Grafi, cammini minimi in grafi pesati e orientati

Corso di **Algoritmi e strutture dati** Corso di Laurea in **Informatica** Docenti: Ugo de'Liguoro, András Horváth

Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth

1/25

Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth

Indice

1. Definizione

2. Algoritmo di Dijkstra

3. Correttezza dell'algoritmo di Dijkstra

2/ 25

Sommario

Obiettivo:

- capire il concetto "cammino minimo"
- > sviluppare algoritmi per trovare cammini minimi da un singolo sorgente

1. Cammini minimi

- ▶ sia dato un un grafo orientato e pesato
- b distanza di un vertice u da un vertice v: $\delta(v,u)$, il peso di un cammino di peso minimo tra tutti i cammini da v a u
- $\delta(v,u)=\min\{W(p)|p \text{ è un cammino da } v \text{ a } u\}$ dove W(p) è la somma dei pesi degli archi che formano il cammino
- $lackbox{}{\delta(v,u)}$ è ben definito solo se nessun cammino da v ad u contiene un ciclo di peso negativo

2. Algoritmo per trovare cammini minimi da un dato nodo

- ► input:
 - grafo orientato e pesato
 - un nodo (sorgente)
- ▶ output: $\forall v \in V(G)$ l'attributo v.d indica la distanza di v dal vertice sorgente
- l'attributo v.d mantiene una stima (maggiore o uguale) della distanza di v da s

2. L'idea dell'algoritmo

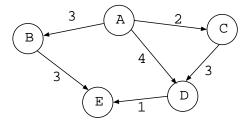
- ▶ inizialmente: s.d=0, $\forall v \in V(G)$, $v \neq s$: $v.d=\infty$
- ▶ si costruisce un albero, di radice s, in cui viene inserito un vertice per volta
- ightharpoonup l'albero è memorizzato implicitamente come l'insieme dei suoi archi $(v.\pi,v)$
- quando un vertice u è inserito nell albero, si aggiornano le stime delle distanze dei vertici v ad esso adiacenti, in quanto potrebbe esistere un cammino da s a v, attraverso il vertice u, meno pesante del cammino da s a v considerato fino a quel momento

Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth

5/ 25

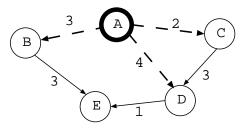
Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth

2. Un esempio



- ▶ nodo di partenza: A
- ▶ distanze: A.d=0, $B.d=\infty$, $C.d=\infty$, $D.d=\infty$, $E.d=\infty$
- ▶ da scegliere: A
- ▶ nuove distanze: A.d=0, B.d=3, C.d=2, D.d=4, $E.d=\infty$

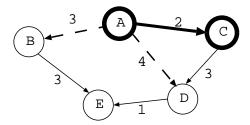
2. Un esempio



- ▶ distanze: *A.d*=0, *B.d*=3, *C.d*=2, *D.d*=4, *E.d*=∞
- ▶ da scegliere: C
- ▶ nuove distanze: A.d=0, B.d=3, C.d=2, D.d=4, $E.d=\infty$

6/25

2. Un esempio



▶ distanze: *A.d*=0, *B.d*=3, *C.d*=2, *D.d*=4, *E.d*=∞

▶ da scegliere: B

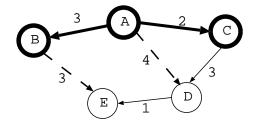
▶ nuove distanze: *A.d*=0, *B.d*=3, *C.d*=2, *D.d*=4, *E.d*=6

Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth

9/25

Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth

2. Un esempio

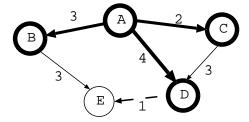


▶ distanze: A.d=0, B.d=3, C.d=2, D.d=4, E.d=6

► da scegliere: *D*

▶ nuove distanze: A.d=0, B.d=3, C.d=2, D.d=4, E.d=5

2. Un esempio

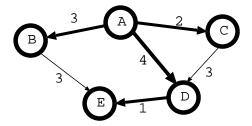


▶ distanze: A.d=0, B.d=3, C.d=2, D.d=4, E.d=5

▶ da scegliere: E

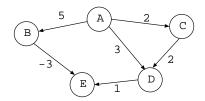
▶ nuove distanze: *A.d*=0, *B.d*=3, *C.d*=2, *D.d*=4, *E.d*=5

