Sistemas Operacionais

Aula 06 - Sincronização de Processos



UFOP

Prof. Samuel Souza Brito.

Universidade Federal de Ouro Preto – UFOP Instituto de Ciências Exatas e Aplicadas – ICEA Departamento de Computação e Sistemas – DECSI

> João Monlevade-MG 2024/2

Referencial Teórico

- O material aqui apresentado é baseado no Capítulo 5 do livro:
 - Silberschatz, A.; Galvin, P. B.; Gagne, G., Fundamentos de Sistemas Operacionais, Editora LTC, 9^a edição, 2015.



Introdução

- Um processo cooperativo é aquele que pode afetar ou ser afetado por outros processos em execução no sistema.
- Processos cooperativos podem:
 - Compartilhar diretamente um espaço de endereços lógico.
 - Memória compartilhada e threads.
 - Ter permissão para compartilhar dados apenas por meio de arquivos ou mensagens.
 - Troca de mensagens.

- Processos podem ser executados concorrentemente ou em paralelo.
 - Os conceitos apresentados aqui valem para processos e *threads*.
- Escalonador da CPU alterna rapidamente entre os processos para fornecer execução concorrente.
 - Um processo pode ser interrompido a qualquer momento em seu fluxo de instruções.
 - O núcleo de processamento pode ser designado para executar instruções de outro processo.
- Na execução paralela, dois fluxos de instruções são executados simultaneamente em núcleos de processamento separados.

- Execução concorrente ou paralela podem resultar em inconsistências nos dados compartilhados.
 - Manter dados consistentes exige mecanismos para garantir a execução cooperativa de processos.
- Exemplo de compartilhamento de dados:
 - Modelo do Produtor-Consumidor.
 - Relembrando o modelo Produtor-Consumidor com buffer limitado...

Dados compartilhados em uma fila circular:

```
public class BoundedBuffer implements Buffer {
   private static final int BUFFER SIZE = 5;
   private int count; // número de itens contidos no buffer
   private int in; // aponta para a próxima posição livre
   private int out; // aponta para a primeira posição preenchida
   private Object[] buffer;
   public BoundedBuffer() {
       // criando um buffer vazio
       count = 0:
       out = 0;
       buffer = new Object[BUFFER SIZE];
   // produtores executam este método
   public void insert(Object item) {
   // consumidores executam este método
   public Object remove() {
```

Produtor:

```
// produtores executam este método
public void insert(Object item) {
    while(count == BUFFER_SIZE); // buffer cheio

    // acrescenta um item ao buffer
    count++;
    buffer[in] = item;
    in = (in + 1) % BUFFER_SIZE;
}
```

Consumidor:

```
// consumidores executam este método
public Object remove() {
    while(count == 0); // buffer vazio
    // remove um item do buffer
    count--;
   Object item = buffer[out];
    out = (out + 1) % BUFFER SIZE;
    return item; // retorna o item removido
```

Exercício: Simule um esquema Produtor-Consumidor com buffer de tamanho 5 para as seguintes transações. Mostre a configuração do buffer ao final.

- 1 Produtor executa insert(5);
- Produtor executa insert(3):
- 3 Produtor executa insert(1);
- 4 Consumidor executa remove();
- 5 Produtor executa insert(4);
- 6 Consumidor executa remove();
- 7 Consumidor executa remove():
- . consumaci exceuta remeve ()
- 8 Consumidor executa remove();
- 9 Produtor executa insert(1);
- Produtor executa insert(6);

- As rotinas do produtor e do consumidor estão corretas se executadas separadamente.
 - Entretanto, elas n\u00e3o funcionam de forma correta quando executadas de forma concorrente.
- Suponha que o valor da variável cont atualmente seja 4 e que produtor e consumidor executem as instruções cont++ e cont-- de maneira concorrente.
 - Qual o problema?

- As rotinas do produtor e do consumidor estão corretas se executadas separadamente.
 - Entretanto, elas n\u00e3o funcionam de forma correta quando executadas de forma concorrente.
- Suponha que o valor da variável cont atualmente seja 4 e que produtor e consumidor executem as instruções cont++ e cont-- de maneira concorrente.
 - Qual o problema?
 - Após a execução das duas instruções, o valor de cont poderá ser 3, 4 ou 5.
 - O único resultado correto é cont ter valor igual a 4.

Para mostrar que o valor de cont pode ficar incorreto, vamos relembrar o código em linguagem de máquina MIPS:

```
cont++:
lw $s0, cont
addi $s0, $s0, 1
```

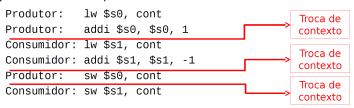
sw \$s0, cont

cont--:
lw \$s1, cont
addi \$s1, \$s1, -1
sw \$s1, cont

- Cada instrução em linguagem de máquina é independente.
 - Consequentemente, durante a execução dos trechos acima, trocas de contexto podem ocorrer na CPU.

- A execução concorrente de cont++ e cont-- é equivalente a uma execução sequencial na qual as instruções em linguagem de máquina desses comandos são intercaladas em alguma ordem arbitrária.
 - Porém, dentro de cada instrução de alto nível, a ordem é preservada.

Uma possível intercalação seria:



- Qual o valor de cont para essa sequência?
 - **3**
- O valor de cont poderia ser 3 ou 5, mas o correto seria 4.
 - Essa varável não pode ser manipulada de forma concorrente!

