

# UFABC — UNIVERSIDADE FEDERAL DO ABC CECS — CENTRO DE ENGENHARIA, MODELAGEM E CIÊNCIAS SOCIAIS APLICADAS

#### **ENGENHARIA AEROESPACIAL E ENGENHARIA BIOMÉDICA**

### ESTS010-17 - TÉCNICAS DE ANÁLISE ESTRUTURAL E PROJETO

- Terceiro Quadrimestre – 2022 -

Prof. Dr. Wesley Góis — CECS - UFABC São Bernardo do Campo, outubro de 2022



#### Métodos Energéticos e Análise Estrutural

#### Contextualização – problema da mecânica das estruturas



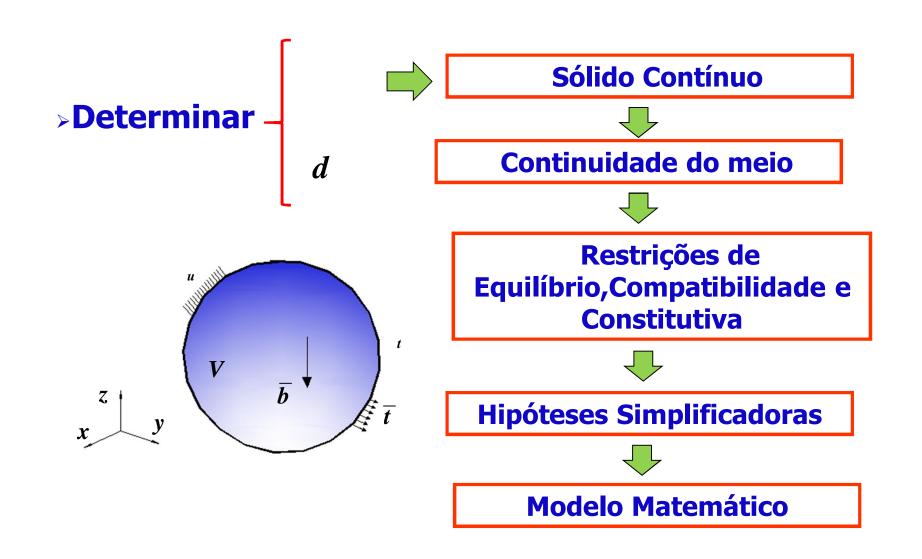
Formalização do Método de Rayleigh-Ritz



Exemplos de Aplicação

#### Introdução: O problema da mecânica das estruturas





### Introdução: O problema da mecânica das estruturas



**Solução Exata do Modelo Matemático** 



**Métodos Numéricos** 



Método de Rayleigh-Ritz



Princípio da Mínima Energia Potencial Total

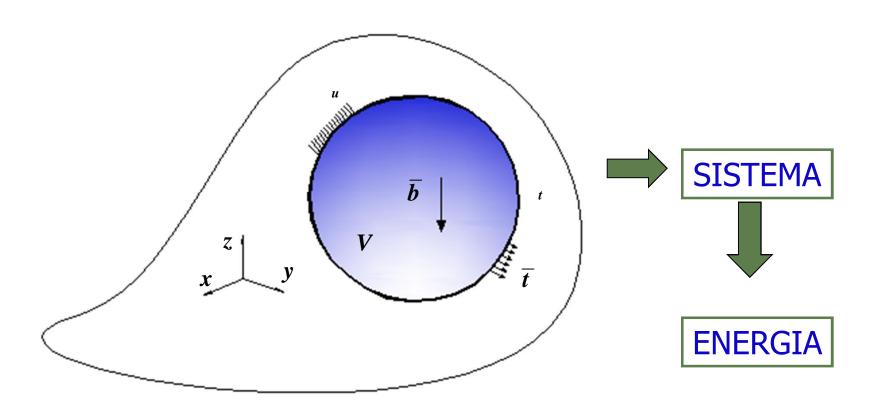


**Energia Potencial** 

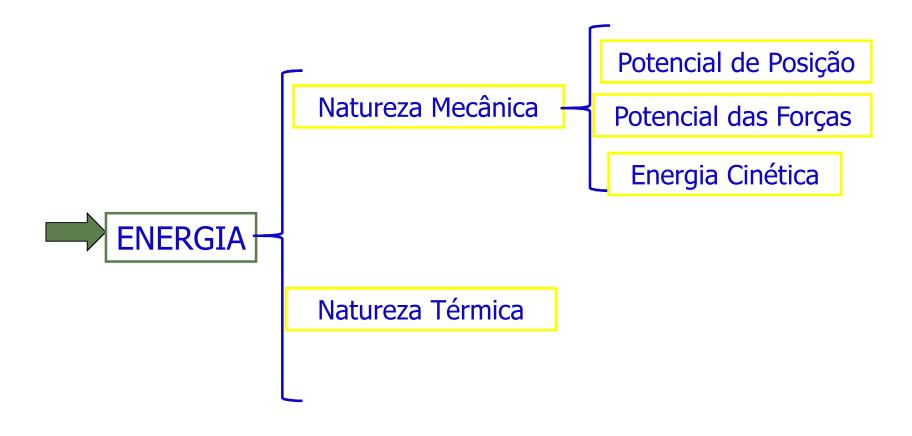


=U +

Universidade Federal do ABC







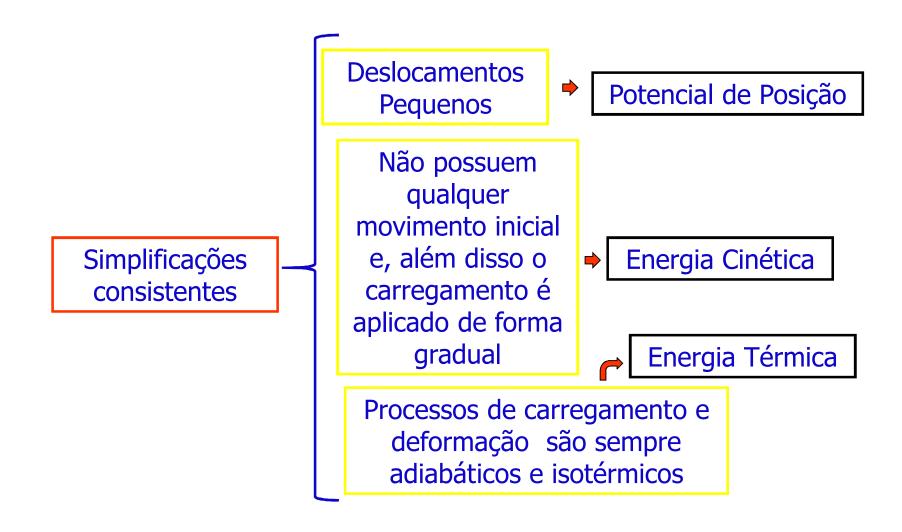
Universidade Federal do ABG

 Princípio fundamental da mecânica dos meios contínuos é a PRIMEIRA LEI DA TERMODINÂMICA



