**Etapa 3:**

En esta primera etapa se implementan la unidad de control, la cual permite la comunicación entre botoneras y sensores. Logrando así el comportamiento deseado, moviendo el ascensor en función de los eventos de entrada y los sensores de piso.

Entrada:

1 2 U

4 3 D

8 4 D

10 6 D

11 3 U

Salida:

piso EstadoM sensor UpReq DownReq

2 0 010000 00000- -00000

Pausing cabina .....

6 0 000001 00100- -01100

Pausing cabina .....

4 1 000100 00100- -01000

Pausing cabina .....

3 1 001000 00100- -00000

Pausing cabina .....

3 1 001000 00000- -00000

Pausing cabina .....

Gráfico:

Dificultades:

El comportamiento automatizado sin uso de colas, por medio de los sensores dificultó su implementación. Pero principalmente por una preconcepción al enfrentar el problema, al comprender el uso de las funciones entregadas se logró dar con la solución propuesta por el modelo.