

## 复习

#### 2.1 随机过程的基本概念及定义

横看成岭侧成峰:从两个角度理解随机过程;

如何理解样本函数的确定性;

随机过程的分类

2.2 随机过程的统计描述

一维概率密度;

多维概率密度;

随机过程的数字特征;

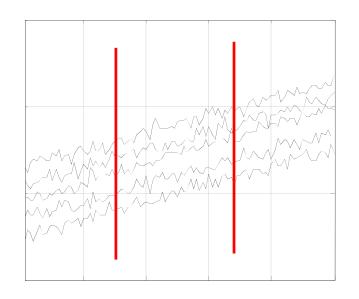


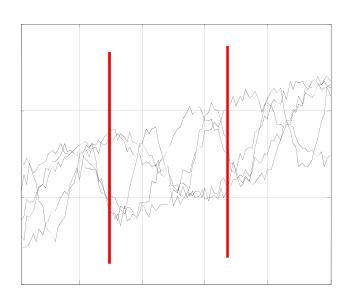
课后作业: 2.15、 2.16、 2.25

• 自相关函数 (Autocorrelation function)

$$R_X(t_1, t_2) = E[X(t_1)X(t_2)] = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x_1 x_2 f(x_1, x_2, t_1, t_2) dx_1 dx_2$$

自相关函数反映了随机过程在两个不同的时刻取值的依赖性





相似均值和方差的随机过程

自相关函数可正可负,其绝对值越大,表示(线性)相关性越强。一般说来,时间相隔越远,相关性越弱,自相关函数的绝对值也越弱,当两个时刻重合时,其相关性应是最强的,所以R<sub>x</sub>(t,t)最大。

#### •(自)协方差函数

$$K_X(t_1,t_2) = E\{[X(t_1)-m_X(t_1)][X(t_2)-m_X(t_2)]\}$$

如果  $K_X(t_1,t_2) = 0$ , 则称  $X(t_1)$ 和  $X(t_2)$ 是不相关的。如果

 $R_X(t_1,t_2)=0$  , 则称  $X(t_1)$  和  $X(t_2)$  是相互正交的。如果

 $f_X(x_1, x_2, t_1, t_2) = f_X(x_1, t_1) f_X(x_2, t_2)$ , 则称随机过程在

t<sub>1</sub> 和 t<sub>2</sub> 时刻的状态是相互独立的。

#### 两个随机过程的相互关系

#### 1. 互相关函数:

$$R_{XY}(t_1, t_2) = E[X(t_1)Y(t_2)] = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} xy f_{XY}(x, y, t_1, t_2) dx dy$$

#### 2. 互协方差函数:

$$K_{XY}(t_1, t_2) = E\{[X(t_1) - m_X(t_1)][Y(t_2) - m_Y(t_2)]\}$$

$$= R_{XY}(t_1, t_2) - m_X(t_1)m_Y(t_2)$$

两随机过程的相互关系: 回忆对比随机变量的情况

$$= f_{XY}(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m, t_1, \dots, t_n, t_1', \dots, t_m') \times (t) = f_X(x_1, \dots, x_n, t_1, \dots, t_n) f_Y(y_1, \dots, y_m, t_1', \dots, t_m')$$

- $\mathbf{Z}$ 若  $R_{XY}(t_1,t_2)=0$  ,则X(t)与Y(t)正交;
- 三 若  $K_{XY}(t_1,t_2)=0$  ,则X(t)与Y(t)不相关;

#### 离散随机过程数字特征

$$m_X(t) = \sum_{i=1}^{N} x_i(t) p_i(t)$$

$$\sigma_X^2(t) = \sum_{i=1}^N [x_i(t) - m_X(t)]^2 p_i(t)$$

$$R_X(t_1, t_2) = E\{X(t_1)X(t_2)\} = \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} x_i(t_1)x_j(t_2)p_{ij}(t_1, t_2)$$

$$K_X(t_1, t_2) = \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} [x_i(t_1) - m_X(t_1)] [x_j(t_2) - m_X(t_2)] p_{ij}(t_1, t_2)$$

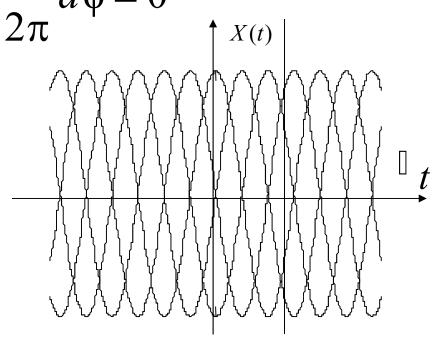
例题: 2.8 随机相位信号的均值、方差和自相关函数

$$X(t) = A\cos(2\pi f_0 t + \Phi)$$

$$E[X(t)] = E[A\cos(2\pi f_0 t + \Phi)]$$

$$= \int_0^{2\pi} A \cos(2\pi f_0 t + \phi) \frac{1}{2\pi} d\phi = 0$$

随机相位信号任意时刻 取值的平均值为零



$$\begin{split} R_X(t_1,t_2) &= E\{X(t_1)X(t_2)\} = E\{A\cos(2\pi f_0 t_1 + \Phi)A\cos(2\pi f_0 t_2 + \Phi)\} \\ &= \frac{1}{2}A^2 E\{\cos 2\pi f_0(t_1 - t_2) + \cos[2\pi f_0(t_1 + t_2) + 2\Phi]\} \\ &= \frac{1}{2}A^2\cos 2\pi f_0(t_1 - t_2) + \frac{1}{2}A^2 \int_0^{2\pi} \frac{1}{2\pi}\cos[2\pi f_0(t_1 + t_2) + 2\phi]d\phi \\ &= \frac{1}{2}A^2\cos 2\pi f_0(t_1 - t_2) & \text{自相关函数也是同频率周期信号} \end{split}$$

