

Aula 03

Erros Absolutos e Relativos Arredondamento e Truncamento Aritmética de Ponto Flutuante Instabilidade Numérica



Agenda:

- 1. Breve revisão da aula passada;
- 2. Erros absolutos e relativos;
- 3. Arredondamento e truncamento;
- 4. Operações aritméticas de ponto flutuante;
- 5. Instabilidade numérica;
- 6. Encerramento.



1. Breve revisão da aula passada

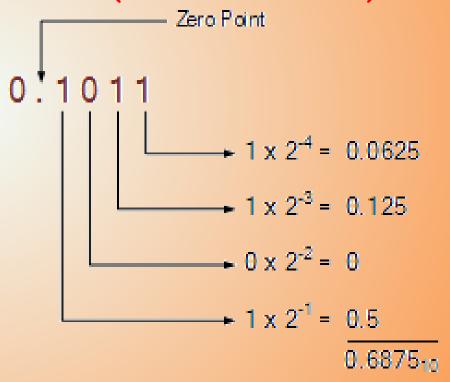
- Os resultados dependem da precisão de dados de entrada, da representação dos dados no computador e das operações numéricas efetuadas;
- A máquina usa um sistema de representação diferente do nosso, e por isso todos os cálculos possuem erros inerentes ao processo.



Base 2 para base 10 (inteiros)

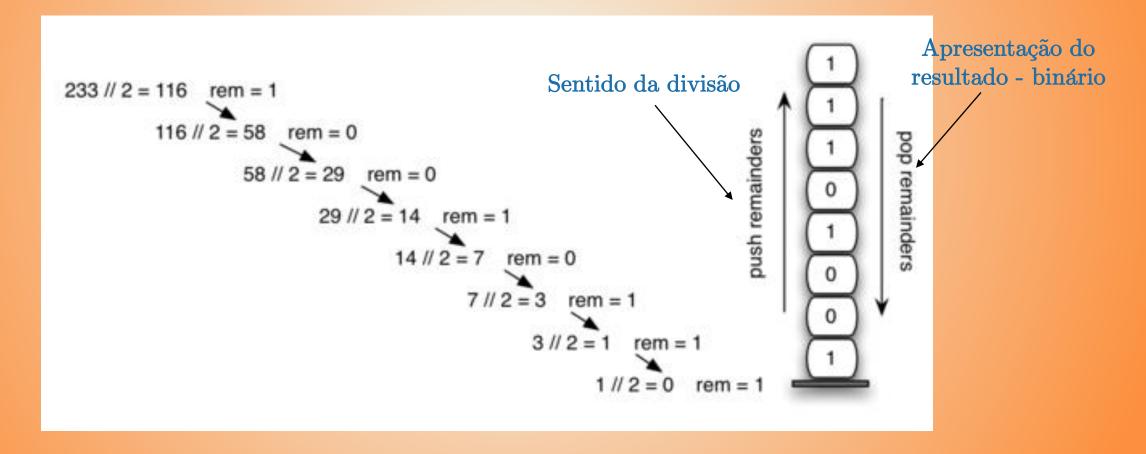
$$(10011)_2 = 1 \times 2^4 + 0 \times 2^3 + 0 \times 2^2 + 1 \times 2^1 + 1 \times 2^0 = 16 + 0 + 0 + 2 + 1 = 19$$

Base 2 para base 10 (fracionários)





Base 10 para base 2 (inteiros) – divisões sucessivas





Base 10 para base 2 (fracionários) – multiplicações sucessivas

$$0.8125$$
 $0.8125 \times 2 \quad | \cdot 6250 \quad | \quad 0.625$
 $0.625 \times 2 \quad | \cdot 250 \quad | \quad 0.250$
 $0.25 \times 2 \quad 0.50 \quad 0 \quad 0.5$
 $0.5 \times 2 \quad 1.00 \quad | \quad 0$



Alguns números não possuem representação exata. Exemplo:

$$(0,6)_{10} = (0,100110011001...)_2$$

Erro de conversão de base



Um número real, no sistema da máquina, é representado na forma:

$$\pm$$
, $(.d_1d_2...d_t) \times \beta^e$ ou $(-1)^s \times (.d_1d_2...d_t) \times \beta^e$

