## UNIVERSIDADE FEDERAL DE SÃO CARLOS

CENTRO DE CIÊNCIAS EXATAS E DE TECNOLOGIA
PROGRAMA DE PÓS-GRADUAÇÃO EM CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO

## UMA IMPLEMENTAÇÃO DISTRIBUÍDA EM NÉVOA DO ALGORITMO DE DETECÇÃO DE NOVIDADE EM FLUXOS DE DADOS MINAS

Luís Henrique Puhl de Souza

ORIENTADOR: PROF. DR. HERMES SENGER

São Carlos – SP Fevereiro/2020

## UNIVERSIDADE FEDERAL DE SÃO CARLOS

CENTRO DE CIÊNCIAS EXATAS E DE TECNOLOGIA
PROGRAMA DE PÓS-GRADUAÇÃO EM CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO

# UMA IMPLEMENTAÇÃO DISTRIBUÍDA EM NÉVOA DO ALGORITMO DE DETECÇÃO DE NOVIDADE EM FLUXOS DE DADOS MINAS

Luís Henrique Puhl de Souza

Dissertação apresentada ao Programa de Pós-Graduação em Ciência da Computação da Universidade Federal de São Carlos, como parte dos requisitos para a obtenção do título de Mestre em Ciência da Computação, área de concentração: Sistemas de Computação

Orientador: Prof. Dr. Hermes Senger

São Carlos – SP Fevereiro/2020

AGRADECIMENTOS	
O presente trabalho de pesquisa está sendo realizado com o apoio parcial do Conselho Nacion e Desenvolvimento Científico e Tecnológico (CNPq).	nal

### **RESUMO**

Em um cenário de crescente número de dispositivos na Internet das Coisas (IoT), gerando proporcional crescimento no volume dos fluxos de dados gerados, são necessários métodos robustos para a mineração de fluxos contínuos de dados. Uma das áreas afetadas pelo crescimento vertiginoso do número de dispositivos e os fluxos associados a eles é a área de segurança da informação, onde são necessárias ferramentas de detecção de intrusão em redes que operem em ambientes de computação em névoa, devido aos custos de comunicação associados a operar estas ferramentas somente em ambiente de nuvem somente em ambiente de nuvem. As ferramentas de detecção de intrusão utilizam extensivamente algoritmos de detecção de novidade em fluxos de dados para identificar padrões no tráfego da rede. Porém, os algoritmos que tratam adequadamente dos desafios de detecção de novidade em fluxos de dados, como deriva e como mudança e evolução de conceito e atualização contínua do modelo de classificação sem interferência de especialistas, ainda são pouco utilizados. O algoritmo de detecção de novidade em fluxo de dados MINAS tem recebido atenção de pesquisas recentes por tratar desses desafios de detecção de novidade em fluxos de dados. No entanto, apesar de sua divisão em três partes semi-independentes, este algoritmo ainda não foi adaptado para processar grandes volumes de fluxos reais em ambiente de computação em névoa. O presente trabalho aborda essa lacuna, propondo um sistema que implementa o algoritmo MINAS de maneira distribuída num contexto de detecção de intrusão e computação em névoa. Experimentos mostram que o algoritmo MINAS pode ser paralelizado e distribuído utilizando plataformas de processamento de fluxos como Apache Flink.

**Palavras-chave**: Detecção de Novidades, Detecção de Intrusão, Fluxos de Dados, Computação Distribuída, Computação em Névoa, Internet das Coisas. [Helio 1] longo

[Helio 2] ?

[Helio 3] a questão de processamento em nuvem vs névoa não está clara

[4] também a parte de paralelismo

#### **ABSTRACT**

In a scenario of growing number of devices connected to the Internet of Things (IoT) with proportional growth in the volume of data streams generated, robust methods are needed for mining streams continuous data. One of the areas affected by the huge growth in the number of devices and the streams associated with them is the information security, which needs network intrusion detection tools that operate in fog computing environments due to the cost of operating such tools in a cloud only environment cost of operating such tools in a cloud only environment. These tools make extensive use of algorithms for novelty detection in data streams to identify treat patterns in network traffic. However, algorithms in wide use do not adequately address the challenges of novelty detection in data streams, such as concept drift, concept evolution and continuous update of the classification model, without expert interference. The MINAS algorithm addresses those novelty detection those novelty detection in data streams challenges and has received recent research attention. However, despite it's its division in three semi-independent parts, MINAS has not yet been adapted to process large volumes of real streams or to operate in a fog computing environment. The present work proposes a system that implements the MINAS algorithm in a distributed fog environment in the context of intrusion detection to addresses this gap. Preliminary work shows that it is possible to have a distributed version of the MINAS algorithm by using stream processing platforms such as Apache Flink.

**Keywords**: Novelty Detection, Intrusion Detection, Data Streams, Distributed Computing, Fog Computing, IoT devices

[Helio 5] ?

[Helio 6] ?

T 1		$\mathbf{D}\mathbf{E}$	TTO:	T T T	
	1 <b>5</b> 1 A	DE	FIG	UKA	S

3.1	Estrutura Física da Arquitetura IDSA-IoT. Produzida e traduzida por ??)	39
3.2	Distribuição de Serviços da Arquitetura IDSA-IoT. Produzida e traduzida por ??)	41
4.1	Arquitetura e fluxos de dados do sistema M-FOG	44

## Sumário

CAPÍT	ULO 1 -	- INTRODUÇÃO	9
1.1	Motiva	nção	10
1.2	Objetiv	vos	11
1.3	Propos	sta Metodológica	12
1.4	Organi	zação do trabalho	13
CAPÍT	ULO 2 -	- FUNDAMENTOS CIENTÍFICOS E TECNOLÓGICOS	14
2.1	Ambie	entes de Computação Distribuída	14
	2.1.1	Computação em Nuvem	14
	2.1.2	Computação de Borda	16
	2.1.3	Computação em Névoa	17
2.2	Minera	ação de Dados e Fluxo de Dados	18
2.3	Arquit	eturas e Plataformas de Processamento de Fluxos	19
	2.3.1	Arquitetura Lambda	20
	2.3.2	Arquitetura Kappa	20
	2.3.3	Plataformas MapReduce e Apache Hadoop	21
	2.3.4	Plataforma Apache Spark	21
	2.3.5	Plataforma <i>Apache Storm</i>	22
2.4	Platafo	orma Apache Flink	23
	2.4.1	Arquitetura	23

[Helio 7] do quê?

	2.4.2 Data flow Abstrações e data streamsestruturas do Apache Flink	24
	2.4.3 Tolerância a falhas	24
2.5	Detecção de Novidade	26
2.6	O algoritmo MINAS	27
	2.5.1 O algoritmo MINAS	27
CAPÍT	ULO 3 – TRABALHOS RELACIONADOS	30
2.1	Algoritmos de Detecção de Novidades	30
	2.0.1 Algoritmo FuzzyND	30
	2.0.2 Algoritmos MINAS-LC e MINAS-BR	31
2.1	Processamento Distribuído de Fluxo de Dados em Tempo Real	33
CAPÍT	ULO 3 – TRABALHOS RELACIONADOS	34
	3.0.1 Ferramenta BigFlow	34
3.1	Ferramenta BigFlow	35
	3.1.1 Ferramenta CATRACA	37
3.2	Ferramenta CATRACA	37
3.3	Arquitetura IDSA-IoT	39
3.4	Conclusão	41
CAPÍT	ULO 4 – PROPOSTA E METODOLOGIA	42
4.1	Descrição da Implementação	43
4.2	Metodologia de Avaliação e Resultados Esperados	45
	4.2.1 Ambiente de Teste	47
4.3	Resultados preliminares	48
	4.3.1 Implementação com <i>Python</i> e <i>Apache Kafka</i>	48
	4.3.2 Implementação com Apache Flink	49

ÍTULO 5 – CONSIDERAÇÕES FINAIS	51
1 Cronograma	52

## Capítulo 1

## Introdução

A Internet das Coisas (*Internet of Things* - IoT) é um sistema global de dispositivos (máquinas, objetos físicos ou virtuais, sensores, atuadores e pessoas) com capacidade de comunicação pela Internet, sem depender de interação com interface humano-computador tradicional. Outra característica de dispositivos IoT são os recursos computacionais dimensionados, por vezes omitindo sistema operacional e outros sistemas, recursos computacionais dimensionados para propósitos específicos que limitam a capacidade de computar outras funções além da função original do dispositivo. O número de dispositivos categorizados como IoT na última década teve crescimento sem precedentes e, proporcionalmente, cresceu o volume de dados gerados por esses dispositivos gerados por esses dispositivos. A análise desses dados pode trazer novos conhecimentos e tem sido um tema frequentemente abordado por trabalhos de pesquisa. Contudo, além dos dados de sensores e atuadores, esses dispositivos se subvertidospodem gerar outro tipo de podem gerar tráfego , maligno à sociedademaligno , como o gerado pela *botnet* mirai em 2016 (??). Nesse cenário, fatores que podem favorecer a subversão dos dispositivos incluem a falta de controle sobre a origem do hardware e software embarcado nos dispositivos, além da falta das cruciais atualizações de segurança.

Com milhares de dispositivos em redes distantes gerando dados (diretamente ligados às suas funções originais ou metadados produzidos como subproduto) em volumes e velocidades consideráveis, formando fluxos contínuos de dados (*Data Stream* - DS), técnicas de mineração de fluxos de dados (*Data Stream Mining*) são amplamente necessárias. Nesses cenários, essas técnicas são aplicadas, por exemplo, em problemas de monitoramento e classificação de valores originários de sensores para tomada de decisão tanto em nível micro, como na modificação de atuadores remotos, ou macro, na otimização de processos industriais. Analogamente, as mesmas técnicas de classificação podem ser aplicadas para os metadados gerados pela comunicação entre esses nós e a

[Helio 8] ?

[Faria 9] referencia

1.1 Motivação

Internet, detectando alterações nos padrões de comunicação num serviço de detecção de intrusão (Network Intrusion Detection System, NIDS).

Técnicas de Mineração de Fluxo de Dados (Data Stream Mining) envolvem mineração de dados (Data Mining), aprendizado de máquina (Machine Learning) e, recentemente dentro destes tópicos, detecção de novidades (Novelty Detection, ND). ND além de classificar em modelos conhecidos permite classificar novos Dentre as técnicas de mineração de fluxo de dados, classificadores podem ser utilizados para detectar padrões , já que trata problemas como evolução e deriva de conceito que são característicos de fluxos contínuos de dadose, consequentemente, permite que ações sejam tomadas corretamente mesmo em face a conhecidos e, em conjunto com algoritmos de detecção de novidades ou detecção de anomalias, detectar novos padrões nunca vistos. Essa capacidade é relevante em especial para o exemplo de detecção de intrusão, onde novidades na rede podem distinguir novas funcionalidades (entregues aos dispositivos após sua implantação em campo) de ataques por agentes externos sem assinatura existente, sem assinaturas existentes em bancos de dados de ataques conhecidos.

Análises como *Data Stream Mining* e ND ND são tradicionalmente geralmente implementadas sobre o paradigma de computação na nuvem (*Cloud Computing*) e, recentemente, sobre paradigmas como computação em névoa como computação em névoa (*Fog Computing*). Para *fog*, além dos recursos em *cloud*, são explorados os recursos distribuídos pela rede desde o nó remoto até a *cloud*. Processos que dependem desses recursos são distribuídos de acordo com características como sensibilidade à latência, privacidade, consumo computacional ou energético.

## 1.1 Motivação

Um problema recente que une, em um único contexto, os métodos de computação em névoa, processamento de fluxo de dados e detecção de novidades nesses fluxos é a detecção de intrusão em redes de dispositivos IoT. Para tratar esse problema, a arquitetura IDSA-IoT, recentemente proposta por ??), aplica ao problema algoritmos atuais de detecção de novidades em fluxos, executando esses algoritmos em ambiente próximo aos dispositivos e avaliando-os quanto à detecção de intrusão.

Na arquitetura proposta, ??) avaliou os algoritmos ECSMiner (??), AnyNovel (??) e MINAS (??), sendo que o último mostrou resultados promissores. A arquitetura proposta foi avaliada com o conjunto de dados (*data set*) *Kyoto 2006*+, composto de dados coletados de 348 *Honeypots* (máquinas isoladas equipadas com diversos softwares com vulnerabilidades conhecidas expostas à Internet com propósito de atrair ataques) de 2006 até dezembro 2015. O *data set Kyoto 2006*+

[Helio 10] O que (referências) reslpalda essa afirmação? 1.2 Objetivos

contém 24 atributos, 3 etiquetas atribuídas por detectores de intrusão comerciais e uma etiqueta distinguindo o tráfego entre normal, ataque conhecido e ataque desconhecido (??).

Contudo, o algoritmo MINAS ainda não foi implementado e avaliado com paralelismo, multiprocessamento ou distribuição computacional, que são necessários para tratar fluxos de dados
com grandes volumes e velocidades. O tratamento de distribuição em ambiente *fog computing* é
essencial para aplicação deste algoritmo ao problema de detecção de intrusão em redes IoT, pois
esta aplicação requer tempo de resposta mínimo e mínima comunicação entre nós distanteseomo
borda e, como aqueles na borda e na nuvem. Ainda observando o algoritmo MINAS, destaca-se a
possível divisão em três partes semi-independentes, sendo elas treinamento, classificação e detecção
de novidade; sendo a classificação é o elemento central cujos resultados são utilizados para a
identificação de intrusões.

