

# Übungen zu Betriebssystemen

## Ü7 – Freispeicherverwaltung & Aufgabe: halde

---

Sommersemester 2023

Henriette Hofmeier, Manuel Vögele, Benedict Herzog, Timo Hönig

Bochum Operating Systems and System Software Group (BOSS)



RUHR  
UNIVERSITÄT  
BOCHUM

RUB

# Agenda

7.1 Freispeicherverwaltung

7.2 Implementierung

7.3 gdb

7.4 Aufgabe: halde

7.5 Gelerntes anwenden

# Agenda

7.1 Freispeicherverwaltung

7.2 Implementierung

7.3 gdb

7.4 Aufgabe: halde

7.5 Gelerntes anwenden

# Dynamische Speicherverwaltung (in C)

- Anforderung von Speicher: `void *malloc(size_t size);`
  - Parameter: Größe des angeforderten Speichers
  - Rückgabewert: Zeiger auf einen Speicherbereich
- **Explizite** Freigabe: `void free(void *ptr);`
  - Parameter: Zeiger auf freizugebenden Speicherbereich
  - Rückgabewert: –

- Ziel: Speicherbereiche, die zur Laufzeit in beliebiger Größe angefordert werden können
- Skizze: Zustand eines teilweise belegten Heaps



 frei  
 belegt

- Ziel: Speicherbereiche, die zur Laufzeit in beliebiger Größe angefordert werden können
- Skizze: Zustand eines teilweise belegten Heaps



 frei  
 belegt

- Welche Informationen muss eine Freispeicherverwaltung bereit halten?

- Ziel: Speicherbereiche, die zur Laufzeit in beliebiger Größe angefordert werden können
- Skizze: Zustand eines teilweise belegten Heaps



 frei  
 belegt

- Welche Informationen muss eine Freispeicherverwaltung bereit halten?
  - für freie Blöcke: Größe und Lage des Speicherbereichs
  - für belegte Blöcke: Größe des Speicherbereichs

- Ziel: Speicherbereiche, die zur Laufzeit in beliebiger Größe angefordert werden können
- Skizze: Zustand eines teilweise belegten Heaps

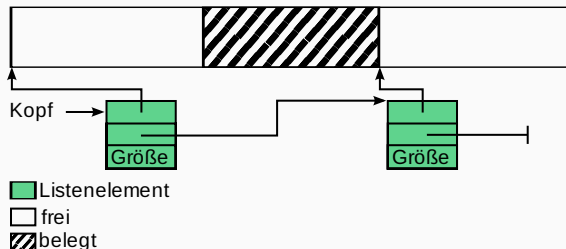


 frei  
 belegt

- Welche Informationen muss eine Freispeicherverwaltung bereit halten?
  - für freie Blöcke: Größe und Lage des Speicherbereichs
  - für belegte Blöcke: Größe des Speicherbereichs
- Welche Datenstruktur ist für eine Freispeicherverwaltung geeignet?



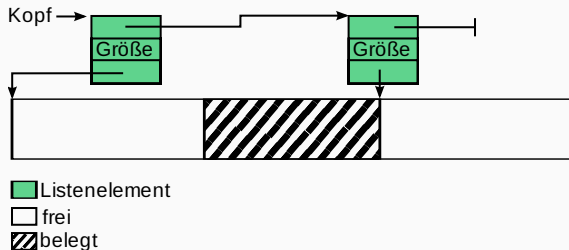
- Ziel: Speicherbereiche, die zur Laufzeit in beliebiger Größe angefordert werden können
- Skizze: Zustand eines teilweise belegten Heaps



- Welche Informationen muss eine Freispeicherverwaltung bereit halten?
  - für freie Blöcke: Größe und Lage des Speicherbereichs
  - für belegte Blöcke: Größe des Speicherbereichs
- Welche Datenstruktur ist für eine Freispeicherverwaltung geeignet?
  - KISS (Keep it small and simple): einfach verkettete Liste

# Konzept: Verkettete Liste zur Allokation

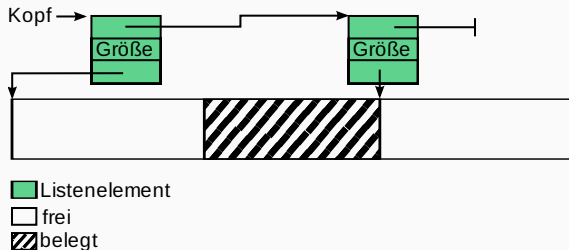
- Konzept einer Freispeicherverwaltung auf Basis einer verketteten Liste (ohne Berücksichtigung der belegten Blöcke!)



