Contenido

Configuración. Archivo de configuración para el SDK

Modificar el archivo config.json de la carpeta de instalación:

```
{
 "com": "com5",
 "reintentos": 3,
 "transaction_timeout": 1,
 "server": {
   "port": 3001
 },
 "log": {
   "maxSize": 5,
   "backups": 3,
   "absolutePath": "C:/Users/Jose/logs/application.log"
 },
     "tam":100,
    "delayTime":100,

    "baudRate": 9600,
    "bufferSize": 250
```

```
}
```

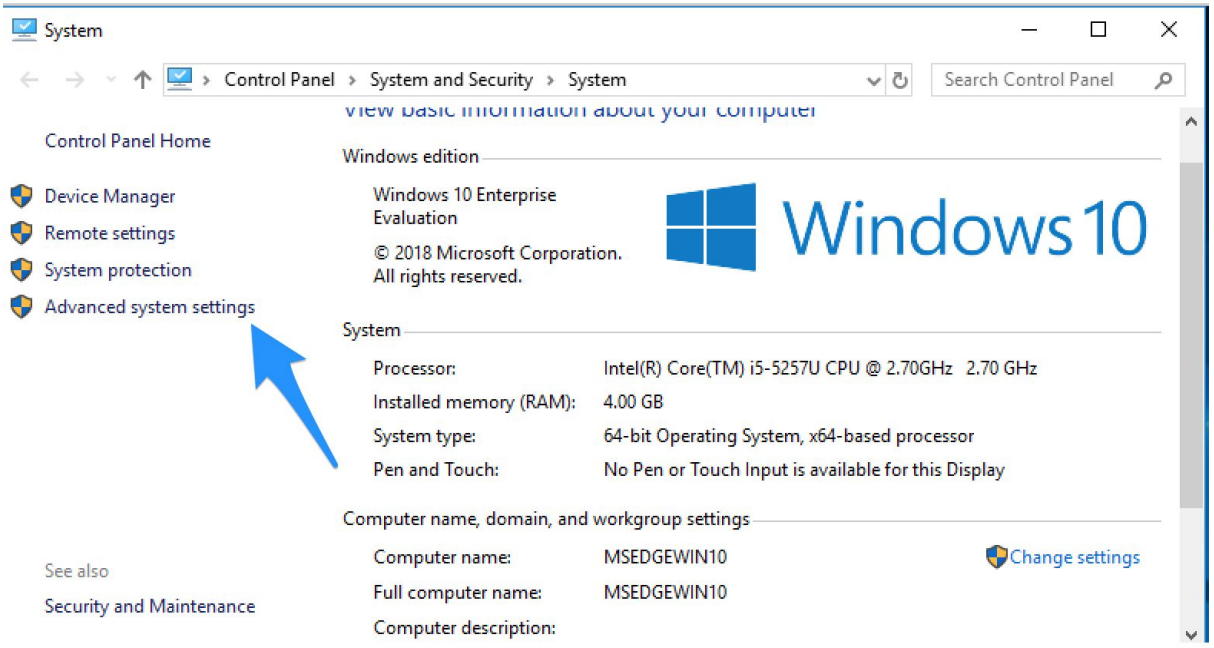
Donde:

- com: puerto de conexión del dispositivo POS.
- reintentos: número de reintentos de conexión al POS. Esta configuración se sugiere dejar en 3.
- transaction_timeout: tiempo en minutos que una transacción puede durar antes de asumir que fue cancelada porque el POS se colgó o no se recibió ninguna respuesta.
- port: Puerto donde va a correr el servidor backend. La api de integración se levantará en localhost:port
- log.maxSize: tamaño en MB de los archivos de logs
- log.backups: cantidad de archivos de logs que serán generados
- log.absolutePath: path y nombre del archivo donde se almacenarán los logs de la aplicación.
- tam: tamaño en bytes de cada mensaje que se envía al pos. Si el POS solo puede recibir mensajes de 8bytes y se quiere enviar un mensaje de 16 bytes, se envía en dos partes.
- delayTime: tiempo en milisegundos que espera para enviar entre los mensaje partidos.
- baudRate y bufferSize: son configuraciones propias de la librería serialport que se deben quedar fijos ya que estan adaptados a la configuraciones que puede recibir el POS.