Ainda no contexto de ND como método de detecção de intrusão, outras propostas tratam do caso de fluxos com grandes volumes e velocidades, como é o caso de ??), que apresenta o *BigFlow* no intuito de detectar intrusão em redes do tipo 10 Gigabit Ethernet, que podem produzir um volume considerável, atualmente impossível de ser processado em um único núcleo de processador (*single-threaded*). Essa implementação foi feita sobre uma plataforma distribuída processadora de fluxos (*Apache Flink*) executada em um cluster com até 10 nós de trabalho, cada um com 4 núcleos de processamento, totalizando 40 núcleos, para atingir taxas de até 10,72 *Gbps*.

Os trabalhos de ??) e ??) abordam detecção de intrusão em redes utilizando algoritmos de ND em DS, porém com perspectivas diferentes. O primeiro observa investiga *IoT* e processamento em *fog*, e baseia-se em um algoritmo genérico de detecção de novidade. O segundo trabalho observa trata de *backbones* e processamento em *cloud*, e implementa o próprio algoritmo de detecção de novidade. Essas diferenças deixam uma lacuna onde, de um lado, tem-se uma arquitetura mais adequada para o ambiente *fog* com um algoritmo estado da arte de detecção de novidades, porém sem paralelismo e, de outro. Do outro lado da lacuna, tem-se um sistema escalável de alto desempenho porém almejando outro ambiente (*cloud*) e com um algoritmo menos preparado para os desafios de detecção de novidades.

## 1.2 Objetivos

Como estabelecido na Seção 1.1, a lacuna no estado da arte observada é a ausência de uma ausência de uma implementação de algoritmo de detecção de novidades que trate adequadamente os desafios de fluxo de dados contínuos (como volume e velocidade do fluxo, evolução e deriva

mudança de conceito) e considere o ambiente de computação em névoa aplicada à detecção de intrusão. Seguindo a comparação entre algoritmos desse gênero realizada por ??), esta pesquisa escolheu investigar o algoritmo MINAS (??) para receber o tratamento necessário para adequá-lo ao ambiente de névoa e para fluxos de grandes volumes e velocidades.

Portanto, seguindo os trabalhos do Grupo de Sistemas Distribuídos e Redes (GSDR) da Universidade Federal de São Carlos (UFSCar), propõem-se a construção de uma aplicação que implemente aplicação que implemente o algoritmo MINAS de maneira escalável e distribuível para ambientes de computação em névoa e a avaliação dessa implementação com experimentos baseados na literatura usando conjunto de dados públicos relevantes. O resultado esperado é uma implementação compatível em qualidade de classificação ao algoritmo MINAS e passível de ser distribuída em um ambiente de computação em névoa aplicado à detecção de intrusão.

Com foco no objetivo geral, alguns objetivos secundários específicos são propostos:

- Implementar o algoritmo MINAS de maneira distribuída sobre uma plataforma de processamento distribuída de fluxos de dados;
- Avaliar a qualidade de detecção de intrusão em ambiente distribuído conforme a arquitetura IDSA-IoT;
- Avaliar o desempenho da implementação em ambiente de computação em névoa.

## 1.3 Proposta Metodológica

Para cumprir os objetivos citados na Seção 1.2, foi identificada a necessidade de um processo exploratório seguido de experimentação. Tal processo inclui a revisão da literatura, tanto acadêmica quanto técnica, seguida da experimentação através de implementação de aplicação e testes.

O foco da revisão da literatura acadêmica revisão da literatura acadêmica é em trabalhos que abordem processamento de fluxos de dados, classificação de fluxo de dados, detecção de novidades em fluxo de dados e processamento distribuído de fluxo de dados. O objetivo da revisão é o estabelecimento do estado da arte desses assuntos, de forma que alguns desses trabalhos sirvam para comparações e relacionamentos. Além disso, desses trabalhos busca-se buscam-se métricas de qualidade de classificação (por exemplo, taxa de falso positivo e matriz de confusão) e métricas de escalabilidade (como taxa de mensagens por segundo e escalabilidade vertical ou horizontal).

A revisão da literatura técnica será focada em plataformas, ferramentas e técnicas para realizar

[Faria 11] construção de uma aplicação que implemente..... na verdade nao é implementar o minas de forma distribuida?

[Helio 12] estão nas referências?

a implementação proposta. Portanto, são selecionadas plataformas de processamento distribuído de DS e técnicas de aprendizado de máquina associadas a elas. Dessa revisão também são serão obtidas técnicas ou ferramentas necessárias para extração das métricas de avaliação, bem como data sets públicos relevantes para detecção de novidades em DS.

Uma vez definidos o estado da arte, as ferramentas técnicas e os *data sets*, o passo seguinte é a experimentação. Nesse passo, será desenvolvida uma aplicação na plataforma escolhida que, com base no algoritmo MINAS (??), irá classificar e detectar novidades em DS. Também nesse passo, a implementação será validada comparando os resultados de classificação obtidos com os resultados de classificação do algoritmo original MINAS. Posteriormente, serão realizados experimentos com a implementação e variações em *data sets* e cenários de distribuição em *fog*, coletando as métricas de classificação e escalabilidade.

Ao final, a aplicação, resultados, comparações e discussões serão publicados nos meios e formatos adequados, como repositórios técnicos, eventos ou revistas acadêmicas.

## 1.4 Organização do trabalho

O restante desse trabalho segue a estrutura: Capítulo 2 aborda conceitos teóricos e técnicos que embasam esse trabalho; Capítulo 3 enumera e discute trabalhos relacionados e estabelece o estado da arte do tema detecção de novidade em fluxos de dados e seu processamento; Capítulo 4 descreve a proposta de implementação, discute as escolhas de plataformas e resultados esperados. Também são discutidos no Capítulo 4 os desafios e resultados preliminares encontrados durante o desenvolvimento do trabalho. Capítulo 5 adiciona considerações gerais e apresenta o plano de trabalho e cronograma até a defesa do mestrado.

## Capítulo 2

## FUNDAMENTOS CIENTÍFICOS E TECNOLÓGICOS

Este Capítulo aborda conceitos que embasam esse trabalho, os conceitos teóricos de ambientes e arquiteturas de computação distribuída e detecção de novidade e conceitos técnicos, como plataformas de processamento distribuído de fluxo de dados e o algoritmo MINAS.

## 2.1 Ambientes de Computação Distribuída

Esta Seção relaciona três ambientes de computação distribuída habitualmente utilizados para o processamento de dados massivos relacionados à a redes de dispositivos IoT, entre outras aplicações.

Iniciando com o ambiente mais tradicional, a computação em nuvem () é A computação em nuvem ( [Faria 13] rever a frase aplicada a vários problemas e neste trabalho seu papel em sistemas IoT é fornecer recursos e garantias ilimitadas e em que dispositivos enviam todos dados relevantes ao sistema vastos recursos e [Helio 14] ?

enviam todos dados relevantes ao sistema. O segundo e terceiro ambiente é a são computação de borda (edge computing) e a computação em névoa (fog computing) que passa a utilizar, que utiliza os recursos computacionais distribuídos presentes em nós localizados entre os dispositivos de borda e a nuvemeom diversas intensões, com diversas intenções, desde privacidade até redução de latência.

## 2.1.1 Computação em Nuvem

A computação em nuvem (*cloud computing cloud computing* ), ou simplesmente nuvem (*cloud*), habilita o acesso através da rede a um grupo compartilhado de recursos de computação configuráveis (, como servidores, redes, aplicativo aplicações, armazenamento, serviços, etc. ) que etc. Tais recursos podem ser provisionados ou liberados sob demanda rapidamente com o mínimo

esforço de gerenciamento <del>ou e mínima</del> interação com o provedor <del>de serviços</del> destes recursos (??). As principais características do *eloud computing* ambiente *cloud computing*, segundo ??) são:

- Serviço sob Demanda: o cliente pode provisionar ou liberar capacidades de computação (extempo de processamento e armazenamento) conforme o necessáriosem requer, sem requerer interação com o provedor de serviço;
- Amplo acesso à rede: o acesso aos recursos de computação e capacidades ocorre pela rede através de mecanismos padrões que permitem o acesso por plataformas heterogêneas (celulares, computadores, tablets, etc.)
- Agrupamento de recursos: para servir múltiplos clientes, os recursos de computação são agrupados usando o modelo *multi-tenancy* com recursos físicos e virtuais diferentes dinamicamente atribuídos e reatribuídos de acordo com a demanda do clientedemandas do clientes;
- Elasticidade: as capacidades de computação são rapidamente provisionadas ou liberadas, em alguns casos automaticamente, para escalar conforme a demanda;
- Serviço mensurado: os recursos de computação são monitorados, controlados e reportados fornecendo transparência para o provedor de serviços e para o cliente fornecendo transparência sobre as capacidades que foram consumidas.

Segundo, ??), a implantação da Computação em Nuvem pode ocorrer através dos seguintes modelos:

- Nuvem privada: a infraestrutura da nuvem é provisionada e dedicada para um único cliente ou organização. Nesse modelo, o cliente gerencia e controla a infraestrutura, ou pode delegar essas tarefas a uma empresa terceiraoutra empresa. A infraestrutura pode estar dentro ou fora das instalações da organização proprietária;
- Nuvem comunitária: a infraestrutura de nuvem é fornecida para um grupo exclusivo de
  clientes que compartilham de um mesmo interesse (requerimentos de segurança, desempenho,
  políticas, etc.). Esse tipo de nuvem pode ser gerenciado pelo próprio grupo, ou organizações
  terceiraspor outra organização, podendo estar dentro ou fora das instalações da empresa
  proprietáriadas empresas proprietárias;

- Nuvem pública: a infraestrutura da nuvem É gerenciada e operada por um provedor de nuvem e a infraestrutura é provisionada e oferecida para uso público. É gerenciado e operado por um provedor de nuvem.
- Nuvem híbrida: a infraestrutura desse tipo de nuvem é uma composição de duas dois ou mais modelos de implantação de *cloud* (privada, pública e comunitária) que formam uma entidade única e são unidos por tecnologias padronizadas que habilitam a portabilidade de dados e aplicações.

#### 2.1.2 Computação de Borda

A computação de borda A computação de borda (edge computing) refere-se às tecnologias que permitem que a computação seja executada na borda da rede. Define-se borda ou edge como qualquer recurso de computação e de rede ao longo do caminho entre as fontes de dados e os data centers da nuvem (??). Na borda, é possível fazer armazenamento, processamento e descarregamento de dados, assim como distribuir as requisições e entregar os serviços das nuvens aos usuários. ??) ressalta que essas capacidades dentre outras (dentre outras) dos nós da borda (edge nodes) possibilita possibilitam que a computação de borda reduza a latência na resposta da nuvem, pré-processando os dados nos nós da borda, aproveitando melhor a banda e a transmissão de dados, e também consumindo menos recursos de computação na nuvem. Além disso, o autor ainda acrescenta que o edge computing a computação de borda pode aumentar a privacidade dos dados, uma vez que o dado pode ser processado eles podem ser processados no próprio dispositivo final.

A computação de borda tenta trazer a computação mais próxima das fontes de dados, como mostra a Figura ??. Como é observado na figura, os componentes desse tipo de computação podem ser tanto produtores como consumidores, não só requisitando serviços e conteúdo da nuvem, mas também realizando tarefas da nuvem. Algumas aplicações da computação de borda são incluem análise de vídeo; em sistemas críticos para redução de latênciada nuvem para sistemas críticos; descarregar a nuvem de parte da computação; privacidade dos dados produzidos mantendo eles mantendo-os fora de ambientes públicos; redução das cargas de dados na rede ; e processamento distribuído de sensoriamento massivo em cidades inteligentes (??).

Paradigma de Edge Computing (??).

[Faria 15] repare que cada uma das seções referencia um único autor. Seria interessante ter várias referências

#### 2.1.3 Computação em Névoa

??) e ??) mencionam que a enorme massa de dados gerados por ambientes IoT pode ser processada pela em nuvem, entretanto a latência a latência produzida pela transferência desses dados para a nuvem e o retorno do resultado pode não são tolerados ser toleradas por sistemas críticos que sejam sensíveis a latência (monitoramento de saúde e resposta a emergências). O autor ??) ainda acrescenta que enviar tantos dados a eloud à nuvem para processamento e armazenamento pode ser ineficiente e não escaláveldevido a devido à saturação de dados na rede. O ambiente edge computing foi proposto para trazer o processamento e armazenamento para os dispositivos de borda tentando solucionar esses problemas, porém os . Porém dispositivos de borda comumente não podem lidar com várias aplicações IoT competindo pelos seus recursos limitados, o que poderia causar a contenção dos recursos e o aumento na latência do processamento (??). Portanto, para solucionar estas questões de latência e capacidade limitada dos dispositivos de borda, a computação em névoa foi proposta.

A computação em névoa (*fog computing*) é um paradigma que distribui as capacidades de computação, armazenamento e rede entre os nós próximos das fontes dados e dos dispositivos finais das fontes dados e dos dispositivos finais, mas não necessariamente localizados na borda, dando a esses nós características de uma nuvem (??????). Esse tipo de computação evita a sobrecarga dos dispositivos de borda. ??) e ??) veem o *fog computing* consideram computação em névoa como complementar da *edge computing* computação em borda, podendo a computação em névoa aproveitar os recursos da nuvem e da borda. ??) considera que a principal diferença entre esses dois tipos de computação está no número de camadas. Enquanto o *edge computing* tem eamadas menores camadas menores o, pois atua só nos dispositivos de borda, o *fog computing* tem mais camadas e um modelo hierárquico, pois não atua só na camada de borda.

Segundo ??) e ??), as principais características da computação em névoa são:

- Mobilidade: é essencial que as aplicações fog sejam capazes de se comunicar com dispositivos móveis, por exemplo, utilizando protocolos que considerem a mobilidade dos nós:
- Heterogeneidade: os nós nesse tipo de paradigma possuem configurações e formatos diferentes e podem estar implantados em ambientes distintos;
- Baixa Latência: a computação em névoa computação em névoa foi proposta para atender aplicações que requeiram baixa latência (monitoramento de saúde, jogos, realidade aumentada, etc.);

[Helio 16] nós finais não são as fontes?

