

# Rappresentazione della conoscenza

*Si studia come rappresentare la conoscenza in modo tale che sia possibile applicarvi dei processi di ragionamento automatici (inferenze) per derivare informazioni, nuova conoscenza e per prendere decisione – in particolare per decidere quale azione eseguire*

# Usare la conoscenza per ragionare

Ragionare vuol dire rendere esplicita della conoscenza che prima non lo era

- Se so che:
  - Tutti i cetacei vivono in mare
  - Tutte le balene sono cetacei

Cosa posso concludere che sia ugualmente vero e che ora non è esplicito?

# Usare la conoscenza per ragionare

- Se so che:
  - Tutti i cetacei vivono in mare
  - Tutte le balene sono cetacei
- Posso concludere che:
  - Tutte le balene vivono in mare

Devo conoscere tutti i cetacei del mondo ed avere verificato che vivono tutti in mare?

No. Mi basta **assumere** che le due affermazioni iniziali siano vere per trarre la conclusione

# Il ragionamento è automatizzabile

- Se so che:
  - Tutti gli A hanno la proprietà P
  - Tutti i B sono degli A
- Posso concludere che:
  - Tutti i B hanno la proprietà P

Il ragionamento lavora sulla **forma delle affermazioni**, come se fossero **scemi**, **assumendone la verità**

# Il ragionamento è automatizzabile

- Ho bisogno di:
  - strutturare le affermazioni in modo standard → **mi serve un linguaggio per rappresentare la conoscenza**
  - Codificare le regole del ragionamento → **quando posso dire che una certa affermazione è vera?**
  - Implementare un **algoritmo** che sa usare la conoscenza rappresentata e le regole di ragionamento

# Agenti basati sulla conoscenza

Sono caratterizzati nel seguente modo:

- **Knowledge base (KB)**: un insieme di formule espresse in un linguaggio per la rappresentazione della conoscenza possedute dall'agente. Può cambiare nel tempo. La conoscenza iniziale è detta background knowledge
- **Tell (o assert)**: Un meccanismo per aggiungere nuove formule
- **Ask (o query)**: Un meccanismo per effettuare interrogazioni
- Sia ask che tell possono attivare processi di inferenza e devono soddisfare la proprietà:
  - *Ogni risposta ad una ask deve essere una conseguenza delle asserzioni (tell) fatte e della conoscenza di background*
  - *Esempio:*
    - KB: so che quando piove la strada è bagnata
    - tell(piove)
    - ask(strada bagnata)?
    - La risposta deve essere Yes.

# Schema dell'agente

Agente ha: KB

Tempo = 0

Function KB-Agent(percezione) returns azione

```
{  
1.   tell(KB, costruisci-formulaP(percezione, tempo))  
2.   azione ← ask(KB, costruisci-interrogazioneA(tempo))  
3.   tell(KB, costruisci-formulaA(azione, tempo))  
4.   tempo ← tempo + 1  
5.   return azione  
}
```

1. Si suppone che l'agente sia dotato di una KB iniziale
2. La prima tell aggiorna la KB con la percezione corrente (tempo è inizializzato a 0 e permette di mantenere una storia). La percezione è tradotta in formula da costruisci-formulaP
3. Ask interroga la KB per ottenere l'azione da eseguire
4. La seconda tell aggiorna la KB con l'azione eseguita
5. La funzione restituisce l'azione