$$\sigma_X^2(t) = R_X(t,t) - m_X^2(t) = \frac{1}{2}A^2$$

随机相位信号的平均功率

#### 课堂练习 设随机振幅信号为

$$X(t) = V \sin \omega_0 t$$

其中 $\omega_0$ 为常数,**V**是标准正态随机变量。

求该随机信号的均值、方差、相关函数和协方差函数。

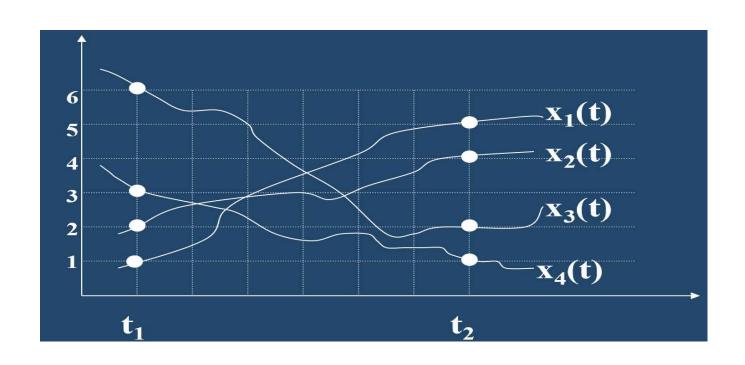
$$\begin{split} m_X(t) &= E(X(t)) = E(V \sin \omega_0 t) = \sin \omega_0 t E(V) = 0 \\ \sigma_X^2(t) &= D(X(t)) = \sin^2 \omega_0 t D(V) = \sin^2 \omega_0 t \\ R_X(t_1, t_2) &= E(X(t_1)X(t_2)) = \sin \omega_0 t_1 \sin \omega_0 t_2 E(V^2) = \sin \omega_0 t_1 \sin \omega_0 t_2 \\ K_X(t_1, t_2) &= E[(X(t_1) - m_X(t_1))(X(t_2) - m_X(t_2))] = \sin \omega_0 t_1 \sin \omega_0 t_2 \end{split}$$



#### 例2.9 离散随机过程自相关函数计算举例

设有一个随机过程X(t),由四条样本函数组成,而且每条样本函数出现的概率相等,X(t)在 $t_1$ 和 $t_2$ 的取值如下表,求 $R_X(t_1,t_2)$ 

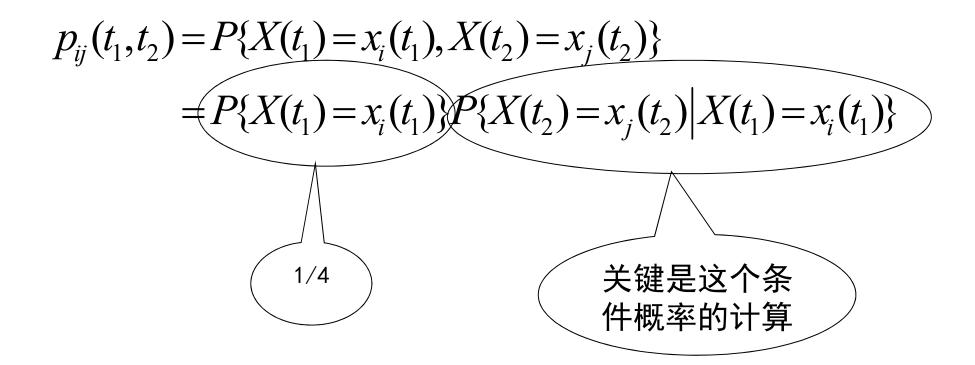
X(t)	$x_1(t)$	$x_2$ (t)	$x_3$ (t)	$x_4$ (t)
$t_1$	1	2	6	3
$t_2$	5	4	2	1

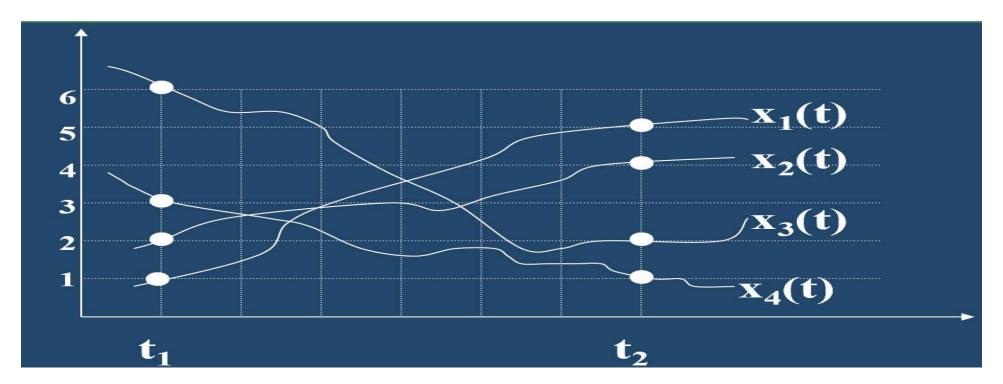


每一条样 本函数出 现的概率 相等



$$R_X(t_1, t_2) = E\{X(t_1)X(t_2)\} = \sum_{i=1}^4 \sum_{j=1}^4 x_i(t_1)x_j(t_2)p_{ij}(t_1, t_2)$$





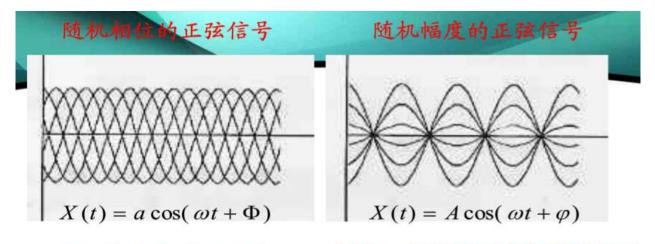
$$P\{X(t_2) = x_i(t_2) | X(t_1) = x_i(t_1)\} = 1$$

$$p_{ij}(t_1, t_2) = \begin{cases} 0 & i \neq j \\ \frac{1}{4} & i = j \end{cases}$$

$$R_X(t_1, t_2) = \sum_{i=1}^{4} x_i(t_1) x_i(t_2) p_{ii}(t_1, t_2) = \frac{1}{4} (1 \times 5 + 2 \times 4 + 6 \times 2 + 3 \times 1) = 7$$

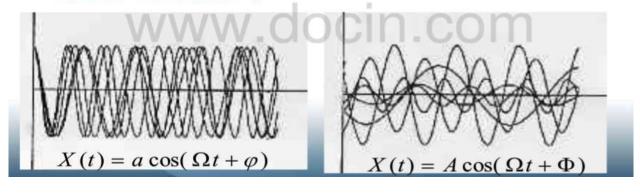


背景:在电子系统中,如果产生一个随机过程的主要物理条件在时间的进程中不改变,或者改变极小,可以忽略,则此信号可以认为是平稳的。平稳过程相对而言更好分析



随机频率的正弦信号

幅度、相位和频率都是随机的



#### 2.3.1 定义

#### (1)严格平稳随机过程(Strictly stationary Process)

定义:如果随机过程X(t)的任意维分布不随时间起点的不同而变化,即当时间平移  $\Delta t$  时,其任意的N维概率密度不变化,则称X(t)是严格平稳的随机过程或狭义平稳随机过程。

严平稳最基本的特征是时间起点的平移不影响它的统计特性,即X(t)与 $X(t+\Delta t)$ 具有相同的统计特性。

$$f_X(x_1,\dots,x_n,t_1+\Delta t,\dots,t_n+\Delta t)=f_X(x_1,\dots,x_n,t_1,\dots,t_n)$$