[Helio 17] o que são "camadas"?

- Distribuição geográfica: o fog computing possui computação em névoa pode possuir milhares de sensores e dispositivos distribuídos geograficamentee a , com consciência da localização deles de suas localizações (location awareness);
- Alto número de nós: seguindo os ambientes IoT, a computação em névoa pode ser composta por milhares de nós;
- Interoperabilidade e federação: os componentes da computação em névoa devem ser capazes de interoperar, e o serviços devem ser federados ao longo de diferentes domínios ao longo de diferentes domínios ao longo de diferentes domínios.
- Uso de fluxo de dados e aplicações em tempo real: a computação em névoa pode envolver aplicações que processam em lote, mas na maior parte das vezes envolve aplicações com requisito de processamento em tempo real, e para isso fazem o uso de fluxo de dados. Por exemplo, os sensores de um rede IoT escrevem a informação no fluxo de dados, a informação é processada, ações são inferidas e traduzidos em ações nos componentes atuadores.

Algumas aplicações para computação em névoa são: cidades inteligentes e semáforos inteligentes que enviam sinais de alerta aos veículos e coordenam os sinais verdes com outros semáforos através de sensores (veículos, pedestres, ciclistas); na área de saúde, para monitorar e prever situações de pacientes que estão conectados a sensores; em prédios inteligentes, que são dotados de sensores de umidade, temperatura, qualidade do ar, ocupação, então sendo que a partir das informações deles, é possível alertar os ocupantes do prédio em algum caso de emergência.

## 2.2 Mineração de Dados e Fluxo de Dados

A Mineração de Dados é o processo de descoberta de padrões em conjuntos de dados utilizando métodos derivados de aprendizagem de máquina, estatística e banco de dados (??). Um caso Além de mineração de dados é o tradicional, *Big Data* onde o conjunto de dados trata de conjuntos de dados que não pode ser processado em um podem ser processados em tempo viável, devido a limitações como memória ou armazenamento principal.

**Definição 1.** Um *Fluxo de Dados S* é uma sequência massiva, potencialmente ilimitada de exemplos multi-dimensionais  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n, \dots$  recebida em instantes  $\mathbf{T}_1, \mathbf{T}_2, \dots, \mathbf{T}_n, \dots$  (??).

Além da dimensão de armazenamento, outra dimensão que afeta a maneira como dados são modelados e manipulados é o tempo. <del>Um Fluxo de Dados (Data Stream) é uma sequência de registros associados ao tempo real, ilimitados, que excede recursos de armazenamento (??)</del>

. Modelos de Técnicas e algoritmos de mineração de fluxo de dados atendem a esses desafios utilizando restrições como apenas uma leitura do conjunto de dados e baixo tempo de processamento na construção de seus algoritmos (????).

As características de fluxos de dados e mineração de dados e os requisitos de seu processamento regularmente superam as capacidades computacionais de um único nó computacional convencional, portanto de forma que a distribuição dos requisitos em múltiplos nós computacionais em um sistema distribuído é igualmente pode ser necessária (??).

Computação distribuída é a área da ciência da computação que estuda sistemas onde em que os componentes são localizados em diferentes computadores (nós), que comunicam-se apenas por troca de mensagens e, para que o objetivo do sistema seja atingido, a cooperação entre os nós é necessária. Outras propriedades de um sistema distribuído são a concorrência entre os nós e possibilidade de falhas em partes independentes (??).

Para a construção de sistemas que apliquem técnicas de mineração de fluxos de dados são necessárias bibliotecas e plataformas (*frameworks*) que são abordadas na Seção 2.3.

## 2.3 Arquiteturas e Plataformas de Processamento de Fluxos

Tradicionalmente, aplicações aplicações foram construídas com um sistema gerenciador de banco de dados (SGBD) relacional ou não-relacional associado. Essa arquitetura, nomeada de "arquitetura totalmente incremental" por ??), foi evoluída e simplificada iterativamente durante décadas de uso, porém ela não é adequada para sistemas em tempo real tempo real, como os sistema de fluxo de dados. O volume e a velocidade de dados em um *Data Stream* leva a à necessidade de distribuir o processamento, acrescentando poder computacional a cada nó adicionado. Porém, desafios como comunicação eficiente e sincronização de estado entre os nós, assim como tolerância a falhas, aumentam a complexidade de construção de um sistema distribuído em relação a um sistema tradicional.

Para mitigar problemas associados a à construção de sistemas *Big Data* e *Data Streams* foram propostas, arquiteturas de processamento de fluxo de dados distribuído , como foram propostas, como a arquitetura *Lambda* (??) e *Kappa* (??), além de diversas plataformas, tanto de *Big Data* com características de tempo real, como especializadas em fluxo de dados.

[Helio 18] quais? de que tipo?

[Faria 19] o que é tempo real

#### 2.3.1 Arquitetura *Lambda*

A arquitetura de processamento distribuído de fluxos de grande volume de dados Lambda divide o processamento em três camadas: lotes, serviço e velocidade lotes, serviço e velocidade (??). A camada de lotes atua sobre o conjunto mestre conjunto mestre em modo de leitura sequencial, armazenando-o em sistema de arquivos distribuído e pré-processando várias visões sobre esse conjunto mestre. Essas visões (armazenadas num SGBD tradicional) são consumidas pela camada de serviço, que portanto tem acesso regular (leitura aleatória) dos dados. No entanto, as garantias oferecidas pela camada de lotes (escalabilidade, consistência, tolerância a falhas) não atendem os requisitos de latência em um sistema em tempo real, portanto para isso a camada de velocidade complementa os dados das visões com dados diretamente do conjunto mestre em tempo real diretamente para a camada de serviço (??).

A Figura ?? ilustra uma implementação da arquitetura onde a *Apache Kafka*, *Apache Storm*, *Apache Hadoop* implementam o conjunto mestre, camada de velocidade e camada de lotes respectivamente.

Arquitetura com detalhes práticos (??).

### 2.3.2 Arquitetura *Kappa*

Em contraposição à arquitetura *Lambda*, observações práticas de ??) mostram que o sistema de fila de mensagens (no exemplo *Apache Kafka*) já traz as garantias de escalabilidade, consistência, tolerância a falhas, replicação e armazenamento de longo prazo. Com isso, ??) propõe que as camadas de lotes e velocidade sejam unificadas em uma camada de processamento de fluxo, cujos resultados sejam entregues continuamente para a camada de serviço através de um SGBD, definindo assim a arquitetura *Kappa*. Essa proposta simplifica a aplicação de três implementações para duas, eliminando a repetição de tarefas executadas pelas camadas de lotes e velocidade que produziam o mesmo resultado.

Em sincronia com os desenvolvimentos em arquiteturas de processamento de fluxo de dados, durante as últimas duas décadas foram construídas diversas plataformas de processamento para *Big Data e Data Streams*.

[Helio 20] do quê?

[Helio 21] isso é camada?

[Faria 22] o que é conjunto mestre?

#### 2.3.3 Plataformas MapReduce e Apache Hadoop

MapReduce é a primeira plataforma de processamento de conjuntos massivos de dados que atingiu uso generalizado. Nessa implementação uma biblioteca gerencia, uma biblioteca gerencia a distribuição, paralelização, tolerância a falhas e balanceamento de carga. Ao usuário da biblioteca resta implementar duas funções: Map, que recebe um par ordenado (chave, valor) e emite um conjunto de pares intermediários na mesma estrutura; Reduce, que recebe uma chave e um conjunto de valores gerado pelo agrupamento de pares com essa mesma chave mesma chave (??).

Em prática, um cluster MapReduce tem centenas de cluster MapReduce tem centenas de processadores e o conjunto de dados é armazenado em um sistema de arquivos distribuído que é lido pela plataforma com programas escritos por usuários sendo executados sob supervisão de um nó mestre por usuários sendo executados sob supervisão de um nó mestre. Essa implementação tem esquema geral de processamento em lotes que não atende o requisito de baixa latência. MapReduce é uma das principais influências na criação da arquitetura Lambda (??).

Apache Hadoop é uma coleção de ferramentas, incluindo: Hadoop Distributed File System (HDFS), um sistema de arquivos distribuído), Hadoop YARN um gerenciador de recursos em cluster e escalonador de trabalhos e, Hadoop MapReduce, um sistema baseado em YARN, implementando o modelo MapReduce (??).

## 2.3.4 Plataforma *Apache Spark*

Apache Spark, analogamente ao Hadoop, é um framework para construção de sistemas de computação distribuída em cluster, com garantias de tolerância a falhas. No entanto, o modelo de processamento diverge significativamente do tradicional MapReduce, utilizando em lugar do HDFS um multiconjunto de apenas leitura imutável distribuído (Resilient Distributed Dataset - RDD) com um escalonador de trabalhos representados por grafos acíclicos direcionados (directed acyclic graph DAG), otimizador de consultas e motor de execução (??).

Enquanto programas *MapReduce* fazem sua entrada de dados por leitura de um disco, executam a função *Map* em todos os items, agrupam, executam *Reduce* e armazenam o resultado em disco novamente, o RDD opera com um conjunto de trabalho distribuído em formato de memória compartilhada com restrições. Esse conjunto de trabalho distribuído facilita a operação de programas iterativos que são típicos de análise, mineração de dados e aprendizado de máquina.

Uma das extensões do de Apache Spark é o Spark Streaming, que é um sistema de processamento de fluxo de dados escalável e tolerante a falhas (????). O escalável e tolerante a falhas

[Helio 23] a biblioteca é só a interface de uso. Deve haver serviços que gerenciam

[Faria 24] e a saída?

[Helio 25] !!

[Helio 26] quem disse?!

(????). Spark Streaming implementa oprocessamento incremental de fluxo de dados usando o modelo de fluxos discretizados em que divide-se dividem-se os dados de entrada em micro-lotes (ex a cada 100 milissegundos) e <del>combina-se combinam-se</del> regularmente com o estado nos RDDs para produzir novos resultados (??). Essa estratégia traz benefícios sobre os sistemas de fluxos de dados distribuídos tradicionais, pois permite a consistência e recuperação de falhas rapidamente<del>devido a</del> linhagem de RDD, devido à linhagem de RDD (RDD lineage) e à combinação do fluxo de dados com consultas em lotes e interativas (????).

#### 2.3.5 Plataforma Apache Storm

O-Apache Storm é um sistema de computação tolerante a falhas em tempo real que facilita o processamento facilita o processamento de fluxo de dados (????). Ao invés de executar trabalhos (jobs) como algumas ferramentas citadas anteriormente, <del>o</del> Apache Storm <mark>executa topologias</mark>, executa to <sub>(Helio 29) ?</sub> Os *jobs* eventualmente finalizam, e as topologias executam continuamente até serem finalizadas por comandos. Uma topologia <del>constitui de processos</del> constitui-se de processos trabalhadores (*workers*) sendo executados em um *cluster* de nós que são gerenciados pelo nó mestre que além de coordenar e distribuir execução, monitora falhas. Uma topologia pode ser representada por um grafo de computação direcionado acíclico (DAG).

Além de topologias e nós mestre, outros componentes do funcionamento dessa ferramenta são os *spouts* e os *bolts*. O spout sendo um fonte de dado da ferramenta, sendo um ponto de entrada que lê os dados de fontes externas, converte-os para um fluxo de dados e emite-os para dentro da topologia. Os *bolts Bolts* recebem os dados de um *spout* e processam esses dados (filtragem, funções de agregação e união, etc.).

Cada processo worker no Storm é uma instância de Java Virtual Machine (JVM) e que executa um conjunto de tarefas para uma topologia, processando um ou mais executores. Um executor é uma thread gerada por um processo worker. Cada executor pode processar uma ou mais tarefas para um mesmo componente (spout ou bolt). O número de processos workers, executores e tarefas (para os *spouts* e *bolts*) que são passados como parâmetro (*parallelism hint*) definem o "paralelismo" do Storm. A principal característica desse paralelismo é que ele pode ser alterado em tempo de execução da topologia.

[Helio 28] quem disse?!

## 2.4 Plataforma *Apache Flink*

O Apache Flink é uma plataforma de processamento distribuído para computação com estado gerenciado (stateful) sobre fluxo de dados limitados (tem um têm início e um fim) e ilimitados (não tem um têm fim definido) (??). Essa plataforma segue um paradigma que abrange o processamento de fluxos de dados contínuos e o processamento em lote (????). O Apache Flink pode ser integrado a vários gerenciadores de cluster comuns, como Hadoop Yarn, Apache Mesos, e Kubernetes, mas também pode ser configurado para ser executado como um cluster stand-alone. Já o acesso programático a essa plataforma pode ser feito através das linguagens Java, Scala ou Python.

#### 2.4.1 Arquitetura

#### Quando o

Quando Flink é inicializado, o um processo gerenciador de trabalho (Job Managere um ou mais ) e múltiplos gerenciadores de tarefa (Task Manager) são criados. Quando um código de programa é submetido, o cliente transforma-o em um grafo acíclico direcionado - data flow - e submete-o ao Job Manager, como pode ser observado na Figura Figura ?? gerenciador de trabalho . Segundo ??), essa fase de transformação examina o esquema dos dados trocados entre os operadores e cria serializadores e outros códigos para otimização da futura execução. O Job Manager gerenciador de trabalho coordena toda execução distribuída do grafo data flow. Ele rastreia o estado e o progresso de cada fluxo, agenda novos operadores e coordena os checkpoints e recuperação. Para alta disponibilidade, o Job Manager persiste gerenciador de trabalho persiste em disco um conjunto mínimo de metadados em cada checkpoint para um armazenamento tolerante a falhas, de modo que esse gerenciador possa recuperar a execução do grafo a partir desse ponto. O processamento de dados ocorre no Task Manager que executa um ou mais operadores que produzem fluxos de dados, e reportam seus estados ao Job Manager gerenciador de trabalho.