Precisão simples

Precisão dupla



$$F(\beta,t,m,M)$$

 β : base utilizada;

t: tamanho ou número de dígitos (precisão);

m e M: menor e maior expoentes, respectivamente.

$$F(2,8,-4,3)$$

$$X = 0$$
 010 11100110

$$x = (-1)^0 \times 2^2 \times (0.11100110) = (11.100110)_2 = (3.59375)_{10}$$



Exemplo 3

Dar a representação dos números a seguir num sistema de aritmética de ponto flutuante de três dígitos para $\beta = 10$, m = -4 e M = 4.

x	Representação obtida por arredondamento	Representação obtida por truncamento
1.25	0.125 × 10	0.125 × 10
10.053	0.101×10^{2}	0.100×10^2
-238.15	-0.238×10^3	-0.238×10^3
2.71828	0.272×10	0.271×10
0.000007	(expoente menor que -4)	=
718235.82	(expoente maior que 4)	=



- 2. Erros absolutos e relativos
- Erro absoluto: diferença entre o valor exato de um número x e seu valor aproximado \overline{x} :

$$EA_x = x - \overline{x}$$

Normalmente, somente \overline{x} é conhecido, então trabalha-se com tolerâncias ou intervalos de tolerância.



Exemplo:

Sabe-se que $\pi \in (3.14, 3.15)$, então tomando a aproximação

$$|EA_{\pi}| = |\pi - \overline{\pi}| < 0.01$$

temos uma tolerância para o resultado encontrado.



Mas, e se...

- $\bar{x} = 2112.9 \text{ com } |EA_x| < 0.1$
- $\overline{y} = 5.3 \text{ com } |EA_y| < 0.1$

Os dois números estão representados com a mesma precisão?

Tudo depende da ordem de grandeza. E nesse ponto, o erro absoluto não é suficiente para descrever esta precisão.



• Erro relativo: erro absoluto dividido pelo valor aproximado:

$$ER_{x} = \frac{EA_{x}}{\overline{x}} = \frac{x - \overline{x}}{\overline{x}}$$

Do exemplo anterior, com $|EA_x| = |EA_y| = 0.1$, $\overline{x} = 2112.9$ e $\overline{y} = 5.3$, temos que:

$$|ER_x| = \frac{|EA_x|}{|\overline{x}|} < \frac{0.1}{2112.9} \approx 4.7 \times 10^{-5}$$



$$\left|ER_{y}\right|=\frac{\left|EA_{y}\right|}{\left|\overline{y}\right|}<\frac{0.1}{5.3}\approx0.02$$

Assim, o número x é representado com maior precisão que o número y.



3. Arredondamento e truncamento

Vamos considerar um sistema que opera com t dígitos na base 10, e x escrito na forma:

$$x = f_x \times 10^e + g_x \times 10^{e-t}$$

onde

$$0.1 \le f_x < 1 \ e \ 0 \le g_x < 1$$



Exemplo, para t = 4 e x = 234.57

$$x = 0.2345 \times 10^3 + 0.7 \times 10^1$$

Obviamente a parcela $g_x \times 10^{e-t}$, que vale 0.7×10^1 não pode ser incorporada na mantissa neste caso. Então, como considerar e definir o erro máximo cometido?



Na visão do truncamento, a parcela $g_x \times 10^{e-t}$ é desprezada, e $\overline{x} = f_x \times 10^e$. Avaliando os erros:

•
$$|EA_x| = |x - \overline{x}| = |g_x| \times 10^{e-t} < 10^{e-t}$$
, pois $|g_x| < 1$

•
$$|ER_x| = \frac{|EA_x|}{|\overline{x}|} = \frac{|g_x| \times 10^{e-t}}{|f_x| \times 10^e} < \frac{10^{e-t}}{0.1 \times 10^e} = 10^{-t+1}$$

pois 0.1 é o menor valor possível para f_x



Na visão do arredondamento, modifica-se f_x e leva-se em consideração a parcela g_x . Normalmente se utiliza o arredondamento simétrico:

$$\overline{x} = \begin{cases} f_x \times 10^e & \longrightarrow \\ f_x \times 10^e + 10^{e-t} & \text{se } |g_x| < \frac{1}{2} \end{cases}$$

$$\text{se } |g_x| < \frac{1}{2}$$



Para
$$|g_x| < \frac{1}{2}$$
:

•
$$|EA_x| = |x - \overline{x}| = |g_x| \times 10^{e-t} < \frac{1}{2} \times 10^{e-t}$$

•
$$|ER_{x}| = \frac{|EA_{x}|}{|\overline{x}|} = \frac{|g_{x}| \times 10^{e-t}}{|f_{x}| \times 10^{e}} < \frac{0.5 \times 10^{e-t}}{0.1 \times 10^{e}} = \frac{1}{2} \times 10^{-t+1}$$



Para
$$|\boldsymbol{g}_{x}| \geq \frac{1}{2}$$
:

•
$$|EA_x| = |x - \overline{x}| = |(f_x \times 10^e + g_x \times 10^{e-t}) - (f_x \times 10^e + 10^{e-t})| = |g_x \times 10^{e-t} - 10^{e-t}| = |g_x - 1| \times 10^{e-t} \le \frac{1}{2} \times 10^{e-t}$$

•
$$|ER_x| = \frac{|EA_x|}{|\overline{x}|} \le \frac{\frac{1}{2} \times 10^{e-t}}{|f_x \times 10^e + 10^{e-t}|} < \frac{\frac{1}{2} \times 10^{e-t}}{|f_x| \times 10^e} < \frac{\frac{1}{2} \times 10^{e-t}}{0.1 \times 10^e} = \frac{1}{2} \times 10^{-t+1}$$



Em ambos os casos, tem-se:

$$|EA_x| \leq \frac{1}{2} \times 10^{e-t}$$

$$|ER_x|<\frac{1}{2}\times 10^{-t+1}$$

E apesar dos erros serem menores, o tempo para execução é maior, e dessa forma o truncamento é mais utilizado.



- 4. Operações aritméticas de ponto flutuante
- Em uma sequência de operações, é importante a noção da propagação do erro;
- Exemplo: consideramos um sistema de aritmética de ponto flutuante com quatro dígitos, base 10 e acumulador de precisão dupla.

$$x = 0.937 \times 10^4$$
 e $y = 0.1272 \times 10^2$



Vamos calcular a operação x + y:

1. Escolher o número com menor expoente entre x e y e deslocar sua mantissa para a direita um número de dígitos igual à diferença absoluta entre os respectivos expoentes.

$$x = 0.937 \times 10^4$$
 $y = 0.1272 \times 10^2$

Assim, sendo a diferença entre expoentes igual a 2, seguimos com o passo 2.



2. Colocar o expoente do resultado igual ao maior expoente entre x e y.

$$y = 0.001272 \times 10^4$$

3. Executar a adição/subtração das mantissas e determinar o sinal do resultado.

$$x + y = (0.937 + 0.001272) \times 10^4 = 0.938272 \times 10^4$$



- 4. Normalizar o valor do resultado, se necessário;
- 5. Arredondar o valor do resultado, se necessário;
- 6. Verificar se houve overflow/underflow.

Arredondamento: $\overline{x+y} = 0.9383 \times 10^4$

Truncamento: $\overline{x+y} = 0.9382 \times 10^4$



Vamos agora calcular a operação x.y:

1. Colocar o expoente do resultado igual à soma dos expoentes de x e y.

$$x. y = (0.937 \times 10^4) \times (0.1272 \times 10^2) = (0.937 \times 0.1272) \times 10^6$$

2. Executar a multiplicação das mantissas e determinar o sinal do resultado.

$$x. y = 0.1191864 \times 10^6$$



- 3. Normalizar o valor do resultado, se necessário;
- 4. Arredondar o valor do resultado, se necessário;
- 5. Verificar se houve overflow/underflow.