一维概率密度:  $f_X(x,t) = f_X(x)$ 

二维概率密度:  $f_X(x_1, x_2, t_1, t_2) = f_X(x_1, x_2, \tau)$   $\tau = t_1 - t_2$ 

(2)广义平稳随机过程(Weakly stationary Process)

$$m_X(t) = m_X$$
  
 $R_X(t_1, t_2) = R_X(\tau), \tau = t_1 - t_2$ 

指出:广义平稳与一、二阶矩有关,应用广泛,在实际中,通常只考虑广义平稳性。

例 设随机过程X(t)=tX, X为标准正态分布的随机变量。试问X(t)是否平稳?

$$E{X(t)} = E{tX} = tE{X} = 0$$

$$R_X(t_1, t_2) = E\{X(t_1)X(t_2)\} = t_1t_2E\{X^2\} = t_1t_2$$

所以X(t)是非平稳的。

例2.11 设随机过程 $X(t) = Acos \omega_0 t + Bsin \omega_0 t$ ,其中 $\omega_0$ 为已知常数,A,B为相互独立的随机变量,且分别以概率2/3、1/3取值-1和2。试讨论随机过程X(t)的平稳性。

课堂阅读

例2.12

#### 谐波过程

$$X(n) = \sum_{i=1}^{N} a_i \cos(\omega_i n + \Phi_i) \qquad a_i 和 \omega_i 为常数$$

$$\Phi_i \sim U(-\pi,\pi)$$
 且相互独立

求均值、自相关函数,并判断平稳性

# 中山大學 2.3平稳随机过程

解:

$$E[X(n)] = \sum_{i=1}^{N} a_i E[\cos(\omega_i n + \Phi_i)]$$
$$= \sum_{i=1}^{N} a_i \int_{-\pi}^{\pi} \frac{1}{2\pi} \cos(\omega_i n + \varphi_i) d\varphi_i = 0$$

#### 将X(n)改写为

$$X(n) = \sum_{i=1}^{N} (A_i \cos \omega_i n + B_i \sin \omega_i n)$$

$$A_i = a_i \cos \Phi_i$$
  $B_i = a_i \sin \Phi_i$ 

$$R_X(n+m,n) = E[X(n+m)X(n)]$$

$$= \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} E\left\{ \left[ A_i \cos(n+m)\omega_i + B_i \sin(n+m)\omega_i \right] \left[ A_j \cos n\omega_j + B_j \sin n\omega_j \right] \right\}$$

$$=\sum_{i=1}^{N}\sum_{j=1}^{N}E\{[\underline{A_{i}}\underline{A_{j}}\cos(n+m)\omega_{i}\cos n\omega_{j}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\sin n\omega_{j}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\sin n\omega_{j}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\sin n\omega_{j}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\sin n\omega_{j}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\sin n\omega_{j}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\sin n\omega_{j}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\sin n\omega_{j}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\sin n\omega_{j}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\sin n\omega_{j}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\cos n\omega_{j}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\sin n\omega_{j}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{j}}\sin(n+m)\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{i}}\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{i}}\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{i}}\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{i}}\omega_{i}+\underline{B_{i}}\underline{B_{i}}$$

$$A_i B_j \cos(n+m)\omega_i \sin n\omega_j + B_i A_j \sin(n+m)\omega_i \cos n\omega_j$$

$$E(A_i) = E(B_i) = 0$$

$$E(A_i A_j) = E(a_i a_j \cos \Phi_i \cos \Phi_j)$$

$$= a_i a_j E(\cos \Phi_i) E(\cos \Phi_j) = 0$$

$$i \neq j$$

$$= 0$$

$$E(A_i^2) = E(a_i^2 \cos^2 \Phi_i)$$
  
=  $(a_i^2 / 2)E(1 + \cos 2\Phi_i) = a_i^2 / 2$   $i = j \exists j$ 

$$E(A_i A_j) = \begin{cases} a_i^2 / 2 & j = i \\ 0 & j \neq i \end{cases}$$

#### 同理

$$E(B_i B_j) = \begin{cases} a_i^2 / 2 & j = i \\ 0 & j \neq i \end{cases} \qquad E(A_i B_j) = 0$$

$$R_X(n+m,n)$$

$$= \sum_{i=1}^{N} \left[ (a_i^2 / 2) \cos(n+m) \omega_i \cos n \omega_i + (a_i^2 / 2) \sin(n+m) \omega_i \sin n \omega_i \right]$$

$$=\sum_{i=1}^{N}\frac{a_i^2}{2}\cos m\omega_i$$

#### 可见, X(n)是平稳随机过程

#### 2.3.2 平稳随机过程自相关函数性质

(1) 
$$R_X(-\tau) = R_X(\tau)$$

$$R_X(-\tau) = E[X(t)X(t+\tau)] = E[X(t+\tau)X(t)] = R_X(\tau)$$

$$(2) \quad \mathbf{R}_{X}(0) \ge \left| \mathbf{R}_{X}(\tau) \right|$$

Cauchy-Schwarz inequality  $[E(XY)]^2 \le E(X^2)E(Y^2)$ 

$$[R_X(\tau)]^2 = [E(X(t+\tau)X(t))]^2 \le E(X^2(t+\tau))E(X^2(t))$$

$$= R_X^2(0)$$

(3) 若随机过程不含周期分量,  $\lim_{\tau \to \infty} R_X(\tau) = m_X^2$ 

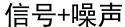
(4) 若随机过程含有周期分量,则自相关函数中也含有周期性

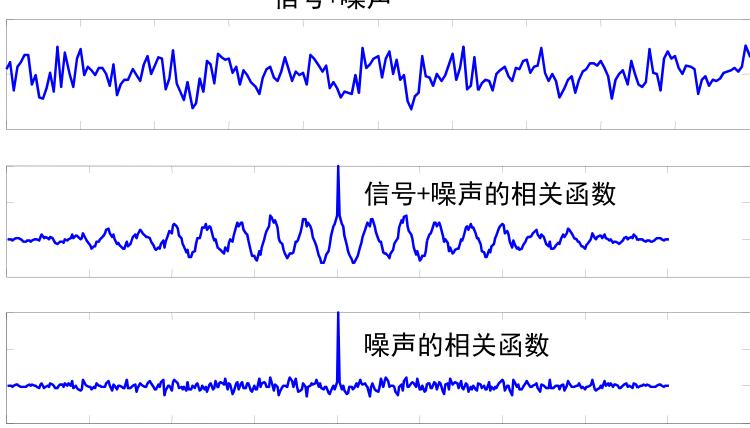
分量。前面的例子: 随机相位信号

这一性质可 用于检测周 期性的信号

$$X(t) = A\cos(\omega_0 t + \Phi) + N(t) \implies R_X(\tau) = \frac{A^2}{2}\cos\omega_0 \tau + R_N(\tau)$$

