



CURSO: BACHARELADO EM SISTEMAS DA INFORMAÇÃO

Disciplina: Sistemas Embarcados | Modalidade: Graduação

Professor: César Peña **Semestre:** 2019.2

Data de Entrega: 17/12/2019

NOTA	VALOR DA LISTA
	10.0 Pontos

Aluno(a):

LISTA DE EXERCÍCIOS N. 4

Para um teste de comunicação com três bases móveis (MB1, MB2 e MB3) é usado um tapete xadrez como mostrado na Fig. 1. As três bases são dispostas como indicado no carpete e com movimentos indicados pelos vetores V_1 , V_2 e V_3 , com ângulos θ_1 =0°, θ_2 =-120° e θ_3 =+120°, respectivamente. O movimento de cada MB é descrito pelas coordenadas (x_i, y_i) e as seguintes equações:

$$x_{i,k+1} = x_{i,k} + \Delta_i x$$

$$y_{i,k+1} = y_{i,k} + \Delta_i y,$$

para $k=0,1,2,\ldots$ (índice para cada iteração); i=1,2,3 (índice para cada MB) e

$$\Delta_{i}x = \frac{1}{2}\cos^{2}\theta_{i} \left(N_{i,k+1}^{2} - N_{i,k}^{2}\right)$$

$$\Delta_{i} y = \frac{1}{2} \sin^{2} \theta_{i} \left(N_{i,k+1}^{2} - N_{i,k}^{2} \right),$$

sendo $N_{i,0}=0$, para i=1,2,3 e $N_{1,1}=1$, $N_{2,1}=1.5$, $N_{3,1}=0.75$. Os valores de $N_{i,k+1}$ para k>0 são descritos pela seguinte equação (para i=1,2,3):

$$N_{i,k+1} = 1.07(k+1).$$

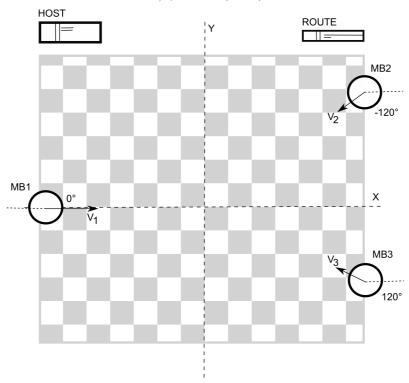


Figura 1: Teste de comunicação.

Cada MB possui um processo encarregado de executar duas tarefas (Task1, Task2) relacionadas com a i) comunicação com o HOST e ii) calculo da posição atual (x_i, y_i) , respectivamente. Cada uma das tarefas deve ser executada em um





intervalo de tempo [0, T] que se subdivide em três partes (pode ser equivalente a três iterações do processo local atribuído), cada uma com 33.3% de probabilidade de acontecer Task1 ou Task2, ou seja, pelo menos uma dessas partes deve ser usada pela Task1 ou Task2 (veja exemplos da Fig. 2).

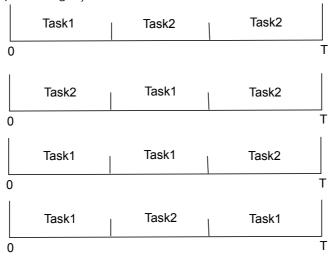


Figura 2: Exemplos de execução para Task1 e Task2.

Cada MB, por meio da Task2, irá enviar as informações de posição (x_i, y_i) para o HOST. O HOST pela sua vez ira determinar se a posição das MB estão muito próximas ao ponto de produzir uma colisão. O critério usado para detectar uma colisão será que a distância euclidiana entre duas posições, associadas a duas MB, seja igual o inferior a 1. Pode acontecer das três MB terem distâncias euclidianas inferiores a 1 entre elas, revisando par a par.

Considere as informações anteriores para realizar as seguintes atividades:

- 1. (3.0 pts) Elabore os algoritmos associados à implementação de cada MB. A MB1 e a MB3 deverão ser modeladas como guest locais enquanto a MB2 deve ser modelada como guest TCP/IP usando QEMU, baseado no kernel-qemu-3.10.25-wheezy. Cada MB deverá apresentar no terminal, para cada iteração, uma impressão em tela do intervalo de tempo [0,T] que se subdivide em três partes, imprimindo em tela a posição (x_i,y_i) quando é executada a Task2 e a mensagem enviada para host quando é executada a Task1. (Sugestão: Use o QEMU na sua versão gráfica por meio do comando \$startx)
- 2. **(3.0 pts)** O HOST deverá receber todas as mensagens enviadas pelas MBs e imprimir em tela com a seguinte formatação:

```
MB1: x1, y1
MB2: x2, y2
MB3: x3, y3
MB1: x1, y1
MB2: x2, y2
.
```

Quando o HOST detetar uma violação no critério de colisão definido anteriormente deverá imprimir em tela uma mensagem como a seguinte:

```
MB1: x1, y1
MB2: x2, y2
MB3: x3, y3
MB1: x1, y1
MB2: x2, y2
.
```

Colisão iminente!...

Quando uma colisão seja detectada o HOST deve fechar a comunicação. Na sequência cada um das MB deve finalizar a conexão com o HOST.





3. (4.0 pts) Acrescente mais uma MB sobre o extremo superior do tapete xadrez com centro no eixo Y e vetor V_4 com ângulo -90°. Esta MB será representada por um guest local, configure $N_{4,1}$ com um valor tal que esta MB seja a ultima em chegar em um possível colisão. E só quando ela apresentar uma colisão o HOST deve finalizar a comunicação, assim como cada uma das MBs.