<u>Dashboard</u> / My cou	urses / <u>03-ACS-L-A3-S1-EGC-CA</u> / <u>General</u> / <u>Test - cursuri 9,10,11,12</u>	
Started on	Thursday, 10 December 2020, 3:24 PM	
State	Finished	
Completed on	Thursday, 10 December 2020, 3:48 PM	
	24 mins 48 secs	
Grade	7.00 out of 10.00 (70 %)	
Question 1		
Incorrect		
Mark 0.00 out of 1.00		
În modelul de ilumi	inare locală, reflexia difuză într-un punct al unei suprafețe 3D depinde de următoarele componente	
Select one or more a. Poziția obsei		
b. Poziţia surse		~
c. Exponentul c	de strălucire al materialului suprafeței	×
d. Normala la s	suprafață în acel punct	
Răspunsul dumnea	voastră este incorect.	
	s are: Normala la suprafață în acel punct, Poziția sursei de lumina	
Question 2		
Correct		
Mark 1.00 out of 1.00		
Pentru modelul de	iluminare locală, care dintre urmatoarele afirmații sunt adevărate:	
Select one or more a. Coeficientul	: de reflexie speculară al materialului pentru o suprafață mată este 1	
	ntru vectorul median H sunt mai simple decât cele pentru vectorul simetric R	~
🗸 c. O suprafață	poate avea componentă speculară numai dacă poate avea și componentă difuză	~
d. Calculul com	nponentei speculare nu depinde de normala la suprafață	
Răspunsul dumnea	voastră este corect.	

The correct answers are: Calculele pentru vectorul median H sunt mai simple decât cele pentru vectorul simetric R, O suprafață poate avea componentă speculară numai dacă poate avea și componentă difuză

Question 3	
Partially correct	
Mark 0.50 out of 1.00	
Umbrele planare purtate:	
Ombreie planare purtate:	
a. Nu se modifică dacă unghiul dintre vectorul orientat către sursă și vectorul orientat către observator nu se modifică	
ivu se modifica daca driginul diffire vectorul offentat catre sursa și vectorul offentat catre observator nu se modifica	
☑ b. Sunt umbre produse de obiectele scenei pe alte obiecte ale scenei	/
C. Calculele pentru determinarea lor sunt simple, deoarece fiecare obiect vizibil din poziția sursei produce umbră numai pe obiectul afl	at
în spatele său din poziția sursei	ac
d Court malineans applanens an fatala combuita ala abicatalan din accus	
d. Sunt poligoane coplanare cu fețele umbrite ale obiectelor din scenă	
Your answer is partially correct.	
You have correctly selected 1.	
The correct answers are:	
Sunt umbre produse de obiectele scenei pe alte obiecte ale scenei,	
Sunt poligoane coplanare cu fețele umbrite ale obiectelor din scenă	
Question 4	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Simularea transparenței ținând cont de legea lui Snell.	
Select one or more:	
a. Culoarea fragmentului vizibil într-un pixel depinde de culoarea fragmentului unei suprafețe aflate în spatele celei vizibile pe direcția	/
razei refractate	
☐ b. Este folosită în metodele practice pentru obținerea de efecte fororealiste	
C. Trebuie să producă o distorsionare a formei obiectelor, asemănătoare cu aceea produsă de o proiecție perspectivă	•
d. Culoarea fragmentului vizibil într-un pixel depinde de culoarea fragmentului din spatele său pe acelasi proiector	
Culoarea fragmentului vizibil intr-uir pixel depinde de culoarea fragmentului din spatele sau pe aceiasi profector	
Răspunsul dumneavoastră este corect.	
The correct answers are:	
Culoarea fragmentului vizibil într-un pixel depinde de culoarea fragmentului unei suprafețe aflate în spatele celei vizibile pe direcția razei	

https://curs.upb.ro/mod/quiz/review.php?attempt=239601&cmid=137774

Trebuie să producă o distorsionare a formei obiectelor, asemănătoare cu aceea produsă de o proiecție perspectivă