Arredondamento: $\overline{x}.\overline{y} = 0.1192 \times 10^6$

Truncamento: $\overline{x}.\overline{y} = 0.1191 \times 10^6$



Adição / subtração

- Escolher o número com menor expoente entre x e y e deslocar sua mantissa para a direita um número de dígitos igual à diferença absoluta entre os respectivos expoentes;
- Colocar o expoente do resultado igual ao maior expoente entre x e y;
- Executar a adição/subtração das mantissas e determinar o sinal do resultado;
- Normalizar o valor do resultado, se necessário;
- Arredondar o valor do resultado, se necessário;
- Verificar se houve overflow/underflow.



Multiplicação

- Colocar o expoente do resultado igual à soma dos expoentes de x e y;
- Executar a multiplicação das mantissas e determinar o sinal do resultado;
- Normalizar o valor do resultado, se necessário;
- Arredondar o valor do resultado, se necessário;
- Verificar se houve overflow/underflow.



Divisão

- Colocar o expoente do resultado igual à diferença dos expoentes de x (dividendo) e y (divisor);
- Executar a divisão das mantissas e determinar o sinal do resultado;
- Normalizar o valor do resultado, se necessário;
- Arredondar o valor do resultado, se necessário;
- Verificar erros.



• Normalmente, o resultado exato é normalizado e então arredondado ou truncado para t dígitos, e assim armazenado na memória;

• Dependendo do tipo de operação, existe um erro inerente ao processo, e isso pode ser definido analiticamente.



- Adição:
- Erro absoluto: $EA_{x+y} = EA_x + EA_y$
- Erro relativo: $ER_{x+y} = ER_x \left(\frac{\overline{x}}{\overline{x}+\overline{y}}\right) + ER_y \left(\frac{\overline{y}}{\overline{x}+\overline{y}}\right)$

^{*}Demonstração na lousa/livro.



- Subtração:
- Erro absoluto: $EA_{x-y} = EA_x EA_y$

• Erro relativo:
$$ER_{x-y} = ER_x \left(\frac{\overline{x}}{\overline{x}-\overline{y}}\right) - ER_y \left(\frac{\overline{y}}{\overline{x}-\overline{y}}\right)$$

^{*}Demonstração na lousa/livro.



- Multiplicação:
- Erro absoluto: $EA_{x,y} \approx \overline{x}EA_y + \overline{y}EA_x$
- Erro relativo: $ER_{x,y} \approx ER_x + ER_y$

^{*}Demonstração na lousa/livro.



• Divisão:

• Erro absoluto:
$$EA_{x/y} \approx \frac{\overline{y}EA_x - \overline{x}EA_y}{\overline{y}^2}$$

• Erro relativo: $ER_{x/y} \approx ER_x - ER_y$

^{*}Demonstração na lousa/livro.



EXERCÍCIOS



5. Instabilidade numérica

Além dos problemas dos erros causados pelas operações aritméticas, existem alguns efeitos numéricos que também contribuem para um resultado questionável:

- Cancelamento;
- Propagação do erro;
- Mal condicionamento;
- Instabilidade numérica.

^{*}Mais detalhes podem ser encontrados em FRANCO, N. B., Cálculo numérico. Pearson Prentice Hall, São Paulo, 2007.



- Se um resultado intermediário de um cálculo é contaminado com um erro de arredondamento, este erro pode influenciar todos os processos subsequentes;
- Isso acaba influenciando no resultado final;
- Em alguns casos, os erros podem se cancelar com outros, ou então são desprezíveis no resultado final, e nestes casos temos algoritmos estáveis;
- No caso de os erros intermediários influenciarem demasiadamente o resultado final, temos a instabilidade numérica.



- Basicamente, supondo uma razão de crescimento do erro $R(\epsilon)$ para n operações:
- $R(\epsilon) = c.\epsilon \implies c$ é uma constante que não depende de n. Nesse caso, dizemos que $R(\epsilon)$ é uma razão de crescimento linear.
- $R(\epsilon) = k^n$. $\epsilon \longrightarrow k > 1$ é uma constante que está relacionada a n. Nesse caso, dizemos que $R(\epsilon)$ é uma razão de crescimento exponencial.
- O crescimento linear é normalmente inevitável. Já o processo que apresenta a razão de crescimento exponencial denomina-se processo instável.



Exemplo 2.17 - Resolver a integral:

$$I_n = e^{-1} \int_0^1 x^n e^x dx$$
.

