<u>Dashboard</u> / My courses / <u>03-ACS-L-A3-S1-EGC-CA</u> / <u>General</u> / <u>Test - Transformari 2D</u>		
Started on	Thursday, 22 October 2020, 3:26 PM	
State	Finished	
Completed on	Thursday, 22 October 2020, 3:40 PM	
Time taken	14 mins 27 secs	
Grade	5.67 out of 10.00 (57 %)	
Question 1		
Partially correct		
Mark 0.50 out of 1.00		

Transformarile geometrice sunt exprimate in coordonate omogene deoarece:

- a. Nu se poate exprima printr-un produs de matrici, in cooronate carteziene, o transformare de scalare fata de un punct oarecare din plan.
- b. Forfecarea nu poate fi reprezentata matricial in coordonate carteziene
- c. Oglindirea nu poate fi reprezentata matricial in coordonate carteziene

Your answer is partially correct.

You have correctly selected 1.

The correct answers are:

Translatia nu poate fi reprezentata matricial in coordonate carteziene,

Nu se poate exprima printr-un produs de matrici, in cooronate carteziene, o transformare de scalare fata de un punct oarecare din plan.

Question 2	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Transformarea definită prin următoarele formule:	
$X' = X^*s + t$	
y' = y*f + r	
în care s și f sunt două numere reale, pozitive > 1 iar t și r sunt două numere reale diferite de zero, reprezintă:	
Select one or more:	
🗹 a. O transformare compusă dintr-o scalare față de origine urmată de o translație.	~
🔲 b. O transformare compusă dintr-o scalare față de origine urmată de oglindire față de axa OX.	
c. Oglindirea față de origine.	
d. O transformare compusă dintr-o translație urmată de o scalare față de origine.	
Răspunsul dumneavoastră este corect.	

The correct answer is: O transformare compusă dintr-o scalare față de origine urmată de o translație.

Question $\bf 3$

Partially correct

Mark 0.50 out of 1.00

Care dintre urmatoarele compuneri de matrici exprima rotatia unui punct din plan fata de un punct (xc,yc)?

a.
$$\begin{bmatrix} x^{i} \\ y^{i} \\ 1 \end{bmatrix} = T(xc, yc) * R(0,0,u) * T(-xc, -yc) * \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

b.
$$\begin{bmatrix} x^t \\ y^t \\ 1 \end{bmatrix} = T(-xc, -yc) * R(0,0,u) * T(xc, yc) * \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{bmatrix} = T(xc,yc) * R(xc,yc,u) * T(-xc, -yc) * \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

Your answer is partially correct.

You have selected too many options.

The correct answer is:
$$\begin{bmatrix} x^1 \\ y^1 \\ 1 \end{bmatrix} = T(xc, yc) * R(0,0,u) * T(-xc, -yc) * \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

Question 4 Correct Mark 1.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele transformări poate modifica forma unui obiect?	
Select one or more: a. Translația	
□ b. Rotația	
☑ c. Scalarea	~
☑ d. Forfecarea	~
Răspunsul dumneavoastră este corect.	
The correct answers are: Scalarea, Forfecarea	
Question 5 Partially correct	
Mark 0.67 out of 1.00	
Transformarea fereastra-poarta produce o scalare a desenului executat în poarta care depinde de:	
Transformarea fereastra-poarta produce o scalare a desenului executat în poarta care depinde de: a. Pozitionarea ferestrei in spatiul logic	
a. Pozitionarea ferestrei in spatiul logic	×
 a. Pozitionarea ferestrei in spatiul logic b. Pozitionarea portii in spatiul fizic c. Forma ferestrei si a portii 	×
 a. Pozitionarea ferestrei in spatiul logic b. Pozitionarea portii in spatiul fizic 	×
 a. Pozitionarea ferestrei in spatiul logic b. Pozitionarea portii in spatiul fizic c. Forma ferestrei si a portii 	*
 a. Pozitionarea ferestrei in spatiul logic b. Pozitionarea portii in spatiul fizic c. Forma ferestrei si a portii d. Marimea laturilor ferestrei si ale portii 	× •

