INF721

2023/2



Aprendizado em Redes Neurais Profundas

A9: Regularização

Logística

Avisos

▶ Entrega do Projeto P2: Multilayer Perceptron adiada para o dia 25/09

Última aula

MLP em numpy



Plano de Aula

- Experimentos com RNAs
- Normas Vetoriais e Matriciais
- ► Reguralização L1
- ► Regularização L2
- Dropout



Experimentos com RNAs

O processo de treinamento de uma RNA com gradiente descendente pode gerar diferentes resultados:

	Ajuste Adequado
Erro de Validação Alto Alto	Baixo
Erro de Treinamento Alto Baixo	Baixo



Experimentos com RNAs

Classificação de imagens de gatos vs. cachorros

Assumindo o ser humano como baseline, erro de previsão ~0%

	Subajuste (alto viés)	Sobreajuste (alta variância)	Ajuste Adequado
Erro de Validação	16%	11%	1%
Erro de Treinamento	15%	1%	1%



Subajuste (alto viés)

Durante a fase de treinamento, esse é o **primeiro** problema a ser resolvido e as possíveis soluções são:

- Aumentar o tamanho (capacidade) da rede
 - Número de camadas
 - Número de neurônios por camada
- Treinar pois mais tempo (aumentar o número de épocas)
- Outras arquiteturas (e.g., convoluionais, recorrentes)



Sobreajuste (alta variância)

Durante a fase de treinamento, esse é o **segundo** problema a ser resolvido e as possíveis soluções são:

- Coletar mais dados
- Regularização
- Dutras arquiteturas (e.g., convoluionais, recorrentes)



Regularização

Simplificar modelos de aprendizado com o objetivo de reduzir sobreajuste:

- ► Regularização L2
- ► Regularização L1
- Dropout
- Treinar por menos tempo (early stopping)
- Aumentar conjunto de dados



Normas Vetoriais

Em Algebra Linear, uma **norma** é um função $\|\cdot\|: X \to \mathbb{R}^+$ que associa um vetor a um número real não-negativo com as seguintes propriedades:

Para quaisquer vetores $x, y \in X$ e $\alpha \in R$:

1.
$$\|\cdot\| \ge 0$$
 e $\|x\| = 0$ se $x = 0$

$$2. ||x + y|| \le ||x|| + ||y||$$

3.
$$||\alpha x|| = |\alpha||x||$$



Normas Vetoriais l_p

Normas l_p são um tipo especial de norma, definidas da seguinte forma:

$$||x||_p = (\sum_{i=1}^n |x_i|^p)^{\frac{1}{p}}$$

Duas normas l_p muito populares são:

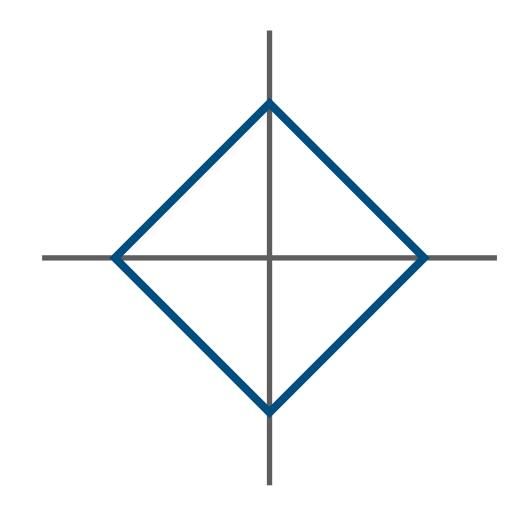
Norma
$$||x||_1 = (\sum_{i=1}^n |x_i|^1)^{\frac{1}{1}} = (\sum_{i=1}^n |x_i|)$$

Norma (Euclidiana)
$$||x||_2 = (\sum_{i=1}^n |x_i|^2)^{\frac{1}{2}} = \sqrt{(\sum_{i=1}^n |x_i|^2)}$$

