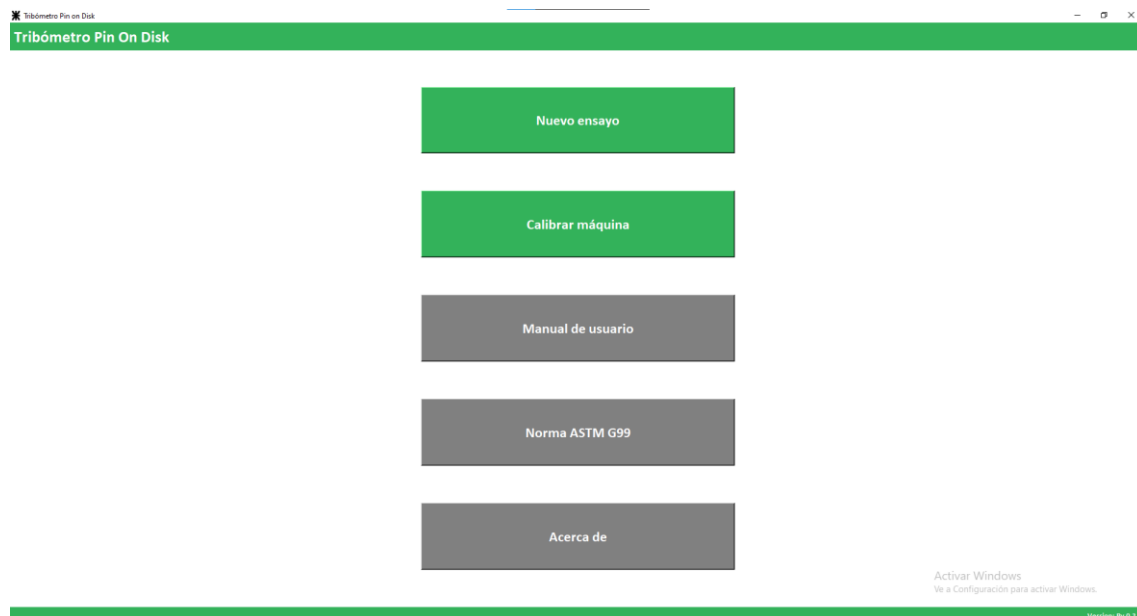


Manual de Usuario – Software PID

Si el software se inicia en una computadora donde ya se ha utilizado, seguir los siguientes pasos:



Al iniciar procurar que el Arduino se encuentre conectado correctamente

Si es la primera vez que se utiliza la celda de carga, calibrar máquina y seguir pasos indicados.

Si quiere iniciar un nuevo ensayo, seleccione Nuevo Ensayo

Si es el primer ensayo realizado al iniciar el programa, seleccione el dispositivo de la máquina. Generalmente el puerto a seleccionar es aquel indicado con 'USB-SERIAL'.

Una vez conectada, se deben indicar los parámetros del nuevo ensayo:

- Fecha y Hora
- Código de Ensayo
- Proyecto
- Par Tribológico
- Responsable
- Observaciones
- Duración
- RPM
- Carga Aplicada
- Carga Aplicada Directa
- Radio disco-pista Estimado

Seleccione el archivo de calibración a utilizar en la máquina

Inicie el ensayo

Se graficarán los siguientes cuatro gráficos:

- G1
- G2
- G3
- G4

Durante el ensayo se puede detener el proceso con el botón Detener Ensayo

Finalizado el ensayo, indique el radio de disco real para obtener el informe final

Finalmente se mostrará en pantalla el informe del ensayo y se podrá visualizar la graficas finales del ensayo.

Para realizar un nuevo ensayo seleccione Volver al Menu.

Si se quiere volver a ver el informe o datos del ensayo realizado, los mismos estarán guardados en 'C:\MaquinaPOD\Ensayos'