Question 6	
Incorrect	
Mark 0.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele transformări 2D poate fi raportată la o axă?	
Select one or more:	
☑ a. Oglindirea	~
✓ b. Scalarea	×
☑ c. Translația	×
☑ d. Rotația	×
Răspunsul dumneavoastră este incorect.	
The correct answer is: Oglindirea	
Question 7	
Incorrect	
Mark 0.00 out of 1.00	
Transformarea de forfecare fata de o dreapta oarecare din plan, data printr-un punct (xd, yd) si directia D[a,b], poate fi exprimata prin	
urmatoarea secventa de transformari, considerand punctele din plan reprezentate prin vectori coloana, R(0,0,-u) o rotatie care suprapune dreapta peste axa OX iar F(0,0,fx,fy) matricea transformarii de forfecare fata de origine:	
areapta peste and oxida i (o,o,n,n,y) matricea transformati de fortecare rata de origine.	
a. T(xd,yd)*R(0,0,u)*F(0,0,fx,1)*R(0,0,-u)*T(-xd,-yd)	
	×
c. T(xd,yd)*F(0,0,fx,fy)*T(-xd,-yd)	
d. Nici una dintre celelalte variante nu este corecta	
Your answer is incorrect.	
The correct answer is:	
Nici una dintre celelalte variante nu este corecta	

Question **8**

Incorrect

Mark 0.00 out of 1.00

Care dintre următoarele transformări 2D este reprezentată mai jos, unde a și b sunt diferiți de zero?

$$\begin{bmatrix} x'\\y'\\1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & a & 0\\b & 1 & 0\\0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x\\y\\1 \end{bmatrix}$$

Select one or more:

- a. Forfecare în jurul originii
- b. Rotaţie în jurul originii
- c. Scalare în jurul originii
- d. Scalare față de origine urmată de translație

Răspunsul dumneavoastră este incorect.

The correct answer is: Forfecare în jurul originii

Question **9**

Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Care dintre următoarele transformări 2D este reprezentată prin matricea de mai jos?

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & 0 & c \\ 0 & b & d \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

Select one or more:

- a. Forfecare în jurul originii
- b. Scalare față de punctul de la coordonatele (a, b)
- c. Scalare în jurul originii
- 🗹 d. Scalare față de origine urmată de o translație

Răspunsul dumneavoastră este corect.

The correct answer is: Scalare față de origine urmată de o translație

×

Question 10	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Se consideră un spațiu logic definit în (0, 0) - (1, 1) și o poartă de afișare definită în (0, 0) - (400, 200). Să se calculeze poziția în poarta de afișare a punctului de coordonate (0.5, 1) din spațiul logic pentru o scalare uniformă afișată centrat în poartă.	
Select one or more:	
a. (100, 200)	
☑ b. (200, 200)	/
c. (200, 100)	
d. (400, 200)	
Răspunsul dumneavoastră este corect.	
The correct answer is: (200, 200)	
CURS	
Jump to	

Test - Transformari 3D, Proiectii, Transformarea varfurilor in OpenGL ►

<u>Dashboard</u> / My cou	urses / <u>03-ACS-L-A3-S1-EGC-CA</u> / <u>General</u> / <u>Test - Transformari 3D, Proiectii, Transformarea varfurilor in OpenGL</u>
Started on	Thursday, 5 November 2020, 3:18 PM
State	Finished
Completed on	Thursday, 5 November 2020, 3:43 PM
	24 mins 49 secs
Grade	5.17 out of 10.00 (52 %)
Question 1	
Partially correct	
Mark 0.67 out of 1.00	
Transformarea in vi	ewport:
a. Este o transf	ormare fereastra-poarta
b. Consorva co	ordonata z a varfurilor
Conserva co	ordonata 2 a variumoi
C. Transforma o	coordonatele dispozitiv normalizate ale unui varf in coordonate ecran
d. Transforma	coordonatele de decupare ale unui varf in coordonate ecran
V	
Your answer is part	
You have correctly	
The correct answer	s are:
Este o transformare	e fereastra-poarta,
Transforma coordo	natele dispozitiv normalizate ale unui varf in coordonate ecran,
Conserva coordona	ata z a varfurilor