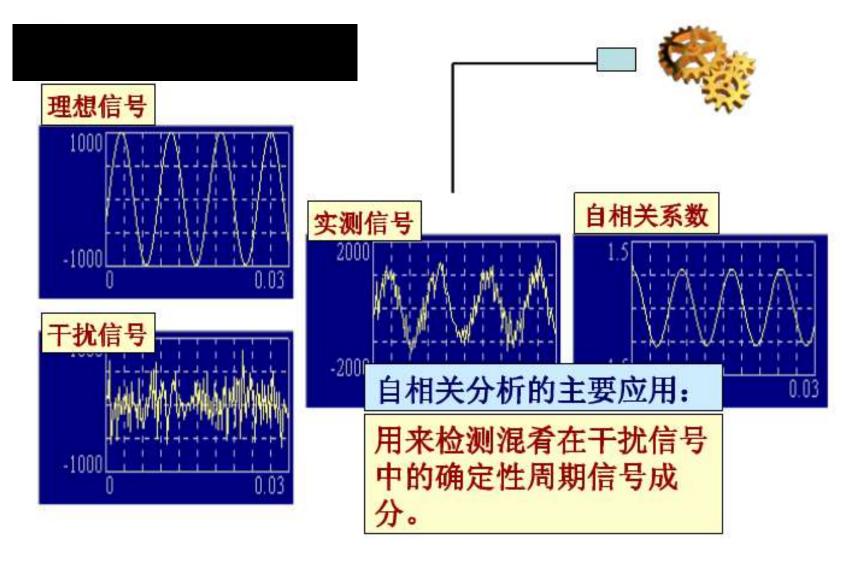




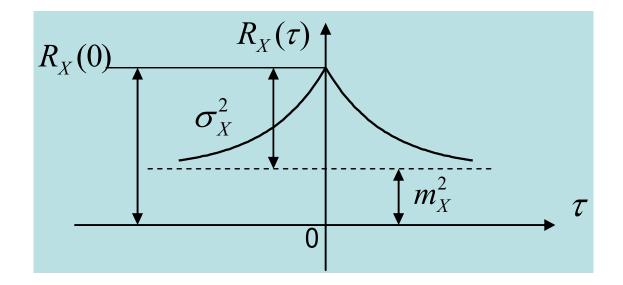




#### 应用: 自相关测转速



(5) 
$$R_X(0) = \sigma_X^2 + m_X^2$$



相关函数示意图 (不含周期分量)

(6) 相关函数具有非负定性, 即对任意的n个复数

有 
$$\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n$$

$$\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \alpha_i \alpha_j^* R_X(t_i - t_j) \ge 0$$

利用如下关系可证明

$$E\left\{\left|\sum_{i=1}^{n}\alpha_{i}X(t_{i})\right|^{2}\right\} \geq 0$$

例3、已知平稳随机过程X(t)的自相关函数为

$$R_X(\tau) = 49 + \frac{9}{1 + 5\tau^2}$$

求X(t)的均值和方差。

Which of following is correct?

$$m_{X} = 7, \sigma_{X}^{2} = 9$$

$$m_{X} = 7, \sigma_{X}^{2} = 3$$

$$m_{X} = \pm 7, \sigma_{X}^{2} = 9$$

$$m_{X} = \pm 7, \sigma_{X}^{2} = 9$$

$$m_{X} = \pm 7, \sigma_{X}^{2} = 49 + 9 = 58$$

例4、已知平稳随机过程X(t)的自相关函数为

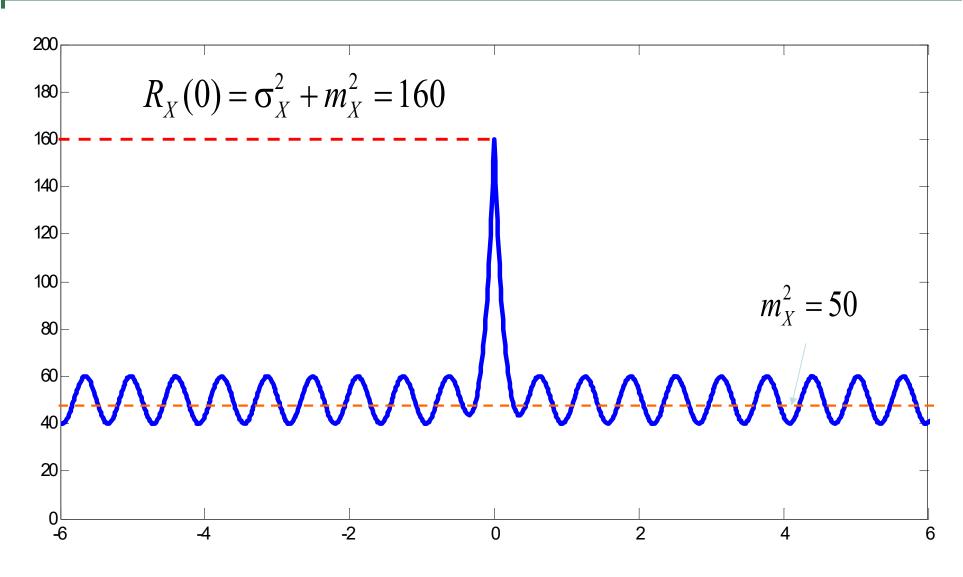
$$R_X(\tau) = 100e^{-10|\tau|} + 10\cos 10\tau + 50$$

求X(t)的均值、均方值和方差。

$$m_X^2 = 50$$
  $E[X^2(t)] = R_X(0) = 160$ 

$$\sigma_X^2 = R_X(0) - m_X^2 = 110$$





#### 2.3.3 相关系数及相关时间

也称为归一化协方 差函数或标准协方 差函数。

相关系数:

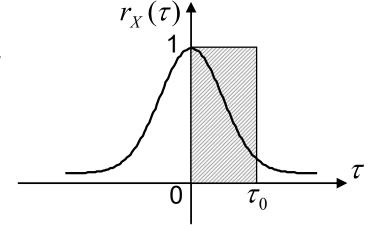
$$r_X(\tau) = \frac{K_X(\tau)}{\sigma_X^2} = \frac{R_X(\tau) - m_X^2}{\sigma_X^2}$$

$$|r_X(\tau)| \le 1$$

相关时间:

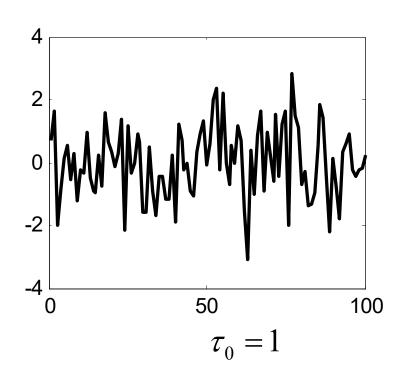
$$\tau_0 = \int_0^\infty r_X(\tau) d\tau$$