■ Condição de corrida:

- Uma situação em que vários processos acessam e manipulam os mesmos dados concorrentemente e o resultado da execução depende da ordem específica em que o acesso ocorre.
- Como proteger um código contra a condição de corrida?
 - Garantir que somente um processo de cada vez possa manipular as variáveis compartilhadas.
 - No exemplo anterior, um processo por vez pode manipular a variável cont.
 - Processos precisam ser sincronizados de alguma maneira.

- Considere um sistema composto por n processos (P_0 , P_1 , ..., P_{n-1}).
- Cada processo tem um segmento de código, chamado seção crítica.
 - Onde o processo pode estar alterando variáveis comuns, atualizando uma tabela, gravando um arquivo, e assim por diante.
- A característica importante do sistema é que, quando um processo está executando sua seção crítica, nenhum outro processo deve ter autorização para fazer o mesmo.
 - Dois processos não podem executar suas seções críticas ao mesmo tempo.

■ Problema da seção crítica:

- Projetar um protocolo que os processos possam usar para cooperar.
- Cada processo deve solicitar permissão para entrar em sua seção crítica.
 - Seção de entrada.
- A seção crítica pode ser seguida por uma seção de saída.
- O código restante é a **seção remanescente**.

Uma solução para o problema da seção crítica deve satisfazer aos três requisitos:

Uma solução para o problema da seção crítica deve satisfazer aos três requisitos:

1 Exclusão mútua:

Se o processo P_i está executando sua seção crítica, então nenhum outro processo pode executar sua seção crítica.

Uma solução para o problema da seção crítica deve satisfazer aos três requisitos:

1 Exclusão mútua:

Se o processo Pi está executando sua seção crítica, então nenhum outro processo pode executar sua seção crítica.

2 Progresso:

Se nenhum processo está executando sua seção crítica e algum processo quer entrar em sua seção crítica, então somente aqueles processos que não estão executando suas seções remanescentes podem participar da decisão de qual entrará em sua seção crítica a seguir, e essa seleção não pode ser adiada indefinidamente.

Uma solução para o problema da seção crítica deve satisfazer aos três requisitos:

1 Exclusão mútua:

Se o processo Pi está executando sua seção crítica, então nenhum outro processo pode executar sua seção crítica.

2 Progresso:

Se nenhum processo está executando sua seção crítica e algum processo quer entrar em sua seção crítica, então somente aqueles processos que não estão executando suas seções remanescentes podem participar da decisão de qual entrará em sua seção crítica a seguir, e essa seleção não pode ser adiada indefinidamente.

3 Espera limitada:

Um processo não pode ficar indefinidamente esperando para entrar na sua seção crítica, enquanto outros processos, repetidamente, entram e saem de suas respectivas seções críticas.

- Solução clássica baseada em software.
- Se restringe a dois processos que se alternam na execução de suas seções críticas e seções remanescentes.
- Os processos são numerados como P_0 e P_1 .
 - Por conveniência, quando apresentamos P_i , usamos P_j para representar o outro processo.
 - j = 1 i

Requer que os dois processos compartilhem os seguintes itens:

```
int turn;
boolean flag[2];
```

- turn indica de quem é a vez de entrar em sua seção crítica.
 - Se turn == i, então o processo P_i é autorizado a executar sua seção crítica.
- flag é usado para indicar se um processo está pronto para entrar em sua seção crítica.
 - Se flag[i] == true, então P_i está pronto para entrar em sua seção crítica.

Estrutura do processo P_i :

```
while(true) {
    flag[i] = true;
    turn = j;
    while(flag[j] && turn == j);
    secaoCritica();
    flag[i] = false;
    secaoRestante();
```

- Para entrar na seção crítica, primeiro o processo P_i posiciona flag[i] como true.
- Em seguida, atribui a turn o valor j, assegurando que, se o outro processo quiser entrar na seção crítica, ele possa fazê-lo.
- Se os dois processos tentarem entrar ao mesmo tempo, turn será posicionada tanto com *i* quanto com *j* quase ao mesmo tempo.
 - Apenas uma dessas atribuições permanecerá.
 - A outra ocorrerá, mas será sobreposta imediatamente.
- O valor final de turn determina qual dos dois processos é autorizado a entrar primeiro em sua seção crítica.

- A solução está correta? Precisamos provar que:
 - 1 A exclusão mútua é preservada.
 - 2 O requisito de progresso é atendido.
 - 3 O requisito de espera limitada é atendido.
- Provando a preservação da exclusão mútua:
 - Para que P_i acesse a região crítica, flag[j] == false ou turn == i.
 - Se os dois processos puderem executar suas seções críticas ao mesmo tempo, então flag[i] == flag[j] == true.
 - Desempate é feito pela variável turn, que só pode ser 0 ou 1, mas não ambos.

- Provando os requisitos de progresso e espera limitada:
 - P_i pode ser impedido de entrar na seção crítica somente se ficar preso no loop while (flag[j] == true e turn == j).
 - Se P_j não estiver pronto para entrar na seção crítica, então flag[j] == false, e P_i pode entrar em sua seção crítica.
 - Se P_j posicionou flag[j] como true e também está executando seu comando while, então turn == i ou turn == j.
 - Se turn == i, então P_i entrará na seção crítica.
 - Se turn == j, então P_j entrará na seção crítica.
 - No entanto, quando P_j sair de sua seção crítica, ele posicionará flag[j] como false, permitindo que P_i entre em sua seção crítica.
 - Se P_j posicionar flag[j] como true, também deve atribuir a turn o valor i.
 - Assim, já que P_i não altera o valor da variável turn enquanto executa o comando while, P_i entrará na seção crítica (progresso) após no máximo uma entrada de P_i (espera limitada).