/2021	Test - Transformari 3D, Proiectii, Transformarea varfurilor in OpenGL: Attempt review	
Question 2		
Incorrect		
Mark 0.00 out of 1.00		
Care dintre următoarele proiecții nu	poate reda mai multe fețe ale obiectului proiectat, dacă fețele sunt paralele cu planele principale ?	
Select one or more:		
a. Perspectivă		
b. Oblică		
🗸 c. Izometrică		×
d. Ortografică		
Răspunsul dumneavoastră este inco	rect.	
The correct answer is: Ortografică		
Question 3		
Correct		
Mark 1.00 out of 1.00		
Care este efectul următoarei transfo		
$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & tx \\ 0 & 0 & 0 & ty \\ \end{bmatrix}_{*} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & a \\ 0 & 0 & 0 & b \\ \end{bmatrix}_{*} \begin{bmatrix} c_{1} \\ s_{2} \end{bmatrix}$	$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	
$\begin{bmatrix} z' \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & tz \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & c \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$	$ \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & -c \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & sz & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z \\ 1 \end{bmatrix} $	
Calcut and annual		
Select one or more:	tz), rotație față de dreapta care trece prin (a, b, c) paralelă cu OZ	
	e față de dreapta paralelă cu OZ care trece prin (a, b, c) , translație	~
	c), rotație față de dreapta care trece prin (tx, ty, tz) paralelă cu OZ	
·	apta care trece prin (tx, ty, tz), scalare față de punctul (a, b, c)	
— a. manspagic, rotagie raça de diec	apta care trece print (tx, ty, tz), scalare rața de parietal (a, b, c)	

Răspunsul dumneavoastră este corect.

The correct answer is: Scalare față de origine, rotație față de dreapta paralelă cu OZ care trece prin (a, b, c), translație

Question 4	
Incorrect Mark 0.00 out of 1.00	
vial K 0.00 out of 1.00	
Rotatia unui punct 3D (x,y,z) fata de un punct oarecare din spatiu (xf, yf, zf), cu un unghi u, se poate implementa prin urmatorul produs de matrici, stiind ca punctul (x,y,z) se reprezinta printr-un vector coloana in coordonate omogene:	
a. T(xf, yf,zf)*Rox(u)*T(-xf,-yf,-zf)	
b. (xf, yf,zf)* Oox*R(0,0,teta)*T(-xf,-yf,-zf), unde R(0,0,teta) suprapune dreapta pe care se afla punctul pe axa OX iar Oox este matricea de oglindire fata de OX	
c. Nici unul dintre celelalte raspunsuri nu este corect	
d. T(xf, yf, zf)*R(0,0,u)*T(-xf,-yf,-zf)	
Your answer is incorrect.	
The correct answer is: Nici unul dintre celelalte raspunsuri nu este corect	
Question 5 Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte privind volumul vizual canonic ?	
Select one or more:	
a. Depinde de tipul de proiecție definit prin transformarea de proiecție	
 ✓ b. Este un cub cu latura de 2 unități, raportat la sistemul coordonatelor de decupare □ c. Este definit în sistemul coordonatelor observator 	
☑ d. Este folosit pentru optimizarea calculelor de decupare a primitivelor 3D ✓	
Răspunsul dumneavoastră este corect.	
The correct answers are: Este folosit pentru optimizarea calculelor de decupare a primitivelor 3D, Este un cub cu latura de 2 unități, raportat la sistemul coordonatelor de decupare	

Question 6	
Partially correct	
Mark 0.50 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații despre proiectia perspectiva sunt corecte ?	
a. Produce coordonate omogene in care coordonata w este egala cu 1	
□ b. Este o transformare afina	
C. Modifica lungimile laturilor in functie de distanta lor fata de centrul de proiectie	
d. Modifica unghiurile dintre laturile care nu sunt paralele cu planul de proiectie	~
Your answer is partially correct.	
You have correctly selected 1.	
The correct answers are:	
Modifica unghiurile dintre laturile care nu sunt paralele cu planul de proiectie,	
Modifica lungimile laturilor in functie de distanta lor fata de centrul de proiectie	
Question 7	
Incorrect	
Mark 0.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte privind transformarea de proiecție din lanțul de transformare a vârfurilor în banda grafică ?	
Select one or more:	
a. Transformă coordonatele din sistemul de coordonate observator în sistemul coordonatelor de decupare	
🗾 b. Transformă coordonatele din sistemul de coordonate observator în sistemul de coordonate dispozitiv normalizate	×
c. Este o proiectie din 3D în 2D	
d. Depinde de volumul vizual definit de programator	
Răspunsul dumneavoastră este incorect.	
The correct answers are: Depinde de volumul vizual definit de programator, Transformă coordonatele din sistemul de coordonate observat	tor
în sistemul coordonatelor de decupare	

