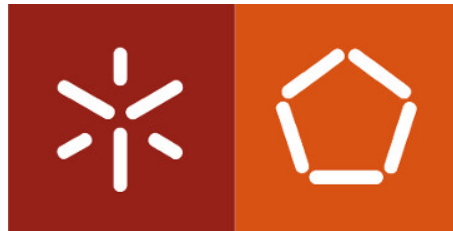


# Computação Gráfica

## Trabalho Prático - Fase 1

| <b>Grupo</b> | <b>nr.</b> |                  |
|--------------|------------|------------------|
| a83899       | 38         | André Morais     |
| a84577       |            | José Pedro Silva |
| a85954       |            | Luís Ribeiro     |
| a84783       |            | Pedro Rodrigues  |



Mestrado Integrado em Engenharia Informática  
Universidade do Minho

# Conteúdo

|          |                                             |           |
|----------|---------------------------------------------|-----------|
| <b>1</b> | <b>Introdução</b>                           | <b>3</b>  |
| <b>2</b> | <b>Utilização</b>                           | <b>4</b>  |
| <b>3</b> | <b>Arquitetura</b>                          | <b>4</b>  |
| 3.1      | Engine . . . . .                            | 4         |
| 3.1.1    | Primeira Fase - Leitura e Parsing . . . . . | 4         |
| 3.1.2    | Segunda Fase - Desenho . . . . .            | 4         |
| 3.2      | Generator . . . . .                         | 4         |
| 3.3      | Processamento do ficheiro XML . . . . .     | 5         |
| 3.3.1    | Parser . . . . .                            | 5         |
| <b>4</b> | <b>Algoritmo de Desenho</b>                 | <b>6</b>  |
| <b>5</b> | <b>Exemplo de Execução</b>                  | <b>6</b>  |
| <b>6</b> | <b>Extras</b>                               | <b>8</b>  |
| <b>7</b> | <b>Conclusão</b>                            | <b>11</b> |

# 1 Introdução

O objetivo desta segunda fase do trabalho prático consiste em melhorar o motor gráfico iniciado na primeira fase, através do processamento de ficheiros XML e a aplicação de transformações geométricas em OpenGL (translações, rotações e escalas). Estas transformações serão responsáveis pelo modo como as primitivas desenvolvidas anteriormente serão exibidas. Todo o trabalho desenvolvido nesta fase será aplicado a um modelo do Sistema Solar que incluirá o Sol, os Planetas e as respetivas Luas. Apresentaremos ainda alguns exemplos de execução a partir de vários modelos em ficheiros XML.

## 2 Utilização

De modo a correr a demonstração do sistema solar, é necessário dar build do programa, gerar uma esfera com raio 1, com as slices e stacks que desejar e guardar no ficheiro *sphere.3d*; gerar um torus com raio interno 0.9 e raio externo 1 e guardar no ficheiro *torus.3d* e por fim correr o programa **engine**.

## 3 Arquitetura

A aplicação desenvolvida está dividida em diferentes *packages*. Como podemos ver na Figura 1, existem 5 pastas diferentes onde cada nome é análogo à sua função no trabalho. Na pasta **engine** está contido o código que origina o motor da aplicação; a **generator** contém o código que através de um conjunto de argumentos, gera uma sequência de pontos tridimensionais, sendo estes guardados na pasta *models*, para posteriormente serem gerados pelo motor; a **rapidxml** é composta pelo código responsável por fazer *parese* do ficheiro *config.xml*; na pasta **lib** encontram-se as classes que auxiliam a construção do cenário a partir do ficheiro xml.



Figura 1: Arquitetura da aplicação.

### 3.1 Engine

O programa **engine** está dividido em duas fases, sendo estas, a **leitura** e extração de dados do ficheiro XML e o **desenho** da cena.

#### 3.1.1 Primeira Fase - Leitura e Parsing

Nesta primeira fase, é lido o ficheiro *config.xml* e guardadas em memória as informações relativas às transformações de cada grupo e subgrupo.

#### 3.1.2 Segunda Fase - Desenho

Nesta fase, o programa desenha a cena previamente guardada através de um ciclo sobre um vetor que contém cada grupo e cada transformação.