# Schema dell'agente, versione 2

Agente ha: KB

Tempo = 0

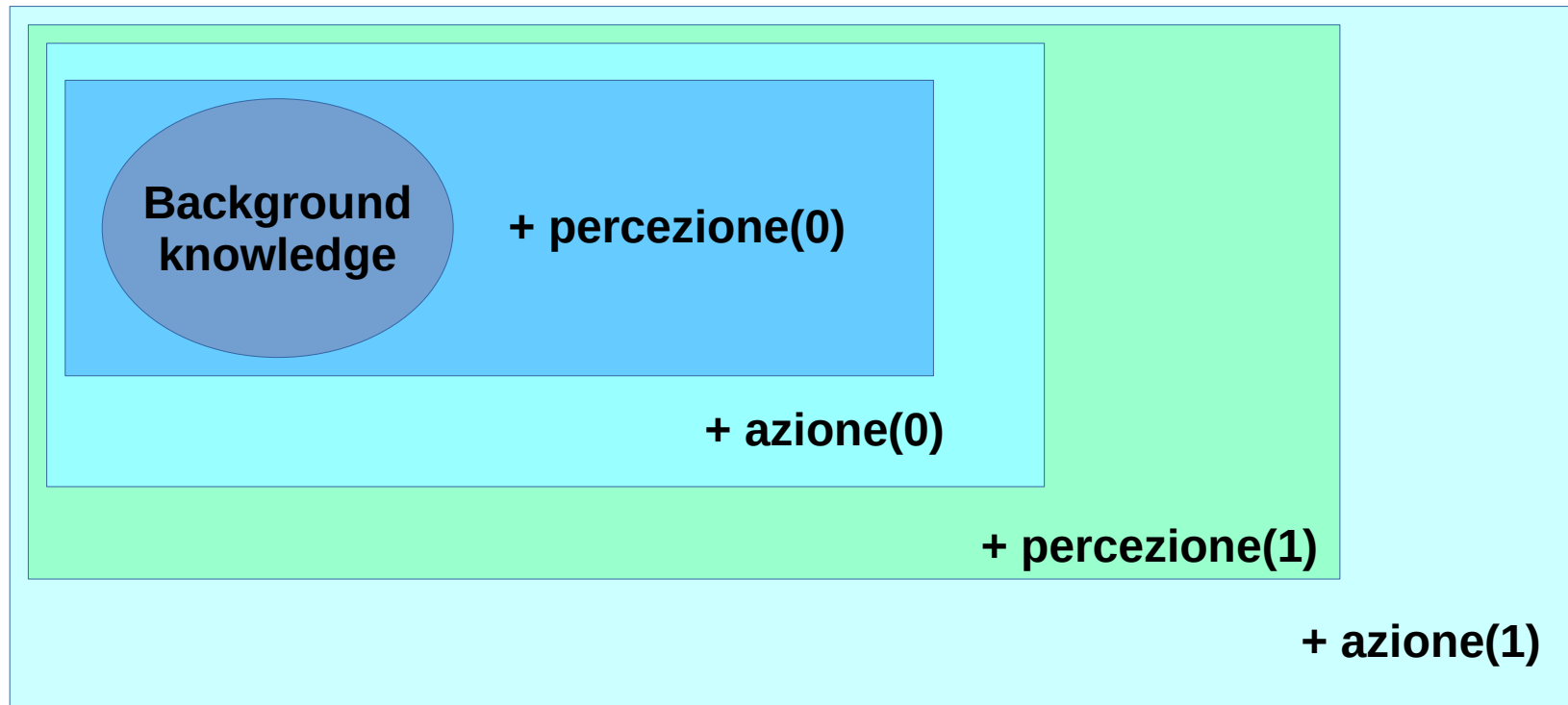
Function KB-Agent(percezione) returns azione

```
{  
1.  modify(KB, costruisci-formulaP(percezione, tempo))  
2.  azione ← ask(KB, costruisci-interrogazioneA(tempo))  
3.  add(KB, costruisci-formulaA(azione, tempo))  
4.  tempo ← tempo + 1  
5.  return azione  
}
```

1. Add corrisponde a tell: arricchisce la KB
2. Modify può sia aggiungere che rimuovere elementi dalla KB
3. Esempio: se KB contiene il fatto “il bicchiere è vuoto” l’azione “riempi il bicchiere” cancellerà questo fatto ed aggiungerà “bicchiere pieno”

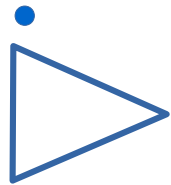


# KB modificata dalla storia



Azioni e successive percezioni modificano la KB

# Percezione (dati), informazione e conoscenza



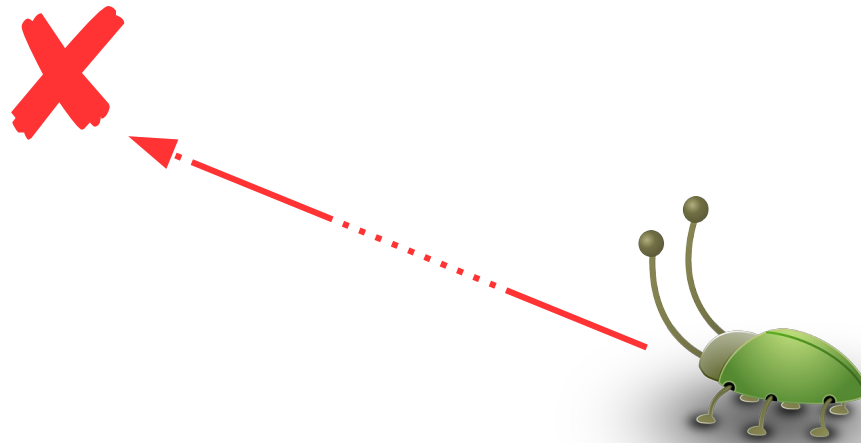
**Dato:** il disegno che vedete qui a fianco è il risultato della vostra percezione sensoriale. Non ha un significato.

