

UFABC – UNIVERSIDADE FEDERAL DO ABC

CECS – CENTRO DE ENGENHARIA, MODELAGEM E CIÊNCIAS
SOCIAIS APLICADAS
ENGENHARIA AEROESPACIAL

ESTS010-17 - TÉCNICAS DE ANÁLISE ESTRUTURAL E PROJETO

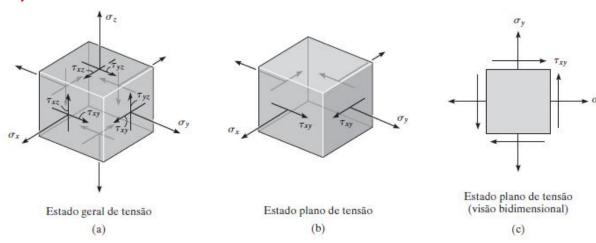
-Terceiro Quadrimestre – 2022 -

Prof. Dr. Wesley Góis – CECS - UFABC São Bernardo do Campo, setembro de 2022



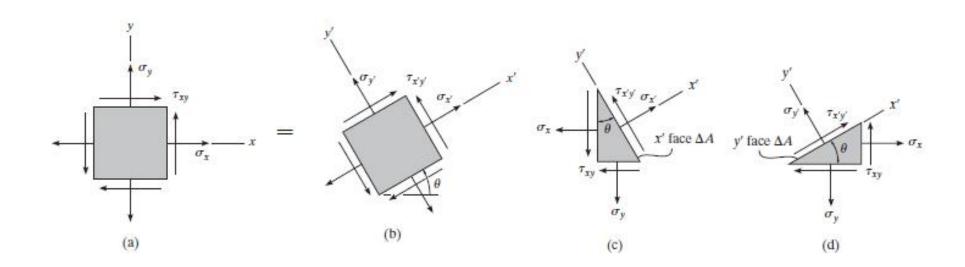
1. Estudo das Tensões - Transformações de Tensão no Plano

- O estado geral de tensão em um ponto é caracterizado por seis componentes independentes da tensão normal e de cisalhamento.
- A tensão produzida em um elemento estrutural ou mecânico pode ser analisada em um único plano. Quando isso ocorre, o material está sujeito a tensões no plano.





Componentes de tensão podem se *transformar* em um elemento caso tenha uma orientação diferente.



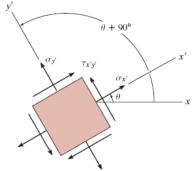


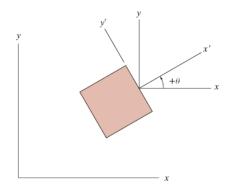
1.1 Equações gerais de transformação de tensão no plano

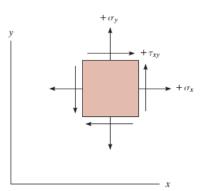
A tensão normal positiva age para fora de todas as faces e a tensão de cisalhamento positiva age para cima na face direita do elemento.

$$x' = \frac{x^{+} y}{2} + \frac{x y}{2} \cos 2 + xy \sin 2$$

$$x'y' = \frac{x}{2} + xy \cos 2$$







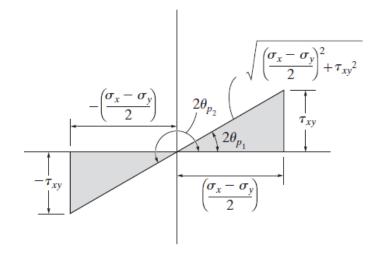


1.2 Tensões principais e tensão de cisalhamento máxima no plano

Tensões principais no plano

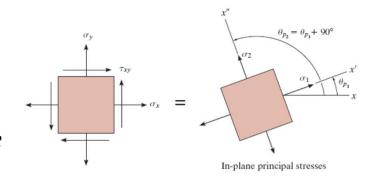
A orientação dos planos irá determinar se a tensão normal é *máxima* ou *mínima*.

tg2
$$p = \frac{xy}{(x + y)/2}$$



A solução tem duas raízes, portanto temos a tensão principal.

$$_{1,2} = \frac{x + y}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{x}{2}\right)^2 + xy^2}$$
 onde $_1 > _2$

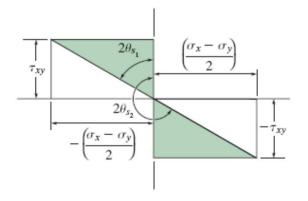




Tensão de cisalhamento máxima no plano

A orientação de um elemento irá determinar a máxima e a mínima da tensão de cisalhamento.

tg2
$$_s = \frac{(x y)^2}{xy}$$



A solução possui duas raízes, portanto nós temos *tensão de cisalhamento máxima no plano e a tensão normal média*.