Question 8 Correct Mark 1.00 out of 1.00	
Cum poate fi implementata proiectia axonometrica a unui obiect intr-o aplicatie OpenGl? a. Se defineste o transformare de vizualizare care aduce obiectul in pozitia dorita fata de planul de vizualizare	
 b. Se defineste un volum de vizualizare care produce transformarea de proiectie axonometrica c. Se aplica obiectului o transformare de modelare, urmata de o transformare de proiectie ortografica 	~
Your answer is correct. The correct answer is: Se aplica obiectului o transformare de modelare, urmata de o transformare de proiectie ortografica	
Question 9 Correct Mark 1.00 out of 1.00	
Transformarea de proiectie in OpenGL:	
 a. Este o transformare afina b. Este definita printr-un volum vizual c. Transforma coordonatele varfurilor din spatiul observator in spatiul coordonatelor de decupare d. Transforma coordonatele varfurilor din spatiul observator in spatiul ecran 	*
Your answer is correct. The correct answers are: Este definita printr-un volum vizual, Transforma coordonatele varfurilor din spatiul observator in spatiul coordonatelor de decupare	

https://curs.upb.ro/mod/quiz/review.php?attempt=96253&cmid=94436

Question 10	
Incorrect	
Mark 0.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații despre proiectiile oblice sunt corecte?	
a. Conserva lungimile laturilor paralele cu planul de proiectie si unghiurile dintre aceste laturi	
□ b. Nu pot fi definite prin transformarea de proiectie OpenGL	
C. Conserva lungimea laturilor perpendiculare pe planul de proiectie daca unghiul dintre proiectori si plan este de 45 grade	~
☑ d. Sunt proiectii intr-un plan care nu este perpendicular pe o axa principala	×
Your answer is incorrect.	
The correct answers are:	
Conserva lungimile laturilor paralele cu planul de proiectie si unghiurile dintre aceste laturi,	
Conserva lungimea laturilor perpendiculare pe planul de proiectie daca unghiul dintre proiectori si plan este de 45 grade,	
Nu pot fi definite prin transformarea de proiectie OpenGL	
▼ Test - Transformari 2D	
Jump to	

Test - Eliminarea partilor nevizibile ale scenelor 3D din imagini ►

Dashboard / My courses / 03-ACS-L-A3-S1-EGC-CA / General / Test - Eliminarea partilor nevizibile ale scenelor 3D din imagini	
Started on	Thursday, 19 November 2020, 3:21 PM
State	Finished
Completed on	Thursday, 19 November 2020, 3:43 PM
Time taken	22 mins 9 secs
Grade	8.17 out of 10.00 (82 %)
Question 1	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Care dintre următo	arele afirmații sunt corecte referitor la arborele BSP (PA-BSP) al unei scene:
a. Depinde de	poziția observatorului
🗸 b. Permite elim	inarea din imagine a suprafețelor obturate și efectuarea operatiei de "Frustum culling"

The correct answers are: Se obține partiționând recursiv spațiul 3D în semispații, folosind planele poligoanelor scenei 3D, Permite eliminarea din imagine a suprafețelor obturate și efectuarea operatiei de "Frustum culling"

🛮 c. Se obține partiționând recursiv spațiul 3D în semispații, folosind planele poligoanelor scenei 3D

Question 2	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la "Algoritmul pictorului":	
🛮 a. In cazul unor scene dinamice, lista ordonată a poligoanelor trebuie modificată pentru fiecare cadru imagine.	~
b. Nu trimite în banda grafică poligoanele aflate în afara volumului vizual.	
C. Rezolva eliminarea suprafetelor nevizibile printr-o afișare "din spate în față" a poligoanelor scenei.	~
Rezolva eliminarea suprareteior nevizibile printi-o arișare din spate in rața la poligoarielor scenei.	
d. Este eficient pentru aplicatii in care poligoanele scenei sunt disjuncte pe axa Z.	•
Your answer is correct.	
The correct answers are:	
Este eficient pentru aplicatii in care poligoanele scenei sunt disjuncte pe axa Z.,	
Rezolva eliminarea suprafetelor nevizibile printr-o afișare "din spate în față" a poligoanelor scenei.,	
In cazul unor scene dinamice, lista ordonată a poligoanelor trebuie modificată pentru fiecare cadru imagine.	
Question 3 Partially correct	
Mark 0.50 out of 1.00	
Care dintre urmatoarele metode tin cont de normalele la planele poligoanelor:	
a. Algoritmul z-buffer	
□ b. Algoritmul BVH	
c. Eliminarea fetelor auto-obturate ale obiectelor	
d. Algoritmul BSP	~
The correct answers are: Fliminarea fetelor auto-obturate ale objectelor. Algoritmul BSP	