Por causa da maneira como as arquiteturas de computador modernas executam instruções básicas de linguagem de máquina, como load e store, não há garantias de que a solução de Peterson funcione corretamente nessas arquiteturas.

- Ambiente com um único processador:
 - Impedir que interrupções ocorram enquanto uma variável compartilhada estivesse sendo modificada.
 - A sequência de instruções corrente seria autorizada a executar em ordem e sem preempção.
 - Nenhuma outra instrução seria executada e, portanto, nenhuma modificação inesperada poderia ser feita na variável compartilhada.
 - Abordagem usada por kernels preemptivos.

- Essa solução não é tão viável em um ambiente multiprocessador.
 - A desabilitação de interrupções em um multiprocessador pode ser demorada.
 - A mensagem deve ser passada a todos os processadores.
 - Atrasa a entrada em cada seção crítica e a eficiência do sistema diminui.
 - Problemas com o relógio de um sistema se ele for mantido atualizado por interrupções.

- Muitos sistemas de computação modernos fornecem instruções de hardware especiais.
 - Permitem testar e modificar o conteúdo de uma palavra ou permutar os conteúdos de duas palavras atomicamente.
 - Como uma unidade impossível de interromper.
 - Se duas instruções forem executadas simultaneamente, elas serão executadas sequencialmente em alguma ordem arbitrária.
- Podemos usar essas instruções especiais para resolver o problema da seção crítica.
- Em vez de discutir uma instrução específica de determinada máquina, abstraímos os principais conceitos existentes por trás desses tipos de instruções descrevendo os métodos get-and-set e swap.

```
public class HardwareData {
   private boolean value;
   public HardwareData(boolean value) {
       this.value = value;
   public boolean get() {
       return this.value;
   public void set(boolean newValue) {
       this.value = newValue;
   public boolean getAndSet(boolean newValue) {
       boolean oldValue = this.value;
       this.value = newValue;
       return oldValue:
   public void swap(HardwareData other) {
       boolean temp = this.value;
       this.value = other.value;
       other.value = temp;
```

Instrução get-and-set

- Também conhecida como test-and-set.
- Instrução atômica.
- Se o hardware admitir a instrução get-and-set, podemos implementar a exclusão mútua:
 - Criando um objeto da classe HardwareData e inicializando-o como false.
 - Todas as threads devem compartilhar esse objeto.

Instrução get-and-set

- Objeto compartilhado: HardwareData lock = new HardwareData(false);
- Código de cada thread:

```
while (true) {
    while (lock.getAndSet(true)) {
        Thread.yield();
    }
    criticalSection();
    lock.set(false);
    remainderSection();
}
```

Instrução swap

- Outra solução baseada em hardware é utilização da instrução swap:
 - Definida no método swap(), ela opera sobre o conteúdo de duas palavras.
 - Assim como get-and-set, ela é executada atomicamente.
- Se o hardware admitir a instrução swap, então a exclusão mútua pode ser fornecida da seguinte maneira:
 - Todas as threads compartilham o objeto lock, da classe HardwareData, que é inicializado como *false*.
 - Cada thread possui um objeto HardwareData local, chamado key, inicializado como true.

Instrução swap

- Objeto compartilhado:
 HardwareData lock = new HardwareData(false);
- Código de cada thread:

```
HardwareData key = new HardwareData(true);
while (true) {
    key.set(true);
    do {
        lock.swap(key);
    } while (key.get());
    criticalSection();
    lock.set(false);
    remainderSection();
```

Hardware de Sincronização

- As soluções anteriores satisfazem a exclusão mútua, mas não satisfazem ao requisito da espera limitada.
 - O processo que acabou de executar sua seção crítica pode novamente executá-la.
 - Dependendo da forma de escalonamento, um processo pode sempre executar sua seção crítica enquanto os outros esperam.
- Ao final da seção 5.4 do livro "Fundamentos de Sistemas Operacionais" é apresentada uma solução utilizando get-and-set que satisfaz a todos requisitos da seção crítica.

- Soluções baseadas em hardware para o problema da seção crítica são complicadas e geralmente inacessíveis aos programadores de aplicações.
- Como alternativa, os projetistas de SOs constroem ferramentas de software para resolver o problema da seção crítica.
- A mais simples dessas ferramentas é o **lock mutex**.
 - Mutual exclusion

- Usamos o lock mutex para proteger regiões críticas e, assim, evitar condições de corrida.
- Um processo deve adquirir o lock antes de entrar em uma seção crítica.
 - Ele libera o *lock* quando sai da seção crítica.

```
while (true) {
    adquire lock
    seção crítica
    libera lock
    seção remanescente
}
```

- Um lock mutex tem uma variável booleana.
 - Indica se o *lock* está ou não disponível.
- A função acquire() adquire o lock e a função release() o libera.
- Se o lock está disponível, uma chamada a acquire() é bem-sucedida.
 - *lock* é então considerado indisponível.
- Um processo que tente adquirir um *lock* indisponível é bloqueado até que o *lock* seja liberado.

Definição de um lock mutex:

```
public class Mutex {
    private boolean available;
    public Mutex(boolean available) {
        this.available = available;
    public void acquire() {
        while (!available); //aguardando
        available = false;
    public void release() {
        available = true;
```

Importante: os métodos acquire() e release() devem ser atômicos!

