# LPC82X 培训资料

#### 概述

MAY, 2016



# 内容

- Cortex-M0+内核概述
- LPC82x概述



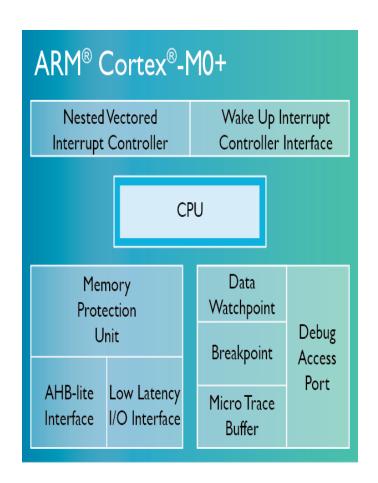
# CORTEX-M0+内核 概述



# Cortex-M0+内核

#### • 主要特征

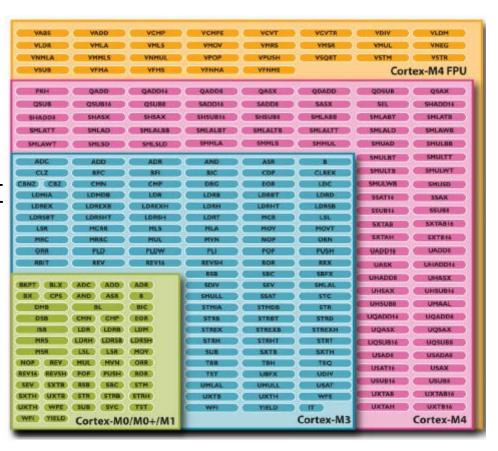
- -低成本、低功耗、高性能的32位内核
- -支持低代码密度、高性能的Thumb-2 指令集
- -支持IO口单周期访问
- -硬件单周期乘法(32\*32)
- -内核集成了多种低功耗模式
- -优化的代码存取更能降低Flash或 ROM的功耗
- -精准高效的中断处理
- -确定的指令时钟周期
- -支持JTAG/SWD调试接口





## Cortex-M0+ 内核指令集

- Thumb-2® 指令集 (56条)
- 大部分为16位指令
  - -所有指令在32位寄存器内操作
  - -单指令周期的32x32位乘法指令
- Cortex-M0+和 Cortex-M0 共享 共一个指令集





## Cortex-M0+内核指令优势 以乘法运算举例

| 8-bit (8051)   | 16-bit  | ARM Cortex-M0+                            |
|--|---|---|
| MOV A, XL; 2 bytes MOV B, YL; 3 bytes MUL AB; 1 byte MOV R0, A; 1 byte MOV R1, B; 3 bytes MOV A, XL; 2 bytes MOV B, YH; 3 bytes MOV A, XL; 2 bytes MOV B, YH; 3 bytes MUL AB; 1 byte ADD A, R1; 1 byte MOV R1, A; 1 byte MOV A, B; 2 bytes ADDC A, #0; 2 bytes MOV B, YL; 3 bytes MUL AB; 1 byte MOV A, XH; 2 bytes MOV B, YL; 3 bytes MUL AB; 1 byte MOV A, B; 2 bytes MOV R1, A; 1 byte MOV A, B; 2 bytes MOV R2, A; 1 byte MOV A, XH; 2 bytes MOV R2, A; 1 byte MOV A, XH; 2 bytes MOV B, YH; 3 bytes MUL AB; 1 byte MOV A, XH; 2 bytes MOV B, YH; 3 bytes MUL AB; 1 byte MOV A, R2; 1 byte MOV A, R2; 1 byte MOV A, B; 2 bytes MOV R2, A; 1 byte MOV A, B; 2 bytes MOV R2, A; 1 byte MOV A, B; 2 bytes MOV R3, A; 1 byte MOV R3, A; 1 byte | MOV R4,&0130h MOV R5,&0138h MOV SumLo,R6 MOV SumHi,R7 (Operands are moved to and from a memory mapped hardware multiply unit) | MULS r0,r1,r0  1条 指令                      |
| Time: 48 instruction cycles<br>Code size: 48 bytes   | Time: 8 clock cycles<br>Code size: 8 bytes  | Time: 1 clock cycle<br>Code size: 2 bytes |