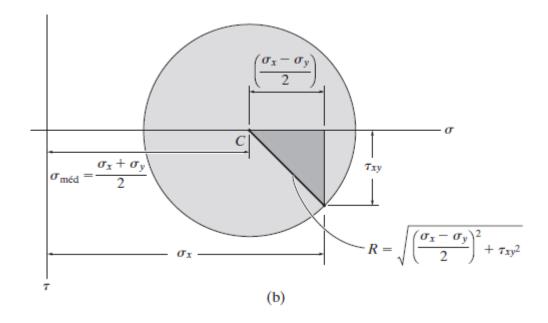
alignl ¿máx no plano =
$$\left(-\frac{x}{2} \right)^2 + \frac{y}{xy^2}$$

$$_{\text{méd}} = \frac{x}{2}$$



1.3 Círculo de Mohr — tensão no plano

A transformação da tensão no plano têm uma solução gráfica que é fácil de lembrar.





1. 4 Tensão de cisalhamento máxima absoluta

A tensão de cisalhamento máxima e a tensão normal média associada podem também ser localizadas usando o círculo de Mohr.

$$alignl_{\dot{z}}abs_{max} = \frac{max \quad min}{2}$$

$$med = \frac{max + min}{2} \dot{z}$$

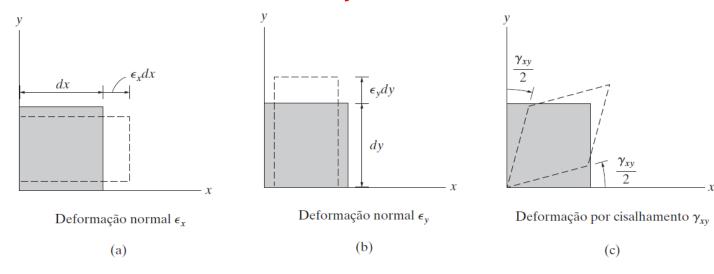
$$(\tau_{x'z'})_{max} = \tau_{abs}$$

$$(\tau_{x'z'})_{max} = \tau_{abs}$$



2. Deformação Plana

- Estado geral de deformação em um ponto em um corpo é representado por uma combinação de três componentes de deformação normal, $\begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix}$ e três de deformação por cisalhamento $\begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix}$.
- As componentes da deformação normal e por cisalhamento no ponto variarão de acordo com a orientação do elemento.





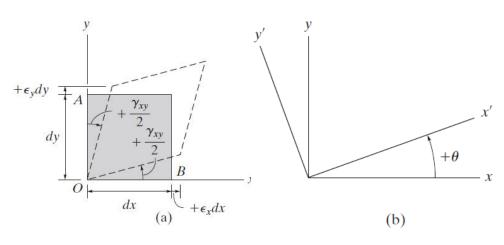
2.1 Equações gerais de transformação no plano de deformação

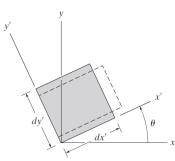
$$\epsilon_{x'} = \frac{\epsilon_x + \epsilon_y}{2} + \frac{\epsilon_x - \epsilon_y}{2} \cos 2\theta + \frac{\gamma_{xy}}{2} \sin 2\theta$$

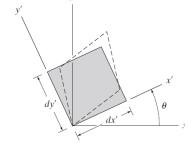
Equações de Transformação:

$$\frac{\gamma_{x'y'}}{2} = -\left(\frac{\epsilon_x - \epsilon_y}{2}\right) \operatorname{sen} 2\theta + \frac{\gamma_{xy}}{2} \cos 2\theta$$

$$\epsilon_{y'} = \frac{\epsilon_x + \epsilon_y}{2} - \frac{\epsilon_x - \epsilon_y}{2} \cos 2\theta - \frac{\gamma_{xy}}{2} \sin 2\theta$$







Deformação normal positiva, $\epsilon_{x'}$

Deformação por cisalhamento positiva, $\gamma_{x'}$



2.2 Equações gerais de transformação no plano de deformação

Transformações principais

$$tg 2\theta_p = \frac{\gamma_{xy}}{\epsilon_x - \epsilon_y} \qquad \epsilon_{1,2} = \frac{\epsilon_x + \epsilon_y}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{\epsilon_x - \epsilon_y}{2}\right)^2 + \left(\frac{\gamma_{xy}}{2}\right)^2}$$

Deformação por cisalhamento máxima no plano.

Deformação por cisalhamento máxima no plano e a deformação normal média

$$tg \, 2\theta_s = -\left(\frac{\epsilon_x - \epsilon_y}{\gamma_{xy}}\right)$$

$$\epsilon_{\text{méd}} = \frac{\epsilon_x + \epsilon_y}{2}$$

$$\frac{\gamma_{\text{no plano}}}{2} = \sqrt{\left(\frac{\epsilon_x - \epsilon_y}{2}\right)^2 + \left(\frac{\gamma_{xy}}{2}\right)^2}$$





2.3 Círculo de Mohr — plano de deformação

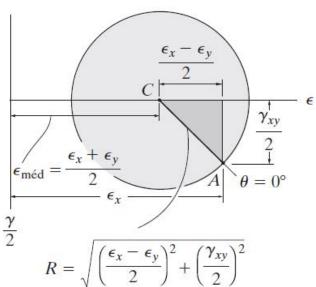
Também podemos resolver problemas que envolvem a transformação da deformação usando o círculo de Mohr.

$$(\epsilon_{x'} - \epsilon_{\text{méd}})^2 + \left(\frac{\gamma_{x'y'}}{2}\right)^2 = R$$

onde

$$\epsilon_{\text{m\'ed}} = \frac{\epsilon_x + \epsilon_y}{2}$$

$$R = \sqrt{\left(\frac{\epsilon_x - \epsilon_y}{2}\right)^2 + \left(\frac{\gamma_{xy}}{2}\right)^2}$$



Com centro sobre o eixo ε no ponto $C(\varepsilon_{méd}, 0)$ e raio R.