2. Un esempio



▶ distanze: A.d=0, B.d=3, C.d=2, D.d=4, E.d=5

2. L'idea non funziona con pesi negativi



- partendo da A
- \blacktriangleright A.d=0, B.d= ∞ , C.d= ∞ , D.d= ∞ , E.d= ∞ : \rightarrow A
- \blacktriangleright A.d=0, B.d=5, C.d=2, D.d=3, E.d= ∞ : \rightarrow C
- ► *A.d*=0, *B.d*=5, *C.d*=2, *D.d*=3, *E.d*=∞: → *D*
- ► *A.d*=0, *B.d*=5, *C.d*=2, *D.d*=3, *E.d*=4: → *E*
- ► *A.d*=0, *B.d*=5, *C.d*=2, *D.d*=3, *E.d*=4: → *B*

Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth

13/25

Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth

2. Algoritmo di Dijkstra

► applica l'idea vista in precedenza

▶ funzione se tutti i pesi sono maggiori o uguali a 0

14/ 25

2. Algoritmo di Dijkstra

```
\begin{aligned} & \textbf{Dijkstra}(G,s) \\ & Q \leftarrow V \\ & \textbf{for} \ \forall v \in V \ \textbf{do} \ v.d \leftarrow \infty, \ v.\pi \leftarrow \textit{nil} \\ & s.d \leftarrow 0 \\ & s.\pi \leftarrow \textit{nil} \\ & \textbf{while} \ Q \neq \emptyset \ \textbf{do} \\ & u \leftarrow \textit{togli nodo con d minimo da} \ Q \\ & \textbf{for} \ \forall v \in \textit{adj}[u] \ \textbf{do} \\ & \textbf{if} \ v \in Q \ \textit{e} \ u.d + W(u,v) < v.d \ \textbf{then} \\ & v.d \leftarrow u.d + W(u,v) \\ & v.\pi \leftarrow u \end{aligned}
```

2. Complessità dell'algoritmo di Dijkstra

l'algoritmo di Dijstra è molto simile a quello di Prim

```
\begin{array}{l} \textbf{MST\_Prim}(G,s) \\ Q \leftarrow V \\ \textbf{for} \ \forall v \in V \ \textbf{do} \ v.d \leftarrow \infty, \ v.\pi \leftarrow \textit{nil} \\ s.d \leftarrow 0 \\ s.\pi \leftarrow \textit{nil} \\ \textbf{while} \ Q \neq \emptyset \ \textbf{do} \\ u \leftarrow \textit{togli} \ \textit{nodo} \ \textit{con} \ \textit{d} \ \textit{minimo} \ \textit{da} \ Q \\ \textbf{for} \ \forall v \in \textit{adj}[u] \ \textbf{do} \\ \textbf{if} \ v \in Q \ \textbf{e} \underline{-u.d} + W(u,v) < v.d \ \textbf{then} \\ v.d \leftarrow \underline{-u.d} + W(u,v) \\ v.\pi \leftarrow u \end{array}
```

complessità dell'algoritmo di Dijkstra è uguale a quella di Prim

3. Correttezza dell'algoritmo

- proprietà I: un sottocammino di un cammino minimo è minimo
- dimostrazione:
 - ightharpoonup siano x e y due vertici qualunque in un cammino minimo p da u a v:

$$p = u \leadsto_{p_1} x \leadsto_{p_2} y \leadsto_{p_3} v = p_1 p_2 p_3$$

- $W(p) = W(p_1) + W(p_2) + W(p_3)$
- ightharpoonup se il sottocammino p_2 da x a y non fosse minimo, ne esisterebbe un altro p_2' di peso inferiore
- in tal caso il cammino $p' = p_1 p_2' p_3$ sarebbe un cammino da u a v con W(p') < W(p)
- ▶ allora p non è un cammino minimo, assurdo

3. Correttezza dell'algoritmo

- proprietà II: invarianti del ciclo:
 - 1. $\forall v \in V(G) : v \notin Q \Rightarrow v.d$ non viene modificato

2.
$$\forall v \in Q : v.\pi \neq nil \Rightarrow v.\pi \notin Q$$

3.
$$\forall v \in V(G) - \{s\} : v.d \neq \infty \Leftrightarrow v.\pi \neq nil$$