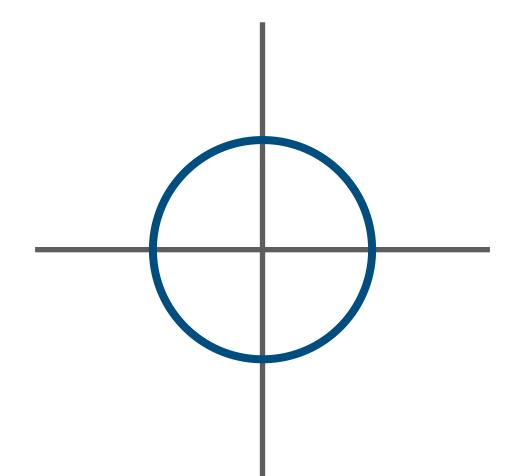


Representação Geométrica das Normas Vetoriais l^p

Círculo unitário $(x \in \mathbb{R}^2 : ||x|| = 1)$ para as normas vetoriais $||x||_1$ e $||x||_2$:



$$||x||_1 = (\sum_{i=1}^n |x_i|)$$



$$||x||_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n |x_i|^2}$$



Normas Matriciais

As normas matricais associam uma matriz a um número real não-negativo com as mesmas propriedades das normas vetoriais. As normas matriciais $\|\cdot\|_p$ tratam uma matriz $m \times n$ como um vetor com mn dimensões:

$$||A||_p = (\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^p)^{\frac{1}{p}}$$

Assim, duas $\|\cdot\|_p$ muito populares são:

Norma 1
$$||A||_1 = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$$

Norma 2 (Frobenius)
$$||A||_2 = \sqrt{(\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2)}$$



Regularização L2

A regularização L2 adiciona **o quadrado da norma** $\|\cdot\|_2$ na função de perda para penalizar RNAs com valores de pesos muito altos.

$$L(h) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n L(y^{(i)}, \hat{y}^{(i)}) + \frac{\lambda}{2n} \|W\|_2^2$$
Na regressão logística, usamos a norma vetorial ao invés da matricial!

onde λ é um híperparâmetro que controla a intensidade da penalização.



Regularização L1

A regularização L2 adiciona **a norma** $\|\cdot\|_1$ na função de perda para penalizar RNAs com valores de pesos muito altos.

$$L(h) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} L(y^{(i)}, \hat{y}^{(i)}) + \frac{\lambda}{2n} ||W||_{1}$$

Na regressão logística, usamos a norma vetorial ao invés da matricial!

onde λ é um híperparâmetro que controla a intensidade da penalização.

A regularização L1 faz com que a matriz de pesos W seja esparsa!



Efeito da Regularização L2

Atualização de pesos com regularização:

$$W^{[l]}=W^{[l]}-lpha(dW^{[l]}+rac{\lambda}{n}W^{[l]})$$
 Derivada parcial da função de erro regularizada com relação a $W^{[l]}=W^{[l]}-rac{lpha\lambda}{n}W^{[l]}-lpha dW$

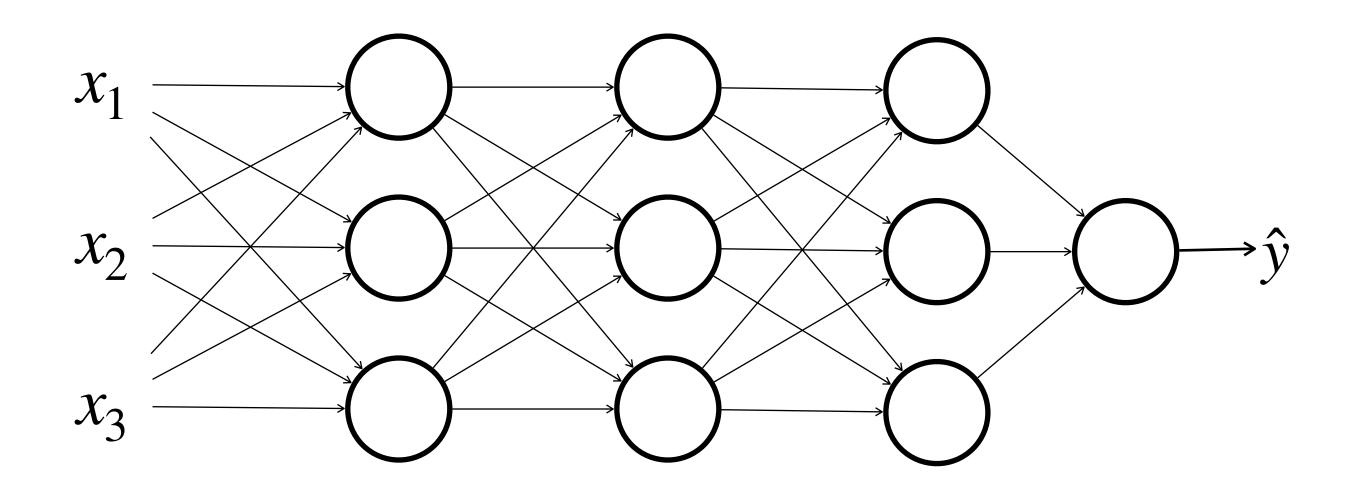
$$= (1 - \frac{\alpha \lambda}{n})W^{[l]} - \alpha dW$$

