

Sistemas Operacionais

Aula 03 - Processos

Prof. Samuel Souza Brito

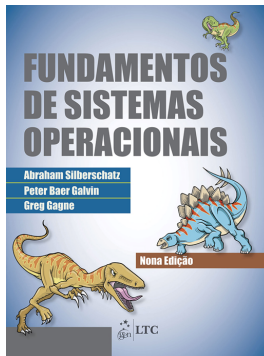
Universidade Federal de Ouro Preto – UFOP
Instituto de Ciências Exatas e Aplicadas – ICEA
Departamento de Computação e Sistemas – DECSI



UFOP

João Monlevade-MG
2024/2

- O material aqui apresentado é baseado no Capítulo 3 do livro:
 - Silberschatz, A.; Galvin, P. B.; Gagne, G., Fundamentos de Sistemas Operacionais, Editora LTC, 9ª edição, 2015.



- Os primeiros computadores permitiam que apenas um programa fosse executado por vez.
 - Total controle do sistema e acesso a todos os recursos do sistema.
- Os computadores atuais permitem que vários programas sejam carregados na memória e executados concorrentemente.
 - Qual(is) técnica(s) permite(m) a execução concorrente dos programas?
- Processos de usuário e processos do SO podem ser executados de forma concorrente.
 - CPU alterna entre processos, tornando o computador mais produtivo.

Conceito de Processo

- O que é um processo?
 - Um programa em execução.
 - Processo vs Programa.
 - **Programa** = **seção de texto** (geralmente, um arquivo executável).
 - Quando um programa vira um processo?

Conceito de Processo

- Processo é uma entidade ativa.
- Alguns componentes:

Conceito de Processo

- Processo é uma entidade ativa.
- Alguns componentes:
 - **Contador de Programa** (Program Counter) e outros registradores.

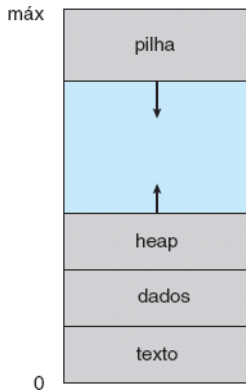
- Processo é uma entidade ativa.
- Alguns componentes:
 - **Contador de Programa** (Program Counter) e outros registradores.
 - **Pilha** com dados temporários:
 - Parâmetros de método, endereço de retorno, variáveis locais, etc.

- Processo é uma entidade ativa.
- Alguns componentes:
 - **Contador de Programa** (Program Counter) e outros registradores.
 - **Pilha** com dados temporários:
 - Parâmetros de método, endereço de retorno, variáveis locais, etc.
 - **Seção de dados:**
 - Variáveis globais.

- Processo é uma entidade ativa.
- Alguns componentes:
 - **Contador de Programa** (Program Counter) e outros registradores.
 - **Pilha** com dados temporários:
 - Parâmetros de método, endereço de retorno, variáveis locais, etc.
 - **Seção de dados:**
 - Variáveis globais.
 - **Heap:**
 - Memória alocada dinamicamente.

Conceito de Processo

Processo na memória:



- Dois processos podem estar associados ao mesmo programa.
 - Duas sequências de execução separadas.
 - Exemplos:
 - Execução de várias janelas de um navegador Web.
 - Vários documentos do Word abertos simultaneamente.
 - Dois ou mais terminais (shell, linha de comando) abertos.
 - Seções de texto são equivalentes, mas as seções de dados, heap e pilha variam.
- Também é comum haver um processo que gera muitos outros processos ao ser executado.

- O estado de um processo é definido, em parte, pela atividade corrente do processo.
- Um processo pode estar em um dos seguintes estados:

- O estado de um processo é definido, em parte, pela atividade corrente do processo.
- Um processo pode estar em um dos seguintes estados:
 - **Novo**: processo está sendo criado.

- O estado de um processo é definido, em parte, pela atividade corrente do processo.
- Um processo pode estar em um dos seguintes estados:
 - **Novo**: processo está sendo criado.
 - **Em execução**: instruções estão sendo executadas.

- O estado de um processo é definido, em parte, pela atividade corrente do processo.
- Um processo pode estar em um dos seguintes estados:
 - **Novo**: processo está sendo criado.
 - **Em execução**: instruções estão sendo executadas.
 - **Em espera**: processo está esperando que algum evento ocorra (como a conclusão de E/S ou o recebimento de um sinal).

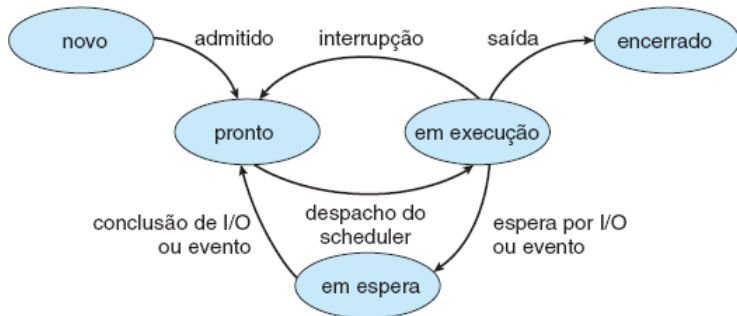
- O estado de um processo é definido, em parte, pela atividade corrente do processo.
- Um processo pode estar em um dos seguintes estados:
 - **Novo:** processo está sendo criado.
 - **Em execução:** instruções estão sendo executadas.
 - **Em espera:** processo está esperando que algum evento ocorra (como a conclusão de E/S ou o recebimento de um sinal).
 - **Pronto:** processo está esperando que seja atribuído a um processador.

- O estado de um processo é definido, em parte, pela atividade corrente do processo.
- Um processo pode estar em um dos seguintes estados:
 - **Novo:** processo está sendo criado.
 - **Em execução:** instruções estão sendo executadas.
 - **Em espera:** processo está esperando que algum evento ocorra (como a conclusão de E/S ou o recebimento de um sinal).
 - **Pronto:** processo está esperando que seja atribuído a um processador.
 - **Concluído:** processo terminou sua execução.

