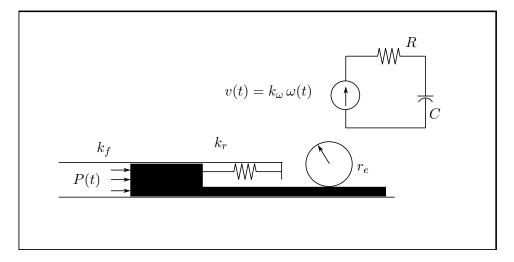
Sistemas de Control (EYAG-1005): Lección 01

Semestre: 2017-2018 Término I Instructor: Luis I. Reyes Castro

| COMPROMISO DE HONOR | |
|--|---|
| Yo, al firmar ediseñada para ser resuelta de manera individual, que pued que solo puedo comunicarme con la persona responsable de de comunicación que hubiere traído debo apagarlo. Tambie ni materiales didácticos adicionales a los que el instructor entre me comprometo a desarrollar y presentar mis respuestas de ma | o usar un lápiz o pluma y una calculadora científica, la recepción de la lección, y que cualquier instrumento en estoy conciente que no debo consultar libros, notas, egue durante la lección o autorice a utilizar. Finalmente, |
| Firmo al pie del presente compromiso como constancia de haberlo leído y aceptado. | |
| Firma: Nún | nero de matrícula: |

Problema 1.1. [10 Puntos] Considere el siguiente modelo de un tubo de pitot electrónico montado en la punta de la nariz de un aeronave de alas fijas. El aire entra a una presión p(t), el cual desplaza un tope de masa m y área frontal A que esta conectado a la estructura por un resorte con constante k_r . Además el tope experimenta una fuerza de fricción proporcional a su velocidad por una constante k_f . El tope hace girar un engranaje de radio r_e que está conectado a un micro-generador que produce un voltage proporcional a la velocidad angular del engranaje. El engranage es muy ligero, asi que podemos suponer que su momento de inercia es despreciable. Finalmente, el micro-generador está conectado a un circuito RC, como se muestra abajo.



Encuentre la función de transferencia cuya entrada es la presión y cuya salida sea el voltage sobre el capacitor, *i.e.*, si denotamos como $v_C(t)$ al voltage del capacitor entonces:

$$G(s) = \frac{V_C(s)}{P(s)}$$

Solución: Definiendo la dirección hacia la derecha como positiva, vemos que la sumatoria de fuerzas en el tope es

$$m \ddot{x}(t) = A p(t) - k_r x(t) - k_f \dot{x}(t),$$
 (1)

donde el primer término del lado derecho es la fuerza debida a la presión, el segundo es la fuerza debida al resorte y el tercero es la fuerza debida a la fricción. Además, la relación entre

la velocidad del tope y la velocidad angular del engranaje es:

$$\dot{x}(t) = r_e \,\omega(t) \iff \omega(t) = (1/r_e) \,\dot{x}(t)$$

A su vez, dado que el micro-generador produce un voltage $v(t) = k_{\omega} \omega(t)$, vemos que:

$$v(t) = (k_{\omega}/r_e)\dot{x}(t) \tag{2}$$

Luego analizamos el circuito. Como el único elemento almacenador de energía es el capacitor, la única ecuación de estado es $\dot{v}_C(t) = (1/C)i(t)$. Además, usando la Ley de Voltages de Kirchhoff vemos que:

$$v(t) = R i(t) + v_c(t) \implies i(t) = (1/R) (v(t) - v_c(t))$$

Consecuentemente la ecuación de estado es:

$$\dot{v}_C(t) = (1/RC)\,v(t) - (1/RC)\,v_C(t) \tag{3}$$

Después, tomamos la Transformación de Laplace de cada una de las tres ecuaciones diferenciales obtenidas anteriormente:

$$(m s^2 + k_f s + k_r) X(s) = A P(s)$$
 (4)

$$V(s) = (k_{\omega}/r_e) s X(s) \tag{5}$$

$$s V_C(s) = (1/RC) (V(s) - V_C(s))$$
 (6)

Ahora despejamos para la función de transferencia. Si empezamos con la última ecuación y reemplazamos V(s) usando la segunda ecuación, obtenemos:

$$(s + 1/RC) V_C(s) = (1/RC) V(s)$$

 $\implies (s + 1/RC) V_C(s) = (1/RC) (k_{\omega}/r_e) s X(s)$

Finalmente, reemplazando para X(s) usando la primera ecuación, tenemos:

$$(s+1/RC) V_C(s) = \left(\frac{k_{\omega}}{r_e R C}\right) s \left(\frac{A}{m s^2 + k_f s + k_r}\right) P(s)$$

En conclusión:

$$G(s) = \frac{A k_{\omega} s}{(r_e R C) (s + 1/RC) (m s^2 + k_f s + k_r)}$$