

Universidade federal São João Del Rei

Campus: Tancredo de Almeida Neves

Departamento de Ciência da Computação

Sistema Operacional

**Trabalho Sistemas Operacionais:  
GERENCIADOR DE PROCESSOS**

Alunos:

Alex de Andrade Soares, 182050080

Lucas Rômulo de Souza Resende, 172050036

Sidney de O. Felipe Júnior, 172050095

Professor: Rafael Sachetto

Fevereiro

2021

$z$

# Conteúdo

<b>1</b>	<b>Introdução</b>	<b>1</b>
<b>2</b>	<b>Metodologia</b>	<b>1</b>
<b>3</b>	<b>Desenvolvimento</b>	<b>2</b>
3.1	O Processo Commander . . . . .	2
3.2	O Processo Simulado . . . . .	3
3.3	O Process Manager ( <i>PM</i> ) . . . . .	3
3.3.1	A Criação de um processo . . . . .	4
3.3.2	Troca de Imagem . . . . .	4
3.3.3	Troca de Contexto . . . . .	4
3.3.4	Transição de Estado . . . . .	4
3.3.5	Escalonamento . . . . .	4
3.4	O Reporter . . . . .	5
3.5	Estruturas . . . . .	5
3.5.1	Manager . . . . .	5
3.5.2	Process . . . . .	6
3.6	Funções . . . . .	7
3.6.1	Commander . . . . .	8
3.6.2	Manager . . . . .	8
3.6.3	Process . . . . .	9
3.6.4	Manager-TAD . . . . .	9
3.6.5	Reporter . . . . .	12
3.7	Análise de Dados . . . . .	13
3.8	programa 0 . . . . .	13
3.9	programa 1 . . . . .	13
3.10	programa 2 . . . . .	13
3.11	programa 3 . . . . .	14
3.12	programa 4 . . . . .	14
<b>4</b>	<b>Conclusão</b>	<b>23</b>
<b>5</b>	<b>Bibliografia</b>	<b>24</b>

# 1 Introdução

Um dos conceitos fundamentais do sistema operacional moderno é o *gerenciamento de processos*, nele as prioridades de processos em execução são definidas.

Levando em consideração a quantidade de processo e as prioridades deles, a função principal do gerenciador de processos é a execução daquele processo no processador (CPU ou GPU) de forma mais adequada aquela situação atual.

Esse trabalho foi proposto para servir de simulador de um gerenciador de processos, com o objetivo de implementar as seguintes objetivos:

- 3 tipos de processos : Commander, process manager e report
- 5 funções Principais do Gerenciamento:
  - Criação de Processo
  - Substituição do processo atual por outro processo
  - Transição de estados de um processo,
  - escalonamento
  - troca de contexto.
- 4 tipo de chamada de sistema do Linux:
  - `fork()` , no qual cria uma cópia do processo em execução;
  - `wait()` , na qual espera o processo filho terminar a execução;
  - `pipe()` , ele envia uma variável para o processo filho ou algum outro processo;
  - `sleep()`, tem o processo ficar "parado", por uma quantidade de segundos solicitado.

# 2 Metodologia

A simulação do gerenciador de processos se consiste nos processos principais: *Commander*, *Process Manager* e o *Reporter*, o início da simulação é feita pelo processo Manager.

Essa simulação para ser feita foi preciso somente de um editor de texto e o sistema operacional Linux. sendo assim: Para a execução do simulador pelo

terminal,

**Caminhe ate o diretório do trabalho**

```
$ cd caminho_do_sistema/ProcessManager/
```

**Para Compilar o programa**

```
$ make
```

```
$ make install
```

**Para Executar o simulador do gerenciador de processos**

```
$ cd caminho_do_sistema/ProcessManager/bin
```

```
$ ./process_manager
```

**Para Limpar os arquivos .o da pasta**

```
$ make clean
```

## 3 Desenvolvimento

O programa consiste em dois elementos principais: o processo commander e o processo manager, a execução do simulador é iniciada pelo processo commander, e o controle dos processos simulados é feito pelo processo manager e reporter. Com isso iremos fazer uma rápida revisão das próximas funções implementadas e futuramente mostrando sua funcionalidade com um maior detalhamento

### 3.1 O Processo Commander

O processo commander primeiramente cria um pipe e depois um processo do tipo process manager. Ele então lê os comandos repetidamente (1 por segundo) da entrada padrão e os passa para process manager através do pipe. Existem 4 tipos de comandos:

- **Q** : Fim de uma unidade de tempo.