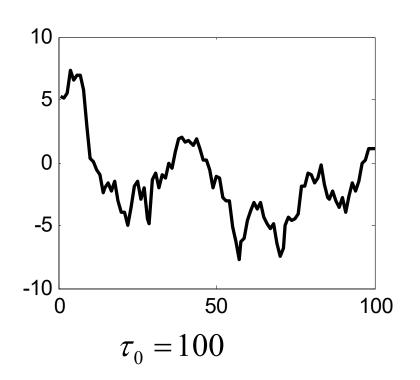
$$\left| r_X(\tau_0) \right| \le 0.05$$



相关时间示意图







两个不同相关时间随机过程的样本函数

## 2.3.4 其他平稳的概念

(1)k阶严平稳(kth-order sss)

$$f_X(x_1, x_2, \dots, x_N, t_1, t_2, \dots, t_N) = f_X(x_1, x_2, \dots, x_N, t_1 + c, t_2 + c, \dots, t_N + c)$$

只对N≤k 成立

k=2 称为二阶严平稳, 如果对N=k成立, 那么对N<k也成立.

(2) 渐近严平稳

当 $c\to\infty$ 时, X(t+c)的任意n维分布与c无关, 即

 $\lim_{c\to\infty} f_X(x_1, x_2, \dots, x_N, t_1 + c, t_2 + c, \dots, t_N + c)$  存在, 且与c无关.

(3)循环平稳 (Cyclostationary)

如果X(t)的分布函数满足如下关系:

$$F_X(x_1,\dots,x_N,t_1+MT,\dots,t_N+MT) = F_X(x_1,\dots,x_N,t_1,\dots,t_N)$$

其中M为整数, T为常数, 则称X(t)为严格循环平稳(或严格周期平稳)

如果随机过程X(t)的均值和自相关函数满足下列关系

$$m_X(t+MT) = m_X(t)$$

$$R_X(t + MT + \tau, t + MT) = R_X(t + \tau, t)$$

称X(t)为广义循环平稳.

定理1:

设X(t)是严格循环平稳的,而随机变量Θ在区间(0, T)上均匀分布,且X(t)与Θ统计独立,定义新的过程

$$\overline{X}(t) = X(t - \Theta)$$

则X(t)是严格平稳随机过程.

定理2: 设X(t)是广义循环平稳的,而随机变量Θ在 区间(0, T)上均匀分布,且X(t)与Θ统计独 立,定义新的过程

$$\overline{X}(t) = X(t - \Theta)$$

则X(t)是广义平稳随机过程,且  $E[\bar{X}(t)] = \frac{1}{T} \int_0^T m_X(t) dt$   $R_{\bar{X}}(\tau) = \frac{1}{T} \int_0^T R_X(t+\tau,t) dt$ 



## 2.3.5 随机过程的各态历经性

背景: 对于平稳随机过程,它的均值、方差都是常 数. 相关函数只与时间差有关, 这些数字特征都是集合 平均的概念, 也就是说, 如果我们要得到这些数字特征 的准确值,需要观测到所有样本函数,这在实际中是很 难做到的。如果只通过随机过程的一个样本函数,就可 以解决随机过程数字特征的估计问题,那是很有实际意 义的。各态历经的随机过程就具有这一特征。

定义:对于平稳随机过程X(t),若有

$$m_X = m_X$$
 均值遍历性

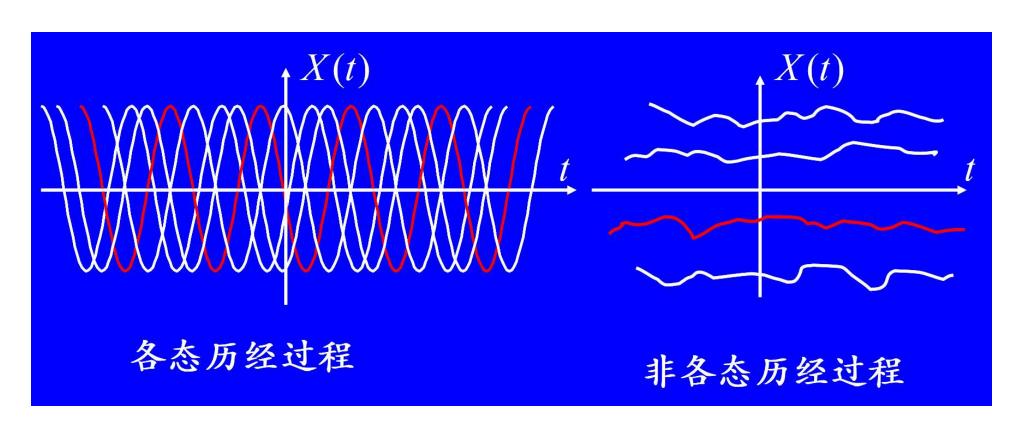
$$\overline{R_X(\tau)} = R_X(\tau)$$
 相关函数遍历性

则X(t)为各态历经(遍历)过程。

其中 
$$\overline{m_X} = l \cdot i \cdot m \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} X(t) dt$$

$$\overline{R_X(\tau)} = l \cdot i \cdot m \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} X(t+\tau) X(t) dt$$





各态历经过程与非各态历经过程示意图

## 各态历经性的解释:

$$\overline{m_X} = l \cdot i \cdot m \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} X(t) dt \quad \text{Adt} \quad \text{Adt} \quad \text{Adt}$$

对于一般过程,不同样本函数得到不同的时间平均,但 各态历经过程不同样本函数得到相同的时间平均。 对于遍历过程,由一条样本函数可确定过程的均值

$$\overline{R_X(\tau)} = l \cdot i \cdot m \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} X(t+\tau)X(t)dt$$
 也有类似的结论

### 遍历性判断:

均值遍历性: 
$$\lim_{T\to\infty}\frac{1}{T}\int_0^{2T}(1-\frac{\tau}{2T})[R_X(\tau)-m_X^2]d\tau=0$$

相关函数遍历性: 
$$\lim_{T\to\infty}\frac{1}{T}\int_0^{2T}(1-\frac{\tau}{2T})[R_{\Phi}(\tau)-R_X^2(\tau)]d\tau=0$$