- Nomes dos estados podem variar entre os SOs.
 - Porém, os estados que eles representam são encontrados em todos os sistemas.
- Apenas um processo pode estar *em execução* em algum processador a cada instante.
 - Muitos processos podem estar *prontos* ou *em espera*.

Estado do Processo

Diagrama de estado do processo:

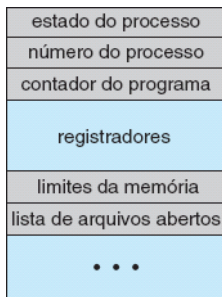


- Cada processo é representado no SO por um **Bloco de Controle de Processo** (*Process Control Block* - PCB).
 - Informações associadas a um processo específico.
- Informações contidas no PCB:
 - **Estado do processo:**
 - Estados vistos no slide anterior.
 - **Contador de programa:**
 - Indica o endereço da próxima instrução a ser executada para esse processo.
 - **Registradores da CPU:**
 - Depende da arquitetura do computador: acumuladores, índices, ponteiros de pilha, etc.
 - Essas informações precisam ser salvas quando uma interrupção ocorre.

- Informações contidas no PCB (continuação):
 - **Informações de escalonamento de CPU:**
 - Prioridade do processo, ponteiros para filas de escalonamento e outros parâmetros relacionados ao escalonamento.
 - **Informações de gerenciamento de memória:**
 - Informações como o valor dos registradores base e limite e as tabelas de página ou segmento, etc.
 - **Informações de contabilização:**
 - Informações sobre o montante de tempo real e de CPU usados, limites de tempo, números de conta, números de jobs ou processos, e assim por diante.
 - **Informações de status de E/S:**
 - Lista de dispositivos de E/S alocados ao processo, lista de arquivos abertos, etc.

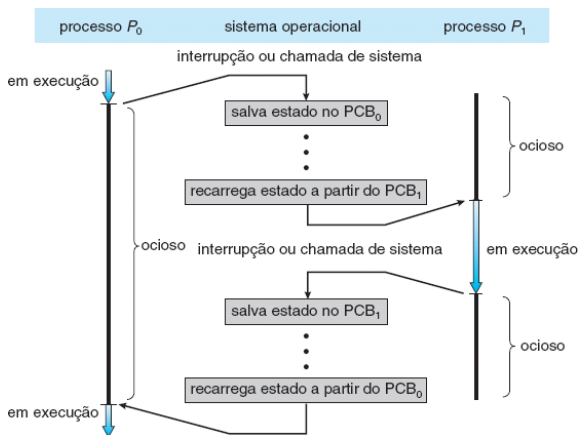
Bloco de Controle de Processo

- PCB serve como um repositório para quaisquer informações que possam variar de um processo para outro.



Bloco de Controle de Processo

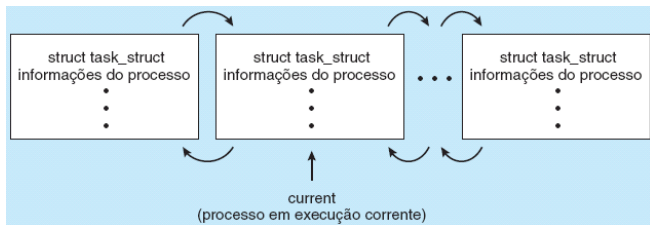
Diagrama mostrando a alternância da CPU de um processo para outro:



- PCB é representado no Linux pela estrutura em C `task_struct`, que é encontrada no arquivo de inclusão `<linux/sched.h>` no diretório de código-fonte do kernel.
 - Exemplo:
`/usr/src/linux-headers-4.15.0-58/include/linux/sched.h`
- Contém todas as informações necessárias à representação de um processo.
 - Estado do processo, informações de escalonamento e de gerenciamento da memória, a lista de arquivos abertos, ponteiros para o pai do processo e uma lista de seus filhos e irmãos.

```
long state; /* estado do processo */  
struct sched_entity se; /* informações de scheduling */  
struct task_struct *parent; /* pai desse processo */  
struct list_head children; /* filhos desse processo */  
struct files_struct *files; /* lista de arquivos abertos */  
struct mm_struct *mm; /* espaço de endereçamento desse processo */
```

- Dentro do kernel do Linux, todos os processos ativos são representados com o uso de uma lista duplamente encadeada de `task_struct`.
- O kernel mantém um ponteiro (`current`) para o processo em execução corrente no sistema.



- O modelo de processo discutido até agora sugere que um processo é um programa que executa apenas um *thread*. Exemplo:
 - Processo executando um programa de processamento de texto.
 - Um único *thread* executando.
 - Uma tarefa de cada vez.
 - O usuário não pode digitar caracteres e executar, simultaneamente, o corretor ortográfico dentro do mesmo processo, por exemplo.

- SOs modernos estenderam o conceito de processo para permitir que um processo tenha múltiplos *threads* de execução.
 - Desempenhando mais de uma tarefa de cada vez.
 - Benéfico em sistemas *multicore*.
- Em um sistema que suporte *threads*, o PCB é expandido de modo a incluir informações para cada *thread*.
 - Também são necessárias outras alterações no sistema.

Scheduling de Processos

- Qual é o objetivo da **multiprogramação**?
- Qual é o objetivo do **compartilhamento de tempo**?

- Qual é o objetivo da **multiprogramação**?
 - Fazer com que a CPU esteja executando algum processo o tempo todo.
- Qual é o objetivo do **compartilhamento de tempo**?