- Freie Blöcke werden in einer verketteten Liste gespeichert

# Konzept: Verkettete Liste zur Allokation

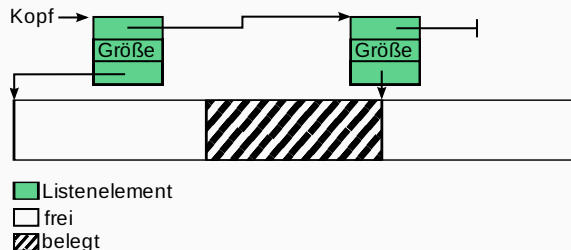
- Konzept einer Freispeicherverwaltung auf Basis einer verketteten Liste (ohne Berücksichtigung der belegten Blöcke!)



- Freie Blöcke werden in einer verketteten Liste gespeichert
- Wie wird eine verkettete Liste in C implementiert?

# Konzept: Verkettete Liste zur Allokation

- Konzept einer Freispeicherverwaltung auf Basis einer verketteten Liste (ohne Berücksichtigung der belegten Blöcke!)



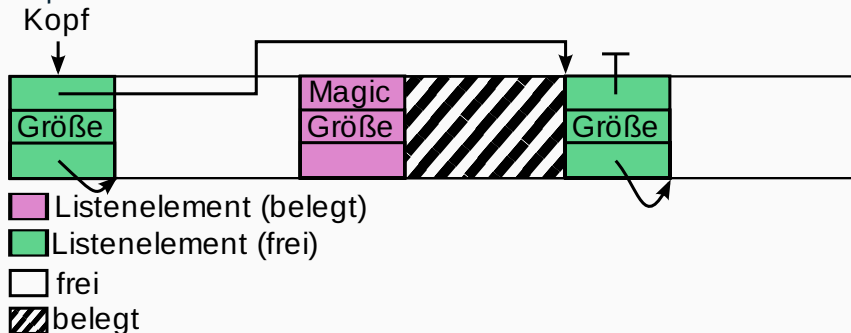
- Freie Blöcke werden in einer verketteten Liste gespeichert
- Wie wird eine verkettete Liste in C implementiert?  
`insertVal() → malloc() → insertVal() → malloc() → insertVal() → malloc()`  
`→ insertVal() → malloc() → insertVal() → malloc() → insertVal() →`  
`malloc() → insertVal() → ...`

# Speicher für die Listenelemente

- Woher den Speicher für die Listenelemente nehmen?

# Speicher für die Listenelemente

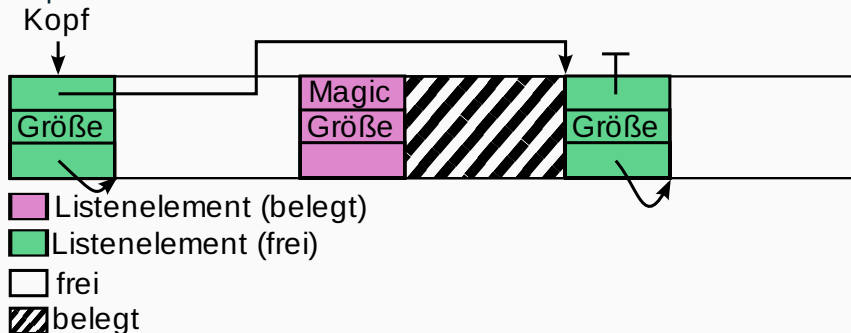
- Woher den Speicher für die Listenelemente nehmen?



- Listenelemente werden innerhalb des verwalteten Speichers am Anfang des jeweiligen Speicherbereichs abgelegt

# Speicher für die Listenelemente

- Woher den Speicher für die Listenelemente nehmen?



- Listenelemente werden innerhalb des verwalteten Speichers am Anfang des jeweiligen Speicherbereichs abgelegt
- Listenelemente auch in belegten Blöcken vorhanden, aber nicht verkettet
  - Verweis auf nächstes Listenelement wird zur Realisierung eines Schutzmechanismus eingesetzt
  - Abspeichern eines wohldefinierten magischen Wertes und Überprüfung des Wertes vor dem Freigeben

# Agenda

7.1 Freispeicherverwaltung

**7.2 Implementierung**

7.3 gdb

7.4 Aufgabe: halde

7.5 Gelerntes anwenden



## ■ Listenelementdefinition in C

```
struct mblock {  
    struct mblock *next; // Zeiger zur Verkettung  
    size_t size;         // Größe des Speicherbereichs  
    char mem_area[];     // Anfang des Speicherbereichs  
};
```