**Informazione:** è ciò che il dato rappresenta.  
Per esempio quel simbolo è la lettera 'u' (pronunciata lunga) dell'alfabeto degli Inuit. L'informazione in parte è legata allo scopo per cui si percepisce.

**Conoscenza:** cattura relazioni. Quella lettera può essere composta con altre dello stesso alfabeto, secondo determinate regole per produrre parole e frasi.

# Esempio, bug algorithm

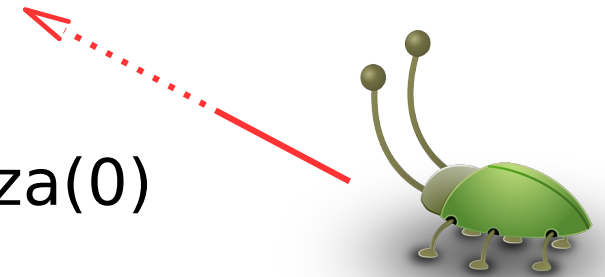
- Semplice agente con conoscenza solo locale dell'ambiente
- In grado di procedere in linea retta e di aggirare un ostacolo applicando un comportamento di wall following (ruota a caso verso destra o sinistra e procede tenendosi parallelo al muro)
- In robotica realizzabile usando solo sensori di contatto
- Opzionalmente l'agente potrebbe aver una destinazione-obiettivo, ma ciò richiede di equipaggiarlo con la capacità di allinearsi con quest'ultimo



(Esempio non contenuto nel libro)

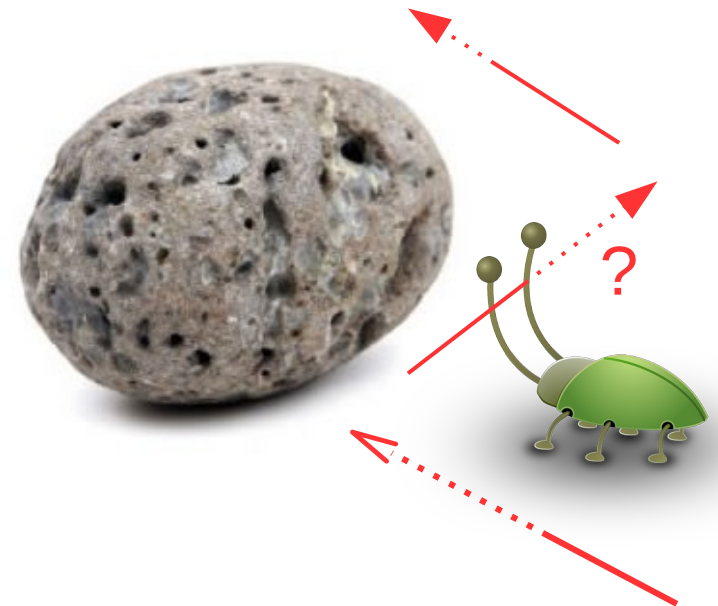
# Esempio, bug algorithm

- Percezione  $\in \{ \text{ostacolo, libero, allineato, arrivato} \}$
- Azioni  $\in \{ \text{avanza, ruota} \}$ 
  - KB\_0: non arrivato
  - Tell\_0: libero(0)
  - Azione: avanza
  - Tell\_1: avanza(0)
  - KB\_1: non arrivato, libero(0), avanza(0)
  - ...



# Esempio, bug algorithm

- Percezione  $\in \{ \text{ostacolo, libero, allineato, arrivato} \}$
- Azioni  $\in \{ \text{avanza, ruota} \}$ 
  - KB\_i: non arrivato, ...
  - Tell\_i: ostacolo(i)
  - Azione: ruota
  - Tell\_{i+1}: ruota(i)
  - KB\_1: non arrivato, ..., ruota(i)
  - ...