Solução: Vamos tentar encontrar uma fórmula de recorrência para I_n . Integrando por partes, segue que:

$$I_n = e^{-1} \left\{ [x^n e^x]_0^1 - \int_0^1 n \ x^{n-1} e^x \ dx \right\}$$
$$= 1 - n \ e^{-1} \int_0^1 x^{n-1} e^x \ dx$$
$$= 1 - n \ I_{n-1} \ .$$

Assim, obtemos uma fórmula de recorrência para I_n , isto é:

$$I_n = 1 - n I_{n-1}, \quad n = 1, 2, \dots,$$
 (2.4)

e desde que:

$$I_0 = e^{-1} \int_0^1 e^x dx = e^{-1}(e-1) = 0.6321,$$

é conhecido, podemos, teoricamente, calcular I_n , usando (2.4). Fazendo os cálculos, obtemos:

Referência: FRANCO, N. B., Cálculo numérico. Pearson Prentice Hall, São Paulo, 2007.



$$I_0 = 0.6321$$
, $I_1 = 0.3679$, $I_2 = 0.2642$, $I_3 = 0.2074$,

$$I_4 = 0.1704$$
, $I_5 = 0.1480$, $I_6 = 0.1120$, $I_7 = 0.216$.

O resultado obtido para I_7 está claramente errado, desde que:

$$I_7 < e^{-1} \max_{0 \le x \le 1} (e^x) \int_0^1 x^n dx < \frac{1}{n+1}$$

isto é, $I_7 < \frac{1}{8} = 0.1250$. Além disso a sequência I_n é uma sequência decrescente. Para ver que a instabilidade existe, vamos supor que o valor de I_0 esteja afetado de um erro ϵ_0 . Vamos supor ainda que todos as operações aritméticas subsequentes são calculadas exatamente. Denotando por I_n o valor exato da integral e por \tilde{I}_n o valor calculado assumindo que só existe erro no valor inicial, obtemos que:

$$\tilde{I}_0 = I_0 + \epsilon_0 ,$$

e assim:

$$\tilde{I}_n = 1 - n \, \tilde{I}_{n-1} \,, \quad n = 1, 2, \dots \,.$$
 (2.5)

Seja r_n o erro, isto é:

$$r_n = \tilde{I}_n - I_n .$$

Referência: FRANCO, N. B., Cálculo numérico. Pearson Prentice Hall, São Paulo, 2007.



Subtraindo (2.4) de (2.5), segue que:

$$r_n = -n \ r_{n-1} \ , \quad n = 1, 2, \dots$$

Aplicando essa fórmula repetidamente, obtemos:

$$r_n = -nr_{n-1} = (-n)^2 r_{n-2} = \dots = (-n)^n r_0$$

e portanto

$$r_n = (-n)^n \epsilon_0 ,$$

desde que $r_0 = \epsilon_0$. Assim, a cada passo do cálculo, o erro cresce do fator n. Surge então a pergunta: Como encontrar o valor exato de I_n ? Para este caso em particular, observe que: $uma \ relação \ de \ recorrência$ ser instável na direção crescente de n não impede de ser estável na direção decrescente de n. Assim, resolvendo (2.4), para I_{n-1} , obtemos:

$$I_{n-1} = \frac{(1-I_n)}{n} \ . \tag{2.6}$$

Se usada nessa forma, a relação também precisa de um valor inicial. Entretanto, não é fácil encontrar esse valor pois todo I_n onde n > 0 é desconhecido. Mas sabemos que $I_n \to 0$ quando $n \to \infty$. Assim, tomando $I_{20} = 0$ e usando (2.6) para $n = 20, 19, 18, \ldots$, obtemos: $I_7 = 0.1123835$ onde agora todos os dígitos estão corretos. É interessante notar que começando com $I_7 = 0$, obtemos $I_0 = 0.6320$. Isto ocorre porque neste caso o erro está sendo reduzido substancialmente a cada passo, isto é, a cada passo o erro decresce do fator $\frac{1}{n}$.

Referência: FRANCO, N. B., Cálculo numérico. Pearson Prentice Hall, São Paulo, 2007.



Próxima aula:

Aula 04

- Métodos diretos: eliminação de Gauss;
- Exercícios.