#### Processo do Apache Flink (??)

A pilha de componentes de software do *Apache Flink* é composta pelas seguintes camadasda Figura ??em camadas. A camada *core* é vista como um mecanismo de processamento e execução de fluxo de dados, enxergando o processamento em lote como um caso especial (????). A camada de APIs é composta pelo *DataStream API*, que processa dados infinitos ou fluxos de dados, e pelo *DataSet API*, que processa dados finitos ou dados em lote. Junto ao *core*, essas APIs montam planos de execução otimizados para cada tipo de conjuntos de dados, gerando programas executáveis pelo *core*. Na camada de bibliotecas (*libraries*), há bibliotecas específicas para cada domínio que geram

programas API *Data Stream API* ou *DataSet API*. Essas bibliotecas são: *FlinkML* para aprendizado de máquina, *Gelly* para processamento de grafos, *Table* para domínios relacionais (SQL), e CEP (*Complex Event Processing*) para processamento de eventos.

Componentes de software do Apache Flink (??).

#### 2.4.2 Data flow Abstrações e data streamsestruturas do Apache Flink

Os Na plataforma Apache Flink, as principais abstrações são programas, data streams Dataflows ou (fluxo de dadose as ), e transformações são as principais abstrações do Apache Flink (????). Esse (operações ou operadores) (????). Um fluxo de dados (Dataflow) é definido como um fluxo de registros. Já as transformações são operações (map, filtering, reduction, join, etc.) aplicadas de forma incremental nos onde um data streams, gerando stream é consumido, processado, e um novo fluxo de dados gerado como saída. Cada uma dessas transformações pode ser paralelizada por um parâmetro de paralelismo (??)(??).

Um programa *Flink* é mapeado para um grafo acíclico direcionado, *data flow*, utilizado pelo *Job Manager* (??). Esse grafo é composto por operadores de transformação e fluxo de dados (??). Para facilitar o paralelismo desse grafo de execução, os operadores que agem sobres sobre os fluxos de dados podem ser divididos em sub-tarefas que são executadas pelos *slots* dos *Task Manager*, e os fluxos de dados podem ser particionados entre os operadores consumidores e produtores.

Cada data flow dos programas do Apache Flink inicia execução com uma fonte de dados e terminam termina com um sink que escreve os dados de saída em algum sistema de armazenamento suportado, como : Apache Kafka, Amazon Kinesis Streams, Hadoop Filesystem, Apache Cassandra(??). Na Figura ??, pode-se observar um exemplo de programa Apache Flink escrito em Java e seu grafo de execução. Nesse exemplo, define-se como fonte de dados o Apache Kafka. Em seguida, aplica-se uma transformação map, e depois outra transformação de agrupamento por um dos atributos dos dados e por uma janela de 10 segundos. Por fim, o resultado é passado para um sink. e Apache Cassandra (??).

Exemplo de código e data flow do Apache Flink (??)

#### 2.4.3 Tolerância a falhas

O Apache Flink implementa a um mecanismo de tolerância a falhas combinando repetição e checkpoint dos fluxos (????). Um checkpoint está relacionado com pontos específicos dos fluxos

de entrada, juntamente com o estado dos operadores. Um fluxo de dados pode ser retornado a partir de um *checkpoint*, mantendo a consistência de "exatamente uma vez" (não há dados duplicados e nem dados que não sejam processados), e restaurando o estado dos operadores e eventos naquele momento. Portanto, as falhas são tratadas de forma transparente e não afetam a exatidão da execução de um programa *Flink* (??).

O algoritmo de *checkpoint* assíncrono e incremental garante um impacto mínimo em latência no processamento (??). Além disso, para reduzir o tempo de recuperação, o *Apache Flink* tira um gera *snapshots* do estado dos operadores, incluindo a posição atual dos fluxos de entrada, em intervalos regulares.

O Apache Flink realiza computações com estado (stateful) que guardam eventos ou resultados intermediários para acessá-los posteriormente, contribuindo para planos de execução, mecanismo de recuperação de falhas e para lembrar de eventos passados para agregar dados (????).

O Apache Flink considera o processamento em lotes como um caso especial de fluxo de dados, que nesse caso é limitado em número de elementos. Para esse tipo de dados , há estrutura existem estruturas de dados e algoritmos específicos, como o DataSet API e operações próprias (agregações, uniões, interações) (??).

Para o processamento em lote, não há o mecanismo de *checkpoint* como há para o fluxo de dados. No lugar, a recuperação é feita repetindo completamente o fluxo ou repetindo as últimas partições perdidas do fluxo intermediário materializado.

[Helio 30] ?

## Detecção de Novidade

No âmbito de classificação de dados, parte da área de aprendizado de máquina, os métodos de detecção de novidade (<del>também nomeado detecção de anomalia,</del> *Novelty Detection*, ND) lidam com o reconhecimento e a classificação <del>de exemplos que diferem de exemplos anteriores</del> de exemplos que diferem de exemplos anteriores (????). Esses métodos tratam da classificação em fluxos de dados que evolvem evoluem com o tempo, levando em consideração as características desse tipo de fluxos.

Tratando-se de fluxos de dados contínuos, são características dos padrões observados: a dos padrões observados: evolução de conceito (*Concept Evolution*) onde em que novos padrões podem surgir; desaparecimento ou recorrência de conceito, onde em que padrões podem desaparecer e também podem reaparecer; a-mudança de conceito (*Concept Drift*, também nomeado deriva ou desvio) onde um padrão gradualmente se transforma; a possível-presença de ruído e *outliers* (??).

Os métodos de ND são utilizados no reconhecimento de diversos padrões novidade ou anomalias e são aplicadas aplicados a diversos problemas como <del>Detecção de Intrusos (????????)</del>, <del>Detecção</del> de Falhas (??), Diagnósticos Médicos (??), Detecção de Regiões de Interesse em Imagens (??) Detecção de Fraudes (????), Filtros de Spam (??) e Detecção de Variações Comportamentais em um Jogador detecção de intrusos (????????), detecção de falhas (??), diagnósticos médicos (??) detecção de regiões de interesse em imagens (??), detecção de fraudes (????), filtros de spam (??) e detecção de variações comportamentais em um jogador (??).

Alguns métodos de NDutilizam tratam de novidades e anomalias como uma classificação de r uma ou duas classes (<del>binariamente</del>) onde um conceito representa a classe normal e as <del>anomalias são</del> representadas pela falta de conceito no modelo anomalias são representadas pela falta de conceito no modelo ou como um segundo conceito no modelo. <del>No entanto, a Além</del> da abordagem de classificação binária<del>não é adequada para representar múltiplos conceitos, múltiplos conceitos</del> em um mesmo conjunto de dados, para isso é necessário abordar ND como classificação multi-classe. Entretanto alguns Alguns métodos que abordam ND como classificação multi-classe não atendem completamente características de conjuntos com evolução temporal evolução temporal, como Concept Evolution e Concept Drift, deixando de detectar múltiplos padrões que surgem simultaneamente num intervalo de avaliação (????).

A maioria dos métodos de ND são construídos seguindo a abordagem de aprendizado Offline Online. Essa abordagem estabelece que o método seja dividido em duas fases: a primeira fase (Offline) usa um conjunto de exemplos rotulados para deles extrair conceitos conhecidos e gerar [Helio 31] quais?

[32] TODO: terminar reescrita

[Faria 34] o que é evolução tempo-

2.6 O algoritmo MINAS

um modelo; a segunda fase (*Online*) consome um conjunto ou fluxo de exemplos não rotulados e <del>classifica</del> detecta padrões-novidade. Além de detectar padrões-novidade, alguns algoritmos classificam cada exemplo em um dos conceitos do modelo, ou marca o exemplo como desconhecido. Ainda na segunda fase, para atualizar o modelo, os exemplos marcados como desconhecidos são utilizados para a extração de novos conceitos ou variações em conceitos conhecidos (??).

Dentre os métodos de ND que baseiam-se em aprendizado *Offline-Online*, muitos são baseados em algoritmos de agrupamento não supervisionados, tanto para construção do modelo inicial como na extração de novos conceitos dos exemplos não explicados pelo modelo marcados como desconhecidos (??????).

## 2.6 O algoritmo MINAS

#### 2.5.1 O algoritmo MINAS

Um algoritmo de ND que tem recebido atenção nos últimos anos é o algoritmo MINAS originalmente proposto por ??), refinado por ??) e recentemente aprimorado por ??) com o uso de conceitos *Fuzzy*, e expandido por ??), para tratar problemas multi-rótulo além dos problemas multi-classe já tratados na versão original. Esse algoritmo segue a abordagem de duas fases no modelo *Offline-Online* e usa por base algoritmos de agrupamento não supervisionados como *K-means* e *CluStream*. As duas fases, com exceção do método de detecção de padrões novidade da fase *Online*, são ilustradas na .

#### Visão geral do algoritmo MINAS com fases Offline (a) e Online (b) (??)

O algoritmo MINAS em sua fase *Offline* consome um conjunto <u>de</u> treinamento contendo exemplos etiquetados. Esse conjunto de treinamento é dividido em grupos usando como chave a etiqueta, e para cada grupo de exemplos o método de agrupamento (*clustering*) é executado. O método de agrupamento objetiva resumir um conjunto maior de exemplos em um conjunto menor de *micro-clusters* que representem por meio de um.

Um *micro-cluster*é uma tupla de quatro components (*N*, **LS**, **SS**, *T*) derivados dos exemplos representados por este *micro-cluster*, onde: *N* número de exemplos, **LS** soma linear dos exemplos. **SS** soma quadrada dos exemplos, *T* instante de chegada do último exemplo adicionado ao *micro-cluster*. Deste sumário contendo extrai-se, entre outras estatísticas, o centro e raio que são utilizados na operação de classificação da fase *Online*. A cada *micro-cluster* é adicionada a etiqueta do grupo original e todos os conjuntos *micro-clusters* são unidos arranjados em um único conjunto formando

2.6 O algoritmo MINAS

o modelo de decisão.

Na fase *Online*, listada no Algoritmo 1, o algoritmo MINAS opera com dois métodostrês operações: classificação de novos exemplos, detecção de padrões-novidade e atualização do modelo de decisão (??). O primeiro método é o de classificação, onde exemplos do fluxo de dados são consumidos e avaliados pelo modelo de decisão. O modelo de decisão avalia cada exemplo calculando a distância euclideana euclidiana entre o exemplo e todos *micro-clusters* do modelo, selecionando o *micro-cluster* de menor distância. Se a distância entre o exemplo e o centro do *micro-cluster* for menor que o raio do *micro-cluster*, o exemplo é classificado com a etiqueta do *micro-cluster* e o sumário estatístico do *micro-cluster* é atualizado. Caso a distância seja maior o (mínima no modelo) seja maior que o raio, o exemplo é marcado como desconhecido e armazenado em conjunto próprio (?????).

O segundo método da fase *Online* é a detecção de padrões novidade, que é executada quando o tamanho do conjunto de desconhecidos é maior que um parâmetro predefinido. Esse método executa o agrupamento (*clustering* descrito na fase *Offline*) e valida os *micro-clusters* gerados verificando sua representatividade e coesão.

#### Algoritmo 1: MINAS (????)

```
Entrada: Modelo, FCD, T, NumMinExemplos, ts, P
 1: MemTmp \leftarrow \emptyset
 2: MemSleep \leftarrow \emptyset
 3: for all exemplo \in FCD do
 4:
      (Dist, micro) \leftarrow micro-mais-proximo(exemplo, Modelo)
 5:
      if Dist < raio(micro) then
         exemplo.classe \leftarrow micro.rotulo
 6:
         atualizar-micro(micro, exemplo)
 7:
      else
 8:
 9:
         exemplo.classe \leftarrow desconhecido
10:
         MemTmp \leftarrow MemTmp \cup exemplo
         if |MemTmp| > NumMinExemplos then
11:
            Modelo \leftarrow deteccao-novidade(Modelo, MemTmp, T)
12:
         end if
13:
      end if
14:
15:
      TempoAtual \leftarrow exemplo.T
      if TempoAtual \mod TamJanela == 0 then
16:
17:
         Modelo \leftarrow mover-micro-grupos-mem-sleep(Modelo, MemSleep, P)
         MemTmp \leftarrow remover-exemplos-antigos(MemTmp,ts)
18:
19:
      end if
20: end for
```

Para atribuição de etiquetas aos *micro-clusters* gerados, o algoritmo MINAS encontra no modelo

atual o micro-cluster mais próximo pela distância euclidiana e classifica em dois tipos de conceito.
Se a distância é menor que um parâmetro predefinido, o novo <i>micro-cluster</i> gerado recebe como
etiqueta o valor de extensão de conceito conhecido. Caso contrário, se o novo micro-cluster está
mais distante, um novo conceito foi encontrado e a etiqueta marca um padrão novidade. Após
a atribuição da etiqueta do novo <i>micro-cluster</i> , ele é adicionado ao modelo de decisão.

## Capítulo 3

## TRABALHOS RELACIONADOS

Este Capítulo trata dos trabalhos relacionados e estabelece o estado da arte dos tópicos Detecção de Novidades em Fluxos de Dados, e Processamento Distribuído de Fluxos de Dados.