- Cotex-M0+在多数情况下,指令效率比传统的8位或者16位要高
- 以乘法为例,不仅占用代码空间更小,其执行效率也更高

# LPC82X概述



# LPC82x 性能配置一览

|                  | LPC822   |             | LPC824       |             |  |
|------------------|--|-------------|--------------|-------------|--|
| MEMORY           |  |             |              |             |  |
| Flash            | 16   |             | 32           |             |  |
| SRAM             | 4  |             | 8            |             |  |
| SERIAL IO        |  |             |              |             |  |
| I <sup>2</sup> C | 4  |             | 4            |             |  |
| SPI              | 2  |             | 2            |             |  |
| UART             | 3  |             | 3            |             |  |
| TIMERS           |  |             |              |             |  |
| SCTimer/PWM      | 1/6  |             | 1/6          |             |  |
| Multi-rate timer | 4 channels   |             | 4 channels   |             |  |
| ANALOG           |  |             |              |             |  |
| Comparator       | 1  |             | 1            |             |  |
| ADC              | 5 channels   | 12 channels | 5 channels   | 12 channels |  |
| GPIO             | 16   | 29          | 16           | 29          |  |
|                  | ANGE OF THE PROPERTY OF THE PR | 8           | ASS COMMENTS | S. F.       |  |
| Package          | TSSOP20  | HVQFN33     | TSSOP20      | HVQFN33     |  |

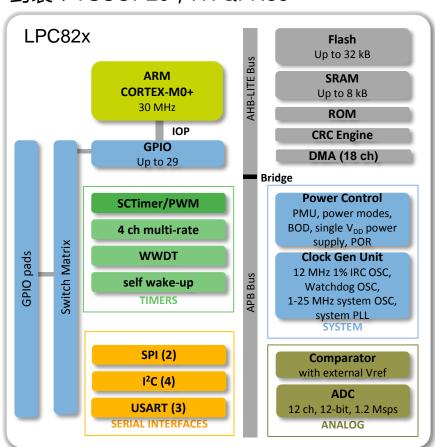


## 功能框图

#### 系统

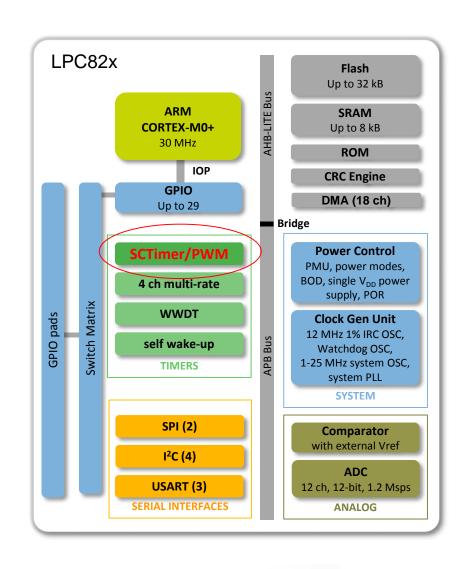
- 30 MHz Cortex-M0+ ARM 内核
- 32 kB Flash,每页大小低至64B
- 8 kB RAM
- 18诵道的 DMA
- 优异的能效控制
  - 工作模式下能耗低至 90 μA/MHz
  - 5种功耗模式
  - 功率分布API可以使能耗优化变得更加简单
  - 集成的电源管理单元 (PMU)
- 丰富的串行接口
  - 4 I2C (1 Fm+, 3 Fm), 2 SPI, 3 UART
  - 29 个具有模式匹配功能的 GPIO
- 开关矩阵(SWM)可以灵活的分配各 GPIO的数字功能
- 模拟部分
  - 1.2 M采样率的ADC: 12通道, 12位
  - 比较器:4个输入引脚,可使用外部参考电 压或内部的VREF

- 定时器:SCTTimer/PWM、MRT、窗口 式看门狗、自唤醒定时器
- 单电源供电:电压范围1.8V到3.6V
- 温度范围: -40 到 +105 °C
- 封装: TSSOP20, HVQFN33



# 状态可配置定时器SCT

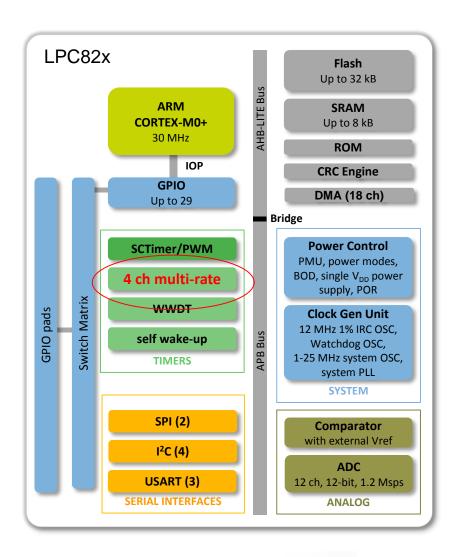
- 可以作为普通Timer,硬件有限状态机引擎或两者功能的组合
- 普通Timer
  - -向上/向下计数 , 计数值重载 , 计数匹配 , 中断产生 , DMA触发
- 硬件有限状态机引擎
  - -可以灵活定义计数器,输出信号,中断,DMA行为
- 组合功能
  - -Timer & I/O产生事件,事件控制Timer