Question 5	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte dacă se aplică modelul de shading Gouraud?	
Select one or more: a. Culorile fragmentelor unei primitive sunt calculate prin interpolarea culorilor din vârfurile primitivei b. Culoarea fiecărui fragment este calculată de GPU c. Culoarea unui fragment se calculează în fragment shader folosind un model de iluminare locală d. Poate fi redată reflexia speculară pe suprafața unei primitive	*
Răspunsul dumneavoastră este corect. The correct answers are: Culorile fragmentelor unei primitive sunt calculate prin interpolarea culorilor din vârfurile primitivei, Culoarea fiecărui fragment este calculată de GPU	
Question 6 Partially correct Mark 0.50 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la modelul RGB: Select one or more: a. Permite conversia unei imagini color într-o reprezentare adecvată imprimantelor color printr-o transformare liniară b. Corespunde modului în care sunt formate culorile de un artist c. Permite definirea culorilor prin adunarea în proporții diferite a culorilor roşu, verde, albastru d. Corespunde definiției psiho-fiziologice a unei culori	~
Răspunsul dumneavoastră este parțial corect. You have correctly selected 1. The correct answers are: Permite definirea culorilor prin adunarea în proporții diferite a culorilor roşu, verde, albastru, Permite conversia imagini color într-o reprezentare adecvată imprimantelor color printr-o transformare liniară	a unei

https://curs.upb.ro/mod/quiz/review.php?attempt=239601&cmid=137774

Question I
Correct
Mark 1.00 out of 1.00
În modelul de iluminare locală, reflexia speculară într-un punct al unei suprafețe 3D
Select one or more:
🛮 a. Are valoarea cu atât mai mare cu cât unghiul dintre raza reflectată și vectorul orientat către observator este mai mic
🛮 b. Are valoarea 0 dacă unghiul dintre normala la suprafață și vectorul de la punct la sursa de lumină este mai mare de 90 de grade 💙
🗆 c. Are valoarea 0 dacă produsul scalar dintre normala la suprafață și vectorul orientat către observatoreste mai mic decât 0
d. Nu depinde de pozițiile surselor de lumină
Răspunsul dumneavoastră este corect.
The correct answers are: Are valoarea 0 dacă unghiul dintre normala la suprafață și vectorul de la punct la sursa de lumină este mai mare de 90 de grade, Are valoarea cu atât mai mare cu cât unghiul dintre raza reflectată și vectorul orientat către observator este mai mic
Question 8
Partially correct
Mark 0.50 out of 1.00
Un volum de umbra:
a. Pentru a determina dacă o față a unui obiect este umbrită de un poligon de umbra se intersectează fața cu fețele laterale ale volumului de umbra
b. Trebuie recalculat atunci cand observatorul se deplaseaza în scena 3D
c. Permite determinarea umbririi unui punct al unei suprafețe din scena 3D ținând cont de poziția observatorului
☑ d. Este determinat de un poligon din scena 3D care primește lumina de la o sursă de lumina.
Your answer is partially correct.
You have correctly selected 1.
The correct answers are:
Este determinat de un poligon din scena 3D care primește lumina de la o sursă de lumina.,
Permite determinarea umbririi unui punct al unei suprafețe din scena 3D ținând cont de poziția observatorului

Question 9	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Selectați ordinea corectă a modelelor de shading pe baza timpului de calcul: A <b <="" a="B," a.="" același="" b.="" b;="" c.="" calcul.="" d.="" dacă="" de="" decât="" face="" gouraud="" lambert="" modelul="" more:="" one="" or="" phong="" phong<="" rapid="" redarea="" scenei="" se="" select="" shading="" th="" timp="" în=""><th>mai •</th>	mai •
The correct answer is: Lambert < Gouraud < Phong	
Question 10 Partially correct Mark 0.50 out of 1.00	
Care dintre următoarele efecte nu se pot reda corect în fragmentele interioare primitivelor rasterizate, dacă se aplică modelul de shading Gouraud:	9
Select one or more:	
🕜 a. Reflexia speculară	~
b. Reflexia luminii ambientale	
c. Reflexia difuză	
d. Factorul de atenuare a luminii de la sursă	
Răspunsul dumneavoastră este parțial corect. You have correctly selected 1.	
The correct answers are: Reflexia speculară, Reflexia difuză	
▼ Test - Eliminarea partilor nevizibile ale scenelor 3D din imagini	
Jump to	