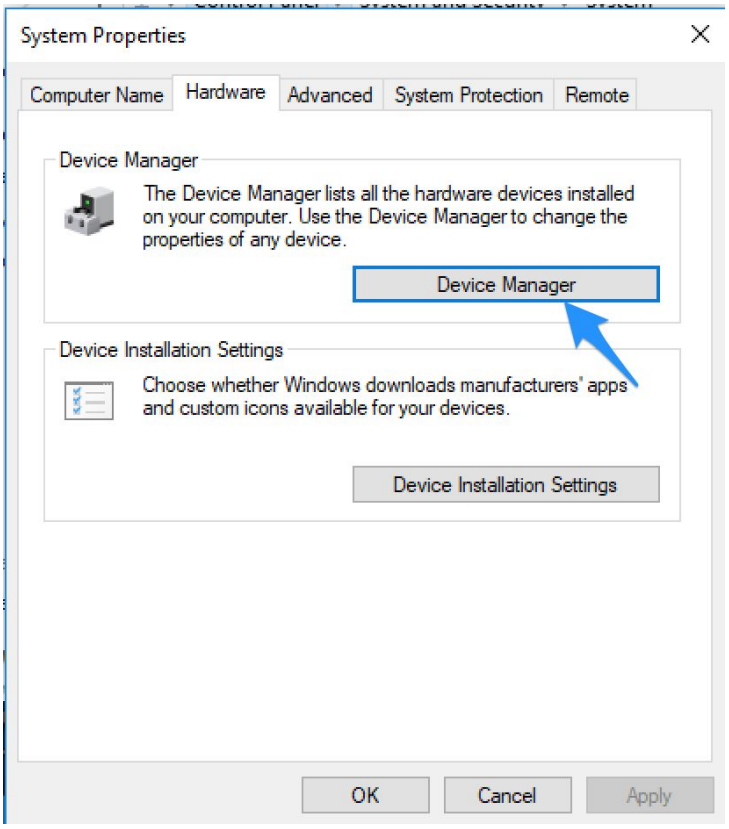
Para verificar cual es el puerto del POS conectado

