

Distribuição de Energia Elétrica Modelagem de cargas

Prof. Lucas S Melo

Junho de 2017

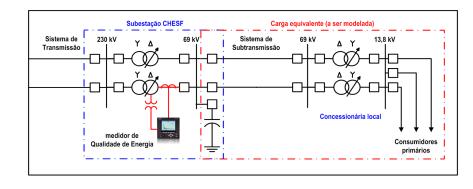
O termo carga pode assumir diferentes significados, dependendo do contexto em que é empregado. Agumas definições são:

- Um equipamento coectado ao sistema de potêcia que consome energia;
- A energia total consumida por todos os equipamentos conectados ao sistema de potência;
- Uma porção do sistema que não é representada detalhadamente, mas é tratada como se fosse um único elemento consumidor de potência, conectado a um barramento.

Em especial, a última definição estabelece que, uma vez escolhido um barramento de carga, tudo que estiver conectado a jusante deste barramento está agregado num um equivalente, classificado como carga;

A carga é então medida em termos da potência consumida por este equivalente.

A tensão elétrica medida no barramento de carga é definida como a variável de perturbação do fenômeno, ou a variável de entrada do modelo.



A carga "vista" a jusante do medidor de qualidade de energia inclui:

- os bancos de capacitores para compensação de potência reativa;
- linhas do sistema de subtransmissão;
- alimentadores de distribuição primária e secundária;
- transformadores; e
- qualquer equipamento conectado a esta rede.

Tipicamente as cargas são especificadas pelo seu consumo de:

- Potência ativa e potência reativa;
- Potência ativa e fator de potência;
- Potência aparente e fator de potência.

Para sabermos qual o consumo de potência da carga é necessário sabermos em que tensão a carga está conectada, essa informação geralmente só é conhecida na barra da subestação, e assim não é possível sabermos a corrente solicitada pela carga e portanto a tensão também é desconhecida.

$$S_{3\varphi} = \sqrt{3} \cdot V_l \cdot I_l \tag{1}$$

Por isso é necessário fazer uso de técnicas iterativas para que sejam encontradas as correntes solicitadas e as tensões de conexão das cargas.

As cargas em um alimentador podem ser modeladas, quanto ao tipo de ligação, como:

- Conectadas em Y;
- Conectadas em delta;
- Bifásicas;
- Monofasicas.

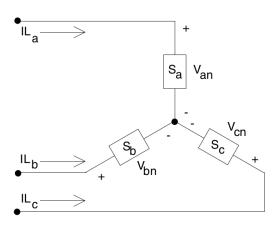
Níveis de desbalanceamento também podem ser adotados e podem ser consideradas cargas com as características de:

- Potência constante;
- Corrente constante;
- Impedâcnia constante;
- Combinações de qualquer uma dessas.

Os modelos de cargas serão utilizados nas análises de fluxo de carga;

Ao realizarmos o estudo de fluxo de carga as tensões em que as cargas estão conectadas ficarão definidas;

Para quaisquer dos tipos de cargas o cálculo das correntes será necessário, o que será feito a partir de agora.



Para cargas conectadas em Y:

fase a
$$|S_a|/\underline{\theta_a} = P_a + jQ_a$$
 $|V_{an}|/\underline{\delta_a}$
fase b $|S_b|/\underline{\theta_b} = P_b + jQ_b$ $|V_{bn}|/\underline{\delta_b}$
fase c $|S_c|/\underline{\theta_c} = P_c + jQ_c$ $|V_{cn}|/\underline{\delta_c}$

Para cargas com potência constante:

$$I_a = \left(\frac{S_a}{V_{an}}\right)^* = \frac{|S_a|}{|V_{an}|} / \delta_a - \theta_a = |I_a| / \alpha_a$$
 (2)

$$I_b = \left(\frac{S_b}{V_{bn}}\right)^* = \frac{|S_b|}{|V_{bn}|} / \delta_b - \theta_b = |I_b| / \alpha_b$$
 (3)

$$I_c = \left(\frac{S_c}{V_{cn}}\right)^* = \frac{|S_c|}{|V_{cn}|} / \delta_c - \theta_c = |I_c| / \alpha_c$$
 (4)

Para este modelo **as tensões irão variar** durante cada iteração do algoritmo de fluxo de carga, até que seja alcançada a convergência.

Para cargas consideradas como impedâcia constante:

$$Z_{a} = \frac{|V_{an}|^{2}}{S_{a}^{*}} = \frac{|V_{an}|^{2}}{|S_{a}|} / \underline{\theta_{a}} = |Z_{a}| / \underline{\theta_{a}}$$
 (5)

$$Z_{b} = \frac{|V_{bn}|^{2}}{S_{b}^{*}} = \frac{|V_{bn}|^{2}}{|S_{b}|} \underline{/\theta_{b}} = |Z_{b}| \underline{/\theta_{b}}$$
 (6)

$$Z_{c} = \frac{|V_{cn}|^{2}}{S_{c}^{*}} = \frac{|V_{cn}|^{2}}{|S_{c}|} / \theta_{c} = |Z_{c}| / \theta_{c}$$
 (7)