Esse princípio postula um balanço entre as variações de energia no sistema, num determinado instante de tempo, e introduz uma forma de energia dita INTERNA, definida em função do trabalho das tensões nas deformações do corpo.





Universidade Federal do Al

> Última simplificação no tocante à energia interna.



Material Elástico Linear



Tensões e Deformações permaneçam dentro dos limites do regime elástico



Toda a energia interna é armazenada no corpo, não havendo qualquer porção dissipada



Sistema é conservativo e a energia interna passa a ser denominada de ENERGIA DE DEFORMAÇÃO ELÁSTICA





#### **Energia Potencial Total**

$$=U+$$

Energia Potencial das Cargas Externa.

$$= -\sum_{i=1}^{n} P_i v_i$$

> Energia Potencial Interna.

$$U = \int_{V} ( \cdot d ) dV$$

$$U = \int_0^l \left( \frac{N^2}{2EA} + \frac{M^2}{2EI} + \frac{M_T^2}{2GI_T} + c \frac{Q^2}{2GA} \right) dx$$







#### **Expressa em função dos deslocamentos**

 $v_i$ 

$$[v] = U(v) - \sum_{i=1}^{n} P_{i}v_{i} \implies \frac{\partial [v]}{\partial v_{i}} = \frac{\partial U(v)}{\partial v_{i}} - P_{i}$$