En window

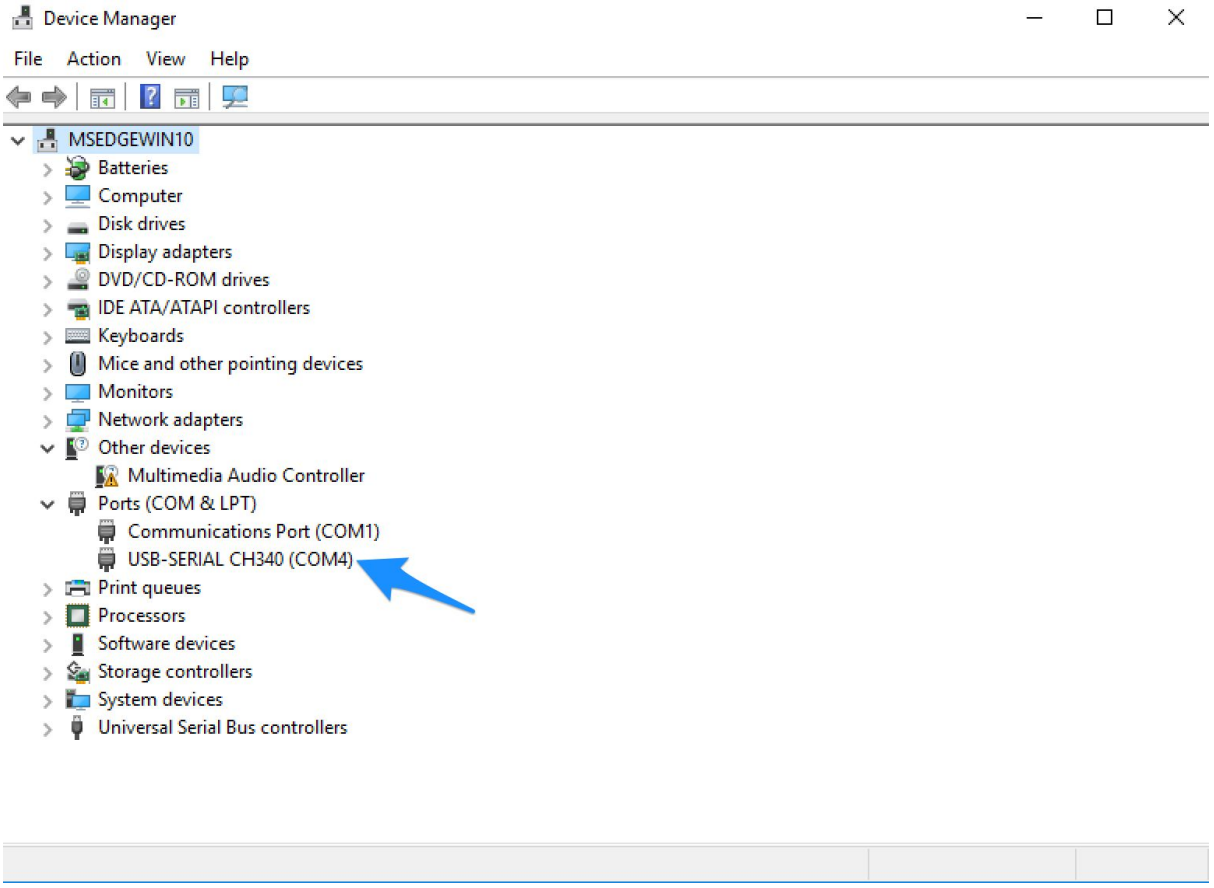
Conectar el dispositivo POS al puerto usb e instalar los drivers correspondientes.
Abrir "Mi PC" → Propiedades → Configuraciones Avanzadas



Seleccionar "Hardware" → "Device Manager"



Ver la opción "Ports" donde se despliegan los dispositovos conectados. El corriespondiente a **USB-Serial CH 340** es el dispositivo POS. Por tanto nuestro puerto COM será el 4 según el ejemplo mostrado en la imagen:



En Linux

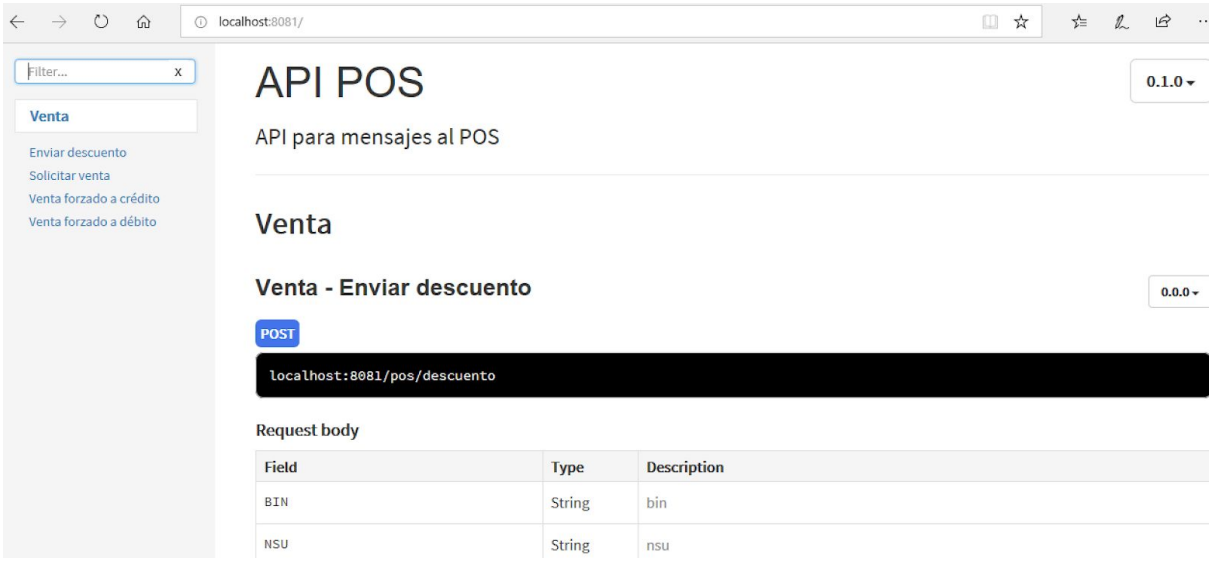
Abrir la consola y escribir:

```
dmesg | grep tty
```