- Chamadas a acquire() ou release() devem ser executadas atomicamente.
 - Locks mutex são, com frequência, implementados com o uso de um dos mecanismos de hardware descritos anteriormente.

• Qual a principal desvantagem da implementação apresentada?

- Qual a principal desvantagem da implementação apresentada?
 - Espera ocupada (ou espera em ação).
 - Enquanto um processo está em sua seção crítica, qualquer outro processo que tente entrar em sua seção crítica deve entrar em um loop contínuo na chamada a acquire().
 - Também é conhecido como *spinlock*.
 - Processo "gira" (spin) enquanto espera que o lock se torne disponível.
- Mesmo problema visto na utilização das instruções get-and-set e swap.
 - E também nos métodos insert e remove no problema do Produtor-Consumidor.

Spinlocks

- Esse looping contínuo é um problema em um sistema de multiprogramação real com uma única CPU.
 - Desperdiça ciclos da CPU que algum outro processo poderia usar produtivamente.
- Spinlocks apresentam uma vantagem:
 - Nenhuma mudança de contexto é requerida quando um processo tem de esperar em um lock.
 - Uma mudança de contexto pode levar um tempo considerável.
 - São úteis quando o uso de *locks* é esperado por períodos curtos.
 - Costumam ser empregados em sistemas multiprocessadores em que um thread pode "desenvolver um spin" em um processador enquanto outro thread executa sua seção crítica em outro processador.

- Um semáforo contém uma variável inteira que, exceto na inicialização, é acessada apenas por meio de duas operações atômicas padrão:
 - acquire() e release().
 - Inicialmente conhecidas como P() e V().
 - Também encontradas na literatura como down() e up() ou wait() e signal().

Definição de um semáforo:

```
public class Semaphore {
   private int value;
   public Semaphore(int value) {
        this.value = value;
   public void acquire() {
        while (value <= 0); //aguardando
        value--;
    public void release() {
        value++;
```

Importante: os métodos acquire() e release() devem ser atômicos!

- Todas as modificações do valor inteiro do semáforo nas operações acquire() e release() devem ser executadas indivisivelmente.
 - Quando um processo modifica o valor do semáforo, nenhum outro processo pode modificar o valor desse mesmo semáforo simultaneamente.

Uso dos Semáforos

■ Dois tipos de semáforos:

contador : o valor inteiro do semáforo pode variar por um domínio irrestrito.

binário : o valor inteiro do semáforo só pode variar entre 0 e 1. Semelhante ao *lock mutex*.

Semáforo Contador

- Pode ser usado para controlar o acesso a determinado recurso composto por um número finito de instâncias.
- Inicializado com o número de recursos disponíveis.
- Cada processo que deseja usar um recurso executa uma operação acquire() no semáforo.
- Quando um processo libera um recurso, ele executa uma operação release().
- Quando a contagem do semáforo chega a zero, todos os recursos estão sendo usados.
 - Processos que queiram usar um recurso ficarão bloqueados até a contagem se tornar maior do que zero.

Uso dos Semáforos

- Também podemos usar semáforos para resolver vários problemas de sincronização.
 - Exemplo: Considere dois processos sendo executados concorrentemente: P_1 com um comando S_1 e P_2 com um comando S_2 . Suponha que S_2 deve ser executado somente após S_1 ser concluído. Como resolver?

Uso dos Semáforos

- Também podemos usar semáforos para resolver vários problemas de sincronização.
 - Exemplo: Considere dois processos sendo executados concorrentemente: P_1 com um comando S_1 e P_2 com um comando S_2 . Suponha que S_2 deve ser executado somente após S_1 ser concluído. Como resolver?
 - Solução: P_1 e P_2 compartilham um semáforo *sinc*, inicializado com 0.

```
Processo P1:     Processo P2:
S1();     sinc.acquire();
sinc.release();     S2();
```

- A implementação de semáforo apresentada também possui a espera ocupada (busy wating).
- Para eliminar a necessidade da espera em ação, devemos modificar a definição das operações acquire() e release().
- Quando um processo executa acquire() e descobre que o valor do semáforo não é positivo, ele deve esperar.
 - Em vez de entrar na espera em ação, o processo pode bloquear a si próprio.
 - A operação de bloqueio insere o processo em uma fila de espera associada ao semáforo, e o estado do processo é comutado para o estado de espera.
 - Em seguida, o controle é transferido ao scheduler da CPU, que seleciona outro processo para execução.

- Um processo que está bloqueado, esperando em um semáforo deve ser "desbloqueado" quando algum outro processo executar uma operação release().
 - O processo é reiniciado por uma operação wakeup() que o passa do estado de espera para o estado de pronto.
 - O processo é então inserido na fila de prontos.
- Para essa implementação, um semáforo deve possuir:
 - Um valor inteiro.
 - Uma lista de processos.

```
public void acquire() {
    value--;
    if (value < 0) {
        adiciona o processo à lista;
        block();
public void release() {
    value++;
    if (value <= 0) {
        remove um processo P da lista
        wakeup(P);
```

block() suspende o processo que a invocou. wakeup(P) retoma a execução de um processo bloqueado P. Ambas são fornecidas pelo SO como chamadas de sistema.

- O valor da variável inteira do semáforo pode ter valor negativo.
 - Embora esse valor nunca seja negativo sob a definição clássica.

- O valor da variável inteira do semáforo pode ter valor negativo.
 - Embora esse valor nunca seja negativo sob a definição clássica.
- Se esse valor for negativo, sua magnitude é a quantidade de processos esperando por esse semáforo.
- A lista de processos pode ser implementada por um link em cada bloco de controle de processo (PCB).
 - Lista de PCBs.