# 多速率定时器MRT

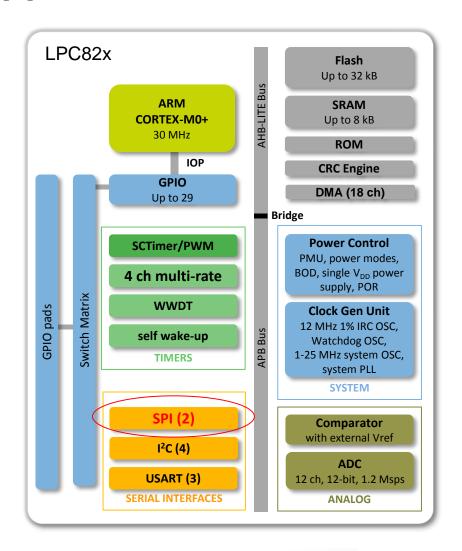
- 31位中断定时器
- 4个独立通道的向下计数器, 计数值独立设置
- 3种可配置工作模式:重复 中断触发、单次总线停止、 单次中断触发





# 多速率定时器串行通信接口 - SPI

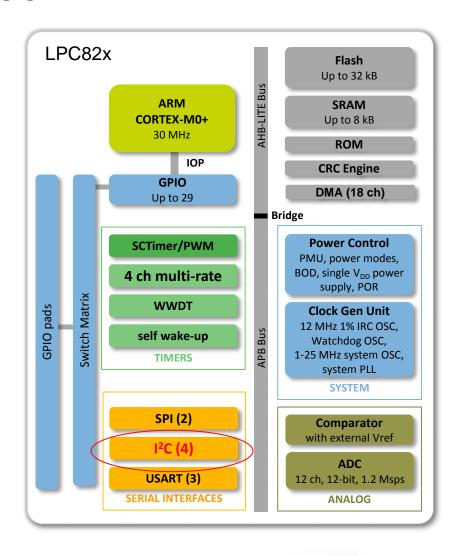
- SPI功能可以通过开关矩阵 来配置到所有数字引脚
- 主模式最大位率可达30 Mbit/s
- 从模式最大位率可达约 18Mbit/s
- 片上ROM提供SPI驱动
- 收发支持DMA
- 支持低功耗模式唤醒





## 多速率定时器串行通信接口 - I2C

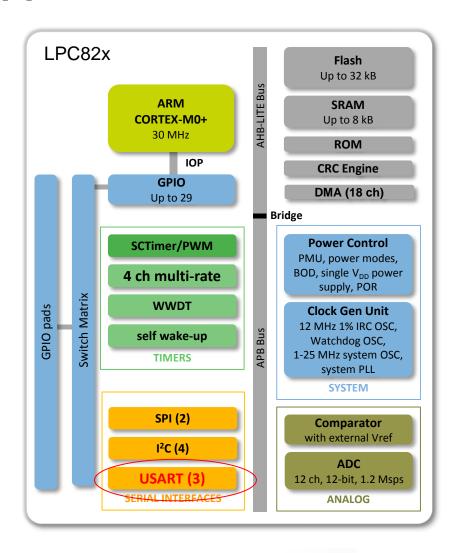
- 支持数据速率400 Kbit/s 的标准模式和高达1Mbitr 的快速模式
- 独立的主机、从机和监视器功能
- 硬件中支持多个I2C 从机地 址
- 支持SMBus
- 片上ROM提供I2C驱动
- 收发支持DMA
- 支持低功耗模式唤醒





## 多速率定时器串行通信接口 – USART

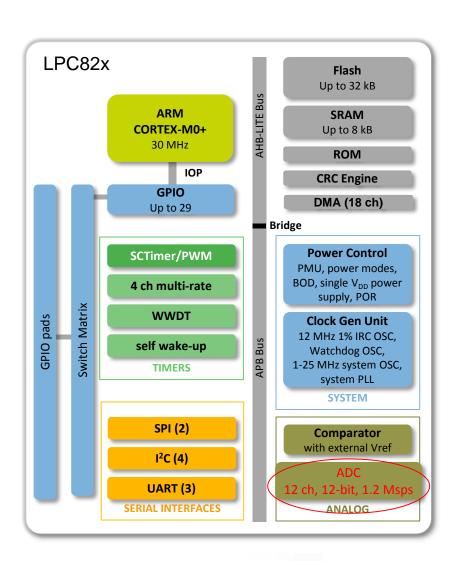
- 异步模式下最高速率可达 1.875Mbits/s
- 同步模式下最高通信速率可 达10Mbits/s
- 数据格式:7、8、9个数据位,1、2个停止位
- 数据校验:无校验/奇校验/ 偶校验
- 片上ROM提供I2C驱动
- 收发支持DMA
- 支持低功耗模式唤醒