Question 4	
Incorrect	
Mark 0.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la	
arborele BSP:	
^{a.} Trebuie reconstruit pentru fiecare cadru imagine	×
b. La afișarea "din spate în față" poate fi dezactivat testul de adancime	
C. La afişarea "din față în spate" nu sunt suprascrise părțile poligoanelor aflate mai departe de observator	
d. Este eficient pentru afișarea scenelor care contin obiecte mari statice	~
Your answer is incorrect.	
The correct answers are:	
Este eficient pentru afișarea scenelor care contin obiecte mari statice,	
La afişarea "din spate în față" poate fi dezactivat testul de adancime,	
La afișarea "din față în spate" nu sunt suprascrise părțile poligoanelor aflate mai departe de observator	
Question 5	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la arborele BVH (Bounding Volume Hierarchy) al unei scene 3D:	
care annue annue annue, sant corocce forences la arbefole by the container notation, an aner seeme sp.	
a. Permite efectuarea operației de "Frustum culling" pe GPU.	
🗾 b. Se elimină din banda grafică poligoanele dintr-un subarbore al cărui volum încadrator este în afara volumului vizual.	~
c. Arborele BVH este afectat de transformarile geometrice aplicate obiectelor din scenă.	~
d. Permite decuparea primitivelor care intersecteaza volumul vizual.	
Permite decuparea primitivelor care intersecteaza volumui vizual.	
Your answer is correct.	
The correct answers are: Se elimină din banda grafică poligoanele dintr-un subarbore al cărui volum încadrator este în afara volumului vizual.,	
Arborele BVH este afectat de transformarile geometrice aplicate obiectelor din scenă.	

https://curs.upb.ro/mod/quiz/review.php?attempt=155097&cmid=115753

Question 6	
Correct Mark 1.00 out of 1.00	
THIRK 1.50 GULGI 1.50	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la Buffer-ul Z:	
☑ a. Memoreaza coordonatele z ale fragmentelor vizibile într-un cadru imagine.	
b. Este actualizat pentru fiecare fragment rezultat din resterizarea unei primitive.	
C. Este actualizat pentru fiecare cadru imagine.	
d. Memoreaza coordonatele z ale fragmentelor care nu trec testul de vizibilitate	
Your answer is correct.	
The correct answers are:	
Este actualizat pentru fiecare cadru imagine.,	
Memoreaza coordonatele z ale fragmentelor vizibile într-un cadru imagine.	
Question 7	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Eliminarea fețelor auto-obturate ale obiectelor:	
a. Este efectuata in sistemul coordonatelor globale.	
✓ c. Tine cont de pozitia observatorului	
d. Nu este necesara, datorita eliminarii fragmentelor nevizibile.	
The correct answers are: Tine cont de pozitia observatorului, Este efectuata pe GPU	

Question 8
Correct
Mark 1.00 out of 1.00
Arborele octal al unei scene 3D:
🗹 a. Se obtine divizand recursiv cubul incadrator al scenei in 8 subvolume egale pana cand fiecare subvolum contine o primitiva sau un 🗸
numar prestabilit de primitive.
☐ b. Este construit pe GPU dupa asamblarea primitivelor.
c. Este folosit pentru eliminarea suprafetelor obturate.
✓ d. Nu este eficient atunci cand primitivele apartin mai multor subvolume adiacente.
The correct answers are: Se obtine divizand recursiv cubul incadrator al scenei in 8 subvolume egale pana cand fiecare subvolum contine o primitiva sau un numar prestabilit de primitive., Nu este eficient atunci cand primitivele apartin mai multor subvolume adiacente.
primitiva sau un numai prestabilit de primitive., Nu este encient atunci cand primitivele apartir mai muitor subvolume adiacente.
Question 9
Partially correct
Mark 0.67 out of 1.00
Testul de vizibilitate a fragmentelor:
Select one or more:
☐ b. Este efectuat prin algoritmi implementati in motorul grafic
c. Tine cont de pozitia observatorului
☑ d. Este efectuat in procesul de rasterizare
a. Este electade in processir de rastorizare
Răspunsul dumneavoastră este parțial corect.
You have correctly selected 2.
The correct answers are: Este efectuat in procesul de rasterizare, Este efectuat pe GPU, Tine cont de pozitia observatorului
Question 10
Correct
Mark 1.00 out of 1.00
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la structura BVH (Bounding Volume Hierarchy):
🗾 a. Este un arbore care are în fiecare nod un volum încadrator pentru o primitivă grafică sau un grup de primitive.
□ b. La construirea sa se ține cont de poziția observatorului în scena 3D.
🗹 c. Permite efectuarea eficientă a operației de "frustum culling" folosind volumele încadratoare ale nodurilor.
d. Este independent de transformarile aplicate obiectelordin scena3D.