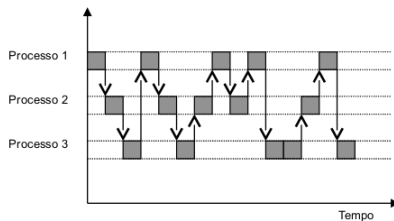
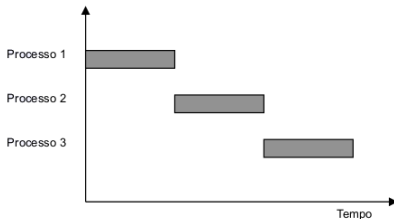
- Qual é o objetivo da **multiprogramação**?
 - Fazer com que a CPU esteja executando algum processo o tempo todo.
- Qual é o objetivo do **compartilhamento de tempo**?
 - Alternar a CPU entre processos com tanta frequência que os usuários possam interagir com cada programa enquanto ele está sendo executado.

- Qual é o objetivo da **multiprogramação**?
 - Fazer com que a CPU esteja executando algum processo o tempo todo.
- Qual é o objetivo do **compartilhamento de tempo**?
 - Alternar a CPU entre processos com tanta frequência que os usuários possam interagir com cada programa enquanto ele está sendo executado.
- Como atender os dois objetivos?

- Qual é o objetivo da **multiprogramação**?
 - Fazer com que a CPU esteja executando algum processo o tempo todo.
- Qual é o objetivo do **compartilhamento de tempo**?
 - Alternar a CPU entre processos com tanta frequência que os usuários possam interagir com cada programa enquanto ele está sendo executado.
- Como atender os dois objetivos?
 - **Escalonador de processos** (*process scheduler*).
 - Seleciona um processo disponível (pronto) para a execução na CPU.
 - A partir de um conjunto de processos (fila).

Scheduling de Processos

Sistemas com compartilhamento de tempo desativado e ativado:



- **Fila de jobs:**

- Conjunto de todos os processos do sistema.

- **Fila de prontos:**

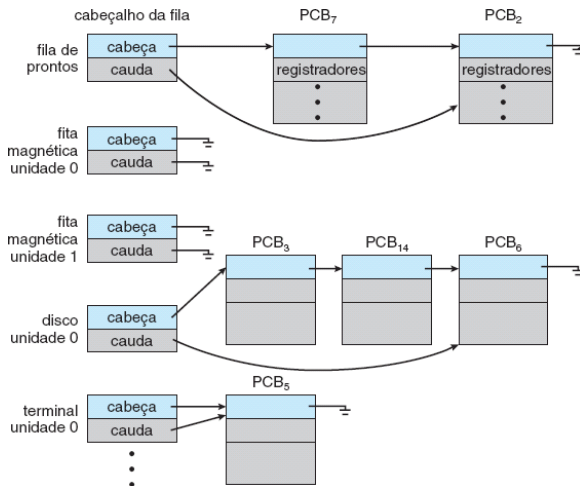
- Todos os processos em memória principal, aguardando apenas pelo escalonamento da CPU.

- **Fila de dispositivo:**

- Conjunto de processos esperando por um dispositivo de E/S.

Filas de Scheduling

Fila de prontos e várias filas de dispositivo de E/S:



- Inicialmente, um novo processo é inserido na fila de prontos.
- Quando a CPU é alocada ao processo (estado: em execução), um dos seguintes eventos pode ocorrer:

- Inicialmente, um novo processo é inserido na fila de prontos.
- Quando a CPU é alocada ao processo (estado: em execução), um dos seguintes eventos pode ocorrer:
 - O processo pode emitir uma solicitação de E/S, sendo inserido em uma fila de dispositivos.

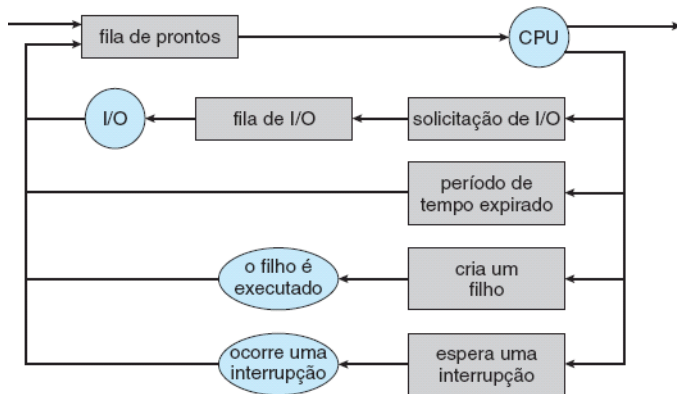
- Inicialmente, um novo processo é inserido na fila de prontos.
- Quando a CPU é alocada ao processo (estado: em execução), um dos seguintes eventos pode ocorrer:
 - O processo pode emitir uma solicitação de E/S, sendo inserido em uma fila de dispositivos.
 - O processo pode criar um novo processo-filho e esperá-lo terminar.

- Inicialmente, um novo processo é inserido na fila de prontos.
- Quando a CPU é alocada ao processo (estado: em execução), um dos seguintes eventos pode ocorrer:
 - O processo pode emitir uma solicitação de E/S, sendo inserido em uma fila de dispositivos.
 - O processo pode criar um novo processo-filho e esperá-lo terminar.
 - O processo pode ser removido à força da CPU, como resultado de uma interrupção, e ser devolvido à fila de prontos.

- Inicialmente, um novo processo é inserido na fila de prontos.
- Quando a CPU é alocada ao processo (estado: em execução), um dos seguintes eventos pode ocorrer:
 - O processo pode emitir uma solicitação de E/S, sendo inserido em uma fila de dispositivos.
 - O processo pode criar um novo processo-filho e esperá-lo terminar.
 - O processo pode ser removido à força da CPU, como resultado de uma interrupção, e ser devolvido à fila de prontos.
- Quais as mudanças de estado ocorridas nos três eventos anteriores?

Filas de Scheduling

Representação do scheduling de processos em diagrama de enfileiramento:



Escalonadores (*Schedulers*)

- Um processo migra entre as diferentes filas de escalonamento no decorrer do seu tempo de vida.
 - SO precisa selecionar os processos dessas filas.
 - O processo de seleção é executado pelo **escalonador** apropriado.

