$$

medimos logo depois  $\hat{B}$   
obtemos  $\underline{b_p}$  com

$$P_{a_m}(b_p) = \frac{\sum_i |c_{m,p,i}|^2}{\sum_{p,i} |c_{m,p,i}|^2}$$

$$|\psi''_{mp}\rangle = \frac{1}{\sqrt{\sum_i |c_{m,p,i}|^2}} \sum_i c_{m,p,i} |a_m, b_p, i\rangle$$

Assim  $P(a_m, b_p) = P(a_m) \times P_{a_m}(b_p) = \sum_i |c_{m,p,i}|^2$ .

Mas e se medirmos primeiro  $\hat{B}$  e só depois  $\hat{A}$ ? Obteremos o mesmo resultado?

$$|\psi\rangle \xrightarrow[\text{obtenho } \underline{b_p}]{\text{medirmos } \hat{B}} |\psi'_p\rangle = \frac{1}{\sqrt{\sum_{n,i} |c_{np,i}|^2}} \sum_{n,i} c_{np,i} |e_n, b_{p,i}\rangle$$

$$\mathcal{P}(b_p) = \sum_{n,i} |c_{np,i}|^2$$

medirmos logo depois  $\hat{A}$   
obtenho  $\underline{a_m}$  com prob.

$$\mathcal{P}_{b_p}(a_m) = \frac{\sum_i |c_{mp,i}|^2}{\sum_i |c_{np,i}|^2}$$

$$|\psi''_{pm}\rangle = \frac{1}{\sqrt{\sum_i |c_{mp,i}|^2}} \sum_i c_{mp,i} |e_m, b_{p,i}\rangle$$

Assim,  $\mathcal{P}(b_p, a_m) = \mathcal{P}(b_p) \times \mathcal{P}_{b_p}(a_m) = \sum_i |c_{mp,i}|^2$   
que é igual  $\mathcal{P}(a_m, b_p)$ . Note que  $|\psi''_{mp}\rangle = |\psi''_{pm}\rangle$ .

↳ Concluímos que duas observáveis compatíveis podem ser medidas simultaneamente, pois ordem das medições é irrelevante.

↳ Medições de  $\hat{A}$  não perturbam medições de  $\hat{B}$  e vice-versa.

Nas se  $[\hat{A}, \hat{B}] \neq 0$ , i.e.  $\hat{A}$  e  $\hat{B}$  incompatíveis,  
isto não é mais verdade.

Por simplicidade consideremos  $E$  com di-  
mensão 2. Como  $[\hat{A}, \hat{B}] \neq 0$  então não ter-  
mos base  $E$  de auto-estados comuns a  $\hat{A}$  e  $\hat{B}$ .

$\hat{A}|u_i\rangle = a_i|u_i\rangle$ , tal que  $\{|u_1\rangle, |u_2\rangle\}$  são base  
ortonormada de  $E$ .

$\hat{B}|v_i\rangle = b_i|v_i\rangle$ , tal que  $\{|v_1\rangle, |v_2\rangle\}$  são base  
ortonormada de  $E$ .

Vamos assumir que

$$|u_1\rangle = \alpha|v_1\rangle + \beta|v_2\rangle,$$

$$|u_2\rangle = \beta^*|v_1\rangle - \alpha^*|v_2\rangle,$$

com  $|\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1$ . Invertendo estas expressões

$$|v_1\rangle = \alpha^*|u_1\rangle + \beta|u_2\rangle,$$

$$|v_2\rangle = \beta^*|u_1\rangle - \alpha|u_2\rangle.$$

Então, se medirmos  $\hat{A}$  e logo depois  
 $\hat{B}$ , qual  $P(a_1, b_2)$ ? Começamos com

$$|\psi\rangle = \alpha|\mu_1\rangle + \beta|\mu_2\rangle, \text{ onde } |\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1.$$

$$|\psi\rangle \xrightarrow[\text{obtenho } a_1]{\text{mediamos } \hat{A}} |\psi'_{a_1}\rangle = |\mu_1\rangle = \alpha|\nu_1\rangle + \beta|\nu_2\rangle$$

$$\downarrow$$

$$\mathcal{P}(a_1) = |\alpha|^2$$

$$\downarrow$$

medição de  $\hat{B}$   
obtenho  $b_2$

$$\mathcal{P}_{a_1}(b_2) = |\beta|^2$$

$$|\psi''_{a_1 b_2}\rangle = |\nu_2\rangle$$

$$\text{e assim } \mathcal{P}(a_1, b_2) = \mathcal{P}(a_1) \times \mathcal{P}_{a_1}(b_2) = |\alpha|^2 \cdot |\beta|^2$$