Se listan los dispositivos conectados. Utilizaremos el código tty0, tty1, etc según el número de puerto habilitado para el POS

Documentación de Servicios

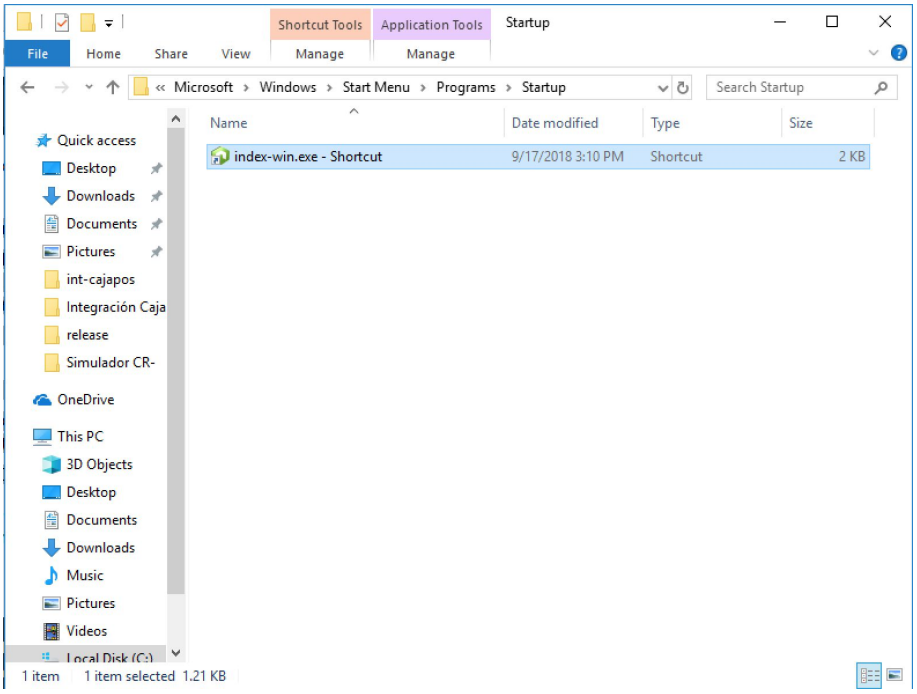
Se pueden encontrar ingresando a la ruta http://localhost:port de cualquier navegador una vez que el proyecto backend se encuentre corriendo en la máquina. Se mostrará una página similar a:



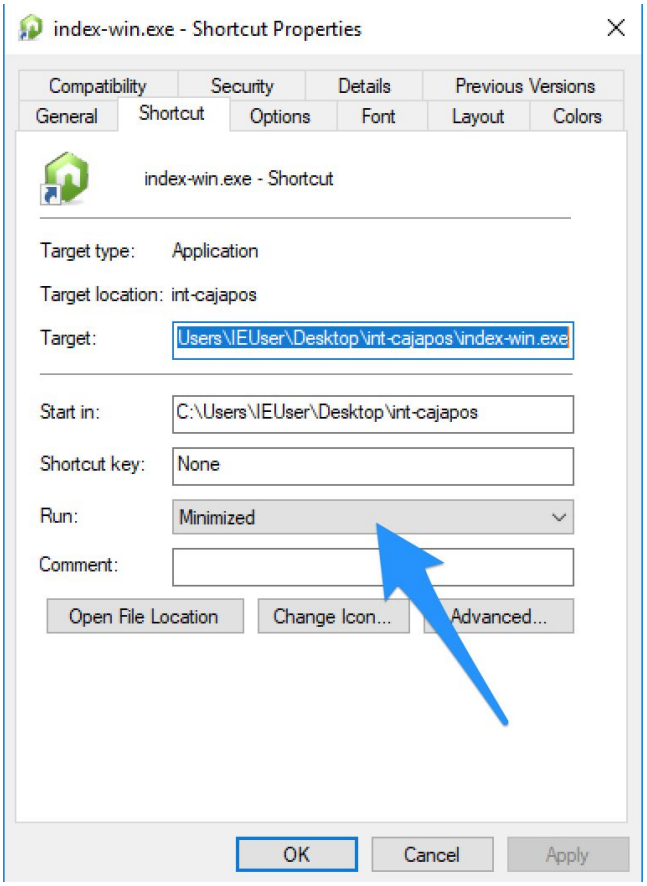
Configuración para correr el SDK por defecto al levantar el sistema operativo

En windows

1. Abrir Windows Explorer (Se puede teclear Win+E).
2. Pegar el siguiente path: %appdata%\Microsoft\Windows\Start Menu\Programs\Startup. Si no funciona, probar con esta opción: %programdata%\Microsoft\Windows\Start Menu\Programs\Startup
3. Abrir en otra ventana la carpeta donde tenemos el .exe del SDK. Click derecho sobre el .exe y seleccionamos "Crear acceso directo".
4. Copiamos el acceso directo a la carpeta que abrimos en el paso 2.



5. Click secundario sobre el acceso directo y seleccionamos "Properties", luego vamos al tab "Shorcut". Ahi cambiaremos la opción "Run" a "Minimized" como se muestra en la figura:

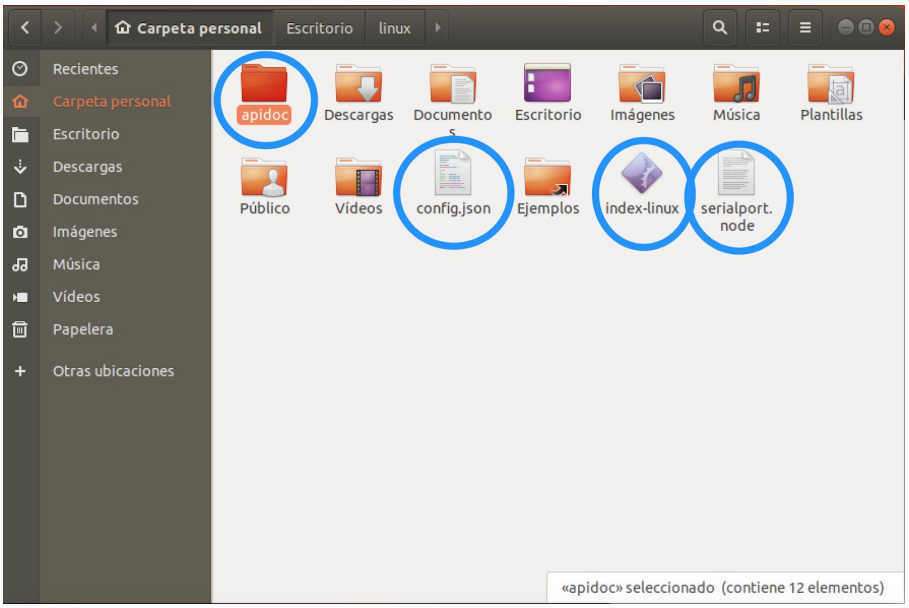


6. Reiniciar la máquina y si todo ha salido bien al iniciar debe levantar nuestro SDK en `http://localhost:port`

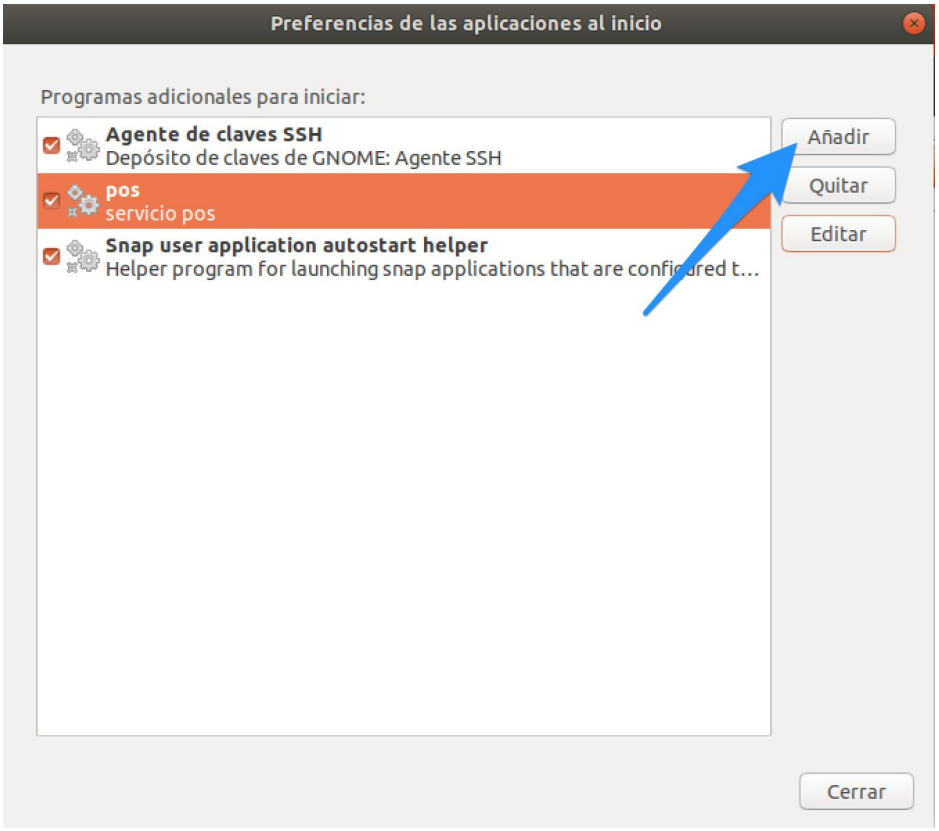
En Linux

Ref: https://askubuntu.com/questions/228304/how-do-i-run-a-script-at-start-up

1. Ubicar los instaladores en una misma carpeta. Por ej: /home

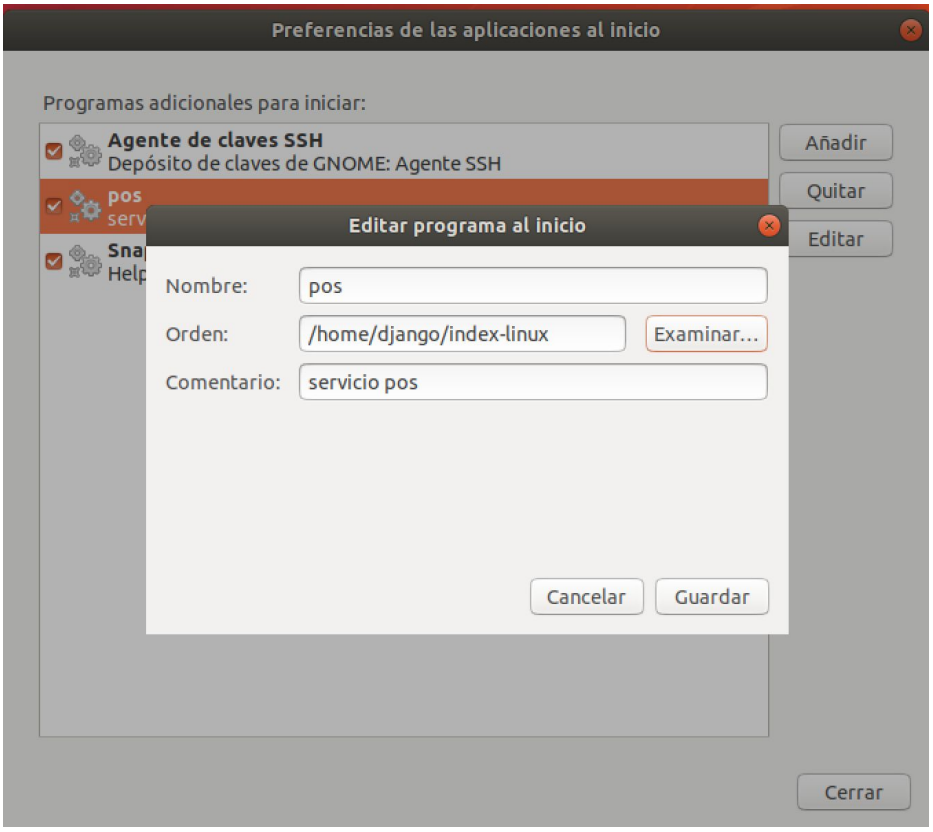


2. Ir a System > Preferences > Startup Applications.
3. Agregar una nueva aplicación



4. Configuramos la nueva aplicación:

```
Nombre: Pos
Orden: path al ejecutable