- É vital que as operações de semáforo sejam executadas atomicamente.
 - Dois processos não podem executar operações acquire() e release() no mesmo semáforo ao mesmo tempo.
 - Problema de seção crítica.
- Em um ambiente com um único processador, podemos inibir interrupções durante o tempo em que essas operações estejam sendo executadas.
- Em um ambiente multiprocessador, desabilitar as interrupções pode ser uma tarefa difícil e pode piorar seriamente o desempenho.
 - Portanto, sistemas SMP devem fornecer técnicas alternativas de uso do lock para assegurar que acquire() e release() sejam executadas atomicamente.
 - Instruções get-and-set e swap ou *spinlocks*, por exemplo.

- A implementação de um semáforo com fila de espera pode resultar em uma situação em que dois ou mais processos fiquem esperando indefinidamente por um evento que pode ser causado somente por um dos processos em espera.
 - O evento em questão é a execução de uma operação release().
- Quando tal estado é alcançado, dizemos que esses processos estão em deadlock.



Exemplo:

Considere dois processos P_0 e P_1 , cada um acessando dois semáforos S e Q, ambos inicializados com valor 1.

```
P<sub>0</sub> P<sub>1</sub>
S.acquire(); Q.acquire();
Q.acquire(); S.acquire();
. . . .
. . .
. . .
S.release(); Q.release();
Q.release(); S.release();
```

- Suponha que P_0 execute S.acquire() e depois P_1 execute Q.acquire().
- Quando P_0 executar Q.acquire(), ele terá de esperar até P_1 executar Q.release().
- De modo semelhante, quando P_1 executar S.acquire(), ele terá de esperar até P_0 executar S.release().
- Como essas operações release() não podem ser executadas, P_0 e P_1 estão em **deadlock**.

- Dizemos que um conjunto de processos está em estado de deadlock quando cada processo do conjunto está esperando por um evento que só pode ser causado por outro processo do conjunto.
- Outro problema relacionado com os deadlocks é o bloqueio indefinido (inanição ou starvation).
 - Situação em que os processos esperam indefinidamente dentro do semáforo
 - Pode ocorrer se removermos processos da lista associada a um semáforo em ordem LIFO (último a entrar, primeiro a sair).

Problemas Clássicos de Sincronização

Problemas Clássicos de Sincronização

- Alguns problemas clássicos:
 - Problema do buffer limitado
 - Problema dos filósofos comensais
- São usados para testar quase todo esquema de sincronismo recém-proposto.
- As soluções vistas aqui utilizarão semáforos.

O Problema do Buffer Limitado

- O problema do buffer limitado (Produtor-Consumidor com Buffer Limitado) foi implementado anteriormente.
 - Produtores inserem itens no buffer e consumidores removem.
- Um problema dessa abordagem era que as operações sobre a variável cont deveriam ser executadas em uma seção crítica.
 - Caso contrário, o valor de cont dependeria da ordem de escalonamento das instruções.

Solução:

- Utilização de três semáforos.
 - Semáforo mutex provê a exclusão mútua para os acessos ao buffer e é inicializado com 1.
 - Semáforos empty e full contam o número de posições vazias e preenchidas, respectivamente.
 - empty é inicializado com a capacidade do buffer.
 - full é inicializado com 0.
- Alteração nas definições dos métodos insert e remove.

```
public class BoundedBuffer implements Buffer
   private static final int BUFFER_SIZE = 5;
   private Object[] buffer;
   private int in, out;
   private Semaphore mutex;
   private Semaphore empty;
   private Semaphore full;
   public BoundedBuffer() {
      // buffer is initially empty
      in = 0:
      out = 0:
      buffer = new Object[BUFFER_SIZE];
      mutex = new Semaphore(1);
      empty = new Semaphore(BUFFER_SIZE);
      full = new Semaphore(0);
   public void insert(Object item) {
      ver slide 68
   public Object remove() {
     ver slide 69
```

```
public void insert(Object item) {
   empty.acquire();
   mutex.acquire();
   // add an item to the buffer
   buffer[in] = item;
   in = (in + 1) % BUFFER_SIZE;
   mutex.release();
   full.release():
```

```
public Object remove() {
   full.acquire();
   mutex.acquire();
   // remove an item from the buffer
   Object item = buffer[out];
   out = (out + 1) % BUFFER_SIZE;
   mutex.release();
   empty.release();
   return item;
```

```
public class Producer implements Runnable
  private Buffer buffer;
  public Producer(Buffer buffer) {
     this.buffer = buffer;
  public void run() {
     Date message;
     while (true) {
       // nap for awhile
       SleepUtilities.nap();
       // produce an item & enter it into the buffer
       message = new Date();
       buffer.insert(message);
```

```
public class Consumer implements Runnable
  private Buffer buffer;
  public Consumer(Buffer buffer) {
    this.buffer = buffer;
  public void run() {
     Date message;
     while (true) {
       // nap for awhile
       SleepUtilities.nap();
       // consume an item from the buffer
       message = (Date)buffer.remove();
```

```
public class Factory
{
    public static void main(String args[]) {
        Buffer buffer = new BoundedBuffer();

    // now create the producer and consumer threads
        Thread producer = new Thread(new Producer(buffer));
        Thread consumer = new Thread(new Consumer(buffer));

        producer.start();
        consumer.start();
    }
}
```

- Considere cinco filósofos que passam suas vidas pensando e comendo.
- Eles compartilham uma mesa redonda, cercada por cinco cadeiras, cada uma pertencendo a um filósofo.
- No centro da mesa existe uma tigela de arroz, e a mesa está disposta com apenas cinco hashis.