# 12位高速AD 转换器

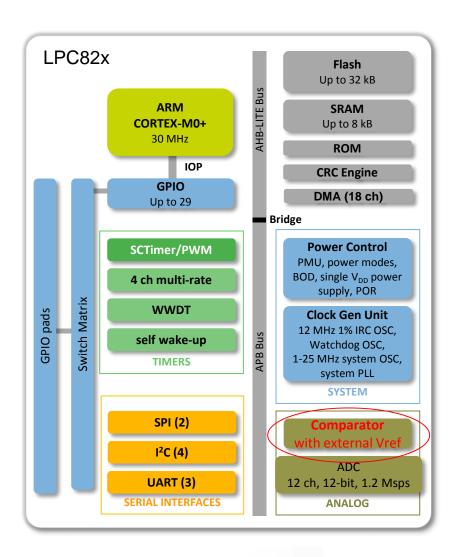
- 高精度 12位
- 高速 可达到1.2 Msamples/s
- 多通道 12个通道
- ADC转换可由多个触发源触发
  - -SCTimer/PWM 匹配输出以及模拟比较器的输出都可以作为ADC转换的触发源
- 内置硬件自校准模式
  - -通过简单的语句调用即可实现ADC 的自校准





## 模拟比较器

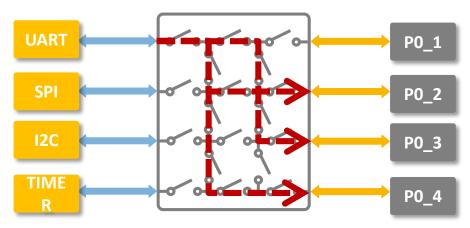
- 可选择的外部输入输出引脚
- 内部参考电源(0.9V)可作为比较 器的正极/负极输入引脚
- 32个阶梯电压可作为比较器的正极/负极输入引脚
- 阶梯电压源可选(VDD或者 VDDCMP)
- •可触发中断





# 开关矩阵

- 开关矩阵可分配的引脚和功能
  - 除了电源和地管脚以外,任意外部管脚均可被SWM分配功能
  - -可分配的功能包括 UART、SPI、I2C、SCT、比较器输出、CLKOUT、逻辑匹配输出
- •特定功能引脚 仅 可被 管理(不能被分配)
  - -如外部晶振引脚、比较器输入口、ADC采样、复位口、SWD调试接口、GPIO口



开关矩阵功能示意图



# 低功耗模式

- LPC82x 支持4种低功耗模式:
  - -睡眠模式
  - -深度睡眠模式
  - -掉电模式
  - -深度掉电模式

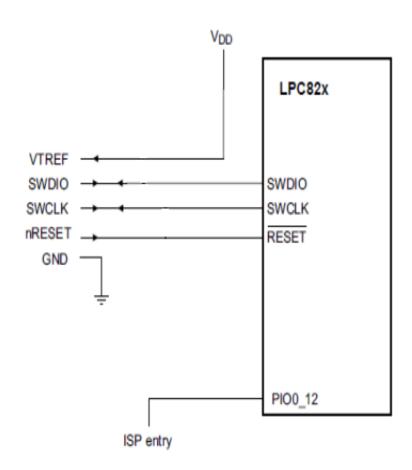
| 项目 \ 低功耗模式    | Sleep mode | Deep-sleep mode | Power-down mode | Deep Power-down mode |
|---------------|------------|-----------------|-----------------|----------------------|
| 典型功耗值 ldd     | 1.85mA     | 160uA           | 1.6uA           | 0.2uA                |
|               |            |                 |                 |                      |
| 唤醒时间<br>(参考值) | 2.6us      | 4us             | 50us            | 215us                |



## 仿真调试

#### SWD

- -仿真调试环节不需要占用目标芯 片资源
- -支持4个断点,2个数据观测点
- -支持JTAG边界扫描
- -支持微跟踪缓冲区(MTB)--最 大到4KB
- -ISP管脚(P0.12)可在无法进入 SWD仿真模式时(比如芯片进入 了深度断电模式或者已经把SWD 管脚配置成IO口等),强制芯片 进入SWD仿真
- -SWDIO和SWCLK外部可以悬空, 或者上拉10~100k电阻







SECURE CONNECTIONS FOR A SMARTER WORLD