```

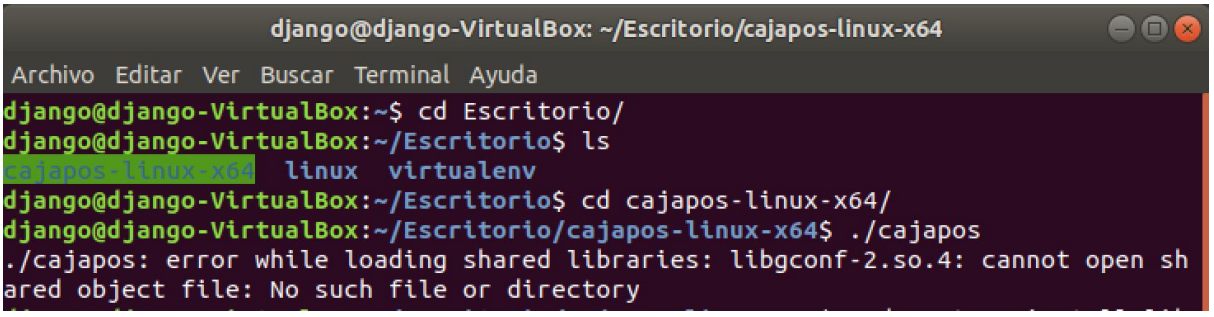


5. Guardamos los cambios y reiniciamos el sistema operativo para probar que todo haya salido bien.

Correr Fronted en Linux

Puede dar problemas con algunas librerías. Si al tratar de ejecutar el instalador tenemos el siguiente error:

```
error while loading shared libraries: libgconf-2.so.4: cannot open shared object file: No such file or directory
```



Entonces se debe instalar la librería requerida con el siguiente comando desde la terminal:

```
sudo apt -y install libgconf2-4
```