Calculando as correntes teremos:

$$I_a = \frac{V_{an}}{Z_a} = \frac{|V_{an}|}{|Z_a|} / \delta_a - \theta_a = |I_a| / \alpha_a$$
 (8)

$$I_b = \frac{V_{bn}}{Z_b} = \frac{|V_{bn}|}{|Z_b|} / \delta_b - \theta_b = |I_b| / \alpha_b$$
(9)

$$I_c = \frac{V_{cn}}{Z_c} = \frac{|V_{cn}|}{|Z_c|} / \delta_c - \theta_c = |I_c| / \alpha_c$$
 (10)

Para este modelo as **tensões irão variar** durante cada iteração do algoritmo de fluxo de carga, **mas as impedâncias calculadas nas equações 5, 6 e 7 permanecem constantes**.

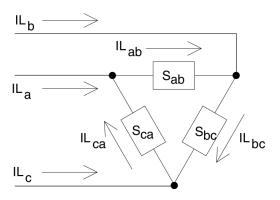
Para cargas consideradas corrente constante:

$$I_a = |I_a|/\delta_a - \theta_a \tag{11}$$

$$I_b = |I_b| / \delta_b - \theta_b \tag{12}$$

$$I_c = |I_c| / \delta_c - \theta_c \tag{13}$$

Em que I_{abc} é calculado de acordo com com as equações 2, 3 e 4 e permanece constante durante o cálculo do fluxo de carga, alterando-se somente o ângulo da tensão δ .



Para cargas conectadas em delta, tem-se:

fase ab
$$|S_{ab}| \underline{/\theta_{ab}} = P_{ab} + jQ_{ab}$$
 $|V_{ab}| \underline{/\delta_a}$
fase bc $|S_{bc}| \underline{/\theta_{bc}} = P_{bc} + jQ_{bc}$ $|V_{bc}| \underline{/\delta_{bc}}$
fase ca $|S_{ca}| \underline{/\theta_{ca}} = P_{ca} + jQ_{ca}$ $|V_{ca}| \underline{/\delta_{ca}}$

Para cargas com potência constante:

$$I_{ab} = \left(\frac{S_{ab}}{V_{ab}}\right)^* = \frac{|S_{ab}|}{|V_{ab}|} \underline{\delta_{ab} - \theta_{ab}} = |I_{ab}| \underline{\alpha_{ab}}$$
(14)

$$I_{bc} = \left(\frac{S_{bc}}{V_{bc}}\right)^* = \frac{|S_{bc}|}{|V_{bc}|} \underline{/\delta_{bc} - \theta_{bc}} = |I_{bc}| \underline{/\alpha_{bc}}$$
(15)

$$I_{ca} = \left(\frac{S_{ca}}{V_{ca}}\right)^* = \frac{|S_{ca}|}{|V_{ca}|} / \frac{\delta_{ca} - \theta_{ca}}{\delta_{ca}} = |I_{ca}| / \frac{\alpha_{ca}}{\delta_{ca}}$$
(16)

Para este modelo **as tensões irão variar** durante cada iteração do algoritmo de fluxo de carga, até que seja alcançada a convergência.

Para cargas consideradas como impedâcia constante:

$$Z_{ab} = \frac{|V_{ab}|^2}{S_{ab}^*} = \frac{|V_{ab}|^2}{|S_{ab}|} / \underline{\theta_{ab}} = |Z_{ab}| / \underline{\theta_{ab}}$$
(17)

$$Z_{bc} = \frac{|V_{bc}|^2}{S_{bc}^*} = \frac{|V_{bc}|^2}{|S_{bc}|} / \theta_{bc} = |Z_{bc}| / \theta_{bc}$$
 (18)

$$Z_{ca} = \frac{|V_{ca}|^2}{S_{ca}^*} = \frac{|V_{ca}|^2}{|S_{ca}|} / \frac{\theta_{ca}}{\theta_{ca}} = |Z_{ca}| / \frac{\theta_{ca}}{\theta_{ca}}$$
(19)

Calculando as correntes teremos:

$$I_{ab} = \frac{V_{ab}}{Z_{ab}} = \frac{|V_{ab}|}{|Z_{ab}|} / \delta_{ab} - \theta_{ab} = |I_{ab}| / \alpha_{ab}$$
 (20)

$$I_{bc} = \frac{V_{bc}}{Z_{bc}} = \frac{|V_{bc}|}{|Z_{bc}|} / \delta_{bc} - \theta_{bc} = |I_{bc}| / \alpha_{bc}$$
 (21)

$$I_{ca} = \frac{V_{ca}}{Z_{ca}} = \frac{|V_{ca}|}{|Z_{ca}|} / \delta_{ca} - \theta_{ca} = |I_{ca}| / \alpha_{ca}$$
 (22)

Para este modelo as **tensões irão variar** durante cada iteração do algoritmo de fluxo de carga, **mas as impedâncias calculadas nas equações 17, 18 e 19 permanecem constantes**.

