

1. 线程

- 线程的状态:

创建、就绪、运行、阻塞、终止。

- Java 提供两种创建线程的方法: 继承类 `Thread`、实现 `Runnable` 接口。

1、创建 `Thread` 类的子类, 重写 `run` 方法, 通过 `start` 方法启动线程。

2、实现 `Runnable` 接口, 重写 `run` 方法, 将该类的实例对象作为 `Thread` 的构造方法的参数, 使用 `start` 方法启动。

- 比较:

使用 `Thread`, 由于 Java 单继承的特性, 不能继承其他类; 使用 `Runnable` 可以继承多个类。

- 线程的属性-线程标识符:

如果继承 `Thread`, 线程内通过 `this.getId()` 获得; 如果实现 `Runnable`, 线程内通过 `Thread.currentThread().getId()` 获得。

- 线程的属性-线程名:

`this.getName` 或 `Thread.currentThread.getName()`。更改线程名通过 `this.setName()`。

- 线程的属性-优先级:

`setPriority()`和 `getPriority()`设置。最小值为 1(`Thread.MIN_PRIORITY`), 最大为 10(`Thread.MAX_PRIORITY`), 默认值为 5(`Thread.NORM_PRIORITY`)。调度策略: 基于优先级的时间片轮转。

- 线程的属性-状态:

通过 `this.getState()`获得。以下值通过 `Java.lang.Thread.State` 获取, 取值列表如下:

状态值	含义
NEW	创建
RUNNABLE	正在运行或就绪
BLOCKED	阻塞, 等待监视器锁(<code>monitor lock</code>)
WAITING	阻塞, 调用了 <code>wait/join(with no timeout)</code>

TIMED_WAITING	阻塞，调用了 <code>sleep/wait/join(with timeout)</code>
TERMINATED	终止

- 守护线程：

为用户线程（User Thread）提供服务。通过 `this.SetDaemon(true)` 设置为守护线程，该方法必须在 `start` 方法前调用。如果父线程为守护线程，子线程也是。通过 `this.isDaemon()` 判断是否是守护线程。如果 jvm 中都是守护进程，jvm 将 `exit`。守护进程的优先级较低。

应用：使用守护线程完成数据维护任务，当数据总数超过 10，删除队列尾的两个数据。

- 线程管理—`join` 方法：

当调用某个线程对象的 `join` 方法后，将会等待该线程执行结束。

应用：定义三个线程，线程 A 用来产生若干随机数，线程 B 用来计算这些数的和，线程 C 用来输出结果，具有先后顺序。

- 线程管理—`sleep` 方法

使进程暂停运行一段固定时间。

- 线程管理—`interrupt` 方法

使进程中中断执行。线程本身无法调用该方法。如果一个线程由于调用了 `wait` 或 `join`，则中断请求不会被响应。线程本身可以通过 `this.isInterrupted` 判断是否被中断。避免使用 `stop()` 方法。

- 线程分组

在同一分组的线程可以视作一个整体进行操作。通常的构造函数，一个是 `ThreadGroup (name)`，一个是 `ThreadGroup(parent,name)`。名称是线程组的唯一标识。通过 `activeCount()` 方法获取当前线程组及其子线程组的活动的线程数。

- 带返回值的线程—`Callable`

带返回值的线程通过接口 `Callable` 定义，必须实现 `call()` 方法。定义的一般格式：

```
public class Worker implements Callable<Integer>{
    public Integer call(){
        //...
    }
}
```

- 带返回值的线程—`Future`

接口 **Future** 允许在未来某个时间获取 **Callable** 接口定义的线程异步运行结果。一般使用 **FutureTask** 包装器，将 **Callable** 对象转化为 **Future** 对象。方法 **get()** 方法在计算完成时获取，否则会一直阻塞直到任务转入完成状态。

```
FutureTask<Integer> task=new FutureTask<Integer>(worker);
new Thread(task).start();

//...

Integer result=task.get();
```

2. 线程同步

- 同步控制：
为了保证多线程环境下数据访问的正确性，即同一时刻只有一个线程对数据进行访问。
已有的同步控制机制：锁、原子块操作、软件事务性内存（**STM**）。
- 临界区（**Critical Section**）：线程中访问共享数据的那段代码。
- 监视器（**Monitor**）：
只有一个私有属性的类。
每个监视器类的对象都有一个相关联的锁。
Java 中每个对象都有一个隐式的锁。
- 锁：分为加锁和解锁两个操作。**Java** 提供同步锁、可重入锁、读写锁的锁机制。
- 同步锁：使用 **synchronized** 关键字，有两种形式：同步方法、同步块。
- 同步锁-同步方法：使用 **synchronized** 作为方法的修饰符，该方法同一时刻只有被一个线程访问。

```
public synchronized void method_name(){
}
```