- **U** : Desbloqueie o primeiro processo simulado que está na fila de bloqueados.
- **P** : Imprima o estado atual do sistema.
- **T** : Imprima o tempo de retorno médio e finalize o simulador.

No Commander é usada as chamadas do sistema *Fork()*, *wait()*, *pipe()*, *sleep()* (1 tópico 3)

### 3.2 O Processo Simulado

Cada processo simulado consiste em um programa que manipula o valor de um única variável inteira. Sendo assim, o estado de um processo simulado em um instante de tempo consiste no valor da sua variável inteira e o valor de seu contador de programa. Um processo simulado é formado por uma sequência de instruções. Existem 7 tipos de instruções:

- **S** : n: Atualiza o valor da variável inteira para n.
- **A** : n: Soma n na variável inteira.
- **D** : n: Subtrai n na variável inteira.
- **B** : Bloqueia o processo simulado.
- **E** : Termina o processo simulado.
- **F** : n: Cria um novo processo simulado. O novo processo é uma cópia exata do pai. O novo processo executada instrução imediatamente após a instrução **F**, enquanto o pai continua n instrução após **F**.
- **R** : nome do arquivo: Substitui o programa do processo simulado com o programa no arquivo nome do arquivo, e atualiza o valor do contador de programa para a primeira instrução do novo programa.

### 3.3 O Process Manager (*PM*)

O process manager simula 5 gerenciamento de processo, o *PM* cria o primeiro processo simulado em *id* = 0. O programa para esse processo é lido de um arquivo com o nome *init*. Esse é o único processo criado por conta própria pelo **PM**. Todos os outros processos são criados em resposta a execução da instrução **F**. também temos os seguintes processos:

### 3.3.1 A Criação de um processo

Na criação de processo le-se um arquivo com as instruções, tamanho do arquivo e nome do arquivo na struct CPU e insere-a na tabela PCB.

### 3.3.2 Troca de Imagem

A substituição do processo atual por outro processo, também chamado de troca de imagem, nele substituímos o código do processo atual por um outro programa solicitado.

### 3.3.3 Troca de Contexto

A troca de contexto ocorre quando o processo simulado usa uma instrução **F** (3.2 tópico 6), nela cria-se uma cópia do processo no qual esta em execução *pai* e insere na tabela PCB, no qual começa a executar o processo filho, na qual e a copia do seu pai.

### 3.3.4 Transição de Estado

Todo processo tem 3 estados que ele transita entre eles ate ser concluído, esses estados são conhecidos como:

- **Bloqueado** : Nesta Estado, sabemos que o processo que estava em execução e nele o processo executou uma instrução B, fazendo com que sua execução seja interrompida e seu estado seja salvo na memoria e este processo seja enviado para a fila de bloqueados.
- **Em Execução** : Quando o processo chega neste estado falamos que o programa esta em execução atualmente na CPU.
- **Pronto** : Quando o processo esta pronto, ele esta em um processo no qual não esta em execução. mas pode ser escalonado a qualquer momento.

### 3.3.5 Escalonamento

O escalonamento ocorre quando se tem uma escolha de qual processo deve ser executado a partir de uma lista de processo prontos, sendo esse processo executados com uma diferenca de 2 segundo entre eles.

## 3.4 O Reporter

O reporter tem como Função imprimir na tela o estado dos processos atual na simulação

```
*****
Estado do sistema:
*****\\

TEMPO ATUAL: tempo
PROCESSO EXECUTANDO:
pid, ppid, prioridade, valor, tempo inicio, CPU usada ate agora
BLOQUEADO:
Fila processos bloqueados:
pid, ppid, prioridade, valor, tempo inicio, CPU usada ate agora
...
pid, ppid, prioridade, valor, tempo inicio, CPU usada ate agora
PROCESSOS PRONTOS:

pid, ppid, prioridade, valor, tempo inicio, CPU usada ate agora
*****
```