## ■ Verwendung von FAM (Flexible Array Member):

- mem\_area ist **ein Feld beliebiger Länge**
- In unserem Fall: mem\_area ist ein konstanter „Verweis“ auf das Ende der Struktur
- mem\_area selbst hat die Größe 0

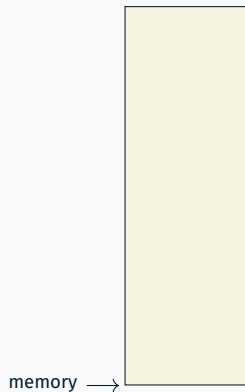
## ■ Schrittweises Abarbeiten des folgenden Codestückes:

```
char *m1 = (char *)malloc(10);  
char *m2 = (char *)malloc(20);  
  
free(m2);
```

## ■ Annahmen:

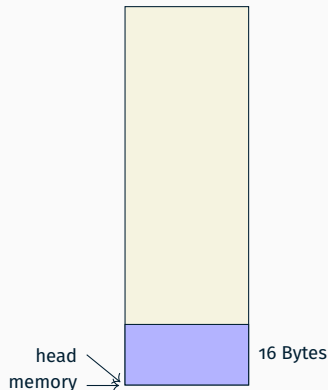
- Freispeicherverwaltung verwaltet 100 Bytes statisch allozierten Speicher
- Verwendung von absoluten Größen (Annahme: 64-Bit-Architektur)
  - Größe eines Zeigers: 8 Bytes
  - Größe der `struct mblock`: 16 Bytes

- Speicher statisch alloziert `static char memory[100];`



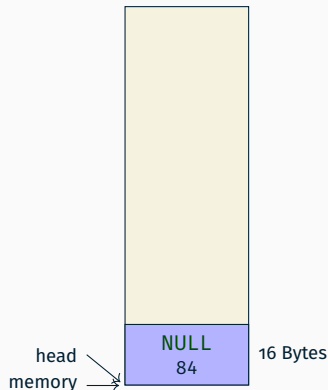
# Initialisierung

- Speicher statisch alloziert `static char memory[100];`
- `struct mblock` reinlegen  
`struct mblock *head = (struct mblock *)memory;`



# Initialisierung

- Speicher statisch alloziert `static char memory[100];`
- `struct mblock` reinlegen  
`struct mblock *head = (struct mblock *)memory;`
- `struct mblock` initialisieren  
`head->next = NULL;`  
`head->size = 84;`



# Initialisierung

- Speicher statisch alloziert `static char memory[100];`

- `struct mblock` reinlegen

```
struct mblock *head = (struct mblock *)memory;
```

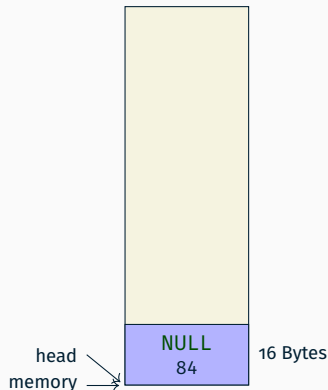
- `struct mblock` initialisieren

```
head->next = NULL;
```

```
head->size = 84;
```

- ! zwei Zeiger mit unterschiedlichem Typ  
auf den gleichen Speicherbereich

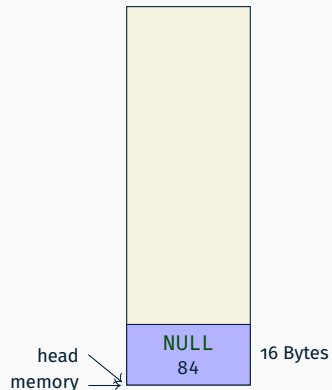
- unterschiedliche Semantik beim Zugriff (Zeigerarithmetik, Strukturkomponenten)