- 同步锁-同步块：使用 **synchronized** 作为某段代码的修饰符，需要明确指出监视器对象，常使用 **this**。
同步块可以实现比同步方法更细粒度的同步控制。
- 可重入锁：无阻塞的互斥锁，与同步锁具有基本相同的行为和语义，但是有更多的功能：

方法	含义
<code>void lock()</code>	请求加锁
<code>void unlock()</code>	释放锁

<code>Boolean trylock()</code>	尝试获得锁，仅当在调用时刻没有其他线程持有该锁的情况下
<code>protected Thread getOwner()</code>	返回该锁的持有者
<code>protected Collection<Thread> getQueuedThreads()</code>	返回一当前正在试图获得该锁的线程集合
<code>int HoldCount()</code>	由当前线程持有该锁数
<code>int getQueueLength()</code>	获得当前正在试图获得该锁的线程集合大小

构造器 `ReentrantLock(Boolean fair)` 中参数 **fair** 指明了一个公平策略，保证等待了很长时间的线程获得该锁，即公平策略。

- 读写锁：

读锁可以由多个线程同时持有，写锁是排它锁，只能被一个线程持有。

与可重入锁类似，支持 **fair** 参数。常用方法与可重入锁类似。

构造器 `ReentrantReadWriteLock ()`，方法 `readLock ()`、`writeLock ()` 方法获得读锁、写锁。

- **volatile** 变量：

为了降低多个线程访问同一个类的域变量的加锁开销，以 **volatile** 关键字修饰域变量，无需加锁，是线程安全的。

总而言之，下面三个情况，对一个域的访问是线程安全的：1、**final** 修饰域变量。2、**synchronized** 修饰域变量的访问方法。3、**volatile** 修饰域变量。

volatile 与 **synchronized** 不同的是：**volatile** 是变量修饰符；**synchronized** 是方法和代码块修饰符。

- 原子类：

原子类为单一变量提供了无锁的、线程安全的访问方式。本质是对 **volatile** 的拓展。

例如 `AtomicInteger` 的常用方法：

方法	含义
<code>int addAndGet(int delta)</code>	增加 delta ，返回更新值
<code>int getAndAdd(int delta)</code>	增加 delta ，返回旧值
<code>int getAndSet(int newValue)</code>	设为新值，返回旧值
<code>void set(int newValue)</code>	设为新值
<code>int get()</code>	获取当前值

3. 线程间通信

- `wait` 方法：线程在对象上的等待。需要在 `synchronized` 中调用。方法调用后，线程进入阻塞状态并进入等待集合，释放对同步锁的控制权。
- `notify` 方法：从该对象的等待集合中唤醒一个线程。一个线程阻塞建议使用该方法。
- `notifyAll` 方法：将等待集合的所有线程唤醒。多个线程阻塞建议使用该方法。

4. 线程同步障栅

- 障栅：
当该线程需要等待其他线程执行完成一起向下执行时，可以设置障栅，一旦到达障栅取消。

类 `CyclicBarrier` 实现了障栅，适用于线程数量固定的情况；
构造函数 `CyclicBarrier(int parties,Runnable barrierAction)`，`parties` 为需要等待的线程数目，`barrierAction` 定义了最后一个进入障栅的线程执行的动作。

常用方法：

方法	含义
<code>int await()</code>	在此障栅上的线程调用该方法后将等待。
<code>int getNumberWaiting</code>	在障栅处等待的线程数目。
<code>int getParties</code>	要求启动障栅的线程数目。
<code>boolean isBroken()</code>	查询障栅是否处于损坏状态
<code>void reset()</code>	重置障栅

- 倒计时门闩
功能类似于障栅。方法 `countDown` 方法使计数值递减，当计数值为 0 时，所有线程的阻塞状态将解除。

类 `CountDownLatch` 实现了倒计时门闩。
构造函数 `CountDownLatch(int count)`，`count` 为初始计数值。
常用方法：

方法	含义
<code>void await()</code>	使当前线程等待直到门闩减为 0

<code>void countDown()</code>	使门闩的值减 1
<code>long getCount()</code>	返回当前计数

● 信号量

为了限制对资源的同步访问的线程数量。一个信号量管理了一个许可(permit)集合，通过 `acquire()` 方法获取一个许可，通过 `release()` 释放一个许可。