## 2.1 Algoritmos de Detecção de Novidades

O algoritmo MINAS, como já foi discutido na Seção 2.5.1, classifica exemplos e detecta novidades em DS e considera em sua composição *concept drift* e *concept evolution*, sendo capaz de classificar como extensão de classe conhecida e reconhecer novas classes identificar padrões novidade sem intervenção de especialista (??). Neste trabalho, consideram-se algoritmos derivados do algoritmo MINAS aqueles apresentados em trabalhos publicados após 2016, que estendem a implementação original do MINAS seguindo sua estrutura básica.

## 2.0.1 Algoritmo FuzzyND

O algoritmo FuzzyND, derivado do MINAS é foi proposto por ??). FuzzyND incrementa o algoritmo original, aplicando a ele teorias de conjuntos *fuzzy* pela modificação da representação dos *clusters*. A modificação afeta os métodos o método de construção de *clusters*, método de classificação de exemplos e método de detecção de novidades de acordo com a nova representação

A avaliação do algoritmo FuzzyND é foi feita por meio de experimentos usando 3 *data sets* sintéticos (*MOA3*, *RBF*, *SynEDC*) e por comparação com o MINAS. O método de avaliação utilizado baseia-se na matriz de confusão incremental descrita por ??), extraindo dessa matriz duas métricas: acurácia (*Macro F-Score*) (??) e taxa de desconhecidos (*UnkR*) (??). Em geral, o algoritmo FuzzyND detecta melhor novidades e, consequentemente, é mais robusto a valores

atípicos (outlier), porém perde a capacidade de reconhecer padrões recorrentes.

#### 2.0.2 Algoritmos MINAS-LC e MINAS-BR

O algoritmo MINAS-LC é foi proposto por ??) e trata a classificação multi-rótulo, porém não trata evoluções de conceito (*Concept Evolution*). As alterações fundamentais propostas são: a representação de *cluster* onde MINAS-LC troca a etiqueta, que era única, por uma multi-rótulo; a transformação de problema aplicada ao conjunto de treinamento para transformá-lo de um conjunto multi-rótulo para um conjunto multi-classe (simplificação) em duas variações *Label Powerset* e *Pruned Sets* com mineração de conjunto de itens frequentes.

Já o trabalho de ??), estende o algoritmo original para que classifique um exemplo com uma ou mais etiquetas usando a transformação *Binary Relevance* propondo o , o que deu origem ao algoritmo MINAS-BR. O algoritmo modifica a representação do modelo, originalmente conjunto de *clusters*, para um grupo de *clusters* por classe (etiqueta). Também modifica o método de agrupamento, substituindo a inicialização do algoritmo *K-means*, originalmente aleatória, pelo algoritmo *Leader Incremental Clustering* (??).

O algoritmo MINAS-BR também é experimentalmente avaliado com 4 *data sets* sintéticos: *MOA-3C-5C-2D*, *MOA-5C-7C-2D*, *MOA-5C-7C-3* da ferramenta MOA (??) e *4CRE-V2* <sup>1</sup> gerados pelo método *Radial Basis Function* (??). O (????). O algoritmo MINAS-BR é foi comparado com 7 algoritmos da literatura também disponíveis na ferramenta MOA (??), diferente da avaliação do FuzzyND que compara diretamente com MINAS. Os Para análise, os 7 algoritmos são foram divididos em dois grupos ÷(??). O primeiro grupo de 3 algoritmos com acesso às etiquetas corretas para atualização do modelo e com a técnica ADWIN (*ADaptive WINdowing*) para detectar mudanças de conceito (*Concept Drift*) ; O segundo grupo com os 4 algoritmos sem acesso às etiquetas corretas, ou seja, sem *feedback* externo, mesma condição do MINAS-BR (??).

A avaliação elencada por ??) leva em consideração que as classes contidas no conjunto de testes podem não ter correlação direta com os padrões identificados pelos algoritmos. Para tratar a divergência, uma estratégia baseada em proposta anterior por ??) é-foi apresentada com alterações para exemplos multi-rótulo. Após associação entre padrões de novidade e classes novidade é-foi possível calcular métricas tradicionais. A estratégia é executada na fase de classificação seguindo as regras:

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>A versão original do *data set* 4CRE-V2 está disponível em <a href="https://sites.google.com/site/nonstationaryarchive/home">https://sites.google.com/site/nonstationaryarchive/home</a> (https://sites.google.com/site/nonstationaryarchive/home)

- 1. após o consumo do exemplo  $X_n$ ;
- 2. para todo padrão  $P_i$  (etiqueta atribuída) identificado sem associação até o momento;
- 3. com classes novidade  $y_i$  (etiqueta real) presentes em exemplos antes  $X_n$ ;
- 4. preenche-se a tabela de contingência  $\mathbf{T}_{(i,j)}$  relacionando padrão  $P_i$  e classe  $y_j$ ;
- 5. calcula-se o grau de dependência FI derivado da tabela de contingência  $FI_{(i,j)} = f(\mathbf{T}_{(i,j)})$ ;
- 6. valores  $FI_{(i,j)} = 0$  são descartados;
- 7. dentre os valores restantes: o padrão  $P_i$  é associado à classe  $y_j$  se  $FI_{(i,j)}$  é máximo.

As métricas utilizadas por ??) após a associação de classes e padrões são as tradicionais taxa de desconhecidos (*UnkRM*) e *F1M*. Os resultados apresentados indicam que MINAS-BR capturou todas as novidades dos *data sets* sintéticos de teste e mostrou, como esperado, melhores métricas que os 4 algoritmos equivalentes da literatura ficando abaixo dos 3 com *feedback* externo.

Os trabalhos relacionados nessa, tem abordados nessa Seção 2.5, têm em comum, além do algoritmo base, as métricas de avaliação acurácia (*Macro F-Score* e *Macro F-Measure* F1M) e taxa de desconhecidos, aplicadas com devido tratamento. Também é comum entre eles o uso de *data sets* sintéticos. Outro potencial não explorado do MINAS é em aplicações reais, ou seja, consumindo além de *data sets* reais, fluxos realistas em ambientes simulados ou reais porém considerando uso de recursos computacionais.

Observando a arquitetura dos algoritmos abordados na Seção 2.5, nota-se as semelhanças: a fase offline centrada no processo de agrupamento e criação de modelo; a fase online dividida em classificação (com atualização das estatísticas do modelo) e detecção de padrões, onde novamente o processo de agrupamento é central. Portanto, apesar de outros trabalhos expandirem o algoritmo com diferentes técnicas, seu núcleo continua relevante<sup>2</sup> (??????).

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Propostas de modificação do algoritmo MINAS estão longe de serem exauridas. Não cabe ao presente trabalho expandir e validar conceitos de aprendizagem de máquina, porém alguns exemplos mencionados ainda não abordados são: a) diferentes métodos de cálculo de distância entre pontos além da distância euclidiana; b) a mudança de representação de *clusters*, atualmente hiper-esferas (??), para hiper-cubos tratando *data sets* onde as características representadas pelas dimensões são completamente independentes; c) um modo interativo onde o *cluster* é formado, mostrado ao especialista que o classifica como inválido (ruído ou não representativo) ou válido, podendo conter uma ou mais classes e, se conter contiver mais que uma classe corte em grupos menores até conter somente uma classe; d) ainda considerando interação com especialista, a possibilidade dele de injetar um exemplo não pertencente a uma classe, ou seja, marcar o exemplo como não pertencente a uma classe para manter ele mantê-lo na memória de desconhecidos e, eventualmente forçar criação de um *cluster* que represente uma classe geometricamente próxima mas semanticamente distinta; e) na fase *offline* a verificação de sobreposição de *clusters* pertencentes a classes distintas e tratamento adequado.

2.1	Processamento Distribuído de Fluxo de Dados em Tempo				
	Real				

## Capítulo 3

## TRABALHOS RELACIONADOS

#### Nesta aborda-se

Este Capítulo trata dos trabalhos relacionados e apresenta aspectos do estado da arte dos tópicos Detecção de Novidades em Fluxos de Dados, e Processamento Distribuído de Fluxos de Dados.

Nesta Capítulo, abordam-se trabalhos que aplicam algoritmos de detecção de novidades em ambiente de processamento distribuído de algoritmos de detecção de novidades em ambiente de processamento distribuído de fluxo de dados em tempo real. Um sumário dos trabalhos abordados pode ser visto na Tabela 3.1.

## 3.0.1 Ferramenta BigFlow

Tabela 3.1: Sumário dos trabalhos relacionados

Trabalho	Plataforma	<u>Técnica</u>	Conjunto de dados	Métricas
Ferramenta BigFlow (??)	Python, flowtbag, Apache Kafkae Apache Flink	Hoeffding Tree, OzaBoosting, Leveraging Bag e comitê	MAWILab	Acurácia (geral e por classe), Taxa de bytes
Ferramenta CATRACA	Virtual Network Function, Apache Kafkae Apache Spark	PCA, SFS, e SVM-RFE	NSL-KDD, GTA/UFRJ e NetOp	Acurácia, precisão, sensibilidade e F1-score
Arquitetura IDSA-	Java, Apache Kafkae Python	ECSMiner, AnyNovel e	Kyoto 2006+	Fnew, Mnew e erro

3.1 Ferramenta BigFlow

35

#### **Ferramenta BigFlow** 3.1

Proposta por ??), a ferramenta BigFlow é um sistema de detecção de intrusão em rede (*Network*) Intrusion Detection System, NIDS) baseado em detecção de anomalias. Duas abordagens, detecção por assinatura e detecção por anomalia, <del>são de uso frequente como o mecanismo de detecção de</del> intrusão na construção de NIDS são de uso frequente, como o mecanismo de detecção de intrusão [Helio 35]? Para a detecção de novos tipos de ataque (zero day), a abordagem de detecção por anomalia é vantajosa, em contraste com a abordagem de detecção por assinatura, devido ao tempo de resposta (que <del>evolve envolve</del> a identificação e criação de uma assinatura), grande demais para prevenir esse tipo de intrusão.

A ferramenta BigFlow é composta por dois pelos módulos : de extração de atributos e de aprendizado confiável. O módulo de extração de atributos <del>, ilustrado na , é</del> responsável por coletar <del>pactoes</del> pacotes da rede monitorada, <del>transformar esses pacotes em fluxos com as</del> transformar esses pacotes em fluxos com estatísticas de comunicação e enviar os informações desses fluxos como exemplos para o módulo de aprendizado confiável. O módulo de aprendizado confiável, ilustrado na , é composto pelos submódulos: submódulo classificador, responsável por classificar exemplos; submódulo de verificação, responsável por verificar o resultado de classificação; submódulo de exemplos rejeitados, responsável por requisitar a um especialista etiquetas para exemplos rejeitados e; submódulo de atualização incremental, que atualiza e distribui o modelo aos classificadores.

Módulo de extração de atributos da ferramenta BigFlow (??).

Módulo de aprendizado confiável da ferramenta BigFlow (??).

??) destaca que data sets adequados para NIDS são poucos devido o devido ao conjunto de qualidades que os mesmos devem atender, como realismo, validade, etiquetamento, grande variabilidade e reprodutividade (disponibilidade pública).

Para avaliar o desempenho de NIDS, o data set MAWIFlow é proposto por ??). Originário Este data seté derivado do data set Packet traces from WIDE backbone, samplepoint-F, composto por seções de captura de pacotes diárias de 15 minutos de um link de 1Gbps entre Japão e EUA, com início em 2006 continuamente até hoje, anonimizados e etiquetados por MAWILab (????) Desse data set original, o data set MAWIFlow utiliza apenas os eventos de 2016, dos quais 158 atributos são extraídos resultando em 7.9 TB de captura de pacotes. Além disso, os dados são estratificados para redução de seu tamanho a um centésimo<del>mantendo</del>, mantendo as proporções de etiquetas (Ataque e Normal) facilitando, facilitando o compartilhamento e avaliação de NIDS

[Helio 36] extrair as características dos desses pacotes... não "transformar pacotes".

além de atender às qualidades anteriormente mencionadas.

Com o *data set* MAWIFlow reduzido a 62 atributos, foram avaliados quatro classificadores da literatura em dois modos de operação. O primeiro modo de operação usa somente a primeira semana do ano como conjunto de treinamento e as demais como conjunto teste. O segundo modo usando usa o conjunto da semana anterior como treinamento e o conjunto da semana seguinte como teste. Comparando os resultados entre os modos de operação, os autores demonstram que a qualidade da classificação reduz reduz-se com o tempo, quando não há atualização frequente do modelo classificador.

Com base na avaliação dos classificadores da literatura, para a ferramenta BigFlow é proposta a utilização de 4 algoritmos de classificação com capacidade de atualização, todos algoritmos são sendo todos variações de árvore de decisão *Hoeffding* (????). A avaliação da ferramenta foi executada de maneira semelhante à avaliação dos algoritmos da literatura, onde o conjunto de dados da primeira semana foi usado para treinamento e o conjunto de dados do restante do ano como conjunto de teste. Além do conjunto de treinamento, o modelo é atualizado semanalmente com base nas instâncias rejeitadas pelo submódulo de verificação, como ilustrado na.

Quanto à distribuição do processamento, ilustrada na, a ferramenta BigFlow faz uso das plataformas *Apache Flink* e *Apache Kafka*. Em especial, destaca-se o uso do serviço gerenciador de trabalhos (*Job Manager*) e as múltiplas instâncias do serviço gerenciador de tarefas (*Task Manager*).

Visão geral da arquitetura e distribuição da ferramenta BigFlow (??).

Em conclusão, a ferramenta BigFlow demonstra a-capacidade de classificação e detecção de anomalias em fluxos de dados de alta velocidade no contexto de detecção de intrusão. No entanto, a atualização semanal e, mais importante, dependendo de avaliação de um especialista, não é ideal para detecção de novidades e respectiva ação sobre a descoberta de novos padrões. No entanto, a atualização semanal e, mais importante, dependendo de avaliação de

um especialista não é ideal para detecção de novidades e respectiva ação sobre a descoberta de novos padrões.