The correct answers are: Este un arbore care are în fiecare nod un volum încadrator pentru o primitivă grafică sau un grup de primitive., Permite efectuarea eficientă a operației de "frustum culling" folosind volumele încadratoare ale nodurilor.

▼ Test - Transformari 3D, Proiectii, Transformarea varfurilor in OpenGL

Jump to...

Test - cursuri 9,10,11,12 ►

<u>Dashboard</u> / My cou	rses / <u>03-ACS-L-A3-S1-EGC-CA</u> / <u>General</u> / <u>Test - Eliminarea partilor nevizibile ale scenelor 3D din imagini</u>
Started on	Thursday, 19 November 2020, 3:21 PM
State	Finished
Completed on	Thursday, 19 November 2020, 3:43 PM
Time taken	22 mins 9 secs
Grade	8.17 out of 10.00 (82 %)
Question 1	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Care dintre următo	arele afirmații sunt corecte referitor la arborele BSP (PA-BSP) al unei scene:
a. Depinde de	poziția observatorului
🗸 b. Permite elim	inarea din imagine a suprafețelor obturate și efectuarea operatiei de "Frustum culling"

The correct answers are: Se obține partiționând recursiv spațiul 3D în semispații, folosind planele poligoanelor scenei 3D, Permite eliminarea din imagine a suprafețelor obturate și efectuarea operatiei de "Frustum culling"

🛮 c. Se obține partiționând recursiv spațiul 3D în semispații, folosind planele poligoanelor scenei 3D

Question 2	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la "Algoritmul pictorului":	
🛮 a. In cazul unor scene dinamice, lista ordonată a poligoanelor trebuie modificată pentru fiecare cadru imagine.	~
b. Nu trimite în banda grafică poligoanele aflate în afara volumului vizual.	
C. Rezolva eliminarea suprafetelor nevizibile printr-o afișare "din spate în față" a poligoanelor scenei.	~
Rezolva eliminarea suprareteior nevizibile printi-o arișare din spate in rața la poligoarielor scenei.	
d. Este eficient pentru aplicatii in care poligoanele scenei sunt disjuncte pe axa Z.	•
Your answer is correct.	
The correct answers are:	
Este eficient pentru aplicatii in care poligoanele scenei sunt disjuncte pe axa Z.,	
Rezolva eliminarea suprafetelor nevizibile printr-o afișare "din spate în față" a poligoanelor scenei.,	
In cazul unor scene dinamice, lista ordonată a poligoanelor trebuie modificată pentru fiecare cadru imagine.	
Question 3 Partially correct	
Mark 0.50 out of 1.00	
Care dintre urmatoarele metode tin cont de normalele la planele poligoanelor:	
a. Algoritmul z-buffer	
□ b. Algoritmul BVH	
c. Eliminarea fetelor auto-obturate ale obiectelor	
d. Algoritmul BSP	~
The correct answers are: Fliminarea fetelor auto-obturate ale objectelor. Algoritmul BSP	

Question 4	
Incorrect	
Mark 0.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la	
arborele BSP:	
^{a.} Trebuie reconstruit pentru fiecare cadru imagine	×
b. La afișarea "din spate în față" poate fi dezactivat testul de adancime	
C. La afişarea "din față în spate" nu sunt suprascrise părțile poligoanelor aflate mai departe de observator	
d. Este eficient pentru afișarea scenelor care contin obiecte mari statice	~
Your answer is incorrect.	
The correct answers are:	
Este eficient pentru afișarea scenelor care contin obiecte mari statice,	
La afişarea "din spate în față" poate fi dezactivat testul de adancime,	
La afișarea "din față în spate" nu sunt suprascrise părțile poligoanelor aflate mai departe de observator	
Question 5	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la arborele BVH (Bounding Volume Hierarchy) al unei scene 3D:	
care annue annue annue, sant corocce forences la arbefole by the container notation, an aner seeme sp.	
a. Permite efectuarea operației de "Frustum culling" pe GPU.	
🗾 b. Se elimină din banda grafică poligoanele dintr-un subarbore al cărui volum încadrator este în afara volumului vizual.	~
c. Arborele BVH este afectat de transformarile geometrice aplicate obiectelor din scenă.	~
d. Permite decuparea primitivelor care intersecteaza volumul vizual.	
Permite decuparea primitivelor care intersecteaza volumui vizual.	
Your answer is correct.	
The correct answers are: Se elimină din banda grafică poligoanele dintr-un subarbore al cărui volum încadrator este în afara volumului vizual.,	
Arborele BVH este afectat de transformarile geometrice aplicate obiectelor din scenă.	