Medindo agora  $\hat{B}$  e logo depois  $\hat{A}$ , partindo do mesmo estado  $|\psi\rangle$ , que temos que escrever na base  $\{|\nu_1\rangle, |\nu_2\rangle\}$

$$|\psi\rangle = \alpha|\mu_1\rangle + \beta|\mu_2\rangle = \underbrace{(\alpha\alpha + \beta\alpha^*)}_{\sim \alpha} |\nu_1\rangle + \underbrace{(\alpha\beta + \beta\alpha^*)}_{\sim \beta} |\nu_2\rangle$$

Assim, temos

$$|\psi\rangle \xrightarrow[\text{obtenho } \underline{b_2}]{\text{mediando } \hat{B}} |\psi'_{b_2}\rangle = |\nu_2\rangle = \beta^*|\mu_1\rangle - \alpha|\mu_2\rangle$$

$$\hookrightarrow \mathcal{P}(b_2) = |\beta|^2$$

$$\downarrow$$

medição de  $\hat{A}$   
obtenho  $a_1$

$$\downarrow \mathcal{P}_{\psi_2}(q_1) = |\beta|^2$$

$$|\psi_{\psi_2, q_1}''\rangle = |\mu_1\rangle.$$

$$\text{e assim } \mathcal{P}(\psi_2, q_1) = \mathcal{P}(\psi_2) \times \mathcal{P}_{\psi_2}(q_1) = |\tilde{\alpha}|^2 |\beta|^2 \\ = |\alpha\beta - \beta\alpha^*|^2 |\beta|^2 \text{ que é diferente de } \mathcal{P}(q_1, \psi_2).$$

$$\text{Também estados finais diferentes } |\psi_{q_1, \psi_2}''\rangle \\ = |\nu_2\rangle \neq |\mu_1\rangle = |\psi_{\psi_2, q_1}''\rangle.$$

Concluímos que a ordem de medição im-  
porte de temos duas observáveis incom-  
patíveis. Elas não podem ser medidas  
simultaneamente. Medir uma afeta a  
outra.

Teorema: A incompatibilidade de duas  
observáveis implica a impos-  
sibilidade de medir ambas  
com precisões arbitrárias.

Demonstração: Consideremos  $\hat{A}$  e  $\hat{B}$  tal que

$$[\hat{A}, \hat{B}] = i\alpha \hat{1}, \quad \alpha \in \mathbb{R}^+.$$

Definamos  $\hat{\alpha} \equiv \hat{A} - \langle \hat{A} \rangle \hat{1}$  e  $\hat{\beta} \equiv \hat{B} - \langle \hat{B} \rangle \hat{1}$  que são observáveis com  $[\hat{\alpha}, \hat{\beta}] = [\hat{A} - \langle \hat{A} \rangle \hat{1}, \hat{B} - \langle \hat{B} \rangle \hat{1}] = [\hat{A}, \hat{B}] = i\alpha \hat{1}$ . Note também que  $\langle \hat{\alpha} \rangle = 0 = \langle \hat{\beta} \rangle$  e

$$\begin{aligned} \Delta\alpha &= \sqrt{\langle \hat{\alpha}^2 \rangle - \langle \hat{\alpha} \rangle^2} = \left[ \langle \hat{A}^2 - 2\langle \hat{A} \rangle \hat{A} + \langle \hat{A} \rangle^2 \rangle - 0 \right]^{1/2} \\ &= \sqrt{\langle \hat{A}^2 \rangle - \langle \hat{A} \rangle^2} = \Delta A \end{aligned}$$

$$\Delta\beta = \dots = \Delta B$$

Podemos então escrever

$$(\Delta\alpha)^2 = \langle \hat{\alpha}^2 \rangle = \langle \psi | \hat{\alpha}^2 | \psi \rangle \overset{\hat{\alpha}|\psi\rangle = |\psi_1\rangle}{=} \langle \psi_1 | \psi_1 \rangle$$

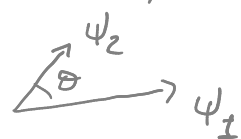
$$(\Delta\beta)^2 = \langle \hat{\beta}^2 \rangle = \langle \psi | \hat{\beta}^2 | \psi \rangle = \langle \psi_2 | \psi_2 \rangle \overset{\hat{\beta}|\psi\rangle = |\psi_2\rangle}{=}$$