■ Escalonador de longo prazo:

- Escalonador de tarefas ou *scheduler de jobs*.
- Em um sistema batch, são submetidos mais processos do que é possível executar imediatamente.
 - Esses processos são reservados em um dispositivo de armazenamento de massa, no qual são mantidos para execução posterior.
 - Seleciona processos nesse *pool* e os carrega na memória para execução (enviando-os para a fila de prontos).
- Define o grau de multiprogramação.
- Executado com menos frequência.
 - Pode ser lento.

■ Escalonador de curto prazo:

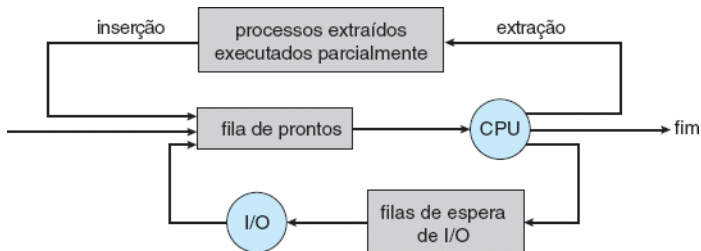
- Escalonador de CPU (*scheduler* da CPU).
- Seleciona entre os processos que estão prontos para execução e aloca a CPU a um deles.
- Executado com alta frequência.
 - Milissegundos
 - Precisa ser rápido.

■ Escalonador de médio prazo:

- Usado em sistemas de tempo compartilhado.
- Às vezes, pode ser vantajoso remover um processo da memória (e da disputa ativa pela CPU).
 - Reduzir o grau de multiprogramação.
- Posteriormente, o processo pode ser reintroduzido na memória e sua execução pode ser retomada de onde parou.
- **Swapping.**
- Pode ser empregado para melhorar o mix de processos ou quando a memória principal está cheia.

Tipos de Escalonadores

Inclusão do scheduling de médio prazo no diagrama de enfileiramento:



- Interrupções fazem com que o SO pare a execução de uma tarefa na CPU e execute uma rotina do kernel.
 - Interrupções ocorrem com frequência.
- Quando ocorre uma interrupção, o SO precisa salvar o contexto atual do processo que está em execução na CPU.
 - Mais tarde será necessário restaurar esse contexto.
 - Contexto é representado no PCB do processo.
 - Valor de registradores da CPU.
 - Estado do processo.
 - Informações de gerência de memória.
- Executamos um **salvamento do estado** corrente da CPU e então uma **restauração do estado** para retomar as operações.

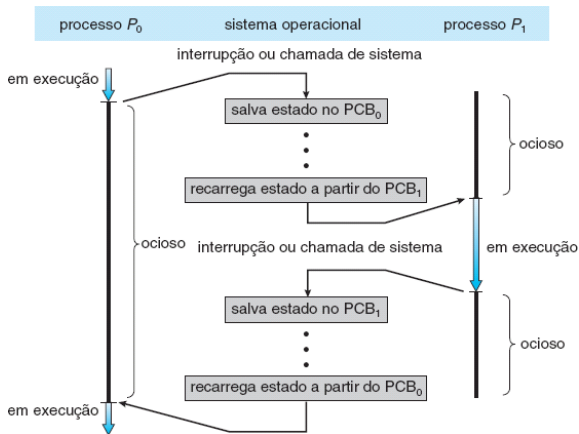
- A alocação da CPU a outro processo requer a execução do salvamento do estado do processo corrente e a restauração do estado de um processo diferente.
 - **Mudança de contexto** ou **troca de contexto**.
 - Kernel salva o contexto do processo antigo em seu PCB e carrega o contexto salvo do novo processo indicado no schedule para execução.

- Qual a desvantagem da troca de contexto?

- Qual a desvantagem da troca de contexto?
 - Tempo de troca de contexto é puramente custo adicional (*overhead*).
 - SO não realiza nenhum trabalho útil durante a troca.

- Qual a desvantagem da troca de contexto?
 - Tempo de troca de contexto é puramente custo adicional (*overhead*).
 - SO não realiza nenhum trabalho útil durante a troca.
 - Tempo gasto varia de um computador para outro.
 - Velocidade de memória, número de registradores que precisam ser copiados, etc.
 - Tempo também depende do suporte de hardware.
 - Em geral: alguns milissegundos.

Mudança de Contexto



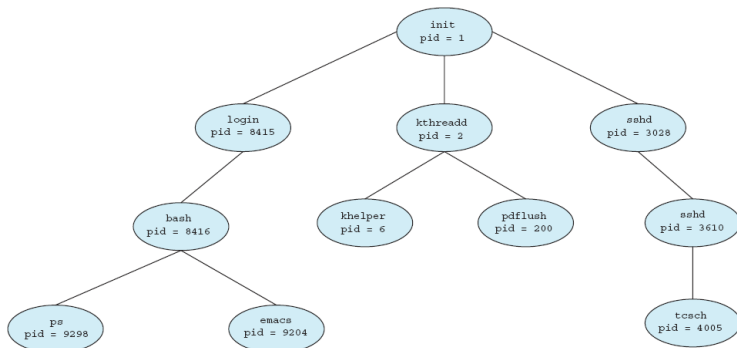
Operações sobre Processos

- Processos podem ser executados de forma concorrente.
 - Podem ser criados e removidos dinamicamente.
- É responsabilidade do SO prover um mecanismo para criação e término de processo.

- Um processo pode gerar diversos novos processos.
 - Chamada de sistema.
- Cada processo filho pode gerar outros processos.
 - Árvore de processos.
- Como identificar cada processo?
 - Identificador de processo (pid).
 - Identificador exclusivo.
 - Normalmente é um valor inteiro.
 - Pode ser usado como um índice de acesso a vários atributos de um processo dentro do kernel.