Planificare prezentari studenti -

Dashboard / My courses / 03-ACS-L-A3-S1-EGC-CA / General / Test - Eliminarea partilor nevizibile ale scenelor 3D din imagini	
Started on	Thursday, 19 November 2020, 3:22 PM
State	Finished
Completed on	Thursday, 19 November 2020, 3:47 PM
Time taken	24 mins 30 secs
Grade	6.83 out of 10.00 (68 %)
Question 1	
Partially correct	
Mark 0.50 out of 1.00	
	arele metode tin cont de normalele la planele poligoanelor:
a. Algoritmul B	VH
🔲 b. Eliminarea f	etelor auto-obturate ale obiectelor
c. Algoritmul B	SP ✓
d. Algoritmul z	-buffer

The correct answers are: Eliminarea fetelor auto-obturate ale obiectelor, Algoritmul BSP

Question 2	
Partially correct	
Mark 0.67 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la "Algoritmul pictorului":	
a. In cazul unor scene dinamice, lista ordonată a poligoanelor trebuie modificată pentru fiecare cadru imagine.	
b. Rezolva eliminarea suprafetelor nevizibile printr-o afișare "din spate în față" a poligoanelor scenei.	~
C. Este eficient pentru aplicatii in care poligoanele scenei sunt disjuncte pe axa Z.	~
d. Nu trimite în banda grafică poligoanele aflate în afara volumului vizual.	
Your answer is partially correct.	
You have correctly selected 2.	
The correct answers are:	
Este eficient pentru aplicatii in care poligoanele scenei sunt disjuncte pe axa Z.,	
Rezolva eliminarea suprafetelor nevizibile printr-o afișare "din spate în față" a poligoanelor scenei.,	
In cazul unor scene dinamice, lista ordonată a poligoanelor trebuie modificată pentru fiecare cadru imagine.	
Question 3	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Eliminarea fețelor auto-obturate ale obiectelor:	
	•
a. Este efectuata pe GPU	~
b. Este efectuata in sistemul coordonatelor globale.	
c. Tine cont de pozitia observatorului	•
d. Nu este necesara, datorita eliminarii fragmentelor nevizibile.	
The correct answers are: Tine cont de pozitia observatorului, Este efectuata pe GPU	

Question 4	
Partially correct	
Mark 0.50 out of 1.00	
Care dintre urmatoarele operații sunt implementate intr-un motor grafic:	
a. Decuparea primitivelor la marginile volumului vizual.	
b. Eliminare obiecte sau grupuri de obiecte care nu sunt incluse în volumul vizual (Frustum culling)	•
□ c. Algoritmul BSP	
d. Algoritmul Z-buffer	
The correct answers are: Eliminare obiecte sau grupuri de obiecte care nu sunt incluse în volumul vizual (Frustum culling), Algoritmul BSP	
Question 5	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Care dintre urmatoarele operatii tin cont de pozitia observatorului:	
☑ a. Eliminarea fetelor auto-obturate ale obiectelor	•
☑ b. Afisarea folosind BSP	•
C. Construirea arborelui AA-BSP al scenei	
☑ d. Testul de vizibilitate z-buffer	
The correct answers are: Eliminarea fetelor auto-obturate ale obiectelor, Testul de vizibilitate z-buffer	
, Afisarea folosind BSP	
Question 6	
Partially correct	
Mark 0.33 out of 1.00	
Testul de vizibilitate a fragmentelor:	
Select one or more:	
🗹 a. Este efectuat prin algoritmi implementati in motorul grafic	•
□ b. Este efectuat in procesul de rasterizare	
. ☑ c. Este efectuat pe GPU	,
d. Tine cont de pozitia observatorului ✓	
a. The contrac pozition observatoration	
Răspunsul dumneavoastră este parțial corect.	
You have correctly selected 2.	
The correct answers are: Este efectuat in procesul de rasterizare, Este efectuat pe GPU, Tine cont de pozitia observatorului	