其中, 
$$\Phi(t) = X(t+\tau)X(t)$$

零均值平稳正态随机信号: 
$$\int_0^\infty |R_X(\tau)| d\tau < \infty$$

# 中山大學 2.3平稳随机过程

例2.13 判断  $X(t) = A\cos(\omega_0 t + \Phi)$ 

是否具有遍历性,其中 $\Phi$ 均匀分布于 $(0,2\pi)$ 。

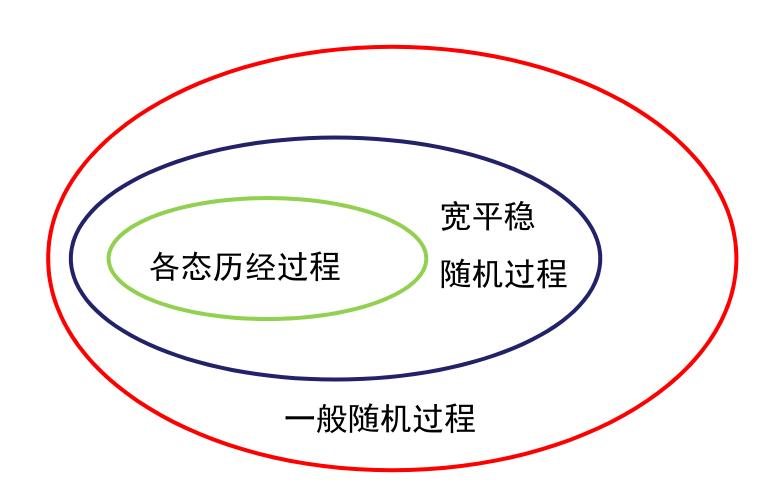
解. 
$$\overline{x(t)} = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} a \cos(\omega t + \phi) dt = 0 = m_X$$

$$\overline{x(t)}\overline{x(t+T)} = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} a^2 \cos(\omega t + \phi) \cos(\omega t + \omega \tau + \phi) dt$$
$$= a^2 \cos(\omega_0 \tau) / 2$$
$$= R_X(\tau)$$



启示: 一般说来,不同的样本函数,时间平均的结果不同, 体现为一个是随机变量,但对于各态历经的随机过程而言,时 间平均趋于一个常数,这就表明,各态历经随机过程的各个样 本函数的时间平均可以认为是相同的,因此随机过程的均值可 以用它的任意的一条样本函数的时间均值来代替。同样,相关 函数亦可以用任意的一条样本函数的时间相关函数来代替,也 就是说,各态历经随机过程一个样本函数经历了随机过程所有 可能的状态。这一性质,在实际应用中是很有用的,因为我们 可以通过对一条样本函数的观测,就可以估计出随机过程均值 、方差和相关函数。





### 均值和自相关函数估计:

连续随机过程: 
$$\hat{m}_X = \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t) dt$$

$$\hat{R}_X(\tau) = \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t+\tau)x(t)dt$$

$$\hat{R}_X(m) = \frac{1}{N - |m|} \sum_{n=0}^{N - |m| - 1} x(n)x(n + m)$$



背景:考察两个或者多个信号之间的关系,比如目标信号与噪声信号

n+m维联合概率密度:

$$f_{XY}(x_1,\dots,x_n,y_1,\dots,y_m,t_1,\dots,t_n,t_1,\dots,t_m)$$

平稳相依:如果X(t)与Y(t)的联合统计特性不随时间起点的平移而变化,则称X(t)与Y(t)是严格联合平稳的。即

$$f_{XY}(x_1,\dots,x_n,y_1,\dots,y_m,t_1,\dots,t_n,t_1,\dots,t_m)$$

$$= f_{XY}(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m, t_1 + c \dots, t_n + c, t_1' + c, \dots, t_m' + c)$$



## 互相关函数及其性质

#### 互相关函数:

$$R_{XY}(t_1, t_2) = E[X(t_1)Y(t_2)] = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} xy f_{XY}(x, y, t_1, t_2) dx dy$$

#### 互协方差函数:

$$K_{XY}(t_1, t_2) = E\{[X(t_1) - m_X(t_1)][Y(t_2) - m_Y(t_2)]\}$$

$$= R_{XY}(t_1, t_2) - m_X(t_1)m_Y(t_2)$$

若对于任意  $t_1, t_2$ 

$$R_{XY}(t_1,t_2)=0$$
,则X(t)与Y(t)正交;

$$K_{XY}(t_1,t_2)=0$$
 ,则X(t)与Y(t)不相关;

## X(t)与Y(t)广义联合平稳的定义

$$m_X(t) = m_X$$
  $m_Y(t) = m_Y$ 



$$R_{XY}(t_1, t_2) = R_{XY}(\tau), \tau = t_1 - t_2$$



## 性质:

$$\bullet \quad R_{XY}(-\tau) = R_{YX}(\tau) \qquad K_{XY}(-\tau) = K_{YX}(\tau)$$

$$K_{XY}(-\tau) = K_{YX}(\tau)$$

$$\bullet \quad 2R_{XY}(\tau) \le R_X(0) + R_Y(0)$$

施瓦茨 不等式

$$\bullet \quad \left| R_{XY}(\tau) \right|^2 \le R_X(0) R_Y(0)$$

$$\bullet \quad \left| K_{XY}(\tau) \right|^2 \le \sigma_X^2 \sigma_Y^2$$

$$\bullet \quad r_{XY}(\tau) = \frac{K_{XY}(\tau)}{\sqrt{K_X(0)K_Y(0)}} = \frac{R_{XY}(\tau) - m_X m_Y}{\sigma_X \sigma_Y}$$



## 互相关函数应用:

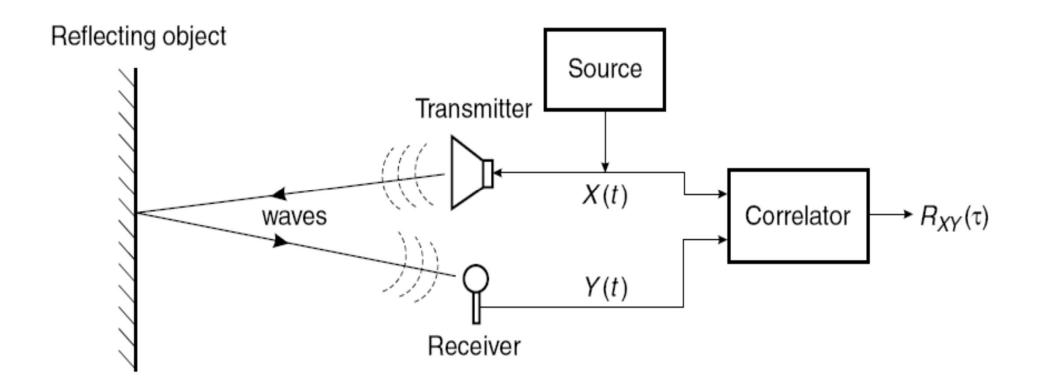
•确定时间延迟:定位应用

•测定系统响应:第三章线性系统

•检测微弱信号: 随机信号处理



### 例2.15 相关测距



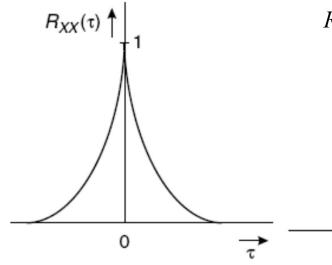


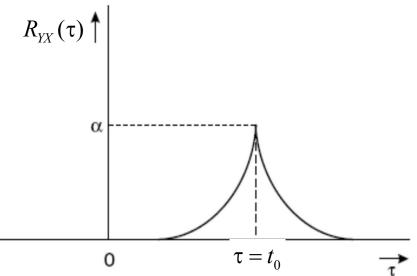
$$Y(t) = X(t - t_0) \qquad t_0 = \frac{2R}{c}$$