Criação de Processos

Uma árvore de processos em um sistema Linux típico:



- Um processo precisa de certos recursos para executar sua tarefa.
 - Processo-filho pode obter seus recursos:
 - Diretamente do SO
 - Ou ficar restrito a um subconjunto dos recursos do processo-pai.
- O pai pode ter de dividir seus recursos entre seus filhos ou pode compartilhar alguns recursos entre vários deles.

- Processo pai pode passar dados de inicialização (entrada) para processos filhos.
 - Exemplo:
 - Passagem de parâmetros para um programa executado por linha de comando.
- Quando um processo cria um novo processo, existem duas possibilidades de execução:
 - 1 O pai continua a ser executado concorrentemente com seus filhos.
 - 2 O pai espera até que alguns de seus filhos ou todos eles sejam encerrados.

- Possibilidades de espaço de endereçamento para o novo processo:
 - 1 O processo-filho é uma duplicata do processo-pai (ele tem o mesmo programa e dados do pai).
 - 2 O processo-filho tem um novo programa carregado nele.

- Cada processo tem seu PID (inteiro exclusivo).
- Um novo processo é criado pela chamada de sistema `fork()`.
 - O novo processo consiste em uma cópia do espaço de endereços do processo original.
 - Esse mecanismo permite que o processo-pai se comunique facilmente com seu processo-filho.
- Os dois processos continuam a execução após o `fork()`, com uma diferença:
 - O código de retorno é zero para o novo processo (filho).
 - O identificador de processo (diferente de zero) do filho é retornado ao pai.
 - **exemplo1.cpp** e **exemplo2.cpp** (disponível no Moodle).

- Após uma chamada de sistema `fork()`, um dos dois processos usa, normalmente, a chamada de sistema `exec()` para realocar o espaço de memória do processo para um novo programa.
 - A chamada de sistema `exec()` carrega um arquivo binário na memória e inicia sua execução.
 - Destruindo a imagem de memória do programa que contém a chamada de sistema `exec()`.
 - **exemplo3.cpp** (disponível no Moodle).
- O pai pode criar mais filhos ou, se não tem mais nada a fazer enquanto o filho é executado, pode emitir uma chamada de sistema `wait()` para ser removido da fila de prontos até o encerramento do filho.

Criação de Processos no UNIX/Linux

Exemplo:

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>

int main() {
    pid_t pid;

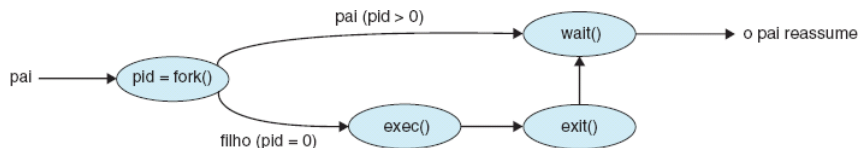
    /* cria um processo-filho */
    pid = fork();

    if (pid < 0) { /* um erro ocorreu */
        fprintf(stderr, "Fork falhou\n");
        return 1;
    } else if (pid == 0) { /* processo-filho */
        execlp("/bin/ls", "ls", NULL);
    } else { /* processo-pai */
        /* o pai esperará que o filho seja concluído */
        wait(NULL);
        printf("Processo-filho finalizou\n");
    }