- Quando um filósofo pensa, ele não interage com seus colegas.
- Periodicamente, um filósofo fica com fome e tenta pegar os dois hashis que estão mais próximos dele.
 - Os hashis que estão entre ele e seus vizinhos da esquerda e da direita.
- Um filósofo pode pegar somente um hashi de cada vez.
 - É claro que ele não pode pegar um hashi que já esteja na mão de um vizinho.
- Quando um filósofo faminto está com seus dois hashis ao mesmo tempo, ele come sem largá-los.
 - Quando termina de comer, larga seus dois hashis e começa a pensar novamente.

- O Problema dos Filósofos Comensais é considerado um problema clássico de sincronismo.
- É um exemplo de uma grande classe de problemas de controle de concorrência.
 - Representação simples da necessidade de alocar vários recursos entre diversos processos de uma forma livre de deadlocks e de starvation.

Solução?

Solução?

- Cada hashi é representado por um semáforo.
- Um filósofo tenta pegar um hashi executando uma operação acquire() sobre esse semáforo.
- Ele solta o hashi executando a operação release().
- Dados compartilhados: Semaphore chopStick[] = new Semaphore[5]; (todos os elementos são inicializados com 1)

Código do filósofo i:

```
while (true) {
   // get left chopstick
   chopStick[i].acquire();
   // get right chopstick
   chopStick[(i + 1) % 5].acquire();
   eating();
   // return left chopstick
   chopStick[i].release();
   // return right chopstick
   chopStick[(i + 1) % 5].release();
   thinking();
```

- Suponha que todos os 5 filósofos fiquem com fome ao mesmo tempo e cada um apanha o hashi à sua esquerda.
 - O que acontece?

- Suponha que todos os 5 filósofos fiquem com fome ao mesmo tempo e cada um apanha o hashi à sua esquerda.
 - O que acontece?
 - Todos os hashis estarão em uso (um com cada filósofo).

- Suponha que todos os 5 filósofos fiquem com fome ao mesmo tempo e cada um apanha o hashi à sua esquerda.
 - O que acontece?
 - Todos os hashis estarão em uso (um com cada filósofo).
- Quando cada filósofo tentar pegar o hashi da direita, ele esperará indefinidamente
- A solução anterior garante que dois filósofos vizinhos não comerão simultaneamente
 - Porém ela deve ser rejeitada, pois pode gerar um deadlock!

Soluções para o deadlock?

Soluções para o deadlock?

- Permitir que, no máximo, quatro filósofos sentem simultaneamente à mesa.
- Permitir que um filósofo apanhe os hashis somente se os dois hashis estiverem disponíveis.
 - Seção crítica!
- Usar uma solução assimétrica.
 - Um filósofo ímpar pega primeiro o hashi da esquerda e depois o da direita.
 - Um filósofo par pega primeiro o hashi da direita e depois o da esquerda.

Soluções para o deadlock?

- Permitir que, no máximo, quatro filósofos sentem simultaneamente à mesa.
- Permitir que um filósofo apanhe os hashis somente se os dois hashis estiverem disponíveis.
 - Seção crítica!
- Usar uma solução assimétrica.
 - Um filósofo ímpar pega primeiro o hashi da esquerda e depois o da direita.
 - Um filósofo par pega primeiro o hashi da direita e depois o da esquerda.
- Essas soluções impedem o deadlock colocando restrições sobre os filósofos.
 - Porém, não impedem que um filósofo morra de fome (starvation).
- Solução livre de deadlock não elimina necessariamente a possibilidade de starvation!

- A utilização incorreta de semáforos pode resultar em erros de temporização difíceis de detectar.
 - Erros só acontecem se ocorrerem determinadas sequências de execução.
 - Essas sequências nem sempre ocorrem.
- Rever os problemas apresentados nos slides 60 e 61.

- Outros exemplos:
 - Suponha que um processo troque a ordem em que são executadas as operações acquire() e release() sobre o semáforo mutex:

```
mutex.release();
...
seção crítica
...
mutex.acquire();
```

■ O que aconteceria nessa situação?

- Outros exemplos:
 - Suponha que um processo troque a ordem em que são executadas as operações acquire() e release() sobre o semáforo mutex:

```
mutex.release();
...
seção crítica
...
mutex.acquire();
```

- O que aconteceria nessa situação?
 - Vários processos podem estar executando em suas seções críticas concorrentemente, violando o requisito de exclusão mútua.
 - Esse erro só pode ser descoberto se vários processos estiverem ativos de forma simultânea em suas secões críticas.
 - Essa situação pode ser de difícil reprodução.

- Outros exemplos:
 - Suponha que um processo substitua mutex.release() por mutex.acquire():

```
mutex.acquire();
...
seção crítica
...
mutex.acquire();
```

■ O que aconteceria nessa situação?

- Outros exemplos:
 - Suponha que um processo substitua mutex.release() por mutex.acquire():

```
mutex.acquire();
...
seção crítica
...
mutex.acquire();
```

- O que aconteceria nessa situação?
 - Deadlock!

