Scheduling Queues

PCB Implementation

Code: PCB.h, PCB.cpp

```
(mnum class status
{
    new_,
    ready,
    running,
    waitting,
    terminate
};

emum class Priority
{
    low,
    middle,
    high
};

enum class IOStatus
{
    no,
    exist,
    doing,
    done
};

class ProcessControlBlock
{
    static int PCB_num;
    int process_id;
    loStatus have_IO;
    bool is_in_RAM;
    Priority priority;
    Status state;
    ProcessControlBlock* next_pcb;
    char const environment_variable[256] = { 0 };

public:
    //explicit ProcessControlBlock(onst Priority prior, const IOStatus has_IO);
    explicit ProcessControlBlock(const Priority prior, const IOStatus has_IO);
    explicit ProcessControlBlock(const ProcessControlBlocka PCB);
    -ProcessControlBlock(const ProcessControlBlocka PCB);
    void SetStatus(const Status stat);
    loStatus HaveIO(const;
    void SetStatus (const Status b);
    bool isInRam(loonst;
    void SetHawsIO(const;
    void SetHawsIO(const;
    void SetHawsIO(const priority& p);
    void SetHawsIO(const priority& p);
    void SetHawsIO(const priority& p);
    void SetHewtPointer(ProcessControlBlock* const ptr_Pcb);
    ProcessControlBlock* GetNextPointer() const;
}
```

차별점:

- window에선 환경 변수가 부모 프로세스에서 자식 프로세스로 상속된다고 나와있었다. 그 래서 환경 변수에 관한 term도 넣었다. 총 프로세스의 개수와 process id 등등 많은 정보 를 담았다.
- Priority 정보와 IO 정보가 scheduling 도중 바뀐다. Ex) ready queue에서는 ready 상태, IO 상태에선 waiting 상태로 바뀐다.

보완점:

- Context switching 과정에서 register(SP, PC) 등의 실행 중인 process가 기록된다고 배웠다. 하지만 이것 까진 구현하지 못했다.
- Job scheduler가 secondary storage에 저장돼야 하지만 RAM에 저장된다.

Scheduling Queues Implementation

Code: scheduler.h, scheduler.cpp

```
processControlBlock *job_front, ... *job_rear;
    ProcessControlBlock *ready_front, ... *ready_rear;
    ProcessControlBlock *device_front, *device_rear;
    Int job_length; // 전체길이 index는 -1해서 사용.
    int ready_length;
    int device_length;

public:
    explicit Scheduler();
    -Scheduler();
    -Scheduler();
    void LongTermScheduling(); // Job queue-> ready queue
    void ShortTermScheduling();
    void TimeExeption();
    void TimeExeption();
    void Issmpty()const;
    // void SortQueue(); // call Job ready device queue sort

ProcessControlBlock* JobPop(); // FPCB hasn't dispatched, Job QUEUE not deleted.
    void NobPush(const ProcessControlBlock& PCB);
    void ObPush(const ProcessControlBlock& PCB);
    void ObPush(const ProcessControlBlock& PCB);
    void DevicePush(const ProcessControlBlock& PCB);
    void DevicePush(const ProcessControlBlock& PCB);
    void DevicePush(const ProcessControlBlock& PCB);
    -ProcessControlBlock* DevicePop(); // 10 true -> false
    void OpPursh(const ProcessControlBlock& PCB); //Free PCB, call DeleteJobQueueItem
    void PrintQueue() const; // print Job ready device queue status
    void PrintQueue() const; // print Job ready device queue status
    void DeleteJobQueueItem(ProcessControlBlock& PCB); //free PCB

Bendif*//scheduler*
```

차별점:

- Linked list 기반으로 각각의 queue를 만들었다. 보통의 linked list로 구현된 queue는 push 할 때 동적 할당되고 pop할 때 해제된다. 이동 과정에서 동적 할당을 여러 번 하면 overhead가 클 것 같아서 job Queue에 올릴 때와, Ready Queue에 올릴 때만 동적 할당을 진행했다. (자료구조 같이 수강하고 있어서 확실 한진 모르겠습니다!)

보완점:

- Scheduling하는 과정에서 priority로 round robin하는 과정을 구하지 못했다.
- Priority 기반 scheduling 기능을 추가하고 싶었다. 하지만 sorting 알고리즘을 아직 배우는 중이다.

배운점:

- Container가 node Pointer를 가질 때, constructor에 new연산을 통해 넣어 놓는 것이 좋을 것 같다.
- 복사 생성자는 Stack에서 Heap으로 할당해줄 수 있다. Ram에 load 가능하다.

Report

PBC가 한 개씩 진행되는 것을 Exeption을 통해 나타내봤다.

Code: main.cpp

결과) ->result.txt, scheduling_project.exe

```
See and to PID: 3

For any Output:

In Deb Out
```