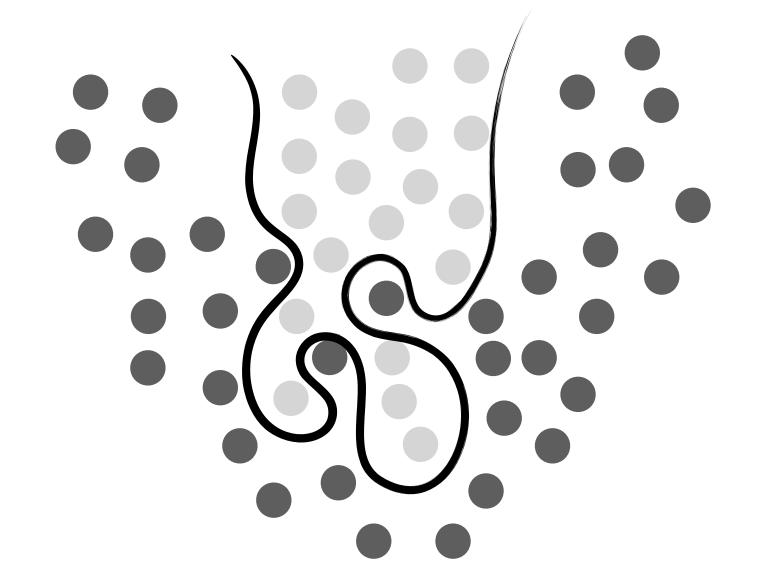
 $<1 \longrightarrow \text{A regularizações L2 reduz os valores dos pesos } W^{[l]} \text{ e por isso,} \\ \text{também é chamada de } Weight Decay.}$



Efeitos da Regularização

$$L(h) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} L(y^{(i)}, \hat{y}^{(i)}) + \frac{\lambda}{2n} ||W||_{2}^{2}$$