$$R_{YX}(\tau) = E[Y(t+\tau)X(t)]$$

$$= E[X(t+\tau-t_0)X(t)]$$

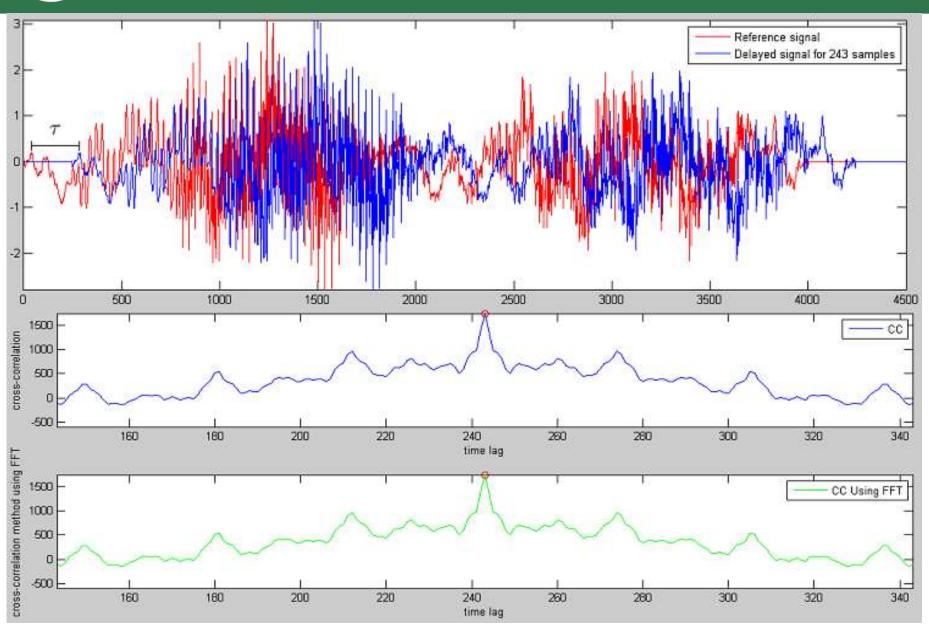
$$= R_X(\tau-t_0)$$







## 2.4随机过程的联合分布和互相关函数



## 复习《信号与系统》

对于确定性信号:

频谱: 
$$S(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} s(t)e^{-j\omega t}dt$$
 条件:  $\int_{-\infty}^{+\infty} |s(t)|dt < \infty$ 

$$S(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} S(\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

对于随机信号:由于不满足绝对可积条件,因此其频谱密度不存在。但在实际中,随机过程的各个样本函数,其平均功率总是有限的。可以引入功率谱的概念。

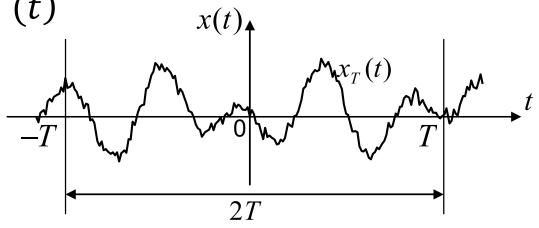
## 2.5随机过程的功率谱密度

## 2.5.1 连续肘间随机过程的功率谱

对于某一个样本函数  $x_i(t)$ 

#### 截取函数:

$$x_{Ti}(t) = \begin{cases} x(t) & |t| < T \\ 0 & |t| \ge T \end{cases}$$



随机过程的样本函数及其截尾函数

$$X_{Ti}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x_{Ti}(t)e^{-j\omega t}dt = \int_{-T}^{+T} x_i(t)e^{-j\omega t}dt$$

$$P_i = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x_{Ti}^2(t) dt$$

$$= \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} \int_{-\infty}^{\infty} x_{Ti}^{2}(t) dt = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left| X_{Ti}(\omega) \right|^{2} d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} |X_{Ti}(\omega)|^2 d\omega$$

$$G_{Xi}(\omega) = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} |X_{Ti}(\omega)|^2$$

$$P_i = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} G_{Xi}(\omega) d\omega$$

对上式两边都求统计平均, 左边

$$E(P_i) = P$$
为平均功率

右边求统计平均为:

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} E\{G_{Xi}(\omega)\} d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} E\left\{\lim_{T\to\infty} \frac{1}{2T} |X_{Ti}(\omega)|^2\right\} d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} E\left\{\lim_{T\to\infty} \frac{1}{2T} |X_T(\omega)|^2\right\} d\omega$$

故而,  $E\left\{\lim_{T\to\infty}\frac{1}{2T}|X_T(\omega)|^2\right\} \triangleq G_X(\omega)$ 可以看做是功率谱密度

可以看作为单位频带内消耗在单位电阻上的平均功率。





### ■ 平稳随机过程:维纳-辛钦定理(! 重要)

$$G_X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} R_X(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$$

傅里叶①变换对
$$R_X(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} G_X(\omega) e^{j\omega\tau} d\omega$$

物理谱定义: 
$$F_X(\omega) = \begin{cases} 2G_X(\omega) & \omega \ge 0 \\ 0 & \omega < 0 \end{cases}$$

#### 平稳随机过程:

$$G_{X}(\omega) = E[\lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} |X_{T}(\omega)|^{2}] \ge 0$$

$$G_{X}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} R_{X}(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} R_{X}(\tau) \cos \omega \tau d\tau - j \int_{-\infty}^{+\infty} R_{X}(\tau) \sin \omega \tau d\tau$$

$$= 2 \int_{0}^{+\infty} R_{X}(\tau) \cos \omega \tau d\tau$$

实平稳随机过程的功率谱是实的、非负的偶函数。

$$R_X(\mathbf{0}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} G_X(\omega) \, \mathbf{1} \quad d\omega = \mathbf{P}$$