# Speicheranforderung im Detail

## ■ Speicheranforderung von 10 Bytes

```
char *m1 = (char *)malloc(10);
```

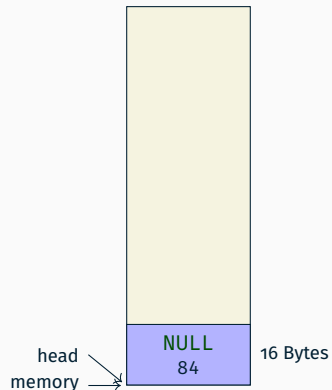


# Speicheranforderung im Detail

## ■ Speicheranforderung von 10 Bytes

```
char *m1 = (char *)malloc(10);
```

- Freispeicherliste nach mblock mit ausreichend Speicher durchsuchen



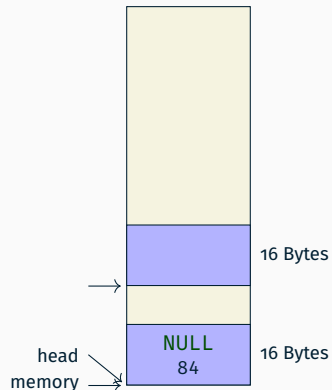


# Speicheranforderung im Detail

## ■ Speicheranforderung von 10 Bytes

```
char *m1 = (char *)malloc(10);
```

- Freispeicherliste nach mblock mit ausreichend Speicher durchsuchen
- 10 Bytes hinter dem head-mblock einen neuen mblock anlegen

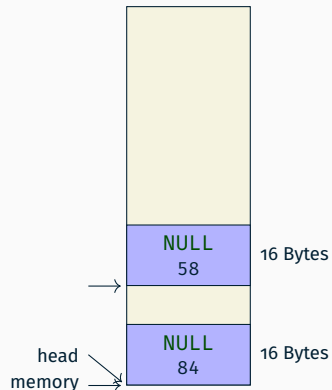


# Speicheranforderung im Detail

## ■ Speicheranforderung von 10 Bytes

```
char *m1 = (char *)malloc(10);
```

- Freispeicherliste nach mblock mit ausreichend Speicher durchsuchen
- 10 Bytes hinter dem head-mblock einen neuen mblock anlegen
- ... und initialisieren

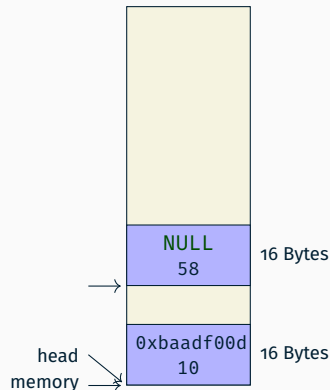


# Speicheranforderung im Detail

## ■ Speicheranforderung von 10 Bytes

```
char *m1 = (char *)malloc(10);
```

- Freispeicherliste nach mblock mit ausreichend Speicher durchsuchen
- 10 Bytes hinter dem head-mblock einen neuen mblock anlegen
- ... und initialisieren
- Bisherigen head-mblock anpassen
  - als belegt markieren
  - Größe des Speicherbereichs aktualisieren

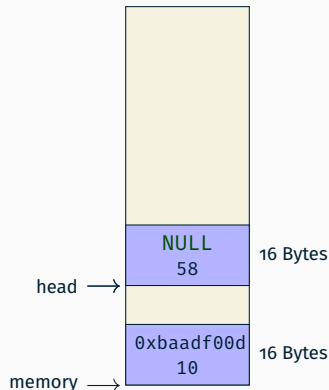


# Speicheranforderung im Detail

## ■ Speicheranforderung von 10 Bytes

```
char *m1 = (char *)malloc(10);
```

- Freispeicherliste nach mblock mit ausreichend Speicher durchsuchen
- 10 Bytes hinter dem head-mblock einen neuen mblock anlegen
- ... und initialisieren
- Bisherigen head-mblock anpassen
  - als belegt markieren
  - Größe des Speicherbereichs aktualisieren
- head-Zeiger auf neues Kopfelement setzen

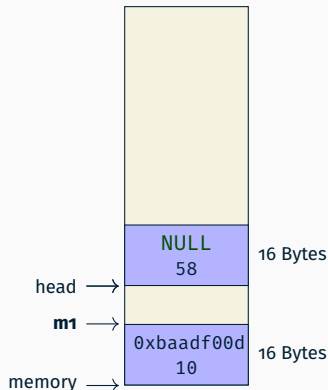


# Speicheranforderung im Detail

## ■ Speicheranforderung von 10 Bytes

```
char *m1 = (char *)malloc(10);
```

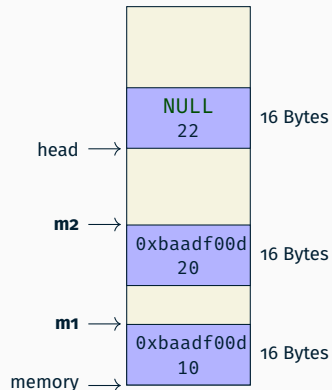
- Freispeicherliste nach mblock mit ausreichend Speicher durchsuchen
- 10 Bytes hinter dem head-mblock einen neuen mblock anlegen
- ... und initialisieren
- Bisherigen head-mblock anpassen
  - als belegt markieren
  - Größe des Speicherbereichs aktualisieren
- head-Zeiger auf neues Kopfelement setzen
- Zeiger auf die reservierten 10 Bytes zurückgeben