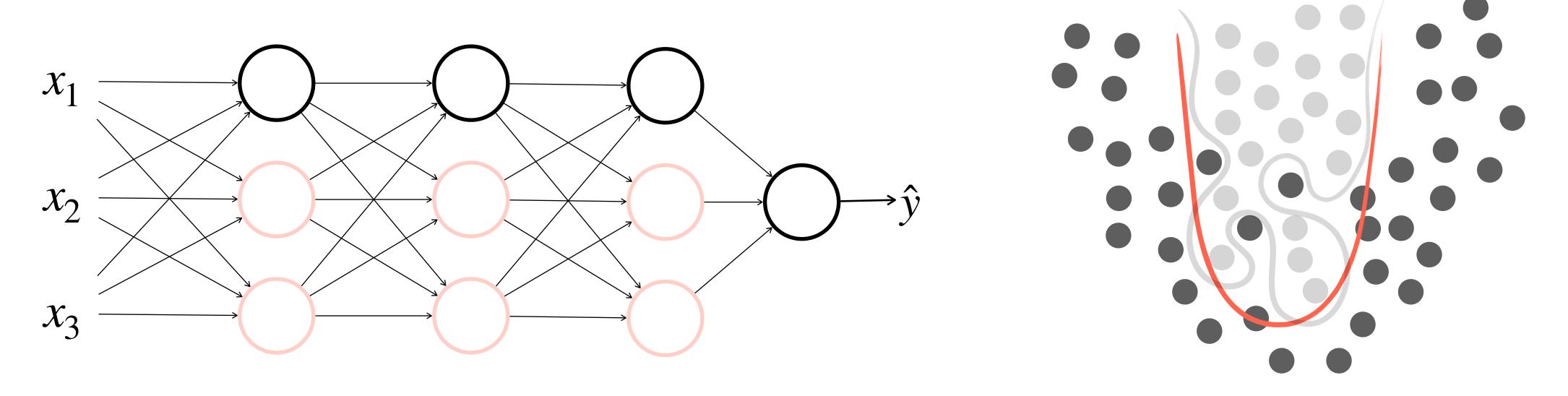






Efeitos da Regularização

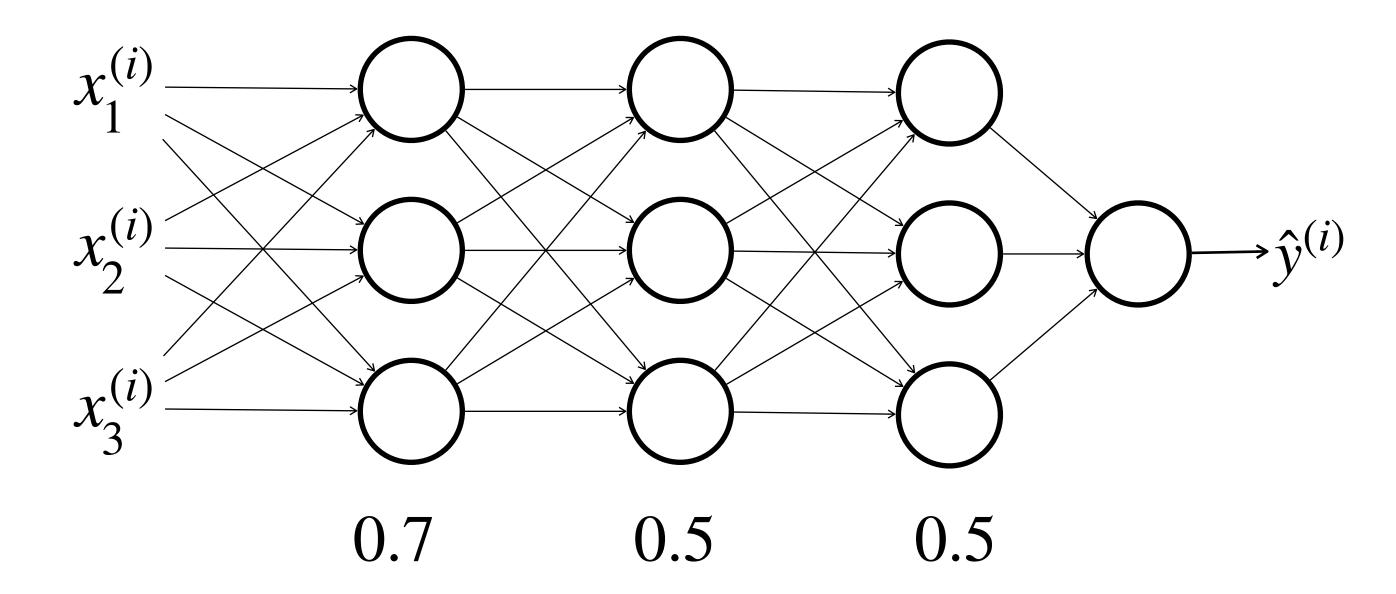
$$L(h) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} L(y^{(i)}, \hat{y}^{(i)}) + \frac{\lambda}{2n} ||W||_{2}^{2} \longrightarrow W^{[l]} \approx 0$$



Ao reduzir os pesos de alguns neurônios, a regularização simplifica a hipótese de uma RNA em tempo de treinamento, tornando a fronteira de decisão mais simples também.