#### Do Primeiro Teorema de Castigliano sabe-se que:

$$\frac{\partial U(v)}{\partial v_i} = P_i \quad \Longrightarrow \quad \frac{\partial [v]}{\partial v_i} = 0$$



#### O Método de Rayleigh-Ritz

$$[v] = U(v) - \sum_{i=1}^{n} P_{i} v_{i} \qquad \Rightarrow \qquad \frac{\partial [v]}{\partial v_{i}} = 0$$

$$v \approx \widetilde{v} = \sum_{i=1}^{n} \quad i \quad i$$

$$\begin{bmatrix} i \end{bmatrix}, i = 1...n \qquad \Longrightarrow \qquad \frac{\partial \left[ \tilde{v} \right]}{\partial i} = 0$$

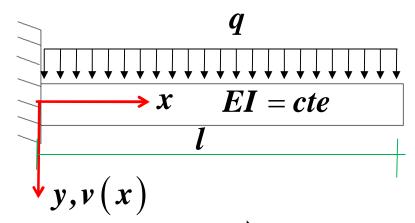


#### O Método de Rayleigh-Ritz

- As funções ;:
- a) Devem ser homogêneas no que diz respeito a satisfazer as condições de contorno em  $_{\it u}$ ;
- b) O conjunto de funções *i* deve ser completo no domínio definido. No caso de uma aproximação polinomial, essa condição equivale impor que o grau mínimo do polinômio seja maior ou igual à maior ordem de derivada presente na expressão da energia potencial total;
- c) As funções  $_i$  devem apresentar continuidade até a ordem m-1, onde m é a máxima ordem de derivada da função  $_{\it v}$  que aparece na expressão da energia potencial total;



Equação da Linha Elástica e Cálculo de Deslocamentos:



$$d = -yv'e_1 + ve_2$$



**Deslocamento** 

$$_{x}=-yv''$$



**Compatibilidade** → **Deformação** 

$$v_x = -yEv'' = \frac{M}{I_z}y$$
  $v'' = -\frac{M}{EI_z}$  Constitutiva e Equilíbrio



$$=U +$$

Energia Potencial Interna.

$$U = \int_0^l \frac{M^2}{2EI} dx \qquad U = \int_0^l \frac{EI}{2} (v''(x))^2 dx$$

Energia Potencial das Cargas Externas.

$$\frac{qdx}{dx} \qquad v(x) \qquad = -qv(x)dx \qquad = -\int_0^l qv(x)dx$$



$$=\int_{0}^{l}\left[\frac{EI}{2}(v''(x))^{2}-qv(x)\right]dx$$

$$v(x) \approx \tilde{v}(x) = {}_{1} + {}_{2}x + {}_{3}x^{2} + {}_{4}x^{3}$$

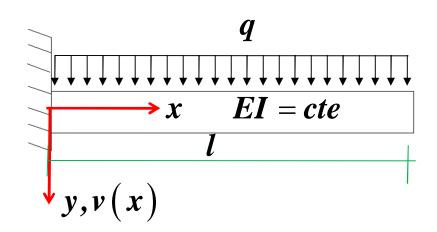
$$\tilde{v}(\theta) = \theta \Rightarrow _{1} = \theta$$

$$\tilde{v}'(0) = 0 \Rightarrow _2 = 0$$

$$\tilde{v}(x) = {}_{3}x^{2} + {}_{4}x^{3}$$

$$= \int_{0}^{1} \left| \frac{EI}{2} (2 {}_{3} + 6 {}_{4}x)^{2} - q ({}_{3}x^{2} + {}_{4}x^{3}) \right| dx$$

$$\tilde{v}''(x) = 2_{3} + 6_{4}x$$





$$= \int_0^1 \left[ EI \left( 2 \, \frac{2}{3} + 12 \, \frac{2}{3} \, x + 18 \, \frac{2}{4} x^2 \right) - q \left( \, \frac{2}{3} x^2 + \, \frac{2}{4} x^3 \right) \right] dx$$

$$\frac{d}{d_{3}} = \int_{0}^{1} \left[ EI(4_{3} + 12_{4}x) - q(x^{2}) \right] dx = 0$$

$$\frac{d}{d_{4}} = \int_{0}^{1} \left[ EI \left( 12_{3}x + 36_{4}x^{2} \right) - q \left( x^{3} \right) \right] dx = 0$$