### 3.2 Generator

Como apresentado na fase anterior, o *generator* mantém a mesma estrutura e funcionamento, tendo sido apenas acrescentado o torus, estando a explicação do mesmo na secção 6.

### 3.3 Processamento do ficheiro XML

Como explicado anteriormente, a primeira fase do programa *engine* consiste em processar um ficheiro XML e guardar as informações em memória. Com o objetivo de melhor processamento, foi criada uma classe **Group** que contém um conjunto de transformações (**Transformation**), um vetor com os respetivos subgrupos (**vector<Group>**) e um vetor com os pontos tridimensionais correspondentes aos models deste grupo (**vector<Point>**).

```
class Group{
    private:
        Transformation t;
        vector<Group> subg;
        vector<Point> points;
```

Figura 2: Classe **Group**

```
class Transformation{
    private:
        Translation t;
        Rotation r;
        Scale s;
        Color c;
```

Figura 3: Classe **Transformation**

#### 3.3.1 Parser

Como ferramenta de *parsing* utilizamos o *rapidxml* (uma vez que foi utilizado na primeira fase do trabalho). Assim, o processo torna-se simples, precisamos apenas de percorrer cada grupo, procurar e guardar as transformações pedidas (rotação, translação, escalamento e/ou mudança de cor), guardar os pontos presentes nos models apresentados e percorrer todos os subgrupos, onde são guardadas as mesmas informações. No final iremos obter um vetor com todos os grupos, onde estão guardadas todas as transformações de cada grupo e

subgrupo.

## 4 Algoritmo de Desenho

Com todas as informações obtidas através do processamento do ficheiro xml, é agora possível desenhar os pontos correspondentes depois de realizar as transformações, tudo isto depois de fazer **PushMatrix** e antes de fazer **PopMatrix** para cada grupo. No entanto, como as operações devem passar do grupo para os seus subgrupos, então o desenho dos subgrupos é feito antes do **PopMatrix**, como mostrado na Figura 4.

```
void drawGroup(Group g){
    glPushMatrix();

    Color c = g.getTransformation().getColor();
    Translation t = g.getTransformation().getTranslation();
    Rotation r = g.getTransformation().getRotation();
    Scale s = g.getTransformation().getScale();

    glRotatef(r.getAngle(),r.getX(),r.getY(),r.getZ());
    glTranslatef(t.getX(),t.getY(),t.getZ());
    glScalef(s.getX(),s.getY(),s.getZ());

    vector<Point> pontos = g.getPoints();

    glBegin(GL_TRIANGLES);
    glColor3f(c.getR(),c.getG(),c.getB());
    for(int i=0;((long unsigned int)i)<pontos.size();i++){
        Point p = pontos[i];
        glVertex3f(p.getX(),p.getY(),p.getZ());
    }
    glEnd();

    vector<Group> subgroups = g.getSubGroups();
    for(int j=0;((long unsigned int)j)<subgroups.size();j++){
        Group sg = subgroups[j];
        drawGroup(sg);
    }
    glPopMatrix();
}
```

Figura 4: Algoritmo de desenho para cada grupo presente no vetor

## 5 Exemplo de Execução

De seguida iremos demonstrar um exemplo da execução deste programa. Para isto, criamos um ficheiro config.xml onde está representado o sistema solar, seguindo este uma escala aproximada da realidade, no entanto ajustada de modo a ficar visualmente mais atrativo.

O resultado obtido foi o seguinte:

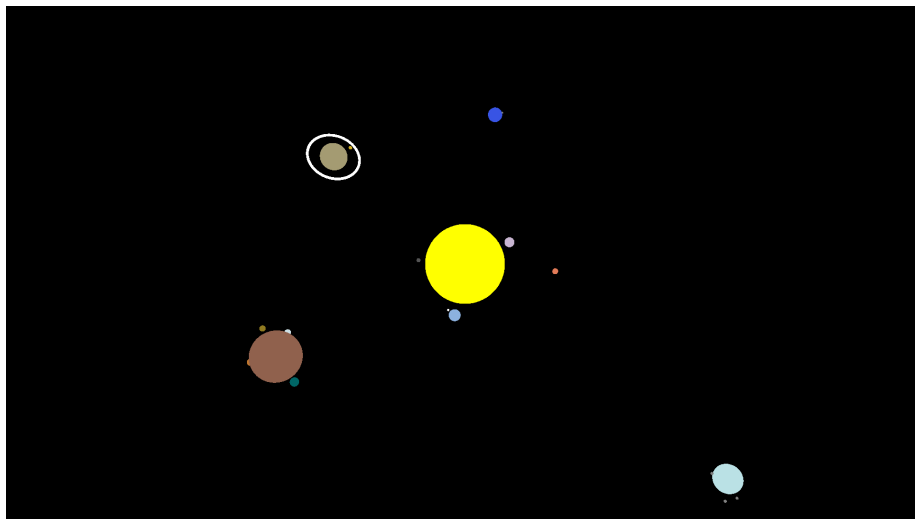


Figura 5: Sistema Solar representado pelo nosso programa com luas e planetas

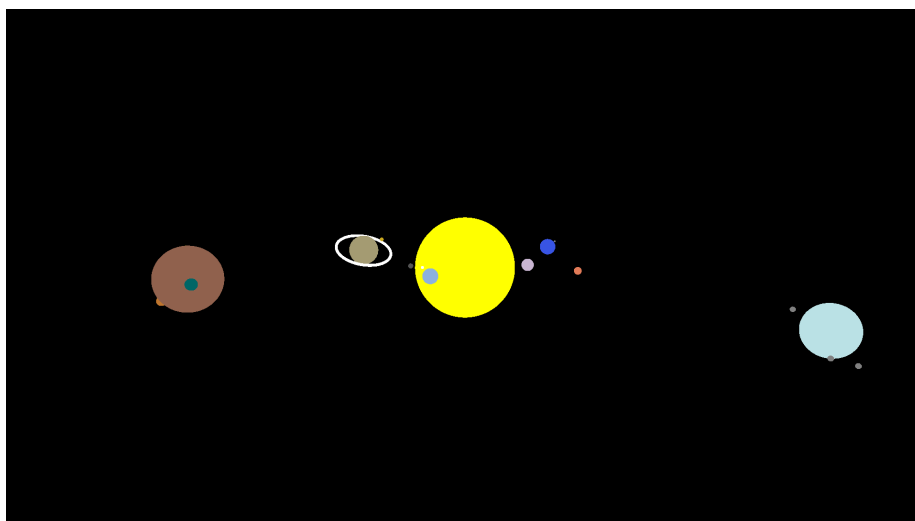


Figura 6: Sistema Solar representado pelo nosso programa com luas e planetas.

## 6 Extras

À medida que fomos avançando no trabalho, deparamo-nos com a necessidade de desenhar os anéis de Saturno, para resolver esta situação, decidimos gerar pontos de forma a contruir uma espécie de Torus. De modo a gerar um *torus*, é necessário fornecer o raio interior, raio exterior, o número de slices e o número de stacks. Na Figura 7 mostramos a nossa visão em relação aos raios do Torus, onde  $\mathbf{R}$  representa o raio exterior e  $\mathbf{r}$  representa o raio interior.

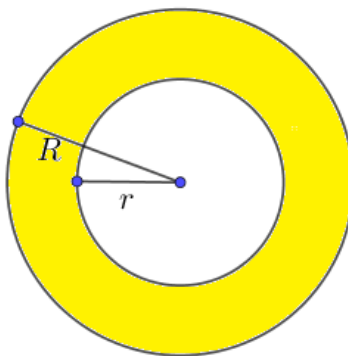


Figura 7: Visão sobre o nosso torus.

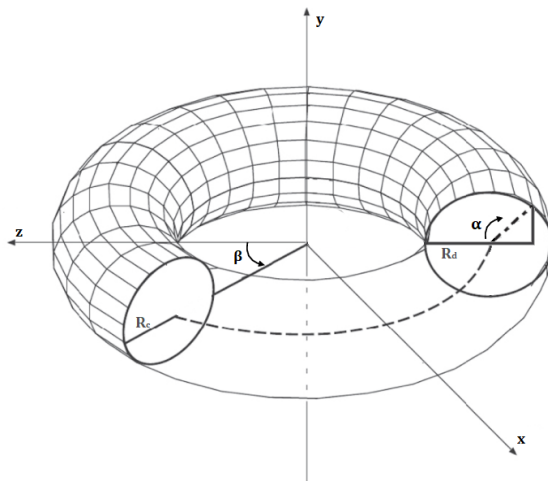


Figura 8: Ângulos e raios usados no cálculo dos pontos.