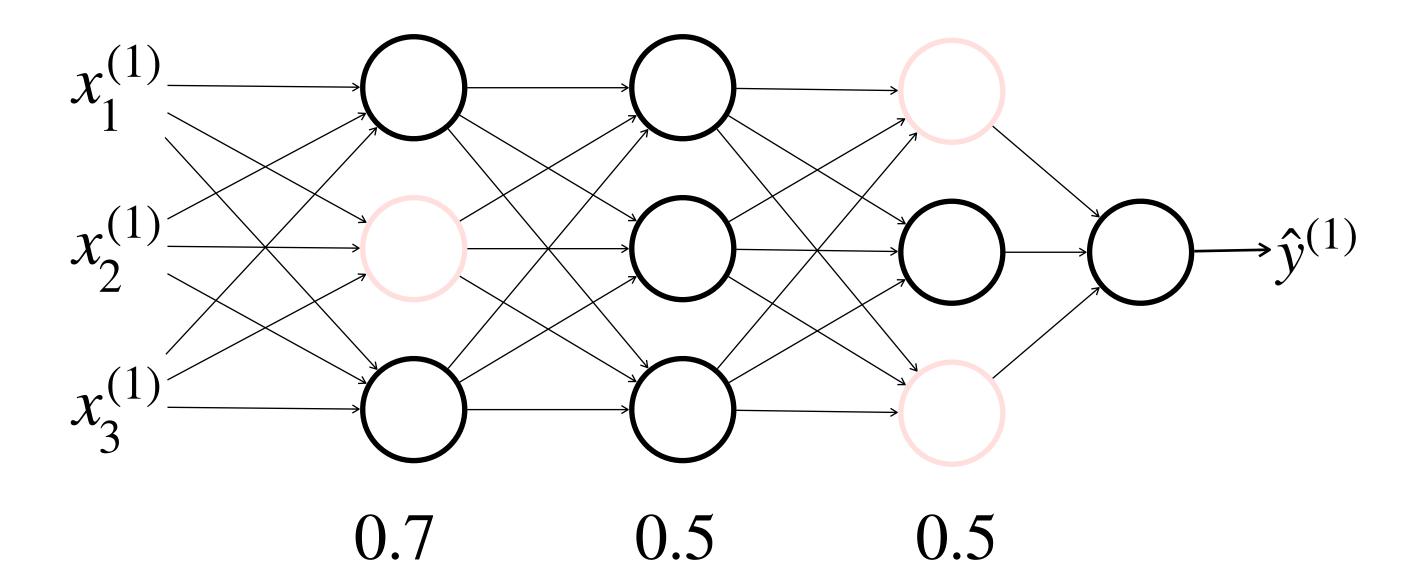
Dropout é uma técnica de regularização que desabilita neurônios aleatórios antes de calcular o erro para cada exemplo do conjunto de treinamento.



Cada camada recebe uma probabilidade de manter os neurônios naquela camada ativos antes do cálculo do erro para cada exemplo (i).