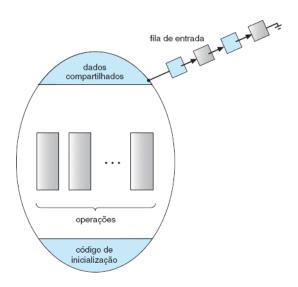
- Outros exemplos:
 - Suponha que um processo omita o mutex.acquire() ou o mutex.release() ou ambos.
 - O que aconteceria nessas situações?

- Outros exemplos:
 - Suponha que um processo omita o mutex.acquire() ou o mutex.release() ou ambos.
 - O que aconteceria nessas situações?
 - Ou a exclusão mútua é violada ou haverá deadlock.

- Os exemplos anteriores ilustram que vários tipos de erros podem ser gerados com facilidade quando os programadores utilizam semáforos incorretamente para resolver o problema da seção crítica.
- Para lidar com tais erros, os pesquisadores desenvolveram construções de linguagem de alto nível.
 - Por exemplo, monitores.

- Um tipo abstrato de dados (TAD), encapsula dados com um conjunto de métodos para operar sobre esses dados.
- Um tipo monitor é um TAD que inclui um conjunto de operações definidas pelo programador e que são dotadas de exclusão mútua dentro do monitor.
- O tipo monitor também declara as variáveis cujos valores definem o estado de uma instância desse tipo, além dos corpos de funções que operam sobre essas variáveis.

```
monitor nomeDoMonitor {
  /* declarações de variáveis compartilhadas */
  código de inicialização (...) {
  função P1 (...) {
  função P2 (...) {
  função PN (...) {
```



Uso de Monitores

- A construção do monitor assegura que somente um processo pode estar ativo dentro do monitor por vez.
 - Programador não precisa codificar essa restrição de sincronismo explicitamente.
- Entretanto, podemos precisar definir mecanismos de sincronismo adicionais.

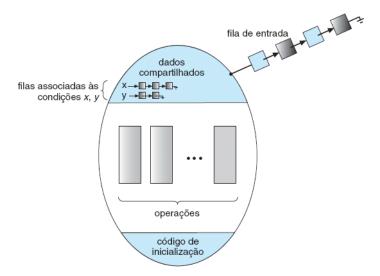
Uso de Monitores

- Um programador que precisa escrever seu próprio esquema de sincronismo personalizado pode definir uma ou mais variáveis do tipo Condition.
- Exemplo: Condition x, y;
- As únicas operações que podem ser chamadas em uma variável de condição são wait() e signal().

Uso de Monitores

- Operação wait()
 - O processo que a chama é suspenso.
- Operação signal()
 - Retoma um dos processos suspensos (se houver).
 - Se não há nenhum processo suspenso, a chamada de signal() não tem efeito.

Monitor com Variáveis Condicionais



- São utilizados 3 estados para descrever um filósofo:
 - Pensando (THINKING), faminto (HUNGRY) e comendo (EATING)
 enum State {THINKING, HUNGRY, EATING}
 State[] states = new State[5];
- O filósofo i só pode definir seu estado para EATING se seus dois vizinhos não estiverem comendo:

```
state[(i+4)%5] != State.EATING &&
state[(i+1)%5] != State.EATING
```

- Também precisamos declarar: Condition[] self = new Condition[5];
 - onde o filósofo i entra em estado de espera quando estiver com fome mas não consegue obter os hashis de que precisa.
- A distribuição de hashis é controlada pelo monitor dp, que é uma instância do tipo de monitor DiningPhilophers (próximo slide).

```
monitor DiningPhilosophers
   enum State {THINKING, HUNGRY, EATING};
   State[] states = new State[5]:
   Condition[] self = new Condition[5]:
   public DiningPhilosophers {
      for (int i = 0; i < 5; i++)
        state[i] = State.THINKING;
   public void takeForks(int i) {
      state[i] = State.HUNGRY:
      test(i):
      if (state[i] != State.EATING)
        self[i].wait:
   public void returnForks(int i) {
      state[i] = State.THINKING;
      // test left and right neighbors
      test((i + 4) \% 5);
      test((i + 1) % 5);
   private void test(int i) {
      if ( (state[(i + 4) % 5] != State.EATING) &&
        (state[i] == State.HUNGRY) &&
        (state[(i + 1) % 5] != State.EATING) ) {
           state[i] = State.EATING:
           self[i].signal:
```

- Cada filósofo, antes de começar a comer, precisa chamar a operação takeForks().
 - Pode resultar na suspensão da thread do filósofo, se ele não consegue apanhar os dois hashis.
- Se a operação for bem-sucedida, o filósofo poderá comer.
- Ao terminar de comer, o filósofo chama a operação returnForks() e começa a pensar.
 - Passa a vez para outro filósofo que esteja faminto.

Sequência de chamadas para a solução do problema:
 DiningPhilosophers dp = new DiningPhilosophers();
 ...
 dp.takeForks(i);
 eat();
 dp.returnForks(i);

- Essa solução garante que dois filósofos vizinhos não estarão comendo simultaneamente e que não haverá deadlocks.
 - Problema?

Sequência de chamadas para a solução do problema:
 DiningPhilosophers dp = new DiningPhilosophers();
 ...
 dp.takeForks(i);
 eat();
 dp.returnForks(i);
 ...

- Essa solução garante que dois filósofos vizinhos não estarão comendo simultaneamente e que não haverá deadlocks.
 - Problema?
 - Um filósofo pode morrer de fome!
 - Soluções?

Conclusões

Conclusões

Qual a melhor forma de resolver os problemas de sincronismo de processos?