Question 7	
Partially correct	
Mark 0.33 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la	
arborele BSP:	
a. Trebuie reconstruit pentru fiecare cadru imagine	×
□ b	
b. La afișarea "din față în spate" nu sunt suprascrise părțile poligoanelor aflate mai departe de observator	
	_
c. La afișarea "din spate în față" poate fi dezactivat testul de adancime	
d. Este eficient pentru afișarea scenelor care contin obiecte mari statice	
Your answer is partially correct.	
You have correctly selected 2.	
The correct answers are: Este eficient pentru afişarea scenelor care contin obiecte mari statice,	
La afișarea "din spate în față" poate fi dezactivat testul de adancime,	
La afișarea "din față în spate" nu sunt suprascrise părțile poligoanelor aflate mai departe de observator	
Question 8	
Partially correct	
Mark 0.50 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la arborele BSP (PA-BSP) al unei scene:	
🗾 a. Permite eliminarea din imagine a suprafețelor obturate și efectuarea operatiei de "Frustum culling"	~
☐ b. Depinde de poziția observatorului	
c. Se obține partiționând recursiv spațiul 3D în semispații, folosind planele poligoanelor scenei 3D	
The correct answers are: Se obține partiționând recursiv spațiul 3D în semispații, folosind planele poligoanelor scenei 3D, Permite elimina	ras
din imagine a suprafețelor obturate și efectuarea operatiei de "Frustum culling"	red

Question 9
Correct
Mark 1.00 out of 1.00
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la structura BVH (Bounding Volume Hierarchy):
🕜 a. Permite efectuarea eficientă a operației de "frustum culling" folosind volumele încadratoare ale nodurilor.
b. Este independent de transformarile aplicate obiectelordin scena3D.
c. La construirea sa se ține cont de poziția observatorului în scena 3D.
C. La constituirea sa se jine cont de poziția observatorului în scena 3D.
🗹 d. Este un arbore care are în fiecare nod un volum încadrator pentru o primitivă grafică sau un grup de primitive.
The correct answers are: Este un arbore care are în fiecare nod un volum încadrator pentru o primitivă grafică sau un grup de primitive.,
Permite efectuarea eficientă a operației de "frustum culling" folosind volumele încadratoare ale nodurilor.
Question 10
Correct
Mark 1.00 out of 1.00
Arborele octal al unei scene 3D:
a Fata falasit wantuu alinsimuus ayangatalay ahtuusta
a. Este folosit pentru eliminarea suprafetelor obturate.
☑ b. Se obtine divizand recursiv cubul incadrator al scenei in 8 subvolume egale pana cand fiecare subvolum contine o primitiva sau un 🗸
numar prestabilit de primitive.
c. Este construit pe GPU dupa asamblarea primitivelor.
☑ d. Nu este eficient atunci cand primitivele apartin mai multor subvolume adiacente.
The correct answers are: Se obtine divizand recursiv cubul incadrator al scenei in 8 subvolume egale pana cand fiecare subvolum contine o
primitiva sau un numar prestabilit de primitive., Nu este eficient atunci cand primitivele apartin mai multor subvolume adiacente.
▼ Test - Transformari 3D, Proiectii, Transformarea varfurilor in OpenGL
·
Jump to
Test - cursuri 9,10,11,12 -

<u>Dashboard</u> / My cou	rses / <u>03-ACS-L-A3-S1-EGC-CA</u> / <u>General</u> / <u>Test - Transformari 2D</u>
Started on	Thursday, 22 October 2020, 3:20 PM
State	Finished
Completed on	Thursday, 22 October 2020, 3:43 PM
Time taken	22 mins 18 secs
Grade	9.00 out of 10.00 (90 %)
Question 1 Correct Mark 1.00 out of 1.00	
Transformarea ferea	nstra-poarta produce o scalare a desenului executat în poarta care depinde de:
a. Forma ferest	rei si a portii
b. Pozitionarea	ferestrei in spatiul logic
C. Marimea latu	urilor ferestrei si ale portii
d. Pozitionarea	portii in spatiul fizic
Your answer is corre	ect.
The correct answer	is:
Marimea laturilor fe	prestrei și ale porții

Question **2**

Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Transformarea definită prin următoarele formule:

$$x' = x*s + t$$

$$y' = y*f + r$$

în care s și f sunt două numere reale, pozitive > 1 iar t și r sunt două numere reale diferite de zero, reprezintă:

Select one or more:

- a. O transformare compusă dintr-o translație urmată de o scalare față de origine.
- b. Oglindirea faţă de origine.
- a. O transformare compusă dintr-o scalare față de origine urmată de oglindire față de axa OX.
- d. O transformare compusă dintr-o scalare faţă de origine urmată de o translaţie.

Răspunsul dumneavoastră este corect.

The correct answer is: O transformare compusă dintr-o scalare față de origine urmată de o translație.

Question 3

Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Care dintre următoarele transformări 2D este reprezentată prin matricea de mai jos?