# Programmazione di agenti basati sulla conoscenza

- Si effettua **specificando la KB** che serve
- KB comprende la specifica delle azioni
- La KB è data in **forma dichiarativa** (cosa e non come)
- l'agente è equipaggiato di meccanismi generali che permettono di effettuare ask e tell su qualsiasi KB

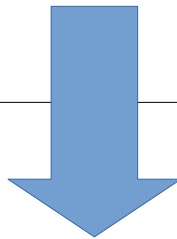
- **NB:** paradigma ben diverso da quello procedurale dove tutto è codificato da procedimenti specifici per il dominio!!

# Programmazione dichiarativa

- La programmazione dichiarativa è un paradigma di programmazione in cui *i programmi esprimono la logica di una computazione senza esprimerne il flusso di controllo*
- Un programma è dichiarativo quando descrive cosa la computazione dovrebbe fare ma *non come* effettuarla
- **Esempi:**
  - XML dice come è fatta una pagina web non come visualizzarla (farne il rendering)
  - Una query SQL dice quali informazioni estrarre non come percorrere le tabelle per reperire e combinare i dati
  - un'espressione regolare dice la forma di una sequenza di caratteri non come effettuarne la ricerca in uno stream di input

# XML: esempio

```
<note>  
  <to>Beppe</to>  
  <from>Milo</from>  
  <heading>Pro memoria</heading>  
  <body>  
    Non dimenticarti della riunione di lunedì!  
  </body>  
</note>
```



---

Da: Beppe  
A: Milo  
Oggetto: Pro memoria

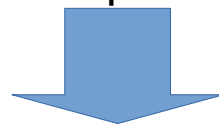
Non dimenticarti della riunione di lunedì!



# SQL query: esempio

```
SELECT * FROM STATION  
WHERE LAT_N > 39.7;
```

Viene percorsa la tabella STATION (che contiene descrizioni di stazioni ferroviarie)  
alla ricerca di tutti i record per i quali il campo LAT\_N (latitudine nord) è maggiore del valore indicato



ID	CITY	STATE	LAT_N	LONG_W
44	Denver	CO	40	105
66	Caribou	ME	47	68

# Espressioni regolari: esempio

$(10)^* 111 (10)^+$

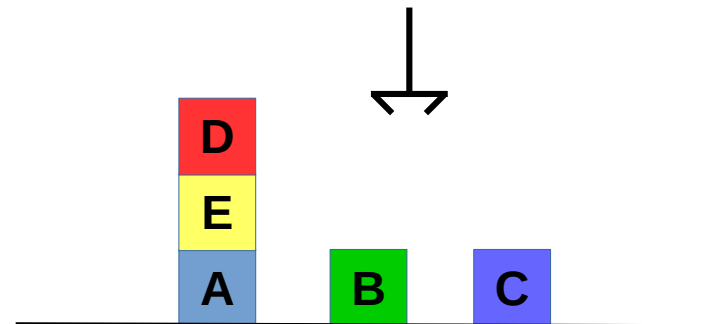
Descrive (permette di generare o di riconoscere) sequenze di 0 e 1 che iniziano con una sequenza di coppie 10 eventualmente vuota, contengono una sola occorrenza di 111 e terminano con una sequenza non vuota di coppie 10



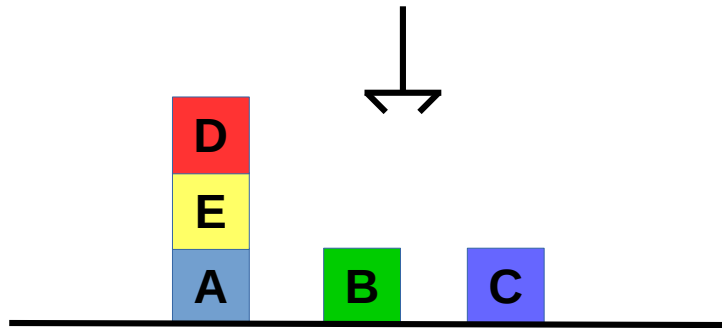
10101011110	<b>SÌ</b>
111	<b>NO</b>

# Mondo dei blocchi

- Su un tavolo sono posizionati blocchi di legno (in generale di diversa forma e dimensione, per noi cubi di identiche dimensioni).
- L'obiettivo è costruire una o più torri posizionandoli uno sull'altro.
- Solo un blocco per volta può essere mosso o posizionandolo o sopra al tavolo o sopra a un altro che non ha altri blocchi sovrapposti su di lui.
- L'ambiente è descritto tramite i predicati: **holding(x)**, **handempty**, **clear(x)**, **ontable(x)**, **on(x,y)**