Conclusões

- Qual a melhor forma de resolver os problemas de sincronismo de processos?
 - Todas são funcionalmente equivalentes.
- É possível implementar um semáforo por meio de um monitor (ou solução de Peterson, etc.).
- É possível implementar um monitor por meio de um semáforo (ou solução de Peterson, etc.).

Material Complementar: Sincronismo em Java

Sincronismo em Java

- Java oferece sincronismo em nível de linguagem para tratar condições de corrida.
 - Métodos synchronized.
- Cada objeto Java possui um *lock* associado.
 - O *lock* pode estar em posse de uma única thread.
 - Para executar um método sincronizado é preciso obter o *lock* do objeto.
 - Se o lock já estiver em posse de outra thread, a thread que chama o método sincronizado é bloqueada e colocada no conjunto de entrada (entry set) do lock do objeto.
 - Se o lock estiver disponível quando um método sincronizado for chamado, a thread que chama se torna proprietária do lock do objeto e pode executar o método.
 - O lock é liberado quando a thread finaliza a execução do método.
 - Se o conjunto de entrada do lock não estiver vazio quando o lock for liberado, a JVM seleciona arbitrariamente uma thread desse conjunto para ser a proprietária do lock.

Sincronismo em Java

Métodos sincronizados insert() e remove(), para o problema do Produtor-Consumidor com buffer limitado:

```
public synchronized void insert(Object item) {
   while (count == BUFFER_SIZE)
      Thread.yield();
   ++count;
   buffer[in] = item:
   in = (in + 1) % BUFFER_SIZE:
public synchronized Object remove() {
   Object item;
   while (count == 0)
      Thread.yield();
   --count:
   item = buffer[out]:
   out = (out + 1) % BUFFER_SIZE;
   return item;
```

Sincronismo em Java

- Se o produtor chamar o método insert() e o lock do objeto estiver disponível, o produtor se torna proprietário do lock.
 - Ele pode entrar no método e alterar os valores de count e outros dados compartilhados.
- Se o consumidor tentar chamar o método remove() enquanto o produtor tem a posse do *lock*, o consumidor será bloqueado.
 - Quando o produtor sai do método insert(), ele libera o lock.
 - O consumidor agora pode obter o *lock* e entrar no método remove().

Deadlock

- O código anterior resolve o problema da condição de corrida, porém leva a outro problema.
 - Suponha que o buffer esteja cheio e o consumidor esteja dormindo.
 - Se o produtor chamar o método insert(), ele pode continuar, pois o lock estará disponível.
 - Quando o produtor invoca o método insert(), ele vê que o buffer está cheio e executa o método yield().
 - Em todo tempo, o produtor ainda tem a posse do *lock* do objeto.
 - Quando o consumidor desperta e tenta chamar o método remove(), ele é bloqueado, pois não tem a posse do lock do objeto.
 - Produtor e consumidor são incapazes de prosseguir porque o produtor está bloqueado esperando que o consumidor libere espaço no buffer e o consumidor está bloqueado esperando que o produtor libere o lock.

Wait e Notify

- Solução para o deadlock anterior:
 - wait e notify.
- Quando uma thread invoca wait():
 - A thread libera o lock do objeto.
 - O estado da thread é definido como bloqueado.
 - A thread é colocada no conjunto de espera (wait set) do objeto.
- Quando um thread invoca notify():
 - Uma thread qualquer T do conjunto de espera é selecionada.
 - *T* é movida da espera para o conjunto de entrada.
 - O estado de T é definido como executável.

Wait e Notify

```
public synchronized void insert(Object item) {
   while (count == BUFFER_SIZE) {
      try {
        wait();
      catch (InterruptedException e) { }
   ++count;
   buffer[in] = item;
   in = (in + 1) % BUFFER_SIZE;
   notify();
public synchronized Object remove() {
   Object item;
   while (count == 0) {
      try {
        wait();
      catch (InterruptedException e) { }
   --count;
   item = buffer[out];
   out = (out + 1) % BUFFER_SIZE;
   notify();
   return item;
```

Notificações Múltiplas

- A utilização do método notify() funciona bem quando somente uma thread está no conjunto de espera.
 - Quando existem várias threads no conjunto de espera e mais de uma condição para esperar, é possível que a thread cuja condição ainda não tenha sido atendida seja a que receberá a notificação.
 - Como a chamada de notify() apanha uma única thread de forma aleatória no conjunto de espera, o desenvolvedor não tem controle sobre qual thread será escolhida.

Notificações Múltiplas

- Java fornece um mecanismo que permite a notificação a todas as threads no conjunto de espera.
 - Método notifyAll().
 - Semelhante ao notify(), exceto que cada thread em espera é removida do conjunto de espera e colocada no conjunto de entrada.
 - Operação mais dispendiosa do que notify().
 - Mais apropriada para situações em que várias threads podem estar no conjunto de espera de um objeto.

Sincronismo em Bloco

Em vez de sincronizar um método inteiro, blocos de código podem ser declarados como sincronizados:

```
Object mutexLock = new Object();
...
public void someMethod() {
    nonCriticalSection();

    synchronized(mutexLock) {
        criticalSection();
    }

    remainderSection();
}
```

Sincronismo em Bloco

Também podemos usar os métodos wait() e notify() em um bloco sincronizado:

```
Object mutexLock = new Object();
...
synchronized(mutexLock) {
   try {
     mutexLock.wait();
   }
   catch (InterruptedException ie) { }
}
synchronized(mutexLock) {
   mutexLock.notify();
}
```

Dúvidas?