## 3.5 Estruturas

### 3.5.1 Manager

Tipo abstrato que armazena o estado atual do sistema

```
typedef struct process_manager_t{
    int timer;
    int next_id, next_pcb;           // pcb_table
    int next_ready, next_blocked;    // queues
    process_t* cpu;
    process_t** pcb_table;
    int* ready;
    int* blocked;
} process_manager_t;
```

- Timer: tipo inteiro que representa o tempo atual em que a CPU se encontra. Next\_id: tipo inteiro que armazena o id que o próximo processo criado receberá.
- Next\_pcb: tipo inteiro que armazena a quantidade de processos existentes na tabela de processos



- Next\_ready: tipo inteiro que armazena a quantidade de processos existente na fila de processos prontos para serem executados.
- Next\_blocked: tipo inteiro que armazena a quantidade de processos existentes na fila de processos bloqueados.
- Cpu: ponteiro do tipo process\_t que armazena o endereço do processo que está ocupando a CPU no momento.
- Pcb\_table: matriz de vetores do tipo process\_t contendo todos os processos criados durante a execução do programa.
- Ready: ponteiro do tipo inteiro que armazena o endereço que contém o primeiro ID de processo da fila de processos prontos para serem executados.
- Blocked: ponteiro do tipo inteiro que armazena o endereço que contém o primeiro ID de processo da fila de processo bloqueados.

OBS: pcb\_table, ready e blocked têm seus tamanhos limitados a quantidade máxima de processos definida pela constante PROCESS\_N.

### 3.5.2 Process

Tipo abstrato que armazena todas as instruções de um programa.

```
typedef struct instruction_t{
    char type;
    char* value;
} instruction_t;
```

- Type: char que armazena uma instrução do programa sendo executado pelo processo.
- Value: char que armazena o valor passado para a execução da instrução, caso ele exija. OBS: value tem seu tamanho limitado pela constante INSTRUCTION\_SIZE.

Tipo abstrato de dados que armazena todas as informações sobre um determinado processo.

```
typedef struct process_t{
    int id, pid, start;          // from PM
    int pc, var, cpu_usage;      // initialized 0
    int priority, priority_i;    // priority, counter to schedule
    instruction_t** instruction;
} process_t;
```

- Id: tipo inteiro que armazena o ID do processo.
- Pid: tipo inteiro que armazena o ID do processo pai
- Start: tipo inteiro que armazena o tempo de execução da CPU em que o processo foi iniciado.
- Pc: tipo inteiro que armazena o contador de programa.
- Var: Tipo inteiro que armazena o valor da variável manipulada pelo processo.
- Cpu\_usage: tipo inteiro que armazena o tempo que o processo permanece na CPU.
- Priority: tipo inteiro que armazena a prioridade que o processo tem durante sua execução.
- Priority\_i: tipo inteiro usado como contador para saber se o processo ainda possui prioridade para ser executado.
- Instruction: vetor de ponteiro do tipo `instruction_t` que armazena as instruções do programa sendo executado pelo processo.

OBS: `instruction` tem seu tamanho limitado pela quantidade máxima de instruções de um programa, definida pela constante `INSTRUCTION_N`

### 3.6 Funções

Para o funcionamento de todo o simulador de gerenciador de processos foram precisos desenvolver as funções citadas abaixo:

### 3.6.1 Commander

- Main:

Declara as variáveis utilizadas pelo processo principal, realizando em seguida a chamada do pipe para possibilitar que o processo principal compartilhe informações com o processo filho e do fork para a criação do processo filho, armazenando seu id em uma variável.

Ambas as chamadas retornam uma mensagem de erro caso não seja possível executá-las.

No processo filho, a ponta emissora do pipe é fechada e sua entrada padrão é alterada para a ponta receptora do pipe e `execv` é chamada, mudando a imagem do processo para o programa “manager”.

No processo principal a ponta receptora do pipe é fechada iniciando-se então a leitura dos comandos retornados pela função `read_command` e enviando-as para o processo filho pela ponta emissora do pipe até que seja retornado “T”, que imprime o estado atual do sistema e finaliza a execução do programa.

- Read\_Command:

Inicializa com o valor ‘ ’ uma variável do tipo char para armazenamento do comando inserido pelo usuário. Enquanto o retorno da função `verify_input` que verifica se o char é um comando aceito pelo programa for FALSE, é solicitado que seja inserido um novo comando.