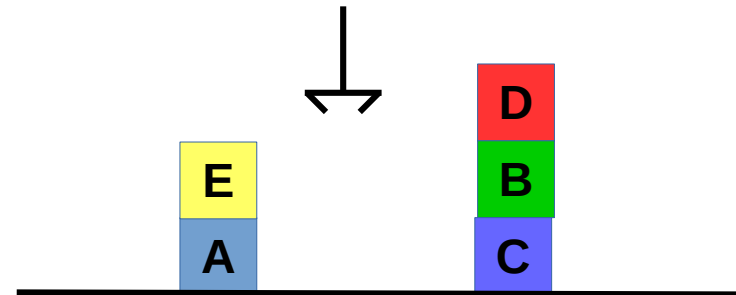


# Mondo dei blocchi



## Descrizione della situazione iniziale:

ontable(A), ontable(B), ontable(C),  
handempty, on(E,A), on(D,E),  
clear(D), clear(B), clear(C)



## Descrizione della situazione obiettivo:

ontable(A), ontable(C),  
handempty, on(B,C), on(D,B),  
clear(D), clear(E)

KB: azioni con condizioni di applicabilità ed effetti, esempio

pick (x, y)

Preconditions:

on (x, y) and clear(x) and handempty

Effects:

add( clear(y))

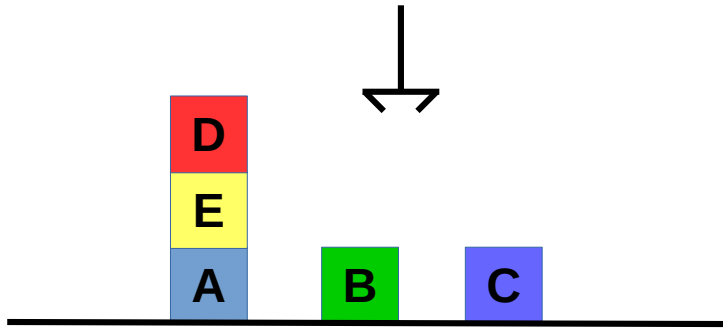
add (holding (x))

delete (on (x, y))

delete (clear(x))

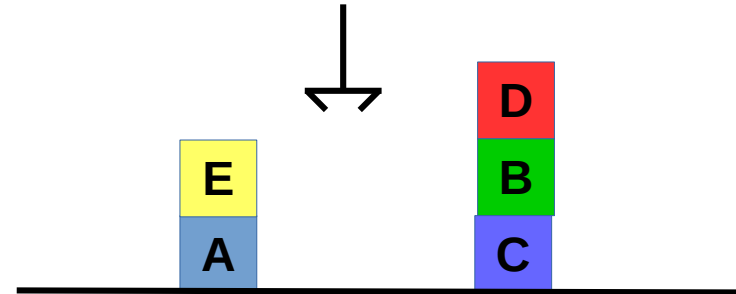
delete (handempty)

# Mondo dei blocchi



## Descrizione della situazione iniziale:

ontable(A), ontable(B), ontable(C),  
handempty, on(E,A), on(D,E),  
clear(D), clear(B), clear(C)



## Descrizione della situazione obiettivo:

ontable(A), ontable(C),  
handempty, on(B,C), on(D,B),  
clear(D), clear(E)

KB: azioni con condizioni di applicabilità ed effetti, esempio

pick (x, y)

Preconditions:

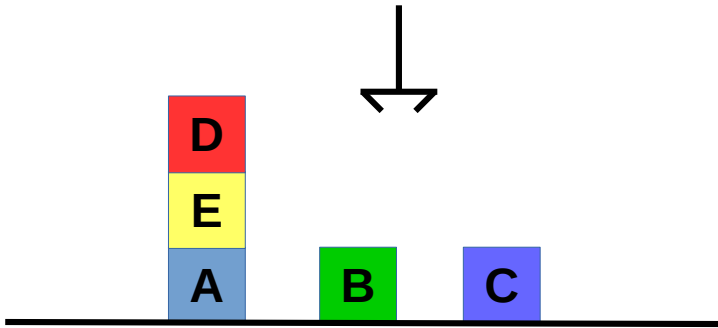
**on (x, y) and clear(x) and handempty**