类 `Semaphore` 实现了信号量。

构造函数 `Semaphore(int permits, Boolean fair)`。

常用方法：

方法	含义
<code>void acquire()</code>	从当前信号量获取一个许可，如果没有许可可以用，则阻塞。
<code>int availablePermits</code>	获取可用的许可数
<code>protected Collection<Thread> getQueuedThreads()</code>	返回等待获取许可的线程队列
<code>int getQueueLength</code>	返回等待获取许可的线程队列长度
<code>Void realease()</code>	释放一个许可

● 同步队列

同步队列是一个没有数据缓冲的阻塞队列，在同步队列上的插入操作必须等待相应的删除操作完成后才能执行，反之亦然。

类 `SynchronousQueue` 实现了同步队列。

常用方法：

方法	含义
<code>int drainTo(Collection<?super E>c)</code>	移除队列中所有可用的元素，并将它们添加到集合中。
<code>void put(E o)</code>	将指定元素 o 添加到队列，如有必要则等待另一个线程接收它。
<code>E take()</code>	获取并移除此队列的头，如有必要则等待另一个线程插入它。

● 阶段化处理

我们在做一件事的时候，习惯把一件事情分成若干个阶段，然后规定每个阶段的任务和完成时间，从而实现阶段化的控制和管理。

类 `Phaser` 实现了阶段化处理的功能。

构造函数 `Phaser(Phaser parent, int parties)`。为当前的 `Phaser` 指定一个父亲和参与到 `Phaser` 的线程数。任务可以在 `Phaser` 上动态注册。每一个阶段对应一个阶段号。

`Phaser` 有两种状态：活动状态，终止状态。

在一个层次化的 `Phaser` 树中，子 `Phaser` 的注册和取消注册是自动进行管理的。当一个子 `Phaser` 的注册线程数大于 0 后，该子 `Phaser` 被注册到父 `Phaser`；线程数变为 0 时，从父 `Phaser` 中取消注册。

当最后一个线程达到某一指定的阶段时，可以执行一个可选的动作，通过重写 `onAdvance` 方法实现。

方法	含义
<code>int register()</code>	加入一个新建的未到达的线程到 <code>Phaser</code> 。
<code>int bulkRegister()</code>	增加给定数量的未到达的线程到 <code>Phaser</code>
<code>int arriveAndDeregister()</code>	到达当前 <code>Phaser</code> 并且取消注册，不用等待其他线程到达。返回阶段号。
<code>int arriveAndAwaitAdvance()</code>	到达当前 <code>Phaser</code> 并等待其他线程的到达。返回阶段号。
<code>boolean isTerminated()</code>	判断当前 <code>Phaser</code> 是否处于终止状态。
<code>void forceTermination()</code>	强制当前 <code>Phaser</code> 进入终止状态，释放等待的线程。
<code>int getPhase()</code>	获取 <code>Phaser</code> 的现阶段的阶段号。

5. 线程池

- 线程池

线程池分离了任务的创建和执行。使用线程池执行器，仅需要实现 `Runnable` 对象，并将该对象交给执行器，执行器会使用线程池中的线程执行，起到了维护和管理线程的作用。

接口 `Executor` 接收提交到线程池的 `Runnable` 对象，实现了任务提交和执行的分离。使用 `execute` 方法异步地执行线程。

接口 `ExecutorService` 提供了 `ThreadPoolExecutor` 的简单实现。

类 `ThreadPoolExecutor` 用来创建线程池。构造方法 `ThreadPoolExecutor()`，参数 `int corePoolSize` 为线程池中的线程数；`int maximumPoolSize` 为线程池中允许的最大

线程数。

方法	含义
<code>void execute(Runnable command)</code>	执行给定的 <code>Runnable</code> 对象
<code>int getActiveCount()</code>	获得处于活动状态的线程数
<code>void shutdown()</code>	关闭线程池

类 `Executors` 提供了线程池创建的工厂方法。

方法	含义
<code>newFixedThreadPool</code>	创建一个固定大小的线程池，空闲线程会一直保留。
<code>newSingleThreadExecutor</code>	创建只有一个线程的线程池。
<code>newCachedThreadPool</code>	创建一个线程池，该线程池在需要时创建新的线程，而且会重复利用已经创建的线程，该线程池对于执行那些生命周期较短的异步程序有利于提高性能。
<code>newSingleThreadScheduledExecutor</code>	创建只有一个线程的线程池，可以周期性的执行。
<code>newScheduledThreadPool</code>	创建一个线程池，周期执行。

有返回值的线程定义需要继承接口 `Callable`，提交执行需要使用 `submit` 方法。必须重写 `call` 方法。