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & 0 & c \\ 0 & b & d \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

Select one or more:

- a. Scalare față de origine urmată de o translație
- b. Scalare în jurul originii
- c. Forfecare în jurul originii
- d. Scalare față de punctul de la coordonatele (a, b)

Răspunsul dumneavoastră este corect.

The correct answer is: Scalare față de origine urmată de o translație

Question 4
Correct
Mark 1.00 out of 1.00
Transformarile geometrice sunt exprimate in coordonate omogene deoarece:
a. Translatia nu poate fi reprezentata matricial in coordonate carteziene
b. Nu se poate exprima printr-un produs de matrici, in cooronate carteziene, o transformare de scalare fata de un punct oarecare din plan.
C. Forfecarea nu poate fi reprezentata matricial in coordonate carteziene
d. Oglindirea nu poate fi reprezentata matricial in coordonate carteziene
Your answer is correct.
The correct answers are:
Translatia nu poate fi reprezentata matricial in coordonate carteziene ,
Nu se poate exprima printr-un produs de matrici, in cooronate carteziene, o transformare de scalare fata de un punct oarecare din plan.
Question 5
Correct
Mark 1.00 out of 1.00
Care dintre următoarele transformări 2D poate fi raportată la o axă?
Select one or more:
a. Translația
☑ b. Oglindirea
□ c. Scalarea
d. Rotația
Dženuncul dumnoveostrž este serest
Răspunsul dumneavoastră este corect. The correct anguer is: Oglindirea
The correct answer is: Oglindirea

https://curs.upb.ro/mod/quiz/review.php?attempt=45135&cmid=71220

Question 6

Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Care dintre urmatoarele compuneri de matrici exprima rotatia unui punct din plan fata de un punct (xc,yc)?

a.
$$\begin{bmatrix} x^i \\ y^i \\ 1 \end{bmatrix} = T(-xc, -yc) * R(0,0,u) * T(xc, yc) * \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

b.
$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{bmatrix} = T(xc,yc) * R(xc,yc,u) * T(-xc, -yc) * \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x^{i} \\ y^{i} \\ 1 \end{bmatrix} = \mathsf{T}(\mathsf{xc}, \mathsf{yc}) * \mathsf{R}(0,0,\mathsf{u}) * \mathsf{T}(-\mathsf{xc}, -\mathsf{yc}) * \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

Your answer is correct.

The correct answer is:
$$\begin{bmatrix} x^1 \\ y^1 \\ 1 \end{bmatrix} = T(xc, yc) * R(0,0,u) * T(-xc, -yc) * \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

Question 7	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	

Care dintre următoarele transformări 2D este reprezentată mai jos, unde a și b sunt diferiți de zero ?

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & a & 0 \\ b & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

Select one or more:

- a. Scalare în jurul originii
- b. Scalare față de origine urmată de translație
- c. Forfecare în jurul originii
- d. Rotație în jurul originii

Răspunsul dumneavoastră este corect.

The correct answer is: Forfecare în jurul originii

Question **8**Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Se consideră un spațiu logic definit în (0, 0) - (1, 1) și o poartă de afișare definită în (0, 0) - (400, 200). Să se calculeze poziția în poarta de afișare a punctului de coordonate (0.5, 1) din spațiul logic pentru o scalare uniformă afișată centrat în poartă.

Select one or more:

- a. (100, 200)
- b. (400, 200)
- c. (200, 100)
- d. (200, 200)

Răspunsul dumneavoastră este corect.

The correct answer is: (200, 200)

Question 9	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele transformări poate modifica forma unui obiect?	
Select one or more:	
a. Translația	
□ b. Rotația	
☑ c. Scalarea	~
☑ d. Forfecarea	~
Răspunsul dumneavoastră este corect.	
The correct answers are: Scalarea, Forfecarea	
Question 10	
Incorrect	
Mark 0.00 out of 1.00	
Transformarea de forfecare fata de o dreapta oarecare din plan, data printr-un punct (xd, yd) si directia D[a,b], poate fi exprimata prin	
urmatoarea secventa de transformari, considerand punctele din plan reprezentate prin vectori coloana, R(0,0,-u) o rotatie care suprapundreapta peste axa OX iar F(0,0,fx,fy) matricea transformarii de forfecare fata de origine:	ē
a. $T(-xd,-yd)*R(0,0,u)*F(0,0,fx,fy)*R(0,0,-u)*T(xd,yd)$	
b. Nici una dintre celelalte variante nu este corecta	
c. T(xd,yd)*R(0,0,u)*F(0,0,fx,1)*R(0,0,-u)*T(-xd,-yd)	
d. T(xd,yd)*F(0,0,fx,fy)*T(-xd,-yd)	×
Your answer is incorrect.	
The correct answer is:	
Nici una dintre celelalte variante nu este corecta	
CURS	
Jump to	
Test - Transformari 3D, Projectii, Transformarea varfurilor in Open	āL ►