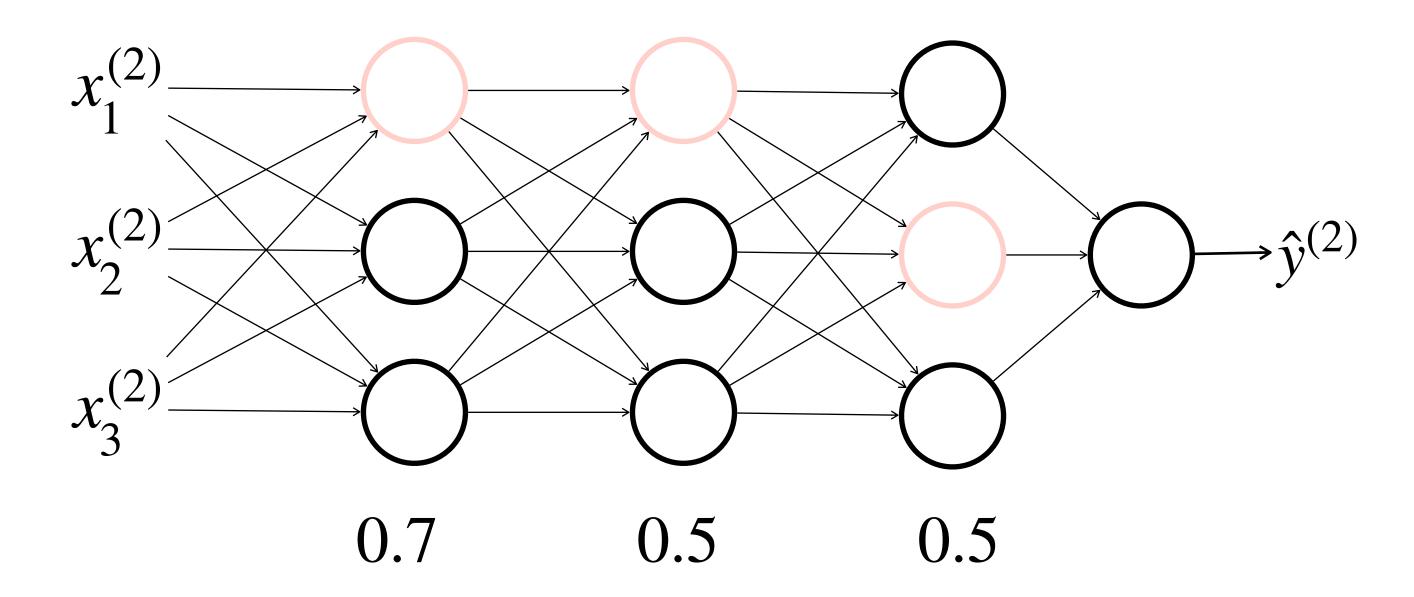


Dropout é uma técnica de regularização que desabilita neurônios aleatórios antes de calcular o erro para cada exemplo do conjunto de treinamento.



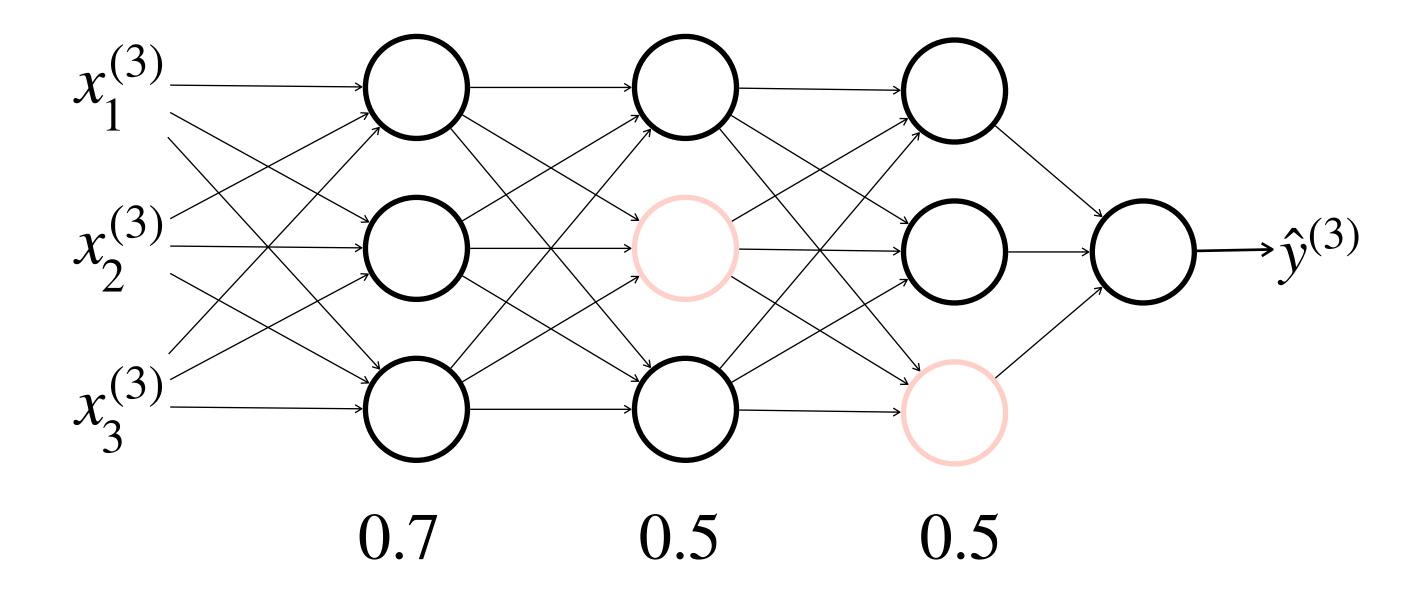


Dropout é uma técnica de regularização que desabilita neurônios aleatórios antes de calcular o erro para cada exemplo do conjunto de treinamento.





Dropout é uma técnica de regularização que desabilita neurônios aleatórios antes de calcular o erro para cada exemplo do conjunto de treinamento.



Uma configuração de RNA diferente é treinada para cada exemplo (i), forçando uma distribuição de pesos entre os neurônios de uma camada de maneira mais uniforme, não em apenas uma ou poucas entradas.



Próxima aula

A10: Otimização

Algoritmos de otimização avançados: Mini-batch, Momentum, RMSProp, e Adam.