A função retorna um char com um comando lido do terminal.

- Verify\_input:

Recebe como argumento uma variável do tipo char e retorna TRUE caso seja um comando aceito pelo programa, se não, retorna FALSE.

### 3.6.2 Manager

- Main:

O programa declara uma variável do tipo abstrato `process_manager_t` para armazenar o estado do sistema e inicializa o Process Manager chamando a função `initalize_process_manager`. Em seguida, lê os comandos inseridos, executa suas respectivas funções e incrementa o contador de tempo, até que seja recebido o comando “T” que imprime o estado atual do sistema e finaliza o programa.

### 3.6.3 Process

- `new_process`:

Aloca espaço na memória para um novo processo com seus valores iniciados com zero e suas instruções com as instruções retornadas pela função `new_instruction`.

A função retorna o processo.

- `set_priority`:

Recebe as instruções como argumento e retorna como prioridade a quantidade de instruções “B” o processo executa.

- `new_instrution`:

Armazena em uma variável o caminho do arquivo com as instruções do processo, aloca uma variável de tipo abstrato `instructions_t` com tamanho suficiente para, no máximo, 100 instruções.

Em seguida, a função realiza a leitura do arquivo com as instruções no caminho armazenado anteriormente para então salva-las na variável do tipo `instructions_t` e retorna-la.

- `set_var`:

Recebe como argumento um inteiro e um processo e atualiza o número armazenado no processo para o inteiro recebido.

- `add_var`:

Recebe como argumento um inteiro e um processo e soma o número armazenado no processo com o inteiro recebido.

- `dec_var`:

Recebe como argumento um inteiro e um processo e subtrai do número armazenado no processo o inteiro recebido.

### 3.6.4 Manager-TAD

- `reporter`:

Recebe o process manager como argumento e imprime o estado atual do sistema e cria um pipe para permitir a comunicação com o processo filho e um fork para iniciar outro processo.

Ambas as chamadas retornam uma mensagem de erro caso não seja possível executá-las.

No processo filho, a ponta emissora do pipe é fechada e sua entrada padrão é alterada para a ponta receptora do pipe e `execv` é chamada, mudando a imagem do processo para o programa “reporter”.

No processo pai, a ponta receptora do pipe é fechada e os valores do process manager, um sinal se a CPU está vazia ou se há algum processo sendo executado, o processo sendo executado (caso tenha), os demais processos presentes na tabela de processos e as filas de processos prontos e processos bloqueados são enviados através do pipe.

- `initialize_process_manager`:

Declara uma variável do tipo abstrato `process_manager_t` alocada na memória e inicializa a tabela de processos, a fila de processos prontos, bloqueados e os demais valores em zero.

A primeira posição da tabela de processos é preenchida com o primeiro processo, que é retornado pela função `first_process` e valor `next_pcb` que representa a quantidade de processo existentes na tabela, tem seu valor incrementado.

O primeiro processo é adicionado ao valor `cpu` que armazena o processo que está em execução no momento e o process manager é retornado.

- `first_process`:

Recebe como argumento um ID de processo, ID do pai do processo, tempo atual e o nome de um arquivo contendo instruções a serem executadas pelo processo.

Uma variável do tipo abstrato `process_t` recebe um processo retornado pela função `new_process`, atualiza os valores para seus respectivos valores recebidos como argumento e retorna o processo já atualizado.

- `new_pcb_table`:

Aloca um vetor de processos na memória e o retorna.

- `Execulte`:

Recebe o process manager como argumento e imprime uma mensagem caso não haja processo sendo executado na `cpu`, se não, imprime o ID do processo sendo executado na CPU, o a instrução sendo executada e caso necessário, o valor da instrução.

O tempo de uso da CPU é incrementado, é chamada a função que corresponde a instrução recebida e o processo é escalonado com a chamada da função `scheduler`.

- scheduler:

Recebe um processo como argumento. Caso a CPU esteja ocupada é verificado se o processo tem a prioridade para ser executado.

Se não houver mais prioridade para executar instruções, o contador de prioridade é resetado e o processo é inserido ao fim da fila de processos prontos para serem executados. Em seguida a CPU é liberada e é chamada a função `ready_to_cpu` que move o próximo processo pronto para ser executado para a CPU.