<u>Dashboard</u> / My cou	urses / <u>03-ACS-L-A3-S1-EGC-CA</u> / <u>General</u> / <u>Test - Transformari 3D, Proiectii, Transformarea varfurilor in C</u>	<u>)penGL</u>
Started on	Thursday, 5 November 2020, 3:16 PM	
State	Finished	
Completed on	Thursday, 5 November 2020, 3:41 PM	
Time taken	24 mins 48 secs	
Grade	6.00 out of 10.00 (60 %)	
Question 1		
Partially correct		
Mark 0.50 out of 1.00		
Care dintre următo	arele afirmații sunt corecte privind transformarea de proiecție din lanțul de transformare a vârfurilor în banda	grafică ?
Select one or more		
🗸 a. Transformă (coordonatele din sistemul de coordonate observator în sistemul de coordonate dispozitiv normalizate	×
b. Este o proie	ctie din 3D în 2D	
c. Depinde de	volumul vizual definit de programator	~
d. Transformă	coordonatele din sistemul de coordonate observator în sistemul coordonatelor de decupare	~
Răspunsul dumnea	voastră este parțial corect.	
	too many options. s are: Depinde de volumul vizual definit de programator, Transformă coordonatele din sistemul de coordonate natelor de decupare	e observator
Question 2		
Correct		
Mark 1.00 out of 1.00		
Care dintre următo	arele afirmații sunt corecte privind transformarea în poarta de afișare ?	
Select one or more		
a. Depinde nu	mai de poziția porții de afișare în fereastra aplicației, lățimea și înălțimea sa măsurate în pixeli	~
b. Transforma	varfurile din coordonate dispozitiv normalizate în coordonate ecran	~
c. Depinde nur	nai de poziția porții de afișare în spațiul ecran, lățimea și înălțimea sa măsurate în pixeli	
d. Transformă	coordonate 3D în coordonate 2D	
Răspunsul dumnea	voastră este corect.	

The correct answers are: Transforma varfurile din coordonate dispozitiv normalizate în coordonate ecran, Depinde numai de poziția porții de

afișare în fereastra aplicației, lățimea și înălțimea sa măsurate în pixeli

Question 3
Partially correct
Mark 0.50 out of 1.00
Parametrii care definesc transformarea de vizualizare in OpenGL:
a. Definesc un volum virtual care delimiteaza partea din scena care va fi redata in imagine
b. Se folosesc in calculul matricei de transformare a varfurilor din sistemul coordonatelor globale in sistemul coordonatelor observator
c. Determina tipul proiectiei efectuate asupra primitivelor
d. Determina sistemul de coordonate observator (atasat camerei virtuale)
Your answer is partially correct.
You have correctly selected 1.
The correct answers are:
Determina sistemul de coordonate observator (atasat camerei virtuale),
Se folosesc in calculul matricei de transformare a varfurilor din sistemul coordonatelor globale in sistemul coordonatelor observator
Question 4
Partially correct
Mark 0.33 out of 1.00
Printre particularitatile proiectiei perspectiva se numara:
Select one or more:
a. Nu conserva paralelismul liniilor care nu sunt paralele cu planul de proiectie
□ b. Este o transformare afina
c. Micsoreaza proiectiile obiectelor proportional cu distanta lor fata de centrul de proiecte
d. Rezulta imagini similare cu cele de la un aparat foto
Răspunsul dumneavoastră este parțial corect.
You have correctly selected 1.
The correct answers are: Rezulta imagini similare cu cele de la un aparat foto, Nu conserva paralelismul liniilor care nu sunt paralele cu planul de proiectie, Micsoreaza proiectiile obiectelor proportional cu distanta lor fata de centrul de proiecte

Question **5**

Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Exista mai multe tipuri de proiectii ortogonale. Printre acestea se numara:

Select one or more:

- a. Oblice
- b. Izometrice
- c. Ortografice
- d. Axonometrice

Răspunsul dumneavoastră este corect.