Usando a desigualdade de Schwarz, podemos escrever

$$(\Delta\alpha \Delta\beta)^2 = \langle \psi_1 | \psi_1 \rangle \langle \psi_2 | \psi_2 \rangle$$

$$\begin{aligned} &\geq |\langle \psi_1 | \psi_2 \rangle|^2 = \langle \psi_1 | \psi_2 \rangle \langle \psi_2 | \psi_1 \rangle \\ &= \langle \psi | \hat{\alpha} \hat{\beta} | \psi \rangle \langle \psi | \hat{\beta} \hat{\alpha} | \psi \rangle \end{aligned}$$

$$|\langle \psi_1, \psi_2 \rangle|^2 \leq \overbrace{(\psi_1, \psi_1)}^{N_{\psi_1}^2} \overbrace{(\psi_2, \psi_2)}^{N_{\psi_2}^2}$$



$$(\psi_1, \psi_2) = |\psi_1| |\psi_2| \cos \theta$$

Como  $[\hat{\alpha}, \hat{\beta}] \neq 0 \Rightarrow (\hat{\alpha}\hat{\beta})^\dagger = \hat{\beta}^\dagger \hat{\alpha}^\dagger = \hat{\beta}\hat{\alpha} \neq \hat{\alpha}\hat{\beta}$ ,  
então teremos

$$\underbrace{\langle \psi | \hat{\alpha} \hat{\beta} | \psi \rangle}_{\ll x + iy} = \langle \psi | (\hat{\alpha}\hat{\beta})^\dagger | \psi \rangle^* = \underbrace{\langle \psi | \hat{\beta} \hat{\alpha} | \psi \rangle}_{\ll x - iy}^*$$

e assim podemos escrever

$$\begin{aligned} (\Delta\alpha \Delta\beta)^2 &\geq x^2 + y^2 \geq y^2 = -\frac{1}{4} (\langle \psi | \hat{\alpha} \hat{\beta} | \psi \rangle - \langle \psi | \hat{\beta} \hat{\alpha} | \psi \rangle)^2 \\ &= -\frac{1}{4} \left( \underbrace{\langle \psi | [\hat{\alpha}, \hat{\beta}] | \psi \rangle}_{\neq 0} \right)^2 = \frac{\hbar^2}{4} \end{aligned}$$

$[\hat{A} - \langle \hat{A} \rangle \hat{1}, \hat{B} - \langle \hat{B} \rangle \hat{1}] = [\hat{A}, \hat{B}] = i\hbar \hat{1}$

e finalmente concluímos que

$$\Delta\alpha \Delta\beta \geq \frac{\hbar}{2} \Rightarrow \boxed{\Delta A \Delta B \geq \frac{\hbar}{2}} \quad \square$$

## 5.5 Propriedades de evolução temporal do sistema quântico

A evolução temporal é governada pela eq. de Schrödinger

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle = \hat{H}(t) |\psi(t)\rangle$$



## Propriedades:

### (i) Determinismo na evolução temporal

↳ eqç Schr. é eqç de 1ª ordem em  $t$ . Então dado estado inicial  $|\psi(t_0)\rangle$ , todos os estados em  $t \neq t_0$  estão totalmente determinados.

Note: Indeterminismo em MQ está apenas associado ao colapso de p.o. quando de uma medição.

### (ii) Princípio da superposição

Como eqç Schr. é linear podemos combinar soluções

$$|\psi(t_0)\rangle = \lambda_1 |\psi_1(t_0)\rangle + \lambda_2 |\psi_2(t_0)\rangle$$

e se  $|\psi_1(t)\rangle$  e  $|\psi_2(t)\rangle$  são soluções de eqç Schr., então

$$|\psi(t)\rangle = \lambda_1 |\psi_1(t)\rangle + \lambda_2 |\psi_2(t)\rangle.$$

também é solução eqç. Schr.

### (iii) Conservação de probabilidade

A norma p.o. é constante na evolução

temporal, i.e. a probabilidade de encontrar partícula em qualquer ponto do espaço é sempre 1. Isto deve-se à hermiticidade do Hamiltoniano

$$\frac{d}{dt} \langle \psi(t) | \psi(t) \rangle = \left( \frac{d \langle \psi(t) |}{dt} \right) | \psi(t) \rangle + \langle \psi(t) | \left( \frac{d | \psi(t) \rangle}{dt} \right)$$

que se usamos eqs Schr. e sua hermitica conjugada

$$\frac{d | \psi(t) \rangle}{dt} = \frac{1}{i\hbar} \hat{H}(t) | \psi(t) \rangle \quad e \quad \frac{d \langle \psi(t) |}{dt} = - \frac{1}{i\hbar} \langle \psi(t) | \underbrace{\hat{H}^\dagger(t)}_{\hat{H}(t)}$$