[Helio 37] ?

#### 3.1.1 Ferramenta CATRACA

### 3.2 Ferramenta CATRACA

O trabalho de ??) aborda a detecção de ameaças a redes de computadores em tempo real e, para atingir esse objetivo, propôs a ferramenta CATRACA<sup>1</sup>. A ferramenta CATRACA é composta de três camadas: captura, processamento e visualização, ilustradas na Figura ??.

#### Arquitetura em camadas da ferramenta CATRACA (??).

Na camada de captura, pacotes são capturados da rede e transformadas em são geradas informações sumário de fluxos por uma aplicação *Python* utilizando a biblioteca *flowtbag*<sup>2</sup>e os fluxos. Esses sumários são enviados para um tópico de um sistema de fila de mensagens (*Apache Kafka*) hospedada hospedado em nuvem. Essa aplicação *Python* é distribuída como uma função virtual de rede (*Network Function Virtualization*) executada em dispositivos de rede virtuais.

A camada de processamento consome o tópico de mensagens que contém os fluxos da camada de captura e extrai características dos fluxos, detecta e classifica ameaças, enriquece o resultado (com localização geográfica por exemplo) e envia para a próxima camada na arquitetura por meio de um banco de dados (SGBD). A última camada da ferramenta fornece uma interface gráfica que apresentada a visualização dos fluxos processados bem como os conhecimentos extraídos e armazenados no banco de dados (SGBD). Ambas as camadas de processamento e visualização são executadas em ambiente de computação em nuvem (cloud computing).

Para o desenvolvimento da ferramenta CATRACA, ??) avaliou e comparou as plataformas de processamento de fluxo de dados em tempo real disponíveis (*Apache Storm*, *Apache Flink*, *Apache Spark Streaming*). A avaliação extraiu a velocidade máxima, em mensagens por minuto, de cada plataforma, variando a configuração de paralelismo em dois programas, ambos consumiam. Ambos consumiam dados de um tópico de um sistema de fila de mensagens (*Apache Kafka*) e produziam para outro tópico. O primeiro programa consiste de um detector de ameças composto por uma rede neural classificadora escrito em *Javae* é, que foi testado com o conjunto de dados sintético UFRJ/GTA (??). O segundo programa conta quantas repetições de uma palavra existem em um fluxo de dados, exemplo muito comum em tutoriais de plataformas desse gênero, e é avaliado com um conjunto de *Tweets*.

Para o modelo de classificação, a ferramenta CATRACA utiliza o método árvore de decisão,

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>A ferramenta e sua documentação estão disponíveis em (http://gta.ufrj.br/catraca) e (https://github.com/tinchoa/catraca).

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Disponível em (https://github.com/danielarndt/flowtbag) e (https://dan.arndt.ca/projects/netmate-flowcalc/).

escolhido pelo rápido treinamento e pela alta precisão e acurácia<sup>3</sup>. O modelo é criado na fase Offline e utilizado na classificação binária (normal e ameaça) da fase *Online*, sendo recalculado quando uma ameaça é encontrada.

Pra avaliação da ferramenta CATRACA dois conjuntos de dados são utilizados. O primeiro conjunto, UFRJ/GTA, é sintético e foi criado por uma simulação de rede de computadorescom 214200, contendo 214 200 fluxos de rede e totalizando 95GB de pacotes capturados, este data set é composto de 24 atributos e 16 classes. O outro conjunto, referido como NetOp, foi coletado de um operador de rede que <del>atende</del> atendia 373 residências na cidade do Rio de Janeiro em 2017 O conjunto NetOp é formado por 5 TB de pacotes capturados e etiquetados por um detector de intrusão comercial.

Também para a avaliação da ferramenta CATRACA, utilizou-se foram utilizadas as métricas de qualidade de classificação acurácia, precisão, sensibilidade e F1M, com intervalo de confiança de 95%. As métricas de qualidade, dependendo do tamanho do conjunto, foram extraídas por métodos de avaliação amplamente utilizados para avaliar modelos de aprendizado de máquina (machine learning) como validação cruzada com proporção 70% do conjunto base para treinamento e 30% para teste. Para as métricas de escalabilidade utiliza foram utilizadas a latência e fator de aceleração *speedup factor* (latência observada com paralelismo 1 dividida pela latência observada com paralelismo variável).

Em conclusão, a ferramenta CATRACA apresenta uma arquitetura dividida em camadas alocadas em ambientes de névoa (fog computing) e nuvem (cloud computing)<del>, essa ferramenta é</del>. Essa ferramenta foi avaliada com métricas de qualidade, métricas de escalabilidade e dois conjuntos de dados relevantes. No entanto, o algoritmo de detecção de anomalias desenvolvido para a ferramenta consiste de um modelo de classificação pelo método árvore de decisão e a atualização do modelo durante a fase *Online* depende de todos os exemplos do último intervalo de atualização. Esse tipo de algoritmo de detecção de anomalias <del>não é capaz de lidar adequadamente com as características de</del> fluxos contínuos de dados não é capaz de lidar adequadamente com as características de fluxos con [Helio 38] por que não? de dados, como os descritos na Seção 2.5 (Concept Drift, Concept Evolution, limitado a ler o conjunto somente uma vez), que são atendidos por algoritmos de detecção de novidade.

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>A precisão e a acurácia do método árvore de decisão pode podem estar associado a associadas à independência entre as características (*features*) de cada exemplo<del>típicos</del>-, típico de conjuntos derivados de pacotes de rede.

### 3.3 Arquitetura IDSA-IoT

A arquitetura IDSA-IoT, proposta por ??), tem por objetivo monitorar uma rede local com dispositivos IoT e detectar tentativas de intrusão e alguma subversão do comportamento das transmissões destes dispositivos. O principal destaque da arquitetura é a distribuição de tarefas do sistema de detecção de intrusão entre nós na rede de borda () rede de borda (fog computing) e nós em nuvem pública (cloud computing). O objetivo dessa distribuição é a redução de latência, que torna inviável a hospedagem de um sistema detector de intrusão somente em ambiente cloud computing, e também possibilitar a análise de grandes volumes de dados por algoritmos de maior complexidade, que são de custo computacional proibitivo para nós de borda. A Figura 3.1 ilustra a estrutura física da arquitetura IDSA-IoT, destacando os dispositivos IoT, dispositivos de borda e nuvem pública.

Nuvem Pública

Nuvem Privada

Nuvem Privada

SBC

Sensores loT

Figura 3.1: Estrutura Física da Arquitetura IDSA-IoT. Produzida e traduzida por ??).

A arquitetura proposta é avaliada com três algoritmos de detecção de novidade: ECSMiner (??), AnyNovel (??) e MINAS (??). A avaliação foi feita com o *data set Kyoto 2006*+, composto de dados coletados de 348 *Honeypots* (máquinas isoladas, equipadas com diversos softwares com vulnerabilidades conhecidas e expostas à Internet, com propósito de atrair ataques) de 2006 até dezembro 2015. Esse *data set* tem as características desejáveis de um conjunto para detectção de novidades como: realismo, validade, etiquetas previamente definidas, alta variabilidade, reprodutibilidade e disponibilidade pública. O *data set Kyoto 2006*+ contém 24 atributos, 3 etiquetas atribuídas por detectores de intrusão comerciais e uma etiqueta distinguindo o tráfego entre normal, ataque

[Helio 39] ou edge?

conhecido e ataque desconhecido.

A avaliação da arquitetura foi realizada utilizando as métricas de qualidade Fnew, Mnew e erro. A métrica Fnew (ou Falso Positivo) é a fração dos exemplos de uma classe normal classificados com etiqueta novidade ou etiqueta extensão. A métrica Mnew (ou Falso Negativo) é a fração dos exemplos de uma classe novidade classificados com etiqueta normal. A métrica erro é a soma dos valores falso positivo e falso negativo dividida pelo número de exemplos classificados. Além das métricas de qualidade de classificação tradicionais, também foi medida a quantidade de requisições de classificação por especialista.

Outra avaliação dos algoritmos foi a extração de métricas de uso de recursos computacionais e tempo total de processamento em dispositivos limitados. Essa avalição avaliação envolveu dois computadores. Para tanto, um computador pessoal com recursos convecionais convencionais produzia exemplos e adicionava como mensagens em um tópico no sistema de fila de mensagens Apache Kafka; já o outro computador, com recursos limitados, consumia as mensagens do tópico e classificava os exemplos.

Ambas as avaliações demonstraram o equilíbrio entre qualidade de classificação e velocidade ou uso de recursos. O algoritmo ECSMiner mostrou melhor qualidade de classificação, porém com velocidade inferior e maior consumo de recursos comparado aos outros algoritmos. Já o algoritmo MINAS, apesar de maiores valores na métrica erro, mostrou-se adequado para dispositivos limitados com baixo consumo de recursos computacionais e manteve a métrica Fnew constante e baixamétrica Fnew. O algoritmo AnyNovel não apresentou consistência nos resultados e o consumo de recursos computacionais (memória) foi elevado.

Com as avaliações realizadas, a arquitetura IDSA-IoT opta por distribuir as tarefas de mineração dos fluxos para detecção de intrusão em serviços e aloca os serviços em diferentes camadas físicas, conforme ilustrado na Figura 3.2.

A distribuição das tarefas em serviços proposta abre oportunidades para a discussão de diferentes métodos de distribuição dessas tarefas em diferentes ambientes computacionais. Contudo, o algoritmo MINAS ainda não foi implementado e avaliado com paralelismo, multi-processamento ou distribuição computacional paralelismo, multi-processamento ou distribuição computacional, que são necessários para tratar fluxos de dados com grandes volumes e velocidades.

3.4 Conclusão 41

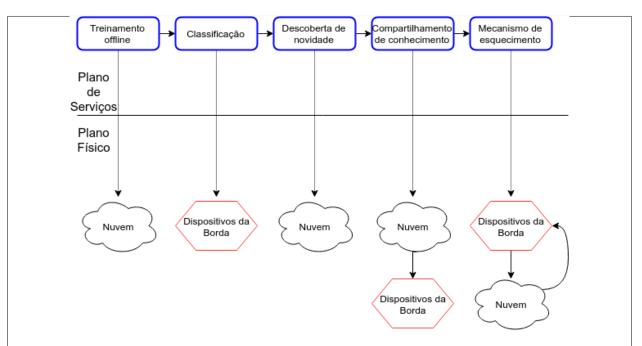


Figura 3.2: Distribuição de Serviços da Arquitetura IDSA-IoT. Produzida e traduzida por ??).

#### 3.4 Conclusão

Em conclusão, os trabalhos discutidos nesse Capítulo tem têm temas complementares em áreas distintas. A área de aprendizado de máquina, com o tema detecção de novidades em fluxos de dados, preocupa-se em fornecer melhores previsões através de algoritmos classificadores que atendam as características de cada problema. A área de computação distribuída aborda os temas de processamento distribuído de fluxos contínuos em ambientes de computação em nuvem e em névoa, fornecendo métodos para processar grandes volume de dados com mínima latência.

Apesar de já existirem propostas que estabelecem o estado da arte separadamente em cada um dos temas, falta ainda uma abordagem que estabeleça uma união entre o estado da arte em algoritmos de detecção de algoritmos de detecção de novidade e o estado da arte em processamento distribuído processamento distribuído de fluxos de dados, em especial para o ambiente de computação em névoa focado em fluxos de dados relacionados a dispositivos. O ambiente de computação em névoa focado em fluxos de dados relacionados a dispositivos loT.

[Faria 40] você não discutiu sobre trabalhos anteriores que fizeram distribuição de algoritmos de fluxos de dados.... o que eles tem de bom e ruim (ex: trabalhos do Murilo Naldi da UFSCAR, trabalhos do Latifur, CLAM, trabalhos do Bifet e o framework baseado no MOA, mas distribuído)

# Capítulo 4

## PROPOSTA E METODOLOGIA

Este Capítulo apresenta a proposta deste trabalho e a metodologia elegida para atingir os objetivos.

A Internet das Coisas (IoT) é composta por vastas quantidades de dispositivos conectados à Internet e distribuídos geograficamente. Com capacidades diversas providas por elementos como sensores e atuadores, esses dispositivos produzem e consomem Fluxos Contínuos de Dados (data streams) com diversos objetivos. Alguns cenários de IoT envolvem a mineração desses fluxos (data stream mining) em busca de padrões para tomada de decisão e, por vezes requerem também baixa latência. Para casos de baixa latência ou alta vazão, conexões adequadas para processamento em nuvem nem sempre são possíveis ou desejáveis; para esses casos, a computação em névoa (fog computing) é uma solução.

O tema de *data stream mining* envolve a classificação de novos elementos, que podem tanto estar relacionados aos dados ou aos metadados das comunicações, com base em um modelo; porém, como variam temporalmente e são ilimitados, todas. Porém, como *data streams* variam temporalmente e são ilimitados, as classes contidas em um *data stream* não são todas previamente conhecidas. A identificação e classificação de novas classes em *data streams* é denominada Detecção de Novidades (*Novelty* 

Além dos aspectos inerentes a data stream mining, são considerados na construção de um sistema que computa data streams a taxa de eventos (itens atômicos de um ) gerados por cada produtor e o número de produtores nesse sistema, totalizando o volume de eventos do sistema do sistema. Volumes elevados são dificilmente dificilmente são computados em apenas um nó (e muito menos em um único núcleo processador) e por isso, esses sistemas geralmente geralmente são distribuídos.

Detection, ND) em data streams.

[Faria 41] rever o parágrafo. Varios conceitos errados... a identificação de novas classes é denominada detecção de novidade.... data stream variam temporalmente

[Helio 42] Poderia reescrever a frase, evitando inversões na estrutura sujeito/verbo e complementos. Yoda!