The correct answers are: Izometrice, Ortografice, Axonometrice

Question ${\bf 6}$

Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Care este efectul următoarei transformări compuse?

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \\ z' \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & a \\ 0 & 0 & 0 & b \\ 0 & 0 & 0 & c \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} \cos(u) & 0 & \sin(u) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(u) & 0 & \cos(u) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & -a \\ 0 & 0 & 0 & -b \\ 0 & 0 & 0 & -c \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{bmatrix}$$

Select one or more:

- a. Rotație cu unghiul u în jurul punctului de coordonate (a, b, c)
- b. Rotație cu unghiul u în jurul axei OY
- c. Rotație cu unghiul u în jurul axei OY și o translație în punctul de coordonate (a, b, c)
- 🔟 d. Rotație cu unghiul u în jurul dreptei paralele cu OY care trece prin punctul de coordonate (a, b, c)

Răspunsul dumneavoastră este corect.

The correct answer is: Rotație cu unghiul u în jurul dreptei paralele cu OY care trece prin punctul de coordonate (a, b, c)

Question 7	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte privind volumul vizual canonic ?	
Select one or more:	
a. Depinde de tipul de proiecție definit prin transformarea de proiecție	
b. Este definit în sistemul coordonatelor observator	
☑ c. Este un cub cu latura de 2 unități, raportat la sistemul coordonatelor de decupare	
☑ d. Este folosit pentru optimizarea calculelor de decupare a primitivelor 3D	
Răspunsul dumneavoastră este corect.	
The correct answers are: Este folosit pentru optimizarea calculelor de decupare a primitivelor 3D, Este un cub cu latura de 2 unități, raportat	t
la sistemul coordonatelor de decupare	
Question 8	
Partially correct	
Mark 0.67 out of 1.00	
Care dintre următoarele proiecții nu poate reda mai multe fețe ale obiectului proiectat, dacă fețele sunt paralele cu planele principale ?	
Select one or more:	
☑ a. Ortografică	
□ b. Perspectivă	
□ c. Oblică	
☑ d. Izometrică ×	
Răspunsul dumneavoastră este parțial corect.	
You have selected too many options.	
The correct answer is: Ortografică	

Question 9
ncorrect
Mark 0.00 out of 1.00
Care este transformarea de modelare care trebuie sa fie aplicata unui cub cu latura de 1, centrat in sistemul coordonatelor obiect si cu fetele paralele cu planele principale, astfel incat sa se obtina in sistemul coordonatelor globale un paraleliped cu latimea de 20 unitati, inaltimea de 40 unitati si adancimea de 30 unitati, pozitionat cu centrul in (xc,yc,zc) si rotit cu unghiul u fata de axa OZ?
a. T(xc,yc,zc) *Roz(u)*S(0,0,20,40,30)
c. T(xc,yc,zc) *Roz(u)*S(0,0,20,40,30)*T(-xc,-yc,-zc)
d. T(xc,yc,zc) * S(0,0,20,40,30)* Roz(u)
Your answer is incorrect.
The correct answer is:
T(xc,yc,zc) *Roz(u)*S(0,0,20,40,30)
Question 10 ncorrect
Mark 0.00 out of 1.00
Rotatia unui punct 3D (x,y,z) fata de un punct oarecare din spatiu (xf, yf, zf), cu un unghi u, se poate implementa prin urmatorul produs de matrici, stiind ca punctul (x,y,z) se reprezinta printr-un vector coloana in coordonate omogene: a. T(xf, yf,zf)*Rox(u)*T(-xf,-yf,-zf)
b. Nici unul dintre celelalte raspunsuri nu este corect
C. (xf, yf,zf)* Oox*R(0,0,teta)*T(-xf,-yf,-zf), unde R(0,0,teta) suprapune dreapta pe care se afla punctul pe axa OX iar Oox este matricea de oglindire fata de OX
■ d. T(xf, yf, zf)*R(0,0,u)*T(-xf,-yf,-zf)
Your answer is incorrect.
The correct answer is: Nici unul dintre celelalte raspunsuri nu este corect
▼ Test - Transformari 2D
Jump to
Test. Eliminarea partilor povizibile ale scenelor 2D din imagini >

Test - Eliminarea partilor nevizibile ale scenelor 3D din imagini •