Effects:

add( clear(y))  
add (holding (x))  
delete (on (x, y))  
delete (clear(x))  
delete (handempty)

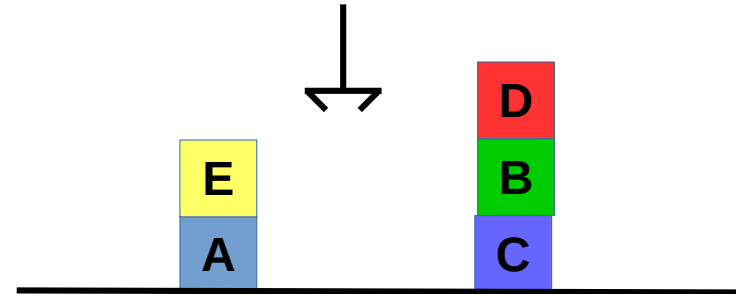
caratteristiche degli stati del mondo  
in cui l'azione pick è eseguibile (NB  
è una descrizione)

# Mondo dei blocchi



## Descrizione della situazione iniziale:

ontable(A), ontable(B), ontable(C),  
handempty, on(E,A), on(D,E),  
clear(D), clear(B), clear(C)



## Descrizione della situazione obiettivo:

ontable(A), ontable(C),  
handempty, on(B,C), on(D,B),  
clear(D), clear(E)

KB: azioni con condizioni di applicabilità ed effetti, esempio

pick (x, y)

Preconditions:

on (x, y) and clear(x) and handempty

Effects:

**add( clear(y))**  
**add (holding (x))**  
**delete (on (x, y))**  
**delete (clear(x))**  
**delete (handempty)**

Modifiche alla descrizione dello stato del mondo comportate dall'esecuzione dell'azione pick. In questo linguaggio add = tell, delete ha l'effetto opposto a tell, rimuove elementi descrittivi

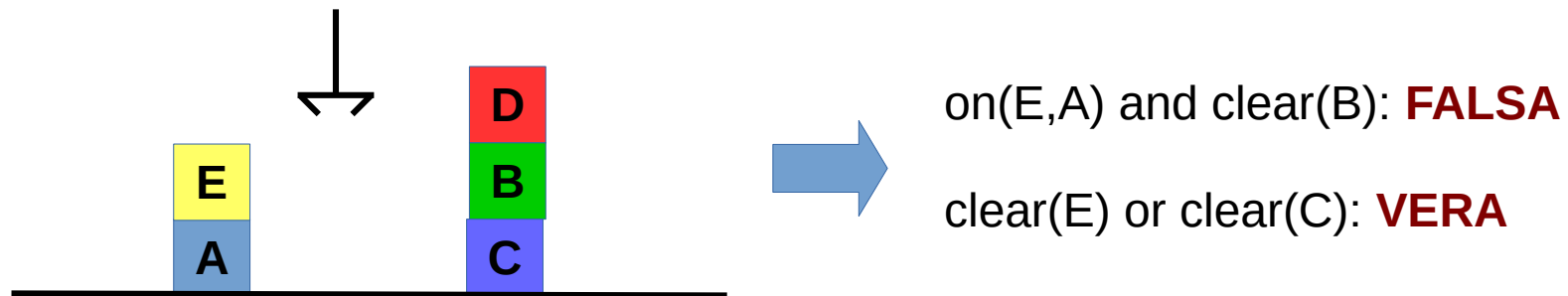
# Mondo dei blocchi

- **Background knowledge**: descrizione delle azioni
- **Percezione**: stato corrente (stato iniziale)
- **Metodo**: applicazione di un criterio generale, cioè non legato allo specifico dominio del discorso, per determinare l'azione successiva

# Knowledge Representation tramite formalismi logici



- **Linguaggio di rappresentazione:**  
è lo strumento che consente di rappresentare la conoscenza in una forma su cui è possibile applicare forme di ragionamento automatico
- Una formula che segue le regole del linguaggio è **ben formata**
- **Semantica del linguaggio:** definisce la verità delle formule rispetto a un mondo possibile



- Modello
- Conseguenza
- Inferenza
- Algoritmo di inferenza
- Grounding