    return 0;
}
```

Criação de Processos no UNIX/Linux

Criação de processo com o uso da chamada de sistema `fork()`:



- Para refletir:
 - `fork()` e `exec()` possuem funções semelhantes?

- Um processo é encerrado quando termina a execução de seu último comando e solicita ao SO que o exclua.
 - Chamada de sistema `exit()`.
 - O processo pode retornar um valor de status (número inteiro) ao seu processo pai.
- Todos os recursos do processo são desalocados pelo SO.
 - Memória física e virtual, arquivos abertos, buffers de E/S, etc.

- O encerramento também pode ocorrer em outras circunstâncias.
 - Um processo pode causar o encerramento de outro processo por meio de uma chamada de sistema apropriada.
 - Por exemplo, `TerminateProcess()` no Windows.
 - Usualmente, tal chamada de sistema pode ser invocada apenas pelo pai do processo que está para ser encerrado. Por quê?

- O encerramento também pode ocorrer em outras circunstâncias.
 - Um processo pode causar o encerramento de outro processo por meio de uma chamada de sistema apropriada.
 - Por exemplo, `TerminateProcess()` no Windows.
 - Usualmente, tal chamada de sistema pode ser invocada apenas pelo pai do processo que está para ser encerrado. Por quê?
 - Caso contrário, usuários poderiam encerrar arbitrariamente os jobs uns dos outros.

- O encerramento também pode ocorrer em outras circunstâncias.
 - Um processo pode causar o encerramento de outro processo por meio de uma chamada de sistema apropriada.
 - Por exemplo, `TerminateProcess()` no Windows.
 - Usualmente, tal chamada de sistema pode ser invocada apenas pelo pai do processo que está para ser encerrado. Por quê?
 - Caso contrário, usuários poderiam encerrar arbitrariamente os jobs uns dos outros.
 - O pai precisa saber as identidades de seus filhos para encerrá-los.
 - Quando um processo cria um novo processo, a identidade do processo recém-criado é passada ao pai.

- Um pai pode encerrar a execução de um de seus filhos por várias razões, por exemplo:
 - O filho excedeu o uso de alguns dos recursos que recebeu.
 - A tarefa atribuída ao filho não é mais requerida.
 - O pai está sendo encerrado e o SO não permite que um filho continue se seu pai for encerrado.
 - Alguns SOs não permitem que um filho exista se seu pai tiver sido encerrado.
 - **Encerramento em cascata.**

Encerramento de Processos no UNIX/Linux

- Em sistemas Linux e UNIX podemos encerrar um processo usando a chamada de sistema `exit()`.
 - Fornecendo um status de saída como parâmetro.
- No encerramento normal, `exit()` pode ser chamada:
 - Diretamente, conforme apresentado acima.
 - Indiretamente, por um comando `return` na função `main()`.

- Um processo-pai pode esperar o encerramento de um processo-filho usando a chamada de sistema `wait()`.
 - Recebe um parâmetro que permite que o pai obtenha o status de saída do filho.
 - Retorna o identificador de processo do filho encerrado.
 - **exemplo4.cpp** (disponível no Moodle).

- **Processo zumbi:**

■ Processo zumbi:

- Quando um processo termina, seus recursos são desalocados pelo SO.
- Sua entrada na tabela de processos deve permanecer até que o pai chame `wait()`.
 - Porque a tabela de processos contém o status de saída do processo.
- Um processo que foi encerrado, mas cujo pai ainda não chamou `wait()`.
- Todos os processos passam para esse estado quando terminam, mas geralmente permanecem como zumbis por pouco tempo.

■ Processo zumbi:

- Quando um processo termina, seus recursos são desalocados pelo SO.
- Sua entrada na tabela de processos deve permanecer até que o pai chame `wait()`.
 - Porque a tabela de processos contém o status de saída do processo.
- Um processo que foi encerrado, mas cujo pai ainda não chamou `wait()`.
- Todos os processos passam para esse estado quando terminam, mas geralmente permanecem como zumbis por pouco tempo.

■ Processo órfão:

- Quando o processo-pai é encerrado sem invocar `wait()`.
- Linux e o UNIX resolvem esse problema designando o processo *init* como o novo pai dos processos órfãos.

Comunicação Interprocessos

- Um processo pode ser:
 - **Independente:**
 - Se não puder afetar ou ser afetado pelos outros processos em execução.
 - Qualquer processo que não compartilhe dados com outros processos.
 - **Cooperativo:**
 - Se puder afetar ou ser afetado por outros processos em execução.
 - Qualquer processo que compartilhe dados com outros processos.

Razões para o fornecimento de um ambiente que permita a cooperação entre processos:

- **Compartilhamento de informações:**

- Como diversos usuários podem estar interessados na mesma informação (por exemplo, um arquivo compartilhado), temos de prover um ambiente para permitir o acesso concorrente a tais informações.

- **Aumento da velocidade de computação:**

- Dividir uma tarefa em subtarefas (execução paralela), a fim de que ela seja executada de forma rápida.
- Quando é possível obter a agilidade na computação de uma tarefa?

Razões para o fornecimento de um ambiente que permita a cooperação entre processos:

- **Compartilhamento de informações:**

- Como diversos usuários podem estar interessados na mesma informação (por exemplo, um arquivo compartilhado), temos de prover um ambiente para permitir o acesso concorrente a tais informações.

- **Aumento da velocidade de computação:**

- Dividir uma tarefa em subtarefas (execução paralela), a fim de que ela seja executada de forma rápida.
- Quando é possível obter a agilidade na computação de uma tarefa?
 - Somente se o computador tiver vários núcleos de processamento.

Razões para o fornecimento de um ambiente que permita a cooperação entre processos (continuação):

- **Modularidade:**

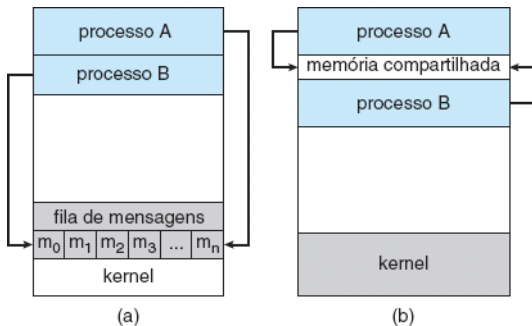
- Construção de um sistema de forma modular, dividindo suas funções em processos ou *threads* separados.

- **Conveniência:**

- Um usuário individual pode trabalhar em muitas tarefas ao mesmo tempo.

- Processos cooperativos precisam de um mecanismo de **comunicação entre processos** (*Interprocess Communication* - IPC) que lhes permitam trocar dados e informações.
- Dois modelos básicos de comunicação entre processos:
 - **Memória compartilhada:**
 - Estabelece-se uma região da memória que é compartilhada por processos cooperativos.
 - Processos podem trocar informações por meio da leitura e/ou escrita de dados da área compartilhada.
 - Por que é necessário estabelecer essa região? Como isso é feito?
 - **Troca de mensagens:**
 - A comunicação ocorre por meio de mensagens trocadas entre os sistemas cooperativos.

Comunicação Interprocessos



Modelos de comunicação: (a) Troca de mensagens. (b) Memória compartilhada.

- Os dois modelos de comunicação são comuns nos SOs.
 - Muitos SOs implementam ambos.
- **Vantagens da troca de mensagens?**

- **Vantagens da memória compartilhada?**

- Os dois modelos de comunicação são comuns nos SOs.
 - Muitos SOs implementam ambos.
- **Vantagens da troca de mensagens?**
 - Útil para trocar pequenas quantidades de dados.
 - Nenhum conflito precisa ser evitado.
 - Mais fácil de implementar em um sistema distribuído.
- **Vantagens da memória compartilhada?**

- Os dois modelos de comunicação são comuns nos SOs.
 - Muitos SOs implementam ambos.
- **Vantagens da troca de mensagens?**
 - Útil para trocar pequenas quantidades de dados.
 - Nenhum conflito precisa ser evitado.
 - Mais fácil de implementar em um sistema distribuído.
- **Vantagens da memória compartilhada?**
 - Pode ser mais rápida do que a troca de mensagens.
 - Menos chamadas de sistema para efetuar comunicação.
 - Somente para estabelecer as regiões compartilhadas na memória.
 - Todos os acessos são tratados como acessos à memória.

- A comunicação entre processos usando memória compartilhada requer que os processos estabeleçam uma região de memória compartilhada.
 - Normalmente, a região de memória compartilhada reside no espaço de endereçamento do processo que cria o segmento de memória compartilhada.
 - Outros processos que queiram se comunicar usando esse segmento de memória compartilhada devem anexá-lo ao seu espaço de endereçamento.

- SO tenta impedir que um processo acesse a memória de outro processo.
 - Memória compartilhada exige que dois ou mais processos concordem em remover essa restrição.
- Formato de dados e local são determinados pelos processos cooperativos.
 - Não estão sob controle do SO.
 - Processos são responsáveis por garantir que não estarão escrevendo no mesmo local simultaneamente.

- Para ilustrar o conceito de processos cooperativos, considere o **problema do produtor-consumidor**.
 - Paradigma comum dos processos cooperativos.
- Um processo **produtor** produz informações consumidas por um processo **consumidor**.
- Exemplos:
 - Compilador pode produzir código *assembly* que é consumido por um montador (*assembler*). O montador produz módulos objeto, que são consumidos pelo carregador.
 - Arquitetura cliente-servidor. Servidor é um produtor e clientes são consumidores. Servidor Web fornece arquivos HTML e imagens que são lidos pelo navegador Web do cliente.

- Uma solução para o problema do produtor-consumidor usando memória compartilhada:
 - Criação de um **buffer de itens** que possa ser preenchido pelo produtor e esvaziado pelo consumidor.
 - Buffer deve residir em uma região de memória compartilhada por processos produtores e consumidores.
 - Produtor pode produzir um item enquanto o consumidor está consumindo outro item. Problema?

- Uma solução para o problema do produtor-consumidor usando memória compartilhada:
 - Criação de um **buffer de itens** que possa ser preenchido pelo produtor e esvaziado pelo consumidor.
 - Buffer deve residir em uma região de memória compartilhada por processos produtores e consumidores.
 - Produtor pode produzir um item enquanto o consumidor está consumindo outro item. Problema?
 - Necessidade de sincronização.
 - Consumidor não pode tentar consumir um item que ainda não foi produzido.

- Dois tipos de buffer podem ser usados:
 - **Buffer ilimitado:**
 - Não coloca um limite prático no tamanho do buffer.
 - Consumidor precisa esperar se o buffer estiver vazio.
 - Produtor sempre pode produzir novos itens.
 - **Buffer limitado:**
 - Tamanho do buffer é fixo.
 - Consumidor precisa esperar se o buffer estiver vazio.
 - Produtor precisa esperar se o buffer estiver cheio.
- Trabalharemos com o buffer limitado para ilustrar a comunicação entre processos usando memória compartilhada.

Memória Compartilhada: Produtor-Consumidor

Interface para implementações do buffer de itens:

```
public interface Buffer {  
    // produtores executam este método  
    public abstract void insert(Object item);  
  
    // consumidores executam este método  
    public abstract Object remove();  
}
```

Memória Compartilhada: Produtor-Consumidor

```
public class BoundedBuffer implements Buffer {
    private static final int BUFFER_SIZE = 5;
    private int count; // número de itens contidos no buffer
    private int in;    // aponta para a próxima posição livre
    private int out;   // aponta para a primeira posição preenchida
    private Object[] buffer;

    public BoundedBuffer() {
        // criando um buffer vazio
        count = 0;
        in = 0;
        out = 0;
        buffer = new Object[BUFFER_SIZE];
    }

    // produtores executam este método
    public void insert(Object item) {
        ...
    }

    // consumidores executam este método
    public Object remove() {
        ...
    }
}
```

Memória Compartilhada: Produtor-Consumidor

```
// produtores executam este método
public void insert(Object item) {
    while(count == BUFFER_SIZE); // buffer cheio

    // acrescenta um item ao buffer
    count++;
    buffer[in] = item;
    in = (in + 1) % BUFFER_SIZE;
}
```


Memória Compartilhada: Produtor-Consumidor

```
// consumidores executam este método
public Object remove() {
    while(count == 0); // buffer vazio

    // remove um item do buffer
    count--;
    Object item = buffer[out];
    out = (out + 1) % BUFFER_SIZE;