- `ready_to_cpu`:

Recebe o process manager como argumento.

Move o próximo processo da fila de processos prontos para a CPU ou altera a cpu para NULL caso não tenha processos prontos para serem executados.

- `unblock_process`:

Recebe o process manager como argumento.

Move o primeiro processo da fila de processos bloqueados para a fila de processos prontos para serem executados pela CPU.

Se o primeiro ID da fila de processos bloqueados for diferente de -1 (indicando que a fila está vazia), é verificado se a CPU está vazia, se sim, o primeiro processo da fila de bloqueados é movido para a CPU, se não, o processo é inserido na fila de processos prontos pra serem executados

- `exit_process`:

Recebe o process manager como argumento.

Busca na tabela de processos o index do processo em execução na CPU, remove o processo da memória e move os processos seguintes para preencher o espaço deixado.

Decrementa todos os índices armazenados nas filas de processo bloqueados e prontos, a partir do index que foi removido, decrementa o tamanho da tabela de processos e libera a CPU.

- `fork_process`:

Recebe um inteiro e o process manager como argumento.

Cria uma cópia do processo atual, define seus valores, incrementa no contador de programa o inteiro recebido como argumento e adiciona

o processo criado na fila de processo prontos para serem executados e na tabela de processos.

- `run_image`:

Recebe o nome de um programa e um processo como argumento.

Reseta o contador de programa e o valor da variável armazenada no processo e atualiza as instruções do processo para as instruções do programa recebido e a prioridade de execução do processo.

- `new_queue`:

Cria uma fila vazia onde as posições vazias são representadas pelo inteiro -1 e retorna um ponteiro para a fila criada

- `add_queue`:

Recebe um inteiro qualquer, um ponteiro para uma fila e o tamanho da fila como argumentos.

Adiciona o inteiro no fim da fila e atualiza o tamanho da fila.

- `move_queue`:

Recebe um ponteiro para uma fila e o seu tamanho como argumentos.

Percorre a fila, movendo os elementos uma posição à frente.

### 3.6.5 Reporter

- `main`:

Aloca uma variável do tipo abstrato `process_manager_t` e a inicializa chamando a função `get_process_manager`. Em seguida, a função imprime o estado atual do sistema e a tabela de processos.

- `get_process_manager`:

Recebe o um ponteiro para o process manager como argumento.

A função recebe pela ponta receptora do pipe, todas as informações que são passadas em `reporter()` no arquivo `manager_TAD.c`

### 3.7 Analise de Dados

Foram escritos cinco programas que estão localizados na pasta \$ *cd caminho/pasta/ProcessManager/programs* sendo eles:

#### 3.8 programa 0

```
S 50
A 32
D 32
B
D 50
F 1
R program2.txt
B
A 1
E
```

#### 3.9 programa 1

```
A 52
B
B
A 65
D 98
S 12
B
S 65
D 88
F 1
R program3.txt
B
E
```

#### 3.10 programa 2

```
S 565
B
A 78
A 98
```



F 1  
R program4.txt  
B  
D 54  
D 78  
A 2  
B  
S 3  
E

### 3.11 programa 3

A 98  
F 1  
R program4.txt  
B  
A 55  
F 1  
R program4.txt  
D 22  
S 58  
A 1  
B  
D 96  
E