[Helio 43] qual sistema?

Sistemas que utilizam ND para *data streams* gerados por dispositivos IoT devem utilizar algoritmos que considerem os desafios inerentes de a fluxos de dados (*Concept Evolution* e *Concept Drift*) para adequada detecção de novidades e, para tanto, requerem processamento em arquiteturas que atendam os requisitos de volume de mensagens e latência de detecção. O algoritmo MINAS é adequado para esse caso, pois trata os desafios de *data stream mining*, porém não tem ainda implementação que atenda os requisitos de volume e latência, especialmente para aplicações IoT onde um ambiente de *fog computing* é atrativo.

Para preencher a lacuna de algoritmo de ND em ambiente *fog computing*, propõem-se então o sistema M-FOG, uma implementação do algoritmo MINAS sobre a plataforma *Apache Flink*, que considera distribuição em um ambiente de *fog computing*. O sistema M-FOG descrito neste documento foi refinado com os resultados dos experimentos descritos na Seção 4.3 e poderá ser revisado ao longo da pesquisa conforme os resultados de outros experimentos evidenciarem obstáculos ou oportunidades de melhoria.

# 4.1 Descrição da Implementação

Nesta Seção, apresenta-se o sistema M-FOG, objeto proposta deste trabalho. O sistema M-FOG é composto de três módulos principais e dois auxiliares. Os módulos principais implementam o algoritmo MINAS, sendo eles: módulo treinamento (*Training Module*), módulo classificador (*Classification Module*) e módulo detector de novidades (*Novelty Detection Module*). Dois módulos auxiliares são utilizados para avaliação do sistema M-FOG: módulo auxiliar *source* (fonte) e módulo auxiliar *sink* (sorvedouro, consumidor final). Os módulos e as interações entre eles são ilustradas na Figura 4.1.

A implementação do sistema M-FOG segue a arquitetura IDSA-IoT formalizada por ??), discutida na Seção 3.3. A arquitetura IDSA-IoT estabelece que um serviço de captura e tratamento de dados é instalado na borda de uma rede local com dispositivos IoT. Na presente implementação, esse serviço de captura e tratamento é representado pelo módulo auxiliar *source*.

O módulo auxiliar *source* é dependente da fonte de dados, executando a transformação dos formatos dos *data sets* para um fluxo de exemplos (representado por x na Figura 4.1) compatível com o restante da implementação. Além de fornecer exemplos tratados para o módulo classificador, o módulo auxiliar *source* também fornece exemplos com a classe original (representado por x, c na Figura 4.1) para o e para o para o módulo auxiliar *sink* e para o módulo treinamento.

O módulo auxiliar sink é responsável por agregar todos resultados do sistema M-FOG e

[Faria 44] somente na fase de trei namento o source fornece exemplos rotulados par ao sink certo?

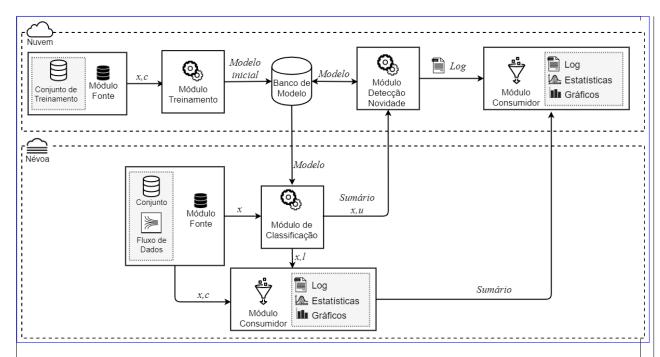


Figura 4.1: Arquitetura e fluxos de dados do sistema M-FOG.

juntamente com os valores do *data set* fornecidos pelo módulo auxiliar *source*, por computar as métricas de qualidade de classificação. Além disso, esse módulo também coleta e agrega métricas base para as métricas avaliação de escalabilidade e métricas de uso de recursos computacionais.

Os dados resultantes do serviço de captura e tratamento (representado no sistema M-FOG pelo módulo auxiliar *source*) são ingeridos pela aplicação no módulo classificador —. A ingestão é feita por meio de conexão TCP (*Transmission Control Protocol*) um operador fonte, fornecida pela plataforma *Apache Flink*. Na plataforma, com o modelo de classificação disponível, os exemplos são classificados seguindo o algoritmo MINAS original discutido na Seção 2.5.1. A etiqueta atribuída pela classificação, ou meta-etiqueta de desconhecido, juntamente com o exemplo original (representado por *x*, *l* na Figura 4.1) são enviados para o módulo auxiliar *sink*. Além disso, se o exemplo não for classificado, o exemplo e a meta-etiqueta de desconhecido (representado por *x*, *u* na Figura 4.1) é enviado são enviados para o módulo detector de novidades. Outra comunicação é o envio periódico do das modificações ao sumário estatístico do modelo de classificação (representado por *Summary* na Figura 4.1) do módulo classificador para o módulo detector de novidades.

O módulo detector de novidades é responsável por executar o processo de detecção de novidade, atualizando o modelo de classificação, e entrega do entregar o novo modelo às instâncias do módulo classificador, através do serviço de armazenamento de modelo (*Model Store* na Figura 4.1). O módulo detector de novidades também envia meta-informações sobre o processo de detecção de novidade (representado por *Log* na Figura 4.1) para o módulo auxiliar *sink*.

[Helio 45] processaa ND em para lelo?

O sistema M-FOG utiliza em seus módulos a distribuição oferecida pela plataforma *Apache Flink* como paralelização, ou seja, utiliza uma instância de trabalho (*job*) por dispositivo de classificação, sendo que cada instância de trabalho aloca um gerenciador de tarefas por processador. Dessa formaatinge-se-, busca-se a escalabilidade no ambiente de *fog computing* para o módulo classificador. O módulo treinamento, por ser utilizado somente uma vez para gerar o modelo de classificação inicial, não tem impacto na escalabilidade geral do sistema. O módulo detector de novidades também é implementado na plataforma *Apache Flink* e, por ser hospedado em ambiente de *cloud computing*, herda as qualidades desse ambiente incluindo escalabilidade. O restante do sistema (módulo auxiliar *source*, módulo auxiliar *sink*, armazenamento de modelo) não é foco deste estudo e sua escalabilidade, desde que não afete a escalabilidade do módulo classificador e módulo detector de novidades.

# 4.2 Metodologia de Avaliação e Resultados Esperados

A avaliação da proposta apresentada será é feita por meio de métricas extraídas da literatura, divididas em duas partes: métricas de qualidade de classificação e métricas de escalabilidade. Métricas tradicionais de qualidade de classificação estabelecidas por trabalhos de aprendizado de máquina não são adequadas para avaliar detecção de novidades em *data streams* sem tratamento inicial. Felizmente, o tratamento necessário é estabelecido por ??) e expandido por ???????? Além do tratamento estabelecido, as métricas tradicionais não são calculadas somente para o conjunto completo, e sim para cada exemplo classificado. Portanto, as métricas têm como índice o instante (*n* nas equações à seguir), informando a posição do exemplo em relação ao fluxo.

O tratamento estabelecido das métricas de qualidade para *data stream mining* define que as métricas sejam extraídas de uma matriz de erro de classificação multi-classe  $\mathbf{E}_n$  (Equação 4.3), adaptada para detecção de novidade. A matriz de erro é preenchida com o número de eventos da classe  $c_i$  classificados com etiqueta  $l_j$  até o instante n. A Equação 4.1 representa o conjunto de classes presentes nos eventos do fluxo até o instante n e a Equação 4.2 representa o conjunto de etiquetas atribuídas pelo classificador a eventos até o mesmo instante.

[Kelton 46] destaque sentença

[Helio 47] Questões que precisam ser tratadas:

- Paralelização da classificação: como agrupar os dados e dividir o processamento?
- ND: como saber o que agrupar (dos nós) e como dividir? Padrões podem ser locais? Ou sempre se aplicam a todos os nós?

[Faria 48] frase incompleta

$$\mathbf{C}_n = \{c_1, c_2, \cdots, c_M\} \tag{4.1}$$

$$\mathbf{L}_n = \{l_1, l_2, \cdots, l_J\} \tag{4.2}$$

$$\mathbf{E}_{n} = \begin{pmatrix} e_{1,1} & e_{1,2} & \cdots & e_{1,J} \\ e_{2,1} & e_{2,2} & \cdots & e_{2,J} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ e_{M,1} & e_{M,2} & \cdots & e_{M,J} \end{pmatrix}$$
(4.3)

As métricas de qualidade de classificação selecionadas para avaliar a implementação do sistema M-FOG são serão taxa de desconhecidos (*UnkR* na Equação 4.4) (??), acurácia média (*acc* na Equação 4.5) e Macro F-score (*Fscore* na Equação 4.9, também referido na literatura por F1M) (????). As métricas são extraídas para todos os exemplos classificados (instantes n) da respectiva matriz de erro  $\mathbf{E}_n$ .

$$UnkR_{n} = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} \frac{\#Unk_{i}}{\#ExC_{i}}$$
(4.4)

$$acc_n = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} \frac{tp_i + tn_i}{tp_i + fn_i + fp_i + tn_i} = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} \frac{\#Acc_i}{\#ExC_i}$$
(4.5)

$$Precision_n = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} \frac{tp_i}{tp_i + fp_i}$$
(4.6)

$$Recall_n = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} \frac{tp_i}{tp_i + fn_i}$$

$$\tag{4.7}$$

$$Fscore \beta_n = (\beta^2 + 1) \cdot \frac{Precision \cdot Recall}{\beta^2 \cdot Precision + Recall}$$

$$Fscore 1_n = 2 \cdot \frac{Precision \cdot Recall}{Precision + Recall}$$

$$(4.8)$$

$$Fscore1_n = 2 \cdot \frac{Precision \cdot Recall}{Precision + Recall} \tag{4.9}$$

A transformação do fluxo de saída em uma matriz de erro é realizada no módulo auxiliar sink onde tem-se disponível o fluxo original com as etiquetas corretas e o fluxo resultante da classificação., onde tem-se disponível o fluxo original com as etiquetas corretas e o fluxo resulta [Helio 49] como tratar o paraleda classificação. Esse módulo deve levar em consideração que pode haver reclassificação de um evento, previamente rotulado como desconhecido, em padrões oriundos de classe novidade ou extensão devido ao processo de detecção de novidades executado posteriormente ao surgimento do padrão em questão.

lismo desse elemento Ele dá conta de todo o fluxo recebido dos classificadores?

As métricas de escalabilidade selecionadas são: número de nós processadores, tipo de processadores, uso de memória, tempo de processamento, taxa de eventos processados e latência entre a produção e classificação de um evento.

Da implementação do sistema M-FOG é prevista a execução de experimentos com *data sets* diversos, em especial os *data sets* reais como *Kyoto* 2006+, que contenham evolução de conceitos Os resultados desses experimentos contêm irão conter as seguintes métricas:

- a) Qualidade de classificação (taxa de desconhecidos, F1M);
- b) Escalabilidade (número de processadores, volume processado, tempo decorrido);
- c) Recursos computacionais utilizados (memória, tempo de processamento, operações de leitura e escrita).

Para a validação da corretude da implementação do sistema M-FOG com relação ao algoritmo MINAS original, as métricas de qualidade de classificação serão extraídas de ambas as implantações Implementação e comparadas.

#### 4.2.1 Ambiente de Teste

Para realização dos experimentos, diversas configurações de ambientes são propostas. Os ambientes selecionados são: local, nuvem e névoa nuvem e névoa. As configurações consistem na distribuição de módulos da implementação sistema M-FOG sendo executadas em combinações de ambientes nuvem e névoa com variada quantidade de nós.

O ambiente local é composto por um único nó computacional, consistindo de um computador pessoal equipado com um processador de 8 núcleos, 16GB de memória e armazenamento em estado sólido (SSD) usado para o desenvolvimento e referência em comparações. O ambiente nuvem é provido pela utilização da infraestrutura de nuvem da Universidade Federal de São Carlos (Cloud@UFSCar<sup>1</sup>). O ambiente de névoa (*fog computing*) é composto por computadores de única placa (*Single Board Computer*) equipados com processador de arquitetura ARM de 4 núcleos, 1GB de memória, armazenamento em cartão SD (*SD-card*) e conectados por rede sem fio.

A combinação de diferentes distribuições tem por objetivo demonstrar padrões de latência demonstrar padrões de latência e qualidade que podem afetar implantações em ambientes reais

[Helio 50] o que muda na paralelização e na **distribuição** de instâncias do módulo **classifica**-

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Disponível em (http://portalcloud.ufscar.br/servicos)

que não são geralmente destacados quando os experimentos são realizados em um único nó ou ambiente.

Faz parte também do ambiente de teste os conjuntos de dados (*data sets*) *KDD99* e *Kyoto* 2006+

e *Kyoto* 2006+ que foram selecionados por motivos distintos. O *data set Kyoto* 2006+ é o foco deste trabalho, pois contém dados ainda representativos (até 2015) e as característica desejáveis de um conjunto de dados (realismo, validade, etiquetas previamente definidas, alta variabilidade, reprodutibilidade e disponibilidade pública) são atendidas. O *data set KDD99* é amplamente utilizado em trabalhos de detecção de anomalia e neste trabalho é utilizado somente para que o leitor possa comparar com outros trabalhos, pois não possui mais a característica de realismo, uma vez que foi construído em 1998.