# Speicheranforderung im Detail

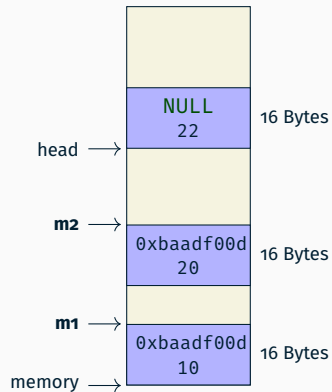
## ■ Situation nach 2 malloc()-Aufrufen

```
char *m1 = (char *)malloc(10);  
char *m2 = (char *)malloc(20);
```



## ■ Freigabe von m2

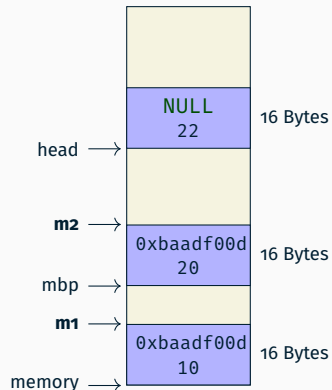
```
free(m2);
```



## ■ Freigabe von m2

```
free(m2);
```

- Zeiger mbp auf zugehörigen mblock ermitteln

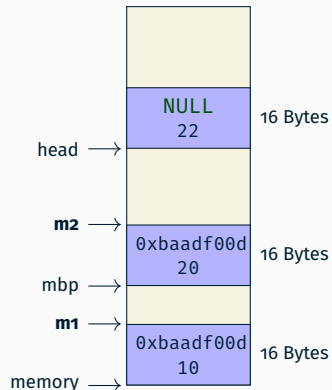




## ■ Freigabe von m2

```
free(m2);
```

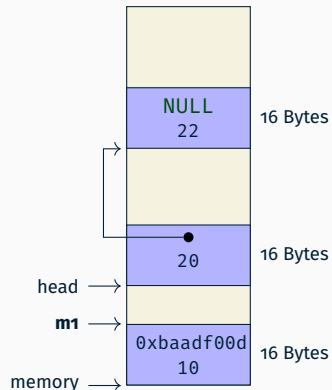
- Zeiger mbp auf zugehörigen mblock ermitteln
- Überprüfen, ob ein gültiger, belegter mblock vorliegt (0xbaadf00d)



## ■ Freigabe von m2

```
free(m2);
```

- Zeiger mbp auf zugehörigen mblock ermitteln
- Überprüfen, ob ein gültiger, belegter mblock vorliegt (0xbaadf00d)
- head auf freigegebenen mblock setzen, bisherigen head-mblock verketten



- sehr einfache Implementierung – in der Praxis problematisch
  - Speicher wird im Laufe der Zeit stark fragmentiert
    - Suche nach passender Lücke dauert zunehmend länger
    - eventuell keine passende Lücke mehr vorhanden, obwohl insgesamt genug Speicher frei ist
  - in der Praxis: Verschmelzung benachbarter Freispeicherblöcke

- sehr einfache Implementierung – in der Praxis problematisch
  - Speicher wird im Laufe der Zeit stark fragmentiert
    - Suche nach passender Lücke dauert zunehmend länger
    - eventuell keine passende Lücke mehr vorhanden, obwohl insgesamt genug Speicher frei ist
  - in der Praxis: Verschmelzung benachbarter Freispeicherblöcke
- kein nachträgliches Vergrößern des Heaps
  - in der Praxis: Speicherseiten vom Betriebssystem nachfordern
- langsame Suche nach freiem Speicherbereich passender Größe
  - in der Praxis: Gruppierung der freien Speicherbereiche (Buckets)

- sehr einfache Implementierung – in der Praxis problematisch
  - Speicher wird im Laufe der Zeit stark fragmentiert
    - Suche nach passender Lücke dauert zunehmend länger
    - eventuell keine passende Lücke mehr vorhanden, obwohl insgesamt genug Speicher frei ist
  - in der Praxis: Verschmelzung benachbarter Freispeicherblöcke
- kein nachträgliches Vergrößern des Heaps
  - in der Praxis: Speicherseiten vom Betriebssystem nachfordern
- langsame Suche nach freiem Speicherbereich passender Größe
  - in der Praxis: Gruppierung der freien Speicherbereiche (Buckets)
- sinnvolle Implementierung erfordert geeignete Speichervergabestrategie
  - Implementierung erheblich aufwändiger – Resultat aber entsprechend effizienter
  - Strategien werden in der Vorlesung *Memory Management* behandelt (z. B. First-Fit, Best-Fit, Worst-Fit oder Buddy-Verfahren)