https://curs.upb.ro/mod/quiz/review.php?attempt=155097&cmid=115753

Question 6	
Correct Mark 1.00 out of 1.00	
THIRK 1.50 GULGI 1.50	
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la Buffer-ul Z:	
☑ a. Memoreaza coordonatele z ale fragmentelor vizibile într-un cadru imagine.	
b. Este actualizat pentru fiecare fragment rezultat din resterizarea unei primitive.	
C. Este actualizat pentru fiecare cadru imagine.	
d. Memoreaza coordonatele z ale fragmentelor care nu trec testul de vizibilitate	
Your answer is correct.	
The correct answers are:	
Este actualizat pentru fiecare cadru imagine.,	
Memoreaza coordonatele z ale fragmentelor vizibile într-un cadru imagine.	
Question 7	
Correct	
Mark 1.00 out of 1.00	
Eliminarea fețelor auto-obturate ale obiectelor:	
a. Este efectuata in sistemul coordonatelor globale.	
✓ c. Tine cont de pozitia observatorului	
d. Nu este necesara, datorita eliminarii fragmentelor nevizibile.	
The correct answers are: Tine cont de pozitia observatorului, Este efectuata pe GPU	

Question 8
Correct
Mark 1.00 out of 1.00
Arborele octal al unei scene 3D:
🗹 a. Se obtine divizand recursiv cubul incadrator al scenei in 8 subvolume egale pana cand fiecare subvolum contine o primitiva sau un 🗸
numar prestabilit de primitive.
☐ b. Este construit pe GPU dupa asamblarea primitivelor.
c. Este folosit pentru eliminarea suprafetelor obturate.
✓ d. Nu este eficient atunci cand primitivele apartin mai multor subvolume adiacente.
The correct answers are: Se obtine divizand recursiv cubul incadrator al scenei in 8 subvolume egale pana cand fiecare subvolum contine o primitiva sau un numar prestabilit de primitive., Nu este eficient atunci cand primitivele apartin mai multor subvolume adiacente.
primitiva sau un numai prestabilit de primitive., Nu este encient atunci cand primitivele apartir mai muitor subvolume adiacente.
Question 9
Partially correct
Mark 0.67 out of 1.00
Testul de vizibilitate a fragmentelor:
Select one or more:
☐ b. Este efectuat prin algoritmi implementati in motorul grafic
c. Tine cont de pozitia observatorului
☑ d. Este efectuat in procesul de rasterizare
a. Este electade in processir de rastorizare
Răspunsul dumneavoastră este parțial corect.
You have correctly selected 2.
The correct answers are: Este efectuat in procesul de rasterizare, Este efectuat pe GPU, Tine cont de pozitia observatorului
Question 10
Correct
Mark 1.00 out of 1.00
Care dintre următoarele afirmații sunt corecte referitor la structura BVH (Bounding Volume Hierarchy):
🗾 a. Este un arbore care are în fiecare nod un volum încadrator pentru o primitivă grafică sau un grup de primitive.
□ b. La construirea sa se ține cont de poziția observatorului în scena 3D.
🗹 c. Permite efectuarea eficientă a operației de "frustum culling" folosind volumele încadratoare ale nodurilor.
d. Este independent de transformarile aplicate obiectelordin scena3D.

The correct answers are: Este un arbore care are în fiecare nod un volum încadrator pentru o primitivă grafică sau un grup de primitive., Permite efectuarea eficientă a operației de "frustum culling" folosind volumele încadratoare ale nodurilor.

▼ Test - Transformari 3D, Proiectii, Transformarea varfurilor in OpenGL

Jump to...

Test - cursuri 9,10,11,12 ►