4.
$$\forall v \in V(G) - \{s\} : v.d \neq \infty \Rightarrow v.d = v.\pi.d + W(v.\pi, v)$$

sono ovvii esaminando il ciclo dell'algoritmo

Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth

17/25

Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth

3. Correttezza dell'algoritmo

- ▶ proprietà III: invariante del ciclo: $\forall v \notin Q : v.d \neq \infty \Leftrightarrow$ esiste un cammino da s a v in G
- dimostrazione:
 - **▶** ⇒:
 - ightharpoonup inizializzazione: Q = V, non c'è nessun nodo che non fa parte di Q quindi è vero
 - mantenimento: supponiamo che l'asserzione sia vera un certo punto dell'esecuzione per ogni nodo che non fa parte di Q
 - be dimostriamo che, se per il vertice u estratto dalla coda $u.d \neq \infty$, allora il cammino esiste
 - ightharpoonup per ipotesi esiste un cammino da s a $u.\pi$
 - llora il cammino da s a $u.\pi$ più l'arco $(u.\pi, u)$ costituisce un cammino da s a u

3. Correttezza dell'algoritmo

- ▶ proprietà III: invariante del ciclo: $\forall v \notin Q : v.d \neq \infty \Leftrightarrow$ esiste un cammino da s a v in G
- dimostrazione:
 - ▶ ⇐:
 - ▶ se u viene estratto da Q con $u.d=\infty$, allora tutti i vertici $t \in Q$ hanno $t.d=\infty$
 - ▶ supponiamo che tra *s* e *u* vi sia almeno un cammino:

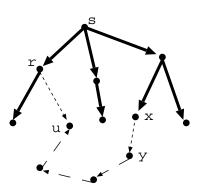
$$s \rightarrow v_1 \rightarrow v_2 \rightarrow ... v_{k-1} \rightarrow v_k = u$$

- ▶ allora, tutti i vertici v_i sul cammino devono avere $v_i.d=\infty$
- ▶ (perché se v_i avesse $v_i.d\neq \infty$, allora $v_i \notin Q$, quindi anche v_{i+1} avrebbe $v_{i+1}.d\neq \infty$)
- ► ma questo è assurdo perchè s.d=0

3. Correttezza dell'algoritmo

- ▶ invariante principale del ciclo: $\forall t \notin Q : t.d = \delta(s, t)$
- dimostrazione:
- ightharpoonup il predicato è vero all'inizio poichè Q = V(G)
- > supponiamo che sia vero quando l'albero è stato costruito parzialmente
- dimostriamo che per il nuovo vertice u estratto da Q, il predicato verrà mantenuto

3. Correttezza dell'algoritmo



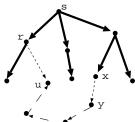
Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth

21/25

Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth

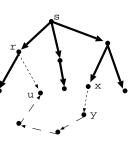
3. Correttezza dell'algoritmo

- ▶ caso I: $u.d \neq \infty$
 - ▶ sia $u.\pi = r$ (proprietà 2.3)
 - ▶ sappiamo allora (proprietà 2.2) che $r \notin Q$
 - $\triangleright u.d = r.d + W(r, u)$ (proprietà 2.4)
 - supponiamo che tra s e u esista un cammino di peso minore di u.d
 - esso deve contenere un arco tra un vertice in V(G) Q e uno in Q: (x, y)



3. Correttezza dell'algoritmo

- ▶ caso I: $u.d \neq \infty$
 - cammino tra s e u può allora essere visto come la concatenazione di tre cammini: s → x → y → u
 - ▶ se $s \rightsquigarrow x \rightarrow y \rightsquigarrow u$ è minimo, allora anche $s \rightsquigarrow x \rightarrow y$ è minimo (proprietà 1)
 - quindi $y.d = \delta(s, y)$
 - $W(s \leadsto x \to y \leadsto u) = W(s \leadsto x \to y) + W(y \leadsto u)$
 - $W(s \rightsquigarrow x \rightarrow y \rightsquigarrow u) = y.d + W(y \rightsquigarrow u)$
 - $W(s \rightsquigarrow x \rightarrow y \rightsquigarrow u) \geq y.d$
 - $W(s \leadsto x \to y \leadsto u) \ge y.d \ge u.d$ (u era astratto da Q)
 - ightharpoonup $\Longrightarrow u.d = \delta(s, u)$



3. Correttezza dell'algoritmo

- ▶ caso II: $u.d = \infty$
 - ightharpoonup se il vertice u viene estratto quando $u.d=\infty$, allora non esiste nessun cammino tra s e u (proprietà 3) • cioè $u.d = \infty = \delta(s, u)$

Algoritmi e strutture dati, Ugo de'Liguoro, András Horváth