# Agenda

7.1 Freispeicherverwaltung

7.2 Implementierung

**7.3 gdb**

7.4 Aufgabe: halde

7.5 Gelerntes anwenden

- Ein Debugger dient zum Suchen und Finden von Fehlern in Programmen

- Ein Debugger dient zum Suchen und Finden von Fehlern in Programmen
- Im Debugger kann man u.a.
  - das Programm schrittweise abarbeiten
  - Variablen- und Speicherinhalte ansehen und modifizieren
  - core dumps (Speicherabbilder beim Programmabsturz) analysieren



- Ein Debugger dient zum Suchen und Finden von Fehlern in Programmen
- Im Debugger kann man u.a.
  - das Programm schrittweise abarbeiten
  - Variablen- und Speicherinhalte ansehen und modifizieren
  - core dumps (Speicherabbilder beim Programmabsturz) analysieren
    - Erlauben von core dumps (in der laufenden Shell): z.B. `limit coredumpsize 1024k` oder `limit coredumpsize unlimited`

- Ein Debugger dient zum Suchen und Finden von Fehlern in Programmen
- Im Debugger kann man u.a.
  - das Programm schrittweise abarbeiten
  - Variablen- und Speicherinhalte ansehen und modifizieren
  - core dumps (Speicherabbilder beim Programmabsturz) analysieren
    - Erlauben von core dumps (in der laufenden Shell): z.B. `limit coredumpsize 1024k` oder `limit coredumpsize unlimited`
- Das zu analysierende Programm sollte mit folgenden Optionen übersetzt werden
  - `-g`, damit es Debug-Symbole enthält
  - `-O0`, um Übersetzeroptimierungen auszuschalten (kann das Laufzeitverhalten beeinflussen)

- Ein Debugger dient zum Suchen und Finden von Fehlern in Programmen
- Im Debugger kann man u.a.
  - das Programm schrittweise abarbeiten
  - Variablen- und Speicherinhalte ansehen und modifizieren
  - core dumps (Speicherabbilder beim Programmabsturz) analysieren
    - Erlauben von core dumps (in der laufenden Shell): z.B. `limit coredumpsize 1024k` oder `limit coredumpsize unlimited`
- Das zu analysierende Programm sollte mit folgenden Optionen übersetzt werden
  - `-g`, damit es Debug-Symbole enthält
  - `-O0`, um Übersetzeroptimierungen auszuschalten (kann das Laufzeitverhalten beeinflussen)
- Aufruf des Basis-Debuggers mit `gdb <Programmname>`
- Inklusive Visualisierung des Quelltextes: `cgdb <Programmname>`

# Demo

```
/* Mit folgenden Übersetzeroptionen kompilieren:  
* -O0 -g  
*/  
#include <stdio.h>  
  
static void initArray(long *array, size_t size) {  
    for (size_t i = 0; i <= size; i++) {  
        array[i] = 0;  
    }  
}  
  
int main(void) {  
    long *array;  
    long buf[7];  
  
    array = buf;  
    initArray(buf, sizeof(buf)/sizeof(long));  
  
    while (array != buf+sizeof(buf)/sizeof(long)) {  
        printf("%ld\n", *array);  
        array++;  
    }  
}
```

## ■ Programmausführung beeinflussen

- Breakpoints setzen:
  - b [<Dateiname>:]<Funktionsname>
  - b <Dateiname>:<Zeilennummer>
- Starten des Programms mit run (+ evtl. Befehlszeilenparameter)
- Fortsetzen der Ausführung bis zum nächsten Stop mit c (continue)
- schrittweise Abarbeitung auf Ebene der Quellsprache mit
  - s (step: läuft in Funktionen hinein)
  - n (next: behandelt Funktionsaufrufe als einzelne Anweisung)
- Breakpoints anzeigen: info breakpoints
- Breakpoint löschen: delete breakpoint#