Integrando as duas equações, chega-se:

$$EI(4_{3}+6_{4}l)-\frac{1}{3}ql^{2}=0$$
  $EI(6_{3}+12_{4}l)-\frac{1}{4}ql^{2}=0$ 

Resolvendo esse sistema de equações:



$$_{3}=\frac{5ql^{2}}{24EI}\qquad _{4}=-\frac{ql}{12EI}$$

Portanto, a equação da linha elástica fica:

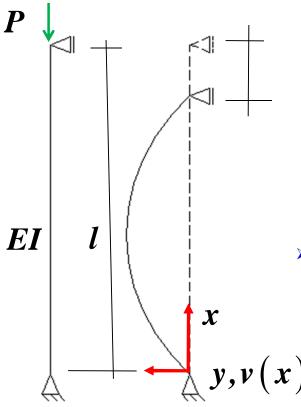
$$\tilde{v}(x) = \frac{5ql^2}{24EI}x^2 - \frac{ql}{12EI}x^3$$

O deslocamento na extremidade livre vale:

$$\tilde{v}(l) = \frac{ql^4}{8EI}$$
 Valor igual ao exato



> Coluna Biarticulada: Carga Crítica de Flambagem



> Energia Potencial Interna.

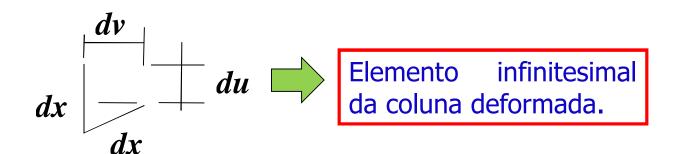
$$U = \int_0^l \frac{EI}{2} (v''(x))^2 dx$$

> Energia Potencial das Cargas Externas.

$$=-p$$

Encurtamento do eixo da coluna ao atingir a carga  $\boldsymbol{p}$  o valor crítico.





Supondo pequeno,tem-se:

$$= tg = sen = \frac{dv}{dx} = v'$$
 É a derivada da função que representa a elástica da coluna.

$$du = (1-\cos )dx$$
  $\cos = 1-\frac{2}{2}+\frac{3}{24}-\cdots$ 



Tomando-se apenas os dois termos da série de Taylor, escreve-se:

$$du = (1-\cos)dx = \frac{1}{2}^{2}dx$$
 como  $=v'$ 

$$du = \frac{1}{2} (v'(x))^2 dx$$

O encurtamento da coluna é obtida fazendo:

$$=\int_0^l du = \frac{1}{2}\int_0^l \left(v'(x)\right)^2 dx$$



$$=\frac{1}{2}\int_{\theta}^{l}EI\left(v'(x)\right)^{2}dx-\frac{P}{2}\int_{\theta}^{l}\left(v'(x)\right)^{2}dx$$

$$v(x) \approx \tilde{v}(x) = {}_{l}sen\frac{x}{l}$$

$$=\frac{1}{2}\int_{0}^{l}EI\frac{\frac{d^{2}}{l}}{l^{4}}sen^{2}\frac{x}{l}dx-\frac{P}{2}\int_{0}^{l}\frac{\frac{2^{2}}{l}}{l^{2}}cos^{2}\frac{x}{l}dx$$

#### Integrando a equação acima:

$$=\left(\frac{EI^{4}}{4l^{3}}-\frac{P^{2}}{4l}\right)^{2}$$



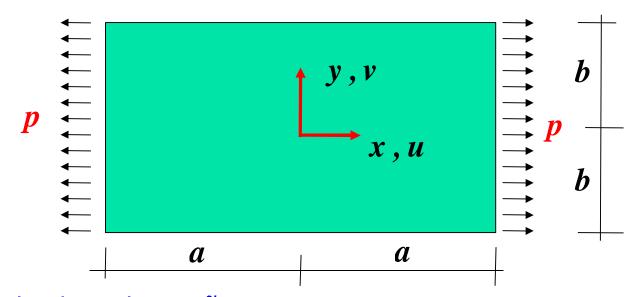
$$\frac{\partial}{\partial_{l}} = 0 \Rightarrow \left(\frac{EI^{4}}{4l^{3}} - \frac{P^{2}}{4l}\right)_{l} = 0$$