Olhando para a Figura 8, facilmente retiramos as coordenadas dos pontos.



É apenas necessário ter em conta que:

$$Rc = \frac{Re - Ri}{2}$$

$$Rd = Ri + Rc - Rc \times \cos(\alpha)$$

Por necessidade, foi criada uma variável  $rds$  que contém o  $Rd$  do ponto seguinte do triângulo e varia do  $Rd$  apenas no ângulo:

$$rds = Ri + Rc - Rc \times \cos(\alpha + \Delta\alpha)$$

Assim, as variações de  $\alpha$  e  $\beta$  serão:

$$\Delta\beta = \frac{2 \times \pi Re}{nsl}$$

$$\Delta\alpha = \frac{2 \times \pi Re}{nst}$$

Posto isto, as coordenadas dos pontos dos triângulos de cada retângulo serão:

**Triângulo 1:**

$$x = Rd \times \sin(\beta); y = Rc \times \sin(\alpha); z = Rd \times \cos(\beta)$$

$$x = rds \times \sin(\beta); y = Rc \times \sin(\alpha + \Delta\alpha); z = rds \times \cos(\beta)$$

$$x = rds \times \sin(\beta + \Delta\beta); y = Rc \times \sin(\alpha + \Delta\alpha); z = rds \times \cos(\beta + \Delta\beta)$$

**Triângulo 2:**

$$x = rds \times \sin(\beta + \Delta\beta); y = Rc \times \sin(\alpha + \Delta\alpha); z = rds \times \cos(\beta + \Delta\beta)$$

$$x = Rd \times \sin(\beta + \Delta\beta); y = Rc \times \sin(\alpha); z = Rd \times \cos(\beta + \Delta\beta)$$

$$x = Rd \times \sin(\beta); y = Rc \times \sin(\alpha); z = Rd \times \cos(\beta)$$

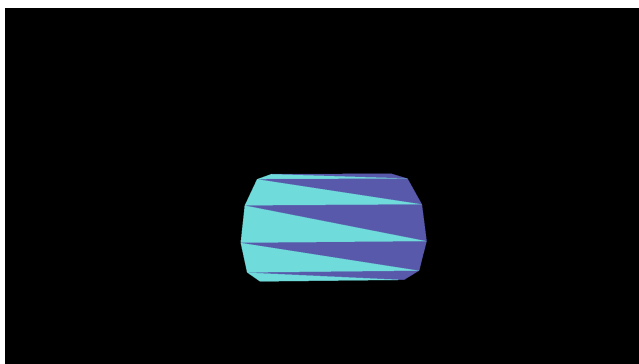


Figura 9: Resultado de uma slice.

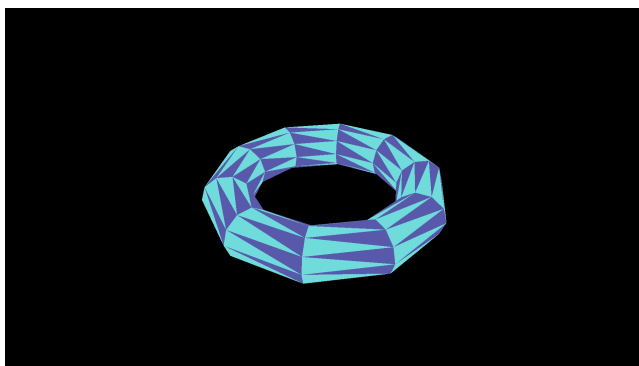


Figura 10: Resultado final.

## 7 Conclusão

Esta segunda fase permitiu-nos aprofundar os conhecimentos obtidos tanto nas aulas teóricas, como nas transformações geométricas, e aplicá-los a nível prático. No geral, consideramos bastante satisfatórios os resultados apresentados para esta fase, pois o Sistema Solar corresponde ao que era esperado. Em jeito de conclusão, nas fases seguintes, esperamos uma otimização a nível do desenho dos modelos com o recurso a VBO's em vez de utilizar o desenho direto a partir do uso da expressão em OpenGL `“GL_TRIANGLES”`.