- Variableninhalte anzeigen/modifizieren
  - Anzeigen von Variablen mit: `p expr`
    - `expr` ist ein C-Ausdruck, im einfachsten Fall der Name einer Variable
  - Automatische Anzeige von Variablen bei jedem Programmstopp (Breakpoint, Step, ...): `display expr`
  - Setzen von Variablenwerten mit `set <variablenname>=<wert>`
- Ausgabe des Funktionsaufruf-Stacks (backtrace): `bt`
- Quellcode an aktueller Position anzeigen: `list`
- Watchpoints: Stoppt Ausführung bei Zugriff auf eine bestimmte Variable
  - `watch expr`: Stoppt, wenn sich der Wert des C-Ausdrucks `expr` ändert
  - `rwatch expr`: Stoppt, wenn `expr` gelesen wird
  - `awatch expr`: Stopp bei jedem Zugriff (kombiniert `watch` und `rwatch`)
  - Anzeigen und Löschen analog zu den Breakpoints

# Agenda

7.1 Freispeicherverwaltung

7.2 Implementierung

7.3 gdb

**7.4 Aufgabe: halde**

7.5 Gelerntes anwenden

# Ziele der Aufgabe

## ■ Ziele der Aufgabe

- Zusammenhang zwischen „nacktem Speicher“ und typisierten Datenbereichen verstehen
- Funktion aus der C-Bibliothek selbst realisieren
- Entwickeln eigener Testfälle für selbstgeschriebenen Code
- Umgang mit `make(1)`

## ■ Vereinfachungen

- First-Fit-ähnliche Allokationsstrategie
- 1 MiB Speicher statisch alloziert
- freier Speicher wird in einer einfach verketteten Liste (unsortiert) verwaltet
- benachbarte freie Blöcke werden nicht verschmolzen
- `realloc` wird grundsätzlich auf `malloc`, `memcpy` und `free` abgebildet



# Agenda

7.1 Freispeicherverwaltung

7.2 Implementierung

7.3 gdb

7.4 Aufgabe: halde

7.5 Gelerntes anwenden

## „Aufgabenstellung“

- Skizzieren Sie den Aufbau des verwalteten Speicherbereichs (hier: 64 Bytes, `sizeof(struct mblock) = 16 Bytes`) nach jedem Schritt des jeweiligen Szenarios

- Szenario 1:

```
char *c1 = (char *)malloc(5);  
char *c2 = (char *)malloc(7);  
free(c1);
```

- Szenario 2:

```
char *c1 = (char *)malloc(20);  
free(c1);  
char *c2 = (char *)malloc(4);
```

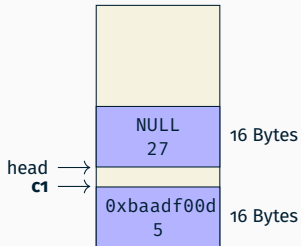
- Szenario 3:

```
char *c1 = (char *)malloc(18);  
char *c2 = (char *)malloc(14);  
free(c1);
```

# Lösung zu den Aufgaben

## ■ Szenario 1:

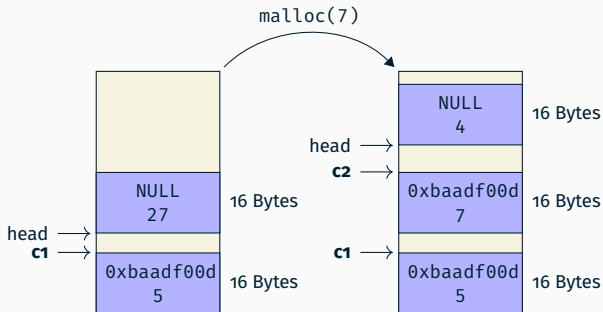
```
char *c1 = (char *)malloc(5);  
char *c2 = (char *)malloc(7);  
free(c1);
```



# Lösung zu den Aufgaben

## ■ Szenario 1:

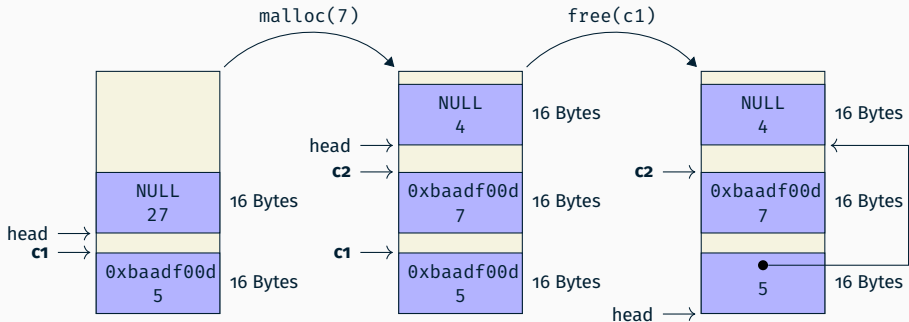
```
char *c1 = (char *)malloc(5);  
char *c2 = (char *)malloc(7);  
free(c1);
```