Como *i* é arbitrário:

$$P = P_{cr} = \frac{^2EI}{l^2}$$



#### > Chapa Tracionada



#### Estado plano de tensão:

$$u_x = \frac{\partial u}{\partial x}$$
  $u_y = \frac{\partial v}{\partial y}$   $u_{xy} = \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x}$  Compatibilidade



#### Lei Constitutiva→Lei de Hooke (material elástico linear)

$$x = \begin{pmatrix} x + y \end{pmatrix} \qquad y = \begin{pmatrix} y + x \end{pmatrix} \qquad xy = xy$$

$$= \frac{E}{1 - 2} \qquad = \frac{E}{2(1 + y)}$$

$$=\frac{1}{2}\int_{-a}^{a}\int_{-b}^{b}\left( x_{x} + y_{y} + x_{y} \right) dx dy - p \int_{-b}^{b} u \Big|_{x=a} dy - \left(-p\right) \int_{-b}^{b} u \Big|_{x=-a} dy$$



Funções aproximativas para os deslocamentos:

$$u = Ax$$
  $v = By$ 

$$x_x = A$$
  $y_y = B$  Compatibilidade

$$= \frac{1}{2} \int_{-a}^{a} \int_{-b}^{b} (A^{2} + 2 AB + B^{2}) dx dy - 2 p \int_{-b}^{b} Aady$$

Integrando a equação acima:

$$= 2 \left(A^2 + 2 AB + B^2\right)ab - 4pAab$$



$$\frac{\partial}{\partial A} = (4 A + 4 B)ab - 4pab = 0 \Rightarrow A + B = \frac{p}{2}$$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{B}} = (\mathbf{4} \quad \mathbf{A} + \mathbf{4} \quad \mathbf{B}) \mathbf{a} \mathbf{b} = \mathbf{0} \implies \mathbf{A} = -\mathbf{B}$$

Resolvendo esse sistema de equações:

$$A = \frac{p}{\left(1 - \frac{2}{2}\right)} \qquad B = -\frac{p}{\left(1 - \frac{2}{2}\right)}$$

#### Finalmente:



$$u = \frac{p}{\left(1 - \frac{2}{2}\right)} x$$

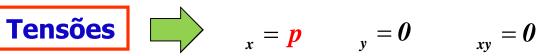
Deslocamentos 
$$u = \frac{p}{(1-\frac{p}{2})}x$$
  $v = -\frac{p}{(1-\frac{p}{2})}y$ 



$$_{x}=\frac{p}{E}$$

$$_{y}=-rac{oldsymbol{p}}{oldsymbol{E}}$$

$$_{xy} = \mathbf{0}$$



$$_{x} = p$$

$$_{v}=0$$

$$_{xy} = \mathbf{0}$$

## Comentários Finais sobre o Método de Rayleigh-Ritz



> O método reduz o problema da mínima energia potencial total a um sistema de equações algébricas, passando a determinar soluções num espaço de dimensão finita. Em outras palavras, é como se o contínuo, caracterizado por um número infinito de graus de liberdade, fosse substituído por um 'modelo discreto' capaz de se deformar segundo um número finito de graus de liberdade (ou coordenadas generalizadas in Por essa razão, tal substituição é referenciada como uma 'discretização' do problema.

#### Comentários Finais sobre o Método de Rayleigh-Ritz



- > Se as condições de contorno não são homogêneas  $\left(\overline{u} \neq 0 \ em \ _{u}\right)$  o método se aplica com a seguinte consideração:
- A solução aproximativa é definida como:

$$v \approx \tilde{v} = \sum_{i=1}^{n} v_{i} + v_{o}$$

onde  $v_o$  é uma função que satisfaz as restrições essenciais de contorno e as i são homogêneas naquelas restrições.

### **Comentários Finais sobre o Método de Rayleigh-Ritz**



Em alguns casos a dificuldade de se encontrar funções aproximativas admissíveis e definidas sobre todo o domínio do problema induz à definição de subdomínios, no interior dos quais as funções não necessitam satisfazer todas as condições de contorno do problema original. Neste caso devem ser observadas condições de continuidade nas fronteiras entre subdomínios. A utilização de subdomínios empresta ao método de Rayleigh-Ritz características similares ao do Método dos Elementos Finitos.