Origem Descrição Acesso Público Nome KDD99 (https://kdd.ics.uci.edu/ Captura de Fluxos de rede com atributos, classes, databases/kddcup99/kddcup99. ataques simulados 4898431 instâncias, 709 html) MB Kyoto 2006+ (??) (https://www.takakura.com/ Captura de Fluxos de rede com 23 atributos, 3 classes, 22 GB Kvoto\_data/new\_data201704/\  $\widetilde{(2015)}$ HoneyPot (https://www.unb.ca/cic/ ISCXTor2016 (??) Origem 28 atributos, datasets/tor.html> https://www.unb.ca/cic/ ISCXVPN2016 (??) Origem 28 atributos. datasets/tor.html> (https://www.unb.ca/cic/ 80 atributos (CICFlowMeter), CICIDS2017 Captura de Fluxos de rede com datasets/ids-2017.html> 15 classes, 2830751 instâncias ataques simulados com perfil de trafego de 25 usuários normais e de 6 perfis de ataques durante 5 dias (1º dia sem ataque) (https://sites.google.com/site/ Radial Basis Function (RBF) Origem Descrição da biblioteca Massive Online nonstationaryarchive/home> Analysis (MOA) 4CRE-V2

Tabela 4.1: Sumário dos conjuntos de dados

# 4.3 Resultados preliminares

No desenvolvimento parcial desta pesquisa, algumas experimentações e algumas ferramentas de teste já foram desenvolvidas. Aspectos desses desenvolvimentos são descritos a seguir.

## 4.3.1 Implementação com Python e Apache Kafka

A primeira implementação e avaliação do sistema M-FOG realizada foi construída sobre a linguagem *Python* com o sistema de fila de mensagens *Apache Kafka* e a respectiva biblioteca de

conexão. A escolha desse conjunto para a implementação ocorreu devido à ampla devido à ampla disponibilidade de bibliotecas de aprendizagem de máquina no ecossistema *Python* e, à simplicidade geral da linguagem. Na implementação desenvolvida, o sistema *Apache Kafka* recebe mensagens e as armazena em tópicos distribuídos em partições replicadas em nós de um *cluster*, gerenciados por um nó mestre e suportado suportados pelo serviço de gerenciamento de configuração distribuída *Apache ZooKeeper*. A aplicação *Python* consome eventos através da interface *Consumer API*, que expõe a distribuição através da associação de um consumidor às partições mantidas pelo *Apache Kafka*.

Para essa implementação, havia a hipótese de que a distribuição de mensagens gerenciada pelo *Apache Kafka* se estenderia a processos consumidores, efetivamente distribuindo o volume de mensagens entre eles igualmente. No entanto, a hipótese foi refutada nos experimentos realizados. Os experimentos em questão foram compostos de 8 processos consumidores, um processo produtor, uma instância *Apache Kafka* com 8 partições em seu tópico principal e uma instância *Apache ZooKeeper* associada à instância *Apache Kafka*. A hipótese foi refutada quando observou-se que o número de mensagens consumidas por um dos 8 processos representava a maioria (mais de 80%) do volume introduzido no sistema, o restante sendo distribuído entre outros 3 processos e o restante dos processos não recebia nenhuma mensagem. Portanto, a iniciativa de implementar o algoritmo MINAS em *Python* com *Apache Kafka* e atingir os objetivos de distribuição falhou, o que levou à reconsideração das plataformas escolhidas.

## 4.3.2 Implementação com Apache Flink

A segunda alternativa explorada teve por inspiração o trabalho de ??) e, como outro grupo de pesquisa já estava explorando o algoritmo na plataforma *Apache Spark*, a segunda implementação foi baseada na plataforma *Apache Flink*.

A plataforma *Apache Flink* tem modelos de processamento tanto de fluxos como em lotes. O modelo em lotes é implementado como extensão do modelo de fluxos e, apesar de não ser foco desse trabalho, mostrou-se útil para a construção do módulo treinamento, já que o conjunto consumido por esse módulo é limitado.

Um desafio encontrado durante o desenvolvimento da implementação do sistema M-FOG foi a falta de bibliotecas na plataforma *Apache Flink* que disponibilizem versões adaptadas à plataforma de algoritmos base para o algoritmo MINAS. Em especial, a ausência dos algoritmos *K-means* e *CluStream* gerou carga imprevista sobre o processo de desenvolvimento resultando no atraso do processo de desenvolvimento.

1.3	Resultados	preliminares

Esta implementação segue a arquitetura descrita na Seção 4.1 e as avaliações e resulta	
sperados descritos neste Capítulo 4 referem-se à implementação do sistema M-FOG na platafo	orma
pache Flink.	

# Capítulo 5

# CONSIDERAÇÕES FINAIS

O-Este Capítulo a seguir resume o trabalho realizado até agora e estabelece os próximos passos até sua completude.

Este trabalho reúne conceitos de aprendizado de máquina com ênfase em detecção de novidades em fluxos contínuos de dados e conceitos de processamento distribuído de fluxos contínuos, com o objetivo de unir a lacuna no estado da arte desses conceitos à luz de uma implementação e avaliação no cenário de detecção de intrusão em redes de dispositivos da Internet das Coisas (IoT) em ambiente de computação em névoa (*fog computing*).

O objeto central desse trabalho (sistema M-FOG) trata da implementação do algoritmo MINAS na plataforma de processamento de fluxos *Apache Flink*, em três módulos que podem ser distribuídos em um ambiente de *fog computing*. Sua distribuição permite selecionar o nó que tem os recursos computacionais mais adequados para cada tarefa. A avaliação do será feita por meio de métricas de qualidade de classificação e métricas de escalabilidade. A avaliação do sistema M-FOG será feita por meio de métricas de qualidade de classificação e métricas de escalabilidade.

Dando continuidade a este trabalho, segue-se com o desenvolvimento da implementação objeto (sistema M-FOG) bem como a contínua avaliação comparativa dos resultados produzidos pelo sistema M-FOG com seu algoritmo base, MINAS. Também será dada continuidade nos experimentos com os conjuntos de dados (*data sets*) diversos e configurações variadas de distribuição de processamento em *fog computing* extraindo desses experimentos as métricas previamente discutidas.

Dessa forma, o sistema M-FOG pode contribuir com adição de uma ferramenta para os interessados em sistemas de detecção de intrusão de redes de dispositivos dispositivos IoT ou outros sistemas que tratam de fluxos contínuos que tradicionalmente sofrem com os ônus de latência e largura de banda na comunicação entre borda e nuvem. Além disso, o sistema M-FOG objetiva

contribuir com a adição de uma implementação distribuída de um algoritmo cujo modelo é estado da arte em detecção de novidades em fluxos contínuos de dados.

# 5.1 Cronograma

Nesta Seção apresentam-se as etapas previstas e sua distribuição temporal até o final deste trabalho de pesquisa.

- A) Exame de Qualificação;
- B) Desenvolvimento da aplicação;
- C) Validação da aplicação em contraste com a implementação MINAS original:
  - preparação e, se necessário, adaptação da implementação original e *data sets*;
  - comparação e, se necessário, ajustes à implementação.
- D) Experimentos com data sets data sets e estratégias de distribuição em fog;
- E) Submissão de artigos com resultados de (D)
- F) Defesa da Dissertação.

		20	)20		
03	04	05	06	07	08
(A)					
(B					
(C					
	(I				
			(	E)	
				(F)	·

[Kelton 51] Testes com Wilcoxon outras técnicas inteligentes que poderiam ser aplicadas para comparar com a sua

# Notas da Banca de Qualificação

- Acentuação e frases longas;
- Erro de terminologia de ML:
  - "Mudança de Conceito" como padrão;
  - Separação de "classificação", "detecção de novidade" e "detecção de anomalia" (referenciar definição);
  - Referências ao mesmo artigo no cap 2 (provável ser o livro do Gama);
  - Definir com referência: "stream", "data stream", "modelo" ...
  - "Big Data Streams";
- Expansão da motivação, observar trabalhos de paralelização;
- Justificativa clara da distribuição e paralelismo das fases do MINAS:
  - Motivar e justificar paralelismo;
  - Identificar oportunidades de paralelismo;
  - Clarificar a distribuição e escolha do que paralelizar;
  - MINAS não armazena centro e raio, mas calcula à partir de (ls,ss) (soma linear e quadrada)

Isso abre oportunidade para uma função de redução (merge) de clusters

- Figuras com licença explicita de uso ou reconstruídas;
- Ver Albert Befit para processamento de Data Streams;
- Definir "Conjunto mestre" (master data set) ou "fonte de verdade";
- Apache Flink:
  - "Data Flow" na explicação de Apache Flink;
  - Justificar Apache Flink;
  - Clarificar o TCP (source);
- Revisar estrutura narrativa do chap. fundamentos;

 Abordar nos relacionados trabalhos sobre clustering e classificação distribuída, como SAMOA por Befit e X por Naldi;

- Remover derivados do minas dos relacionados;
- Aprofundar a distinção escrita entre o Casales e este trabalho;
- Detalhamento da comunicação entre os módulos;
- Definição e detalhamento da matriz de confusão;
- Sugestão de data sets sintéticos que realcem aspectos detecção e mudança (estressar algoritmo):

diverge Prazo parece apertado para conclusões;

- Tabela sumarizando os algoritmos e técnicas tratados nos trabalhos relacionados;
- Data sets para detecção de intrusão:
  - x 2014
  - y 2016
- Teste (métrica) de wincoxon eucutson(?);
- Mais referências para os trabalhos relacionados;
- Definição de "Online" vs "Real Time";
- Distinção mais clara entre "modelo" e "algoritmo";
- Adicionar métricas ao chap. fundamentos;
- Helio:
  - Fonte de dados;
  - Ação tomada após detecção (nova etiqueta ou novidade);
  - Distribuição regional do modelo (efeitos de partições de rede);
  - Arquitetura física;
  - Ian Foster aborda processamento e aglomeração;
  - Desambiguação de Fog e Edge;

take  $(n, \mathbf{ls}, \mathbf{ss})_{local}$  and  $(n, \mathbf{ls}, \mathbf{ss})_{remote}$  (5.1)

$$\underbrace{n = \max(n_l, n_r)}$$
(5.2)

$$\mathbf{l}\mathbf{s} = \frac{1}{2}(\mathbf{l}\mathbf{s}_l + \mathbf{l}\mathbf{s}_r) \tag{5.3}$$

$$\mathbf{s}\mathbf{s} = \frac{1}{2}(\mathbf{s}\mathbf{s}_l + \mathbf{s}\mathbf{s}_r) \tag{5.4}$$

# Notes

[Helio 1] longo	
[Helio 2] ?	
[Helio 3] a questão de processamento em nuvem vs névoa não está clara	
[4] também a parte de paralelismo	
[Helio 5] ?	
[Helio 6] ?	
[Helio 7] do quê?	
[Helio 8] ?	. 9
[Faria 9] referencia	. 9
[Helio 10] O que (referências) reslpalda essa afirmação?	. 10
[Faria 11] construção de uma aplicação que implemente na verdade nao é implementar	
o minas de forma distribuida?	. 12
[Helio 12] estão nas referências?	. 12
[Helio 12] estão nas referências?	
	. 14
[Faria 13] rever a frase	. 14
[Faria 13] rever a frase	<ul><li>. 14</li><li>. 14</li><li>. 16</li></ul>
[Faria 13] rever a frase	<ul><li>. 14</li><li>. 14</li><li>. 16</li><li>. 17</li></ul>
[Faria 13] rever a frase	<ul><li>. 14</li><li>. 14</li><li>. 16</li><li>. 17</li></ul>

[Faria 19] o que é tempo real		
[Helio 20] do quê?		
[Helio 21] isso é camada?		
[Faria 22] o que é conjunto mestre?		
[Helio 23] a biblioteca é só a interface de uso. Deve haver serviços que gerenciam 21		
[Faria 24] e a saída?		
[Helio 25] !!		
[Helio 26] quem disse?!		
[Helio 27] ?		
[Helio 28] quem disse?!		
[Helio 29] ?		
[Helio 30] ?		
[Helio 31] quais?		
[32] TODO: terminar reescrita		
[Faria 33] frase estranha		
[Faria 34] o que é evolução temporal?		
[Helio 35] ?		
[Helio 36] extrair as características dos desses pacotes não "transformar pacotes" 35		
[Helio 37] ?		
[Helio 38] por que não?		
[Helio 39] ou edge?		
[Faria 40] você não discutiu sobre trabalhos anteriores que fizeram distribuição de algorit-		
mos de fluxos de dados o que eles tem de bom e ruim (ex: trabalhos do Murilo Naldi		
da UFSCAR, trabalhos do Latifur, CLAM, trabalhos do Bifet e o framework baseado		
no MOA, mas distribuído)		
[Faria 41] rever o parágrafo. Varios conceitos errados a identificação de novas classes é		
denominada detecção de novidade data stream variam temporalmente 42		

[Helio 42] Poderia reescrever a frase, evitando inversões na estrutura sujeito/verbo e	
complementos. Yoda!	42
[Helio 43] qual sistema?	42
[Faria 44] somente na fase de treinamento o source fornece exemplos rotulados par ao	
sink, certo?	43
[Helio 45] processaa ND em paralelo?	44
[Kelton 46] destaque sentença	45
[Helio 47] Questões que precisam ser tratadas:	
- Paralelização da classificação: como agrupar os dados e dividir o processamento?	
- ND: como saber o que agrupar (dos nós) e como dividir? Padrões podem ser locais?	
Ou sempre se aplicam a todos os nós?	45
[Faria 48] frase incompleta	45
[Helio 49] como tratar o paralelismo desse elemento?	
Ele dá conta de todo o fluxo recebido dos classificadores?	46
[Helio 50] o que muda na paralelização e na <b>distribuição</b> de instâncias do módulo	
classificador?	47
[Kelton 51] Testes com Wilcoxon outras técnicas inteligentes que poderiam ser aplicadas	
para comparar com a sua	52