Para cargas consideradas corrente constante:

$$I_{ab} = |I_{ab}|/\delta_{ab} - \theta_{ab} \tag{23}$$

$$I_{bc} = |I_{bc}| / \delta_{bc} - \theta_{bc} \tag{24}$$

$$I_{ca} = |I_{ca}| / \delta_{ca} - \theta_{ca}$$
 (25)

Em que I_{abc} é calculado de acordo com com as equações 14, 15 e 16 e permanece constante durante o cálculo do fluxo de carga, alterando-se somente o ângulo da tensão δ .

Como deve ter ficado claro nas equações desenvolvidas anteriormente, as correntes encontradas são correntes de fase. Para os cálculos de solicitação elétrica da subestação e perdas e queda de tensão nas linhas é preciso encontrar as conrrentes de linha do sistema.

Isso é feito por meio da seguinte equação:

$$\begin{bmatrix} I_a \\ I_b \\ I_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} I_{ab} \\ I_{bc} \\ I_{ca} \end{bmatrix}$$
(26)

Cargas monofásicas

Cargas bifásicas ou monofásicas são representadas considerando as **correntes das fases que não estão conectadas como** *zero*.

As correntes das demais fases são calculadas levando em consideração o mesmo equacionamento apresentado anterirormente.

No modelo ZIP, para uma carga modelada como impedância constante:

$$P(t) = P_0 \cdot \left(\frac{V(t)}{V_0}\right)^2 \tag{27}$$

$$Q(t) = Q_0 \cdot \left(\frac{V(t)}{V_0}\right)^2 \tag{28}$$

No modelo ZIP, para uma carga modelada como corrente constante:

$$P(t) = P_0 \cdot \left(\frac{V(t)}{V_0}\right) \tag{29}$$

$$Q(t) = Q_0 \cdot \left(\frac{V(t)}{V_0}\right) \tag{30}$$

No modelo ZIP, para uma carga modelada como potência constante:

$$P(t) = P_0 \tag{31}$$

$$Q(t) = Q_0 \tag{32}$$

Dessa forma uma carga pode ser modelada como parcelas de cada uma das características de cargas:

$$P(t) = P_0 \cdot \left[\alpha \cdot \left(\frac{V(t)}{V_0} \right)^2 + \beta \cdot \left(\frac{V(t)}{V_0} \right) + \gamma \right]$$
 (33)

$$Q(t) = Q_0 \cdot \left[\alpha \cdot \left(\frac{V(t)}{V_0} \right)^2 + \beta \cdot \left(\frac{V(t)}{V_0} \right) + \gamma \right]$$
 (34)

 $Com \alpha + \beta + \gamma = 1$

As tabela abaixo mostra algumas aproximações de cargas a serem adotadas:

Componentes de Carga	Comportamento x Variações na Tensão	
Lâmpadas Incandescentes, Aquecedores e Resistores	Potência ativa varia somente com a tensão	
Motores de Indução	As potências ativa e reativa variam com a tensão	
Lâmpadas de Descarga	Ambas as potências não variam com tensão	
Conversores	Apenas a potência reativa varia com a tensão	
Fornos Elétricos	Somente a potência ativa varia com a tensão	

Tipo de alimentador	Potência Const. %	Impedância Const. %
Residencial e comercial (pico do verão)	67	33
Residencial e comercial (pico do inverno)	40	60
Urbano	50	50
Industrial	100	0

Bancos de capacitores

Bancos de capacitores em derivação são comumente utilizados em sistemas de distribuição como recurso para regulação de tensão e correção de fator de potência e são modelados como susceptâncias constantes conectadas ou em estrela ou delta.

Capacitores conectados em estrela

Para o cálculo da corrente consumida pelos bancos de capacitores:

$$I_a = j \cdot B_a \cdot V_{an} \tag{35}$$

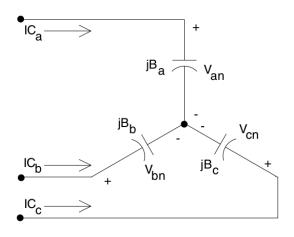
$$I_b = j \cdot B_b \cdot V_{bn} \tag{36}$$

$$I_c = j \cdot B_c \cdot V_{cn} \tag{37}$$

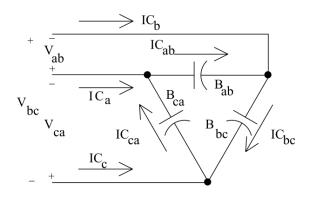
Em que:

$$B_c = \frac{Q_c}{V_{fase}^2} \tag{38}$$

Capacitores conectados em estrela



Capacitores conectados em delta



Capacitores conectados em delta

Neste caso teremos:

$$I_{ab} = j \cdot B_a \cdot V_{ab} \tag{39}$$

$$I_{ab} = j \cdot B_b \cdot V_{bc} \tag{40}$$

$$I_{ca} = j \cdot B_c \cdot V_{ca} \tag{41}$$

Em que:

$$B_c = \frac{Q_c}{V_{links}^2} \tag{42}$$

Capacitores conectados em delta

Novamente, para obter as correntes de linha em função das correntes de fase, aplica-se:

$$\begin{bmatrix} I_a \\ I_b \\ I_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} I_{ab} \\ I_{bc} \\ I_{ca} \end{bmatrix}$$
(43)