### 3.12 programa 4

D 23  
B  
A 58  
D 65  
S 12  
B  
D 65  
A 28  
S 99  
D 21  
B  
D 53  
A 2

E

Dados os programas acima fizemos alguns testes no simulador, lembrando que cada interrupção tem o tempo de 1s para o próximo passo, temos a seguir os dados obtidos na execução do simulador:

```
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:    0
|pid    |ppid    |prior. |var    |start  |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|0       |0         |2      |0      |0      |0
|BLOCKED PROCESSES:
|READY PROCESSES:
q
_/_> pid 0: S 1000
q
_/_> pid 0: A 19
q
_/_> pid 0: A 20
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:    4
|pid    |ppid    |prior. |var    |start  |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|0       |0         |2      |1039   |0      |3
|BLOCKED PROCESSES:
|READY PROCESSES:
q
_/_> pid 0: D 23
q
_/_> pid 0: A 55
p
*****
                        Sys status:
*****
```

```

TIME RUNNING: 7
|pid    |ppid    |prior. |var     |start   |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|0       |0        |2       |1071    |0        |5
|BLOCKED PROCESSES:
|READY PROCESSES:
q
_>/> pid 0: F 1 --> HOUE UMA TROCA DE CONTEXTO
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING: 9
|pid    |ppid    |prior. |var     |start   |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|1       |0        |2       |1071    |8        |0
|BLOCKED PROCESSES:
|READY PROCESSES:
|0       |0        |2       |1071    |0        |6
q
_>/> pid 1: R program0.txt
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING: 11
|pid    |ppid    |prior. |var     |start   |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|1       |0        |2       |0        |8        |1
|BLOCKED PROCESSES:
|READY PROCESSES:
|0       |0        |2       |1071    |0        |6
q
_>/> pid 1: S 50
q
_>/> pid 1: A 32
q
_>/> pid 0: A 343
q
_>/> pid 0: B --> HOUE UM BLOQUEIO DO PROCESSO
p

```

```

*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:  16
|pid    |ppid   |prior. |var     |start  |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|1       |0       |2       |82      |8       |3
|BLOCKED PROCESSES:
|0       |0       |1       |1414    |0       |8
|READY PROCESSES:
q
_/_> pid 1: D 32
q
_/_> pid 1: B --> HOUVE UM BLOQUEIO DO PROCESSO
q
_/_> Theres no process running now.
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:  20
|pid    |ppid   |prior. |var     |start  |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|BLOCKED PROCESSES:
|0       |0       |1       |1414    |0       |8
|1       |0       |1       |50      |8       |5
|READY PROCESSES:
u
_/_> pid 0 unblocked.
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:  22
|pid    |ppid   |prior. |var     |start  |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|0       |0       |1       |1414    |0       |8
|BLOCKED PROCESSES:
|1       |0       |1       |50      |8       |5
|READY PROCESSES:
u

```

```

_/_> pid 1 unblocked.
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:    24
|pid    |ppid    |prior. |var      |start   |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|0       |0        |1      |1414     |0       |8
|BLOCKED PROCESSES:
|READY PROCESSES:
|1       |0        |1      |50       |8       |5
q
_/_> pid 0: S 23
q
_/_> pid 0: B --> HOUE UM BLOQUEIO DO PROCESSO
q
_/_> pid 1: D 50
q
_/_> pid 1: F 1 --> HOUE UMA TROCA DE CONTEXTO
q
_/_> pid 2: R program2.txt
q
_/_> pid 2: S 565
q
_/_> pid 2: B --> HOUE UM BLOQUEIO DO PROCESSO
q
_/_> pid 1: B --> HOUE UM BLOQUEIO DO PROCESSO
q
_/_> Theres no process running now.
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:    34
|pid    |ppid    |prior. |var      |start   |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|BLOCKED PROCESSES:
|0       |0        |0      |23       |0       |10
|2       |1        |2      |565      |28      |3
|1       |0        |0      |0        |8       |8

```

```
|READY PROCESSES:
u
_/_> pid 0 unblocked.
u
_/_> pid 2 unblocked.
u
_/_> pid 1 unblocked.
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:   38
|pid   |ppid   |prior. |var     |start   |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|0      |0       |0       |23      |0       |10
|BLOCKED PROCESSES:
|READY PROCESSES:
|2      |1       |2       |565     |28      |3
|1      |0       |0       |0       |8       |8
q
_/_> pid 0: E
q
_/_> pid 2: A 78
q
_/_> pid 2: A 98
q
_/_> pid 2: F 1 --> HOUVE UMA TROCA DE CONTEXTO
q
_/_> pid 1: A 1
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:   44
|pid   |ppid   |prior. |var     |start   |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|3      |2       |2       |741     |42      |0
|BLOCKED PROCESSES:
|READY PROCESSES:
|2      |1       |2       |741     |28      |6
|1      |0       |0       |1       |8       |9
```

```

q
_> pid 3: R program4.txt
q
_> pid 3: D 23
q
_> pid 3: B --> HOUVE UM BLOQUEIO DO PROCESSO
q
_> pid 2: B --> HOUVE UM BLOQUEIO DO PROCESSO
q
_> pid 1: E
q
_> Theres no process running now.
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:  51
|pid    |ppid   |prior. |var     |start  |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|BLOCKED PROCESSES:
|3       |2       |2       |-23     |42     |3
|2       |1       |1       |741     |28     |7
|READY PROCESSES:
q
_> Theres no process running now.
u
_> pid 3 unblocked.
u
_> pid 2 unblocked.
u
_> No process to unblock.
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:  56
|pid    |ppid   |prior. |var     |start  |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|3       |2       |2       |-23     |42     |3
|BLOCKED PROCESSES:
|READY PROCESSES:

```

```

|2      |1      |1      |741      |28      |7
q
_/_> pid 3: A 58
q
_/_> pid 3: D 65
q
_/_> pid 3: S 12
q
_/_> pid 2: D 54
q
_/_> pid 2: D 78
q
_/_> pid 3: B --> HOUVE UM BLOQUEIO DO PROCESSO
q
_/_> pid 2: A 2
q
_/_> pid 2: B --> HOUVE UM BLOQUEIO DO PROCESSO
q
_/_> Theres no process running now.
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:    66
|pid   |ppid   |prior. |var     |start   |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|BLOCKED PROCESSES:
|3      |2      |1      |12      |42      |7
|2      |1      |0      |611     |28      |11
|READY PROCESSES:
u
_/_> pid 3 unblocked.
u
_/_> pid 2 unblocked.
u
_/_> No process to unblock.
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:    70

```



pid	ppid	prior.	var	start	cpu_usage
RUNNING PROCESS:					
3	2	1	12	42	7
BLOCKED PROCESSES:					
READY PROCESSES:					
2	1	0	611	28	11

q  
\_./> pid 3: D 65  
q  
\_./> pid 3: A 28  
q  
\_./> pid 2: S 3  
q  
\_./> pid 3: S 99  
q  
\_./> pid 3: D 21  
q  
\_./> pid 2: E  
q  
\_./> pid 3: B --> HOUE UM BLOQUEIO DO PROCESSO  
q  
\_./> Theres no process running now.  
p  
\*\*\*\*\*  
Sys status:  
\*\*\*\*\*  
TIME RUNNING: 79  
|pid |ppid |prior. |var |start |cpu\_usage  
|RUNNING PROCESS:  
|BLOCKED PROCESSES:  
|3 |2 |0 |78 |42 |12  
|READY PROCESSES:  
u  
\_./> pid 3 unblocked.  
q  
\_./> pid 3: D 53  
q  
\_./> pid 3: A 2  
q  
\_./> pid 3: E  
q

```

_/_> Theres no process running now.
p
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:    85
|pid    |ppid    |prior. |var      |start  |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|BLOCKED PROCESSES:
|READY PROCESSES:
t
*****
                        Sys status:
*****
TIME RUNNING:    86
|pid    |ppid    |prior. |var      |start  |cpu_usage
|RUNNING PROCESS:
|BLOCKED PROCESSES:
|READY PROCESSES:

```

## 4 Conclusão

O objetivo deste trabalho foi construir um algoritmo de gerenciamento de processos, porém houve etapas que a implementação na linguagem C, ficou confusa e um pouco complexa de ser resolvido mas no decorrer do desenvolvimento conseguimos atingir o objetivo e fazer um simulador de gerenciamento de processo, com isso nos possibilitando fazer uma análise critica de todo comportamento do simulador. Portanto, este trabalho abre uma oportunidade de simular e compreender os processos executados no Linux

## 5 Bibliografia

@URL readv(2) — Linux manual page, author = Michael Kerrisk, year = 2020, month = dec, crossref = <https://man7.org/linux/man-pages/man2/readv.2.html>

@URL C library function - atoi(), author = Tutorialspoint, crossref = [https://www.tutorialspoint.com/c\\_standard\\_library/c\\_function\\_atoi.htm](https://www.tutorialspoint.com/c_standard_library/c_function_atoi.htm)

@BOOK Sistemas Operacionais – Projeto e Implementação, author = Andrew S. Tanenbaum e Albert S. Woodhull, title = Sistemas Operacionais – Projeto e Implementação, publisher = Editora Bookman, year = 2006, edition = third