## 2.5随机过程的功率谱密度

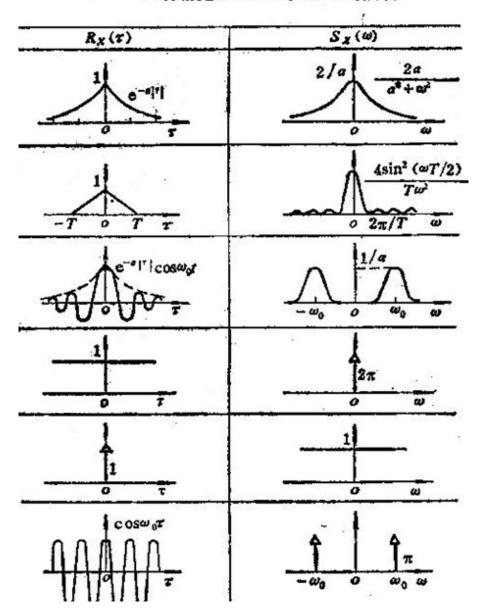


#### ▶ 平稳随机过程:

对于实的平稳随机过程,功 率谱为实的、非负偶函数;

相关性越弱,功率谱越宽平; 相关性越强,功率谱越陡窄。

#### 几种常见的 $R_*(\tau)$ 与 $S_*(\omega)$ 对照表



# 2.5随机过程的功率谱密度

#### 表2.4 典型随机过程的相关函数和功率谱

$R_{_{X}}( au)$	$G_{X}(\omega)$
1	$2\pi\delta(\omega)$
$\delta( au)$	1
$e^{-lpha  au }$	$\frac{2\alpha}{\alpha^2 + \omega^2}$
$e^{-lpha  au }\cos\omega_0 au$	$\frac{\alpha}{\alpha^2 + (\omega - \omega_0)^2} + \frac{\alpha}{\alpha^2 + (\omega + \omega_0)^2}$
$\Delta( au/T)$	$\frac{T}{2} \cdot \frac{\sin^2(\omega T/4)}{(\omega T/4)^2}$
$\frac{\Omega}{\pi} \mathrm{sinc}(\Omega \tau)$	$\mathrm{rect}(\omega/2\Omega)$
$\frac{\Omega}{2\pi} \mathrm{sinc}^2(\Omega \tau/2)$	$\Delta(\omega/2\Omega)$
$e^{-\tau^2/2\sigma^2}$	$\sigma\sqrt{2\pi}e^{-\sigma^2\omega^2/2}$

#### 例2.17 随机相位信号

$$X(t) = A\cos(\omega_0 t + \Phi)$$

$$R_X(\tau) = \frac{A^2}{2} \cos \omega_0 \tau$$

$$G_X(\omega) = \frac{1}{2} \pi A^2 [\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)]$$

例2. 18 已知谱密度为
$$G_X(\omega) = \frac{\omega^2 + 4}{\omega^4 + 10\omega^2 + 9}$$
 求相关函数。

解、由因式分解

$$G_X(\omega) = \frac{\omega^2 + 4}{\omega^4 + 10\omega^2 + 9} = \frac{2 \times 9/48}{\omega^2 + 1} + \frac{6 \times 5/48}{\omega^2 + 9}$$

$$e^{-\alpha|\tau|} \leftrightarrow \frac{2\alpha}{\alpha^2 + \alpha^2}$$
 课堂练习: 2.29, 2.30

$$R_X(\tau) = \frac{1}{48} (9e^{-|\tau|} + 5e^{-3|\tau|})$$

## 2.5.2 随机序列的功率谱

对于平稳随机序列X(n), 其功率谱密度

$$G_X(\omega) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} R_X(m) e^{-jm\omega}$$

傅里叶①变换对

$$R_X(m) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} G_X(\omega) e^{jm\omega} d\omega$$

$$R_X(0) = E[X^2(n)] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} G_X(\omega) d\omega$$



#### (IV) 如果功率谱具有有理谱的形式

$$G_X(\omega) = c_0^2 \frac{\omega^{2m} + a_{2(m-1)}\omega^{2(m-1)} + \dots + a_2\omega^2 + a_0}{\omega^{2n} + b_{2(n-1)}\omega^{2(n-1)} + \dots + b_2\omega^2 + b_0}$$

n > m;

 $G_X(s)$ 零、极点共轭成对



## 2.5随机过程的功率谱密度

Z变换形式:

$$G_X(z) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} R_X(m) z^{-m} \qquad z = e^{j\omega}$$

$$R_X(m) = \frac{1}{2\pi j} \oint_D G_X(z) z^{m-1} dz$$

实平稳随机序列的功率谱是实的、非负的偶函数。

$$R_X(m) = R_X(-m) \Rightarrow G_X(\omega) = G_X(-\omega)$$

$$G_X(z) = G_X(z^{-1})$$

如随机序列的功率谱为有理函数:  $G_X(\omega) = G_X(\cos \omega)$ 

$$G_X(\omega) = G_X(\cos \omega)$$

## 2.5.3 互功率谱

$$G_{XY}(\omega) = E\{\lim_{T\to\infty} \frac{1}{2T} X_T(\omega) Y_T^*(\omega)\}$$

其中: 
$$X_T(\omega) = \int_{-T}^{+T} x_T(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$Y_T(\omega) = \int_{-T}^{+T} y_T(t) e^{-j\omega t} dt$$

## 若X(t)及Y(t)联合平稳,有

$$R_{XY}(\tau) \leftrightarrow G_{XY}(\omega)$$

「(て) 妖音平穏,有 
$$G_{XY}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} R_{XY}(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$$
 
$$R_{XY}(\tau) \leftrightarrow G_{XY}(\omega)$$
 
$$R_{XY}(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} G_{XY}(\omega) e^{j\omega\tau} d\tau$$

## 性质:

- $G_{XY}(\omega) = G_{YX}(-\omega) = G_{YX}^*(\omega)$
- Re $[G_{XY}(\omega)]$ 与 Re $[G_{YX}(\omega)]$ 是 $\omega$ 的偶函数; Im $[G_{XY}(\omega)]$ 与 Im $[G_{YX}(\omega)]$ 是 $\omega$ 的奇函数;
- 若X(t)与Y(t)正交,则  $G_{XY}(\omega) = G_{YX}^*(\omega) = 0$  若不相关,则  $G_{XY}(\omega) = G_{YX}^*(\omega) = 2\pi m_X m_Y \delta(\omega)$
- $\left| \boldsymbol{G}_{XY}(\boldsymbol{\omega}) \right|^2 \leq \boldsymbol{G}_X(\boldsymbol{\omega}) \boldsymbol{G}_Y(\boldsymbol{\omega})$

例、已知随机过程X(t)、Y(t)联合平稳,其互相关函数为

$$R_{XY}(\tau) = \begin{cases} 9e^{-3\tau} & \tau \ge 0 \\ 0 & \tau < 0 \end{cases}$$

求互谱密度。

$$G_{XY}(\omega) = \frac{9}{3+j\omega}$$