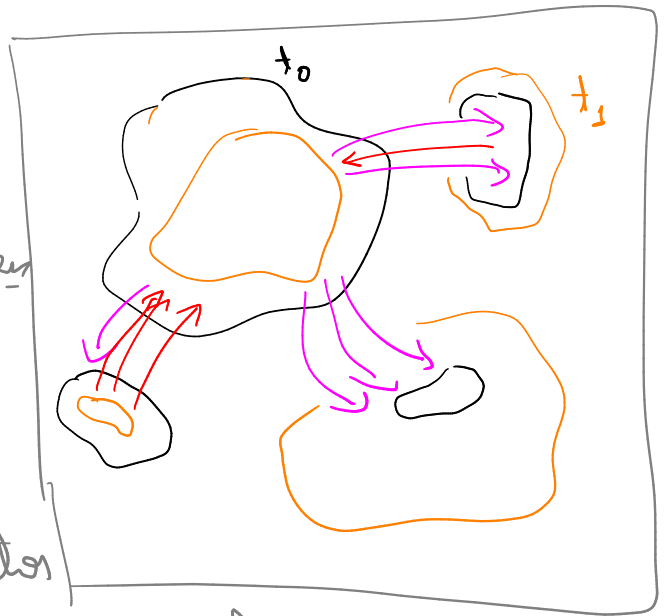
então teremos

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \langle \psi(t) | \psi(t) \rangle &= - \frac{1}{i\hbar} \cancel{\langle \psi(t) | \hat{H}(t)} | \psi(t) \rangle + \frac{1}{i\hbar} \cancel{\langle \psi(t) | \hat{H}(t)} | \psi(t) \rangle \\ &= 0 \end{aligned}$$

□

Noteamos no entanto que em geral teremos movimento de densidade de probabilidade de umas regiões do espaço para outras à medida que o tempo avança (tal como um gás se move de umas regiões do espaço para outras).

Em algumas regiões do espaço a densidade de probabilidade aumenta (com o passar do tempo) e em outras diminui devido a esses movimentos de densidade de probabilidade.



Assumindo  $\langle \psi(t) | \psi(t) \rangle = 1$  temos que

$$\int_V \mathcal{P}(t, \vec{r}) d^3\vec{r} = \int_V \psi^*(t, \vec{r}) \psi(t, \vec{r}) d^3\vec{r}$$

representa probabilidade de partícula estar no volume  $V$ . Podemos estudar a evol. temporal desta probabilidade

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int_V \mathcal{P}(t, \vec{r}) d^3\vec{r} &= \int_V \left[ \left( \frac{\partial \psi^*(t, \vec{r})}{\partial t} \right) \psi(t, \vec{r}) + \psi^*(t, \vec{r}) \left( \frac{\partial \psi(t, \vec{r})}{\partial t} \right) \right] d^3\vec{r} \\ &= \int_V \left\{ -\frac{1}{i\hbar} \psi(t, \vec{r}) \left[ -\frac{\hbar^2 \vec{\nabla}^2}{2m} + V(\vec{r}) \right] \psi(t, \vec{r}) + \frac{1}{i\hbar} \psi^*(t, \vec{r}) \left[ -\frac{\hbar^2 \vec{\nabla}^2}{2m} + V(\vec{r}) \right] \psi(t, \vec{r}) \right\} d^3\vec{r} \\ &= -\frac{i\hbar}{2m} \int_V \left[ \psi(t, \vec{r}) \vec{\nabla}^2 \psi^*(t, \vec{r}) - \psi^*(t, \vec{r}) \vec{\nabla}^2 \psi(t, \vec{r}) \right] d^3\vec{r} \end{aligned}$$

que se definem como corrente de densi-

onde a probabilidade como

$$\vec{J} \equiv \frac{i\hbar}{2m} [\psi \vec{\nabla} \psi^* - \psi^* \vec{\nabla} \psi]$$

Podemos escrever então  $\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} = \vec{\nabla}^2 = \Delta$

$$\frac{d}{dt} \int_V \mathcal{P}(t, \vec{r}) d^3\vec{r} = - \int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{J}(t, \vec{r})$$

$$\Rightarrow \left[ \frac{\partial}{\partial t} \mathcal{P}(t, \vec{r}) + \vec{\nabla} \cdot \vec{J}(t, \vec{r}) = 0 \right]$$

↳ eqç de continuidade  
para a densidade de probabilidade.

Evolução da probabilidade de encontrar a partícula num volume  $V$ , resulta do fluxo de probabilidade para dentro desse volume (i.e. diferença entre densidade de probabilidade que entra e densidade de probabilidade que sai do volume  $V$ ).

↳ teorema de Gauss,  $\int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{F} d^3\vec{r} = \oint_S (\vec{F} \cdot \hat{n}) dS$   
permite-nos escrever por uma integral desta eqç de continuidade

$$\frac{d}{dt} \int_V \rho(t, \vec{r}) d^3\vec{r} + \oint (\vec{J} \cdot \hat{n}) dS = 0$$