    return item; // retorna o item removido
}
```

Memória Compartilhada: Produtor-Consumidor

- Processo produtor chama o método `insert()` quando deseja inserir um item no buffer.
- Processo consumidor chama o método `remove()` quando quer consumir um item do buffer.
- Produtor e consumidor serão bloqueados quando o buffer não puder ser utilizado por eles.
- A solução apresentada não aborda a situação em que tanto produtor quanto consumidor tentam acessar o buffer compartilhado concorrentemente.
 - Discutiremos soluções para esse problema nas aulas de sincronização de processos.

- SO fornece meios para que os processos cooperativos se comuniquem uns com os outros por meio de um recurso de transmissão de mensagens.
- A transmissão de mensagens fornece um mecanismo para permitir que os processos se comuniquem e sincronizem suas ações sem compartilhar o mesmo espaço de endereçamento.
 - Particularmente útil em um ambiente distribuído em que os processos em comunicação podem residir em diferentes computadores conectados por uma rede.
- Exemplo: um aplicativo de bate-papo na Internet.

- Um sistema de troca de mensagens fornece pelo menos duas operações básicas:
 - `send(message)`
 - Enviar uma mensagem.
 - `receive(message)`
 - Receber uma mensagem.
- Mensagens podem ter um tamanho fixo ou variável.
 - Tamanho fixo torna a implementação no nível do sistema mais simples e a programação mais difícil.
 - Mensagens de tamanho variável requerem uma implementação mais complexa no nível do sistema, mas a tarefa de programar torna-se mais simples.

- Se os processos P e Q querem se comunicar, eles devem enviar e receber mensagens entre si.
 - Um **link de comunicação** deve existir entre eles.
 - Esse link pode ser implementado de várias maneiras.
- Métodos para implementar logicamente um link e as operações `send()` e `receive()`:
 - Comunicação direta ou indireta
 - Comunicação síncrona ou assíncrona
 - Armazenamento em buffer automático ou explícito

- Processos que querem se comunicar precisam contar com uma forma para referenciar um ao outro.
- **Comunicação direta:**
 - Cada processo que quer se comunicar deve nomear explicitamente o receptor ou o emissor da comunicação.
 - `send(P, message)` envia uma mensagem ao processo P .
 - `receive(Q, message)` recebe uma mensagem do processo Q .
 - Um link de comunicação nesse esquema tem as seguintes propriedades:
 - Um link é estabelecido automaticamente entre cada par de processos que querem se comunicar. Os processos precisam saber apenas a identidade um do outro para se comunicar.
 - Um link é associado a exatamente dois processos.
 - Entre cada par de processos, existe exatamente um link.
 - Uma variante desse esquema emprega a assimetria no endereçamento.

■ Comunicação indireta:

- Mensagens são enviadas para e recebidas de **caixas postais**, ou **portas**.
- Uma caixa postal pode ser considerada abstratamente como um objeto no qual mensagens podem ser inseridas por processos e do qual mensagens podem ser removidas.
- Cada caixa postal tem uma identificação exclusiva.
- Um processo pode se comunicar com outro processo por meio de várias caixas postais diferentes, mas dois processos só podem se comunicar se tiverem uma caixa postal compartilhada.
- `send(A, message)`: envia uma mensagem para a caixa postal *A*.
- `receive(A, message)`: recebe uma mensagem da caixa postal *A*.

- **Comunicação indireta** (continuação):
 - Nesse esquema, o link de comunicação tem as seguintes propriedades:
 - Um link é estabelecido entre um par de processos apenas se os dois membros do par possuem uma caixa postal compartilhada.
 - Um link pode estar associado a mais de dois processos.
 - Entre cada par de processos em comunicação, podem existir vários links diferentes, com cada link correspondendo a uma caixa postal.

- A transmissão de mensagens pode ser **com bloqueio** ou **sem bloqueio** (síncrona e assíncrona):

- A transmissão de mensagens pode ser **com bloqueio** ou **sem bloqueio** (síncrona e assíncrona):
 - **Envio com bloqueio**: o processo emissor é bloqueado até que a mensagem seja recebida pelo processo receptor ou pela caixa postal.

- A transmissão de mensagens pode ser **com bloqueio** ou **sem bloqueio** (síncrona e assíncrona):
 - **Envio com bloqueio**: o processo emissor é bloqueado até que a mensagem seja recebida pelo processo receptor ou pela caixa postal.
 - **Envio sem bloqueio**: o processo emissor envia a mensagem e retoma a operação.

- A transmissão de mensagens pode ser **com bloqueio** ou **sem bloqueio** (síncrona e assíncrona):
 - **Envio com bloqueio**: o processo emissor é bloqueado até que a mensagem seja recebida pelo processo receptor ou pela caixa postal.
 - **Envio sem bloqueio**: o processo emissor envia a mensagem e retoma a operação.
 - **Recebimento com bloqueio**: o receptor é bloqueado até que a mensagem fique disponível.

- A transmissão de mensagens pode ser **com bloqueio** ou **sem bloqueio** (síncrona e assíncrona):
 - **Envio com bloqueio**: o processo emissor é bloqueado até que a mensagem seja recebida pelo processo receptor ou pela caixa postal.
 - **Envio sem bloqueio**: o processo emissor envia a mensagem e retoma a operação.
 - **Recebimento com bloqueio**: o receptor é bloqueado até que a mensagem fique disponível.
 - **Recebimento sem bloqueio**: o receptor recupera uma mensagem válida ou uma mensagem nula.

- A solução para o problema do produtor-consumidor torna-se trivial quando usamos comandos `send()` e `receive()` com bloqueio.
 - Produtor invoca a chamada `send()` com bloqueio e espera até que a mensagem seja distribuída para o receptor ou a caixa postal.
 - Quando o consumidor invoca `receive()`, ele é bloqueado até que uma mensagem esteja disponível.
- Qual a desvantagem dessa solução?

- Independentemente de a comunicação ser direta ou indireta, as mensagens trocadas por processos em comunicação residem em uma fila temporária.
- Essas filas podem ser implementadas de três maneiras:
 - **Capacidade zero:**
 - A fila tem tamanho máximo de zero.
 - Link não pode ter quaisquer mensagens em espera.
 - Emissor deve ser bloqueado até que o receptor receba a mensagem.

- Essas filas podem ser implementadas de três maneiras (continuação):
 - **Capacidade limitada:**
 - A fila tem tamanho finito n .
 - No máximo n mensagens podem residir nela.
 - Se a fila não está cheia quando uma nova mensagem é enviada, a mensagem é inserida na fila e o emissor pode continuar a execução sem esperar.
 - Se a fila está cheia, o emissor deve ser bloqueado até haver espaço disponível na fila.
 - **Capacidade ilimitada:**
 - O tamanho da fila é potencialmente infinito.
 - Pode conter qualquer número de mensagens em espera.
 - O emissor nunca é bloqueado.

Troca de Mensagens: Produtor-Consumidor

```
public interface Channel {  
    // Envia uma mensagem ao canal  
    public abstract void send(Object item);  
  
    // Recebe uma mensagem do canal  
    public abstract Object receive();  
}
```

Troca de Mensagens: Produtor-Consumidor

```
public class MessageQueue implements Channel {
    private Vector<Object> queue;

    public MessageQueue() {
        // Criando uma fila de mensagens ilimitada
        queue = new Vector<Object>();
    }

    // Implementa um send sem bloqueio
    public void send(Object item) {
        queue.addElement(item);
    }

    // Implementa um receive sem bloqueio
    public Object receive() {
        if (queue.size() == 0) {
            return null;
        } else {
            return queue.remove(0);
        }
    }
}
```

Troca de Mensagens: Produtor-Consumidor

- Produtor e consumidor compartilham:

- MessageQueue mailbox;

- Código do produtor:

```
while (true) {  
    Date message = new Date();  
    mailbox.send(message);  
}
```

- Código do consumidor:

```
while (true) {  
    Date message = mailbox.receive();  
  
    if (message != null) {  
        // consome a mensagem  
    }  
}
```

Dúvidas?

