* Uma imagem contendo Texto

  Descrição gerada automaticamenteTexto

  Descrição gerada automaticamente com confiança média

Sumário

[1.Equipe 4](#_Toc168344845)

[Drone Multirotor 5](#_Toc168344848)

[Componentes do Drone 6](#_Toc168344849)

[Bibliografia 7](#_Toc168344850)

# 1.Equipe

GS

**GS**

**01 DE JUNHO 2024**

## Alunos Responsáveis

* LUCAS | EMAIL 1

*Estudante de Engenharia da Computação*

## Professor Responsável

* SANDRO | EMAIL

*Professor de GS*

## Drone Multirotor

O drone multirotor robusto e versátil como o DJI Matrice 600 Pro, foi escolhido, devido a suas características se adequarem para a detecção de manchas de óleo no oceano, como por exemplo : sua capacidade de carregar equipamentos pesados e avançados, como câmeras multiespectrais e sistemas de transmissão de dados.

Drones do tipo multirotor apresentam um ótimo controle que demonstra precisão e estabilidade, característica que se apresenta como fundamental para o desempenho atividades de mapeamento e monitoramento.

Além disso, a capacidade de planar no ar e executar movimentos com exatidão é imprescindível para colher informações profundas e precisas acerca das manchas de óleo presentes no oceano.

## Componentes do Drone

# Bibliografia

**Não há fontes bibliográficas no documento atual.**

### Vestibular 2023 - Ficha de Inscriï¿½ï¿½o - FIAP

### WE ENCOURAGE YOUNG MINDS TO DREAM AND EMPOWER THEM WITH TECHNOLOGY TO MAKE IT COME ALIVE

ACLIMAÇÃO • 1° ECB

Engenharia da Computação