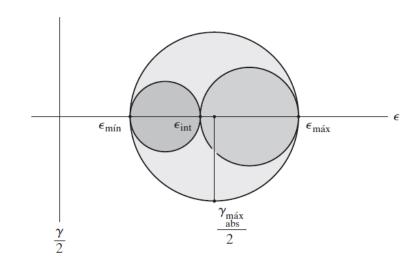


2.4 Deformação por cisalhamento máxima absoluta

- Deformação por cisalhamento máximo absoluto é determinada pelo círculo que tem maior raio.
- Ela ocorre no elemento orientado a 45º em torno do eixo em relação ao elemento mostrado em sua posição original.

$$\gamma_{\max\atop{abs}} = \epsilon_{\max} - \epsilon_{\min}$$

$$\epsilon_{\text{m\'ed}} = \frac{\epsilon_{\text{m\'ax}} + \epsilon_{\text{m\'in}}}{2}$$

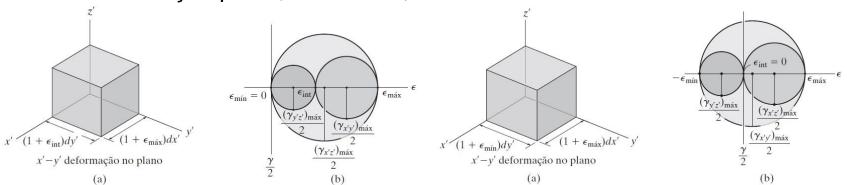




2.5 Deformação por cisalhamento máxima absoluta

Deformação plana

Para deformação plana, nós temos,



Este valor representa a deformação por cisalhamento máxima absoluta para o material.

$$\gamma_{\max top abs} = (\gamma_{x'z'})_{\max} = \epsilon_{\max}$$
 $\gamma_{\max abs} = (\gamma_{x'y'})_{\max} = \epsilon_{\max} - \epsilon_{\min}$



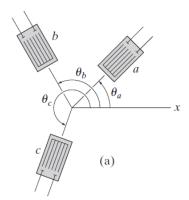
2.6 Rosetas de deformação

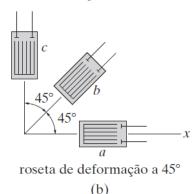
- A deformação normal em um corpo de prova de tração pode ser medida com a utilização de um extensômetro de resistência elétrica.
- A equação de transformação da deformação para cada extensômetro são as seguintes:

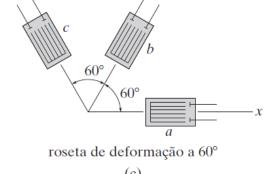
$$\epsilon_a = \epsilon_x \cos^2 \theta_a + \epsilon_y \sin^2 \theta_a + \gamma_{xy} \sin \theta_a \cos \theta_a$$

$$\epsilon_b = \epsilon_x \cos^2 \theta_b + \epsilon_y \sin^2 \theta_b + \gamma_{xy} \sin \theta_b \cos \theta_b$$

$$\epsilon_c = \epsilon_x \cos^2 \theta_c + \epsilon_y \sin^2 \theta_c + \gamma_{xy} \sin \theta_c \cos \theta_c$$









2.7 Relações entre o material e suas propriedades

Lei de Hooke Generalizada

Para um estado de tensão triaxial, a lei de Hooke generalizada é como a seguir:

$$x = \frac{1}{E}\begin{bmatrix} x & V(y+z) \end{bmatrix}$$
, $y = \frac{1}{E}\begin{bmatrix} y & V(x+z) \end{bmatrix}$, $z = \frac{1}{E}\begin{bmatrix} z & V(x+y) \end{bmatrix}$

- Eles são válidos somente para materiais lineares elásticos.
- A lei de Hooke para tensão de cisalhamento e deformação por cisalhamento pode ser escrita como:

$$xy = \frac{1}{G} xy$$
 $yz = \frac{1}{G} yz$ $xz = \frac{1}{G} xz$



Relações que envolvem E, v, e G

$$G = \frac{E}{2(1+\nu)}$$

- Dilatação e Módulo de compressibilidade
- Dilatação, ou deformação volumétrica, é causada somente por deformação normal, não por deformação de cisalhamento.
- Módulo de compressibilidade é uma medida de rigidez do volume de um material.
- Escoamento plástico ocorre à v = 0.5.

$$k = \frac{E}{3(1-2\nu)}$$