# Lösung zu den Aufgaben

## ■ Szenario 1:

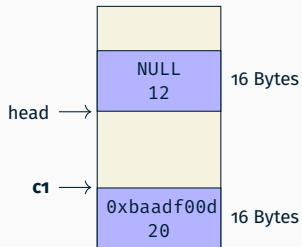
```
char *c1 = (char *)malloc(5);  
char *c2 = (char *)malloc(7);  
free(c1);
```



# Lösung zu den Aufgaben

## ■ Szenario 2:

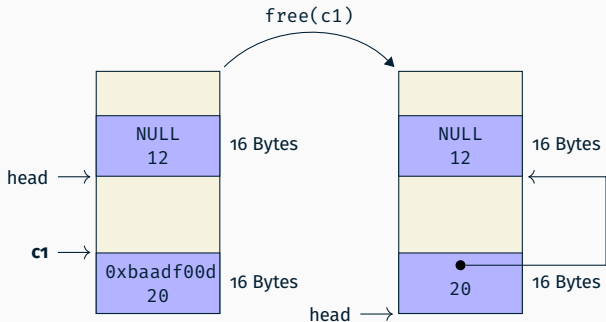
```
char *c1 = (char *)malloc(20);  
free(c1);  
char *c2 = (char *)malloc(4);
```



# Lösung zu den Aufgaben

## ■ Szenario 2:

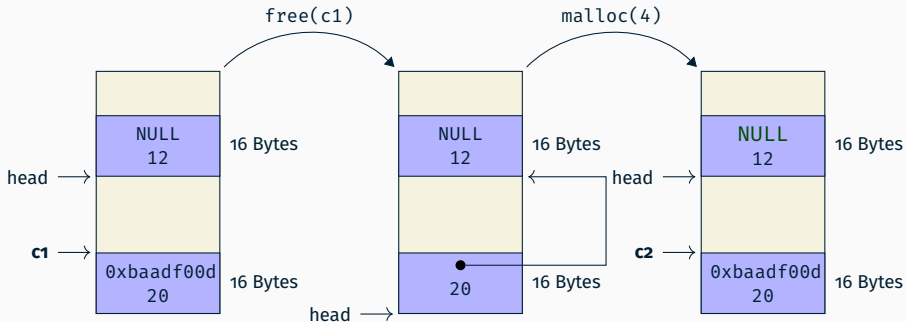
```
char *c1 = (char *)malloc(20);  
free(c1);  
char *c2 = (char *)malloc(4);
```



# Lösung zu den Aufgaben

## ■ Szenario 2:

```
char *c1 = (char *)malloc(20);  
free(c1);  
char *c2 = (char *)malloc(4);
```

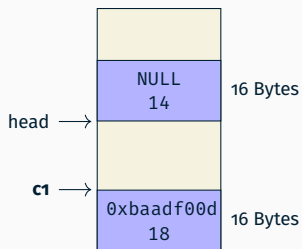




# Lösung zu den Aufgaben

## ■ Szenario 3:

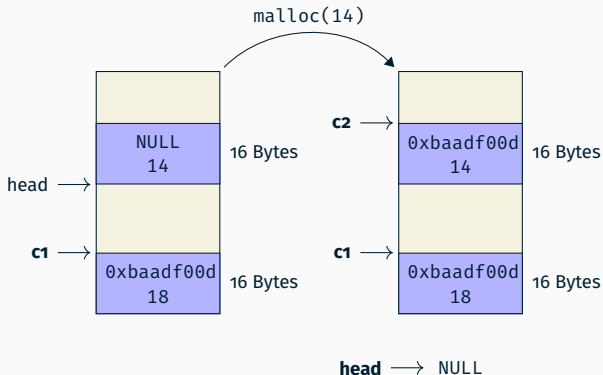
```
char *c1 = (char *)malloc(18);  
char *c2 = (char *)malloc(14);  
free(c1);
```



# Lösung zu den Aufgaben

## ■ Szenario 3:

```
char *c1 = (char *)malloc(18);  
char *c2 = (char *)malloc(14);  
free(c1);
```



# Lösung zu den Aufgaben

## ■ Szenario 3:

```
char *c1 = (char *)malloc(18);  
char *c2 = (char *)malloc(14);  
free(c1);
```

